

МИНИСТЕРСТВО ОБРАЗОВАНИЯ И НАУКИ РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ
ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО
ПРОФЕССИОНАЛЬНОГО ОБРАЗОВАНИЯ

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ ФН
КАФЕДРА «ВЫЧИСЛИТЕЛЬНАЯ МАТЕМАТИКА И МАТЕМАТИЧЕСКАЯ ФИЗИКА»

Дисциплина:
Основы методов конечных элементов

Отчет по выполнению лабораторной работы №3

Группа: ФН11-72Б

Студент: Ладыгина Л.В.
Преподаватель: Захарова Ю.В.

Москва, 2022

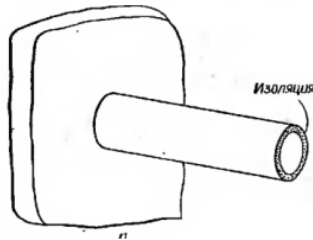
Задача. К закрепленному в стене концу стержня ($x=0$) подводится тепловой поток интенсивности q . На свободном конце стержня ($x=L$) происходит конвективный теплообмен тепла. Коэффициент теплообмена h , температура окружающей среды T_{cp} . Стержень теплоизолирован, так что потерь тепла через боковую поверхность стержня не происходит. Площадь поперечного сечения стержня S считается постоянной. Разбить стержень на 5 конечных элементов и вычислить температуру в узлах.

Решить задачу используя результаты 1 лабораторной

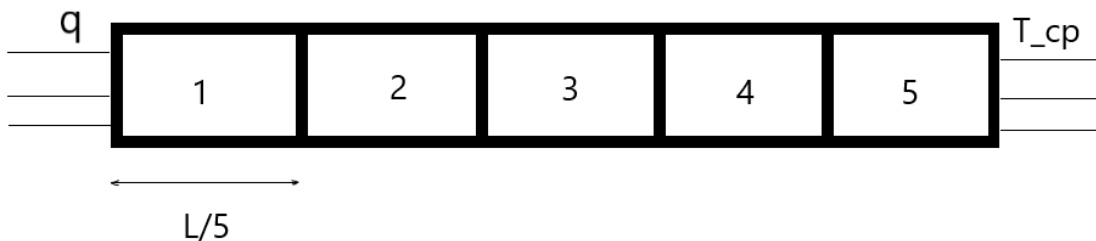
$\lambda = 75 [Bm/(cm) \cdot ^\circ C]$ - коэффициент теплопроводности материала,

$q = -150 [Bm/cm^2]$ (считается, что положительное направление, когда тепло отводится от тела, так как по задаче тепло подводится к телу, то знак минус),

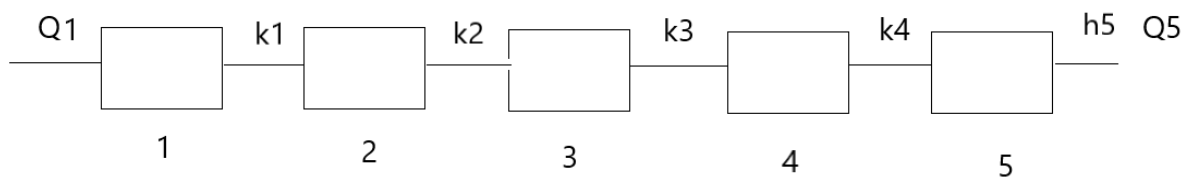
$\alpha_g = 10 [Bm/(cm^2) \cdot ^\circ C]$ - коэффициент теплообмена, $S = \pi cm^2$, $L = 7.5 cm$



Разобьем стержень на пять элементов длины $L/5$:



Обозначим узлы:



Рассмотрим дифференциальное уравнение, описывающее распространение тепла в стержне:

$$-\frac{d}{dx}\left(\lambda \frac{dT}{dx}\right) = f,$$

где f – погонная интенсивность подачи тепла, если внутри стержня есть источник, в задаче внутренние источники тепла не заданы, следовательно $f=0$.

Граничные условия:

$$k(0)u'(0) = \lambda \frac{dT}{dx}\bigg|_{x=0} = -\sigma_0 = -q,$$

$$k(l)u'(l) = \lambda \frac{dT}{dx}\bigg|_{x=L} = a_l(U_l - u(l)) = \alpha_g(T_{cp} - u(l)) = -\alpha_g(u(l) - T_{cp})$$

(Граничное условие 2-го рода на левом конце с заданным тепловым потоком q и граничное условие 3-го рода с заданным теплообменом)

Вариационная постановка задачи:

$$\int_0^L \frac{d\delta T}{dx} \left(\lambda \frac{dT}{dx} \right) S dx - F(v) = 0$$

$$F(v) = F_l + F_0$$

$$v_i = \delta T_i$$

$$F_l = k(l) \cdot T'(l) \cdot v(l)$$

$$F_0 = k(0) \cdot T'(0) \cdot v(0)$$

$$k_x = \lambda$$

Подставим в краевые условия:

$$k(0) \cdot T'(0) = -q = \frac{Q1}{S}$$

$$k(l) \cdot T'(l) = -\alpha_g \cdot (T_s - T_{cp}) = \frac{Q5}{S}$$

Искомые функции $T^{(i)}$:

$$T^{(i)} := N^{(i)} \cdot q^{(i)} = \begin{bmatrix} 1 - \frac{x - x_i}{x_{i+1} - x_i} \\ \frac{x - x_i}{x_{i+1} - x_i} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} T_1^{(i)} \\ T_2^{(i)} \end{bmatrix}$$

производные по x:

$$\frac{d}{dx} T^{(i)} := B^{(i)} \cdot q^{(i)} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{x_{i+1} - x_i} \\ \frac{1}{x_{i+1} - x_i} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} T_1^{(i)} \\ T_2^{(i)} \end{bmatrix}$$

Вариации:

$$\delta T^{(i)} := B^{(i)} \cdot \delta q^{(i)} = \begin{bmatrix} -\frac{1}{x_{i+1} - x_i} \\ \frac{1}{x_{i+1} - x_i} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \delta T_1^{(i)} \\ \delta T_2^{(i)} \end{bmatrix}$$

$$\int_{x_i}^{x_{i+1}} \frac{d(\delta T)}{dx} \left(\lambda \frac{dT}{dx} \right) \cdot S \cdot dx - F_0 - F(l) = 0$$

Для 1-го узла:

$$l_0 = \frac{L}{5}$$

$$\int_{x_i}^{x_i + 1} \frac{d(\delta T)}{dx} \left(\lambda \frac{dT}{dx} \right) \cdot S \cdot dx - F_0 = 0$$

$$\int_0^{l_0} \frac{d(\delta T)}{dx} \left(\lambda \frac{dT}{dx} \right) \cdot S \cdot dx + Q_1 \cdot \delta T_1 = 0$$

$$\int_0^{l_0} \frac{d(B^{(i)} \cdot \delta q^{(i)})}{dx} (\lambda \cdot B^{(i)} \cdot q^{(i)}) \cdot S \cdot dx - \lambda \cdot B^{(i)} \cdot q^{(i)} \cdot \delta T_1 = 0$$

$$\left(-\delta T_1^{(1)} + \delta T_2^{(1)} \right) \cdot \lambda \cdot S \cdot \left(-\frac{1}{l_0} \cdot T_1^{(1)} + \frac{1}{l_0} \cdot T_2^{(1)} \right) + Q_1 \cdot \delta T_1^{(1)} = 0$$

$$\delta T_1^{(1)} \cdot \left(\frac{\lambda \cdot S}{l_0} \cdot (T_1^{(1)} - T_2^{(1)}) + Q_1 \right) + \delta T_2^{(1)} \cdot \frac{\lambda \cdot S}{l_0} (T_2^{(1)} - T_1^{(1)}) = 0$$

Обнуляем коэффициенты при вариациях:

$$\frac{\lambda \cdot S}{l_0} \cdot (T_1^{(1)} - T_2^{(1)}) + Q_1 = 0$$

$$\frac{\lambda \cdot S}{l_0} (T_2^{(1)} - T_1^{(1)}) = 0$$

Матричный вид:

$$\begin{bmatrix} \frac{\lambda \cdot S}{l_0} & \frac{-\lambda \cdot S}{l_0} \\ \frac{-\lambda \cdot S}{l_0} & \frac{\lambda \cdot S}{l_0} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} T_1^{(1)} \\ T_2^{(1)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -Q_1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$k_1 = \frac{\lambda \cdot S}{l_0}, k_2 = \frac{\lambda \cdot S}{l_0}, k_{12} = k_{21} = \frac{-\lambda \cdot S}{l_0}$$

Для L-го узла:

$$\delta T_1^{(L)} \cdot \left(\frac{\lambda \cdot S}{l_0} \cdot (T_1^{(L)} - T_2^{(L)}) - Q_5 \right) + \delta T_2^{(L)} \cdot \frac{\lambda \cdot S}{l_0} (T_2^{(L)} - T_1^{(L)}) = 0$$

$$\frac{\lambda \cdot S}{l_0} \cdot (T_1^{(5)} - T_2^{(5)}) - Q_5 = 0$$

$$\begin{bmatrix} \frac{\lambda \cdot S}{l_0} & \frac{-\lambda \cdot S}{l_0} \\ \frac{-\lambda \cdot S}{l_0} & \frac{\lambda \cdot S}{l_0} + h_5 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} T_1^{(5)} \\ T_2^{(5)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -Q_5 \end{bmatrix}$$

$$k_4 = \frac{\lambda \cdot S}{l_0}, k_5 = \left(\frac{\lambda \cdot S}{l_0} \right) + h_5, k_{45} = k_{54} = \frac{-\lambda \cdot S}{l_0}$$

Для j-го узла, $j = \overline{2, 4}$:

$$\delta T_1^{(j)} \frac{\lambda \cdot S}{l_0} \cdot (T_1^{(j)} - T_2^{(j)}) + \delta T_2^{(j)} \cdot \frac{\lambda \cdot S}{l_0} (T_2^{(j)} - T_1^{(j)}) = 0$$

$$\begin{bmatrix} \frac{\lambda \cdot S}{l_0} & -\frac{\lambda \cdot S}{l_0} \\ -\frac{\lambda \cdot S}{l_0} & \frac{\lambda \cdot S}{l_0} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} T_1^{(j)} \\ T_2^{(j)} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$k_j = \frac{2 \cdot \lambda \cdot S}{l_0}$$

Матрица жесткости:

$$K = \begin{bmatrix} \frac{\lambda \cdot S}{l_0} & -\frac{\lambda \cdot S}{l_0} & 0 & 0 & 0 \\ -\frac{\lambda \cdot S}{l_0} & \frac{2 \cdot \lambda \cdot S}{l_0} & -\frac{\lambda \cdot S}{l_0} & 0 & 0 \\ 0 & -\frac{\lambda \cdot S}{l_0} & \frac{2 \cdot \lambda \cdot S}{l_0} & -\frac{\lambda \cdot S}{l_0} & 0 \\ 0 & 0 & -\frac{\lambda \cdot S}{l_0} & \frac{2 \cdot \lambda \cdot S}{l_0} & -\frac{\lambda \cdot S}{l_0} \\ 0 & 0 & 0 & -\frac{\lambda \cdot S}{l_0} & \frac{\lambda \cdot S}{l_0} + h_5 \end{bmatrix}$$

$$Q = \begin{bmatrix} Q_1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ Q_5 \end{bmatrix}$$

$$T = \begin{bmatrix} T1 \\ T2 \\ T3 \\ T4 \\ T5 \end{bmatrix}$$

Матричное уравнение:

$$K \cdot T = Q$$

$$\alpha := 10 :$$

$$q := 150 :$$

$$T_c := 50 :$$

$$L := 7.5 :$$

$$l0 := \frac{L}{5} :$$

$$S := \text{pi} :$$

$$\lambda := 75 :$$

$$k := \frac{\lambda \cdot S}{l0} = 157$$

$$h5 := \alpha \cdot S :$$

$$Q5 := h5 \cdot T_c = 1570$$

$$Q1 := q \cdot S = 471$$

$$K := \begin{bmatrix} 157 & -157 & 0 & 0 & 0 \\ -157 & 314 & -157 & 0 & 0 \\ 0 & -157 & 314 & -157 & 0 \\ 0 & 0 & -157 & 314 & -157 \\ 0 & 0 & 0 & -157 & 471 \end{bmatrix} :$$

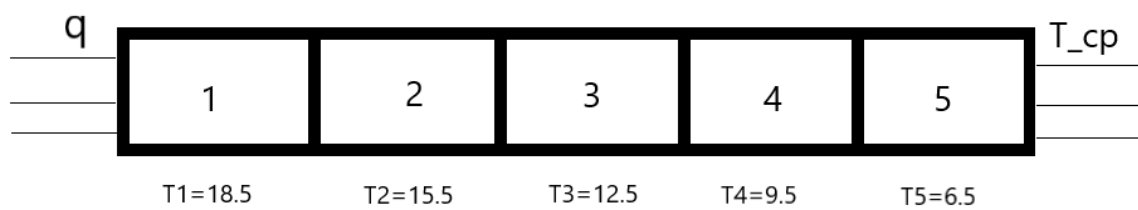
$$\begin{bmatrix} 157 & -157 & 0 & 0 & 0 \\ -157 & 314 & -157 & 0 & 0 \\ 0 & -157 & 314 & -157 & 0 \\ 0 & 0 & -157 & 314 & -157 \\ 0 & 0 & 0 & -157 & 471 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} T1 \\ T2 \\ T3 \\ T4 \\ T5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 471 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1570 \end{bmatrix}$$

Найдем вектор температур T:

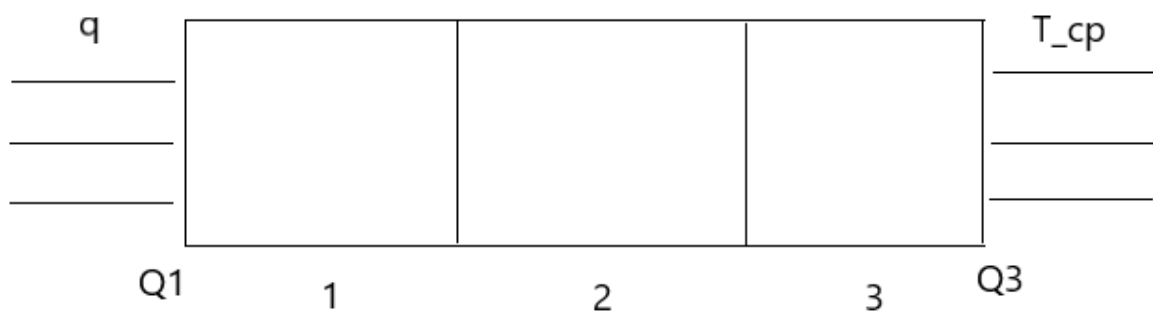
$$K^{-1} := \textit{inverse}(K)$$

$$T = K^{-1} \cdot Q$$

$$T = K^{-1} \cdot Q = \begin{bmatrix} \frac{37}{2} \\ \frac{31}{2} \\ \frac{25}{2} \\ \frac{19}{2} \\ \frac{13}{2} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 18.5 \\ 15.5 \\ 12.5 \\ 9.5 \\ 6.5 \end{bmatrix}$$



Разобьем тело на 3 равные части длины $l_1=L/3$



Матрица жесткости для 3-х узлов:

$$K := \begin{bmatrix} k & -k & 0 \\ -k & 2 \cdot k & -k \\ 0 & -k & k + h3 \end{bmatrix}$$

где

$$k := \frac{\lambda \cdot S}{l1}$$

$$\alpha := 10 :$$

$$q := 150 :$$

$$T_c := 50 :$$

$$L := 7.5 :$$

$$l1 := \frac{L}{3} :$$

$$S := \pi :$$

$$\lambda := 75 :$$

$$k := 94.2$$

$$Q1 := 471$$

$$Q3 := 1570$$

$$h3 := 31.4$$

$$Q := \begin{bmatrix} Q1 \\ 0 \\ Q3 \end{bmatrix}$$

$$T := \begin{bmatrix} T1 \\ T2 \\ T3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} k & -k & 0 \\ -k & 2 \cdot k & -k \\ 0 & -k & k + h3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} T1 \\ T2 \\ T3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} Q1 \\ 0 \\ Q3 \end{bmatrix}$$

$$T=K^{-1} \cdot Q$$

$$T = \begin{bmatrix} 75. \\ 70. \\ 65. \end{bmatrix}$$

