
PROJET 1

Table des matières

1 Exercice 1	2
1.1 Continuité	2
1.2 Différentiabilité	2
1.3 Classe \mathcal{C}^1	3
2 Exercice 2	4
2.1 Question 1	4
2.2 Question 2	7
2.3 Question 3	9
3 Exercice 3 : Caractérisation de la convexité	13
3.1 $a \iff b$	13
3.2 $b \iff c$	14

1 Exercice 1

1.1 Continuité

Pour $(x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$, la fonction f est bien continue, car elle est composée des fonctions polynomiales.

Au point $(0, 0)$, sachant que

$$x^4 + y^2 - 2x^2y = (x^2 - y)^2 \geq 0 \implies x^4 + y^2 \geq 2x^2y$$

Si on pose $N = \sqrt{x^2 + y^2}$, on a pour $(x, y) \neq (0, 0)$:

$$\begin{aligned} |f(x, y) - f(0, 0)| &= \left| \frac{x^3y}{x^4 + y^2} - 0 \right| \\ &\leq \left| \frac{x^3y}{2x^2y} \right| = \left| \frac{x}{2} \right| \\ &\leq \left| \frac{N}{2} \right| \xrightarrow{N \rightarrow 0} 0 \end{aligned}$$

Donc, elle est continue sur $(0, 0)$.

Conclusion : La fonction f est continue sur \mathbb{R}^2 .

1.2 Différentiabilité

Méthode 1 :

Pour $(x, y) \in \mathbb{R}^2 \setminus \{(0, 0)\}$, elle est bien différentiable, car elle est composée des fonctions polynomiales.

Au point $(0, 0)$, d'après la définition de la différentielle, on a :

$$\begin{aligned} \partial_1 f(0, 0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(t, 0) - f(0, 0)}{t} = 0 \\ \partial_2 f(0, 0) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(0, t) - f(0, 0)}{t} = 0 \end{aligned}$$

C'est-à-dire, les dérivées partielles de f sont nulles à $(0, 0)$.

On pose :

$$\phi : \begin{cases} \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^2 \\ x \longmapsto (x, x^2) \end{cases}$$

Donc, on a $(f \circ \phi)(x) = f(x, x^2) = \frac{x^5}{2x^4} = \frac{x}{2}$, et $(f \circ \phi)'(x) = \frac{1}{2}$.

Supposons que f est différentiable, on a donc $(f \circ \phi)'(0) = f'(0, 0) = 0$ car f a des dérivées partielles nulles à $(0, 0)$.

Mais en fait, $(f \circ \phi)'(0) = \frac{1}{2}$. C'est absurde. Donc f n'est pas différentiable.

Méthode 2 :

D'après la définition de la différentielle, si l'on veut montrer que f est différentiable au point $(0, 0)$, on peut seulement montrer qu'il existe $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$ tel que :

$$\begin{aligned} & \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{|f(h,k) - f(0,0) - \alpha h - \beta k|}{\|(h,k)\|} \\ &= \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{|f(h,k) - f(0,0) - \alpha h - \beta k|}{\sqrt{h^2 + k^2}} = 0 \end{aligned}$$

Ensuite, on sait que si (α, β) existe, α vaut $\partial_1 f(0, 0)$ et β vaut $\partial_2 f(0, 0)$.

Comme on a montré que $\partial_1 f(0, 0) = \partial_2 f(0, 0) = 0$ et $f(0, 0) = 0$, donc en supposant son différentiabilité, f est différentiable si et seulement si :

$$\lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{|f(h,k)|}{\sqrt{h^2 + k^2}} = 0$$

En considérant le chemin $(h, k) = (n, n^2)$ avec n tend vers 0, on obtient :

$$\begin{aligned} & \lim_{(h,k) \rightarrow (0,0)} \frac{|f(h,k)|}{\sqrt{h^2 + k^2}} = \lim_{n \rightarrow 0} \frac{\frac{n^5}{2n^4}}{\sqrt{n^2 + n^4}} \\ &= \lim_{n \rightarrow 0} \frac{1}{2\sqrt{n^2 + 1}} \rightarrow \frac{1}{2} \neq 0 \end{aligned}$$

Absurde. Donc la fonction f n'est pas différentiable.

Conclusion : La fonction f n'est pas différentiable sur \mathbb{R}^2 .

1.3 Classe \mathcal{C}^1

Comme on a montré que f n'est pas différentiable sur \mathbb{R}^2 donc la fonction f n'est pas de classe \mathcal{C}^1 .

Conclusion : La fonction f n'est pas de classe \mathcal{C}^1 .

2 Exercice 2

On va utiliser Pyecharts, un package pour mieux visualiser les 3-D courbes et surfaces. Les nécessités pour le fonctionnement :

Si tout se passe normalement, vous pourrez manipuler librement les graphiques dans l'url HTML de sortie. Vous pouvez trouver plus d'information sur [Pyecharts Introduction](#).

Si vous n'installez pas encore le Pyecharts, utiliser la commande :

```
!pip install pyecharts
```

Ensuite, copier-coller les codes suivant dans votre Jupyter-notebook :

```
import numpy as np
import math
import pyecharts.options as opts
from pyecharts.charts import Surface3D
def float_range(start, end, step, round_number=2):
    temp = []
    while True:
        if start < end:
            temp.append(round(start, round_number))
            start += step
        else:
            break
    return temp
# Pour qu'on ait une liste de floats car Surface3D ne peut tenter que des
# floats
```

2.1 Question 1

(a) On va visualiser l'image en utilisant matplotlib et pyecharts.

```
### ---Code 1: Matplotlib--- ###
from sympy import *
init_printing()
import matplotlib.pyplot as plt
x, y = symbols('x y')

def f1(x, y):
    return (x**2+y**2-1)/(x**2+y**2+1)

# tracer la fonctions phi sur un voisinage
plot_implicit(f1(x, y), (x, -2, 2), (y, -2, 2), aspect_ratio=(1,1))
```

Version Pyecharts :

```

# Question2-1
def surface3d_data1():
    ret=[]
    for t0 in float_range(-3, 3, 0.05):
        y = t0
        for t1 in float_range(-3, 3, 0.05):
            x = t1
            z = (x**2+y**2-1)/(x**2+y**2+1)
            ret.append([x,y,z])
    return ret

# Les coordonnees des points sur la surface de la fonction

def surface3d_data2():
    ret=[]
    for t0 in float_range(-3, 3, 0.05):
        y = t0
        for t1 in float_range(-3, 3, 0.05):
            x = t1
            z = 0
            ret.append([x,y,z])
    return ret

# Les coordonnees des points sur le plan z=0
c = (
    Surface3D(init_opts=opts.InitOpts(width="1600px", height="800px"))
    .add(
        series_name="Question2_1",
        data=surface3d_data1(),
        xaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
        yaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
        grid3d_opts=opts.Grid3DOpts(width=100, height=30, depth=100)
    )
    .add(
        series_name="Plan z=0",
        data=surface3d_data2(),
        xaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
        yaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
        grid3d_opts=opts.Grid3DOpts(width=100, height=30, depth=100),
    )
    .set_global_opts(
        visualmap_opts=opts.VisualMapOpts(
            dimension=2,
            max_=1,
            min_=-1,
            range_color=[

```

```

        "red",
        "orange",
        "yellow",
        "green",
        "blue",
        "purple"
    ],
)
)
)
# On dessine les surfaces
c.render('Question2_1.html')
### CLIQUER LE HTML !! ###

```

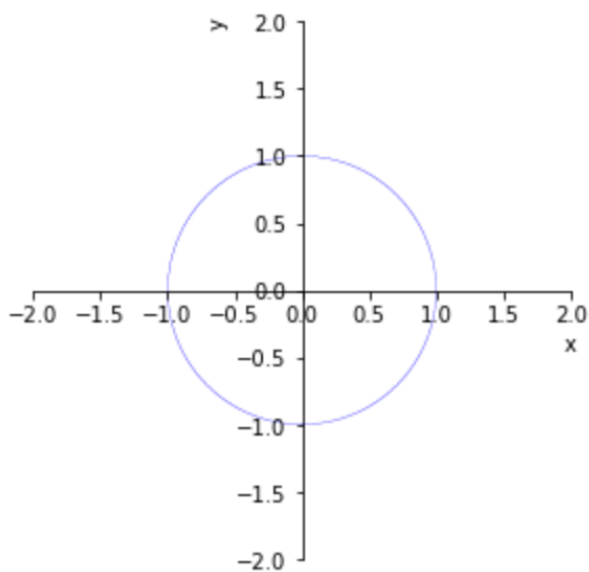


FIGURE 1 – La fonction implicite

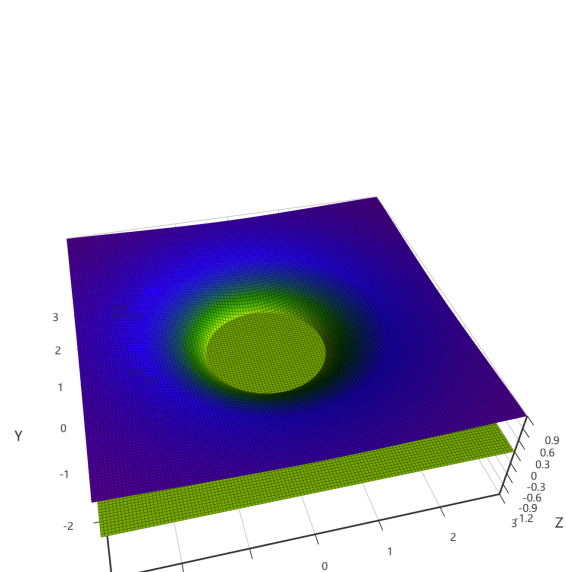


FIGURE 2 – La fonction f dans 3 dimensions

Dans la figure 2, on utilise les couleurs ...

- Vert : le plan $z = 0$
- Bleu : la fonction f

(b) On a bien :

$$f(1,0) = \frac{1+0-1}{1+0+1} = 0$$

De plus, on calcule la dérivée partielle :

$$\partial_2 f(x,y) = \frac{4y}{(x^2 + y^2 + 1)^2}$$

Au point $(1,0)$, on a donc $\partial_2 f(1,0) = 0$, donc on peut en déduire que :

Conclusion : On ne peut pas appliquer le théorème des fonctions implicites au point $(1,0)$.

2.2 Question 2

(a) On visualise l'image en utilisant matplotlib et pyecharts.

```
### ---Code 1: Matplotlib--- ###
from sympy import *
init_printing()
import matplotlib.pyplot as plt
x, y = symbols('x y')
def g(x, y):
    return y**2-1+sin(pi*x)

plot_implicit(g(x, y), (x, -2, 2), (y, -2, 2), aspect_ratio=(1,1))
```

```
### ---Code 2: Pyecharts--- ###

def surface3d_data1():
    ret=[]
    for t0 in float_range(-3, 3, 0.05):
        y = t0
        for t1 in float_range(-3, 3, 0.05):
            x = t1
            z = y**2-1+math.sin(np.pi*x)
            ret.append([x,y,z])
    return ret
# Les coordonnees des points sur la surface de la fonction

def surface3d_data2():
    ret=[]
    for t0 in float_range(-3, 3, 0.05):
        y = t0
        for t1 in float_range(-3, 3, 0.05):
            x = t1
            z = 0
            ret.append([x,y,z])
    return ret
# Les coordonnees des points sur le plan z=0

c = (
    Surface3D(init_opts=opts.InitOpts(width="1600px", height="800px"))
    .add(
        series_name="Question2_2",
        data=surface3d_data1(),
        xaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
        yaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
        grid3d_opts=opts.Grid3DOpts(width=100, height=30, depth=100)
```

```

)
.add(
    series_name="Plan z=0",
    data=surface3d_data2(),
    xaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
    yaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
    grid3d_opts=opts.Grid3DOpts(width=100, height=30, depth=100),
)
.set_global_opts(
    visualmap_opts=opts.VisualMapOpts(
        dimension=2,
        max_=1,
        min_=-1,
        range_color=[
            "red",
            "orange",
            "yellow",
            "green",
            "blue",
            "purple"
        ],
    ),
)
)
)
# On dessine les surfaces

c.render('Question2_2.html')

```

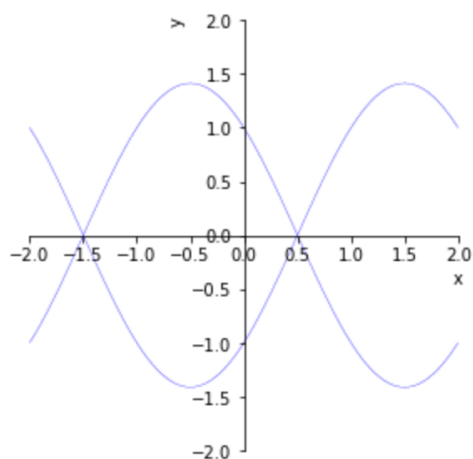


FIGURE 3 – La fonction implicite

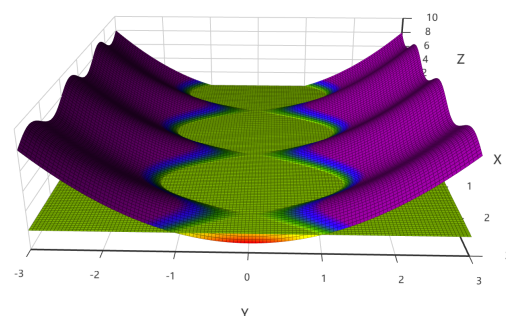


FIGURE 4 – La fonction g

Dans la figure 2, on utilise les couleurs ...

- Vert : le plan $z = 0$
- Violet : La fonction g

(b) Soit $\Gamma_1 = \{(x, y) \in [-2, 2]^2, g(x, y) = 0\}$ et on calcule la dérivée partielle :

$$\partial_2 g(x, y) = 2y$$

Conclusion : Si $(x, y) \in \Gamma_1$, et si $y \neq 0$, on peut appliquer le théorème des fonctions implicites.

(c) On calcule le développement limité au point $(0, 1)$ (On a montré qu'on peut appliquer le théorème des fonctions implicites au point $(0, 1)$ et superpose le figure de g et de ϕ .

```
figure1 = plot_implicit(g(x, y), (x, -2, 2), (y, -2, 2), aspect_ratio=(1, 1))
figure2 = plot((approximation_polynomiale+1).subs(x, x), (x, -2, 2),
               show=False, line_color='red')
figure1.extend(figure2)
figure1.show()
```

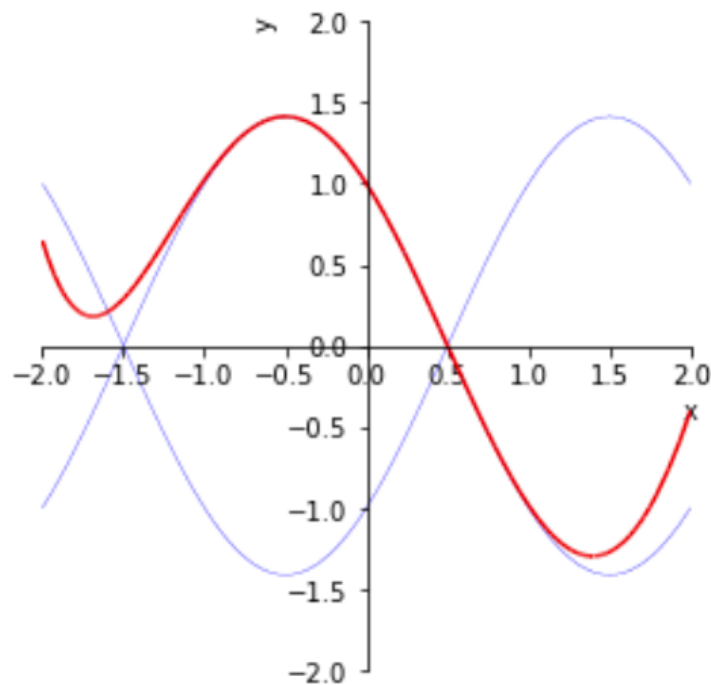


FIGURE 5 – La fonction g et ϕ

(d) D'après la question (b), on obtient donc :

$$\partial_2 g\left(\frac{1}{2}, 0\right) = 0$$

Conclusion : On ne peut pas appliquer le théorème des fonctions implicites au point $\left(\frac{1}{2}, 0\right)$.

2.3 Question 3

(a) On visualise l'image en utilisant matplotlib et pyecharts.

```

### ---Code 1: Matplotlib--- ###
from sympy import *
init_printing()
import matplotlib.pyplot as plt
x, y = symbols('x y')
def sinc(x):
    if x!=0:
        return sin(x)/x
    else:
        return 1

def h(x,y):
    return sinc(x)-sinc(y)

plot_implicit(h(x, y), (x, -3*pi, 3*pi), (y, -3*pi,
3*pi), aspect_ratio=(1,1))

```

```

### ---Code 2: Pyecharts--- ###
def sinc(x):
    if abs(np.sin(x))<1e-5:
        return 1
    return math.sin(x)/x
def surface3d_data1():
    ret=[]
    for t0 in float_range(-3*np.pi, 3*np.pi, 0.05):
        y = t0
        for t1 in float_range(-3*np.pi, 3*np.pi, 0.05):
            x = t1
            z = sinc(x)-sinc(y)
            ret.append([x, y, z])
    return ret
# Les coordonnees des points sur la surface de la fonction

def surface3d_data2():
    ret=[]
    for t0 in float_range(-3*np.pi, 3*np.pi, 0.05):
        y = t0
        for t1 in float_range(-3*np.pi, 3*np.pi, 0.05):
            x = t1
            z = 0
            ret.append([x,y,z])
    return ret
# Les coordonnees des points sur le plan z=0

c = (

```

```

Surface3D(init_opts=opts.InitOpts(width="1600px", height="800px"))
.add(
    series_name="Question2_3",
    data=surface3d_data1(),
    xaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
    yaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
    grid3d_opts=opts.Grid3DOpts(width=100, height=30, depth=100)
)
.add(
    series_name="Plan z=0",
    data=surface3d_data2(),
    xaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
    yaxis3d_opts=opts.Axis3DOpts(type_="value"),
    grid3d_opts=opts.Grid3DOpts(width=100, height=30, depth=100),
)
.set_global_opts(
    visualmap_opts=opts.VisualMapOpts(
        dimension=2,
        max_=1,
        min_=-1,
        range_color=[
            "red",
            "purple",
            "cyan",
            "Gold",
            "Lawngreen",
            "orange",
            "yellow",
            "LightSkyBlue",
            "green"
        ],
    ),
)
)
)
# On dessine les surfaces

c.render('Question2_3.html')

```

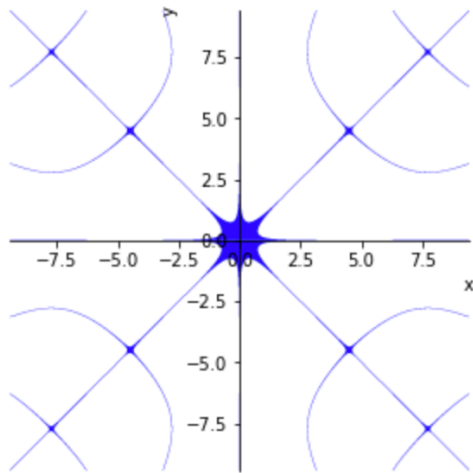


FIGURE 6 – La fonction implicite

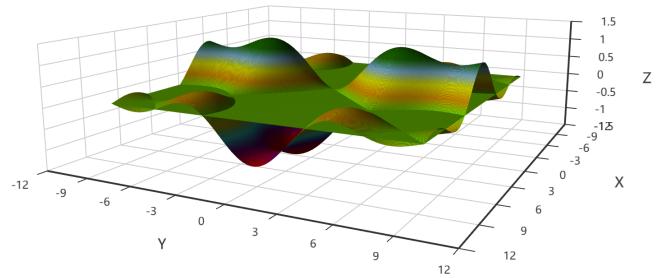


FIGURE 7 – La fonction h

Dans la figure 2, on utilise les couleurs ...

- Vert : le plan $z = 0$
- Les autres : la fonction h

(b) On a bien :

$$h(\pi, 2\pi) = \frac{\sin(\pi)}{\pi} - \frac{\sin(2\pi)}{2\pi} = 0 - 0 = 0$$

On a vérifié que :

$$h(\pi, 2\pi) = 0$$

(c) Soit $\Gamma_2 = \{(x, y) \in [-3\pi, 3\pi]^2, h(x, y) = 0\}$ et on calcule la dérivée partielle :

$$\partial_2 h(x, y) = \frac{\sin(y) - y \cos(y)}{y^2}$$

Pour que l'on puisse appliquer le théorème des fonctions implicites, $\partial_2 h(x, y) \neq 0$.

Conclusion : Si $(x, y) \in \Gamma_2$, et si $\sin(y) \neq y \cos(y)$, on peut appliquer le théorème des fonctions implicites.

(d) Les codes Python :

```
a0, a1, a2, a3 = symbols('a_0 a_1 a_2 a_3 ')
DL = a0+a1*x + O(x**2)
DL
```

$$a_1 x + a_0 + O(x^2)$$

```
DL2 = series(h(x+pi, DL+2*pi), x, 0, 3)
DL2
```

$$\frac{\sin(a_0)}{a_0 + 2\pi} + x \left(\frac{a_1 \sin(a_0)}{a_0^2 + 4\pi a_0 + 4\pi^2} - \frac{a_1 \cos(a_0)}{a_0 + 2\pi} - \frac{1}{\pi} \right) + O(x^2)$$

```
S = solve([DL2.coeff(x, k) for k in range(0, 3)], a0,a1, a2, dict = True)
S
```

$$\{a_0 : 0, a_1 : -2\}, \{a_0 : \pi, a_1 : 3\}$$

```
approximation_polynomiale = (DL.subs(S[0])).removeO()
approximation_polynomiale
```

$$-2x$$

On calcule le développement limité à l'ordre 1 et on obtient :

$$\psi(x) = \psi(\pi) - 2(x - \pi) + o(x) = -2x + 4\pi + o(x)$$

(e) On visualise la tangente et la courbe en utilisant matplotlib.

```
figure1 = plot_implicit(h(x, y), (x, -3*pi, 3*pi), (y, -3*pi,
    3*pi), aspect_ratio=(1,1))
figure2 = plot((approximation_polynomiale+2*pi).subs(x, x-pi),
    (x,-3*pi,3*pi), show=False, line_color='red')
figure1.extend(figure2)
figure1.show()
```

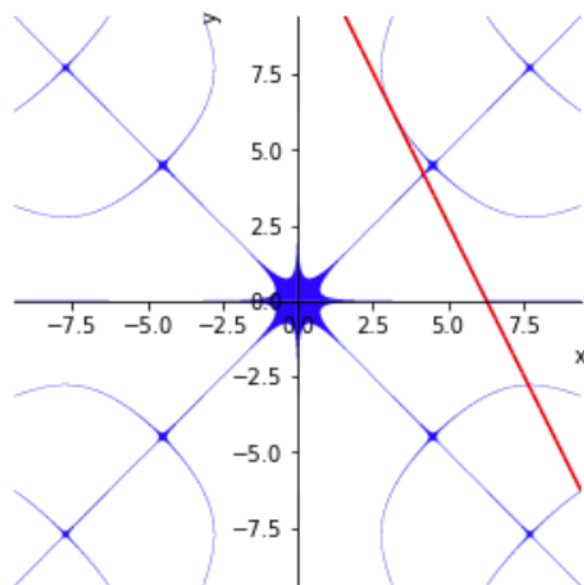


FIGURE 8 – La fonction implicite et la tangente

3 Exercice 3 : Caractérisation de la convexité

3.1 $a \iff b$

$a \Rightarrow b$:

Soit f est convexe, $\forall (x, y) \in O^2$, $\forall t \in [0, 1]$, d'après la définition de la différentielle on a :

$$\begin{aligned} df_x(y-x) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{f(x+t(y-x)) - f(x)}{t} \\ &\leq \lim_{t \rightarrow 0} \frac{t \times (f(y) - f(x))}{t} \\ &= f(y) - f(x) \end{aligned}$$

Donc on a montré que $f(y) - f(x) \geq df_x(y-x)$.

$b \Rightarrow a$:

Soit $(x, y) \in O^2$, et f vérifie : $f(y) - f(x) \geq df_x(y-x)$. On note $z = x + t(y-x) \in O$.
Donc on obtient :

$$\begin{cases} f(x) \geq f(z) + df_z(x-z) & (1) \\ f(y) \geq f(z) + df_z(y-z) & (2) \end{cases}$$

Comme on a $x-z = -t(y-x)$ et $y-z = (1-t)(y-x)$, on calcule $(1) \times (1-t) + (2) \times t$:

$$(1-t)f(x) + tf(y) \geq f(z) + (1-t)df_z(x-z) + tdf_z(y-z)$$

De plus la fonction df est linéaire, donc on simplifie que :

$$(1-t)f(x) + tf(y) \geq f(z)$$

C'est-à-dire,

$$(1-t)f(x) + tf(y) \geq f(x+t(y-x))$$

Conclusion : On a bien montré que $(a) \iff (b)$.

3.2 $b \iff c$

$b \Rightarrow c$:

Soit $(x, y) \in O^2$, et f vérifie : $f(y) - f(x) \geq df_x(y-x)$. On note $z = x + t(y-x) \in O$.
Donc, on obtient :

$$\begin{cases} f(y) - f(x) \geq df_x(y-x) \\ f(x) - f(y) \geq df_y(x-y) \end{cases}$$

Donc $df_x(y-x) + df_y(x-y) \leq 0$. On pose $y = x + th \in O$.

$$(df_x - df_{x+th})(th) \leq 0$$

D'après la définition de la différentielle, on a :

$$\begin{aligned} d^2f_{x_0}(h, h) &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{df_{x_0+th}(h) - df_{x_0}(h)}{t} \\ &= \lim_{t \rightarrow 0} \frac{df_{x_0+th}(th) - df_{x_0}(th)}{t^2} \geq 0 \end{aligned}$$

$c \Rightarrow b$:

Soit $(x, y) \in O^2$ tels que $y = x + h$ et h tend vers 0. Maintenant, on développe la fonction f au voisinage de x :

$$f(y) = f(x) + \mathrm{d}f_x(y - x) + \frac{1}{2}\mathrm{d}^2f_x(y - x, y - x) + o(\|y - x\|^2)$$

Comme $\mathrm{d}^2f_x(h, h) \geq 0$, on a :

$$f(y) \geq f(x) + \mathrm{d}f_x(y - x)$$

Conclusion : On a bien montré que $(b) \iff (c)$. En même temps, en utilisant le résultat dans 3.1, on montre à la fois que $(a) \iff (c)$.