



**Grado en Ingeniería Información**

**Estructura de Datos y Algoritmos**

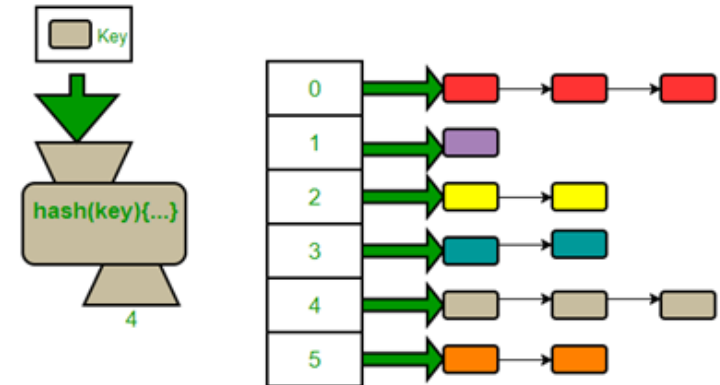
**Sesión 12**

**Curso 2022-2023**

Marta N. Gómez

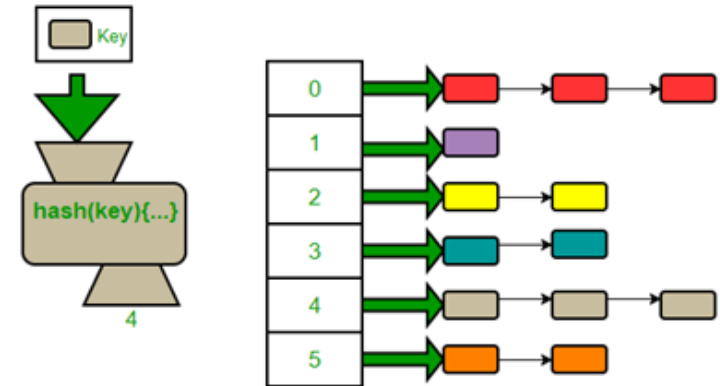
## T3. Tipos Abstractos de Datos (TAD)

- **Tablas.**
  - Introducción
  - Tablas Lineales
  - Tablas Arborescentes
  - Tablas Hash



## T3. Tipos Abstractos de Datos (TAD)

- **Tablas.**
  - **Introducción**
  - Tablas Lineales
  - Tablas Arborescentes
  - Tablas Hash



Una tabla es una **colección de elementos**, cada uno de los cuales tiene una **clave** y una **información** asociada.

## Ejemplos:

Guía telefónica,

Diccionario,

Tablas de equivalencias (euros-pesetas, talla-peso, etc.).

<b>Clave 1</b>	<b>Información 1</b>
<b>Clave 2</b>	<b>Información 2</b>
▪   ▪   ▪	▪   ▪   ▪

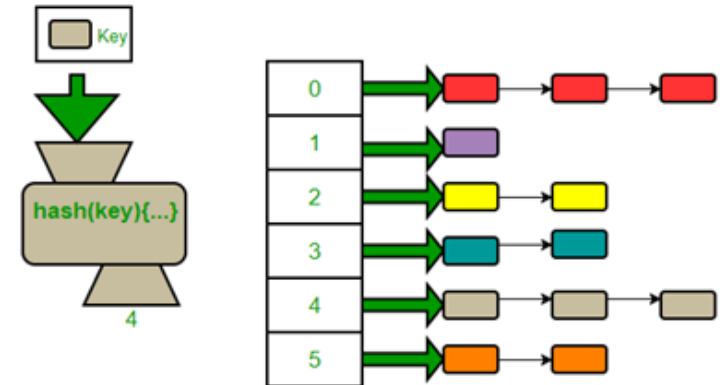
***Elementos***

Las **operaciones** más usuales son:

- ***esTablaVacía***: decide si una tabla tiene o no elementos.
- ***estaLaClave***: decide si una clave está en una tabla o no.
- ***recupInforTabla***: recuperar de la tabla la información asociada a una clave.
- ***insertarElemTabla***: incluye un nuevo elemento (clave-información) en la tabla.
- ***borrarElemTabla***: elimina un elemento (clave-información) con una determinada clave de la tabla.

## T3. Tipos Abstractos de Datos (TAD)

- **Tablas.**
  - Introducción
  - **Tablas Lineales**
  - Tablas Arborescentes
  - Tablas Hash



Una ***tabla lineal*** puede considerarse como una secuencia de elementos, ordenados o desordenados, y su realización puede hacerse de alguna de las siguientes formas:

**1. Tablas vectoriales:** donde una tabla es un **vector** en el que cada posición contiene un elemento de la tabla (clave-información).

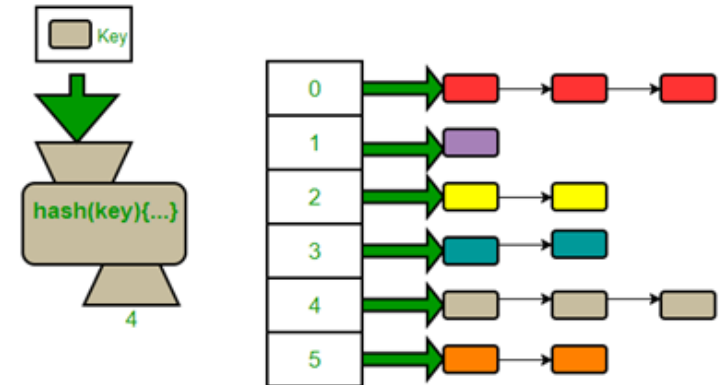
**Problema:** Limitación de espacio en las **tablas vectoriales**.

**2. Tablas encadenadas:** donde la tabla es una **lista enlazada**.

**Problema:** Complejidad de proceso de búsqueda en las **tablas encadenadas**.

## T3. Tipos Abstractos de Datos (TAD)

- **Tablas.**
  - Introducción
  - Tablas Lineales
  - **Tablas Arborescentes**
  - Tablas Hash



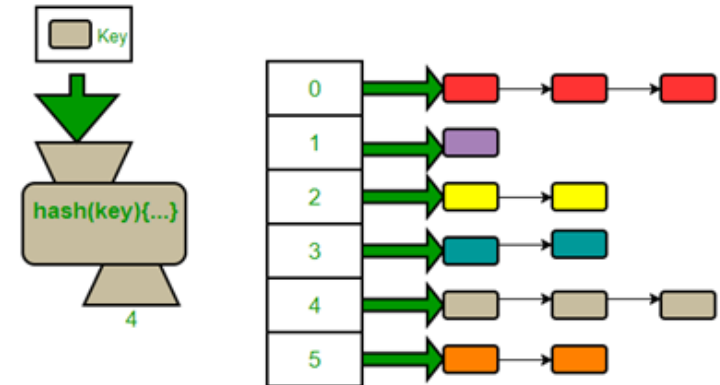


## **SOLUCIÓN:** *Árbol Binario de Búsqueda*

- Todas las claves del *subárbol izquierdo* son menores que la **clave del nodo o elemento raíz**.
- Todas las claves del *subárbol derecho* son mayores que la **clave del nodo o elemento raíz**.
- Los *subárboles izquierdo y derecho* también son **Árboles Binarios de Búsqueda**.

## T3. Tipos Abstractos de Datos (TAD)

- **Tablas.**
  - Introducción
  - Tablas Lineales
  - Tablas Arborescentes
  - **Tablas Hash**



## DEFINICIÓN:

Tablas que permiten localizar unívocamente la **posición** de un elemento en la tabla en **función de su clave**.

## FUNCIÓN HASH:

Utilizando una función que transforma una clave de un elemento en una posición determinada y concreta dentro del vector. **Difícil de seleccionar.**

**función *hash(clave)* → índice de la tabla**

El **objetivo** es **reducir el coste** de las operaciones y para ello, los potenciales elementos de la colección se tienen que distribuir en un número finitos de **clases** (**c**)

**Por tanto**, habrá que buscar una **función** (función de **dispersión** o **hash**) para establecer la correspondencia de cada elemento con alguna de las clases establecidas (valor dentro del intervalo [**0...c-1**]).

La función de ***dispersión*** o función **hash** (***f***) tiene que:

- Ser **fácil** de calcular
- Distribuir de forma uniforme los ***n* elementos** de la colección entre las ***c* clases**. Así, las **clases** tendrán aproximadamente el mismo número de elementos (***n/c***).

## EL PROBLEMA DE LAS COLISIONES

- *Nº claves posibles > Nº índices de la tabla*

Por tanto, habrá **varias claves** que tendrán un **mismo índice** de la tabla.

- La **función hash** devuelve *un mismo valor para distintas claves*.

### OBJETIVO:

Localizar una función *hash* que **minimice** el número de colisiones y **diseñar métodos de resolución de colisiones** cuando éstas se produzcan.

**Direccionamiento encadenado:** Mantiene en una **lista enlazada** todos los **sinónimos**, es decir, aquellos elementos a los que les corresponde la misma posición en la tabla después de la transformación de sus claves (aplicar la función hash).

**Direccionamiento abierto:** Calcula una **secuencia de posiciones** en la tabla hash hasta que encuentra una vacía para ubicar el elemento que colisiona.

**EJEMPLO:** se supondrá el valor **ClaveNula = 0**  
y la función hash: **hash(k) = k % M = k % 12**  
donde M es el nº de posiciones de la tabla hash

j	k <sub>j</sub>	h1(k <sub>j</sub> )	j	k <sub>j</sub>	h1(k <sub>j</sub> )
1	154	10	7	78	6
2	92	8	8	158	2
3	81	9	9	56	8
4	110	2	10	119	11
5	164	8	11	161	5
6	280	4	12	24	0



## Primera forma:

- La tabla se crea de forma que **cada posición** contenga **un elemento y una lista enlazada** con todos los elementos que colisionen (**sinónimos**) en esa posición/dirección.
- La detección de **posiciones libres** en la tabla se hace a través de una **clave nula** (valor que hay que definir).
- El **tiempo necesario para localizar una clave** dependerá del **tamaño de las listas** y de las posiciones relativas de las claves en ellas, es decir, su **ordenación**.
- Las **listas individuales** no han de tener un **tamaño excesivo**, y se suele optar por la alternativa más simple, la **LIFO**.

## Segunda forma:

Considerar la tabla como un **vector de listas enlazadas**.

Así, cada posición del vector solo tiene un campo que, tendrá el valor de lista vacía (***nulptr***), o bien enlazará con la **lista de claves sinónimas**.

## Ventajas importantes de esta forma:

1. Se evita la necesidad de la una ***clave nula***.
2. Las operaciones de manejo de la tabla hash se realizan totalmente en base a las **operaciones básicas del TAD Lista**.

# Tablas Hash – Direcccionamiento Encadenado

```
#define MaxElem . . . // Número de entradas en la tabla.  
#define ClaveNula . . . // Valor de la clave nula.  
... Tinfor; // Tipo de dato para la información de cada elemento.  
... Tclave; // Tipo de dato para la clave de cada elemento.  
class CDato {  
    Tinfor infor;  
    Tclave clave;  
    // Métodos públicos CDato  
};  
class Nodo {  
    CDato elem;  
    shared_ptr<Nodo> sig = nullptr;  
    // Métodos públicos Nodo  
};
```

# Tablas Hash – Direcccionamiento Encadenado

```
class Lista {  
    shared_ptr<Nodo> first;  
    // Métodos públicos Lista  
};  
  
class THash {  
    array<Nodo, MaxElem> tabla;  
public:  
    Thash()  
  
    bool esTablaVacia () const;  
  
    bool estaLaClave (Tclave const &k) const;  
  
    Tinfo recuperarInfoTabla (Tclave const &k) const;  
  
    void insertarElemTabla (CData const &elem);  
  
    void borrarElemTabla (Tclave const &k);  
};
```

Consiste en utilizar **un vector** donde **cada clave** debe ocupar **una posición** en el mismo.

Cuando se produce **una colisión** se busca dentro de la tabla hasta que **se encuentra dicha clave** o bien, hasta que **se ubica dicha clave en una posición libre** de la tabla.

## SOLUCIÓN del PROBLEMA

***Rehashing o Reasignación:*** Una vez producida una **colisión** al insertar un elemento se utiliza una **función adicional** para determinar cual será la casilla que le corresponde dentro de la tabla, a esta función la llamaremos **función de reasignación,  $reh_i(k)$ .**

La **forma más fácil** de realizar una función de reasignación es tratar las posiciones de la tabla de forma secuencial.

Si dicha posición vuelve a estar **ocupada**, partiendo de ella, se **recalcula la siguiente** y así sucesivamente. De esta forma la función quedaría de la siguiente forma:

$$\text{reh}_i(k) = (h(k) \% M) + i \qquad i = 1, 2, 3...$$

k es la clave

M es el número de posiciones de la tabla

h() es la función hash

# Tablas Hash – Direcccionamiento Abierto

```
#define MaxElem . . . // Número de entradas en la tabla.
#define ClaveNula . . . // Valor de la clave nula.
#define ClaveBorrada . . . // Valor de la clave borrada de la tabla
. . . Tinfor; // Tipo de dato para la información de cada elemento.
. . . Tclave; // Tipo de dato para la clave de cada elemento.
class CDato {
    Tinfor infor;
    Tclave clave;
    // Métodos públicos Cdatos };
class THash {
    array<CDato, MaxElem> tabla;
public:
    Thash();
    bool esTablaVacia () const;
    bool estaLaClave (Tclave const &k) const;
    Tinfor recupInformTabla (Tclave const &k) const;
    void insertarElemTabla (CDato const &elem);
    void borrarElemTabla (Tclave const &k);
};
```

# Tablas Hash – Direcccionamiento Abierto

Orden	Elemento		h1(kj)	rehj(kj)
	kj	Información		
1	154	I1	10	
2	92	I2	8	
3	81	I3	9	
4	110	I4	2	
5	164	I5	8	9 - 10 - 11
6	280	I6	4	
7	78	I7	6	
8	158	I8	2	3
9	56	I9	8	9 - 10 - 11 - 0
10	119	I10	11	0-1
11	161	I11	5	
12	24	I12	0	1 - 2 - 3 - 4 - 5 - 6 - 7



Cuando intentamos **borrar un elemento** con **clave  $k$**  de una tabla gestionada por **direcccionamiento abierto** puede existir un problema:

Si dicho elemento de **clave  $k$**  se **incorporó** antes que otros elementos de **clave sinónima**, **no se puede eliminar directamente**, ya que si se hiciera, los **elementos de claves sinónimas incluidos posteriormente a este** quedarían aislados y posteriormente al intentar borrar otro elemento de **clave sinónima a  $k$**  podríamos obtener que dicho elemento no existe en la tabla, pudiendo ser falso.

Para evitarlo se marca con un valor que lo señale como **clave borrada**.