## FreeRTOS

#### Liam

2023年8月1日

摘要

Something to add...

# 1 裸机系统与多任务系统

#### 1.1 裸机系统

#### 1.1.1 轮询系统

#### 定义:

轮询系统即是在裸机编程的时候,初始化好相关的硬件,然后将主程序 在一个**死循环**里面不断地循环,顺序处理各种事件。(当有要检测外部信号 的时候实时性较差)

#### 1.1.2 前后台系统

#### 定义:

前后台系统即是在轮询系统上加上了**中断**,外部事件的响应在终端里面完成,事件处理还是在轮询系统中完成。中断被称为**前台**,main()函数被称为**后台**。

相对于轮询系统,前后台系统确保事不会丢失,加上中断可嵌套,大大提高程序的实时响应功能。

#### 1.2 多任务系统

相对于前后台系统,多任务系统的事件响应都是在中断中完成,但是事件的处理实在任务中完成的。

多任务系统中,**任务**与中断一样,也具有优先级,优先级高的任务会被优先执行。当一个紧急事件在中断中被标记之后,如果事件对应的任务的优先级足够高,就会立即得到相应。

在多任务系统中,根据程序的功能,我们把程序中体分割成**分割成一个 个独立的,无限循环不能返回的小程序**——任务。各个任务独立互不干扰,各 自具备自身的优先级,它由操作系统调度管理。

	模型	事件响应	事件处理	特点
	轮询系统	主程序	主程序	轮询响应并处理事件
	前后台系统	中断	主程序	实时响应事件, 轮询处理
	多任务系统	中断	任务	实时响应并处理事件

#### 1.3 数据结构--列表与列表项

列表和列表项对应 C 语言中的链表和节点。

### 链表复习

#### 1.3.1 单向列表

节点本身包含一个指针,用于只想后一个节点,并且可以携带一些私有信息。

列表一般包含一个节点计数器, 节点插入和删除操作器

#### 1.3.2 双向列表

节点中将会有两个节点指针,一个指向头一个指向尾部。

#### 1.4 FreeRTOS 链表实现

FreeRTOS 中链表的实现,均在 list.h 和 list.c 中。示意图:

xLISt_tIEM
pxNext
pxPrevious
pvOwner
pvContainer

```
1 struct xLIST_ITEM
 {
        TickType t xItemValue;
                                     //辅助值,帮
3
           助节点进行顺序排列
         struct xLIST_ITEM * pxNext;
                                     //指向下一个
4
           节点
         struct xLIST_ITEM * pxPrevious; //指向上一个
5
           节点
        void * pvOwner;
                                     //指向拥有该
6
           节点的内核对象
        void * pvContainer;
                                     //指向该节点
7
           所在链表
8 };
9 typedef struct xLIST_ITEM ListItem_t;
```

在 FreeRTOS 中,凡是涉及数据类型的地方,标准的 C 数据类型用typedef重新设置在portmacro.h

#### 1.4.1 实现根节点

链表根节点初始化

```
一个节点pxList->xListEnd.xItemValue = portMAX_DELAY;//辅助排序设置为最大pxList->xListEnd.pxNext = (ListItem * ) &(pxList ->xListEnd);//最后一个节点的pxNext和 previous 指向自己pxList->xListEnd.pxPrevious = (ListItem_t * )&(pxList->xListEnd);pxList->uxNumberOfItems = (UBaseType_t) OU;//节点计数值为0,表示列表为空。
```