

Universidad de Guadalajara
Departamento de Electrónica



Proyecto final
Procesador de 8 bits
Sistemas reconfigurables

Eduardo Vázquez Díaz
lalohao@gmail.com

30 de noviembre de 2014

Índice

1. Introducción	3
2. Desarrollo	3
2.1. Unidad de Control	4
2.2. Registro de instrucción (IR)	6
2.3. Registros (Memoria RAM)	7
2.4. Instrucciones	8
3. Resultados	8
4. Apéndice	10
4.1. Makefile	11
4.2. cpu.v	11
4.3. cpu_tb.cpp	15
4.4. ram.v	17
4.5. ram_tb.cpp	18
4.6. Código sintetizable	20

Resumen

Se construyó un procesador de 8 bits con funcionalidades basicas, utilizando verilog y software libre para diseñar y simularlo. Posteriormente se implementó en una tarjeta fpga spartan 3.

1. Introducción

El lenguaje de descripción de hardware es una potente herramienta que facilita la creación de prototipos electrónicos. Permite expresar en un lenguaje sintáctico, entendible para los humanos, funciones específicas que pueden ser asignadas a un *FPGA* y cambiarlas las veces que se desee. Un ejemplo de estos lenguajes es *Verilog*, que es además el elegido para llevar a cabo el diseño que se mostrará más adelante.

Del software libre (SL) se obtiene otra gran ventaja. La mayoría del software es documentado y respaldado por una comunidad. GNU/Linux es el mejor ejemplo donde grandes comunidades se desenvuelven entorno al desarrollo y uso de SL y a la filosofía que estas transmiten.

Siendo los procesadores la unidad central de prácticamente cualquier dispositivo inteligente, es imprescindible conocer su arquitectura interna y ser capaz de construir modelos de ellos.

2. Desarrollo

El procesador se puede descomponer en unidades más pequeñas que realizan específicas tareas.

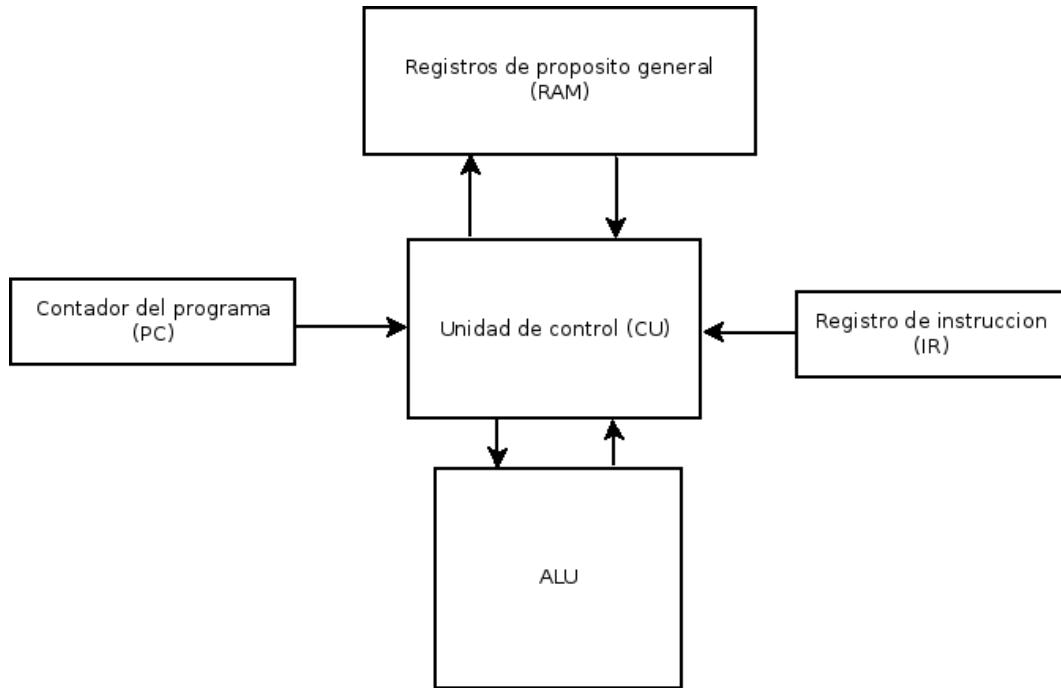


Figura 1: Diagrama de bloques del procesador

2.1. Unidad de Control

El corazon del CPU, la **unidad de control** se diseño como una maquina de estados para facilitar su implementacion en el FPGA.

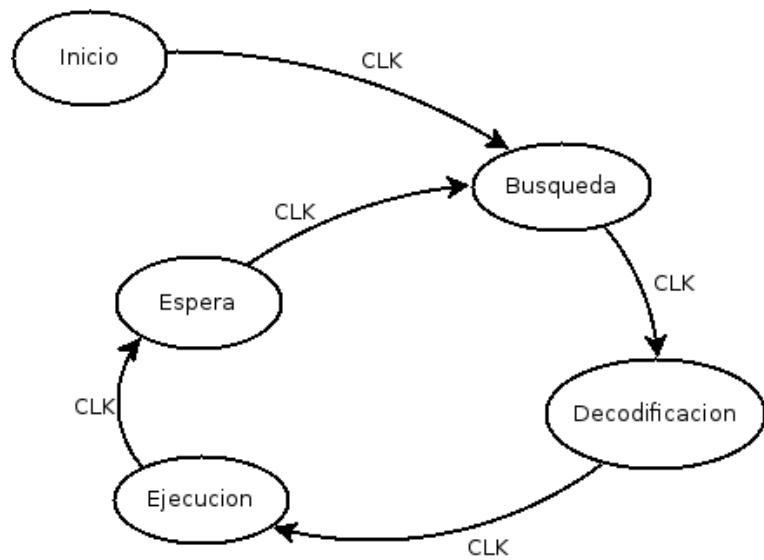


Figura 2: Diagrama de estados de la unidad de control (CU)

Estados

Inicio: Las variables y conexiones internas se (re)inicializan a 0.

Busqueda: Se pasa la instrucción completa al IR.

Decodificacion: Se prepará para la ejecución de la instrucción.

Ejecucion: Se ejecuta la instrucción.

Espera: Se espera a que se termine de ejecutar la instrucción.

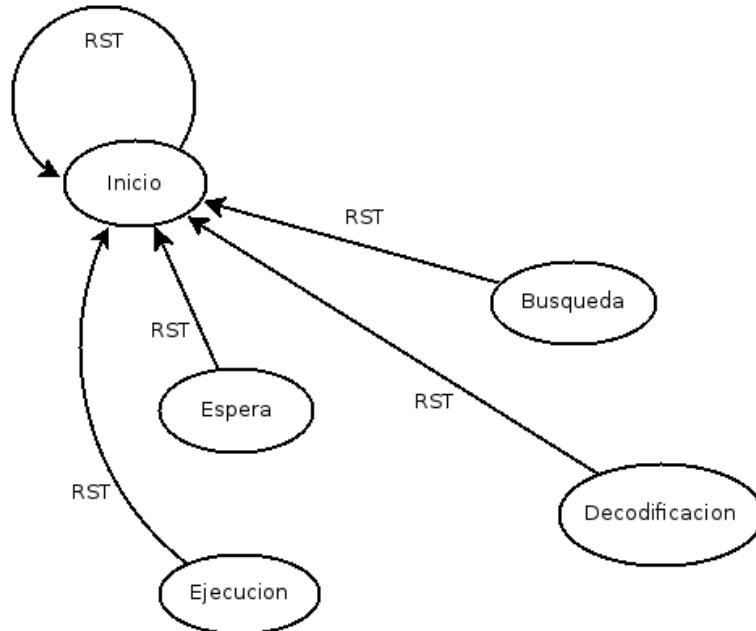


Figura 3: Al activar RST todos los estados llevan al inicial.

2.2. Registro de instrucción (IR)

La idea de enviarle instrucciones a la tarjeta spartan **xc3s200** utilizando sus DIP SWITCH conllevo al diseño de un IR de 8bits.

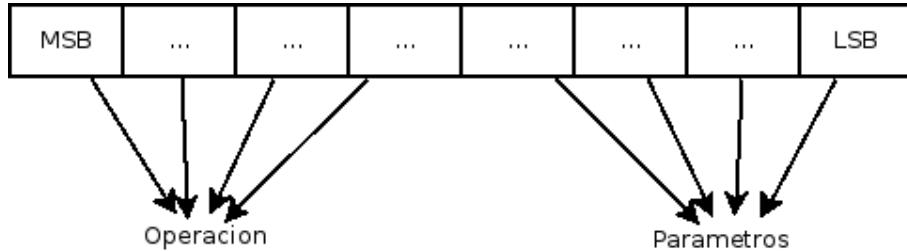


Figura 4: Los 4 bits mas significativos representan la operacion a realizar, con un total de 16 operaciones posibles. Los 4 bits menos significativos son el parametro de la operacion.

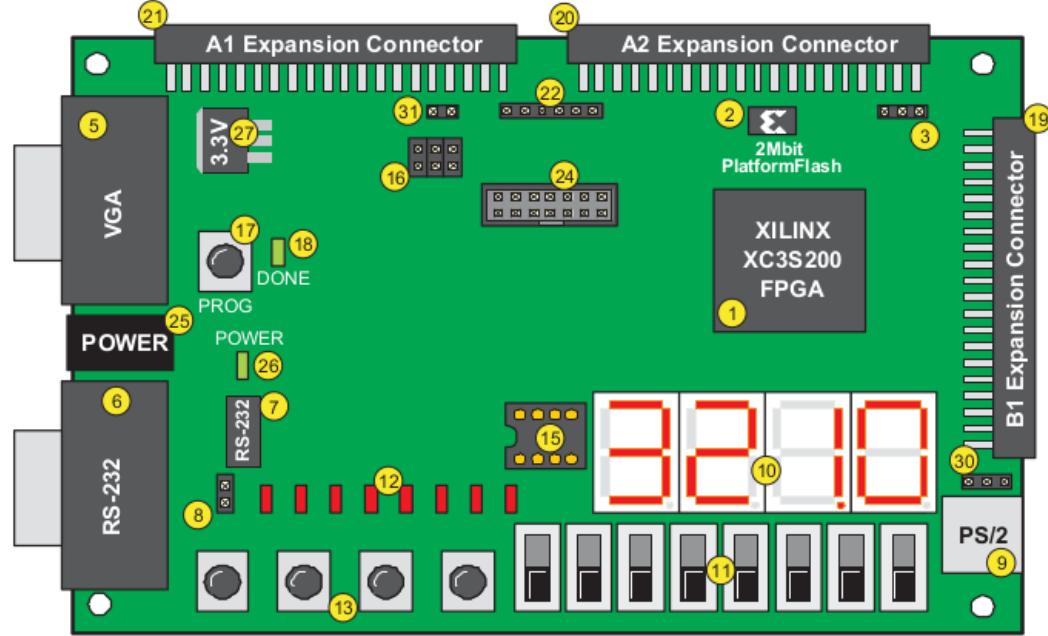


Figura 5: (11) Cada DIP-Switch representa un bit del IR. (13) CLK manual y reset.

2.3. Registros (Memoria RAM)

La memoria RAM cuenta con 16 registros de propósito general de 4 bits cada uno, lo que permite utilizar la misma longitud para el bus de datos y el bus de dirección.

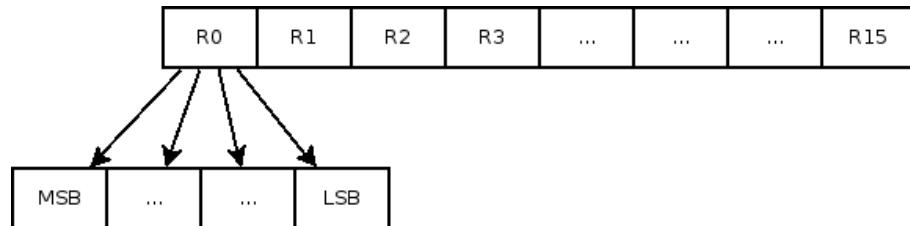


Figura 6: Arquitectura interna de la memoria RAM utilizada para guardar los registros de propósito general.

2.4. Instrucciones

Instruccion	Parametros	Descripcion
ldaxx = 0000	xxxx	Carga el dato del registro xxxx al acumulador. a
ldxxa = 0001	xxxx	Carga el dato a en el registro xxxx.
andaxx = 0010	xxxx	Aplica la operacion AND logica a nivel de bits entre a y el registro xxxx, el resultado se guarda en a .
addaxx = 0011	xxxx	Suma el contenido del registro xxxx a a .
subaxx = 0100	xxxx	Resta el contenido del registro xxxx a a .
jzxx = 0101	xxxx	Salta a la direccion xxxx del pc si a = 0.
jmpxx = 0110	-	Salta a la direccion xxxx del pc.
nop = 0111	-	No hace nada.
movaxx = 1000	xxxx	Pon xxxx en el acumulador.
nandaxx = 1001	xxxx	Similar a andaxx pero la operacion NAND.
oraxx = 1010	xxxx	Similar a nandaxx pero la operacion OR.
noraxx = 1011	xxxx	Similar a oraxx pero la operacion NOR.
xoraxx = 1100	xxxx	Similar a noraxx pero la operacion XOR.
xnoraxx = 1101	xxxx	Similar a xoraxx pero la operacion XNOR.
nota = 1110	-	Aplica la operacion NOT a a .

3. Resultados



Figura 7: Simulacion de instrucciones.

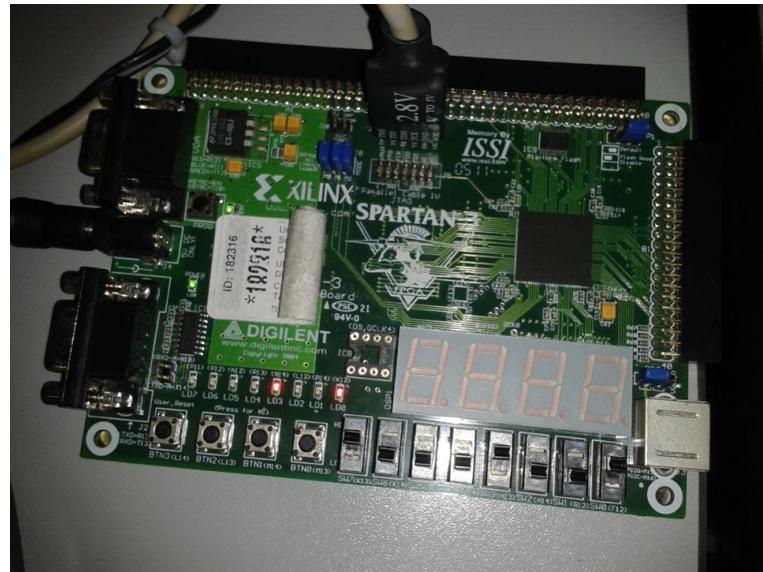


Figura 8: Instruccion 0x89.

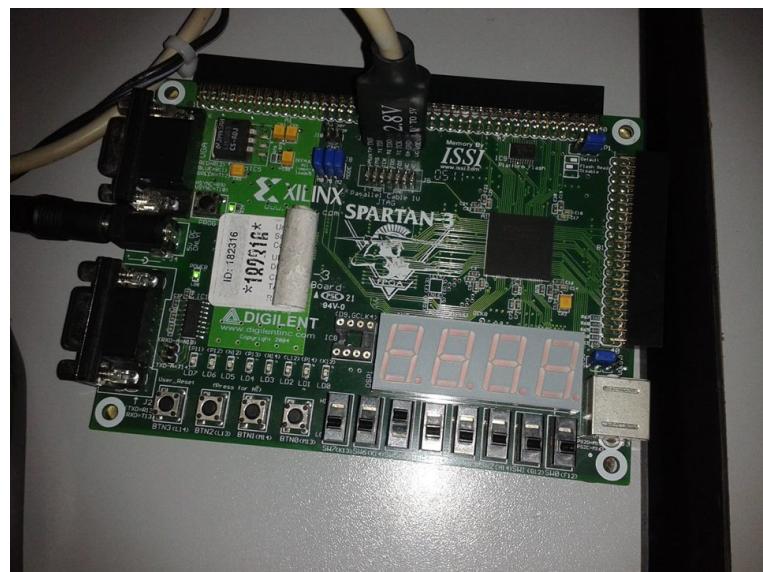


Figura 9: Instruccion 0x20.

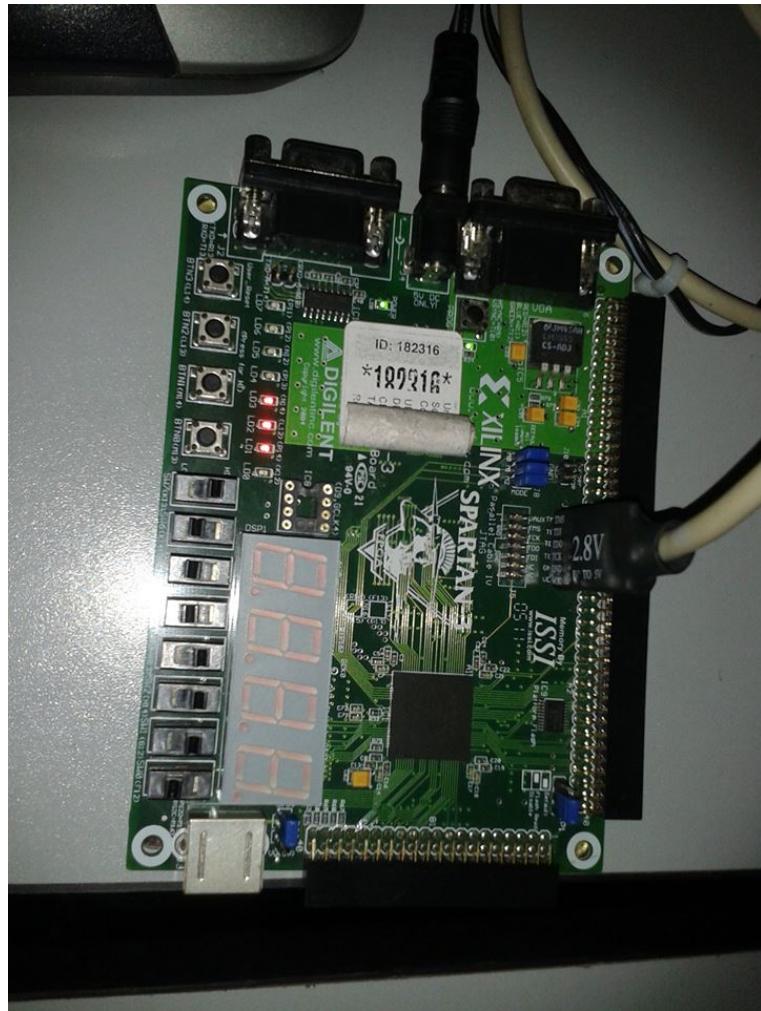


Figura 10: Instrucción 0x8E

4. Apéndice

Documento hecho en L^AT_EX.

Para ver los archivos sintetizables ver sección **Código sintetizable** más abajo.

Los archivos descritos a continuación son para simularse y utilizarse en conjunto:= *Linux* (o sistemas basados en Unix) + *Verilator* + *GTKWave*.

4.1. Makefile

Makefile

```
MAIN = cpu
TESTBENCH = ${MAIN}_tb.cpp

all: compile run simulate

compile:
    /usr/bin/verilator -Wall --cc --trace ${MAIN}.v --exe ${TESTBENCH}
    sed 's/VERILATOR_ROOT = \"/usr\/bin/VERILATOR_ROOT = \"/usr\/share\/'
    rm obj_dir/V${MAIN}.mk
    mv V${MAIN}.mk obj_dir/
    make -j -C obj_dir/ -f V${MAIN}.mk V${MAIN}

run:
    obj_dir/V${MAIN}

simulate:
    gtkwave ${MAIN}.vcd
```

4.2. cpu.v

cpu.v

```
/* verilator lint_off WIDTH */
module cpu
#(parameter data_width = 4,
  parameter addr_width = 4,
  parameter op_width   = 4,
  parameter op_param   = 4,
  parameter pc_width   = 8)
(input wire clk , rst ,
 input wire [(op_width+op_param)-1:0] instruction ,
 output reg [data_width-1:0]           a
);

reg [data_width-1:0]                   datain;
reg [data_width-1:0]                   dataout;
reg [addr_width-1:0]                  addr;
```

```

reg [ op_width -1:0]           currentState , nextState ;
reg [ pc_width -1:0]           pc ;
reg [ ( op_width+op_param )-1:0] ir ;
reg                           dir ;

parameter // Ciclos del CPU
START = 0 , FETCH = 1 , DECODE = 2 , EXECUTE = 3 , WAIT = 4;

parameter // Operaciones
ldaxx = 0 , ldxxa = 1 , andaxx = 2 , addaxx = 3 ,
subaxx = 4 , jzxx = 5 , jmpxx = 6 , nop = 7 ,
movaxx = 8 , nandaxx = 9 , oraxx = 10 , noraxx = 11 ,
xoraxx = 12 , xnoraxx = 13 , nota = 14;

ram cpu_mem( .clk( clk ), .rst( rst ), .rw( dir ), .addr( addr ),
             .datain( datain ), .dataout( dataout )) ;

always @(posedge clk , posedge rst)
  if( rst ) currentState <= START;
  else      currentState <= nextState;

always @(currentState)
  case (currentState)
    START:   nextState = FETCH;
    FETCH:   nextState = DECODE;
    DECODE:
      case( ir [ ( op_width+op_param )-1:op_width ] )
        nop:
          nextState = WAIT;
        default:
          nextState = EXECUTE;
      endcase // case ( ir [ ( op_width+op_param )-1:op_width ] )
    EXECUTE: nextState = WAIT;
    WAIT:    nextState = FETCH;
  endcase // case ( currentState )

always @(posedge clk)
  case (currentState)
    START:
      begin

```

```

    dir <= 0;
    pc <= 0;
    ir <= 0;
    a <= 0;
    datain <= 0;
    addr <= 0;
end // case: START
FETCH:
begin
    dir <= 0;
    pc <= pc + 1;
    ir <= instruction;
    addr <= instruction [op_width - 1:0];
end // case: FETCH
EXECUTE:
begin
    dir <= 0;
    addr <= ir [op_width - 1:0];
    case ( ir [(op_width+op_param) - 1:op_width] )
        ldaxx:
        begin
            a <= dataout;
        end
        ldxxa:
        begin
            dir <= 1;
            datain <= a;
        end
        andaxx:
        begin
            a <= (a & dataout);
        end
        addaxx:
        begin
            a <= (a + dataout);
        end
        subaxx:
        begin
            a <= (a - dataout);
        end

```

```

jzxx:
begin
    if (a == 4'b0) // Importante
        pc <= addr;
    end
jmpxx:
begin
    pc <= addr;
end
movaxx:
begin
    a <= ir [op_width - 1:0];
end
nandaxx:
begin
    a <= ~(a & dataout);
end
oraxx:
begin
    a <= (a | dataout);
end
noraxx:
begin
    a <= ~(a | dataout);
end
xoraxx:
begin
    a <= (a ^ dataout);
end
xnoraxx:
begin
    a <= ~(a ^ dataout);
end
nota:
begin
    a <= ~a;
end
endcase // case (ir [(op_width+op_param)-1:op_width])
end // case: EXECUTE
WAIT:

```

```

begin
end // case: WAIT
endcase // case ( nextState)

endmodule // cpu

```

4.3. cpu_tb.cpp

```

cpu_tb.cpp

#include "Vcpu.h"
#include "verilated.h"
#include "verilated_vcd_c.h"

#define EXEC 8

int clk = 0;
VerilatedVcdC *gtkw = new VerilatedVcdC;
Vcpu *cpu = new Vcpu;

void exec(int instruction)
{
    static int i;
    static int t = EXEC;
    cpu->instruction = instruction;
    // t += 4*((instruction >= 0x00) && (instruction <= 0x0A));
    for (i = 0; i < t; i++)
    {
        gtkw->dump( clk );
        cpu->clk = !cpu->clk;
        cpu->eval();
        clk++;
    }
}

void end()
{
    static int i;
    cpu->rst = 1;
    for (i = 0; i < 2; i++)

```

```

{
    gtkw->dump( clk );
    cpu->clk = !cpu->clk;
    cpu->eval();
    clk++;
}
cpu->rst = 0;
cpu->instruction = 0x70;
for ( i = 0; i < EXEC*2; i++)
{
    gtkw->dump( clk );
    cpu->clk = !cpu->clk;
    cpu->eval();
    clk++;
}
}

int main( int argc , char **argv , char **env )
{
    Verilated::commandArgs( argc , argv );
    Verilated::traceEverOn( true );
    cpu->trace( gtkw , 99 );
    gtkw->open ( "cpu.vcd" );

    exec(0x81); // mov a, 1
    exec(0x15); // ld r5, a
    exec(0x82); // mov a, 2
    exec(0x14); // ld r5, a
    exec(0x05); // ld a, r5
    exec(0x16); // ld r6, a
    exec(0x04); // ld a, r4
    exec(0x03); // ld a, r3
    exec(0x05); // ld a, r5
    exec(0x20); // and a, r0
    exec(0x04); // ld a, r4
    exec(0x24); // and a, r0
    exec(0x34); // add a, r4
    exec(0x44); // sub a, r4
    exec(0x80); // mov a, 0
    exec(0x5A); // jz A
}

```

```

exec(0x81); // mov a, 1
exec(0x5A); // jz A
exec(0x5A); // jz A
exec(0x5A); // jz A
exec(0x6A); // jmp A
exec(0x85); // mov a, 5
exec(0x10); // ld r1, a
exec(0x81); // mov a, r1
exec(0x20); // and a, r0
exec(0x95); // nand a, r5
exec(0xB0); // nor a, r0
exec(0xA4); // or a, r4
exec(0xC0); // xor a, r0
exec(0xD0); // xnor a, r0
exec(0xE0); // not a
end();      //

if(Verilated::gotFinish())
    exit(0);
gtkw->close();
exit(0);

return 0;
}

```

4.4. ram.v

ram.v

```

module ram
#(parameter data_width = 4,
  parameter addr_width = 4)
(input wire clk , rst , rw ,
 input wire [addr_width-1:0] addr ,
 input wire [data_width-1:0] datain ,
 output reg [data_width-1:0] dataout
);
reg [data_width-1:0]           data [0:(addr_width*addr_width)-1];
reg [data_width-1:0]           i ;

```

```

parameter
    WRITE = 1, READ = 0;

always @(posedge clk , posedge rst)
    if (rst)
        begin
            for( i = 0 ; i < (addr_width*addr_width)-1 ; i++ )
                data[ i ] <= 0;
            data[(addr_width*addr_width)-1] <= 0;
            dataout <= 0;
        end //end if (rst)
    else
        case(rw)
            WRITE:
                begin
                    data[addr] <= datain ;
                    dataout <= datain ;
                end
            READ:
                begin
                    dataout <= data[addr];
                end
        endcase // case (rw)

endmodule // ram

```

4.5. ram_tb.cpp

ram_tb.cpp

```

#include "Vram.h"
#include "verilated.h"
#include "verilated_vcd_c.h"

#define WRITE 1
#define READ 0

int main( int argc , char **argv , char **env )
{
    Verilated::commandArgs( argc , argv );

```

```

Verilated :: traceEverOn( true );
VerilatedVcdC *gtkw = new VerilatedVcdC;

int clk , i , j ;
Vram *ram = new Vram;
ram->trace(gtkw , 99);
gtkw->open( "ram.vcd" );

clk = 0;
ram->rw = WRITE;
i = j = 0;
while ( !ram->data [15] )
{
    gtkw->dump( clk );
    if ( j %2)
        i++;
    ram->datain = i ;
    ram->addr = i ;
    ram->clk = !ram->clk ;
    ram->eval ();
    clk++;
    j++;
}
for ( j = 1; j <=2; j++)
{
    gtkw->dump( clk );
    ram->clk = !ram->clk ;
    ram->eval ();
    clk++;
}
i = j = 0;
ram->rw = READ;
ram->addr = i ;
ram->clk = !ram->clk ;
ram->eval ();
gtkw->dump( clk );
clk++;
ram->clk = !ram->clk ;
while( ram->dataout != 15)
{

```

```

    if (j %2)
        i++;
    ram->addr = i ;
    ram->eval () ;
    gtkw->dump( clk ) ;
    ram->clk = !ram->clk ;
    clk++;
    j++;
}
for (i = 0; i < 6; i++)
{
    ram->rst = i == 2;
    ram->eval () ;
    gtkw->dump( clk ) ;
    ram->clk = !ram->clk ;
    clk++;
}
if (Verilated :: gotFinish ())
    exit (0);
gtkw->close ();
exit (0);

return 0;
}

```

4.6. Código sintetizable

```

ram.v

module ram
#(parameter data_width = 4,
    parameter addr_width = 4)
(input wire clk , rst , rw ,
 input wire [addr_width-1:0] addr ,
 input wire [data_width-1:0] datain ,
 output reg [data_width-1:0] dataout
);
reg [data_width-1:0]           data [0:(addr_width*addr_width)-1];

```

```

reg [ data_width -1:0] i ;
parameter
    WRITE = 1 , READ = 0;

always @(posedge clk , posedge rst)
    if (rst)
        begin
            for( i = 0 ; i < (addr_width*addr_width)-1 ; i = i + 1 )
                data[ i ] <= 0;
            data[ (addr_width*addr_width)-1 ] <= 0;
            dataout <= 0;
        end //end if (rst)
    else
        case(rw)
            WRITE:
                begin
                    data[addr] <= datain ;
                    dataout <= datain ;
                end
            READ:
                begin
                    dataout <= data[addr];
                end
        endcase // case (rw)

endmodule // ram

cpu.v

module cpu
    #(parameter data_width = 4 ,
    parameter addr_width = 4 ,
    parameter op_width = 4 ,
    parameter op_param = 4 ,
    parameter pc_width = 8)
    (input wire clk , rst ,
    input wire [(op_width+op_param)-1:0] instruction ,
    output reg [ data_width -1:0] a
    );

```

```

reg [ data_width -1:0]                               datain ;
wire [ data_width -1:0]                            dataout ;
reg [ addr_width -1:0]                           addr ;
reg [ op_width -1:0]                             currentState , nextState ;
reg [ pc_width -1:0]                            pc ;
reg [ ( op_width+op_param )-1:0]                  ir ;
reg                                         dir ;

parameter //Unidad de control
START = 0, FETCH = 1, DECODE = 2, EXECUTE = 3, WAIT = 4;

parameter //Operaciones
ldaxx = 0, ldxxa = 1, andaxx = 2, addaxx = 3,
subaxx = 4, jzxx = 5, jmpxx = 6, nop = 7,
movaxx = 8, nandaxx = 9, oraxx = 10, noraxx = 11,
xoraxx = 12, xnoraxx = 13, nota = 14;

ram cpu_mem(.clk(clk), .rst(rst), .rw(dir), .addr(addr),
            .datain(datain), .dataout(dataout));

always @(posedge clk, posedge rst)
    if(rst) currentState <= START;
    else      currentState <= nextState;

always @(currentState)
case (currentState)
    START:   nextState = FETCH;
    FETCH:   nextState = DECODE;
    DECODE:
        case(ir [(op_width+op_param)-1:op_width])
            nop:
                nextState = WAIT;
            default:
                nextState = EXECUTE;
        endcase // case (ir [(op_width+op_param)-1:op_width])
    EXECUTE: nextState = WAIT;
    WAIT:    nextState = FETCH;
endcase // case (currentState)

always @(posedge clk)

```

```

case (currentState)
START:
begin
    dir <= 0;
    pc <= 0;
    ir <= 0;
    a <= 0;
    datain <= 0;
    addr <= 0;
end // case : START
FETCH:
begin
    dir <= 0;
    pc <= pc + 1;
    ir <= instruction;
    addr <= instruction [op_width - 1:0];
end // case : FETCH
EXECUTE:
begin
    dir <= 0;
    addr <= ir [op_width - 1:0];
    case (ir [(op_width+op_param) - 1:op_width])
        ldaxx:
        begin
            a <= dataout;
        end
        ldxxa:
        begin
            dir <= 1;
            datain <= a;
        end
        andaxx:
        begin
            a <= (a & dataout);
        end
        addaxx:
        begin
            a <= (a + dataout);
        end
        subaxx:

```

```

begin
    a <= ( a - dataout );
end
jzxx:
begin
    if (a == 4'b0) // Importante
        pc <= addr;
    end
jmpxx:
begin
    pc <= addr;
end
movaxx:
begin
    a <= ir [ op_width - 1:0];
end
nandaxx:
begin
    a <= ~(a & dataout);
end
oraxx:
begin
    a <= (a | dataout);
end
noraxx:
begin
    a <= ~(a | dataout);
end
xoraxx:
begin
    a <= (a ^ dataout);
end
xnoraxx:
begin
    a <= ~(a ^ dataout);
end
nota:
begin
    a <= ~a;
end

```

```
        endcase // case ( ir [( op_width+op_param)-1:op_width ] )
    end // case : EXECUTE
WAIT:
begin
end // case : WAIT
endcase // case ( nextState)

endmodule // cpu
```