

Teo (del rango) $A \in \text{Mat}(m \times n)$

$$\text{rg } A = \text{rg } A^t$$

Dim: $L_A : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ $A^t \in \text{Mat}(n \times m)$

$$\underline{x} \mapsto A \cdot \underline{x}$$

$$L_{A^t} : \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}^n$$
$$\underline{y} \mapsto A^t \cdot \underline{y}$$

$$\text{Ker } L_A, \text{Im } L_{A^t} \subseteq \mathbb{R}^n, \text{Ker } L_{A^t}, \text{Im } L_A \subseteq \mathbb{R}^m$$

(*) $\boxed{\text{Im } L_A \cap \text{Ker } L_{A^t} = \{0\}}$

$\boxed{\text{Im } L_{A^t} \cap \text{Ker } L_A = \{0\}}$

Supponiamo che (*) sia vera.

Gessmenn: $\dim (\text{Im } L_A + \text{Ker } L_{A^t}) =$ (A)
 $= \underbrace{\dim \text{Im } L_A}_{\text{rg } A} + \dim \text{Ker } L_{A^t}$

Inoltre $\text{Im } L_A + \text{Ker } L_{A^t} \subseteq \mathbb{R}^m \Rightarrow$

$$\dim (\text{Im } L_A + \text{Ker } L_{A^t}) \leq \dim \mathbb{R}^m = m \quad (B)$$

teo delle dimensione:

$$\begin{aligned}\dim \text{Ker } L_{A^t} &= \dim \mathbb{R}^m - \text{rg}(L_{A^t}) = \\ &= m - \text{rg } A^t\end{aligned}\quad (C)$$

$$(A) + (B) + (C) \Rightarrow$$

$$\begin{aligned}m &\stackrel{(B)}{\geq} \dim (\text{Im } L_A + \text{Ker } L_{A^t}) \stackrel{(A)}{=} \\ &= \text{rg } A + \dim \text{Ker } L_{A^t} \stackrel{(C)}{=} \text{rg } A + m - \text{rg } A^t\end{aligned}$$

da cui

$$\begin{aligned}\text{rg } A &\geq \text{rg } A + m - \text{rg } A^t \\ \Rightarrow \boxed{\text{rg } A^t &\geq \text{rg } A}\end{aligned}$$

Quindi per ogni matrice B vale

$$\operatorname{rg} B^t \geq \operatorname{rg} B$$

prendendo $B = A^t$ e poiché $(A^t)^t = A$

si ha

$$\operatorname{rg} A = \operatorname{rg} (A^t)^t \geq \operatorname{rg} A^t$$

$$\Rightarrow \operatorname{rg} A = \operatorname{rg} A^t.$$

verifichiamo (*)

$$\operatorname{Im} L_A \cap \operatorname{Ker} L_{A^t} = \{\underline{0}\}$$

$$\underline{a} \in \mathbb{R}_{m \times 1}^m \quad \underline{b} \in \mathbb{R}_{n \times 1}^n$$

$$(A^t \underline{a})^t \cdot \underline{b} = (\underline{a}^t \cdot A) \cdot \underline{b} = \underline{a}^t \cdot (A \cdot \underline{b})$$

Diagram illustrating dimensions:
- A^t is $n \times m$.
- \underline{a} is $m \times 1$.
- A is $n \times m$.
- \underline{b} is $n \times 1$.
- \underline{a}^t is $1 \times n$.
- $A \cdot \underline{b}$ is 1×1 .
- $(A^t \underline{a})^t$ is 1×1 .
- $(\underline{a}^t \cdot A)$ is 1×1 .
- $(M \cdot N)^t$ is $N^t \cdot M^t$.

se $\underline{a} \in \text{Ker } L_A^t \Rightarrow L_A^t(\underline{a}) = A^t \cdot \underline{a} = \underline{0}$

dunque

$$0 = (A^t \cdot \underline{a})^t \cdot \underline{b} = \underline{a}^t \cdot (A \cdot \underline{b})$$

se $\underline{a} \in \text{Ker } L_A^t \cap \text{Im } L_A$, in particolare

esiste $\underline{b} \in \mathbb{R}^n$ t.c. $\underline{a} = L_A(\underline{b}) = A \cdot \underline{b}$

$$\Rightarrow 0 = \underline{a}^t \cdot (A \cdot \underline{b}) = \underline{a}^t \cdot \underline{a}$$

$$\underline{a} = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_m \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^m$$

$$\begin{aligned} 0 &= \underline{a}^t \cdot \underline{a} = (a_1 \dots a_m) \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_m \end{pmatrix} = \\ &= a_1^2 + a_2^2 + \dots + a_m^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_m = 0$$

$$\text{ovvero } \underline{\alpha} = \underline{0}$$

■

OSS: $f: A \rightarrow B$ funzione.
 ↑ ↑
 insiemi.

f iniettiva se per ogni $b \in B$ esiste

al più un $a \in A$ t.c. $f(a) = b$,

$$\text{ovvero } f^{-1}(b) = \begin{cases} 0 & (\emptyset) \\ 1 \end{cases}$$

f è suriettiva se per ogni $b \in B$ esiste
un $a \in A$ tale che $f(a) = b$

f è biunivoca (o biunivoce) se è iniettiva
e suriettiva, ovvero per ogni $b \in B$
esiste un unico $a \in A$ t.c. $f(a) = b$.

- Se V, W sono spazi vettoriali

e $T: V \rightarrow W$ applicazione **lineare**

T iniettiva $\Leftrightarrow \text{Ker } T = \{\underline{0}\}$

T suriettiva $\Leftrightarrow \text{rg } T = \dim W$ (ovvero
 $\text{Im } T = W$)

OSS: U, V, W spazi vettoriali

$T: V \rightarrow W$ lineare

$S: W \rightarrow U$ lineare

allora $S \circ T: V \rightarrow U$ è **lineare**

$$(S \circ T)(\underline{v}) := S(\underbrace{T(\underline{v})}_{\substack{\text{V} \\ \text{W} \\ \text{U}}})$$

DIM (verifica diretta per ESERCIZIO) ■
- $\underline{v}, \tilde{\underline{v}} \in V \Rightarrow (S \circ T)(\underline{v} + \tilde{\underline{v}}) = (S \circ T)(\underline{v}) + (S \circ T)(\tilde{\underline{v}})$

$$-\lambda \in \mathbb{R}, \underline{v} \in V \Rightarrow (S \circ T)(\lambda \underline{v}) = \lambda \cdot (S \circ T)(\underline{v})$$

OSS: Se V è uno spazio vettoriale

definiemo $\text{id}_V : V \rightarrow V$ IDENTITÀ

$$\text{id}_V(\underline{v}) := \underline{v}$$

(id_V è biunivoco).

DEF: Siano V, W spazi vettoriali.

$T: V \rightarrow W$ lineare si dice un

ISOMORFISMO se esiste

$S: W \rightarrow V$ lineare tale che

$$S \circ T = \text{id}_V$$

$$T \circ S = \text{id}_W$$

OSS: $\boxed{\begin{array}{l} \text{se } T \text{ è isomorfismo} \\ \text{allora } T \text{ è biunivoco} \\ (\text{verifica per esercizio}) \end{array}}$

Due spazi vettoriali si dicono **isomorfi**
se esiste un **isomorfismo** fra i due spazi.

Prop: V, W spazi vettoriali.

$T: V \rightarrow W$ lineare e biunivoco.

Allora T è un **isomorfismo**.

OSS: $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ $f(x) = x^3$ è
derivabile, con derivate continue, infinite volte
è biunivoco e l'inversa è

$f^{-1}(x) = \sqrt[3]{x}$ che non è derivabile in $x=0$.

OSS: se $T: V \rightarrow W$ è biunivoco,
si può sempre definire "l'inversa"

$T^{-1}: W \rightarrow V$

$T^{-1}(\overset{\nwarrow}{w}) := \underset{\uparrow}{\overset{\nearrow}{v}}$ se $\underline{v} \in V$ è

l'unico elemento di V tale che $T(\underline{v}) = \underline{w}$.

• l'inversa è unica

perché se $S \circ T(\underline{v}) = \underline{v}$

$$T^{-1} \circ T(\underline{v}) = \underline{v}$$

preso $\underline{w} \in W$ esiste unico $\underline{v} \in V$ t.c.

$T(\underline{v}) = \underline{w}$. Pertanto

$$\begin{aligned} S(\underline{w}) &= S(T(\underline{v})) = \underline{v} = T^{-1}(T(\underline{v})) \\ &= T^{-1}(\underline{w}) \end{aligned}$$

Dunque $S = T^{-1}$.

Quindi la proposizione precedente è equivalente a:

Se $T: V \rightarrow W$ è lineare e biunivoca
allora $T^{-1}: W \rightarrow V$ è lineare.

- Verifichiamolo:
- $\underline{w}, \tilde{\underline{w}} \in W \Rightarrow T^{-1}(\underline{w} + \tilde{\underline{w}}) = T^{-1}(\underline{w}) + T^{-1}(\tilde{\underline{w}})$
 - $\lambda \in \mathbb{R}, \underline{w} \in W \xrightarrow{?} T^{-1}(\lambda \cdot \underline{w}) = \lambda T^{-1}(\underline{w})$

vediamo le prime:

$\underline{w}, \tilde{\underline{w}} \in W$. Dunque esistono unici $\underline{v}, \tilde{\underline{v}} \in V$ tali che $T(\underline{v}) = \underline{w}$ e $T(\tilde{\underline{v}}) = \tilde{\underline{w}}$. [perché T biunivoca]

Inoltre T è lineare, quindi

$$T(\underline{v} + \tilde{\underline{v}}) = T(\underline{v}) + T(\tilde{\underline{v}}) = \underline{w} + \tilde{\underline{w}}.$$

Dunque, per definizione di T^{-1} ,

$$\left. \begin{array}{l} T^{-1}(\underline{w} + \tilde{\underline{w}}) = \underline{v} + \tilde{\underline{v}} \\ T^{-1}(\underline{w}) = \underline{v} \\ T^{-1}(\tilde{\underline{w}}) = \tilde{\underline{v}} \end{array} \right\} \begin{array}{l} T^{-1}(\underline{w} + \tilde{\underline{w}}) = \\ = T^{-1}(\underline{w}) + T^{-1}(\tilde{\underline{w}}) \end{array}$$

□

OSS: Sia V spazio vett. $\dim V = n$.

Allora V è isomorfo a \mathbb{R}^n .

[ATTENZIONE: l'isomorfismo dipende delle scelte di una base di V]

Per definire l'isomorfismo, fissiamo una base $B = \{\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n\}$ di V .

Per ogni $\underline{v} \in V$ possiamo associare in modo unico le sue coordinate $\underline{x} \in \mathbb{R}^n$ nella base B .

$$T: V \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\underline{v} \mapsto \underline{x}$$

$$\underline{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n \quad \text{se}$$

$$\underline{v} = x_1 \underline{v}_1 + \dots + x_n \underline{v}_n$$

]

T è lineare

(Abbiamo visto che se \underline{x} sono le coordinate di \underline{v} in B , \underline{y} sono le coordinate di \underline{w} in B , $\lambda \in \mathbb{R}$ allora

$$\underline{v} + \underline{w} \text{ ha coordinate } \underline{x} + \underline{y}$$

$$\lambda \underline{v} \text{ ha coordinate } \lambda \cdot \underline{x}$$

]

T è biunivoco.

T iniettiva perché c'è unicità

delle scritture ($\underline{v} = x_1 \underline{v}_1 + \dots + x_n \underline{v}_n$)

T suriettiva, perché presso $\underline{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$

allora $\underline{v} := x_1 \underline{v}_1 + \dots + x_n \underline{v}_n$

$$T(\underline{v}) = \underline{x}$$

$\Rightarrow T$ è un isomorfismo.

Oss: Se $T: V \rightarrow W$ è isomorfismo

e $S: W \rightarrow U$ è isomorfismo

allora $S \circ T: V \rightarrow U$ è un isomorfismo.

perché se T, S sono biunivoche allora

$S \circ T$ è biunivoco.

Inoltre T, S lineari $\xrightarrow{\text{prop.}}$ $S \circ T$ è lineare

Quindi $S \circ T$ è lineare e biunivoco

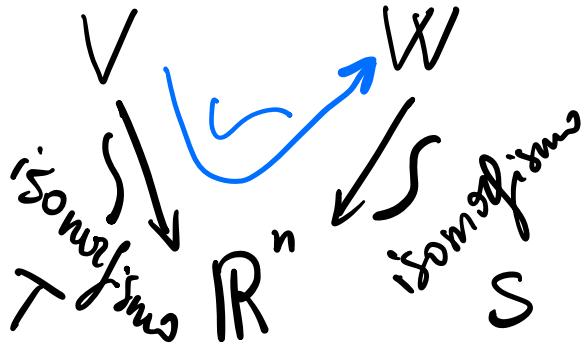
e dunque è un isomorfismo \blacksquare

Corollario: V, W spazi vettoriali;

$\dim V = n$, $\dim W = m$.

Allora V e W sono isomorfi se e solo se $n = m$.

Se $n = m$



$$S^{-1} \circ T : V \rightarrow W \text{ isomorfismo.}$$

[Se $T: V \rightarrow W$ è un isomorfismo]

e $B = \{\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n\}$ è base di V

allora $\{T(\underline{v}_1), \dots, T(\underline{v}_n)\}$ è base di W

(quindi, in particolare, $\dim V = \dim W$)

DIM: Sia $\underline{w} \in W$. Poiché T è isomorfismo

esiste $\underline{v} \in V$ t.c. $T(\underline{v}) = \underline{w}$

$$\underline{v} = \lambda_1 \underline{v}_1 + \dots + \lambda_n \underline{v}_n$$

\Rightarrow

$$\underline{W} = T(\underline{v}) = T(\lambda_1 \underline{v}_1 + \dots + \lambda_n \underline{v}_n) \stackrel{\text{lineare}}{=} \\ = \lambda_1 T(\underline{v}_1) + \dots + \lambda_n T(\underline{v}_n).$$

$$\Rightarrow W = \text{span} \left\{ T(\underline{v}_1), \dots, T(\underline{v}_n) \right\} = \text{Im } T$$

- per verificare che $\{T(\underline{v}_1), \dots, T(\underline{v}_n)\}$ sono linearmente indip. del teo della dimensione:

$$\dim V = \dim \underbrace{\text{Ker } T}_{\{0\}} + \dim \overbrace{\text{Im } T}^{\substack{\text{``}W\text{''} \\ \text{``}T \text{ iniezione}\text{''}}}$$

$$\Rightarrow \dim V = \dim W \quad \text{e inoltre}$$

$\{T(\underline{v}_1), \dots, T(\underline{v}_n)\}$ sono lin. indip.



MATRICE ASSOCIASTA AD UNA

APPPLICAZIONE LINEARE

se $A \in \text{Mat}(m \times n) \Rightarrow L_A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$
 $\underline{x} \mapsto A \cdot \underline{x}$

$\dim V = n, \dim W = m.$

- Sia $L: V \rightarrow W$ lineare

Fissiamo

$B_V := \{\underline{v}_1, \dots, \underline{v}_n\}$ base di V

$B_W := \{\underline{w}_1, \dots, \underline{w}_m\}$ base di W

$$L(\underline{v}_1) = [a_{11}] \underline{w}_1 + \dots + [a_{m1}] \underline{w}_m$$

$$L(\underline{v}_2) = a_{12} \underline{w}_1 + \dots + a_{m2} \underline{w}_m$$

⋮

$$L(\underline{v}_n) = a_{1n} \underline{w}_1 + \dots + a_{mn} \underline{w}_m$$

Abbiamo quindi definito :

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \in \text{Mat}(m \times n)$$

A si dice la matrice associata a L
nelle basi B_V, B_W

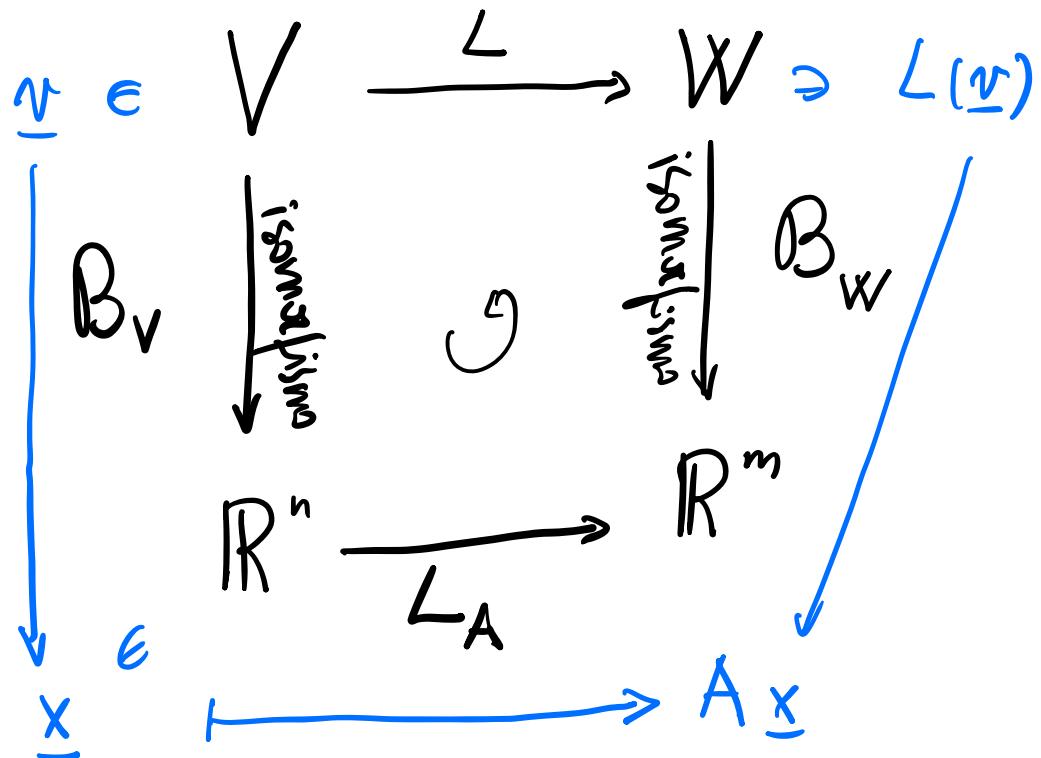
TEOREMA: $L: V \rightarrow W$ lineare,
 B_V base di V , B_W base di W .

Sia A la matrice associata a L
nelle basi B_V, B_W .

Sia $v \in V$ con coordinate $x \in \mathbb{R}^n$
nella base B_V .

Allora $L(v) \in W$ ha coordinate nelle
base B_W date da

A · x



Dim: $\underline{v} \in V \quad \underline{v} \mapsto \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \underline{x} \in \mathbb{R}^n$

$$\underline{v} = x_1 \underline{v}_1 + \dots + x_n \underline{v}_n$$

$$\underline{L}(\underline{v}) = y_1 \underline{w}_1 + \dots + y_m \underline{w}_m$$

\underline{w}

d'altra parte:

L lineare

$$L(\underline{v}) = L(x_1 \underline{v}_1 + \dots + x_n \underline{v}_n) \stackrel{\downarrow}{=}$$

$$= x_1 \cdot L(\underline{v}_1) + \dots + x_n L(\underline{v}_n) =$$

$$= x_1 (Q_{11} \underline{w}_1 + \dots + Q_{m1} \underline{w}_m) + \dots +$$

$$+ x_n (Q_{1n} \underline{w}_1 + \dots + Q_{mn} \underline{w}_m) =$$

$$(x_1 Q_{11} + \dots + x_n Q_{1n}) \underline{w}_1 + \dots +$$

$$+ (x_1 Q_{m1} + \dots + x_n Q_{mn}) \underline{w}_m$$

$$\Rightarrow y_1 = x_1 Q_{11} + \dots + x_n Q_{1n}$$

⋮

$$y_m = x_1 Q_{m1} + \dots + x_n Q_{mn}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} Q_{11} & \dots & Q_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ Q_{m1} & \dots & Q_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

■