	,		,						
0	1	2 3	4	5	6	7	8	9	
			- A 4						
			2. 7						
			2. /						
			1 2 2 21						1
440.4	5T4 - FR - V4 - 0 - 0	Motor Förderband Rechtslauf	2088 0 7 910 0 22 /2	0.1 = ST2+FB-X1:	n.n Moto	r Förderband Rechtslauf			4
/18.1 /18.2	=ST1+FB-X1: 0. 0 =ST1+FB-X1: 0. 1	Motor Förderband Linkslauf	$\frac{3}{1000}$ 0.1 10 23 /2	0. 2 = ST2+FB-X1:		r Förderband Linkslauf			1
/18.3	=ST1+PE-X1: 0. 0	Zylinder ausfahren	40.2 - 120 24 /2	0.3 = ST2+HHZA-X	(1: 0. 0 Vert	ikalzylinder hoch			ł
/18.4	=ST1+PE-X1: 0. 1	Zylinder einfahren	$\frac{5}{6}$ 0.3 $\frac{25}{10}$ /2	0.4 = ST2+HHZA-X		en ein			1
/18.5	=ST1+VM1-X1: 0. 0	Zylinder einfahren	$\frac{6}{7}$ 0.4 $\frac{20}{27}$ /2	0.5 = ST2+HHZA-X		hse ausfahren			1
/18.6	=ST1+VM1-X1: 0. 1	Zylinder ausfahren	80.5 - 50 28 /2	0.6 = ST2+HHZA-X 0.7 = ST2+HHZA-X		Links Rechts		•	- 1
/18.7	= ST1+VM2-X1: 0. 0	Zylinder einfahren	90.7 70.29 //2	0.7 = ST2+HHZA-X 0.8 = ST2+P-X1: 0		nder runter			
/18.8 /18.8	=ST1+VM2-X1: 0. 1 -A3: 40	Zylinder ausfahren	10 O 1 M 3 MO 30 /2	0.8 -A4: 20	-,				- , . [
710.0	-113. 40		$\frac{11}{2}$ Q $\frac{31}{2}$						
/19.1	=ST2+HP-X1: 0. 0	Sicherheitstür öffnen	$\frac{1}{13}$ 6 A9. 0 — — — — — — — — — — — — — — — — — —	1. 1 = ST2+P-X1: 0		en ein			
/19.2	=ST2+HP-X1: 0. 1	Sicherheitstür schliessen	$\frac{13}{14}$ 0.1 $-10\frac{33}{34}$ /2	1. 2 = ST2+P-X1: 0		tle links			
/19.3	=ST2+HP-X1: 0. 2	Ausschub ausfahren		1. 3 -A4: 34	Rese Rese				
/19.4	=ST2+HP-X1: 0. 3	Ausschub einfahren	16 4 7 36 /2	1.4 -A4: 35 1.5 = ST2+SS-X1:		mzylinder ausfahren			
/19.5 /19.6	=ST2+HP-X1: 0. 4 =ST2+HP-X1: 0. 5	rechts links	$\frac{17}{0.5}$ 0.5 $\frac{37}{12}$ /2	1. 6 = ST2+SS-X1:		tzylinder ausfahren			
/19.7	=ST2+HP-X1: 0. 6	Stempel heben KO1	$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	1.7 = ST2+WS-X1:	0.0 Aufn	ahme waagrecht			
/19.8	=ST2+HP-X1: 0. 7	Stempel senken KO2	$\frac{19}{20}$ 0.770 $\frac{39}{40}$ /2	1.8 = ST2+WS-X1:	0.1 Aufn	ahme senkrecht			
/19.8	-A4: 10		2002M	1.8 -A4: 30					
			6ES7 322-1BL00-0AA0						
			32 digital outputs, 24VDC						
			32 digital octputs, 2448c						
			-A5						
			2.8						
			$\begin{array}{ c c c c c c c c c c c c c c c c c c c$						1
/22.1	=ST1+BP-X1: 0. 0	Bereit grün	$\frac{2}{3}$ 0 R12. $\theta$ R14. $0$ $\frac{22}{23}$ $\frac{1}{2}$	4. 1 -A5: 22	RESE				
/22. 2	= ST1+BP-X1: 0. 1	Störung rot	$\frac{3}{4}$ <b>0</b> .1 $\frac{23}{24}$ /2	4. 2 – A5: 23	RESE				- 1
/22.3	=ST1+BP-X1: 0. 2	Fehler blau	5 0. 2 20 25 /2	4. 3 -A5: 24	RESE RESE				- 1
/22. 4	=ST1+BP-X1: 0. 3	Frei definierbar weiss ( Teldu " Vertikalzylinder hoch	3 0 11 2. 0 10 23 /2	4. 4 – A5: 25 4. 5 – A5: 26	RESE				
/22.5 /22.6	= ST3+HHZA-X1: 0. 0 = ST3+HHZA-X1: 0. 1	Saugen ein	70.5 - 50 27 /2	4. 6 –A5: 27	RESE				
/22.7	=ST3+HHZA-X1: 0. 2	Z-Achse ausfahren	$\frac{8}{100} \cdot 6 - \frac{28}{100} = $	4. 7 – A5: 28	RESE				
/22.8	=ST3+HHZA-X1: 0. 3	Motor Rechtslauf	$\frac{3}{10}$ 0.7 $-$ .70 $\frac{29}{30}$ /2	4. 8 -A5: 29	RESE	RVE			
/22.8	-A4: 40		3 0 11 2 0 24 /2	4. 8 -A5: 20					
	CT2 111170 111 0 11	Makan Linkalans	12013 0 0 32	5. 1 -A5: 32	RESE	RVE			
/23.1	=ST3+HHZA-X1: 0. 4 =ST3+HA-X1: 0. 0	Motor Linkslauf Horizontaleinheit Links K3	13 0.1 - 10 33 /2	5. 2 -A5: 33	RESE				
/23. 2 /23. 3	=ST3+HA-X1: 0. 1	Horizontaleinheit Rechts K4	140.2 2034 /2	5. 3 -A5: 34	RESE				
/23. 4	=ST3+VA-X1: 0. 0	Vertikalachse Hoch K1	$\frac{15}{16}$ <b>0</b> .3 $\frac{35}{16}$ /2	5.4 -A5:35	RESE				
/23.5	=ST3+VA-X1: 0. 1	Vertikalachse Runter K2	$\left  \frac{10}{17} \text{O}. 4 \right  - \left  \frac{30}{37} \right  / 2$	5. 5 -A5: 36	RESE				
/23.6	=ST3+VA-X1: 0. 2	Zylinder Raus	$\frac{18}{18}$ 0.5 $\frac{1}{18}$ 0.5 $\frac{50 \cdot 3}{38}$ /2	5. 6 -A5: 37	RE SE RE SE				
/23.7	-A5: 18	RESERVE	$\begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	5. 7	RESE				
/23.8 /23.8	-A5: 19 -A5: 10		$ \begin{array}{c ccccccccccccccccccccccccccccccccccc$	5. 8 -A5: 30					
, 23. 0	-113. 10								
			6ES7 322-1BL00-0AA0						
			32 digital outputs, 24VDC						
	Datum 24. Nov. 2	003 Christiani	SPS-ÜBERSICHT					ALL6	
	Bearb. OHE	Christiani Institut für Aus- und Weiterbil	aung 5. 5 55ENSTEIN				+ :	SPS	
	Gepr. 24. Nov. 2	003 CHRISTIANI GmbH & Co. K	6			V1. 0		B1.	5 2 B1.
Änderung Datum	Name Norm	Urspr. Ers.f.	Ers.d.			¥ 1. U			17 RT.



