

## Estructuras Algebraicas para la Computación

### Relación 8 de Ejercicios

1. Se considera el espacio vectorial euclídeo  $\mathbb{R}^4$  con el producto escalar usual. Halla:

- a) un vector unitario ortogonal a los vectores del subespacio  $\mathcal{W}$  generado por el sistema de vectores  $\{(1, 2, 1, 0), (0, -1, 1, 0), (1, 1, 2, -1)\}$
- b) una base ortonormal para el subespacio  $\mathcal{U}$  generado por el sistema de vectores  $\{(1, 2, -1, 0), (0, 1, 1, 0), (1, 0, -2, 1)\}$

2. En el espacio euclídeo  $\mathbb{R}^4$  consideramos el subespacio vectorial  $\mathcal{L}$  generado por el sistema de vectores

$$\{(1, 1, 1, 1), (1, -2, 1, -2), (1, 0, 1, 0), (3, -2, 3, -2)\}$$

- a) Define el complemento ortogonal de  $\mathcal{L}$
- b) Estudia si  $\mathcal{L}^\perp$  es un subespacio vectorial y, en caso afirmativo, halla una base.
- c) Dado el vector  $\vec{v} = (2, 0, 1, 0)$ , halla vectores  $\vec{v}_1 \in \mathcal{L}$  y  $\vec{v}_2 \in \mathcal{L}^\perp$  tales que  $\vec{v} = \vec{v}_1 \oplus \vec{v}_2$ .

3. En el espacio vectorial euclídeo  $\mathbb{R}^3$  se consideran los subespacios

$$\mathcal{L}_1 = \left\{ \vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid \begin{array}{l} x_1 - x_2 = 0 \\ 2x_2 - x_3 = 0 \end{array} \right\}, \quad \mathcal{L}_2 = \left\{ \vec{x} \in \mathbb{R}^3 \mid x_1 + ax_2 + bx_3 = 0 \right\}$$

- a) Calcula los valores de  $a$  y  $b$  para que  $\mathcal{L}_1$  sea ortogonal a  $\mathcal{L}_2$ .
- b) Halla una base  $\mathcal{B}_1$  de  $\mathcal{L}_1$  y otra base  $\mathcal{B}_2$  de  $\mathcal{L}_2$  tales que  $\mathcal{B}_1 \cup \mathcal{B}_2$  sea una base ortonormal de  $\mathbb{R}^3$ .
4. Construye una base ortonormal en  $\mathbb{R}^3$  a partir de la base  $\mathcal{B} = \{\vec{v}_1 = (1, 1, 0), \vec{v}_2 = (0, 1, 1), \vec{v}_3 = (1, 0, 1)\}$ .
5. Sea la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 0 & 0 & 0 \\ 2 & 0 & 2 & 1 \\ -7 & 2 & -3 & -2 \\ -5 & 1 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$

- a) Estudia si  $A$  es diagonalizable.
- b) En caso afirmativo, halla una matriz  $P$  tal que  $P^{-1}AP$  sea diagonal.
- c) Justifica si es posible encontrar una matriz ortogonal  $Q$  tal que  $Q^t A Q$  sea diagonal.

6. Sea la matriz

$$A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ -1 & 2 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

- a) Halla una matriz  $P$  tal que  $P^{-1}AP$  sea diagonal.
- b) Halla una matriz  $Q$  tal que  $Q^t A Q$  sea diagonal.

7. Diagonaliza las matrices simétricas siguientes, calculando una matriz de paso ortogonal:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 0 & -1 & 0 \\ 2 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad M = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad N = \begin{pmatrix} 1 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

8. Sea  $f : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  la forma bilineal definida:

$$f((x_1, x_2), (y_1, y_2)) = 2x_1y_1 - 3x_1y_2 + x_2y_2$$

- a) Determina la matriz  $A$  de  $f$  en la base  $\mathcal{B} = \{\vec{v}_1 = (1, 0), \vec{v}_2 = (1, 1)\}$
- b) Determina la matriz  $B$  de  $f$  en la base  $\mathcal{B}' = \{\vec{w}_1 = (1, -1), \vec{w}_2 = (2, 2)\}$
- c) Halla la matriz  $P$  del cambio de la base  $\mathcal{B}'$  a  $\mathcal{B}$  y comprueba que  $B = P^t A P$ .

*Indicación:* La matriz asociada a una forma bilineal  $f : \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  respecto a una base  $\{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$  es

$$M = \begin{pmatrix} f(\vec{e}_1, \vec{e}_1) & f(\vec{e}_1, \vec{e}_2) \\ f(\vec{e}_2, \vec{e}_1) & f(\vec{e}_2, \vec{e}_2) \end{pmatrix}$$

9. En el espacio vectorial  $\mathbb{R}^3$  se considera la función  $\varphi : \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$  definida:

$$\varphi(\vec{x}, \vec{y}) = 4x_1y_1 + 2x_3y_1 + 6x_2y_2 + 2x_1y_3 + 4x_3y_3$$

- a) Estudia si es un producto escalar.
- b) En caso afirmativo, halla una base ortonormal a partir de la base canónica.

10. En el espacio vectorial  $\mathbb{R}_1(t)$  se define el producto escalar  $\langle p, q \rangle = \int_0^1 p(t)q(t)dt$

- a) Halla la matriz del producto escalar referida a la base  $\{1, t\}$ .
- b) Calcula el coseno del ángulo que forman  $p(t) = t + 3$  y  $q(t) = 2t + 4$
- c) Determina para qué valores de  $\alpha$  son ortogonales los vectores  $t + \alpha$  y  $t - \alpha$ .

11. Se define para  $p, q \in \mathbb{R}_2(t)$  el siguiente producto escalar  $\langle p, q \rangle = \int_0^1 p(t)q(t)dt$ .

- a) Halla la matriz de este producto escalar con respecto a la base  $B = \{1, t, t^2\}$
- b) Aplica el proceso de Gram-Schmidt para obtener una base ortonormal a partir de la base  $\{1, t, t^2\}$ .