

MDA_ 7.3.25

Partielle Ableitung (1. Ordnung) von $f(x, y)$ an der Stelle

(x_0, y_0) nach x
Wo? in welche Richtung

Die unbekannte, die nicht abgeleitet wird, wird als konstant angenommen.

Schreibweisen:

! nicht mehr f' !

$\frac{d}{dx} f(x, y)$ an Stelle (x_0, y_0)
Richtung

oder $\frac{df}{dx}(x_0, y_0)$ oder $f_x(x_0, y_0)$
Richtung

es muss in n -Dimensionen abgeleitet werden.

z.B. $f(x, y) \rightarrow$ in x und y ableiten
separat

Beispiele

① $f: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$

$\begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto z = f(x, y) = x^2 + y^2$

↓ Part. Abl. an Stelle $(x_0, y_0) = (2, -1)$

a) nach x unter Konstanthalten von $y_0 = -1$

$$f(x, y_0) = x^2 + (y_0)^2 = x^2 + 1$$

$$\underline{\underline{\frac{df}{dx}(x, y_0) = 2x}}$$

b) nach $y \rightarrow x_0 = 2$ konstant halten

$$f(x_0, y) = (x_0)^2 + y^2 = 4 + y^2$$

$$\underline{\underline{\frac{df}{dy}(x_0, y) = 2y}}$$

② $f(x, y) = 2x \cdot y^2$ an der Stelle $(x_0, y_0) = (-3, 1)$

a) in x-Richtung: (y als konstant ansehen)

$$f(x, y) = 2 \cdot x \cdot y^2 = (2y^2) \cdot x$$

$$\frac{df}{dx}(x, y) = 2y^2 \cdot 1 \rightarrow \text{an } (x_0, y_0) \quad \frac{df}{dx}(-3, 1) = 2 \cdot (1)^2 \cdot 1 = \underline{\underline{2}}$$

Steigung in x-Richtung

b) in y-Richtung

$$f(x, y) = 2x \cdot y^2$$

$$\frac{df}{dy}(x, y) = 4 \cdot x \cdot y \rightarrow \text{an } (x_0, y_0) = 4 \cdot -3 \cdot 1 = \underline{\underline{-12}}$$

Steigung in y-Richtung

③ $f(x, y) = \sin(x) \cdot y^2 + x \cdot y$

a) in x-Richtung

$$\frac{df}{dx}(x, y) = \underline{\cos(x) \cdot y^2 + y}$$

b) $\frac{df}{dy}(x, y) = \underline{2 \cdot \sin(x) \cdot y + x}$

Diagram showing the partial derivatives of $f(x, y)$:

$$\begin{array}{c} f(x, y) \\ \swarrow \quad \searrow \\ \frac{df}{dx} \quad \frac{df}{dy} \end{array}$$

Bemerkungen:

1. Verallgemeinerung der Ableitung auf höhere Dimensionen

$$f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\vec{x} \rightarrow z = f(\vec{x})$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \end{pmatrix} \rightarrow z = f(x_1, x_2, \dots)$$

Dieses Skalarfeld besitzt n part. Ableitungen

$$\hookrightarrow \frac{df}{dx_n}(x_1, x_2, \dots)$$

2. Der Vektor aller part. Ableitungen (1. Ordnung) eines Skalarfeldes $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ heißt **Gradient des Skalarfeldes**

und lautet:

$$\nabla f(x_1, x_n) = \text{grad } f(x_1, x_n) = \begin{pmatrix} \frac{df}{dx_1}(x_1, x_2, \dots) \\ \vdots \\ \frac{df}{dx_n}(x_1, x_2, \dots) \end{pmatrix}$$

Eigenschaften später!

Nabla-Operator

Bsp.: $f(x, y) = 3xy^3$

$$\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} f_x(x, y) \\ f_y(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3y^3 \\ 9xy^2 \end{pmatrix}$$

z.B. an Stelle $(2, -\frac{1}{2})$

$$\nabla f(2, -\frac{1}{2}) = \begin{pmatrix} -\frac{3}{8} \\ \frac{9}{2} \end{pmatrix}$$

3. Beim partiellen Ableiten gelten alle Ableitungsregeln der 1-dim. Differentialrechnung.

(Summenregel, Produktregel, Quotientenregel, Kettenregel)

4. Für mehrfache partielle Ableitungen:

Die part. Abl. 2. Ordnung entspricht der Partiiellen Abl.

$$\text{von } \frac{d}{dx} f(x, y) \quad [i=1, \dots, n]$$

für $n=2$ gilt:

Anzahl an Inputs

$i=2$

$$\frac{d^2}{dx^2} f(x, y)$$

$$f_{xx}(x, y)$$

$$f_{xy}(x, y)$$

$$= f_{yx}(x, y)$$

$$f_{yy}(x, y)$$

Gleichheit, sofern die Voraussetzungen des Satzes von Schwarz geg. sind d.h. wenn $f(x, y)$ stetig differenzierbar (oft genug)

$$\frac{d^2}{dx dy} f(x, y)$$

Beispiele:

$$f(x, y) = \ln(x^2 + y^2)$$

$$\text{part. Abl. 1. Ord: } f_x(x, y) = \frac{2x}{(x^2 + y^2)}$$

$$f_y(x, y) = \frac{2y}{(x^2 + y^2)}$$

$$\text{Part. Abl. 2. Ord: } f_{xx}(x, y) = \frac{2 \cdot (x^2 + y^2)}{(x^2 + y^2)^2} - \frac{2x \cdot 2x}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{2y^2 - 2x^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

$$f_{xy}(x, y) = \frac{0 \cdot (x^2 + y^2)}{(x^2 + y^2)^2} - \frac{2x \cdot 2y}{(x^2 + y^2)^2} = \frac{-4xy}{(x^2 + y^2)^2}$$

$$f_{yy}(x, y) = \frac{2x^2 - 2y^2}{(x^2 + y^2)^2}$$

5. Ableiten anderer mehrdimensionale Funktionen

Skalarfelder $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$

Kurven $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^n$ z.B. $f \rightarrow \begin{pmatrix} x(t) \\ y(t) \end{pmatrix}$?

Outputkomponenten sind 1-dim Fkt von t und können nach t abgeleitet werden!

Ableitung nach Inputparameter t

$$\vec{r}'(t) = \begin{pmatrix} \frac{dx}{dt} \\ \frac{dy}{dt} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x'(t) \\ y'(t) \end{pmatrix}$$

Beispiel:

$$\vec{r}(t) = \begin{pmatrix} t^2 \\ e^t \end{pmatrix} \rightarrow \vec{r}'(t) = \begin{pmatrix} 2t \\ e^t \end{pmatrix}$$

6. Vektorfelder

$$\vec{v}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} z_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ z_n(x_1, \dots, x_n) \end{pmatrix}$$

jede Komponente des Outputs
entspricht einem Skalarfeld

$$z_i: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$$

$$z_i(x_1, \dots, x_n)$$

Ableitung von \vec{v}

$$D\vec{v} = \begin{pmatrix} \frac{\partial z_1}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial z_1}{\partial x_n} \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial z_n}{\partial x_1} & \dots & \frac{\partial z_n}{\partial x_n} \end{pmatrix}$$

und kann nach allen Inputs
 x_1, \dots, x_n partiell abgeleitet
werden!

Jacobi-Matrix von \vec{v}

MDA_Ü2

13.03.25

Totales Differential

$$df = f' \cdot dx$$

$$y = y_0 + f' \cdot (x - x_0)$$

Gradient

$$z(x, y) = 3x \ln(\sqrt{x^2 + y^2}) - \cos(xy^2 - \pi \cdot x) \quad P(1, 0)$$

$$z(x, y) = 3x \cdot \ln\left[(x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}}\right] - \cos(xy^2 - \pi \cdot x)$$

$$z_x = 3 \cdot \ln\left[(x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}}\right] + 3 \cdot \frac{x^2}{x^2 + y^2} + \sin(xy^2 - \pi \cdot x) \cdot (y^2 - \pi)$$

$$z_y = 3x \cdot \frac{y}{x^2 + y^2} + 2xy \cdot \sin(xy^2 - \pi \cdot x)$$

$$z_x = 3,1721$$

$$z_y = 0$$

Partielle Ableitung höherer Ordnung

$$z(x, y) = 3xy - \cos(x - y) + x^3 y^5$$

$$a) \quad z_x = 3y + \sin(x - y) + 3x^2 \cdot y^5$$

$$z_y = 3x - \sin(x - y) + 5x^3 y^4$$

$$z_{xy} = 3 - \cos(x - y) + 3x^2 \cdot 5y^4 = 3 - \cos(x - y) + 15x^2 y^4 \quad \checkmark$$

$$z_{yx} = 3 - \cos(x - y) + 5y^4 \cdot 3x^2 = 3 - \cos(x - y) + 15x^2 y^4$$

$$b) \quad z(x, y) = 3xy - \cos(x-y) + x^3 y^5$$

$$z_x = 3y + \sin(x-y) + 3x^2 y^5$$

$$z_y = 3x - \sin(x-y) + 5x^3 y^4$$

$$z_{xx} = y - \cos(x-y) + 6x y^5$$

$$z_{xy} = 3 - \cos(x-y) + 15x^2 y^4$$

$$z_{yx} = 3 - \cos(x-y) + 15x^2 y^4$$

$$z_{xxy} = 3 - \sin(x-y) + 30x y^4$$

$$z_{xyx} = 3 - \sin(x-y) + 30x y^4$$

$$z_{yxx} = 3 - \sin(x-y) + 30x y^4$$

Partielle Ableitungen

$$u(x, y, z) = \frac{a}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}} + b$$

$$u(x, y, z) = a \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{1}{2}}$$

$$u_x = a \cdot -\frac{1}{2} (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} \cdot 2x = a \cdot -x \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}}$$

$$u_{xx} = a \cdot -1 \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} + a \cdot -x \cdot -\frac{3}{2} \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{5}{2}} \cdot 2x$$

$$u_{xx} = a \cdot \left[- (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} + 3x^2 \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{5}{2}} \right]$$

$$u_{yy} = a \cdot \left[- (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} - 3y^2 \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{5}{2}} \right]$$

$$u_{zz} = a \cdot \left[- (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{3}{2}} - 3z^2 \cdot (x^2 + y^2 + z^2)^{-\frac{5}{2}} \right]$$

Totales Differential

$$z(x, y) = \frac{y^2 + x}{2y - 4x}$$

$$z_x = \frac{y^2 \cdot (2y - 4x)}{(2y - 4x)^2} - \frac{(y^2 + x) \cdot 8y}{(2y - 4x)^2}$$

$$z_y = \frac{2xy \cdot (2y - 4x)}{(2y - 4x)^2} - \frac{(y^2 + x) \cdot -8x}{(2y - 4x)^2}$$

MDA 6.3.25

Mehrdimensionale Funktionen

$$a) z = \frac{\sqrt{x+y}}{x-y}$$

$$x \neq y$$

$$x+y \geq 0$$

$$y \neq x$$

$$y \geq -x$$

$$b) z = \sqrt{(x^2-1) \cdot (9-y^2)}$$

$$z = \sqrt{(x^2-1)} \cdot \sqrt{(9-y^2)} \quad 1 \geq x \geq -1$$

$$-3 \leq y \leq 3$$

$$c) z = \log_{10}(x^2 - y^2)$$

$$(x-y) \cdot (x+y) > 0$$

$$\begin{array}{l} \swarrow \quad \begin{array}{ll} x > y & x > -y \\ x < y & x < -y \end{array} \end{array}$$

Skalarfelder

$$a) z = x^2 + y^2 - 2y \text{ für } z = \{0, 4\}$$

$$0 = x^2 + y^2 - 2y$$

$$0 = x^2 + (y-1)^2 - 1 \quad | +1$$

$$1 = x^2 + (y-1)^2 \longrightarrow \text{Kreis Position } (0,1) + \text{Radius } \sqrt{1}$$

$$4 = x^2 + y^2 - 2y$$

$$4 = x^2 + (y-1)^2 - 1 \quad | +1$$

$$5 = x^2 + (y-1)^2 \longrightarrow \text{Kreis Position } (0,1) + \text{Radius } \sqrt{5}$$

b) $w = 3u + 6v$ für $w = \{-4, 0, 4\}$

$$\begin{array}{l|l} -4 = 3u + 6v & +4 - 6v \\ -6v = 3u + 4 & : 6 \\ -v = \frac{3u+4}{6} & \cdot (-1) \\ \underline{\underline{v = -\frac{3u+4}{6}}} & \end{array} \quad \begin{array}{l|l} 0 = 3u + 6v & -6v \\ -6v = 3u & : -6 \\ \underline{\underline{v = -\frac{3u}{6}}} & \end{array}$$

$$\begin{array}{l|l} 4 = 3u + 6v & -4 - 6v \\ -6v = 3u - 4 & : -6 \\ \underline{\underline{v = -\frac{3u-4}{6}}} & \end{array}$$

c) $z = \sqrt{y - x^2}$ für $z = \{0, 1, \sqrt{2}\}$

$$\begin{array}{l|l|l} 0 = \sqrt{y - x^2} & 1 = \sqrt{y - x^2} & \sqrt{2} = \sqrt{y - x^2} \\ 0 = y - x^2 & 1 = y - x^2 & 2 = y - x^2 \\ \underline{\underline{y = x^2}} & \underline{\underline{y = x^2 + 1}} & \underline{\underline{y = x^2 + 2}} \end{array}$$

Partielle Ableitungen

a) $w(u, v) = \ln(\sqrt{u^2 + v^2})$

$$\begin{array}{l|l} w'(u) = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{u^2 + v^2}} \cdot 2u & w'(v) = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{u^2 + v^2}} \cdot 2v \\ \underline{\underline{w'(u) = \frac{u}{u^2 + v^2}}} & \underline{\underline{w'(v) = \frac{v}{u^2 + v^2}}} \end{array}$$

b) $z(r, \varphi) = 3r \cdot e^{r \cdot \varphi}$

$$\begin{array}{l|l} \underline{\underline{z'(r) = 3 \cdot e^{r \cdot \varphi} + 3r \cdot e^{r \cdot \varphi}}} & \underline{\underline{z'(\varphi) = 3r^2 \cdot e^{r \cdot \varphi}}} \end{array}$$

$$c) f(x, y) = k \cdot x^y$$

$$\underline{f'(x) = k \cdot y \cdot x^{y-1}}$$

$$\underline{f'(y) = k \cdot x^y \cdot \ln(x)}$$

MDA 20.3.25

$$a) \quad r(x,y,z) = \underline{r} + \underline{\frac{dr}{dx}(x_0, y_0, z_0)} \cdot (x - x_0) + \underline{\frac{dr}{dy}(r)} \cdot (y - y_0) + \underline{\frac{dr}{dz}(r)} \cdot (z - z_0)$$

$$r_x = \frac{x}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$r_y = \frac{y}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$r_z = \frac{z}{\sqrt{x^2 + y^2 + z^2}}$$

$$r(x,y,z) = \sqrt{5} + \frac{x-1}{\sqrt{5}} + \frac{2y-4}{\sqrt{5}} + \frac{z}{\sqrt{5}}$$

$$f(x,y) = \sin(\pi \cdot x) \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2} \cdot y\right)$$

$$P = \left(\frac{1}{4}, \frac{1}{2}\right)$$

$$f_x = \pi \cdot \cos(\pi \cdot x) \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2} \cdot y\right)$$

$$f_y = -\frac{\pi}{2} \cdot \sin(\pi \cdot x) \cdot \sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot y\right)$$

$$f(x,y) = 0,0137 + 3,14100 \cdot \left(x - \frac{1}{4}\right)$$

$$b) \quad x^2 + xy + y^2 = 4$$

$$f(x,y) = x^2 + xy + y^2 - 4$$

$$f_x = 2x + y$$

$$f_y = 2y + x$$

$$y' = \frac{-f_y}{f_x} = \frac{-2x - y}{2y + x}$$

Nach y auflösen und hier einsetzen

MDA

$$f(x, y) = x^2 - 3xy + xy^3 + 1$$

$$f_x = 2x - 3y + y^3 \stackrel{?}{=} 0$$

$$f_y = x^2 - 3x + 3y^2x \stackrel{?}{=} 0$$

$$3x(-1 + y^2) = 0$$

$$\begin{array}{c} \swarrow \quad \parallel \quad \searrow \\ x=0 \quad \quad y^2-1=0 \end{array}$$

b) $f(x, y) = (x^2 + y^2) \cdot e^{-x}$

$$f_x = 2x \cdot e^{-x} - (x^2 + y^2) \cdot e^{-x} \rightarrow 2x \cdot e^{-x} - (x^2 + 0^2) \cdot e^{-x} = 0$$

$$(2x - x^2) \cdot e^{-x} = 0$$

$$f_y = 2y \cdot e^{-x}$$

$$\underline{x=0 \quad ; \quad x=2}$$

$$\underline{y=0}$$

$$f_{xx} = 2 \cdot e^{-x} - 2x \cdot e^{-x} - 2x \cdot e^{-x} + (x^2 + y^2) \cdot e^{-x}$$

$$= e^{-x} \cdot (2 - 2x - 2x + x^2 + y^2)$$

$$= e^{-x} \cdot (2 - 4x + x^2 + y^2)$$

$$f_{xy} = -2y \cdot e^{-x}$$

$$f_{yy} = 2e^{-x}$$

$$H = \begin{pmatrix} e^{-x} \cdot (2 - 4x + x^2 + y^2) & -2y \cdot e^{-x} \\ -2y \cdot e^{-x} & 2e^{-x} \end{pmatrix} \xrightarrow{(0,0)} \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\downarrow (2,0)$$

$$\begin{pmatrix} (-2)e^{-2} & 0 \\ 0 & 2e^{-2} \end{pmatrix}$$

$$D = f_{xx} \cdot f_{yy} - f_{xy} \cdot f_{yx} > 0$$

$$D = 2 \cdot 2 - 0 \cdot 0 > 0$$

$$D = (-2)e^{-2} \cdot 2e^{-2} - 0 \cdot 0 < 0$$

Minimum
Sattelpunkt

Extremwerte mit Nebenbedingungen

$$z = x + y$$

$$x^2 + y^2 = 1$$

$$L(x, y, \lambda) = x + y + \lambda(1 - x^2 - y^2)$$

$$L_x = 1 - 2x \cdot \lambda$$

$$\lambda = -\frac{1}{2x}$$

$$L_y = 1 - 2y \cdot \lambda$$

$$\lambda = -\frac{1}{2y}$$

$$L_\lambda = 1 - x^2 - y^2$$

$$-\frac{1}{2x} = -\frac{1}{2y}$$