

2 vector

vector概述

向量（Vector）是一个封装了动态大小数组的顺序容器（Sequence Container）。跟任意其它类型容器一样，它能够存放各种类型的对象。可以简单的认为，向量是一个能够存放任意类型的动态数组。

vector的实现技术，关键在于其对大小的控制以及重新配置时的数据移动效率，即“配置新空间/数据移动/释放旧空间”的这个过程。

vector的主要定义如下：

```
1 // alloc 是SGI STL的空间配置器
2 template<class T,class Alloc=alloc>
3 class vector{
4     public:
5         //vector的嵌套型别定义
6         typedef T          value_type;
7         typedef value_type* pointer;
8         typedef value_type* iterator;
9         typedef value_type* reference;
10        typedef size_t      size_type;
11        typedef ptrdiff_t   difference_type;
12    protected:
13        //simple_alloc 是SGI STL的空间配置器
14        typedef simple_alloc<value_type,Alloc> data_allocator;
15        iterator start;//表示目前使用空间的头
16        iterator finish;//表示目前使用空间的尾
17        iterator end_of_storage;//表示目前可用空间的尾
18
19        void insert_aux(iterator position,const T& x);
20        void deallocate(){
21            if(start)
22                data_allocator::deallocate(start,end_of_storage-start);
23        }
24
25        void fill_initialize(size_type n,const T& value)
26        {
27            start=allocate_and_fill(n,value);
28            finish=start+n;
29            end_of_storage=finish;
30        }
31
32    public:
33        iterator begin(){return start;}
```

```

34     iterator end(){return finish;}
35     size_type size() const {return size_type(end()-begin());}
36     size_type capacity() const {return size_type(end_of_storage-begin());}
37     bool empty() const {return begin()==end();}
38     reference operator[](size_type n) {return *(begin()+n);}
39
40     vector():start(0),finish(0),end_of_storage(0){}
41     vector(size_type n,const T& value){fill_initialize(n,value);}
42     vector(int n,const T& value){fill_initialize(n,value);}
43     vector(long n,const T& value){fill_initialize(n,value);}
44     explicit vector(size_type n){fill_initialize(n,T());}
45
46     ~vector(){
47         destroy(start,finish);
48         deallocate();
49     }
50
51     reference front(){return *begin();} // 第一个元素
52     reference back() {return *(end()-1);} // 最后一个元素
53     void push_back(const T& x){ // 将元素插入至最尾端
54         if(finish!=end_of_storage){
55             construct(finish,x);
56             ++finish;
57         }
58         else
59             insert_aux(end(),x);
60     }
61
62     void pop_back(){ // 将最尾端元素取出
63         --finish;
64         destroy(finish); // 全局函数
65     }
66
67     iterator erase(iterator position){ // 清除某位置上的元素
68         if(position+1 !=end)
69         {
70             copy(position+1,finish,position); // 后续元素往前移动
71         }
72         --finish;
73         destroy(finish);
74         return position;
75     }
76
77     void resize(size_type new_size,const T& x)
78     {
79         if(new_size<size())
80             erase(begin()+new_size,end());
81         else
82             insert(end(),new_size-size(),x);
83     }
84     void resize(size_type new_size){resize(new_size,T());}
85     void clear() {erase(begin(),end());}

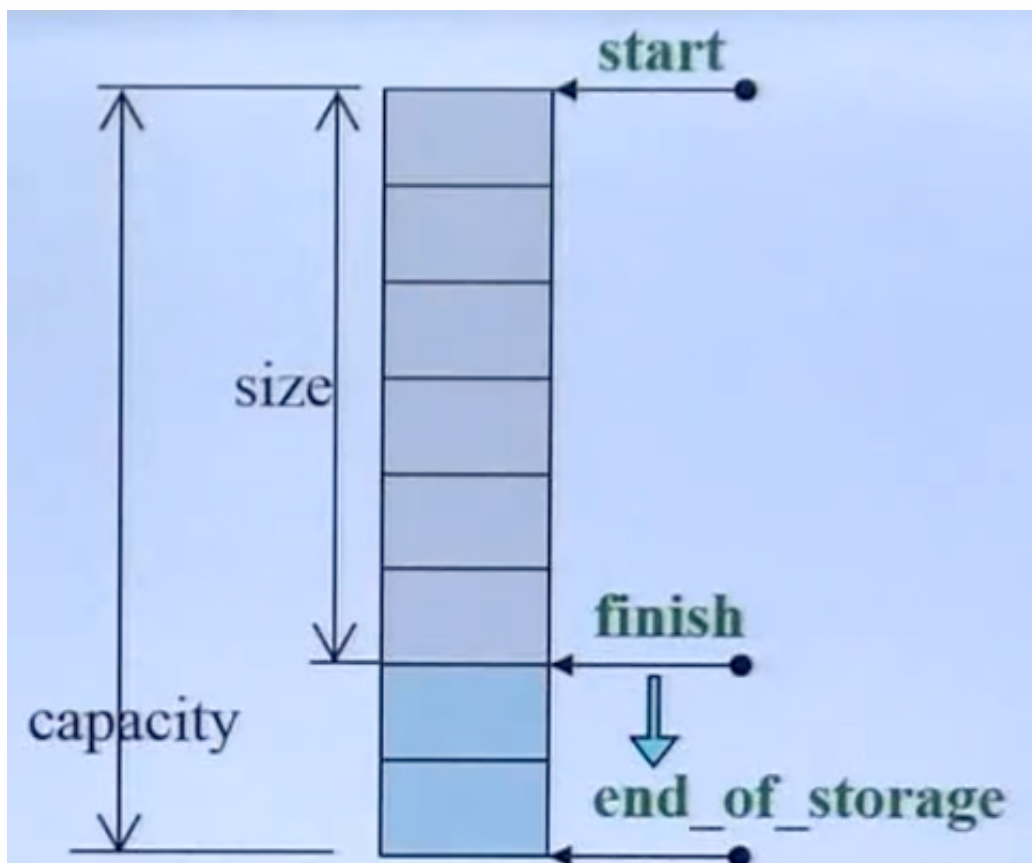
```

```

86
87     protected:
88         //配置空间并填满内容
89         iterator allocate_and_fill(size_type n, const T& x)
90         {
91             iterator result=data_allocator::allocate(n);
92             uninitialized_fill_n(result,n,x);
93             return result;
94         }
95 };

```

这么大一串代码看着头有点晕，那就上个图来表示吧：



vector的迭代器

vector维护的是一个连续的线性空间,由于是连续线性空间,所以其迭代器所要进行的一些操作比如:operator*,operator->,operator+,operator-,operator++,operator--等等普通的指针都可以满足所以vector的迭代器就是普通指针。通过普通指针也可让vector随机存取(所以vector的迭代器是Random Access Iterator).

迭代器的类型有5种:

- 1 输入迭代器input_iterator: 只读, 且只能一次读操作, 支持操作: ++p, p++, !=, ==, *p, p->;
- 2 输出迭代器output_iterator: 只写, 且只能一次写操作, 支持操作: ++p, p++;
- 3 正向迭代器forward_iterator: 可多次读写, 支持输入输出迭代器的所有操作;
- 4 双向迭代器bidirectional_iterator: 支持正向迭代器的所有操作, 且支持操作: --p, --p;
- 5 随机访问迭代器random_access_iterator: 除了支持双向迭代器操作外, 还支持: p[n], p+n,
- 6 n+p, p-n, p+=n, p-=n, p1<p2, p1>p2, p1>=p2, p1<=p2;

vector源码中迭代器的定义如下：

```
1  template<class T,class Alloc=alloc>
2  class vector{
3      public:
4          typedef      T          value_type;
5          typedef      value_type*  iterator;//vector的迭代器是普通指针
6  };
```

其实，iterator就是一个指针，即有以下代码。

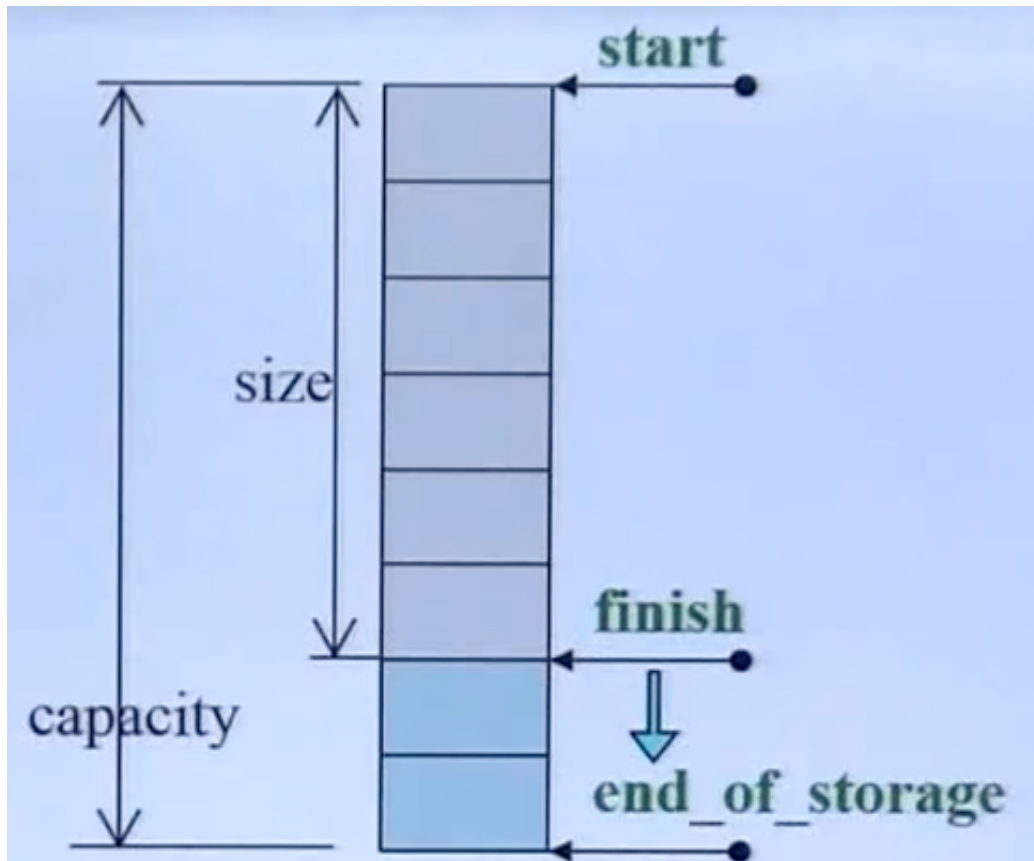
```
1  vector<int>::iterator ivite; // int*
2  vector<Shape>::iterator svite; //Shape*
```

vector的数据结构

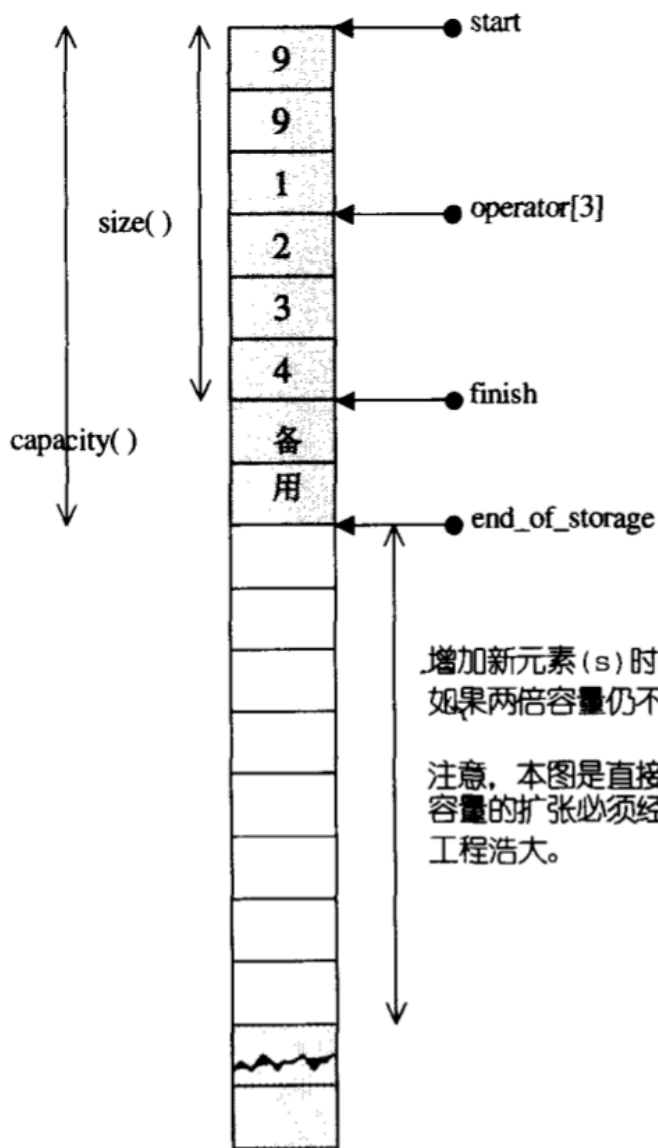
正如上面看到的，vector的数据结构如下代码，就是三根指针。vector所表示的是一片线形的连续空间，就相当于一个array，它以start和finish分别指向头和尾（左闭右开），表示连续区间内目前已经使用的范围，并以迭代器end_of_storage指向整块连续空间的尾端。

```
1  template<class T,class Alloc=alloc>
2  class vector{
3      ...
4      protected:
5          iterator start;
6          iterator finish;
7          iterator end_of_storage;
8  };
```

还是上面那张图：



结合图像，我们可以看到， $[start, finish)$ 这块区域，就是已经放了元素的区域;而 $[finish, end_of_storage)$ 这块区域则是没有放元素的备用空间。此时vector的大小是size，也就是 $finish - start$ ， $end_of_storage - start$ 则是vector目前总共能放的元素个数。如果 $finish == end_of_storage$ ，则说明现在这个vector是满了的，我们需要对其扩充空间。即：“配置新空间->数据移动->释放旧空间”这个动作，参考下图。



经过以下操作：

```
vector<int> iv(2, 9);
iv.push_back(1);
iv.push_back(2);
iv.push_back(3);
iv.push_back(4);
```

vector 内存及各成员呈现左图状态

增加新元素(s)时，如果超过当时的容量，则容量会扩充至两倍。如果两倍容量仍不足，就扩张至足够大的容量。

注意，本图是直接在原空间之后画上新增空间，其实没那么单纯。容量的扩张必须经历“重新配置、元素移动、释放原空间”等过程，工程浩大。

通过这三个迭代器,就可以实现很多操作,比如提供首尾标示,大小,容量,空容器判断,[]运算符,最前端元素,最后端元素等。

```
1  template <class T, class Alloc=alloc>
2  class vector{
3  ...
4  public:
5      iterator begin(){return start;}
6      iterator end(){return finish;}
7      size_type size() const {return size_type(end()-begin());}
8      size_type capacity() const {return size_type(end_of_storage-begin());}
9      bool empty() const {return begin()==end();}
10     reference operator[](size_type n){return *(begin()+n);}
11     reference front(){return *begin();}
12     reference back() {return *(end()-1);}
13 ...
14 };
```

vector的构造与析构

vector提供了许多构造函数：

```
1 //默认构造函数
2 vector():start(0),finish(0),end_of_storage(0){}
3 //指定大小和初值
4 vector(size_type n,const T& value){fill_initialize(n,value);}
5 vector(int n,const T& value){fill_initialize(n,value);}
6 vector(long n,const T& value){fill_initialize(n,value);}
7 explicit vector(size_type n){fill_initialize(n,T());}
8
9 void fill_initialize(size_type n,const T& value)
10 {
11     start=allocate_and_fill(n,value);
12     finish=start+n;
13     end_of_storage=finish;
14 }
15
16 //配置空间并填满内容
17 iterator allocate_and_fill(size_type n,const T& x)
18 {
19     iterator result=data_allocator::allocate(n);
20     uninitialized_fill_n(result,n,x);
21     return result;
22 }
```

对于指定大小和初值的构造方式，其是调用了fill_initialize()，fill_initialize()又调用了uninitialized_fill_n()，uninitialized_fill_n()会根据第一个参数的类别来判断是采用fill_n()还是反复调用construct()来完成vector的构造。

析构函数为：实现了调用析构函数和释放内存空间两个步骤。

```
1 ~vector(){
2     destroy(start,finish); //全局函数，如果不是trivial destructor，则一个个调用析构函数
3     deallocate(); // deallocate() is a member function of vector class
4 }
```

vector的扩容机制

“配置新空间->数据移动->释放旧空间”这个动作一般发生于push_back()元素时，push_back()函数的作用为：将新元素插入到vector的尾端。该函数首先检查是否还有备用空间，如果有，则直接在备用空间上构造，并调整迭代器finish，使vector增大；如果没有备用空间了，则去扩充空间（配置新空间->数据移动->释放旧空间）。

push_back()的源码如下（此为GNU）：

```
1 void push_back(const T& x) {
```

```

2     if (finish != end_of_storage) { //若当前还有备用空间
3         construct(finish, x); //将当前水位的值设为x
4         ++finish; //提升水位
5     }
6     else
7         insert_aux(end(), x);
8 }
9
10 template <class T, class Alloc>
11 void vector<T, Alloc>::insert_aux(iterator position, const T& x) {
12     if (finish != end_of_storage) {
13         construct(finish, *(finish - 1));
14         ++finish;
15         T x_copy = x;
16         copy_backward(position, finish - 2, finish - 1);
17         *position = x_copy;
18     }
19     else {
20         const size_type old_size = size(); //获取之前数组的大小
21         //以上原则，如果原大小为0，则配置1（个元素）
22         //如果原大小不为0，则配置原大小的两倍
23         //前半段用来放置原数据，后半段用来放置新数据
24         const size_type len = old_size != 0 ? 2 * old_size : 1;
25         iterator new_start = data_allocator::allocate(len); //重新分配新数组的起始迭代器
26         iterator new_finish = new_start;
27         __STL_TRY {
28             new_finish = uninitialized_copy(start, position, new_start); //将旧数组的值重
新分配给当前的新数组
29             construct(new_finish, x); //将当前数组的水位的值设为x
30             ++new_finish; //提升新数组的水位
31             new_finish = uninitialized_copy(position, finish, new_finish); //这语句感觉可
有可无，因为它根本就不会执行，position即last，而finish也是last
32         }
33
34         #ifdef __STL_USE_EXCEPTIONS
35         catch(...) { //如果重新构造的新数组出现异常，则销毁当前新创建的数组，并释放内存空间
36             destroy(new_start, new_finish);
37             data_allocator::deallocate(new_start, len);
38             throw;
39         }
40         #endif /* __STL_USE_EXCEPTIONS */
41         destroy(begin(), end()); //将旧数组的空间释放掉
42         deallocate();
43         start = new_start; //new_start记录新数组的起始位置
44         finish = new_finish; //重新设置当前水位的指针
45         end_of_storage = new_start + len; //设置新数组的容量
46     }
47 }

```


所谓动态增加大小，并不是在原空间之后接续新空间（因为无法保证原空间之后尚有可供配置的空间），而是以原大小的两倍另外配置一块较大空间，然后将原内容拷贝过来，然后才开始在原内容之后构造新元素，并释放原空间。

因此，对vector的任何操作，一旦引起空间重新配置，指向原vector的所有迭代器就都失效了。

需要注意的是：不同的编译器实现的扩容方式不一样，VS2015中以1.5倍扩容，GCC以2倍扩容。

vector的一些其他操作：

pop_back,erase,clear,insert

pop_back()源码:即finish回退一步，然后调用析构函数即可。

```
1 //将尾端元素拿掉，并调整大小
2 void pop_back(){
3     --finish; //将尾端标记往前移动一格，表示将放弃尾端元素
4     destroy(finish);
5 }
```

erase()与clear()源码：要注意这里第一个erase的last并不会删除，制定first和last，删除的区间为[first,last)，因为stl的迭代器都是左闭右开的。

```
1 //清除[first,last)中的所有元素
2 iterator erase(iterator first,iterator last){
3     //将[last,finish)前移动到[first,finish-(last-first))
4     iterator i=copy(last,finish,first);
5     //析构之
6     destroy(i,finish);
7     //调整水位
8     finish=finish-(last-first);
9     return first;
10 }
11
12 //清除某位置上的元素
13 iterator erase(iterator position){
14     if(position+1 !=end){
15         copy(position+1,finish,position); //后续元素往前移动
16     }
17     --finish;
18     destroy(finish);
19     return position;
20 }
21
22 void clear() {erase(begin(),end());}
```

erase()左闭右开测试程序，由此例可得出ed所指向内容不会被erase()，也可以这么想：如果传入end()为last，end()是不可以被析构的，所以last也不会被析构。

```

1  int main(){
2      vector<int> a = {0,1,2,3,4,5,6};
3      auto bg = ++a.begin(); // bg指向1
4      auto ed = --a.end();
5      --ed; // ed指向5
6      a.erase(bg,ed);
7      for(auto &i : a){ // ans : 0 5 6
8          cout << i << " ";
9      }
10 }

```

insert()源码：和erase()类似，就是中间断开增加元素，需要拷贝很多值，效率较低。

```

1  //下面是vector::insert()实现内容
2  //从position开始，插入n个元素，元素初值为x
3  template<class T,class Alloc>
4  void vector<T,Alloc>::insert(iterator position,size_type n,const T& x)
5  {
6      if(n!=0)
7      { //当n!=0才进行以下操作
8          if(size_type(end_of_storage-finish)>=n)
9          {
10             //备用空间大于等于“新增元素个数”
11             T x_copy=x;
12             //以下计算插入点之后的现有元素个数
13             const size_type elems_after=finish-position;
14             iterator old_finish=finish;
15             if(elems_after>n)
16             {
17                 //“插入点之后的现有元素个数”大于“新增元素个数”
18                 uninitialized_copy(finish-n,finish,finish);
19                 finish+=n;//将vector尾端标记后移
20                 copy_backward(position,old_finish-n,old_finish);
21                 fill(position,position+n,x_copy);//从插入点开始填入新值
22             }
23             else{
24                 //“插入点之后的现有元素个数”小于等于“新增元素个数”
25                 uninitialized_fill_n(finish,n-elems_after,x_copy);
26                 finish+=n-elems_after;
27                 uninitialized_copy(position,old_finish,finish);
28                 finish+=elems_after;
29                 fill(position,old_finish,x_copy);
30             }
31         }
32         else{
33             //备用空间小于“新增元素个数”（那就必须配置额外的内存）
34             //首先决定新长度：旧长度的两倍，或旧长度+新增元素个数
35             const size_type old_size=size();
36             const size_type len=old_size+max(old_size,n);
37             //配置新的vector空间
38             iterator new_start=data_allocator::allocate(n);

```

```

39         iterator new_finish=new_start;
40         __STL_TRY{
41             //以下首先将旧vector的插入点之前的元素复制到新空间
42             new_finish=uninitialized_copy(start,position,new_start);
43             //以下再将新增元素（初值皆为n）填入新空间
44             new_finish=uninitialized_fill_n(new_finish,n,x);
45             //以下再将旧vector的插入点之后的元素复制到新空间
46             new_finish=uninitialized_copy(position,finish,new_finish);
47         }
48         #ifdef __STL_USE_EXCEPTIONS
49             catch(...){
50                 //如有异常发生，实现“commit or rollback” semantics
51                 destroy(new_start,new_finish);
52                 data_allocator::deallocate(new_start,len);
53                 throw;
54             }
55         #endif /*__STL_USE_EXCEPTIONS*/
56         //以下清除并释放旧的vector
57         destroy(start,finish);
58         deallocate();
59         //以下调整水位标记
60         start=new_start;
61         finish=new_finish;
62         end_of_storage=new_start+len;
63     }
64 }
65 }

```

vector常见question:

1. 为什么要成倍的扩容而不是一次增加一个固定大小的容量呢？

可参考：<https://www.drdobbs.com/c-made-easier-how-vectors-grow/184401375>

- | | |
|----|--|
| 1 | 以成倍方式增长 |
| 2 | 假定有 n 个元素,倍增因子为 m ; |
| 3 | 完成这 n 个元素往一个 vector 中的 <code>push_back</code> 操作,需要重新分配内存的次数大约为 $\log_m(n)$; |
| 4 | 第 i 次重新分配将会导致复制 m^i (也就是当前的 <code>vector.size()</code> 大小)个旧空间中元素; |
| 5 | n 次 <code>push_back</code> 操作所花费的时间复杂度为 $O(n)$: |
| 6 | $m / (m - 1)$, 这是一个常量,均摊分析的方法可知, vector 中 <code>push_back</code> 操作的时间复杂度为常量时间。 |
| 7 | |
| 8 | 一次增加固定值大小 |
| 9 | 假定有 n 个元素,每次增加 k 个; |
| 10 | 第 i 次增加复制的数量为为: $100i$ |
| 11 | n 次 <code>push_back</code> 操作所花费的时间复杂度为 $O(n^2)$: |
| 12 | 均摊下来每次 <code>push_back</code> 操作的时间复杂度为 $O(n)$; |
| 13 | |

14 总结：对比可以发现采用采用成倍方式扩容，可以保证常数的时间复杂度，而增加指定大小的容量只能达到 $O(n)$ 的时间复杂度，因此，使用成倍的方式扩容

2. 为什么是以两倍的方式扩容而不是三倍四倍，或者其他方式呢？

可参考：<https://github.com/facebook/folly/blob/master/folly/docs/FBVector.md>

其实VC的1.5倍扩容是最佳的。

It is well known that `std::vector` grows exponentially (at a constant factor) in order to avoid quadratic growth performance. The trick is choosing a good factor. Any factor greater than 1 ensures $O(1)$ amortized append complexity towards infinity. But a factor that's too small (say, 1.1) causes frequent vector reallocation, and one that's too large (say, 3 or 4) forces the vector to consume much more memory than needed.

The initial HP implementation by Stepanov used a growth factor of 2; i.e., whenever you'd `push_back` into a vector without there being room, it would double the current capacity. This was not a good choice: it can be mathematically proven that a growth factor of 2 is rigorously the *worst* possible because it never allows the vector to reuse any of its previously-allocated memory. Despite other compilers reducing the growth factor to 1.5, gcc has staunchly maintained its factor of 2. This makes `std::vector` cache- unfriendly and memory manager unfriendly.

当使用2作为倍数增长时，每次扩展的尺寸的刚好大于之前所分配的总和。换言之，之前分配的内存空间不可以被使用，对缓存不友好。

$$c \sum_{i=0}^n 2^i = c(2^{n+1} - 1) < c2^{n+1}$$

1.5倍增长和2倍增长对比：

```

k = 2, c = 4
0123
  01234567
    012345789ABCDEF
      0123456789ABCDEF0123456789ABCDEF
        012345...

k = 1.5, c = 4
0123
  012345
    012345678
      0123456789ABCD
        0123456789ABCDEF0123
          0123456789ABCDEF0123456789ABCD
            0123456789ABCDEF0123456789ABCDEF...

```

3. vector与list的区别与应用?

区别:

| 对比项 | vector | list |
|-------|------------------------|------------------------|
| 数据结构 | 顺序表 | 双向链表 |
| 随机访问 | 支持 | 不支持 |
| 插入删除 | 有内存拷贝 | 较快 |
| 迭代器类型 | random_access_iterator | bidirectional_iterator |

应用: vector 拥有一段连续的内存空间, 因此支持随机访问, 如果需要高效的随即访问, 而不在乎插入和删除的效率, 使用 vector。

list 拥有一段不连续的内存空间, 如果需要高效的插入和删除, 而不关心随机访问, 则应使用 list。

4. resize和reserve区别?

参考: <https://www.cnblogs.com/cxl-/p/14482639.html>

3. vector?

vector是vector的一个特化版本, 之前一个byte存一个bool, 在vector的设计中一个byte存8个bool, 用一个bit来表示true和false。

详细的以后再说。

参考文献:

- [1] <https://blog.csdn.net/vjhghghj/article/details/88713401>
- [2] https://blog.csdn.net/sinat_33442459/article/details/75142672
- [3] <https://github.com/facebook/folly/blob/master/folly/docs/FBVector.md>
- [4] <https://www.drdobbs.com/c-made-easier-how-vectors-grow/184401375>
- [5] 侯捷.STL源码剖析[M].武汉：华中科技大学出版社，2002.6： 115-128.