

# Квадратичные формы

# Квадратичная форма

# Краткий план:

- Определение квадратичной формы.

# Краткий план:

- Определение квадратичной формы.
- Определённость формы.

# Квадратичная форма

## Определение

Многочлен от нескольких переменных  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ , который содержит только слагаемые вида  $x_i^2$  и  $x_i x_j$  квадратичной формой.

# Квадратичная форма

## Определение

Многочлен от нескольких переменных  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ , который содержит только слагаемые вида  $x_i^2$  и  $x_i x_j$  квадратичной формой.

Функция  $f(x, y) = x^2 + 6xy - 7y^2$  — квадратичная форма.

# Квадратичная форма

## Определение

Многочлен от нескольких переменных  $f(x_1, x_2, \dots, x_n)$ , который содержит только слагаемые вида  $x_i^2$  и  $x_i x_j$  квадратичной формой.

Функция  $f(x, y) = x^2 + 6xy - 7y^2$  — квадратичная форма.

Функция  $f(x, y, z) = x^2 + 6xz - 8xy + 3z + 9$  — не квадратичная форма.

# Зачем нужны квадратичные формы?

Многие функции хорошо аппроксимируются суммой вида

$$f(x, y) \approx 6 + 2x + 4y + 7x^2 + 8xy - 9y^2$$



# Зачем нужны квадратичные формы?

Многие функции хорошо аппроксимируются суммой вида

$$f(x, y) \approx 6 + 2x + 4y + 7x^2 + 8xy - 9y^2$$

Свойства квадратичной формы позволяют понять свойства многих функций!

# Квадратичная форма и матрицы

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 5 & -1 & -3 \\ -1 & 7 & 2 \\ -3 & 2 & 11 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} =$$

# Квадратичная форма и матрицы

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 5 & -1 & -3 \\ -1 & 7 & 2 \\ -3 & 2 & 11 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} =$$
$$= 5x_1^2 + 7x_2^2 + 11x_3^2 - 2x_1x_2 - 6x_1x_3 + 4x_2x_3$$

# Квадратичная форма и матрицы

$$\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 5 & -1 & -3 \\ -1 & 7 & 2 \\ -3 & 2 & 11 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} =$$
$$= 5x_1^2 + 7x_2^2 + 11x_3^2 - 2x_1x_2 - 6x_1x_3 + 4x_2x_3$$

## Утверждение

Любая квадратичная форма  $f(\mathbf{x})$  может быть записана в виде

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x},$$

где  $A$  — симметричная матрица,  $A^T = A$ .

# Квадратичные формы в нуле

## Утверждение

Любая квадратичная форма  $f$  равна 0 в точке 0,

$$f(\mathbf{0}) = \mathbf{0}^T \cdot A \cdot \mathbf{0} = 0.$$

# Квадратичные формы в нуле

## Утверждение

Любая квадратичная форма  $f$  равна 0 в точке 0,

$$f(\mathbf{0}) = \mathbf{0}^T \cdot A \cdot \mathbf{0} = 0.$$

Нас будет интересовать знак формы  $f(\mathbf{x})$  при  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ .

# Положительно определённая форма

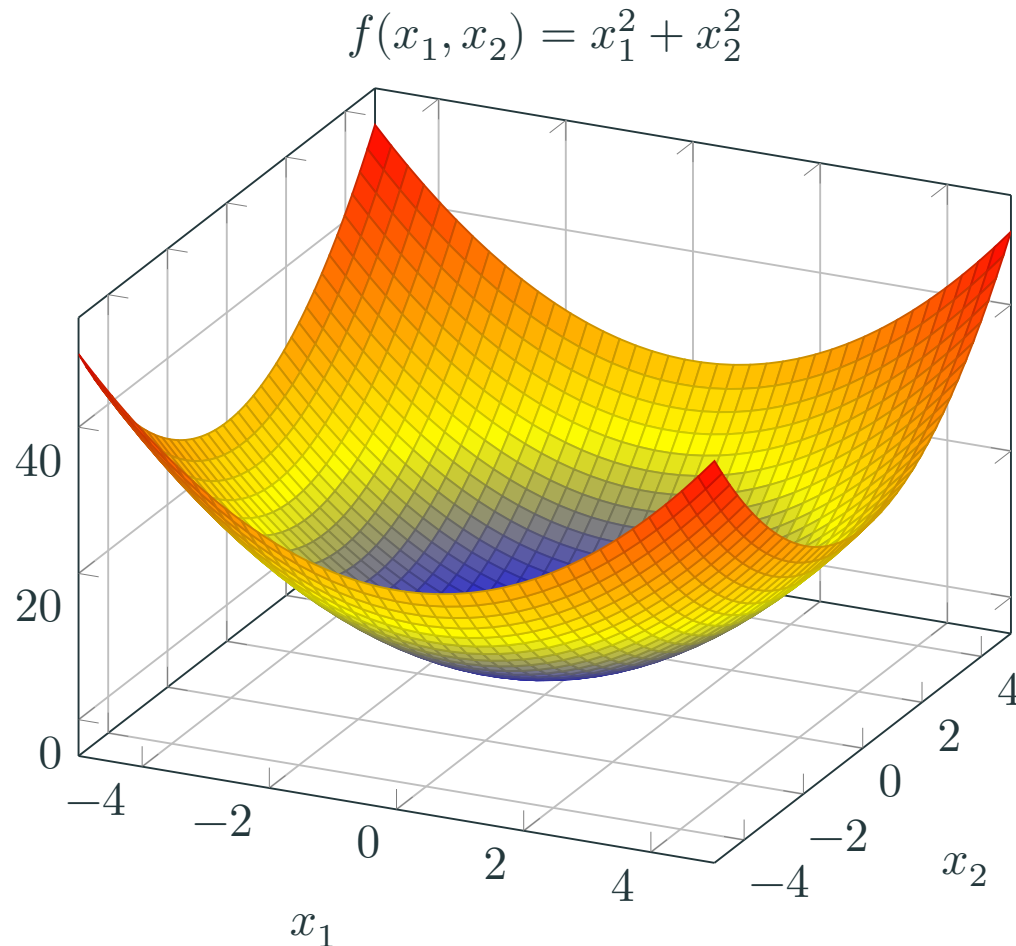
## Определение

Форма  $f$  называется **положительно определённой**, если  $f(\mathbf{x}) > 0$  при  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ .

# Положительно определённая форма

## Определение

Форма  $f$  называется **положительно определённой**, если  $f(\mathbf{x}) > 0$  при  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ .





# Отрицательно определённая форма

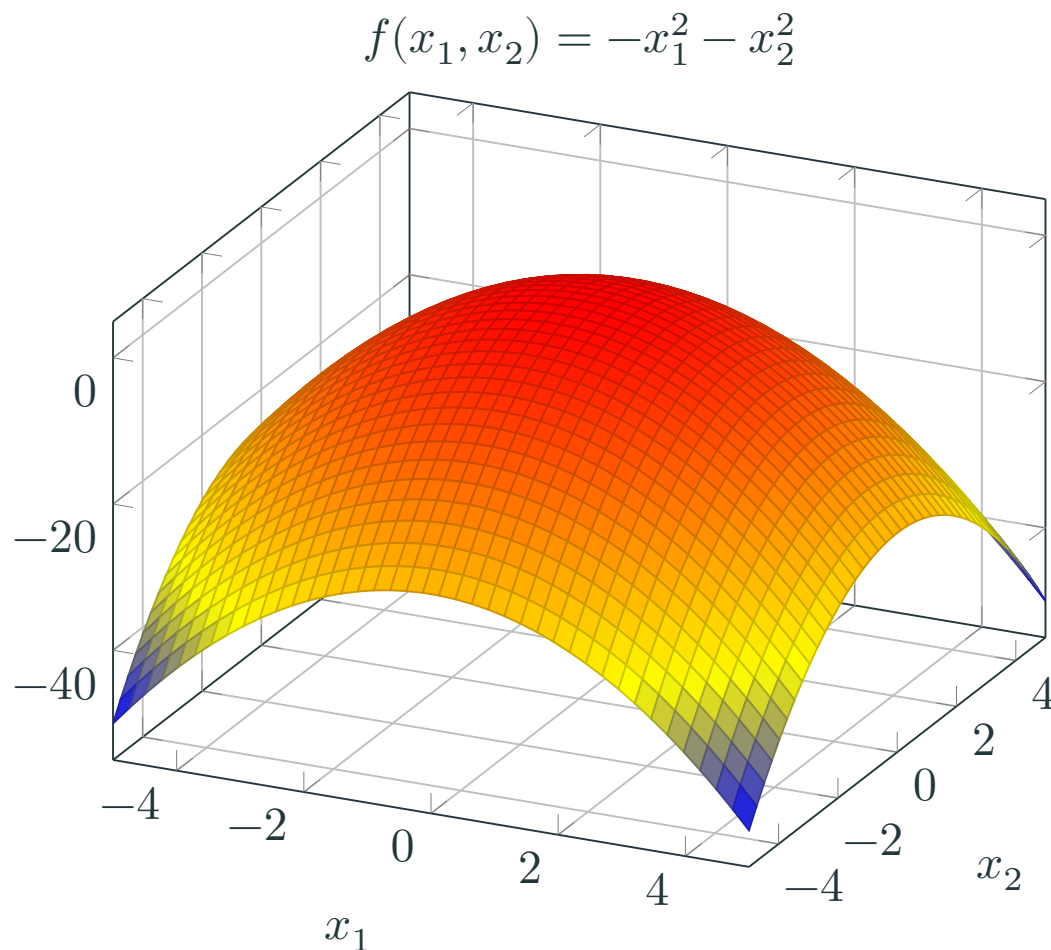
## Определение

Форма  $f$  называется отрицательно определённой, если  $f(\mathbf{x}) < 0$  при  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ .

# Отрицательно определённая форма

## Определение

Форма  $f$  называется **отрицательно определённой**, если  $f(\mathbf{x}) < 0$  при  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$ .



# Положительно полуопределённая форма

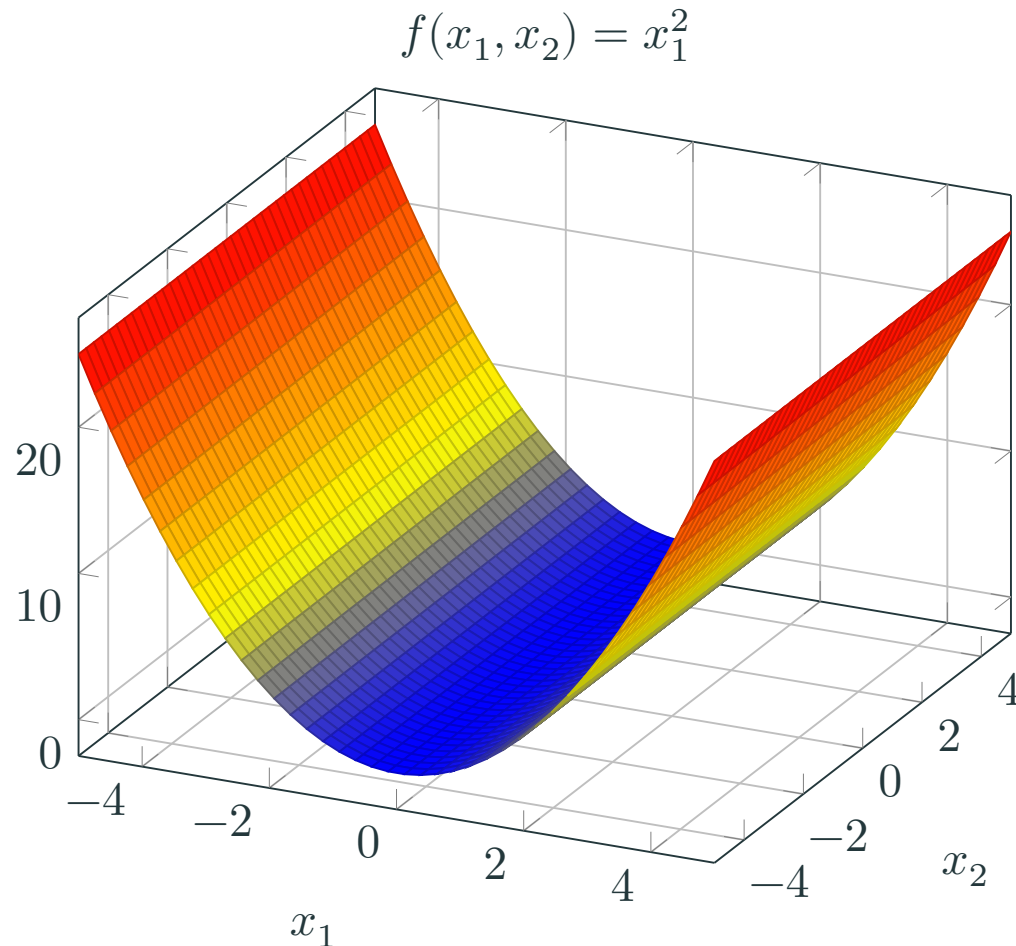
## Определение

Форма  $f$  называется **положительно полуопределённой** или **неотрицательно определённой**, если  $f(\mathbf{x}) \geq 0$ .

# Положительно полуопределённая форма

## Определение

Форма  $f$  называется **положительно полуопределённой** или **неотрицательно определённой**, если  $f(\mathbf{x}) \geq 0$ .



# Отрицательно полуопределённая форма

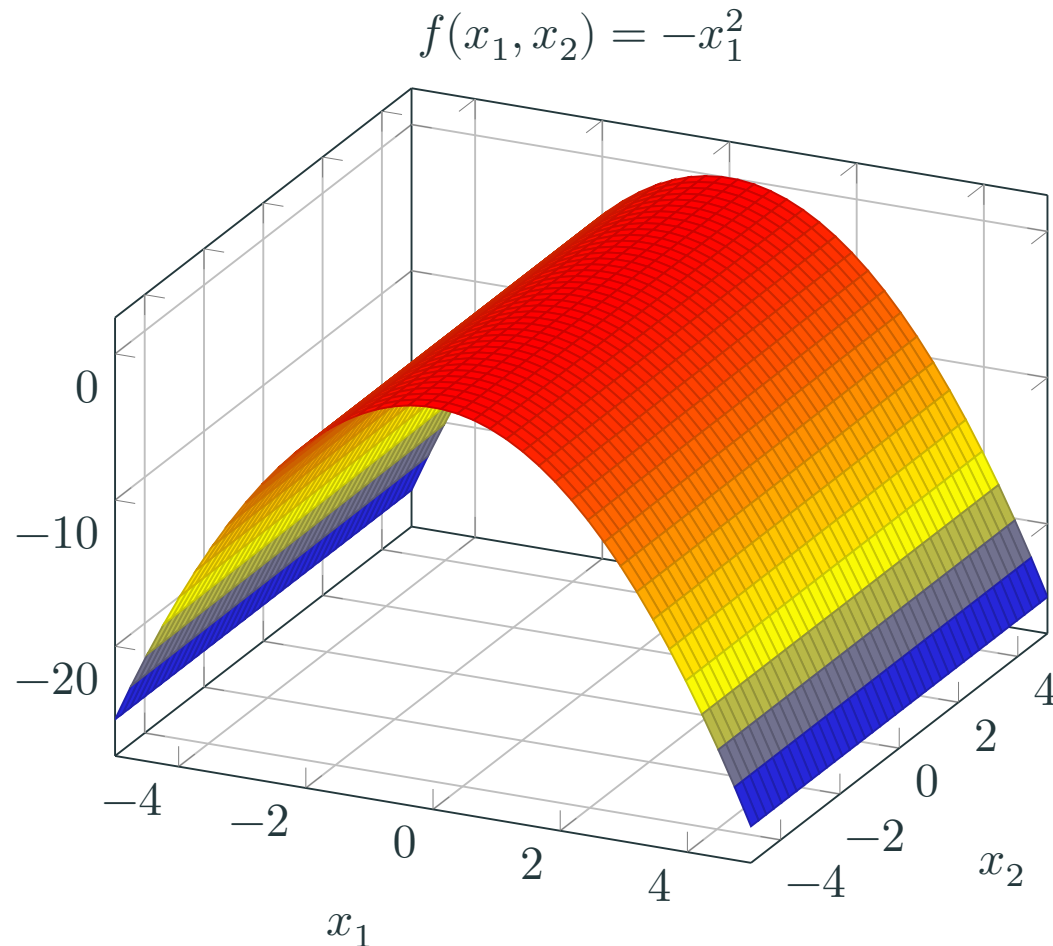
## Определение

Форма  $f$  называется отрицательно полуопределённой или неположительно определённой, если  $f(\mathbf{x}) \leq 0$ .

# Отрицательно полуопределённая форма

## Определение

Форма  $f$  называется **отрицательно полуопределённой** или **неположительно определённой**, если  $f(\mathbf{x}) \leq 0$ .



# Неопределённая форма

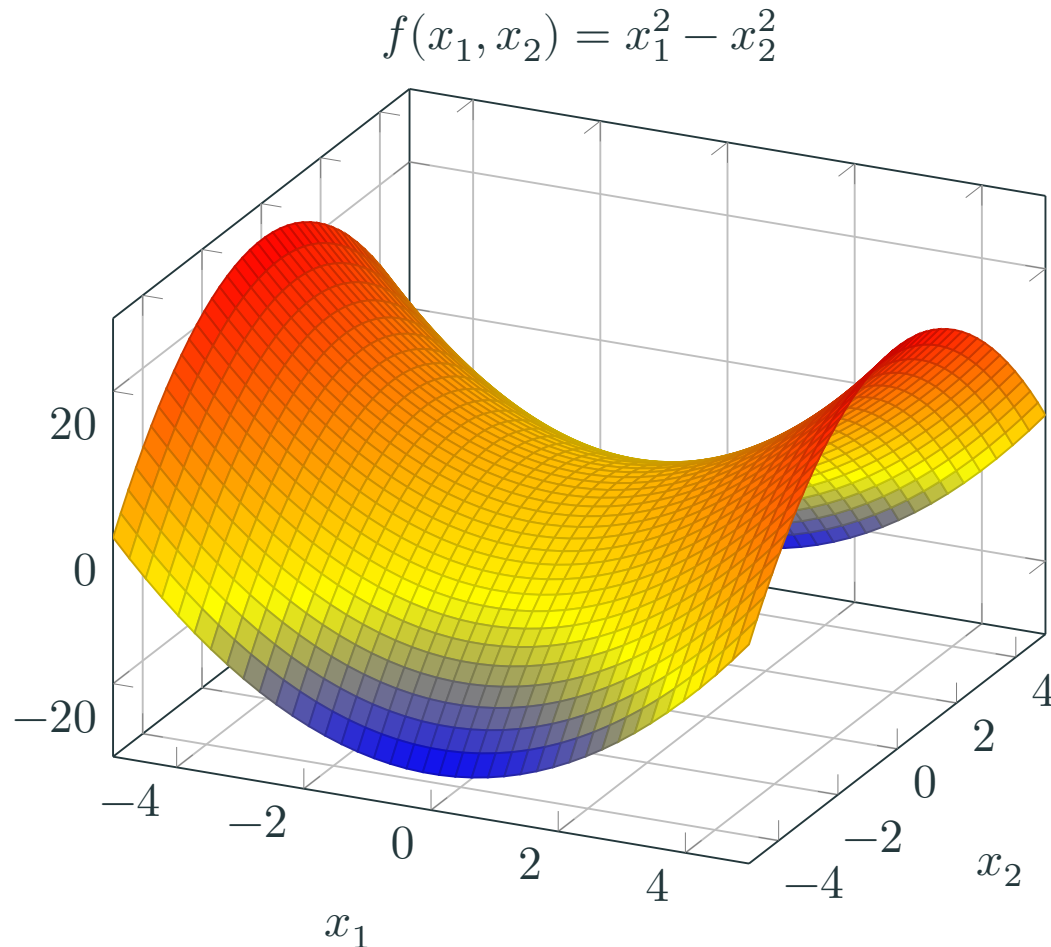
## Определение

Форма  $f$  называется **неопределённой**, если она принимает и положительные и отрицательные значения.

# Неопределённая форма

## Определение

Форма  $f$  называется **неопределённой**, если она принимает и положительные и отрицательные значения.





# Когда форма равна нулю?

## Утверждение

Если форма  $f$  равна 0 в точке  $x$ , то она равна нулю и в любой точке  $tx$ .

# Когда форма равна нулю?

## Утверждение

Если форма  $f$  равна 0 в точке  $\mathbf{x}$ , то она равна нулю и в любой точке  $t\mathbf{x}$ .

## Доказательство

$$f(t\mathbf{x}) = t\mathbf{x}^T \cdot A \cdot t\mathbf{x} = t^2\mathbf{x}^T A\mathbf{x} = 0$$

# Когда форма равна нулю?

## Утверждение

Если форма  $f$  равна 0 в точке  $\mathbf{x}$ , то она равна нулю и в любой точке  $t\mathbf{x}$ .

## Доказательство

$$f(t\mathbf{x}) = t\mathbf{x}^T \cdot A \cdot t\mathbf{x} = t^2\mathbf{x}^T A\mathbf{x} = 0$$

Квадратичная форма возможно равна нулю на прямых, проходящих через 0.

# Метод полных квадратов

Это видеофрагмент с доской, слайдов здесь нет :)

# Диагонализация квадратичной формы

# Краткий план:

- Симметричная матрица и собственные числа.

# Краткий план:

- Симметричная матрица и собственные числа.
- Диагонализация квадратичной формы.

# Всегда диагонализуема!

## Утверждение

Если  $A$  — симметричная матрица,  $A^T = A$ , то у неё всегда найдётся ровно  $n$  действительных собственных чисел  $\lambda_i$



# Всегда диагонализуема!

## Утверждение

Если  $A$  — симметричная матрица,  $A^T = A$ , то у неё всегда найдётся ровно  $n$  действительных собственных чисел  $\lambda_i$  и ровно  $n$  линейно независимых ортогональных собственных векторов.

# Всегда диагонализуема!

## Утверждение

Если  $A$  — симметричная матрица,  $A^T = A$ , то у неё всегда найдётся ровно  $n$  **действительных** собственных чисел  $\lambda_i$  и ровно  $n$  линейно независимых **ортогональных** собственных векторов.

## Следствие

У симметричной  $A$  можно найти  $n$  ортогональных собственных векторов единичной длины.

Симметричная матрица  $A$  всегда диагонализуема!

# Чем хороши ортогональные векторы?

Векторы  $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$  — ортогональные и единичной длины.

$$P = \begin{pmatrix} | & & | \\ \mathbf{v}_1 & \dots & \mathbf{v}_n \\ | & & | \end{pmatrix}$$

# Чем хороши ортогональные векторы?

Векторы  $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$  — ортогональные и единичной длины.

$$P = \begin{pmatrix} | & & | \\ \mathbf{v}_1 & \dots & \mathbf{v}_n \\ | & & | \end{pmatrix} \quad P^T = \begin{pmatrix} --- & \mathbf{v}_1 & --- \\ & \vdots & \\ --- & \mathbf{v}_n & --- \end{pmatrix}$$

# Чем хороши ортогональные векторы?

Векторы  $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$  — ортогональные и единичной длины.

$$P = \begin{pmatrix} | & & | \\ \mathbf{v}_1 & \dots & \mathbf{v}_n \\ | & & | \end{pmatrix} \quad P^T = \begin{pmatrix} \text{---} & \mathbf{v}_1 & \text{---} \\ & \vdots & \\ \text{---} & \mathbf{v}_n & \text{---} \end{pmatrix}$$

$$P^T P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} = I$$

# Чем хороши ортогональные векторы?

Векторы  $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$  — ортогональные и единичной длины.

$$P = \begin{pmatrix} | & & | \\ \mathbf{v}_1 & \dots & \mathbf{v}_n \\ | & & | \end{pmatrix} \quad P^T = \begin{pmatrix} \text{---} & \mathbf{v}_1 & \text{---} \\ & \vdots & \\ \text{---} & \mathbf{v}_n & \text{---} \end{pmatrix}$$

$$P^T P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} = I$$

$$P^T = P^{-1}$$

# Диагонализация формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  с симметричной  $A$  представима в виде

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^{-1} \mathbf{x},$$

где  $D$  — диагональная матрица из собственных чисел матрицы  $A$ , а  $P$  — матрица из линейно независимых собственных векторов матрицы  $A$ .

# Диагонализация формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  с симметричной  $A$  представима в виде

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^{-1} \mathbf{x},$$

где  $D$  — диагональная матрица из собственных чисел матрицы  $A$ , а  $P$  — матрица из линейно независимых собственных векторов матрицы  $A$ .

## Утверждение

Всегда можно выбрать ортогональные собственные векторы  $A$  единичной длины, при этом представление примет вид:

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^T \mathbf{x} = (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}),$$



# Диагонализация формы

## Утверждение

Всегда можно выбрать ортогональные собственные векторы единичной длины, при этом представление примет вид:

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^T \mathbf{x} = (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}),$$

где  $D$  — диагональная матрица из собственных чисел матрицы  $A$ , а  $P$  — матрица из собственных векторов матрицы  $A$ .

# Диагонализация формы

## Утверждение

Всегда можно выбрать ортогональные собственные векторы единичной длины, при этом представление примет вид:

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^T \mathbf{x} = (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}),$$

где  $D$  — диагональная матрица из собственных чисел матрицы  $A$ , а  $P$  — матрица из собственных векторов матрицы  $A$ .

$$\begin{aligned} f(\mathbf{x}) &= (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}) = \mathbf{y}^T D \mathbf{y} = \\ &= \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2 \end{aligned}$$

# Диагонализация формы

## Утверждение

Всегда можно выбрать ортогональные собственные векторы единичной длины, при этом представление примет вид:

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^T \mathbf{x} = (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}),$$

где  $D$  — диагональная матрица из собственных чисел матрицы  $A$ , а  $P$  — матрица из собственных векторов матрицы  $A$ .

$$\begin{aligned} f(\mathbf{x}) &= (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}) = \mathbf{y}^T D \mathbf{y} = \\ &= \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2 \end{aligned}$$

Это просто удачная замена переменных  $\mathbf{y} = P^T \mathbf{x}$ !

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

положительно определённой, если все  $\lambda_i > 0$ .

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

положительно определённой, если все  $\lambda_i > 0$ .

отрицательно определённой, если все  $\lambda_i < 0$ .



# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

положительно определённой, если все  $\lambda_i > 0$ .

отрицательно определённой, если все  $\lambda_i < 0$ .

положительно полуопределённой, если все  $\lambda_i \geq 0$ .

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

положительно определённой, если все  $\lambda_i > 0$ .

отрицательно определённой, если все  $\lambda_i < 0$ .

положительно полуопределённой, если все  $\lambda_i \geq 0$ .

отрицательно полуопределённой, если все  $\lambda_i \leq 0$ .

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

положительно определённой, если все  $\lambda_i > 0$ .

отрицательно определённой, если все  $\lambda_i < 0$ .

положительно полуопределённой, если все  $\lambda_i \geq 0$ .

отрицательно полуопределённой, если все  $\lambda_i \leq 0$ .

неопределённой, если найдётся  $\lambda_i > 0$  и  $\lambda_j < 0$ .

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

## Доказательство

К примеру,  $Ax = 5x$  и  $Ay = 7y$ .

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

## Доказательство

К примеру,  $Ax = 5x$  и  $Ay = 7y$ .

$$\langle Ax, y \rangle = \langle 5x, y \rangle = 5\langle x, y \rangle$$

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

## Доказательство

К примеру,  $Ax = 5x$  и  $Ay = 7y$ .

$$\langle Ax, y \rangle = \langle 5x, y \rangle = 5\langle x, y \rangle$$

$$\langle x, Ay \rangle = \langle x, 7y \rangle = 7\langle x, y \rangle$$

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

## Доказательство

К примеру,  $A\mathbf{x} = 5\mathbf{x}$  и  $A\mathbf{y} = 7\mathbf{y}$ .

$$\langle A\mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \langle 5\mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = 5\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$$

$$\langle \mathbf{x}, A\mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, 7\mathbf{y} \rangle = 7\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$$

$$\langle A\mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, A^T \mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, A\mathbf{y} \rangle$$



# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

## Доказательство

К примеру,  $Ax = 5x$  и  $Ay = 7y$ .

$$\langle Ax, y \rangle = \langle 5x, y \rangle = 5\langle x, y \rangle$$

$$\langle x, Ay \rangle = \langle x, 7y \rangle = 7\langle x, y \rangle$$

$$\langle Ax, y \rangle = \langle x, A^T y \rangle = \langle x, Ay \rangle$$

Равенство возможно, только если  $x \perp y$ :

$$5\langle x, y \rangle = 7\langle x, y \rangle$$

# Критерий Сильвестра

# Краткий план:

- Критерий Сильвестра.

# Краткий план:

- Критерий Сильвестра.
- Расширенный критерий Сильвестра.

# Обозначение

Будем вычёркивать из матрицы  $A$  строки и столбцы с одинаковыми номерами.

# Обозначение

Будем вычёркивать из матрицы  $A$  строки и столбцы с одинаковыми номерами.

Скажем, оставим в матрице  $A$  только 1-ю, 3-ю и 5-ю строки и 1-й, 3-й и 5-й столбцы.

# Обозначение

Будем вычёркивать из матрицы  $A$  строки и столбцы с одинаковыми номерами.

Скажем, оставим в матрице  $A$  только 1-ю, 3-ю и 5-ю строки и 1-й, 3-й и 5-й столбцы.

Определитель полученной подматрицы обозначим  $m_{135}$ .

# Обозначение

Будем вычёркивать из матрицы  $A$  строки и столбцы с одинаковыми номерами.

Скажем, оставим в матрице  $A$  только 1-ю, 3-ю и 5-ю строки и 1-й, 3-й и 5-й столбцы.

Определитель полученной подматрицы обозначим  $m_{135}$ .

Пример.

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 3 & -1 \\ 2 & 6 & 2 & 1 \\ 3 & 2 & 9 & 5 \\ -1 & 1 & 5 & 8 \end{pmatrix}, \quad m_{24} = \begin{vmatrix} 6 & 1 \\ 1 & 8 \end{vmatrix} = 47.$$



# Критерий Сильвестра

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является положительно определённой, если и только если

$$m_1 > 0, m_{12} > 0, m_{123} > 0, m_{1234} > 0, \dots$$

# Критерий Сильвестра

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является положительно определённой, если и только если

$$m_1 > 0, m_{12} > 0, m_{123} > 0, m_{1234} > 0, \dots$$

Пример.

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 3 \\ 2 & 6 & 2 \\ 3 & 2 & 9 \end{pmatrix}$$

$$m_1 = 5, \quad m_{12} = \begin{vmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 6 \end{vmatrix} = 26, \quad m_{123} = \begin{vmatrix} 5 & 2 & 3 \\ 2 & 6 & 2 \\ 3 & 2 & 9 \end{vmatrix} = 184$$

# Наблюдение

## Утверждение

Если помножить на  $(-1)$  все элементы матрицы  $A$  размера  $n \times n$ , то определитель матрица  $A$ ...

# Наблюдение

## Утверждение

Если помножить на  $(-1)$  все элементы матрицы  $A$  размера  $n \times n$ , то определитель матрица  $A$ ...  
поменяет знак, если  $n$  — нечётное;

# Наблюдение

## Утверждение

Если помножить на  $(-1)$  все элементы матрицы  $A$  размера  $n \times n$ , то определитель матрица  $A$ ...

поменяет знак, если  $n$  — нечётное;

сохранит знак, если  $n$  — чётное.

# Критерий Сильвестра

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является отрицательно определённой, если и только если

$$m_1 < 0, m_{12} > 0, m_{123} < 0, m_{1234} > 0, \dots$$

# Критерий Сильвестра

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является отрицательно определённой, если и только если

$$m_1 < 0, m_{12} > 0, m_{123} < 0, m_{1234} > 0, \dots$$

Пример.

$$B = \begin{pmatrix} -5 & -2 & -3 \\ -2 & -6 & -2 \\ -3 & -2 & -9 \end{pmatrix}$$

$$m_1 = -5, \quad m_{12} = \begin{vmatrix} -5 & -2 \\ -2 & -6 \end{vmatrix} = 26, \quad m_{123} = \begin{vmatrix} -5 & -2 & -3 \\ -2 & -6 & -2 \\ -3 & -2 & -9 \end{vmatrix} = -184$$

# Расширенный критерий Сильвестра: пример

Это видеофрагмент с доской, слайдов здесь нет :)



# Ортогонализация Грамма-Шмидта: пример

Это видеофрагмент с доской, слайдов здесь нет :)

## **Бонус: задача про переливание красок**

Это видеофрагмент с доской, слайдов здесь нет :)