

# Квадратичные формы

# Метод полных квадратов

Это видеофрагмент с доской, слайдов здесь нет :)

# Диагонализация квадратичной формы

# Краткий план:

- Симметричная матрица и собственные числа.

# Краткий план:

- Симметричная матрица и собственные числа.
- Диагонализация квадратичной формы.

# Всегда диагонализуема!

## Утверждение

Если  $A$  — симметричная матрица,  $A^T = A$ , то у неё всегда найдётся ровно  $n$  действительных собственных чисел  $\lambda_i$

# Всегда диагонализуема!

## Утверждение

Если  $A$  — симметричная матрица,  $A^T = A$ , то у неё всегда найдётся ровно  $n$  действительных собственных чисел  $\lambda_i$  и ровно  $n$  линейно независимых ортогональных собственных векторов.

# Всегда диагонализуема!

## Утверждение

Если  $A$  — симметричная матрица,  $A^T = A$ , то у неё всегда найдётся ровно  $n$  **действительных** собственных чисел  $\lambda_i$  и ровно  $n$  линейно независимых **ортогональных** собственных векторов.

## Следствие

У симметричной  $A$  можно найти  $n$  ортогональных собственных векторов единичной длины.

Симметричная матрица  $A$  всегда диагонализуема!



# Чем хороши ортогональные векторы?

Векторы  $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$  — ортогональные и единичной длины.

$$P = \begin{pmatrix} | & & | \\ \mathbf{v}_1 & \dots & \mathbf{v}_n \\ | & & | \end{pmatrix}$$

# Чем хороши ортогональные векторы?

Векторы  $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$  — ортогональные и единичной длины.

$$P = \begin{pmatrix} | & & | \\ \mathbf{v}_1 & \dots & \mathbf{v}_n \\ | & & | \end{pmatrix} \quad P^T = \begin{pmatrix} --- & \mathbf{v}_1 & --- \\ & \vdots & \\ --- & \mathbf{v}_n & --- \end{pmatrix}$$

# Чем хороши ортогональные векторы?

Векторы  $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$  — ортогональные и единичной длины.

$$P = \begin{pmatrix} | & & | \\ \mathbf{v}_1 & \dots & \mathbf{v}_n \\ | & & | \end{pmatrix} \quad P^T = \begin{pmatrix} \text{---} & \mathbf{v}_1 & \text{---} \\ & \vdots & \\ \text{---} & \mathbf{v}_n & \text{---} \end{pmatrix}$$

$$P^T P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} = I$$

# Чем хороши ортогональные векторы?

Векторы  $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n$  — ортогональные и единичной длины.

$$P = \begin{pmatrix} | & & | \\ \mathbf{v}_1 & \dots & \mathbf{v}_n \\ | & & | \end{pmatrix} \quad P^T = \begin{pmatrix} \text{---} & \mathbf{v}_1 & \text{---} \\ & \vdots & \\ \text{---} & \mathbf{v}_n & \text{---} \end{pmatrix}$$

$$P^T P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{pmatrix} = I$$

$$P^T = P^{-1}$$

# Диагонализация формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  с симметричной  $A$  представима в виде

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^{-1} \mathbf{x},$$

где  $D$  — диагональная матрица из собственных чисел матрицы  $A$ , а  $P$  — матрица из линейно независимых собственных векторов матрицы  $A$ .

# Диагонализация формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  с симметричной  $A$  представима в виде

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^{-1} \mathbf{x},$$

где  $D$  — диагональная матрица из собственных чисел матрицы  $A$ , а  $P$  — матрица из линейно независимых собственных векторов матрицы  $A$ .

## Утверждение

Всегда можно выбрать ортогональные собственные векторы  $A$  единичной длины, при этом представление примет вид:

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^T \mathbf{x} = (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}),$$

# Диагонализация формы

## Утверждение

Всегда можно выбрать ортогональные собственные векторы единичной длины, при этом представление примет вид:

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^T \mathbf{x} = (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}),$$

где  $D$  — диагональная матрица из собственных чисел матрицы  $A$ , а  $P$  — матрица из собственных векторов матрицы  $A$ .

# Диагонализация формы

## Утверждение

Всегда можно выбрать ортогональные собственные векторы единичной длины, при этом представление примет вид:

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^T \mathbf{x} = (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}),$$

где  $D$  — диагональная матрица из собственных чисел матрицы  $A$ , а  $P$  — матрица из собственных векторов матрицы  $A$ .

$$\begin{aligned} f(\mathbf{x}) &= (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}) = \mathbf{y}^T D \mathbf{y} = \\ &= \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2 \end{aligned}$$



# Диагонализация формы

## Утверждение

Всегда можно выбрать ортогональные собственные векторы единичной длины, при этом представление примет вид:

$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T P D P^T \mathbf{x} = (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}),$$

где  $D$  — диагональная матрица из собственных чисел матрицы  $A$ , а  $P$  — матрица из собственных векторов матрицы  $A$ .

$$\begin{aligned} f(\mathbf{x}) &= (P^T \mathbf{x})^T D (P^T \mathbf{x}) = \mathbf{y}^T D \mathbf{y} = \\ &= \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2 \end{aligned}$$

Это просто удачная замена переменных  $\mathbf{y} = P^T \mathbf{x}$ !

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

положительно определённой, если все  $\lambda_i > 0$ .

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

положительно определённой, если все  $\lambda_i > 0$ .

отрицательно определённой, если все  $\lambda_i < 0$ .

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

положительно определённой, если все  $\lambda_i > 0$ .

отрицательно определённой, если все  $\lambda_i < 0$ .

положительно полуопределённой, если все  $\lambda_i \geq 0$ .

# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

положительно определённой, если все  $\lambda_i > 0$ .

отрицательно определённой, если все  $\lambda_i < 0$ .

положительно полуопределённой, если все  $\lambda_i \geq 0$ .

отрицательно полуопределённой, если все  $\lambda_i \leq 0$ .



# Определённость формы

Пример,  $f(\mathbf{x}) = 5y_1^2 + 6y_2^2 - 9y_3^2$ .

Квадратичная форма  $f$  неопределена.

## Утверждение

Квадратичная форма

$$f(\mathbf{x}) = \lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \dots + \lambda_n y_n^2$$

является...

положительно определённой, если все  $\lambda_i > 0$ .

отрицательно определённой, если все  $\lambda_i < 0$ .

положительно полуопределённой, если все  $\lambda_i \geq 0$ .

отрицательно полуопределённой, если все  $\lambda_i \leq 0$ .

неопределённой, если найдётся  $\lambda_i > 0$  и  $\lambda_j < 0$ .

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

## Доказательство

К примеру,  $Ax = 5x$  и  $Ay = 7y$ .

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

## Доказательство

К примеру,  $Ax = 5x$  и  $Ay = 7y$ .

$$\langle Ax, y \rangle = \langle 5x, y \rangle = 5\langle x, y \rangle$$

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

## Доказательство

К примеру,  $Ax = 5x$  и  $Ay = 7y$ .

$$\langle Ax, y \rangle = \langle 5x, y \rangle = 5\langle x, y \rangle$$

$$\langle x, Ay \rangle = \langle x, 7y \rangle = 7\langle x, y \rangle$$

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

## Доказательство

К примеру,  $A\mathbf{x} = 5\mathbf{x}$  и  $A\mathbf{y} = 7\mathbf{y}$ .

$$\langle A\mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \langle 5\mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = 5\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$$

$$\langle \mathbf{x}, A\mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, 7\mathbf{y} \rangle = 7\langle \mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle$$

$$\langle A\mathbf{x}, \mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, A^T \mathbf{y} \rangle = \langle \mathbf{x}, A\mathbf{y} \rangle$$

# Кусочек доказательства

## Утверждение

Для симметричной матрицы  $A$ ,  $A^T = A$ , собственные вектора, соответствующие разным  $\lambda$ , ортогональны.

## Доказательство

К примеру,  $Ax = 5x$  и  $Ay = 7y$ .

$$\langle Ax, y \rangle = \langle 5x, y \rangle = 5\langle x, y \rangle$$

$$\langle x, Ay \rangle = \langle x, 7y \rangle = 7\langle x, y \rangle$$

$$\langle Ax, y \rangle = \langle x, A^T y \rangle = \langle x, Ay \rangle$$

Равенство возможно, только если  $x \perp y$ :

$$5\langle x, y \rangle = 7\langle x, y \rangle$$

# Критерий Сильвестра



# Краткий план:

- Критерий Сильвестра.

# Краткий план:

- Критерий Сильвестра.
- Расширенный критерий Сильвестра.

# Обозначение

Будем вычёркивать из матрицы  $A$  строки и столбцы так, чтобы остались строки и столбцы с одинаковыми номерами.

# Обозначение

Будем вычёркивать из матрицы  $A$  строки и столбцы так, чтобы остались строки и столбцы с одинаковыми номерами.

Скажем, оставим в матрице  $A$  только 2-ю и 4-ю строки и 2-й и 4-й столбцы.

# Обозначение

Будем вычёркивать из матрицы  $A$  строки и столбцы так, чтобы остались строки и столбцы с одинаковыми номерами.

Скажем, оставим в матрице  $A$  только 2-ю и 4-ю строки и 2-й и 4-й столбцы.

Определитель полученной подматрицы обозначим  $m_{24}$ .

# Обозначение

Будем вычёркивать из матрицы  $A$  строки и столбцы так, чтобы остались строки и столбцы с одинаковыми номерами.

Скажем, оставим в матрице  $A$  только 2-ю и 4-ю строки и 2-й и 4-й столбцы.

Определитель полученной подматрицы обозначим  $m_{24}$ .

Пример.

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 3 & -1 \\ 2 & 6 & 2 & 1 \\ 3 & 2 & 9 & 5 \\ -1 & 1 & 5 & 8 \end{pmatrix}, \quad m_{24} = \begin{vmatrix} 6 & 1 \\ 1 & 8 \end{vmatrix} = 47.$$

# Названия миноров

## Определения

В матрице  $A$  вычеркнули несколько строк и столбцов так, что остались строки и столбцы с одинаковыми номерами.

Определитель полученной подматрицы называется **главным минором**.

# Названия миноров

## Определения

В матрице  $A$  вычеркнули несколько строк и столбцов так, что остались строки и столбцы с одинаковыми номерами.

Определитель полученной подматрицы называется **главным минором**.

## Определения

В матрице  $A$  вычеркнули несколько строк и столбцов так, что остались строки и столбцы с номерами  $1, 2, \dots, k$ .

Определитель полученной подматрицы называется **угловым минором**.



# Названия миноров

## Определения

В матрице  $A$  вычеркнули несколько строк и столбцов так, что остались строки и столбцы с одинаковыми номерами.

Определитель полученной подматрицы называется **главным минором**.

## Определения

В матрице  $A$  вычеркнули несколько строк и столбцов так, что остались строки и столбцы с номерами  $1, 2, \dots, k$ .

Определитель полученной подматрицы называется **угловым минором**.

## Определение

**Порядком** минора называется число строк (или столбцов) в соответствующей подматрице.

# Критерий Сильвестра

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является положительно определённой, если и только если

$$m_1 > 0, m_{12} > 0, m_{123} > 0, m_{1234} > 0, \dots$$

# Критерий Сильвестра

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является положительно определённой, если и только если

$$m_1 > 0, m_{12} > 0, m_{123} > 0, m_{1234} > 0, \dots$$

Пример.

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 2 & 3 \\ 2 & 6 & 2 \\ 3 & 2 & 9 \end{pmatrix}$$

$$m_1 = 5, \quad m_{12} = \begin{vmatrix} 5 & 2 \\ 2 & 6 \end{vmatrix} = 26, \quad m_{123} = \begin{vmatrix} 5 & 2 & 3 \\ 2 & 6 & 2 \\ 3 & 2 & 9 \end{vmatrix} = 184$$

# Наблюдение

## Утверждение

Если помножить на  $(-1)$  все элементы матрицы  $A$  размера  $n \times n$ , то определитель матрица  $A$ ...

# Наблюдение

## Утверждение

Если помножить на  $(-1)$  все элементы матрицы  $A$  размера  $n \times n$ , то определитель матрица  $A$ ...

поменяет знак, если  $n$  — нечётное;

# Наблюдение

## Утверждение

Если помножить на  $(-1)$  все элементы матрицы  $A$  размера  $n \times n$ , то определитель матрица  $A$ ...

поменяет знак, если  $n$  — нечётное;

сохранит знак, если  $n$  — чётное.

# Наблюдение

## Утверждение

Если помножить на  $(-1)$  все элементы матрицы  $A$  размера  $n \times n$ , то определитель матрица  $A$ ...

поменяет знак, если  $n$  — нечётное;

сохранит знак, если  $n$  — чётное.

Легко получим критерий отрицательной определённости!

# Критерий Сильвестра

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является отрицательно определённой, если и только если

$$m_1 < 0, m_{12} > 0, m_{123} < 0, m_{1234} > 0, \dots$$



# Критерий Сильвестра

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является отрицательно определённой, если и только если

$$m_1 < 0, m_{12} > 0, m_{123} < 0, m_{1234} > 0, \dots$$

Пример.

$$B = \begin{pmatrix} -5 & -2 & -3 \\ -2 & -6 & -2 \\ -3 & -2 & -9 \end{pmatrix}$$

$$m_1 = -5, \quad m_{12} = \begin{vmatrix} -5 & -2 \\ -2 & -6 \end{vmatrix} = 26, \quad m_{123} = \begin{vmatrix} -5 & -2 & -3 \\ -2 & -6 & -2 \\ -3 & -2 & -9 \end{vmatrix} = -184$$

# Расширенный критерий

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является положительно полуопределённой, если и только если (для всех  $i, j, k, \dots$ )

$$m_i \geq 0, m_{ij} \geq 0, m_{ijk} \geq 0, m_{ijkl} \geq 0, \dots$$

# Расширенный критерий

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является положительно полуопределённой, если и только если (для всех  $i, j, k, \dots$ )

$$m_i \geq 0, m_{ij} \geq 0, m_{ijk} \geq 0, m_{ijkl} \geq 0, \dots$$

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 6 \\ 6 & 9 \end{pmatrix}$$

$$m_1 = 4, m_2 = 9, m_{12} = \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 6 & 9 \end{vmatrix} = 0$$

# Расширенный критерий

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является отрицательно полуопределённой, если и только если (для всех  $i, j, k, \dots$ )

$$m_i \leq 0, m_{ij} \geq 0, m_{ijk} \leq 0, m_{ijkl} \geq 0, \dots$$

# Расширенный критерий

## Утверждение

Симметричная матрица  $A$  является отрицательно полуопределённой, если и только если (для всех  $i, j, k, \dots$ )

$$m_i \leq 0, m_{ij} \geq 0, m_{ijk} \leq 0, m_{ijkl} \geq 0, \dots$$

$$A = \begin{pmatrix} -4 & 6 \\ 6 & -9 \end{pmatrix}$$

$$m_1 = -4, m_2 = -9, m_{12} = \begin{vmatrix} -4 & 6 \\ 6 & -9 \end{vmatrix} = 0$$

# Резюме для положительной формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является положительно определённой, если

# Резюме для положительной формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является положительно определённой, если

1. В любой точке  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$  она положительна,  $f(\mathbf{x}) > 0$ .

# Резюме для положительной формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является положительно определённой, если

1. В любой точке  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$  она положительна,  $f(\mathbf{x}) > 0$ .
2. Все собственные числа матрицы  $A$  положительны,  $\lambda_i > 0$ .



# Резюме для положительной формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является положительно определённой, если

1. В любой точке  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$  она положительна,  $f(\mathbf{x}) > 0$ .
2. Все собственные числа матрицы  $A$  положительны,  $\lambda_i > 0$ .
3. Все угловые миноры матрицы  $A$  положительны,  
 $m_{12\dots k} > 0$ .

# Резюме для отрицательной формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является отрицательно определённой, если

# Резюме для отрицательной формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является отрицательно определённой, если

1. В любой точке  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$  она отрицательна,  $f(\mathbf{x}) < 0$ .

# Резюме для отрицательной формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является отрицательно определённой, если

1. В любой точке  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$  она отрицательна,  $f(\mathbf{x}) < 0$ .
2. Все собственные числа матрицы  $A$  отрицательны,  $\lambda_i < 0$ .

# Резюме для отрицательной формы

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является отрицательно определённой, если

1. В любой точке  $\mathbf{x} \neq \mathbf{0}$  она отрицательна,  $f(\mathbf{x}) < 0$ .
2. Все собственные числа матрицы  $A$  отрицательны,  $\lambda_i < 0$ .
3. Нечётные угловые миноры матрицы  $A$  отрицательны, а чётные — положительны.

# Резюме для полуопределённости

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является положительно полуопределённой (неотрицательно определённой), если

# Резюме для полуопределённости

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является положительно полуопределённой (неотрицательно определённой), если

1. В любой точке  $\mathbf{x}$  она неотрицательна,  $f(\mathbf{x}) \geq 0$ .

# Резюме для полуопределённости

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является положительно полуопределённой (неотрицательно определённой), если

1. В любой точке  $\mathbf{x}$  она неотрицательна,  $f(\mathbf{x}) \geq 0$ .
2. Все собственные числа матрицы  $A$  неотрицательны,  $\lambda_i \geq 0$ .



# Резюме для полуопределённости

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является положительно полуопределённой (неотрицательно определённой), если

1. В любой точке  $\mathbf{x}$  она неотрицательна,  $f(\mathbf{x}) \geq 0$ .
2. Все собственные числа матрицы  $A$  неотрицательны,  $\lambda_i \geq 0$ .
3. Все главные миноры матрицы  $A$  неотрицательны.

# Резюме для полуопределённости

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является отрицательно полуопределённой (неположительно определённой), если

# Резюме для полуопределённости

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является отрицательно полуопределённой (неположительно определённой), если

1. В любой точке  $\mathbf{x}$  она неположительна,  $f(\mathbf{x}) \leq 0$ .

# Резюме для полуопределённости

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является отрицательно полуопределённой (неположительно определённой), если

1. В любой точке  $\mathbf{x}$  она неположительна,  $f(\mathbf{x}) \leq 0$ .
2. Все собственные числа матрицы  $A$  неположительны,  $\lambda_i \leq 0$ .

# Резюме для полуопределённости

## Утверждение

Квадратичная форма  $f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^T A \mathbf{x}$  является отрицательно полуопределённой (неположительно определённой), если

1. В любой точке  $\mathbf{x}$  она неположительна,  $f(\mathbf{x}) \leq 0$ .
2. Все собственные числа матрицы  $A$  неположительны,  $\lambda_i \leq 0$ .
3. Нечётные главные миноры матрицы  $A$  неположительны, а чётные — неотрицательны.

# Расширенный критерий Сильвестра: пример

Это видеофрагмент с доской, слайдов здесь нет :)

# Матрица Грамма

# Краткий план:

- Матрица Грама.



# Краткий план:

- Матрица Грама.
- Матрица Грама и проекция.

# Краткий план:

- Матрица Грама.
- Матрица Грама и проекция.
- Ортогональный базис.

# Матрица Грама

## Определение

Возьмём векторы  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k$  из  $\mathbb{R}^n$ . Матрица их попарных скалярных произведений называется **матрицей Грама**,

$$M = \begin{pmatrix} \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_1 \rangle & \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \rangle & \dots & \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_k \rangle \\ \langle \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_1 \rangle & \langle \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_2 \rangle & \dots & \langle \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_k \rangle \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \langle \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_1 \rangle & \langle \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_2 \rangle & \dots & \langle \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_k \rangle \end{pmatrix} = X^T X$$

# Матрица Грама

## Определение

Возьмём векторы  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k$  из  $\mathbb{R}^n$ . Матрица их попарных скалярных произведений называется **матрицей Грама**,

$$M = \begin{pmatrix} \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_1 \rangle & \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2 \rangle & \dots & \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_k \rangle \\ \langle \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_1 \rangle & \langle \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_2 \rangle & \dots & \langle \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_k \rangle \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ \langle \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_1 \rangle & \langle \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_2 \rangle & \dots & \langle \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_k \rangle \end{pmatrix} = X^T X$$

А определитель этой матрицы называется **определителем Грама**,  $G = \det M$ .

# Свойства матрицы Грама

## Утверждение

Векторы  $x_1, x_2, \dots, x_k$  линейно независимы если и только если определитель Грама отличен от нуля,  $G \neq 0$ .

# Свойства матрицы Грама

## Утверждение

Векторы  $x_1, x_2, \dots, x_k$  линейно независимы если и только если определитель Грама отличен от нуля,  $G \neq 0$ .

## Утверждение

Матрица Грама положительно полуопределена.

# Свойства матрицы Грама

## Утверждение

Векторы  $x_1, x_2, \dots, x_k$  линейно независимы если и только если определитель Грама отличен от нуля,  $G \neq 0$ .

## Утверждение

Матрица Грама положительно полуопределена.

## Утверждение

Если  $x_1, x_2, \dots, x_n$  лежат в  $\mathbb{R}^n$ , то определитель Грама  $G$  равен квадрату объёма параллелепипеда, образованного векторами  $x_1, x_2, \dots, x_n$ .

# Положительная полуопределённость

## Утверждение

Матрица Грама положительно полуопределена.



# Положительная полуопределённость

## Утверждение

Матрица Грама положительно полуопределена.

## Доказательство

$$\mathbf{v}^T M \mathbf{v} = \sum_{ij} v_i v_j \langle \mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j \rangle = \sum_{ij} \langle v_i \mathbf{x}_i, v_j \mathbf{x}_j \rangle =$$

# Положительная полуопределённость

## Утверждение

Матрица Грама положительно полуопределена.

## Доказательство

$$\begin{aligned}\mathbf{v}^T M \mathbf{v} &= \sum_{ij} v_i v_j \langle \mathbf{x}_i, \mathbf{x}_j \rangle = \sum_{ij} \langle v_i \mathbf{x}_i, v_j \mathbf{x}_j \rangle = \\ &= \left\langle \sum_i v_i \mathbf{x}_i, \sum_j v_j \mathbf{x}_j \right\rangle = \langle \mathbf{a}, \mathbf{a} \rangle \geq 0\end{aligned}$$

# Поиск проекции

Хотим найти проекцию  $\hat{y}$  вектора  $y$  на  $\text{Span}\{x_1, x_2, \dots, x_k\}$ .

# Поиск проекции

Хотим найти проекцию  $\hat{y}$  вектора  $y$  на  $\text{Span}\{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k\}$ .

Проекция  $\hat{y}$  — линейная комбинация  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k$ ,

$$\hat{y} = v_1 \mathbf{x}_1 + \dots + v_k \mathbf{x}_k = X \mathbf{v}$$

# Поиск проекции

Хотим найти проекцию  $\hat{y}$  вектора  $y$  на  $\text{Span}\{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k\}$ .

Проекция  $\hat{y}$  — линейная комбинация  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k$ ,

$$\hat{y} = v_1 \mathbf{x}_1 + \dots + v_k \mathbf{x}_k = X \mathbf{v}$$

Условия первого порядка:

$$X^T X \mathbf{v} = X^T y$$

# Поиск проекции

Хотим найти проекцию  $\hat{y}$  вектора  $y$  на  $\text{Span}\{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k\}$ .

Проекция  $\hat{y}$  — линейная комбинация  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k$ ,

$$\hat{y} = v_1 \mathbf{x}_1 + \dots + v_k \mathbf{x}_k = X \mathbf{v}$$

Условия первого порядка:

$$X^T X \mathbf{v} = X^T y \quad \text{или} \quad M \mathbf{v} = X^T y$$

# Поиск проекции

Хотим найти проекцию  $\hat{y}$  вектора  $y$  на  $\text{Span}\{\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k\}$ .

Проекция  $\hat{y}$  — линейная комбинация  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k$ ,

$$\hat{y} = v_1 \mathbf{x}_1 + \dots + v_k \mathbf{x}_k = X \mathbf{v}$$

Условия первого порядка:

$$X^T X \mathbf{v} = X^T y \quad \text{или} \quad M \mathbf{v} = X^T y$$

$$\mathbf{v} = M^{-1} X^T y.$$

# Ортогональные вектора

## Утверждение

Если векторы  $\mathbf{x}_1, \mathbf{x}_2, \dots, \mathbf{x}_k$  ортогональны, то их матрица Грама — диагональная.

$$M = \begin{pmatrix} \langle \mathbf{x}_1, \mathbf{x}_1 \rangle & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \langle \mathbf{x}_2, \mathbf{x}_2 \rangle & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ 0 & 0 & \dots & \langle \mathbf{x}_k, \mathbf{x}_k \rangle \end{pmatrix}$$



# Ортогонализация Грамма-Шмидта: пример

Это видеофрагмент с доской, слайдов здесь нет :)

## **Бонус: задача про переливание красок**

Это видеофрагмент с доской, слайдов здесь нет :)