

Prozesssynchronisation II

Kurze Auffrischung

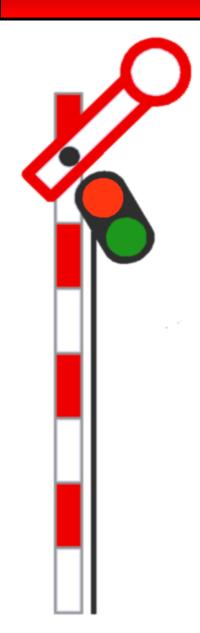
In der vorangegangenen Einheit haben Sie gelernt:

- konkurrente Prozesse, die gemeinsame Daten oder Betriebsmittel nutzen wollen, müssen ggf. synchronisiert werden.
- Als wichtigstes Synchronisationsmittel wird gegenseitiger Ausschluss (mutex) für kritische Abschnitte benötigt.
- Softwarelösungen im User-Mode sind möglich, jedoch
 - sind sie aufwändig und fehleranfällig,
 - verwenden sie stets busy waits.

Semaphoren

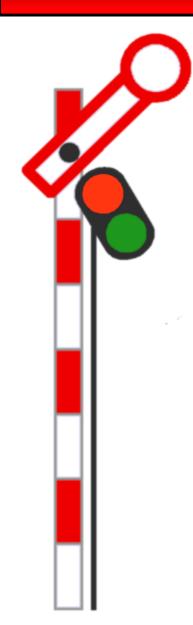
Es ist sinnvoll, wenn das **Betriebssystem** generische Funktionen zur Synchronisation von Prozessen bereitstellt. Dies senkt nicht nur die Fehleranfälligkeit, sondern kann auch *busy waits* vermeiden, da das Betriebssystem wartende Prozesse **vom Scheduling ausschließen** (blockieren) kann. So können diejenigen Prozesse, die sich im Zustand "bereit" befinden, die CPU verwenden.

Eine mögliche und weit verbreitete Lösung sind **Semaphoren** (griech.: *Zeichenträger*, *Signalbake*), die von Dijkstra 1965 vorgeschlagen wurden.



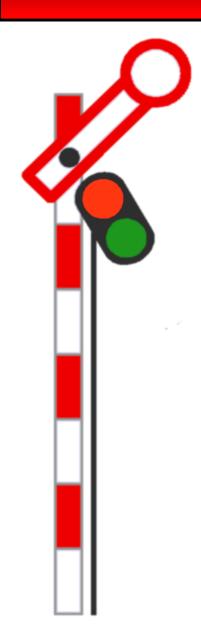
Ein Semaphor ist eine vom Betriebssystem bereitgestellte Schnittstelle zur Prozesssynchronisation. Er kann als Signal interpretiert werden, an dem in bestimmten Fällen gewartet werden muss. Der Semaphor beinhaltet

1. einen **Zähler**, der angibt, wie viele Prozesse **aktuell** noch den Semaphor passieren dürfen. In der bisherigen Terminologie entspricht dies der Anzahl der Prozesse, die den betreffenden kritischen Abschnitt aktuell noch betreten dürfen.



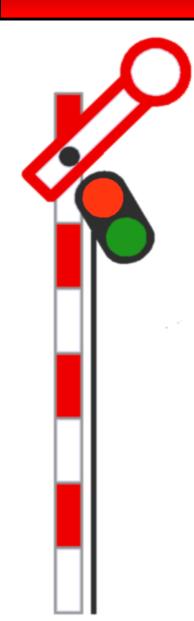
- 2. die **Funktionen** *Passieren* und *Verlassen*, mit denen der Wert des Semaphors geprüft und ggf. verändert wird,
- 3. eine **Warteschlange**, in der Prozesse, die den Semaphor bisher nicht passieren konnten, verwaltet werden.

Passieren und Verlassen sind als atomare Systemaufrufe implementiert, können also nicht unterbrochen werden. Dies ist für das Betriebssystem leicht umsetzbar, weil es im Kernelmodus eventuell auftretende Interrupts sperren darf.



Der **Startwert** des Zählers gibt an, wie viele **Prozesse maximal gleichzeitig** den durch den Semaphor geschützten kritischen Abschnitt betreten dürfen. Bei gegenseitigem Ausschluss hat er den Wert 1.

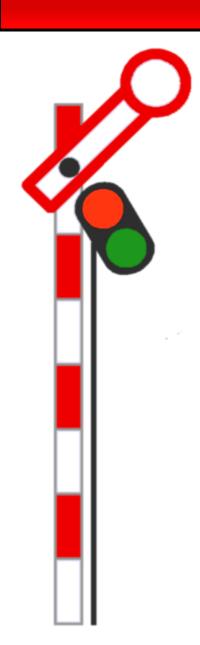
Semaphor als Datentyp



Der **Datentyp** Semaphor lässt sich also in Pseudocode in etwa beschreiben als:

```
Semaphor {
    wert: integer;
    liste: List <Prozess>;
}

function P(Semaphor s, Prozess p);
function V(Semaphor s);
```



Jeder Prozess, der den durch den Semaphor geschützten kritischen Abschnitt **betreten** will, muss dies durch den Aufruf der Funktion **Passieren** ankündigen. Da es sich um einen Systemruf handelt, übernimmt das Betriebssystem kurzzeitig die Kontrolle und prüft, ob der Zutritt möglich ist.

Beim Beenden des kritischen Abschnitts muss der Prozess die Funktion **Verlassen** aufrufen. Auch dies ist ein Systemaufruf.

Die Systemrufe Passieren und Verlassen

- Passieren P(s): Prüfen, ob interner Zähler > 0
- Wenn ja: Zähler um 1 dekrementieren, der aufrufende Prozess darf den kritischen Abschnitt betreten.
- Wenn nein: Prozess in den Zustand "blockiert" versetzen und in Warteschlange einreihen.

Eigenschaften der Funktionen Passieren und Verlassen

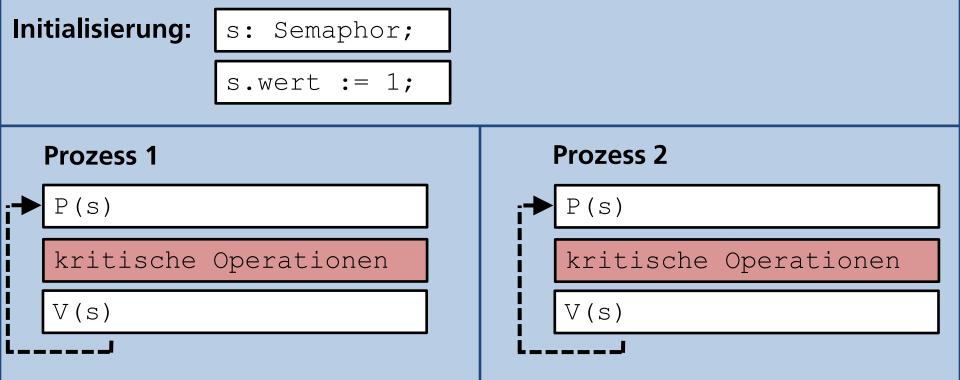
Verlassen V(s): Prüfen, ob weitere Prozesse auf den Zutritt zum kritischen Abschnitt warten (also beim Passieren blockiert wurden).

- Wenn ja: Nächsten blockierten Prozesses aus der Warteschlange entnehmen und dessen Zustand wieder auf "bereit" setzen.
- Wenn nein: Zähler um 1 inkrementieren.

```
Funktion V(Semaphor s) {
   Ist s.liste.laenge > 0?
   Ja:    Prozess p := liste.erster;
        p.status := BEREIT;
   Nein: inkrementiere (s.wert);
}
```

Beispiel gegenseitiger Ausschluss

Die Implementierung des gegenseitigen Ausschlusses ist nun sehr einfach möglich, es wird nur ein einziger Semaphor benötigt:



Beispiel gegenseitiger Ausschluss

Zur Verdeutlichung wird nun ein möglicher Ablauf mit Zeotscheibenverfahren schrittweise beschrieben.

Prozess 1 Prozess 2

Initialisierung:

1. Semaphore wird erzeugt, s.wert ist 1, liste ist leer.

```
s.wert := 1;
```

Prozess 1

Prozess 2

Annahme: Prozess 1 erhält zuerst die CPU.

2. Prozess 1 ruft P(s) auf

```
s.wert := 1;
```

```
liste := {};
```

Prozess 1

P(s)

Prozess 2

Annahme: Prozess 1 erhält zuerst die CPU.

- 2. Prozess 1 ruft P(s) auf
- 3. Da s.wert > 0, kann Prozess 1 passieren und s.wert wird um 1 heruntergezählt.

```
s.wert := 0;
```

```
liste := {};
```

Prozess 1

P(s)

Prozess 2

Nun ist zufällig die Zeitscheibe abgelaufen, Prozess 2 startet.

4. Prozess 2 ruft ebenfalls P(s) auf

```
s.wert := 0;
```

```
liste := {};
```

Prozess 1

P(s)

Prozess 2

P(s)

Nun ist zufällig die Zeitscheibe abgelaufen, Prozess 2 startet.

- 4. Prozess 2 ruft ebenfalls P(s) auf
- 5. Da s.wert = 0, kann Prozess 2 **nicht** passieren und wird in die Warteliste eingefügt. s.wert bleibt 0.

```
s.wert := 0;

liste := {Prozess 2};
```

Prozess 1

P(s)

Prozess 2

P(s) → blockiert

Mit der Blockade ist Prozess 2 aus dem Scheduling genommen.

6. Prozess 1 erhält die CPU und betritt den kritischen Abschnitt.

```
s.wert := 0;

liste := {Prozess 2};
```

Prozess 1

P(s)

kritische Operationen

Prozess 2

P(s) 🗲 blockiert

7. Nach Beenden des kritischen Abschnitts ruft Prozess 2 die Funktion ∨(s) auf.

```
s.wert := 0;
liste := {Prozess 2};

Prozess 1

P(s)

kritische Operationen

V(s)
Prozess 2

P(s) → blockiert
```

7. Nach Beenden des kritischen Abschnitts ruft Prozess 2 die Funktion ∇(s) auf.

Da in der Warteliste noch Prozesse sind, wird aus dieser der Prozess am Anfang der Liste entnommen und "bereit" gesetzt.

```
s.wert := 0;
```

```
liste := {};
```

Prozess 1

P(s)

kritische Operationen

V(s)

Prozess 2

P(s) → bereit

Noch aber hat Prozess 1 die CPU und könnte von vorne beginnen!

```
prozess 1

P(s)

| P(s)
| V(s)
Prozess 2

P(s)

P(s)

Prozess 2

P(s)

P(s)

P(s)
```

Noch aber hat Prozess 1 die CPU und könnte von vorne beginnen! Zufällig ist nun aber dessen Zeitscheibe abgelaufen, Prozess 2 erhält die CPU.

8. Prozess 2 setzt die Ausführung **hinter** P(s) fort

```
s.wert := 0;

liste := {};
```

Prozess 1

P(s)

kritische Operationen

V(s)

Prozess 2

P(s)

9. ... und betritt den kritischen Abschnitt.

```
s.wert := 0;
```

```
liste := {};
```

Prozess 1

P(s)

kritische Operationen

V(s)

Prozess 2

P(s)

kritische Operationen

- 9. ... und betritt den kritischen Abschnitt.
- 10. Am Ende ruft Prozess 2 ebenfalls ∨(s) auf.

```
s.wert := 0;
```

```
liste := {};
```

Prozess 1

P(s)

kritische Operationen

V(s)

Prozess 2

P(s)

kritische Operationen

V(s)

- 9. ... und betritt den kritischen Abschnitt.
- 10. Am Ende ruft Prozess 2 ebenfalls ∨(s) auf.

Da die Warteliste leer ist, wird nun s.wert hochgezählt.

```
s.wert := 1;
```

```
liste := {};
```

Prozess 1

P(s)

kritische Operationen

V(s)

Prozess 2

P(s)

kritische Operationen

V(s)

Der Semaphor hat wieder denselben Zustand wie zu Beginn, das Prozedere kann von Neuem beginnen.

```
Prozess 1

P(s)

kritische Operationen

V(s)
Prozess 2

P(s)

kritische Operationen

V(s)
```

Semaphore – Ununterbrechbarkeit

Zur Erinnerung: Die Funktion P und V **müssen** atomar sein, d.h. ihre Bearbeitung darf nicht unterbrochen werden.

Auf **Multiprozessorsystemen** muss zusätzlich sichergestellt werden, dass nicht ein weiterer Prozess **gleichzeitig** denselben Semaphor durch Aufruf von P oder V manipuliert.

Lösung: Hier muss man auf *busy wait* beim Eintritt in P und V zurückgreifen, es gibt keine andere Lösung.

Aber: P und V sind nur einige Instruktionen lang, die Wartezeit ist also sowohl kurz (einige µs) als auch nach oben beschränkt. Dies unterscheidet sich erheblich von aktivem Warten auf den Zugang zu kritischen Abschnitten. Hier ist die Wartezeit ggf. lang, problemabhangig und nicht beschränkt.

Prozesssynchronisation

- Das vorangegangene Beispiel zeigt, wie ein einzelner Semaphor einen kritischen Abschnitt sichern kann.
- Das Anwendungsgebiet für Semaphore ist jedoch breiter. Mit Hilfe von Semaphoren lässt sich bspw.
 - der Zugriff auf Ressourcen mit begrenzten Kapazitäten steuern (Erzeuger-Verbraucher-Problem),
 - 2. die Ausführungsreihenfolge nebenläufiger Prozesse festlegen.
- Beide Anwendungsfälle werden nun erläutert.

Das Erzeuger-Verbraucher-Problem

Mit dem **Erzeuger-Verbraucher-Problem** wird ein Alltagsszenario nebenläufiger Prozesse beschrieben:

- Es gibt (mindestens) zwei Prozesse, die über einen gemeinsamen endlichen Datenpuffer mit N belegbaren Plätzen Daten übertragen wollen.
- Der Erzeuger-Prozess legt Daten in dem Puffer ab, der Verbraucher-Prozess kann diese aus dem Puffer entnehmen.
- Ist der Puffer leer, muss der Verbraucher warten, bis neue Daten erzeugt werden.
- Ist der Puffer voll, muss der Erzeuger warten, bis Daten verbraucht wurden.

Das Erzeuger-Verbraucher-Problem

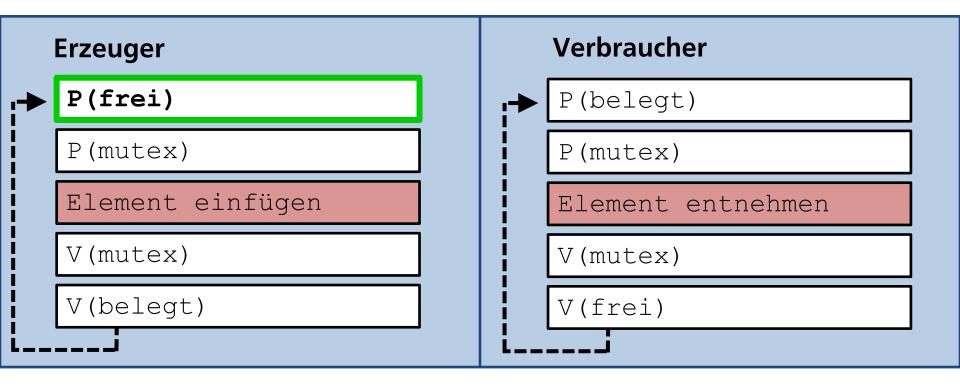
Lösung mit Hilfe von Semaphoren:

- Da Erzeuger und Verbraucher in jeweils unterschiedlichen Situationen warten müssen, wird für jede dieser Situationen ein eigener Semaphor benötigt:
 - Für den Erzeuger wird ein Semaphor frei verwendet, dessen Wert mit N initialisiert wird.
 - Der Verbraucher erhält einen Semaphor belegt, der mit dem Wert 0 initialisiert wird.
- Zusätzlich wird das Schreiben und Lesen des Puffers als kritischer Abschnitt mit einem Semaphor mutex zum gegenseitigen Ausschluss abgesichert.

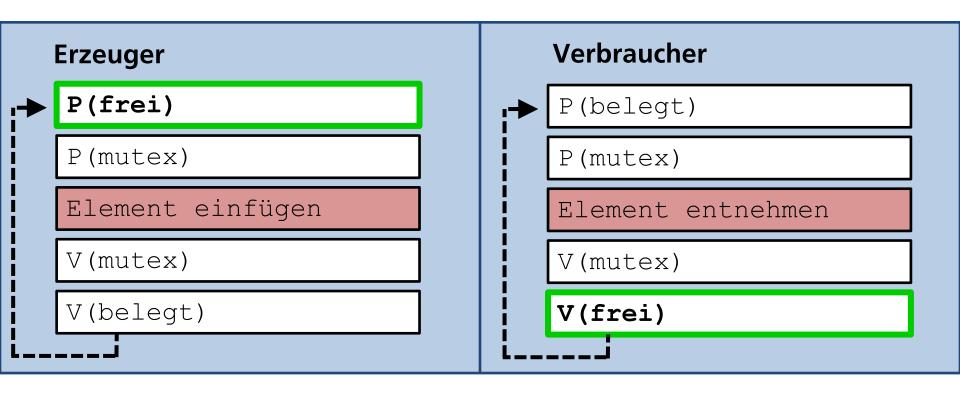
Implementierung

```
Initialisierung:
              frei, belegt, mutex: Semaphor;
                                   belegt.wert := 0;
              frei.wert := N;
              mutex.wert := 1;
                                     Verbraucher
  Erzeuger
   P(frei)
                                     P(belegt)
   P(mutex)
                                     P(mutex)
   Element einfügen
                                     Element entnehmen
   V(mutex)
                                     V(mutex)
   V(belegt)
                                     V(frei)
```

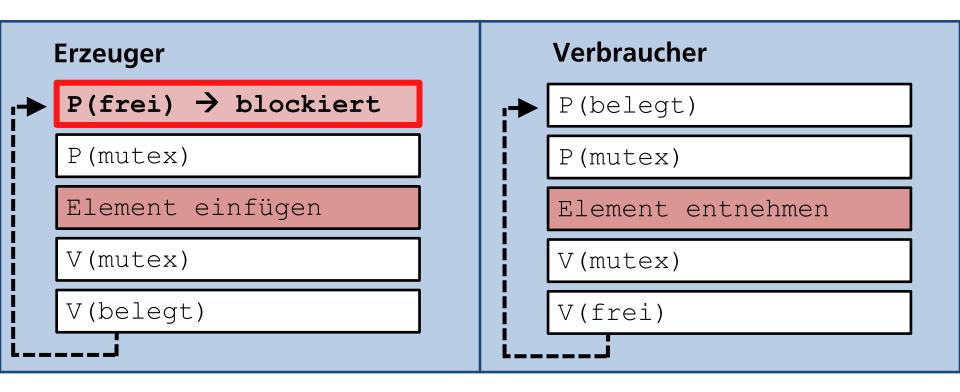
Solange noch Plätze frei sind, ist für den Erzeuger das Passieren des Semaphors frei möglich. Mit jeder Passage wird der Wert des Semaphors dekrementiert.



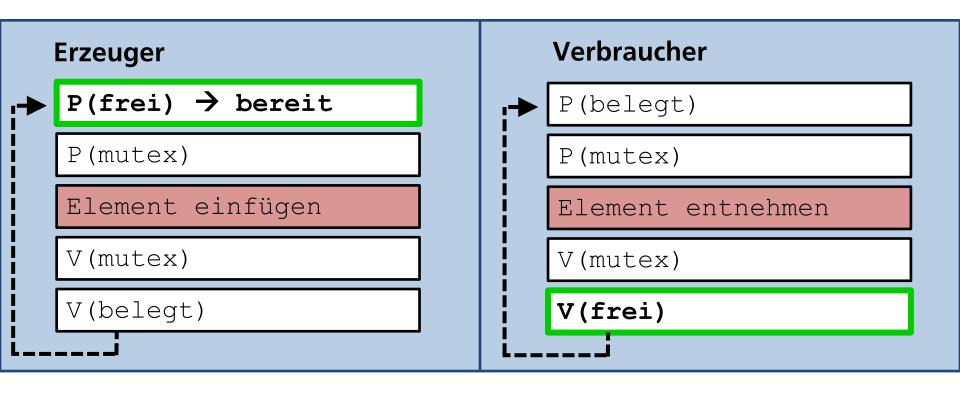
Mit jeder erfolgreichen Entnahme eines Elements **inkrementiert** der Verbraucher diesen Zähler wieder. Solange also der Verbraucher ausreichend schnell Daten entnimmt, kann der Erzeuger ohne zu warten neue Daten einfügen.



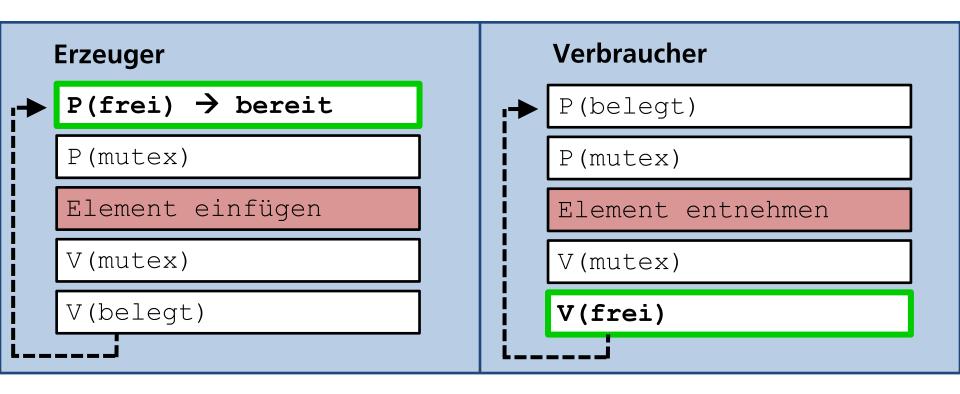
Ist der Datenpuffer voll (bspw. weil der Verbraucher mehr Zeit zur Verarbeitung der Daten benötigt, als der Erzeuger zum Erstellen), kann der Erzeuger an ebendieser Stelle nicht passieren und wird blockiert.



Erst dann, wenn der Verbraucher ein Element aus dem Puffer entnommen hat und V(frei) aufruft, kann der Erzeuger passieren und seine Ausführung hinter P(frei) fortsetzen.

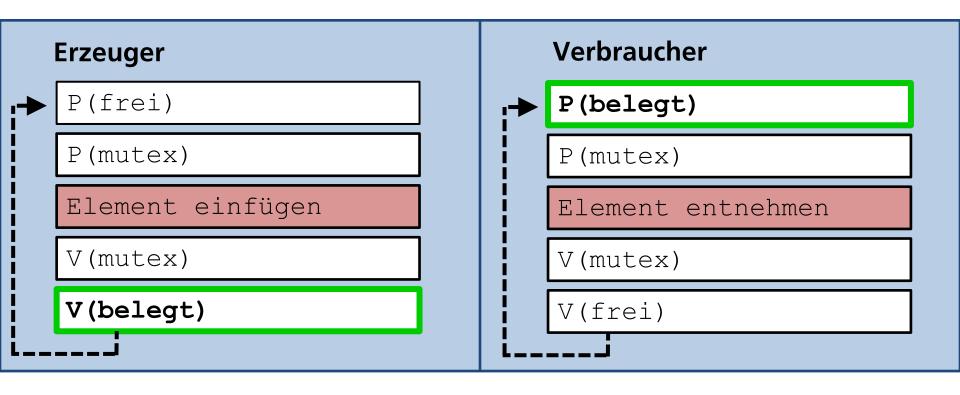


Zur Erinnerung: Der Wert des Semaphors wird nicht erhöht, wenn noch mindestens ein Prozess auf die Passage wartet. Im konkreten Fall bedeutet das: Es wäre zwar kurzzeitig ein Platz im Puffer frei, dieser wird aber sofort vom Erzeuger reserviert.



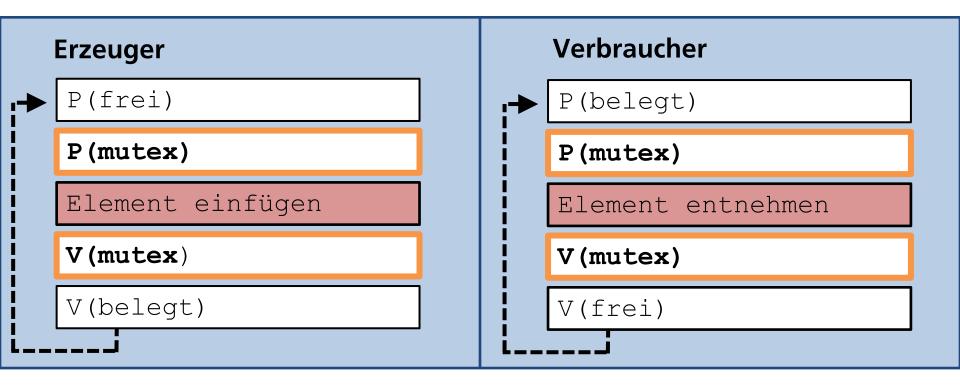
Implementierung – Analyse aus Verbrauchersicht

Analog zum Erzeuger muss der Verbraucher den Semaphor belegt passieren, dessen Wert wiederum vom Erzeuger inkrementiert wird.



Implementierung – Analyse aus Verbrauchersicht

Der gegenseitige Ausschluss beim Zugriff auf den Puffer ist notwendig, weil beide Prozesse den Puffer **verändern**.



Prozesssynchronisation

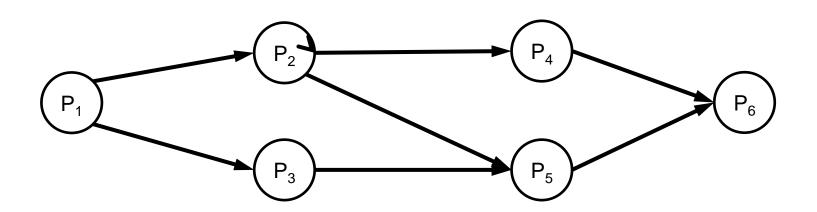
- Das vorangegangene Beispiel zeigt, wie ein einzelner Semaphor einen kritischen Abschnitt sichern kann.
- Das Anwendungsgebiet für Semaphore ist jedoch breiter. Mit Hilfe von Semaphoren lässt sich bspw.
 - der Zugriff auf Ressourcen mit begrenzten Kapazitäten steuern (Erzeuger-Verbraucher-Problem),
 - 2. die Ausführungsreihenfolge nebenläufiger Prozesse festlegen.
- Beide Anwendungsfällte werden nun erläutert.

Prozesssynchronisation

- Das vorangegangene Beispiel zeigt, wie ein einzelner Semaphor einen kritischen Abschnitt sichern kann.
- Das Anwendungsgebiet für Semaphore ist jedoch breiter. Mit Hilfe von Semaphoren lässt sich bspw.
 - 1. der Zugriff auf Ressourcen mit begrenzten Kapazitäten steuern (Erzeuger-Verbraucher-Problem),
 - 2. die Ausführungsreihenfolge nebenläufiger Prozesse festlegen.
- Beide Anwendungsfällte werden nun erläutert.

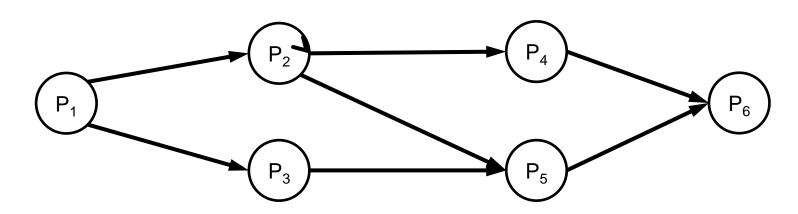
- Anwendungen bestehen oft aus mehreren Prozessen, von denen jeder eine Teilaufgabe übernimmt (z.B. Darstellung, Datenverarbeitung, Speichern im Hintergrund, etc.).
- Zwischen ihnen können Datenabhängigkeiten bestehen, d.h. ein Prozess kann erst dann einen bestimmten Arbeitsschritt erledigen, wenn ein anderer Prozess die dafür notwendigen Daten bereitgestellt hat (bspw. kann die Darstellung erst nach Datenverarbeitung erfolgen).
- Um busy-waits zu vermeiden, ist eine Implementierung dieser Abhängigkeiten mit Hilfe von Semaphoren sinnvoll.

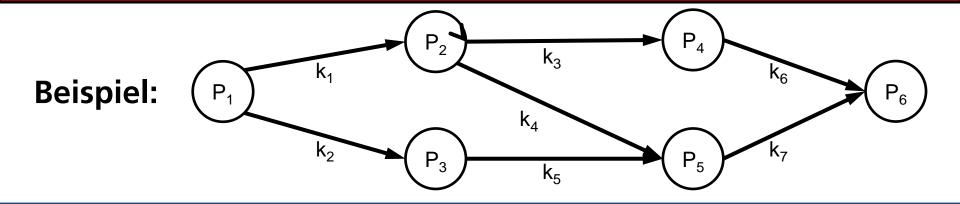
Die Datenabhängigkeiten können als **Präzedenzgraph** dargestellt werden, aus dem die resultierende Ausführungsreihenfolge der Prozesse intuitiv ablesbar ist:



Implementierung mit Semaphoren:

- Für jede Kante im Präzedenzgraphen wird ein Semaphor angelegt und mit dem Wert 0 initialisiert.
- Jeder an dem **Endpunkt** einer Kante liegende Prozess muss den der Kante zugeordneten Semaphor mit P() **passieren**.
- Der Vorgängerprozess erlaubt die Passage mit ∨ (), sobald er seine eigene Arbeit beendet hat.

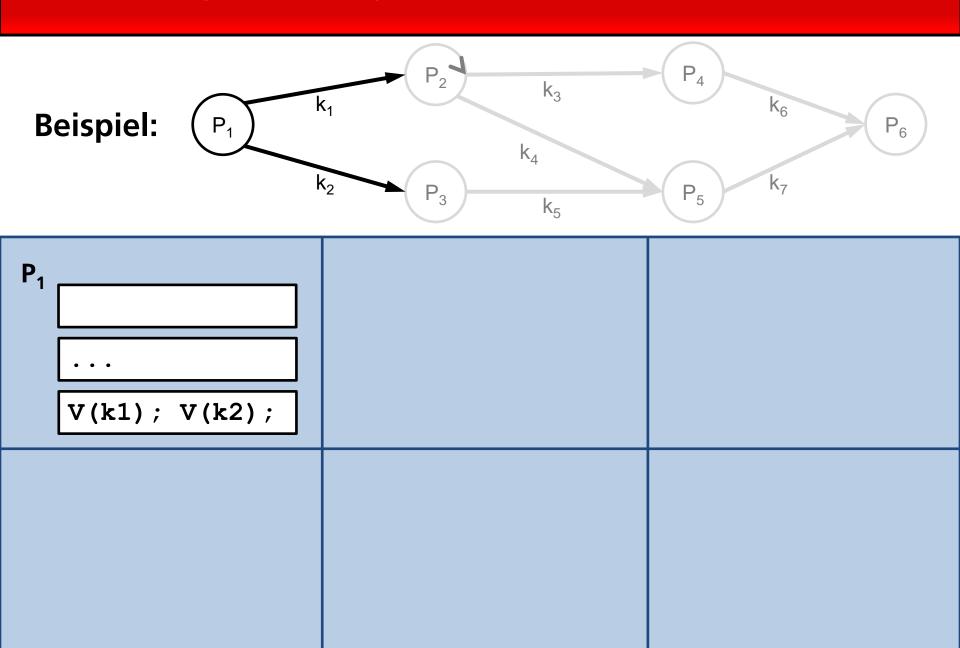


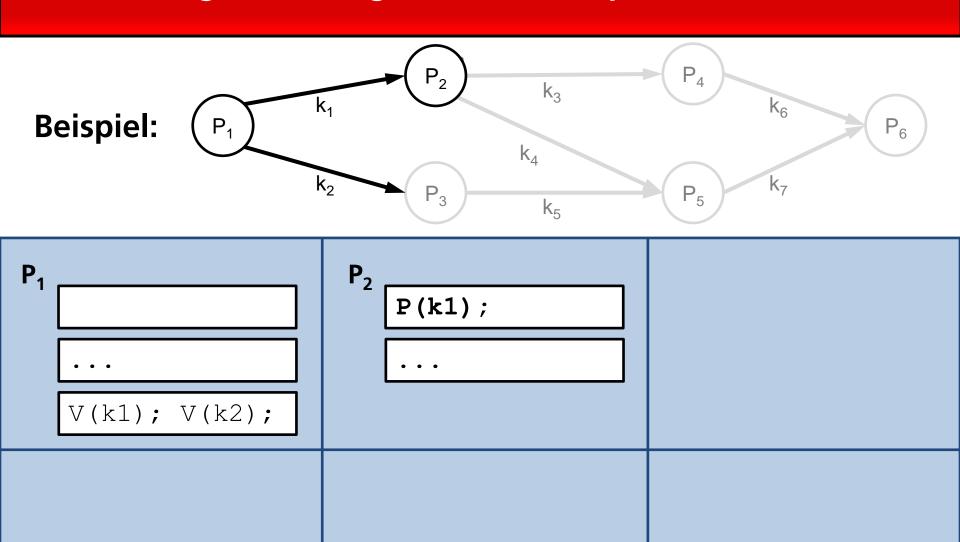


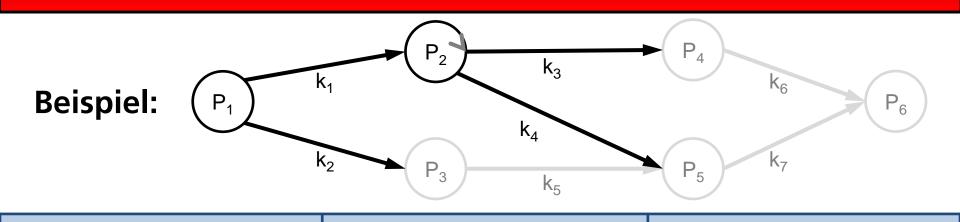
Initialisierung:

```
k1, k2, k3, k4, k5, k6, k7: Semaphor;
```

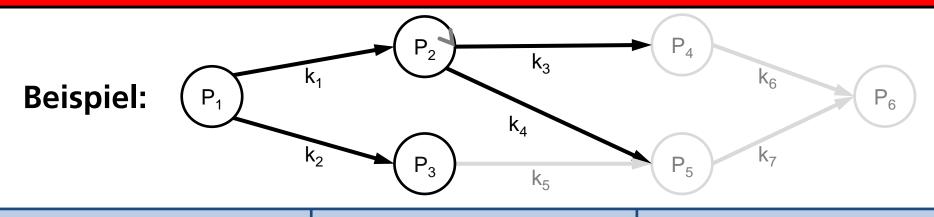
k1..k7.wert := 0;



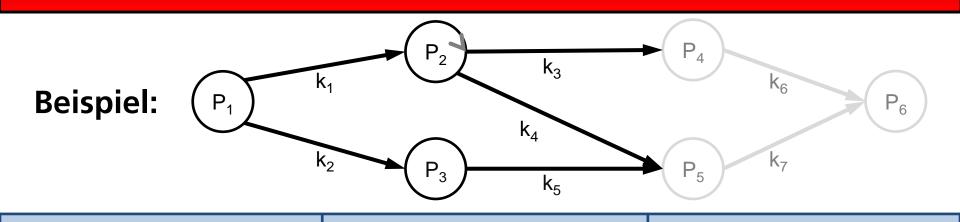




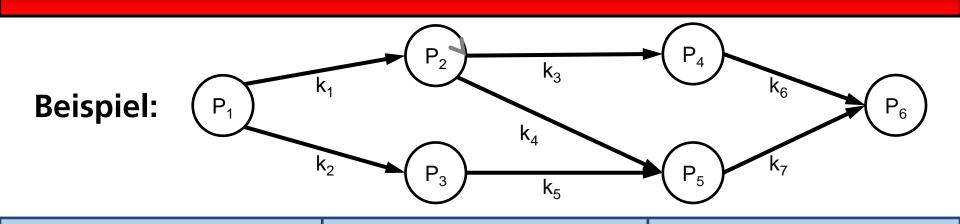
P_1		P ₂		
		_	P(k1);	
	V(k1); V(k2);		V(k3); V(k4);	

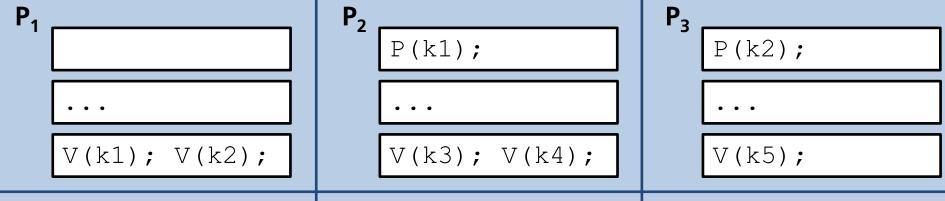


P ₁		P ₂ P(k1);		P ₃ P(k2);
V(k1); V(k2);		V(k3); V(k4)	;	



P ₁		P ₂		P ₃	
•			P(k1);		P(k2);
					• • •
	V(k1); V(k2);		V(k3); V(k4);		V(k5);



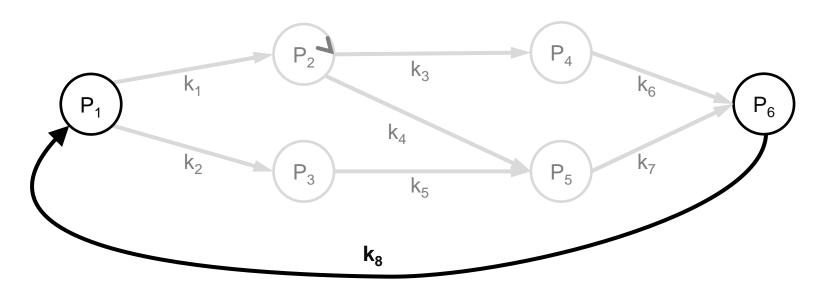


 V(k1); V(k2);
 V(k3); V(k4);
 V(k5);

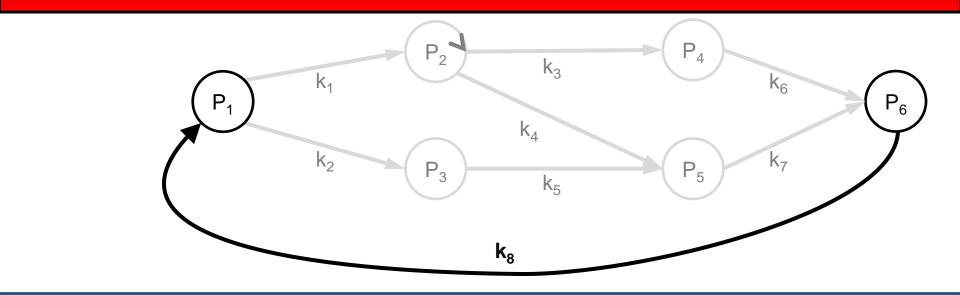
 P4
 P(k3);
 P(k4); P(k5);
 P(k6); P(k7)

 V(k6);
 V(k7);
 ...

Bei **zyklischen** Prozessen muss auch der **Startprozess** mindestens*) einen Semaphor passieren. Dessen Wert wird zu Beginn **mit 1** initialisiert, damit der Prozess als erster starten kann.



^{*)} Gibt es mehrere Endknoten im Präzedenzgraphen, so führt von **jedem** dieser Knoten eine Kante zurück zum Startknoten.



```
Initialisierung: k1, k2, k3, k4, k5, k6, k7, k8: Semaphor;
```

```
k1..k7.wert := 0; k8.wert := 1;
```



Zusammenfassung

- Semaphoren sind vom Betriebssystem bereitgestellte Mittel zur Prozesssynchronisation,
- busy-waits in Userprozessen können (nahezu) vollständig vermieden werden,
- **Fehleranfälligkeit** aufgrund der Standardisierung wesentlich geringer als bei individueller Implementierung durch Anwendungsentwickler,
- einige*) Anwendungsfälle:
 - gegenseitiger Ausschluss,
 - Datenbereitstellung und –verbrauch
 - Ausführungsreihenfolge bei Datenabhängigkeiten

^{*)} Wir kommen später noch auf zwei weitere Anwendungsfälle zurück