

Contenido	Semana	Fecha inicio	Fecha final	Cátedra Lunes 12:00 - 13:30 / Martes 14:30 - 16:00	Auxiliar Martes 16:15 - 17:45 / 16:15 - 17:45	Evaluación	Observ.
Conceptos generales de la mecatrónica	1	04-ago	8-ago	Bienvenida	Visita Fablab		Se presenta el Proyecto Balancing
	2	11-ago	15-ago	Microcontroladores	Arduino - Github - Tinkercad		Herramientas del curso: tutoriales e introducción
	3	18-ago	22-ago	-	PWM y circuitos		Circuitos PWM y uso con Arduino
	4	25-ago	29-ago	PWM y Open Loop	Auxiliar Diseño Mecánico		Diseño CAD en Fusion 360 integrando electrónica
Actuadores Electromecánicos	5	01-sept	05-sept	Motores	Auxiliar Motores - Puente H		Puente H y control de motores DC
	6	08-sept	12-sept	Servomotores y motores paso a paso	Auxiliar Servomotores y Motores paso a paso		Servomotores y motores paso a paso
	1er Receso	15-sept	19-sept				
	7	22-sept	26-sept	Presentacion Proyecto 1	Taller Soldadura / PCB	Proyecto	Avance 1 de acuerdo a documento de requerimientos de diseño del proyecto
Sensores	8	29-sept	03-oct	Intro a Sensores - Sensores de distancia, movimiento y luz	Desafio Motores	Desafio 1	Control de motores mediante puente H para ejecutar una rutina de movimiento
	9	06-oct	10-oct	Sensores de aceleracion, proximidad y temperatura	Auxiliar sensores		Calibración y uso de sensores simples.
Control de sistemas	10	13-oct	17-oct	Introducción a Control		Desafio 2	Calibración del sensor para detección de objetos y control de una cinta transportadora para clasificación por color
	11	20-oct	24-oct	Presentacion Proyecto 2	Desafio Sensores	Proyecto	Avance 2 de acuerdo a documento de requerimientos de diseño del proyecto
	2do receso	27-oct	31-oct				
	12	03-nov	07-nov	Calibracion Control PID - Ziegler–Nichols method	Auxiliar Control Automático PID		Auxiliar Control automático PID
	13	10-nov	14-nov	Presentacion Proyecto 3 Sec2	Presentacion Proyecto 3 Sec1	Proyecto	Avance 3 de acuerdo a documento de requerimientos de diseño del proyecto.
	14	17-nov	21-nov	Desafio Sensores	None	Desafio 3	Desafío de optimización de constantes PID del sistema Ball & Beam.
Proyecto	15	24-nov	28-nov	Entrega de proyecto + poster		Poster	Entrega del proyecto será un github (para luego ser subido al Github del LEMUR)
Exámenes	S Exa 1	01-dic	05-dic	Presentacion de Poster y demostracion			
	S Exa 2	08-dic	12-dic				