		简介:调度器就	简介:调度器就是使用相关的调度算法来决定当前需要执行的任务							
				(1,抢占式调度	主要是针对位 先级低的任务		务,每个任务都有一个优先级,优先级高的任务可以抢占优		
		FreeRTOS —‡	FreeRTOS 一共支持三种任务证				先级相同的任务, 到的时候切换任约	当多个任务的优先级相同时, 任务调度器会在每一次系 号。		
					3, 协程式调度	其实就是轮询	旬,FreeRTOS现	在虽然还支持,但是官方已经表示不再开发协程式调度		
FreeRTOS基础知识	1,任务调度简介(熟悉)	\neg	1、高优先级	8任务,优势	优先执行					
		—————————————————————————————————————	2、高优先级任务不停止,低优先级任务无法执行							
			3、被抢占CPU的任务将会进入就绪态							
			1、同等优先	级任务,转	沦流执行;时间片流转	以行; 时间片流转				
		 时间片调度	2、一个时间片大小,取决为滴答定时器中断频率							
			3、注意任务中途被打断或阻塞,没有用完的时间片不会再使用,下次该任务得到执行 还是按照一个时间片的时钟节拍运行							
			C	1、运行	正在执行的任 态 运行态	正在执行的任务,该任务就处于运行态,注意在STM32中,同一时间仅一个任务处于				
		5		2、就绪						
		FreeRTOS中任务共	仔仕4种状态	3、阻塞						
				4、挂起	类似暂停,调用函数 vTaskSuspend() 进入挂起态,需要调用解挂函数vTaskResume() 才可以进入就绪态					
	2,任务状态 (熟悉)	注意	绪态可转变成运 状态的任务相运		· · · · · · · ·					
		2、其他状态的任务想运行,必须先转变成就绪态					就绪列表	pxReadyTasksLists[x],其中x代表任务优先级数值		
		 				· 条状态列表	阻塞列表	pxDelayedTaskList		
				オードナン・ファン・ファン・ファン・ファン・コード		挂起列表	xSuspendedTaskList			
		调度器总是在所有外	调度器总是在所有处于就绪列表的任务中,选择具有最高优先级的任务来执行					A Suspended LaskList		