Manual de Instrução

Produto realizado pela La Santé

Componentes

- 1x Arduino Mega
- 4x Motores
- 4x Rodas
- Jumpers
- 1x Ponte-H L298N
- 2x sensores infravermelho
- 1x sensor ultrassônico
- 1x Buzzer
- 1x Bluetooth HC-06

Modo de uso

Ao apertar o botão Ligar, o seu mecanismo começará a funcionar. Em seguida, posicione-o na cor da linha que você deseja que ele siga. Durante o percurso a pessoa não precisa se preocupar com acidentes, pois os sensores acoplados a maca evitarão esse tipo de colisões.

Ao chegar a seu destino é necessário posicionar a maca para retirar o paciente, e em seguida enviá-lo para o ponto inicial.

Precauções:

Quando a bateria estiver fraca a maca perderá a potência e isso resultará em uma perda na praticidade do serviço, por isso, atente-se ao nível de bateria que a maca apresenta. Além disso, é necessário o cuidado com os sensores infravermelhos e ultrassônicos, que auxiliam na automatização da maca. Caso eles não funcionem da maneira que deveriam, há um risco de que eles não captem as linhas (No caso dos sensores infravermelhos), ou não identifiquem algum obstáculo na frente (Que seria o caso dos sensores

ultrassônicos) e consequentemente colidam com algo, que pode resultar em

algum acidente.

Problemas:

Caso o produto resulte em algum problema ou mal funcionamento, em

decorrência de uma má conservação ou de um problema de fábrica, você pode

nos contatar através de nossas redes sociais, ou por nosso e-mail, que é mais

recomendado.

Observações:

Em relação aos sensores que captam as linhas, que nas quais

direcionam a maca para a sala desejada, há variações de acordo com o

hospital que no qual vendemos, por isso, antes de o produto ser oficialmente

utilizado no estabelecimento, é necessário que configure os sensores para

seguir a devida cor da linha.

Este produto foi realizado pelos integrantes da empresa La

Santé, qualquer dúvida nos contate pelos seguintes meios:

E-mail: Lasante1306@gmail.com

Twitter: @LaSant7

Instagram: lasante2019

LinkedIn: La Santé