第一章矩阵及其初等变换

§ 1.4 分块矩阵

一. 分块矩阵

二. 分块矩阵的运算

电子科技大学 黄廷祝



一. 分块矩阵

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 6 & 0 \\ 0 & 2 & 3 & 0 \\ \hline 2 & 0 & 1 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} \\ A_{21} & A_{22} \end{pmatrix}$$

$$A_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 6 \\ 0 & 2 & 3 \end{pmatrix}, A_{12} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, A_{21} = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \end{pmatrix}, A_{22} = \begin{pmatrix} 4 \end{pmatrix}$$

又如
$$A = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 6 & 0 \\ 0 & 2 & 3 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 & O \\ O & A_2 \end{pmatrix}$$
块对角矩阵



常用的矩阵分块方法:

$$A = (a_{ij})_{m \times n} = \begin{pmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_m \end{pmatrix}$$
, 其中 $\alpha_i = (a_{i1}, ..., a_{in}), i = 1, 2, ..., m$

$$A = \begin{pmatrix} A_1 & & \\ & \ddots & \\ & & A_t \end{pmatrix} = \operatorname{diag}(A_1, A_2, \dots, A_t)$$



