



# 利用CoreSight 和 OpenCSD在 ARM上做硬件辅助tracing

(张春艳 译自 Mathieu Poirier)



# 此次报告将覆盖到:

- 端到端的技术概述
  - 并不在细节上深入介绍CoreSight
  - 重点在于如何使用它而不是它是什么
  - 主要会讲到CoreSight和Linux Perf集成
  - 将CoreSight初步用起来需要的一切
- 
- 基于以上
    - 一个简短的CoreSight介绍
    - 如何在系统中使能CoreSight
    - 用于解码跟踪数据的开源库OpenCSD
    - 如何获取跟踪数据
    - 解码原始跟踪数据

# CoreSight是什么

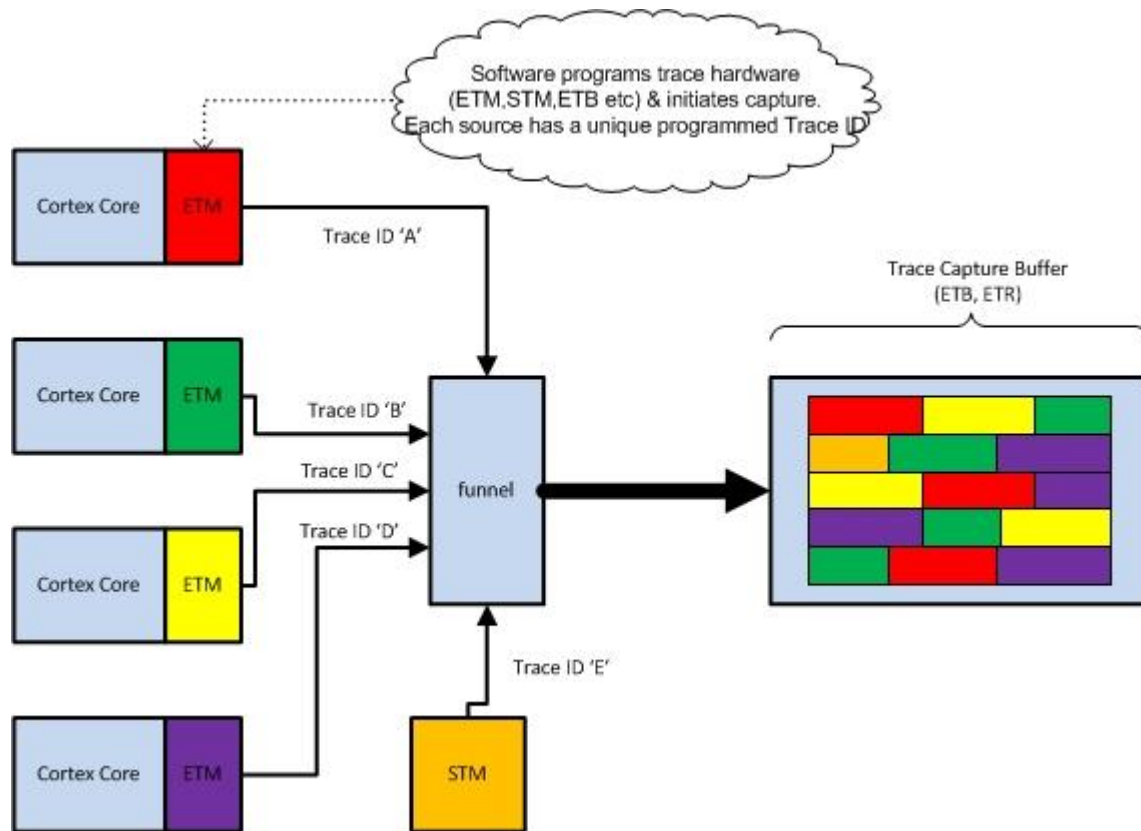
- 多项系统跟踪技术的统称
- 包括在SoC上做系统追踪所需的一切东东, 可独立工作也可外接辅助工具
- 我们的工作主要聚焦在硬件辅助追踪和解析这些追踪数据
- 什么是硬件辅助追踪?
  - 追踪CPU core做了什么, 而且**不影响**CPU性能
  - 不用外接其他硬件
  - CPU core并非必须运行Linux!
- CoreSight驱动及其基础结构的源代码在Kernel如下目录中  
`drivers/hwtracing/coresight/`



# 硬件辅助Tracing如何工作？

- 系统中的每个CPU core都被配置了相应的一个IP核 - **Embedded Trace Macrocell (ETM)**
- 典型情况是每个CPU core对应一个Embedded Trace Macrocell
- 系统驱动已对trace macrocell很多跟踪特性做好了配置
  - 在接下来的幻灯片中有很多使用案例
- 被触发追踪动作之后, trace macrocells的操作都是独立
- 不牵扯CPU core, 所以对CPU性能没有影响
  - 这里要注意下CoreSight拓扑结构和内存总线布局





# Program Flow Trace

- 由硬件产生的一种格式为**Program flow trace (PFT)** 的追踪数据
- **Program flow trace**是一系列(程序执行过程中)被处理器踩过的**Waypoints**
- **Waypoints** 包括:
  - 某些分支指令 (branch instruction)
  - 异常 (Exceptions)
  - 返回指令 (Returns)
  - 内存屏障 (Memory barriers)
- 利用程序镜像和那些Waypoints, 就可以重构处理器运行过的代码路径.
- 可以用OpenCSD将**Program flow traces**解码成指令区间



# CoreSight On Your System

- 所有CoreSight 组件的代码都已经合到内核主线了
- 除了CTI 和 ITM的驱动代码还没有
  - CTI 很快就可用了
  - ITM 是一个比较老的IP - 相对较容易支持
- 参考平台有 Vexpress (ARMv7) 和 Juno (ARMv8)
- 对于任何平台, CoreSight的拓扑结构都隐藏在DT中
- 拓扑结构的描述采用 V4L2 graph bindings形式
  - 参考平台的DT文件都已经合入Linux主线了, 几乎可以覆盖所有案例
  - <http://lxr.free-electrons.com/source/Documentation/devicetree/bindings/graph.txt>
- 只要DT配置是对的, CoreSight应该就可以工作了...



# CoreSight - 共有的难点

- 有很多方面要处理
  - 像其它功能强大的技术一样, CoreSight也是很复杂的
  - 将CoreSight集成到Perf架构中, 解决了一多半比较难搞的问题
  - OpenCSD解码库搞定了剩下的难题
- 电源域和时钟问题:
  - 在无数的硬件方案中, CoreSight各子模块, 一部分在CPU core的电源域, 另一部分在debug电源域.
  - CoreSight时钟要使能 → 驱动程序应该会处理 (只要DT写的是对的)
- 电源域管理:
  - Trace macrocells一般是和与之关联的CPU共享同一个电源域
  - 如果CPUidle将CPU 置于深度睡眠状态, 电源域通常就被下电了
  - **\*\*\* 不要在使能了CPUidle的情况下使用CoreSight \*\*\***
  - 做自己的解决方案时, 记得考虑 “PowerDown control” 寄存器 (TRCPDCR:PU)!





# Booting with CoreSight Enabled

```
sdhci-pltfm: SDHCI platform and OF driver helper
usbcore: registered new interface driver usbhid
usbhid: USB HID core driver
coresight-etm4x 22040000.etm: ETM 4.0 initialized
coresight-etm4x 22140000.etm: ETM 4.0 initialized
coresight-etm4x 23040000.etm: ETM 4.0 initialized
coresight-etm4x 23140000.etm: ETM 4.0 initialized
coresight-etm4x 23240000.etm: ETM 4.0 initialized
coresight-etm4x 23340000.etm: ETM 4.0 initialized
usb 1-1: new high-speed USB device number 2 using ehci-platform
NET: Registered protocol family 17
9pnet: Installing 9P2000 support
```

```
root@linaro-nano:~# ls /sys/bus/coresight/devices/
20010000.etf          220c0000.cluster0-funnel  23240000.etm
20030000.tpiu         22140000.etm             23340000.etm
20040000.main-funnel  23040000.etm             coresight-replicator
20070000.etr         230c0000.cluster1-funnel
22040000.etm         23140000.etm
root@linaro-nano:~#
```



# CoreSight 和 Perf集成

- Perf 可谓无处不在, 有很好的说明文档, 也被Linux开发者们大量地使用
- Perf 有一套专为系统追踪而设计的框架
- 将大部分CoreSight固有的复杂性封装起来对用户隐藏
- 提供了便于将系统追踪的解码功能集成的工具
  - 不用处理那个 “metadata”
- Trace Macrocell 对于Perf core来讲就是PMU (Performance Monitor Unit)
  - 非常紧密的控制跟踪动作何时开始和结束
  - 绘制跟踪数据时可以在用户空间和内核空间之间做到零拷贝
- 注册PMU是在CoreSight公共框架中完成的 → (不需要介入)
- CoreSight PMU在Perf core中的名字是cs\_etm.



# CoreSight 的各跟踪器作为PMU如下所示

```
linaro@linaro-nano:~$ tree /sys/bus/event_source/devices/cs_etm
```

```
/sys/bus/event_source/devices/cs_etm
```

```
├── cpu0 -> ../platform/23040000.etm/23040000.etm
├── cpu1 -> ../platform/22040000.etm/22040000.etm
├── cpu2 -> ../platform/22140000.etm/22140000.etm
├── cpu3 -> ../platform/23140000.etm/23140000.etm
├── cpu4 -> ../platform/23240000.etm/23240000.etm
├── cpu5 -> ../platform/23340000.etm/23340000.etm
├── format
│   ├── cycacc
│   └── timestamp
├── nr_addr_filters
├── perf_event_mux_interval_ms
├── power
│   ├── autosuspend_delay_ms
│   ├── control
│   ├── runtime_active_time
│   ├── runtime_status
│   └── runtime_suspended_time
├── subsystem -> ../../bus/event_source
├── type
└── uevent
```

```
9 directories, 11 files
```

```
linaro@linaro-nano:~$
```

普通的 sysFS PMU 接口



# OpenCSD 用于追踪数据解码

- Open CoreSight Decoding library (开源CoreSight解码库)
- 一项由Texas Instrument, ARM and Linaro联合开发的工作
- 免费且开源的Program Flow Traces的解码方案
- 目前支持 ETMv3, PTM 和 ETMv4解码
- 也支持 MIPI trace 解码 (即输出自STM的追踪数据)
- 完全和Perf集成了
- 任何人都可以到gitHub[1]下载源码, 做集成或者修改等
- 一篇对此做了深入讲解的文章不久前被发表在CoreDump blog [2]

[1]. <https://github.com/Linaro/OpenCSD>

[2]. <http://www.linaro.org/blog/core-dump/opencsd-operation-use-library/>



# 把上面讲的放在一起

现在我们已经知道了....

- 我们可以在ARM平台上利用CoreSight IP blocks做硬件辅助追踪
  - Linux 内核提供了一套架构和一系列驱动支持CoreSight
  - openCSD 解码库也已经做好了, 任何人都可以取用解码CoreSight的追踪数据
  - CoreSight 和 openCSD 已经和Perf子系统集成好了
- 
- 是时候看看如何把这些东西放在一起, 并在真实的场景中用起来



# 获取正确的工具

- 首先, 需要下载OpenCSD解码库
  - gitHub[1] 的 master分支上有 OpenCSD源码
  - 稳定版都打着 tag
  - 旧版本有专属分支 -- 请跟紧最新版本
  - 文件“HOWTO.md” 会告诉你哪个Kernel版本和最新版的OpenCSD是匹配的
  - 其上的Kernel分支会在不久的将来消失 - 那时所有在Linux tree上的开发都合入Linux主线了
- gitHub上的Kernel分支包含着用户空间的功能
  - 总是有一个以最新版的 Kernel为基线的版本
  - perf [record, report, script]
  - 把这些工具提交进内核主线的工作正在进行中
  - 如果要用CoreSight和Perf集成的功能, 请在自己的定制 tree上包含这些补丁

[1]. <https://github.com/Linaro/OpenCSD>



# 编译 OpenCSD 和 Perf 工具

- OpenCSD 是一个独立的库 - 所以它不是kernel tree的一部分
- OpenCSD 库需要与Perf工具链接在一起
  - 如果Perf和OpenCSD没有联在一起用, 将做不了追踪数据的解 码
- 参考 github上的文档“HOWTO.md” 的指导
- 要设置环境变量 “CSTRACE\_PATH”以支持对追数据的解码功能

```
CC      tests/thread-mg-share.o
CC      util/cs-etm-decoder/cs-etm-decoder-stub.o ← 不带CS解码功能
CC      util/intel-pt-decoder/intel-pt-decoder.o
```

```
CC      util/auxtrace.o
CC      util/cs-etm-decoder/cs-etm-decoder.o ← 带CS解码功能
LD      util/cs-etm-decoder/libperf-in.o
```



# 通过Perf工具使用CoreSight

- CoreSight PMU和其它的PMU用法一样

```
./perf record -e event_name/{options}/ --perf-thread ./main
```

- 所以, 最简单的命令格式如下:

```
./perf record -e cs_etm/@20070000.etr/ --perf-thread ./main
```

- 每次都要指定一个sink设备来表明要把跟踪数据输出到哪里
  - CoreSight 子设备列表在sysfs下可查看到

```
linaro@linaro-nano:~$ ls /sys/bus/coresight/devices/
20010000.etf          20040000.main-funnel  22040000.etm          22140000.etm
230c0000.cluster1-funnel  23240000.etm          coresight-replicator  20030000.tpiu
20070000.etr          220c0000.cluster0-funnel  23040000.etm          23140000.etm
23340000.etm
```



Linaro  
connect  
Las Vegas 2016

ENGINEERS AND DEVICES  
WORKING TOGETHER



# 通过Perf工具使用CoreSight (接续)

- 默认的选项会产生过多的跟踪数据
- 选项 'k' 和 'u' 分别用于限制Perf仅追踪内核(kernel)空间和用户(user)空间

```
./perf record -e cs_etm/@20070000.etr/u --perf-thread ./main  
./perf record -e cs_etm/@20070000.etr/k --perf-thread ./main
```

- 追踪内核空间需要 root 权限
- (指令)地址过滤器可以用来限制仅追踪指定的区域
  - “地址区间”过滤器 → 用 “filter” 关键字
  - “开始/停止”过滤器 → 用 “start” 和 “stop” 关键字



# 使用CoreSight “地址区间”过滤器

- 跟踪两个地址之间的指令
- **不包括**跳转到地址区间之外执行的那些指令

## 内核空间示例:

```
$ perf record -e cs_etm/@20010000.etr/k --filter \
    'filter 0xffffffff8008562d0c/0x48' --per-thread ./main
```

## 用户空间示例:

```
$ perf record -e cs_etm/@20070000.etr/u --filter \
    'filter 0x72c/0x40@/opt/lib/libctest.so.1.0' --per-thread ./main
```



# 使用 CoreSight “开始/停止”过滤器

- 在一个指令地址处开始, 在另一个结束
- **包括**跳转到地址区间之外执行的那些指令

## 内核空间示例:

```
perf record -e cs_etm/@20070000.etr/k --filter \
    'start 0xffffffff800856bc50,stop 0xffffffff800856bcb0' --per-thread ./main
```

```
perf record -e cs_etm/@20070000.etr/k --filter \
    'start 0xffffffff800856bc50,stop 0xffffffff800856bcb0, \
    start 0xffffffff8008562d0c,stop 0xffffffff8008562d30' --per-thread ./main
```

## 用户空间示例:

```
perf record -e cs_etm/@20070000.etr/u --filter \
    'start 0x72c@/opt/lib/libcstest.so.1.0, \
    stop 0x26@/main' --per-thread ./main
```



# CoreSight 过滤器的限制

- Trace Macrocells的地址比较器数量是有限的
  - 依赖于硬件实现, 目前的限制是最多 8对
- “地址区间” 和 “开始/停止” 过滤器不能在同一个追踪任务中一起用

下面这个示例是**不支持**的:

```
perf record -e cs_etm/@20070000.etr/k --filter \
    'start 0xffffffff800856bc50,stop 0xffffffff800856bcb0', \ // start/stop
    filter 0x72c/0x40@/opt/lib/libcstest.so.1.0' \ // Range
    --per-thread ./main
```



# 通过Perf工具使用CoreSight (接续)

- 追踪数据保存在“perf.data”文件中

```
perf report --dump perf.data
```

```
0x728 [0x30]: PERF_RECORD_AUXTRACE size: 0xf0 offset: 0 ref: 0x48b2b5695d22eed5 idx: 0 tid: 1796  
cpu: -1
```

```
. ... CoreSight ETM Trace data: size 240 bytes
```

```
0: I_ASYNC : Alignment Synchronisation.
```

```
12: I_TRACE_INFO : Trace Info.
```

```
17: I_ADDR_L_64IS0 : Address, Long, 64 bit, IS0.; Addr=0xFFFFFFFF800857ED08;
```

```
48: I_ASYNC : Alignment Synchronisation.
```

```
60: I_TRACE_INFO : Trace Info.
```

```
65: I_ADDR_L_64IS0 : Address, Long, 64 bit, IS0.; Addr=0xFFFFFFFF800857ED08;
```

```
96: I_ASYNC : Alignment Synchronisation.
```

```
108: I_TRACE_INFO : Trace Info.
```

```
113: I_ADDR_L_64IS0 : Address, Long, 64 bit, IS0.; Addr=0xFFFFFFFF800857ED08;
```

```
144: I_ASYNC : Alignment Synchronisation.
```

```
....
```



# 一个简单但真实的示例

“main.c”

```
#include <stdio.h>

int coresight_test1(int val);

int main(void)
{
    int val;

    val = coresight_test1(10);

    printf("val: %d\n", val);

    return 0;
}
```

“libctest.c”

```
int coresight_test1(int val)
{
    int i;
    /*
     * A simple loop forcing the
     * instruction pointer to move
     * around.
     */
    for (i = 0; i < 5; i++)
        val += 2;

    return val;
}
```

Code to  
trace



# Objdump the Code to Trace

```
$ aarch64-linux-gnu-objdump -d libcstest.so.1.0
```

```
000000000000072c <coresight_test1>:
```

```
72c:  d10083ff      sub     sp, sp, #0x20
730:  b9000fe0      str     w0, [sp,#12]
734:  b9001fff      str     wzr, [sp,#28]
738:  14000007      b       754 <coresight_test1+0x28>
73c:  b9400fe0      ldr     w0, [sp,#12]
740:  11000800      add     w0, w0, #0x2
744:  b9000fe0      str     w0, [sp,#12]
748:  b9401fe0      ldr     w0, [sp,#28]
74c:  11000400      add     w0, w0, #0x1
750:  b9001fe0      str     w0, [sp,#28]
754:  b9401fe0      ldr     w0, [sp,#28]
758:  7100101f      cmp     w0, #0x4
75c:  54fffff0d     b.l     73c <coresight_test1+0x10>
760:  b9400fe0      ldr     w0, [sp,#12]
764:  910083ff      add     sp, sp, #0x20
768:  d65f03c0      ret
```



# 在目标平台上产生追踪数据

```
root@linaro-nano:~# date
```

```
Wed Sep  7 20:17:36 UTC 2016
```

```
root@linaro-nano:~# uname -mr
```

```
4.8.0-rc5+ aarch64
```

```
root@linaro-nano:~# ls /opt/lib/libcstest.so*
```

```
/opt/lib/libcstest.so  /opt/lib/libcstest.so.1  /opt/lib/libcstest.so.1.0
```

```
root@linaro-nano:~# rm -rf ~/.debug
```

```
root@linaro-nano:~# echo 0 > /proc/sys/kernel/kptr_restrict
```

```
root@linaro-nano:~# perf record -e cs_etm/@20070000.etr/u --filter 'filter \  
0x72c/0x40@/opt/lib/libcstest.so.1.0' --per-thread ./main
```

```
val: 20
```

```
[ perf record: Woken up 1 times to write data ]
```

```
[ perf record: Captured and wrote 0.002 MB perf.data ]
```

```
root@linaro-nano:~# ls -l perf.data
```

```
-rw----- 1 root root 8176 Sep  7 20:17 perf.data
```





# 在目标平台上收集追踪数据

```
root@linaro-nano:~# ls -l perf.data
```

```
-rw----- 1 root root 8176 Sep  7 20:17 perf.data
```

```
root@linaro-nano:~# tar czf cs_example.tgz perf.data ~/.debug
```

- 为什么我们需要~/.debug 目录?
  - 因为它包含着追踪任务中所涉及到的二进制文件的一个快照
  - Perf自带的
  - 替你收集所有的一切 - 除了内核镜像



# “.debug” 目录的重要性

```
root@linaro-nano:~# tree .debug
```

```
.debug
├── [kernel.kallsyms]
│   └── 942a60ae69427f5dbaa1c3541671e504509bd5db
│       └── kallsyms
├── [vdso]
│   └── f1e1d7c7f2c709fb14ee135018417767eeebc0dd
│       └── vdso
├── home
│   └── linaro
│       └── main
│           └── 9a6850fab2ebbe386d3619bce3674a55622f2872
│               └── elf
├── lib
│   └── aarch64-linux-gnu
│       ├── ld-2.21.so
│       │   ├── 94912dc5a1dc8c7ef2c4e4649d4b1639b6ebc8b7
│       │   │   └── elf
│       └── libc-2.21.so
│           └── 169a143e9c40cfd9d09695333e45fd67743cd2d6
│               └── elf
```

....

```
└── opt
    └── lib
        └── libcstest.so.1.0
            └── 3b3051b8a67f212a66e383fc90db3c2bde8f936f
                └── elf
```

18 directories, 6 files



# 离线的追踪数据解码: “perf report”

```
$ tar xf cs_example.tgz
$ rm -rf ~/.debug           // remove previous trace data
$ cp -dpR .debug ~/         // copy the current trace data
$ perf report --stdio       // by default file “perf.data” is used

# To display the perf.data header info, please use --header/--header-only options.
#
#
# Total Lost Samples: 0
#

# Samples: 8 of event 'instructions:u'
# Event count (approx.): 55
#
# Children      Self  Command  Shared Object      Symbol
# .....  .....  .....  .....
#
# 81.82%    81.82%  main    libcstest.so.1.0    [.] 0x0000000000000073c
#  7.27%     7.27%  main    libcstest.so.1.0    [.] 0x0000000000000072c
#  5.45%     5.45%  main    libcstest.so.1.0    [.] 0x00000000000000754
#  5.45%     5.45%  main    libcstest.so.1.0    [.] 0x00000000000000760
```



# 离线的追踪数据解码: “perf script”

```
$ perf script
```

|      |      |   |                 |            |           |                             |
|------|------|---|-----------------|------------|-----------|-----------------------------|
| main | 1796 | 4 | instructions:u: | 7fb19c972c | [unknown] | (/opt/lib/libcstest.so.1.0) |
| main | 1796 | 3 | instructions:u: | 7fb19c9754 | [unknown] | (/opt/lib/libcstest.so.1.0) |
| main | 1796 | 9 | instructions:u: | 7fb19c973c | [unknown] | (/opt/lib/libcstest.so.1.0) |
| main | 1796 | 9 | instructions:u: | 7fb19c973c | [unknown] | (/opt/lib/libcstest.so.1.0) |
| main | 1796 | 9 | instructions:u: | 7fb19c973c | [unknown] | (/opt/lib/libcstest.so.1.0) |
| main | 1796 | 9 | instructions:u: | 7fb19c973c | [unknown] | (/opt/lib/libcstest.so.1.0) |
| main | 1796 | 9 | instructions:u: | 7fb19c973c | [unknown] | (/opt/lib/libcstest.so.1.0) |
| main | 1796 | 3 | instructions:u: | 7fb19c9760 | [unknown] | (/opt/lib/libcstest.so.1.0) |

VMA portion

ELF portion



# 离线的追踪数据解码: “perf script”

```
FILE: /opt/lib/libctest.so.1.0 CPU: 3
7fb19c972c:d10083ff sub sp, sp, #0x20
7fb19c9730:b9000fe0 str w0, [sp,#12]
7fb19c9734:b9001fff str wzr, [sp,#28]
7fb19c9738:14000007 b 7fb19c9754 <__gmon_start__@plt+0x134>
```

- 地址中第一部分是哪里来的?

```
$ perf script --show-mmap-events | grep PERF_RECORD_MMAP2
main 1796 PERF_RECORD_MMAP2 1796/1796: [0x400000(0x1000) @ 0 08:02 33169 1522333852]: r-xp /home/linaro/main
main 1796 PERF_RECORD_MMAP2 1796/1796: [0x7fb19db000(0x2f000) @ 0 08:02 574 1811179601]: r-xp
/lib/aarch64-linux-gnu/ld-2.21.so
main 1796 PERF_RECORD_MMAP2 1796/1796: [0x7fb19c9000(0x12000) @ 0 08:02 38308 4289568329]: r-xp
/opt/lib/libctest.so.1.0
main 1796 PERF_RECORD_MMAP2 1796/1796: [0x7fb1880000(0x149000) @ 0 08:02 543 1811179570]: r-xp
/lib/aarch64-linux-gnu/libc-2.21.so
```



# 离线的追踪数据解码: “perf script”

```
$ cat range.sh
```

```
#!/bin/bash
```

```
EXEC_PATH=${HOME}/work/linaro/coresight/kernel-stm/tools/perf/
```

```
SCRIPT_PATH=${EXEC_PATH}/scripts/python/
```

```
XTTOOLS_PATH=${HOME}/work/linaro/coresight/toolchain/gcc-linaro-aarch64-linux-gnu-4.8-2013.11_linux/bin/
```

```
perf --exec-path=${EXEC_PATH} script --script=python:${SCRIPT_PATH}/cs-trace-ranges.py
```

```
$ ./range.sh
```

```
range: 7fb19c972c - 7fb19c973c
```

```
range: 7fb19c9754 - 7fb19c9760
```

```
range: 7fb19c973c - 7fb19c9760
```

```
range: 7fb19c973c - 7fb19c9760
```

```
range: 7fb19c973c - 7fb19c9760
```

```
range: 7fb19c973c - 7fb19c9760
```

```
range: 7fb19c973c - 7fb19c9760
```

```
range: 7fb19c9760 - 7fb19c976c
```



# 离线的追踪数据解码: “perf script”

```
$ cat disasm.py
```

```
#!/bin/bash
```

```
EXEC_PATH=${HOME}/work/linaro/coresight/kernel-stm/tools/perf/
```

```
SCRIPT_PATH=${EXEC_PATH}/scripts/python/
```

```
XTTOOLS_PATH=${HOME}/work/linaro/coresight/toolchain/gcc-linaro-aarch64-linux-gnu-4.8-2013.11_linux/bin/
```

```
perf --exec-path=${EXEC_PATH} \
    script --script=python:${SCRIPT_PATH}/cs-trace-disasm.py -- \
    -d ${XTTOOLS_PATH}/aarch64-linux-gnu-objdump
```



# 离线的追踪数据解码: “perf script”

```
FILE: /opt/lib/libcstest.so.1.0 CPU: 3
    7fb19c972c:d10083ff    sub    sp, sp, #0x20
    7fb19c9730:b9000fe0    str    w0, [sp,#12]
    7fb19c9734:b9001fff    str    wzr, [sp,#28]
    7fb19c9738:14000007    b      7fb19c9754 <__gmon_start__@plt+0x134>
FILE: /opt/lib/libcstest.so.1.0 CPU: 3
    7fb19c9754:b9401fe0    ldr    w0, [sp,#28]
    7fb19c9758:7100101f    cmp    w0, #0x4
    7fb19c975c:54ffff0d    b.le   7fb19c973c <__gmon_start__@plt+0x11c>
FILE: /opt/lib/libcstest.so.1.0 CPU: 3
    7fb19c973c:b9400fe0    ldr    w0, [sp,#12]
    7fb19c9740:11000800    add    w0, w0, #0x2
    7fb19c9744:b9000fe0    str    w0, [sp,#12]
    7fb19c9748:b9401fe0    ldr    w0, [sp,#28]
    7fb19c974c:11000400    add    w0, w0, #0x1
    7fb19c9750:b9001fe0    str    w0, [sp,#28]
    7fb19c9754:b9401fe0    ldr    w0, [sp,#28]
    7fb19c9758:7100101f    cmp    w0, #0x4
    7fb19c975c:54ffff0d    b.le   7fb19c973c <__gmon_start__@plt+0x11c>
...
...
```





# 还没提到的几件事

- 和Perf的集成部分:
  - 在内核空间收集追踪数据时, 文件“vmlinux” 不会被包含在 .debug 目录中
  - 支持 “snapshot mode” 可以让用户抓到无穷无尽的追踪数据
  - 目前只做了 ARMv8 CoreSight和 perf的集成 → 在ARMv7上做这个会比较简单的
- 有意地让在CoreSight上进行的Perf操作和在Intel PT上一样
- CoreSight 公共架构和驱动也可以通过sysFS来使用
- Upstreaming
  - 这套方案中所有内核空间的代码将会合入内核主线4.9
  - 对于用户空间, 亦即 “perf tools” 正在积极地向社区提交
- 很快会支持“Cross Trigger Interface” (CTI)



# 谢谢参与

The Linaro CoreSight Team:

Chunyan Zhang

Tor Jeremiassen

Mike Leach

Serge Broslavsky

Mathieu Poirier





# Thank You

#LAS16

For further information: [www.linaro.org](http://www.linaro.org)

LAS16 keynotes and videos on: [connect.linaro.org](http://connect.linaro.org)

