

▷ Leistungsaufnahme

$$P(R) = U_0^2 \frac{R}{(R+R_i)^2}$$

$$P'(R) = U_0^2 \cdot \frac{1 \cdot (R+R_i) - R \cdot 2 \cdot (R+R_i)}{(R+R_i)^3} =$$

$$= U_0^2 \cdot \frac{R+R_i-2R}{(R+R_i)^3} = U_0^2 \cdot \frac{R_i-R}{(R+R_i)^3}$$

$$P''(R) = U_0^2 \cdot \frac{-1 \cdot (R+R_i) - (R_i-R) \cdot 3(R+R_i)^2}{(R+R_i)^4} =$$

$$= U_0^2 \cdot \frac{-R-R_i-3R_i+3R}{(R+R_i)^4} = U_0^2 \cdot \frac{2R-4R_i}{(R+R_i)^4} =$$

$$= 2U_0^2 \frac{R-2R_i}{(R+R_i)^4}$$

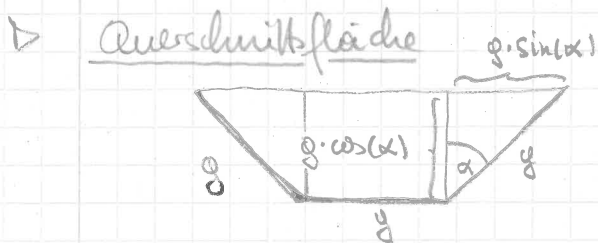
$$P'(R) \stackrel{!}{=} 0 : U_0 \cdot \frac{R_i-R}{(R+R_i)^3} = 0 \quad | : U_0, (R+R_i)^3$$

$$R_i - R = 0$$

$$\underline{R = R_i}$$

$$P''(R_i) = 2U_0^2 \frac{R_i-2R_i}{(R_i+R_i)^4} = 2 \cdot U_0^2 \cdot \frac{-R_i}{(2R_i)^4} < 0, \Rightarrow \underline{\text{rel. Max. bei } R = R_i}$$

$$P(R_i) = U_0^2 \cdot \frac{R_i}{(R_i+R_i)^2} = U_0^2 \cdot \frac{R_i}{4R_i^2} = \underline{\underline{\frac{U_0^2}{4R_i}}}$$



$$\begin{aligned} \text{Fläche } A &= g \cdot g \cos(\alpha) + 2 \cdot \frac{1}{2} g \sin(\alpha) \cdot g \cos(\alpha) = \\ &= g^2 (\cos(\alpha) + \cos(\alpha) \cdot \sin(\alpha)) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} A' = \frac{dA}{dg} &= g^2 \left[ -\sin(\alpha) - \sin(\alpha) \cdot \sin(\alpha) + \cos(\alpha) \cdot \cos(\alpha) \right] \stackrel{!}{=} 0 \\ &\quad \underbrace{-\sin(\alpha) - \sin^2(\alpha) + \cos^2(\alpha)}_{=0} = 0 \end{aligned}$$

Verwende:  $\cos^2(\alpha) + \sin^2(\alpha) = 1$

$$\cos^2(\alpha) = 1 - \sin^2(\alpha)$$

$$-\sin(\alpha) - \sin^2(\alpha) + 1 - \sin^2(\alpha) = 0$$

$$-2\sin^2(\alpha) - \sin(\alpha) + 1 = 0 \quad | \cdot (-\frac{1}{2})$$

$$\sin^2(\alpha) + \frac{1}{2} \sin(\alpha) - \frac{1}{2} = 0$$

Setze  $u := \sin(\alpha)$ :  $u^2 + \frac{1}{2}u - \frac{1}{2} = 0$

quadr. glg.:

$$u_{1,2} = -\frac{1}{4} \pm \sqrt{\frac{1}{16} + \frac{1}{2}} =$$

$$= -\frac{1}{4} \pm \sqrt{\frac{9}{16}} =$$

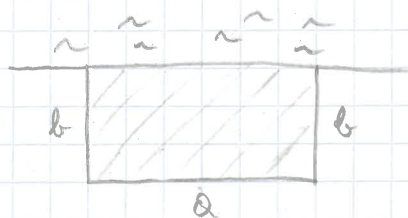
$$= -\frac{1}{4} \pm \frac{3}{4} \quad \begin{array}{l} \rightarrow u_1 = 1/2 \\ \rightarrow u_2 = -1 \end{array}$$

$$u_1 = \frac{1}{2} = \sin(\alpha_1) \Rightarrow \underline{\alpha_1 = 30^\circ}$$

$u_2 = -1 = \sin(\alpha_2) \Rightarrow \alpha_2 = -90^\circ$  ist keine sinnvolle Lösung für das angewandte Problem.

$$\begin{aligned} A(\alpha_1 = 30^\circ) &= g^2 (\cos(30^\circ) + \cos(30^\circ) \cdot \sin(30^\circ)) = \\ &= g^2 \left( \frac{\sqrt{3}}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot \frac{1}{2} \right) = \underline{\underline{g^2 \cdot \frac{3}{4} \sqrt{3}}} \end{aligned}$$

▷ Extremwertaufgabe - Zaun:



Zaunlänge  $L = 2b + a \stackrel{!}{=} 48 \text{ m}$

Flächeninhalt  $A = a \cdot b$

$$A(a, b) = a \cdot b \stackrel{\uparrow}{=} (48 - 2b) \cdot b = 48b - 2b^2 = A(b)$$

$$a = 48 - 2b$$

$$A'(b) = 48 - 4b \stackrel{!}{=} 0$$

$$4b = 48$$

$$\underline{b = 12}, \quad \underline{a = 48 - 2 \cdot (12) = 48 - 24 = 24}$$

$$A_{\max} = a \cdot b = 24 \cdot 12 = \underline{288 \text{ m}^2}$$

▷ Taylor-Reihen

1.)  $f(x) = \cos(x)$  bei  $x_0 = \frac{\pi}{3} = 60^\circ$ ,  $f(x_0) = \frac{1}{2}$

$$f'(x) = -\sin(x), \quad f'(x_0) = -\frac{\sqrt{3}}{2}$$

$$f''(x) = -\cos(x), \quad f''(x_0) = -\frac{1}{2}$$

$$\begin{aligned} f(x) &= f(x_0) + f'(x_0) \cdot (x - x_0) + \frac{1}{2} f''(x_0) \cdot (x - x_0)^2 + \dots \\ &= \underline{\underline{\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2} \cdot (x - \frac{\pi}{3}) - \frac{1}{4} (x - \frac{\pi}{3})^2 + \dots}} \end{aligned}$$

2.)  $f(x) = \sqrt{x} = x^{\frac{1}{2}}$  bei  $x_0 = 1$ ,  $f(x_0) = \sqrt{1} = 1$

$$f'(x) = \frac{1}{2} x^{\frac{1}{2}-1} = \frac{1}{2} x^{-\frac{1}{2}} = \frac{1}{2\sqrt{x}}, \quad f'(x_0) = \frac{1}{2\sqrt{1}} = \frac{1}{2}$$

$$f''(x) = -\frac{1}{4} x^{-\frac{1}{2}-1} = -\frac{1}{4} x^{-\frac{3}{2}} = -\frac{1}{4x \cdot \sqrt{x}}, \quad f''(x_0) = -\frac{1}{4 \cdot 1 \cdot \sqrt{1}} = -\frac{1}{4}$$

$$\begin{aligned} f(x) &= f(x_0) + f'(x_0) \cdot (x - x_0) + \frac{1}{2} f''(x_0) \cdot (x - x_0)^2 + \dots \\ &= \underline{\underline{1 + \frac{1}{2}(x-1) - \frac{1}{8}(x-1)^2 + \dots}} \end{aligned}$$

# ▷ Limesberechnungen

$$1.) \lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x + e^{-x} - 2}{1 - \cos(x)} \text{ ist vom Typ } \frac{e^0 + e^{-0} - 2}{1 - \cos(0)} = \frac{1+1-2}{1-1} = \frac{0}{0}$$

$$= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x + e^{-x} \cdot (-1)}{\sin(x)} \text{ ist vom Typ } \frac{e^0 - e^{-0}}{\sin(0)} = \frac{0}{0}$$

$$\nearrow = \lim_{x \rightarrow 0} \frac{e^x + e^{-x}}{\cos(x)} = \frac{e^0 + e^{-0}}{\cos(0)} = \frac{1+1}{1} = \frac{2}{1} = \underline{2}.$$

de l'Hospital

Einsetzen von  $x=0$  nun möglich.

$$2.) \lim_{x \rightarrow 0} \frac{2\cos(x) + e^x + e^{-x} - 4}{x^4} \text{ ist vom Typ } \frac{2 \cdot \cos(0) + e^0 + e^{-0} - 4}{0^4} = \frac{0}{0}$$

$$= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{-2\sin(x) + e^x - e^{-x}}{4x^3} \text{ ist vom Typ } \frac{0+1-1}{0} = \frac{0}{0}$$

$$= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{-2\cos(x) + e^x + e^{-x}}{12x^2} \quad \text{--- " ---} \quad \frac{-2+1+1}{0} = \frac{0}{0}$$

$$= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{2\sin(x) + e^x - e^{-x}}{24x} \quad \text{--- " ---} \quad \frac{0+1-1}{0} = \frac{0}{0}$$

$$= \lim_{x \rightarrow 0} \frac{2\cos(x) + e^x + e^{-x}}{24} = \frac{2+1+1}{24} = \frac{4}{24} = \underline{\underline{\frac{1}{6}}}.$$

$$3.) \lim_{x \rightarrow 1} \frac{x^x - x}{1 - x + \ln(x)} \text{ ist vom Typ } \frac{1^1 - 1}{1 - 1 + \ln(1)} = \frac{0}{0}, \text{ Verwende } x^x = (e^{\ln(x)})^x = e^{x \cdot \ln(x)}$$

$$= \lim_{x \rightarrow 1} \frac{e^{x \cdot \ln(x)} \cdot (1 \cdot \ln(x) + x \cdot \frac{1}{x}) - 1}{-1 + \frac{1}{x}} \text{ ist vom Typ } \frac{1^1 \cdot (0+1) - 1}{-1+1} = \frac{0}{0}$$

$$= \lim_{x \rightarrow 1} \frac{x^x \cdot (\ln(x) + 1)^2 + x^x \cdot \frac{1}{x}}{-\frac{1}{x^2}} = \frac{1^1 \cdot (0+1)^2 + 1^1 \cdot \frac{1}{1}}{-\frac{1}{1}} = \frac{2}{-1} = \underline{\underline{-2}}.$$

▷ Wurfparabel

$$s(t) = \begin{pmatrix} v_x \cdot t \\ v_y \cdot t - \frac{1}{2} g t^2 \end{pmatrix}$$

- 1.) In x-Richtung gleichförmige Bewegung mit Geschwindigkeit  $v_x$ .  
In y-Richtung Überlagerung einer gleichförmigen Bewegung mit Geschwindigkeit  $v_y$  und einer Fallbewegung mit Beschleunigung  $g$ .

2.)  $s'(t) = \begin{pmatrix} [v_x \cdot t]' \\ [v_y \cdot t - \frac{1}{2} g t^2]' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} v_x \\ v_y - g \cdot t \end{pmatrix} \dots \text{Geschwindigkeit}$

$$s''(t) = \begin{pmatrix} [v_x]' \\ [v_y - g \cdot t]' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ -g \end{pmatrix} \dots \text{Beschleunigung}$$

- 3.) Plot: siehe Anhang.