

Equipe ANAMA





Alex LAMIZANA: 36 ans

- Actuellement en spécialisation analyse de données à l'école 42 Angoulême.



Nathan TRIJAUD: 31 ans

- En tronc commun à l'école 42 Angoulême.



Mathys VITIELLO: 22 ans

- Actuellement en spécialisation analyse de données à l'école 42 Angoulême.



PLANNING

Semaine 1: [29 Sept -> 5 Oct] INSTALLATION ET PRISE EN MAIN

- Installation des différents environnements et logiciels.
- Compréhension et utilisation de ces derniers.
- Prise en main de ROS2 et du manuel utilisateur.

Semaine 2 : [06 oct -> 12 Oct] CRÉATION LIVRABLES MIS-PARCOURS

- Réflexion sur l'organisation du projet.
- Compréhension du sujet et répartition des rôles.
- Mise en place d'un planning cohérent en suivant la méthode AGILE.

Semaine 3: [13 Oct -> 19 Oct] NAVIGATION ET COMPRÉHENSION MAP

- Gestion de la map pour la navigation (position éoliennes, rocher etc..): Nathan.
- Navigation en évitant les collisions: *Mathys*.
- Compréhension gestion camera: Alex.
- Compréhension algo de navigation: ANAMA.

Semaine 4: [13 Oct -> 19 Oct] INSPECTION DES ÉOLIENNES ½

- Identifications Éoliennes avec le QRcode, camera etc..: Alex.
- Renvoi les différent gr code à la plateforme: Alex.
- Renvoi des données de navigation au bateau: Nathan.
- Amélioration navigation et utilisation des données de navigations: Mathys



Semaine 5 : [27 Oct -> 2 Nov] AUTHENTIFICATION DES ÉOLIENNES 2/2

- Récupération du QR code de l'éolienne défaillante au bateau (depuis la plateforme).
- le bateau doit rejoindre l'éolienne.

Semaine 6: [3 Nov -> 9 Nov] STABILISATION ET MAINTENANCE

Stabilisation du bateau devant l'éolienne pour la réparation

Semaine 7: [10 Nov -> 16 Nov] FINALISATION DU PROJET

Réglage des différents bugs et optimisation

Semaine 8: [17 Nov -> 22 Nov] **BONUS**

2 tours de l'éolienne sur un cap précis.

Répartition des rôles

MATHYS: navigation et gestion du bateau drone.

NATHAN: Parsing carte et création algo de navigation.

ALEX: Gestion caméra et identification des gr codes.

Moment de coordinations

2 fois par semaine, environ 1 heure (les lundi et mercredi matin)

Outils utilisés

Github, Discord, Google slide ROS2 **GAZEBO**

Langage: Python et C++



Objectifs communs:

Nous sommes avant tout une bande d'amis avant d'être une équipe de développeurs.

Cela nous tenait à coeur de travailler ensemble sur un projet d'une telle envergure. Cela nous permet de nous challenger et de mettre notre collaboration à l'épreuve.

De plus nous avons à coeur de connaître notre niveau face aux différentes écoles participant au projet .



Alex:

- Ce concours me permet de mettre un pied dans la robotique, chose qui m'a toujours fasciné et intrigué. ROS étant un logiciel de simulation de grande envergure, cela me permettra d'apprendre à maîtriser cette outils indispensable dans le monde de la robotique.
- Après le concours j'aimerais pouvoir faire un stage à Naval Group.

Mathys:

- J'attend de ce concours qu'il m'apprenne de nouvelle notions, je suis à un stade de mon parcours ou je dois me spécialise, donc touché a quelque chose de nouveaux est très plaisant
- Naval Group étant un un partenaire de 42, j'aimerais bien me faire remarquer pour pouvoir y faire un stage / une alternance.

Nathan:

- Me challenger dans un domaine (la robotique) inconnu pour moi. Apprendre un nouveau langage. Passer de bon moment avec mes amis et apprendre avec eux.
- Avoir amélioré ma capacité à travailler en groupe. Pouvoir faire d'autres concours avec Naval Group, stage...

