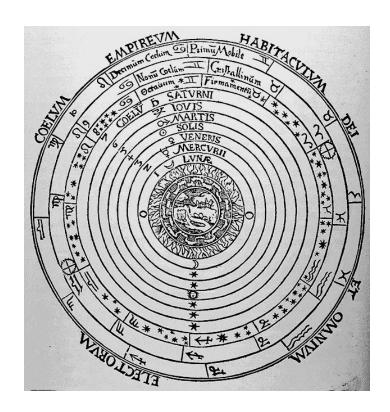
Symulacje komputerowe w fizyce

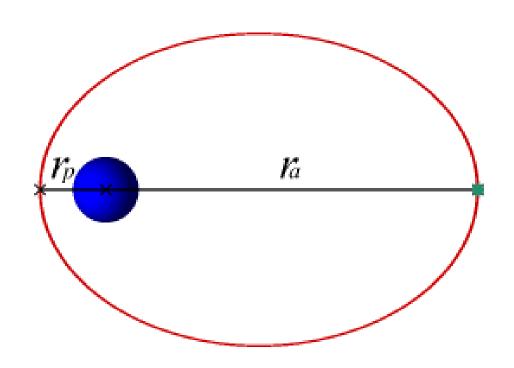


Ćwiczenia III - planety

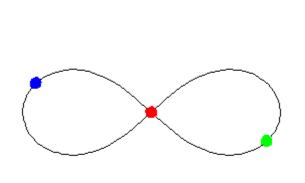
- Ruch w polu grawitacyjnym problem 2 ciał
- Problem 3 ciał: Alex Chenciner i jego balet planetarny
- Przykłady ruchu wielu ciał

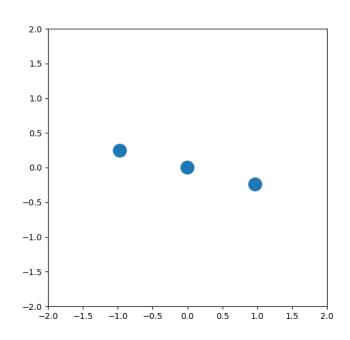


Problem dwóch ciał



Balet planetarny





Naukowo:

C. Moore, Braids in classical gravity, Phys. Rev. Lett. 70, 3675, 1993

A. Chenciner and R. Montgomery, A remarkable periodic solution of the three body problem in the case of equal masses, Ann. Math. **152**, 2000

D. Mackenzie Triple Star Systems May Do Crazy Eights, Science, 287, 1910, 2000

Science-fiction:

Problem trzech ciał, Liu Cixin

Zadanie

rozwiązać (numerycznie) problem dwóch ciał

potencjał oddziaływania:
$$V(r_{12}) = \frac{-GMm}{r_{12}}$$

$$G = 0.01, M = 500.0, m = 0.1, dt = 0.001$$

dla uproszczenia, potraktujmy *M* jako nieruchome i usytuowane w środku układu współrzednych siła na masę *m* wynosi wtedy:

$$\vec{F}(\vec{r}) = -\frac{GMm}{|\vec{r}|^3} \, \vec{r}$$

znaleźć orbitę dla warunków początkowych:

wygodnie pracować z wektorami!

$$(x, y) = (2, 0), (p_x, p_y) = (0, 0.1)$$

używając metody Eulera, Verleta oraz żabki

Metody całkowania

Euler:

$$\mathbf{r}(t+\delta t) = \mathbf{r}(t) + \frac{\mathbf{p}(t)}{m}\delta t + \frac{1}{2}\frac{\mathbf{F}(t)}{m}\delta t^2$$

$$\mathbf{p}(t + \delta t) = \mathbf{p}(t) + \mathbf{F}(t)\delta t$$

Verlet:

$$\mathbf{r}(t+\delta t) = 2\mathbf{r}(t) - \mathbf{r}(t-\delta t) + \left(\frac{\mathbf{F}(t)}{m}\right)\delta t^2$$

Inicializacja: $\mathbf{r}(t_0 - \delta t) = \mathbf{r}(t_0) - \mathbf{p}(t_0) / \mathbf{m} \delta t$

Żabka:

$$\boldsymbol{p}\left(t + \frac{\delta t}{2}\right) = \boldsymbol{p}\left(t - \frac{\delta t}{2}\right) + \boldsymbol{F}(t)\delta t$$

$$\mathbf{r}(t + \delta t) = \mathbf{r}(t) + \mathbf{p}\left(t + \frac{\delta t}{2}\right) / m \, \delta t$$

Inicializacja:
$$\mathbf{p}\left(t_0 - \frac{\delta t}{2}\right) = \mathbf{p}(t_0) - \mathbf{F}(t_0) \frac{1}{2}\delta t$$

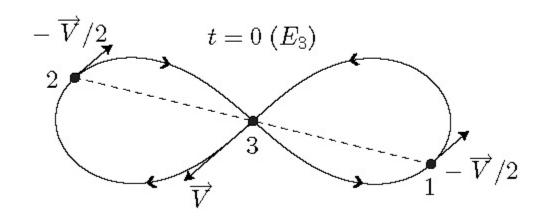
Zadanie – cd.

- znajdź orbitę
- narysuj zalezność od czasu energii kinetycznej, potencjalnej i całkowitej dla róznych algorytmów
- w którym punkcie algorytm traci dokładność?

Wskazówki:

- warto pracować na wektorach (np. r0=array([2.,0.])
- iloczyn skalarny a.b=dot(a,b)
- warto zdefiniowac funkcje sila(r), potencjal(r) etc.

Z gwiazdką: ósemka Chencinera



$$\mathbf{r_1} = -\mathbf{r_2} = (0.97000436, -0.24308753); \ \mathbf{r_3} = (0,0);$$

$$\mathbf{v_3} = -2\mathbf{v_1} = -2\mathbf{v_2} = (0.93240737, 0.86473146);$$

$$(G=1, m=1)$$

Spróbujcie uzyskać to numerycznie

Punktacja

- 0.4 pkt zaimplementowanie Eulera i zrobienie rysunków orbity, energii potencjalnej, kinetycznej, całkowitej
- 2 x 0.3 pkt powtórzenie powyższego dla Verleta i żabki
- 0.2 pkt ósemka Chencinera