

**Aula computacional 2**

## **SISTEMAS LINEARES – SISTEMAS NÃO LINEARES**

1. Resolva o sistema linear:

- a) Utilizando o comando solve do R;
- b) Utilizando eliminação de Gauss;
- c) Utilizando fatoração LU.

$$\begin{cases} x + 2y + z = 4 \\ 3x + 8y + 7z = 20 \\ 2x + 7y + 9z = 23 \end{cases}$$

### **Solução**

# a)

# Definindo a matriz A

```
A<-matrix(c(1,2,1,3,8,7,2,7,9),nrow=3,ncol=3,byrow=T)
```

A

```
  [,1] [,2] [,3]  
[1,]  1  2  1  
[2,]  3  8  7  
[3,]  2  7  9
```

# Definindo o vetor b

```
b<-c(4,20,23)
```

b

```
[1] 4 20 23
```

# Resolvendo o sistema

```
solve(A,b)
```

```
[1] 5 -2 3
```

# b)

# Definindo a matriz A

```
A<-matrix(c(1,2,1,3,8,7,2,7,9),nrow=3,ncol=3,byrow=T)
```

A

```
  [,1] [,2] [,3]  
[1,]  1  2  1  
[2,]  3  8  7  
[3,]  2  7  9
```

# Definindo o vetor b

```
b<-c(4,20,23)
```

b

```
[1]  4 20 23
```

# Carregando o pacote matlab

```
require(matlib)
```

# Método da Eliminação de Gauss

```
gaussianElimination(A,b,verbose=TRUE)
```

```
  [,1] [,2] [,3] [,4]  
[1,]  1  0  0  5  
[2,]  0  1  0 -2  
[3,]  0  0  1  3
```

Dica: Utilizando o parâmetro “verbose=TRUE”, é possível observar as operações elementares.

```
gaussianElimination(A,b,verbose=TRUE)
```

# c)

# Definindo a matriz A

```
A<-matrix(c(1,2,1,3,8,7,2,7,9),nrow=3,ncol=3,byrow=T)
```

A

```
[,1] [,2] [,3]
```

```
[1,]  1  2  1
```

```
[2,]  3  8  7
```

```
[3,]  2  7  9
```

# Definindo o vetor b

```
b<-c(4,20,23)
```

b

```
[1]  4 20 23
```

```
require(pracma)
```

```
LU<-lu(A)
```

LU

\$L

```
[,1] [,2] [,3]
```

```
[1,]  1 0.0  0
```

```
[2,]  3 1.0  0
```

```
[3,]  2 1.5  1
```

\$U

```
[,1] [,2] [,3]
```

```
[1,]  1  2  1
```

```
[2,]  0  2  4
```

```
[3,]  0  0  1
```

# Resolvendo  $Ly=b$

```
y<-solve(LU$L,b)
```

y

```
[1]  4  8  3
```

# Resolvendo  $Ux=y$

```
x<-solve(LU$U,y)
```

x

```
[1]  5 -2  3
```

2. Resolva graficamente o sistema .

$$\begin{cases} x - y = 1 \\ 2x + y = -1 \end{cases}$$

## Solução

# Definindo as funções

```
f1<-function(x){x-1}
```

```
f2<-function(x){-2*x-1}
```

# Esboçando o gráfico

```
plot(f1,-5,5,lwd=3,col="red",ylab="y")
```

```
abline(h=0,v=0,lwd=3)
```

```
plot(f2,-5,5,lwd=3,col="red",add=T)
```

# Resolvendo utilizando o comando solve

```
A<-matrix(c(1,-1,2,1),nrow=2,ncol=2,byrow=T)
```

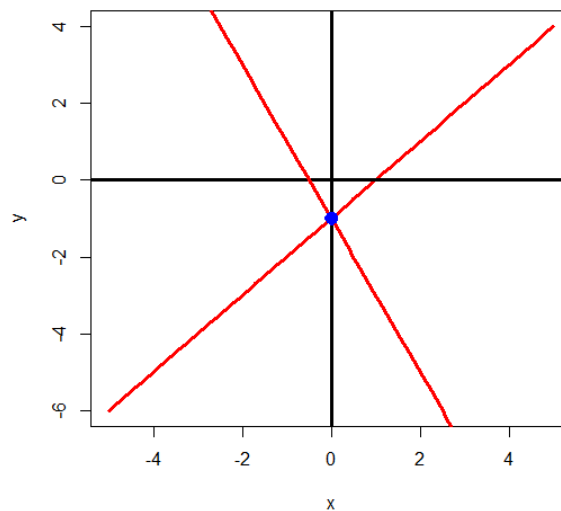
```
b<-c(1,-1)
```

```
solve(A,b)
```

```
[1] 0 -1
```

# Marcando a solução no gráfico

```
points(0,-1,pch=10,col="blue",lwd=6)
```



3. Considere o sistema linear 
$$\begin{cases} 10x_1 + 5x_2 + x_3 = 14 \\ x_1 + 5x_2 + x_3 = 11 \\ 2x_1 + 3x_2 + 10x_3 = 8 \end{cases}.$$

a) Considerando  $X^{(0)} = [0,0,0]^T$  como aproximação inicial, calcule 10 aproximações utilizando Gauss – Jacobi.

## Solução

```
# Carregando o pacote pracma
```

```
require(pracma)
```

```
# Definindo a matriz A
```

```
A<-matrix(c(10,5,1,1,5,1,2,3,10),ncol=3,nrow=3,byrow=T)
```

```
# Definindo o vetor b
```

```
b<-c(14,11,8)
```

```
# Definindo a aproximação inicial
```

```
start<-c(0,0,0)
```

```
# Construindo uma matriz para receber os resultados
```

```
resultados<-matrix(,ncol=3,nrow=10)
```

```
#esquema iterativo
```

```
for ( i in 1:10){
```

```
a<-itersolve(A,b, start, method = "Jacobi", nmax=i)
```

```
resultados[i,1]<-a$x[1]
```

```
resultados[i,2]<-a$x[2]
```

```
resultados[i,3]<-a$x[3]
```

```
}
```

```
resultados
```

```
      [,1] [,2] [,3]
[1,] 1.4000000 2.200000 0.8000000
[2,] 0.2200000 1.760000 -0.1400000
[3,] 0.5340000 2.184000 0.2280000
[4,] 0.2852000 2.047600 0.0380000
[5,] 0.3724000 2.135360 0.12868000
[6,] 0.3194520 2.099784 0.08491200
[7,] 0.3416168 2.119127 0.10617440
[8,] 0.3298190 2.110442 0.09593848
[9,] 0.3351853 2.114849 0.10090368
[10,] 0.3324854 2.112782 0.09850839
```

b) Considerando  $X^{(0)} = [0,0,0]^T$  como aproximação inicial, calcule 10 aproximações utilizando Gauss – Seidel.

## Solução

```
# Carregando o pacote pracma
require(pracma)

# Definindo a matriz A
A<-matrix(c(10,5,1,1,5,1,2,3,10),ncol=3,nrow=3,byrow=T)

# Definindo o vetor b
b<-c(14,11,8)

# Definindo a aproximação inicial
start<-c(0,0,0)

# Construindo uma matriz para receber os resultados
resultados<-matrix(,ncol=3,nrow=10)

#esquema iterativo
for ( i in 1:10){
  a<-itersolve(A,b,start,method = "Gauss-Seidel",nmax=i)
  resultados[i,1]<-a$x[1]
  resultados[i,2]<-a$x[2]
  resultados[i,3]<-a$x[3]
}
```

resultados

```
      [,1] [,2] [,3]
[1,] 1.4000000 1.920000 -0.05600000
[2,] 0.4456000 2.122080 0.07425600
[3,] 0.3315344 2.118842 0.09804054
[4,] 0.3307750 2.114237 0.09957393
[5,] 0.3329242 2.113500 0.09936505
[6,] 0.3333133 2.113464 0.09929804
[7,] 0.3333380 2.113473 0.09929056
[8,] 0.3333346 2.113475 0.09929060
[9,] 0.3333335 2.113475 0.09929075
[10,] 0.3333333 2.113475 0.09929078
```

4. Considere o sistema não linear abaixo:

$$\begin{cases} x_1^2 + 5x_1 + 3 - x_2 = 0 \\ -x_1^2 - 5x_1 + 200 - x_2 = 0 \end{cases}$$

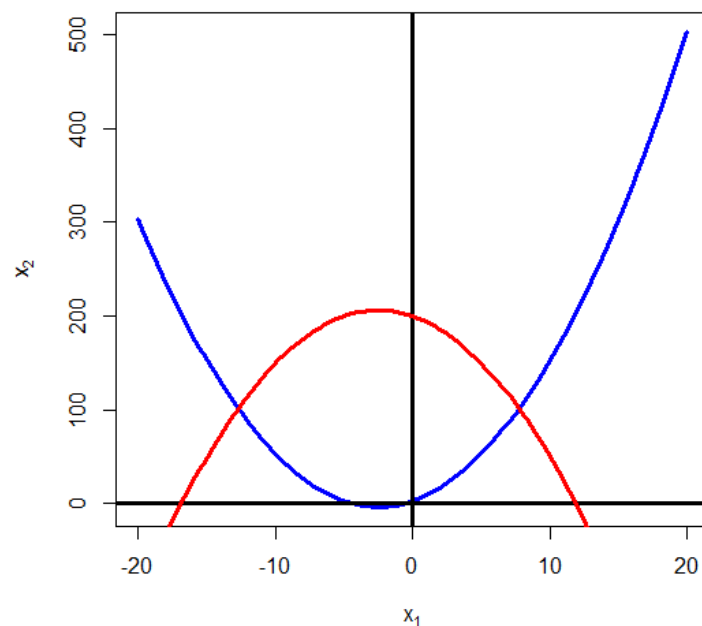
Faça um gráfico para observar as raízes.

Calcule aproximações pelo método de Newton.

## Solução

# Visualizando graficamente

```
f<-function(x){x^2+5*x+3}
plot(f,-20,20,xlab=expression('x'[1]),
ylab=expression('x'[2]),
lwd=3,col="blue")
abline(h=0,v=0,lwd=3)
g<-function(x){-x^2-5*x+200}
plot(g,-20,20,add=T,col="red",lwd=3)
```



# Carregando o pacote

```
require(nleqslv)
```

# Definindo o sistema

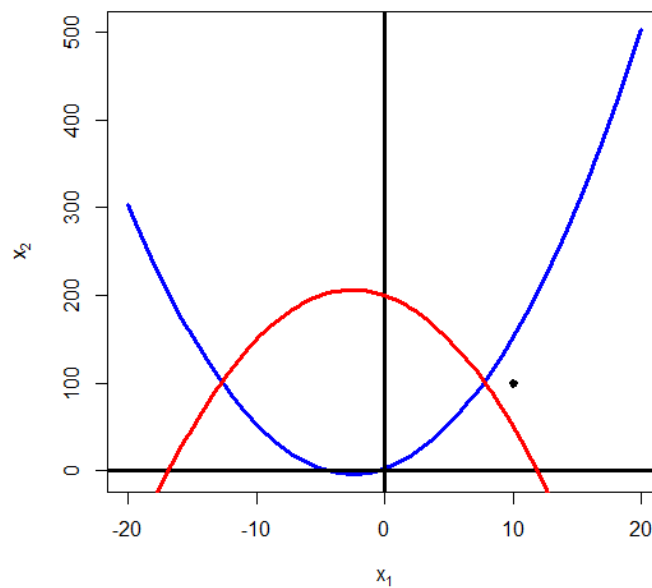
```
sistema <- function(x) {
  y <- numeric(2)
  y[1] <- x[1]^2+5*x[1]+3-x[2]
  y[2] <- -x[1]^2-5*x[1]+200-x[2]
  y
}
```

# Primeira raiz

#Definindo a aproximação inicial

```
xstart <- c(10,100)
```

```
points(10,100,pch=20,lwd=3,col="black")
```



# Resolvendo

```
nleqslv(xstart,sistema,method = c("Newton"),control=list(xtol=0.000001))
```

\$x

```
[1] 7.734745 101.500000
```

\$fvec

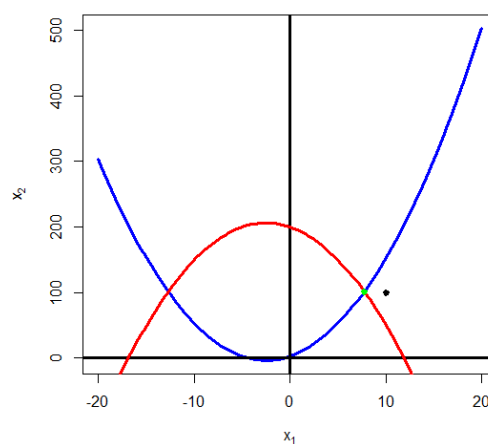
```
[1] 5.684342e-14 -5.684342e-14
```

\$iter

```
[1] 4
```

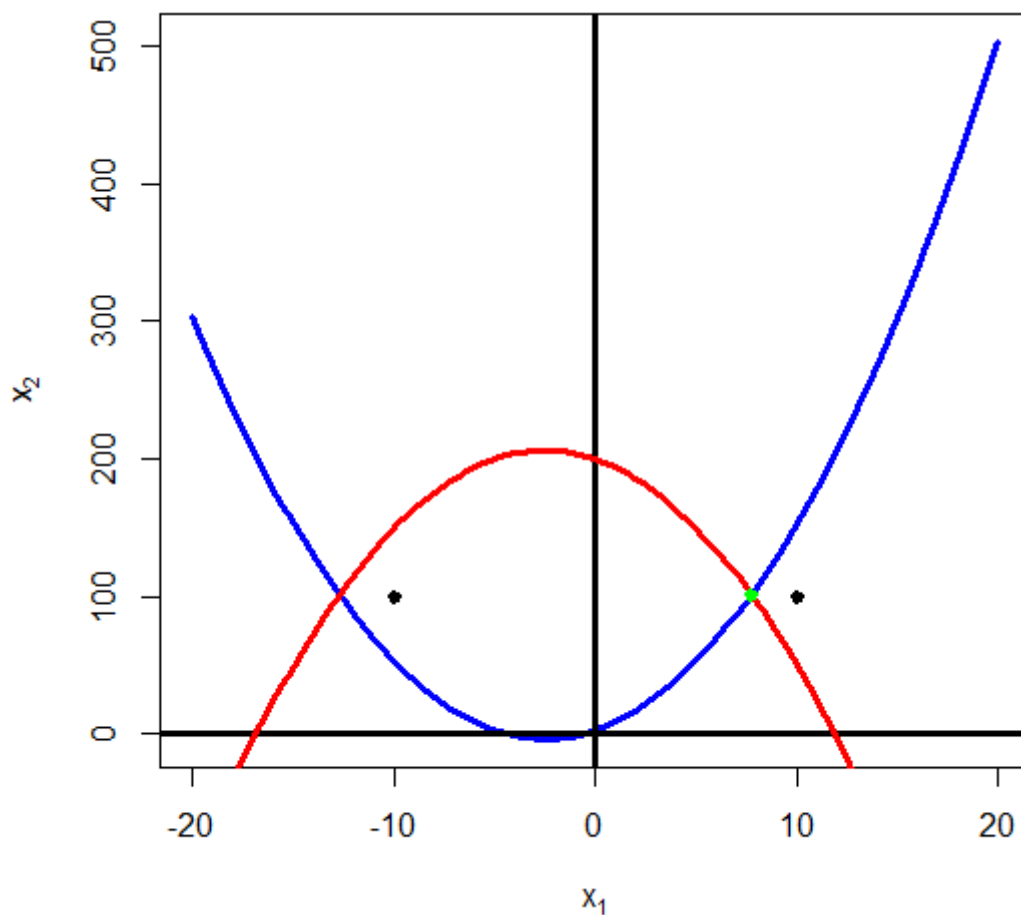
#Plotando a solução encontrada

```
points(7.734745,101.500000,pch=20,lwd=3,col="green")
```





```
# Segunda raiz
#Definindo a aproximação inicial
xstart<- c(-10,100)
points(-10,100,pch=20,lwd=3,col="black")
```



```
# Resolvendo
nleqslv(xstart,sistema,method = c("Newton"),control=list(xtol=0.000001))
```

```
$x
[1] -12.73474 101.50000
```

```
$fvec
[1] 4.187939e-11 -4.187939e-11
```

```
$iter
[1] 4
```

```
#Plotando a solução encontrada
points(-12.73474,101.50000,pch=20,lwd=3,col="green")
```