Міністерство освіти і науки України Національний технічний університет України «Київський політехнічний інститут імені Ігоря Сікорського» Факультет інформатики та обчислювальної техніки Кафедра обчислювальної техніки

Лабораторна робота №1.2

з дисципліни «Інтелектуальні вбудовані системи» на тему «Дослідження автокореляційної і взаємною-кореляційної функцій випадкових сигналів»

Виконав: студент групи ІП-84 Кабір Лабіб Ахмед № залікової книжки: ІП-8416

Перевірив: викладач Регіда П.Г.

Теоретичні відомості

2.1. Основні теоретичні відомості

Значення автокореляційної функції фізично представляє зв'язок між значенням однієї і тієї ж величини, тобто для конкретних моментів t_k , τ_s , значення $R_{xx}(t,\tau)$ оцінюється друге змішаним центральним моментом 2-х перетинів випадкових процесів $x(t_k), x(t_k + \tau_s)$

$$R_{xx}(t,\tau_s) = \lim_{N \to \infty} \frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^{N} (\overbrace{x_i(t_k) - M_x(t_k)}^{x(t_k)}) \cdot (\overbrace{x_i(t_k + \tau_s) - M_x(t_k + \tau_s)}^{x(t_k + \tau_s)})$$

для кожного конкретного інтервалу потрібно проходити по всім t_k (перетинах). Центральні значення можна замінити:

Обчислення кореляційної функції $R_{xx}(t,\tau)$ є відносно складним, оскільки необхідно попереднє обчислення математичного очікування M_x для виконання кількісної оцінки, іноді виповнюється ковариационной функцією:

$$C_{xx}(t,\tau) = \lim_{N \to \infty} \frac{1}{N-1} \sum_{i=1}^{N} x_i(t) \cdot x_i(t+\tau)$$

У завданнях управління частіше використовується нормована кореляційна функція:

$$S_{xx}(t,\tau) = \frac{R_{xx}(t,\tau)}{D_{x}(t)} < 1$$

Дослідження нестандартних випадкових сигналів вимагає значних обсягів пам'яті, тому в більшості наукових досліджень приймається гіпотеза про стаціонарності випадкового сигналу на інтервалі $(t_0 ... t_1)$.

Кореляційна функція для стаціонарного сигналу:

$$R_{x}(\tau_{s}) = \lim_{N \to 0} \cdot \frac{1}{N-1} \cdot \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k} + \tau_{s}) - M_{x}}_{X(t_{s})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k} + \tau_{s}) - M_{x}}_{X(t_{s})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k} + \tau_{s}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k} + \tau_{s}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k} + \tau_{s}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k} + \tau_{s}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k} + \tau_{s}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) = \sum_{i=1}^{N} \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_{k})} \right) \cdot \left(\underbrace{x_{i}(t_{k}) - M_{x}}_{X(t_$$

$$= \lim_{n \to 0} \cdot \frac{1}{n-1} \cdot (x_i(t_k) - M_x) \cdot (x_i(t_k + \tau_s) - M_x)$$

x(t) в межах однієї реалізації показує наскільки швидко змінюється сигнал.

Коваріаційна функція для стаціонарного сигналу:

$$C_{xx}(\tau) = \lim_{N \to 0} \cdot \frac{1}{n-1} \cdot \sum_{k=1}^{n} Lx(t_k) \cdot x(t_k + \tau)$$

показує ступінь зв'язності між значеннями одного і того ж сигналу.

Таким чином для стаціонарних і ергодичні процесів обчислення параметрів сигналів реалізуються шляхом усереднення за часом у межах однієї реалізації.

<u>Статистичне вимірювання зв'язків між двома стаціонарними випадковими</u> процесами

Дуже важливим виявляється не тільки обчислення автокореляційної функції $R_{xx}(\tau)$, але і обчислення взаємної кореляційної функції $R_{xy}(\tau)$ для двох випадкових процесів x(y), y(t), для якої не можна на основі зовнішнього спостереження сказати, чи є залежність між ними. Для розрахунку взаємної кореляційної функції:

$$R_{xy}(\tau) = \lim_{n \to 0} \cdot \frac{1}{n-1} \cdot \sum_{i=1}^{n} \left(\underbrace{x_i(t_k) - M_x}_{X(t_k)} \right) \cdot \left(\underbrace{y(t_k + \tau) - M_y}_{y(t_k - \tau)} \right) = 0$$

 \mathcal{T} - випробувальний інтервал, на конкретному значенні якого досліджується взаємний вплив.

Умови завдання

Варіант:16

n = 12, $\omega rp = 900$, N = 256

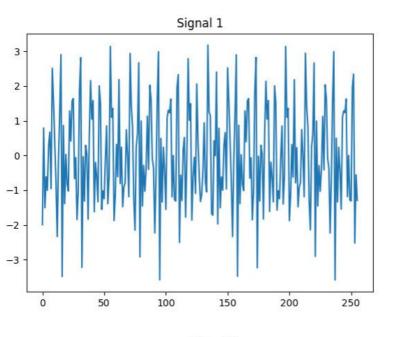
Вихідний код

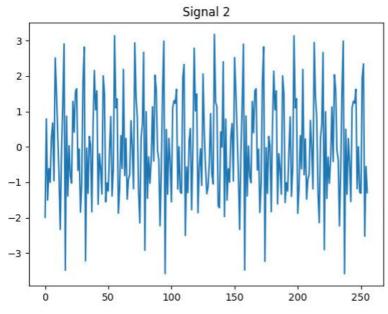
import numpy as np

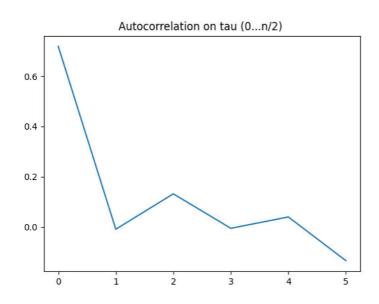
```
amplitude = np.random.uniform(0, 1)
        frequency = (f * frequency_max) / harmonics
        for time in range(samples amount):
            signal_collection[time] += generate_signal(amplitude, phase, frequency,
time)
    return signal_collection
def autocorrelation(signal, samples_amount, t_shift):
    collection = np.zeros(samples_amount - t_shift)
    for f in range(samples_amount - t_shift):
        collection[f] = signal[f] * signal[f + t_shift]
    expected_value = np.average(signal)
    sigma= np.sqrt(np.var(signal))
    covariation = np.average(collection) - expected_value * expected_value
    return covariation / sigma / sigma
def autocorrelation_tau(signal, samples_amount):
    collection = np.zeros(int(samples_amount / 2))
    for tau in range(int(samples_amount / 2)):
     collection[tau] = autocorrelation(signal, samples_amount, tau)
    return collection
def correlation_t(signal1, signal2, samples_amount, t_shift):
    collection = np.zeros(samples_amount - t_shift)
    for f in range(samples amount - t shift):
        collection[f] = signal1[f] * signal2[f + t_shift]
    covariation = np.average(collection) - np.average(signal1) *np.average(signal2)
    return covariation / np.sqrt(np.var(signal1)) / np.sqrt(np.var(signal2))
def correlation_tau(signal1, signal2, samples_amount):
    collection = np.zeros(int(samples_amount / 2))
    for tau in range(int(samples_amount / 2)):
        collection[tau] = correlation_t(signal1, signal2, samples_amount, tau)
    return collection
signal = signal_generator(n, w, N)
signal_2 = signal_generator(n, w, N)
expected_value = np.average(signal)
variance = np.var(signal)
sigma= np.sqrt(variance)
autocorrelation_t = autocorrelation(signal, n, 7)
expected_value_2 = np.average(signal_2)
variance_2 = np.var(signal_2)
sigma_2= np.sqrt(variance_2)
# correlation = correlation(signal, signal_2, n)
plotter.plot(signal)
plotter.title('Signal 1')
plotter.show()
print('Expected Value for Signal 1 is', np.average(signal))
print('Variance for Signal 1 is', np.var(signal))
print('Autocorrelation for Signal 1 is', autocorrelation_t)
plotter.plot(signal)
```

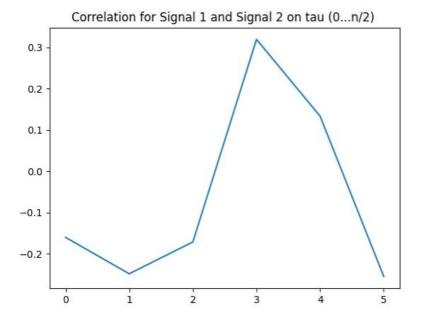
```
plotter.title('Signal 2')
  plotter.show()
  print('Expected Value for Signal 2 is', expected_value_2)
  print('Variance for Signal 2 is', variance_2)
  autocorrelation_eachtau = autocorrelation_tau(signal, n)
  plotter.plot(autocorrelation_eachtau)
  plotter.title('Autocorrelation on tau (0...n/2) ')
  plotter.show()
  correlation_eachtau = correlation_tau(signal, signal_2, n)
  plotter.plot(correlation_eachtau)
  plotter.title('Correlation_eachtau)
  plotter.title('Correlation for Signal 1 and Signal 2 on tau (0...n/2) ')
  plotter.show()
```

Результати роботи програми









Висновки

У ході виконання лабораторної роботи ми ознайомилися з принципами побудови автокорелляційної і взаємної кореляційної функцій, вивчили та дослідили їх основні параметри з використанням засобів моделювання та сучасних програмних оболонок.