

- 上 {
1 数学
2 力学
3 电磁学
4 热学
5 光学
下 {
6 原子
7 相对论
8 总结

如有遗失，烦请联系：

□/3

不胜感激！

△ 热一相关

> 混合气体的过程：状态方程不影响，内能要另开计。

绝热注意一下，不是分组分各自绝热，不然温度会不同，要传热的，都化归到 $\Delta Q=0$ 上：

$$\gamma_1 C_{V_1} dT + \gamma_2 C_{V_2} dT + p dV = 0 \Rightarrow \frac{dp}{p} + \underbrace{\frac{\gamma_1 C_{P_1} + \gamma_2 C_{P_2}}{\gamma_1 C_{V_1} + \gamma_2 C_{V_2}}} \frac{dV}{V} = 0$$

等效绝热指数

> 热容量转变气体的过程：在转变温度（如 T_0 处 $\frac{5}{2}R \rightarrow \frac{7}{2}R$ ）需要吸收一定能量补充内能，相应就存在一些过程，如 $\Delta U = RT_0$ ，等压膨胀时会出现等压等温阶段，猛一吸热；绝热压缩时会出现绝热等温阶段，内压 $P \uparrow$ 做功给了 ΔU ，类似等等。

> 完气：经典理解方式 $P_0 \rightarrow P_c$ 压功存在！ $P_c V_c = W$ 。

$(P_c$ 一直压到底，只是进入部分变换，用 U 等守恒量)

△ 求和改积易方法：

$W = \Delta U$ (掠过混合过程)

哪些是通过微元过程缓变的量，搞出

$\Delta U = \int \dot{Q} dt$ (如果绝热)

差值 $P_{i+1} - P_i$ ，用 d 表示。

放气基本一致。

哪些是属于微元过程里的量，用 d 表示的

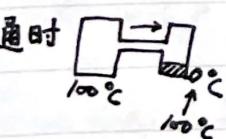
微元量代换掉。

> 相变：还有一种是“化学反应”，它应该会近似告诉你，反应物（生成物）的摩尔数远小于工作气体，只需要考虑放热（反应热）给工作气体（应该瞬时升温即可）。

* 相变潜热 L ：单位是 J/g。必须等温等压下衡量 $\Delta Q = mL$ ，并不是 m 气和 m 液在 T 下之间的 ΔU 。应为 $\Delta U = \Delta M (\frac{RT}{M} - L)$ ，($L = \underbrace{u_{气} - u_{液}}_{(气 \rightarrow 液)} + P_s V$) 单位质量体积 $\frac{RT}{M P_s}$

具体问题核心其实还是能量守恒， $W = \Delta U$ (如果绝热) → 若变温了，则还需 $\frac{dP_s}{dT} = \frac{L_m}{TV}$
 ΔU 分为 非相变部分 ΔU_1 和相变部分 ΔU_2 考虑，其中 ΔU_2 即 ΔM 的上面的式子。
 (dT) (dm/dm)

饱和蒸气压难度不大，就是分压到达 P_s 就维持 P_s 往下液化，不过注意，在细连通时



> 热一 Tip:

• 双缸式的，多半不变且绝热，注意应用总体的能量守恒（略去互相做功）
 (把其中难列的一室绕开)

• 流管（多孔塞 / 加热网）其实也是一个热一，只不过 $\Delta E + \Delta U = Q + W$ ，多孔塞 $Q = 0$ ，并且有

• 摩擦活塞（右侧恒 $-4p$ ）注意摩擦力做功 $4p \cdot \Delta V$ 要减去！
 $W = P_1 V_1 - P_2 V_2$ 可以合进活塞。
 □ 计算双缸等作功 = 各自压强作功 + 摩擦力功。

口 车辆过程

i) 韦特 勒 动量流密度 $\frac{d\bar{P}}{dts} = -\eta \frac{du}{ds}$ ($f = -\eta \frac{du}{ds} \cdot ds$)


Newton

ii) 热传导 热流密度 $\frac{dQ}{dts} = -k \frac{dT}{ds}$

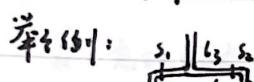
Fourier

△ iii) 扩散中分子自己分子的，别的气体不影响。

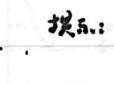
若三维，则改为梯度 $\nabla n \cdot \nabla T \dots$

iii) 扩散 粒子流密度 $\frac{dn}{dts} = -D \frac{dn}{ds}$ 有些题可能搞比如柱筒， S 变化。
 $\downarrow 2\pi r l$, 实际不线性了。

题目描述常见“形成稳定…传系扩散”，则即有固定的 n, Q 流，即 $\frac{dT}{ds}, \frac{dn}{ds}$ 线性分布。

举个例：  温度恒定，上口大气干燥。开了 S_1 闭 S_2 过了 T_1 蒸发完

开了 S_1 闭 S_2 过了 T_3 全蒸发完

用 l_1, l_2, l_3 表示 $\frac{T_3}{T_1} \sum = \frac{l_2 + 2l_3}{l_1 + l_3}$ 提示：设  地饱和水汽处

附：物理量 ρ 的流： $i) \rho = \frac{1}{3} \rho \bar{\lambda} \bar{n}$ 当然还有

$\Rightarrow \frac{J_q}{\bar{\lambda}} = -\frac{1}{3} \frac{d(\rho \bar{\lambda} \bar{n})}{ds} \bar{\lambda} \bar{n} \cdot ds$ $ii) \mu = \frac{1}{3} \rho \bar{\lambda} \bar{n} c_v \quad \bar{v} = \sqrt{\frac{8kT}{\pi m}}$

$iii) D = \frac{1}{3} \bar{\lambda} \bar{n} \quad \bar{\lambda} = \frac{1}{\sqrt{2\pi k}}$ (单分子)

口 范德气体 (分子气体无“口热辐射”)

状态： $(P + \frac{q}{V^2})(V - b) = RT$ (考多摩尔时 V 应积为 V_m ，即 $(P + \frac{q}{V^2})(V - mb) = RT$ 后类同)

内能： $U = C_v T - \frac{q}{V} + U_0 \quad \leftarrow \quad \text{能物态方程 } (\frac{\partial U}{\partial V})_T = -P + T (\frac{\partial P}{\partial T})_V$

做功仍为 PdV 。过程多方： $(P + \frac{q}{V^2})(V - b)^n = \text{const}$ (微小卡诺可推导或麦氏法)

其热容与理想气体一致， $C = C_v + \frac{R}{T-n}$

(有时候还是错的，万-Cv(T)来一个)

· 等温过程，内能仍然会变，仍然有 Q 传递。

* 包括光子也是 $(\alpha V T^4)$

是工作物质一定注意 $U(V, T)$

每次计算最好都审查一遍热一。

ΔU ? ΔQ ? W ?

微小卡诺

i 能物态方程 $(\frac{\partial U}{\partial V})_T = -p + T(\frac{\partial p}{\partial T})_V$

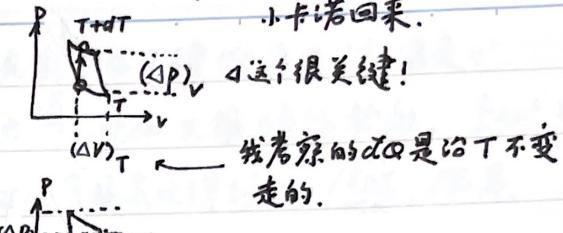
$$\frac{(\Delta T)_v}{T} = \frac{dW}{dQ} = \frac{(\Delta V)_T d(p)_v}{(\Delta V)_T (dV) + p(dV)_T}$$

即得 $dU + pdV \rightarrow$

$$(\frac{\partial H}{\partial p})_T = V - T(\frac{\partial V}{\partial T})_p$$

$$(\frac{\partial T}{\partial p})_P = \frac{dW}{dQ} = \frac{-(dV)_P d(p)_T}{(\frac{\partial H}{\partial p})_T (dP)_T - V(dP)_T}$$

即得.



这个和上面的 $(\Delta p)_v$ 一样
都是循环变化量.
(注意两组 Δ 的位点不一样,
其中 $(\Delta V)_P, (\Delta p)_V$ 的 Δ 与 $(\Delta T)_v, (\Delta T)_P$ 一致)

ii 欧拉循环

中间的物态变化是一个等温等压过程.

$$\gamma = \frac{\Delta T}{T} = \frac{dP(v_g - v_L)}{L} \quad (v \text{ 为摩尔体积})$$

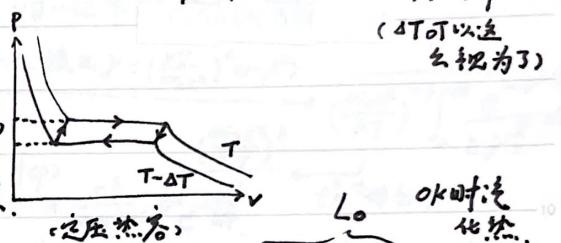
即得 $\frac{dp}{dT} = \frac{L}{T(v_g - v_L)}$ 饱和蒸气压 $p_{(T)}$ 关系.

若相变潜热不视为不变: $L = H_g(T) - H_l(T) = (C_{gp} - C_{lp})T + H_g(\infty) - H_l(\infty)$

得 $\frac{dp}{dT} = \frac{L_0 + T(C_{gp} - C_{lp})}{T(v_g - v_L)} \Rightarrow \frac{dp}{P} = \frac{dT(L_0 + (C_{gp} - C_{lp})T)}{RT^2} \Rightarrow p \sim T \text{ 关系.}$

$$(p \propto T^\alpha e^{-\frac{\alpha}{T}})$$

附: 相变有个“杠杆定则”



开放系统的理想气体

特征: 描述用强度量 P, T 作为 F 的函数, 以气固为研究对象, 处在交换和流动中.

① 重力场中的大气 \leftarrow 静力平衡

$$\nabla p + \vec{f} = 0 \text{ 即 } \frac{dp}{dz} - \rho g = 0 \quad \rho = \frac{PM}{RT}$$

$$P_{(z)} = P_0 \cdot \left(\frac{T_{(z)}}{T_0} \right)^{\frac{Mg}{CR}}$$

若微扰(绝热浮动) $P_{(z)} = P_0 \cdot \left(\frac{T_{(z)}}{T_0} \right)^{\frac{Mg}{CR}}$ (或称绝热大气模型)

则 $\alpha < \frac{Y-1}{Y} \frac{Mg}{R} = \frac{Mg}{C_p}$ 时, 扰动气团 T 低于外界 T .

② 伯努利方程 \leftarrow 动量守恒

③ 欧拉方程 \leftarrow 动量守恒

$$-\oint \vec{F} d\vec{A} t = m \vec{v}_2 - m \vec{v}_1$$

$$-\iint \frac{dp}{dx} Adx = (PVA) \cdot (v_2 - v_1)$$

$$\text{对上限 } -\frac{dp}{dx} = P_V \frac{dv}{dx}$$

(实为一个 \int)

温度若认为不变则是绝热层分布

$$\text{温度若认为 } T_{(z)} = T_0 - \alpha z \leftarrow$$

$$dY \cdot \mu g z + U_{(z)}$$

$$= U_{(z)} + P_0 dv - P_g dv$$

$$\Rightarrow dY \cdot \mu g z = dY \cdot C_p T_0 - dY \cdot C_p T_z$$

$$T_z = T_0 - \frac{Mg}{C_p} z$$

$$A_{(x)} \frac{u}{\rho} + p + \frac{1}{2} v^2 + \varphi = \text{Const}$$

$$P_{(x)} V_{(x)} P_{(x)} \frac{1}{\mu} C_p T \quad \text{内能} \quad \text{压功} \quad \text{动} \quad \text{势}$$

$$T_{(x)} \frac{1}{\mu} C_p T \quad PVA = \text{Const}$$

$$\text{比焓 } \quad \rho = \frac{PM}{RT} \quad \text{质量}$$

$$\text{物态}$$

流管
方程组

△ MB分布 / 分子动理论论点

一些教科书论点：“n维球”、“高维麦”，麦克斯韦分布律推导见“高维麦”。

△ MB分布都是粒子数密度分布律，是 $n \propto e^{-\frac{E}{kT}}$ 。比如三维球体势能 $\frac{1}{2}mv^2$ 有 $n = n_0 e^{-\frac{mv^2}{2kT}}$ ，是 n 而非 $\frac{dn}{dv}$ 。（在三维球坐标下）可以直接受麦比得 $n = \sqrt{\frac{8\pi kT}{\pi c^3}} e^{-\frac{mv^2}{2kT}}$ 。

> 相对论性（含非惯性）

粒子：针对动量空间进行。 $f(p) \propto e^{-\frac{E_p}{kT}} \frac{dp^3}{dp^3}$ 。 $f(p) \propto p^2 e^{-\frac{E_p}{kT}} dp$

由能动量关系将 p 通过 $\frac{dp}{d\beta} = \frac{m_0 c^2}{(1-\beta^2)^{\frac{3}{2}}}$ 化为 $f(\beta)$ 即 $f(v)$

$$\Rightarrow f(\beta) \propto \frac{\beta^2}{(1-\beta^2)^{\frac{3}{2}}} e^{-\frac{m_0 c^2}{kT} (\frac{1}{\beta} - \beta - 1)} \quad \text{归一化常数再由之积得}$$

① 极端相对论粒子时 $A = \int_0^1 \dots d\beta \quad \frac{m_0 c^2}{kT} \ll 1$ ，换元 $y = (\frac{kT}{m_0 c^2})^{\frac{1}{2}}(1-\beta^2)$ $\rightarrow \frac{1}{(\frac{m_0 c^2}{kT})^{\frac{3}{2}} \int_0^{\infty} \frac{e^{-y^2}}{2y^{\frac{5}{2}}} dy}$

光子时 $f(p) \propto p^2 e^{-\frac{E_p}{kT}}$ 直接积得 A ，得 $f(p) = \frac{c^3}{2k^3 T^3} p^2 e^{-\frac{p^2}{kT}}$ 形如 $t^{\frac{3}{2}} e^{-t^2}$ 形积分

> 滑流：回顾：滑流粒子一是速度同向，二是粒子数受到了 v 的加权。（准确度 $\frac{1}{2}$
即 $F'_{(v)} \propto v F_{(v)}$ ）
（应再来以一个 $\cos\theta$ 积分的因子）

$$\text{则归一化有 } F'_{(v)} = \frac{v}{\bar{v}} F_{(v)} = F_{\text{总滑流}}$$

滑流的影响：一是 $\bar{v} = \sqrt{2kT}$ ，带走能量导致容器内温度降低。 $\frac{dU}{dt} = -\Gamma \bar{v} \cdot S$

二是 粒子流带有方向动量 $\Gamma m \bar{v}_x S$ ，会引起容器的反冲。

三、以及别忘记 N 在变化，注意积分时的变量。

四、求解：

T_0, N_0	$\begin{matrix} : \\ \vdots \\ \infty \end{matrix}$	S
M, V	$\begin{matrix} : \\ \vdots \\ \infty \end{matrix}$	太空中，初始 N_0, T_0 静止开始，分子质量 m ，容器质量 $M \gg N_0 m$ 。

 $\Gamma \bar{v} S$ 较小，容器不作转动，求（单原子）
 $T_2 < T_1$

(1) t 时刻气体温度 T (2) t 时刻容器速度大小 V

$$\square (1) \quad -2kT dN = d(\frac{3}{2}kNT) \quad \Rightarrow T = T_0 (1 + \frac{S}{6V} \sqrt{\frac{kT_0}{2\pi m}} t)^{-\frac{2}{3}}$$

(2) \triangleright 相对容器近似对地。 $dp = -m \bar{v}_x [S dt]$

$$\Rightarrow U = \frac{P}{M} = \frac{6N_0}{7M} \sqrt{\frac{\pi mkT_0}{2}} \left[1 - \left(1 + \frac{S}{6V} \sqrt{\frac{kT_0}{2\pi m}} t \right)^{-\frac{7}{3}} \right]$$

其中 \bar{v}_x 需求算： $\bar{v}_y = \bar{v}_z = \sqrt{\frac{2kT}{\pi m}}$ ，而 \bar{v}_x 受到 v_x 加权。 $\propto \bar{v}_x e^{-\frac{mv_x^2}{2kT}}$

速率分布

$$\text{归一化之 } A = \frac{m}{kT} \text{ 得 } \bar{v}_x = \sqrt{\frac{\pi kT}{2m}}$$

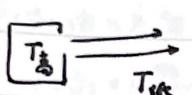
> 能均分定理：提醒：振动自由度 $\frac{1}{2}kT = \text{势能} = \text{动能}$ ，为两个原子共有！

$$\underbrace{\frac{3}{2} \frac{2kT}{2kT}}_K \underbrace{\frac{1}{2} \frac{2kT}{2kT}}_L \frac{1}{2} \frac{2kT}{2kT}$$

KOKUYO
 $\frac{1}{2} \frac{2kT}{2kT}$
 $\frac{1}{2} \frac{2kT}{2kT}$

△ MB 分布 / 分子动理论 (2)

> 相对速率: 在两种气体均是麦克斯韦分布下, 通过系弦定理, 简化为 $\bar{u} = \sqrt{\bar{v}_1^2 + \bar{v}_2^2}$

 还有一种是流动出来相对空气, 由于分布不同, 近似多高也不同.

$$\text{① } \sqrt{v_1^2 + v_2^2} \quad \text{② } v_i \text{ 定向} \quad \bar{u} = \int_0^\pi \sqrt{\bar{v}_1^2 + \bar{v}_2^2 - 2\bar{v}_1 \bar{v}_2 \cos \theta} d\theta \cdot \frac{2\pi \sin \theta}{4\pi} = \frac{(\bar{v}_1 + \bar{v}_2)^3 - (\bar{v}_1 - \bar{v}_2)^3}{6\bar{v}_1 \bar{v}_2}$$

相对速率分布: $f_{uv} = 4\pi u^2 \cdot \left(\frac{\mu}{2\pi kT}\right)^{\frac{3}{2}} e^{-\frac{\mu u^2}{2kT}}$ 同形式的分布.

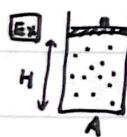
(“堆积”弊处) 有一种常见的问法, “要求 99% 不与外道空气相碰...”

注意不建议使用什么 $\int_0^{Ans} f_{uv} du$ 反解出 99% 处的 u , 然后代入 $v_i, t \leq 1$, 是错误的!
 t 跟 u 有关, 这导致不能单单关注 v_i , 应该用

> 自由程分布: $N = N_0 e^{-\frac{\lambda}{\bar{v}}}$ 指存留的概率, 不则由 \bar{v}, n, D 确定.

求导之后 $\frac{1}{\bar{v}} e^{-\frac{\lambda}{\bar{v}}}$ 即为概率分布.

> 玻尔兹曼分布: ϵ_p 表达后代入即可, 但有时需注意, T 等量是否是变量? 最本质的就是势场里微元的平衡.



n, N 个分子在竖直气缸里. 求 (1) 活塞固定 H , 热容 $C_v(T)$

(2) 活塞 M_0 , 光滑上下移, 热容 $C_p(T)$

$$\sum^{(1)} C_v = \frac{5}{2} N k - \frac{m g H^2}{k T}$$

$$\frac{N k e^{\frac{m g H}{k T}}}{(e^{\frac{m g H}{k T}} - 1)^2}$$

$$(2) C_p = \frac{5}{2} N k \quad \begin{aligned} &\text{存在 } dw = \\ &m g dH \end{aligned}$$

速度速率分布: $f_{uv} = \frac{4\pi u^2}{\bar{v}^3} e^{-\frac{u^2}{\bar{v}^2}}$

碰撞频率: $\sigma = \frac{4\pi r^2}{\bar{v}^2} n$

$G_{uv} = \frac{1}{2} \sigma v^2$

$G_{uv} = \frac{1}{2} \sigma v^2$

$G_{uv} = \frac{1}{2} \sigma v^2 / G_{uv} = \frac{1}{2} \sigma v^2$

$G_{uv} = \frac{1}{2} \sigma v^2 / 10 G_{uv} = \left(\frac{1}{2} \sigma v^2\right)^2$

高维麦克斯韦分布律

能均分 $\frac{1}{2}kT + \eta$ 一化 \Rightarrow 每方向上 $(\frac{m}{2\pi kT})^{\frac{1}{2}} e^{-\frac{mv^2}{2kT}}$ \rightarrow 速率分布。这是矢量分布。

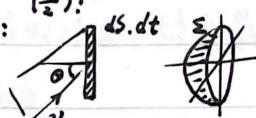
$F(v)$ 由 n 方向相乘。

$$F(\vec{v}) = \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{\frac{n}{2}} e^{-\frac{mv^2}{2kT}}$$

> 速率分布 $F(v)$ 由 $F(v)$ 乘以 n 维球表面积 S_n 。
可见“四维球”

$$F(v) = \frac{n\pi^{\frac{n}{2}}}{(\frac{n}{2})!} v^{n-1} \cdot \left(\frac{m}{2\pi kT}\right)^{\frac{n}{2}} e^{-\frac{mv^2}{2kT}}$$

> 湍流：



$$\textcircled{1} \quad dn = \int_{\Sigma} n \cdot f(\vec{v}) d\vec{v} \cdot v \cos\theta \cdot ds \cdot v^{n-1}$$

高维立体角 $d\Omega = d\theta \sin\theta d\phi \sin\theta \sin\phi d\alpha \sin\theta \sin\phi \sin\alpha d\beta \dots$

$$\text{积分时 } \int_0^{\frac{\pi}{2}} \theta, \text{ 其余 } \alpha, \beta, \phi, \dots \text{ 都 } \int_0^{2\pi}. \text{ 代入点火公式, 得 } \int \cos\theta d\Omega = \frac{(2\pi)^{\frac{n-1}{2}}}{(n-1)!}$$

$$\text{再将 } f(\vec{v}) = \frac{F(v)}{S_n v^{n-1}} \text{ 带入, } n_{\text{湍}} = \frac{(2\pi)^{\frac{n-1}{2}}}{S_n (n-1)!} n \vec{v} = \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{S_{n+1}}{S_n} n \vec{v}.$$

$$\text{② } n_{\text{湍}} = \frac{1}{2} n \vec{v}_x. \text{ 单方向 } \vec{v}_x = \sqrt{\frac{2kT}{\pi m}}. \text{ 将其化为 } v \text{ 形式, 由 } F(v) \text{ 得 } = \frac{S_n}{S_{n+1}} \cdot \sqrt{\frac{2\pi kT}{m}}$$

$$(n_{\text{湍}}) = n \vec{v} \cdot \frac{1}{2\pi} \cdot \frac{S_{n+1}}{S_n}$$

$$\text{湍流速率分布: } F'(v) = \frac{dn}{dv} = \frac{v}{\bar{v}} F(v) \quad \text{理由: 湍流就是速度加权} \quad F' \sim v \cdot F$$

可积出。

$$F'(v) = \frac{2}{(\frac{n-1}{2})!} v^n \cdot \left(\frac{m}{2kT}\right)^{\frac{n+1}{2}} e^{-\frac{mv^2}{2kT}} = F(v) \quad \begin{array}{l} n \text{ 维} \\ \text{湍流} \end{array} \iff \begin{array}{l} n+1 \text{ 维} \\ \text{气体} \end{array}$$

$$\text{推: 三 } \bar{v} = \sqrt{\frac{8kT}{\pi m}} \quad \sqrt{v^2} = \sqrt{\frac{3kT}{m}} \quad v_p = \sqrt{\frac{2kT}{m}} \quad \begin{array}{l} n \text{ 维} \\ \text{平均根} \end{array} \iff \begin{array}{l} n+1 \text{ 维} \\ \text{最概然} \end{array}$$

$$\text{四 } (n_{\text{湍}}) \bar{v}' = \sqrt{\frac{9\pi kT}{8m}} \quad \sqrt{v^2}' = \sqrt{\frac{4kT}{m}} \quad v'_p = \sqrt{\frac{3kT}{m}} \quad (S_4 = 2\pi^2)$$

$$G_{\text{exp}} = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{\pi}{\lambda}} \quad \text{定义 } G_{\text{exp}} = \int_0^\infty x^n e^{-\lambda x^2} dx$$

$$G_{\text{exp}} = \frac{1}{2\lambda}$$

$$G_{\text{exp}} = \frac{1}{4} \sqrt{\frac{\pi}{\lambda^3}}$$

$$G_{\text{exp}} = \frac{1}{2\lambda}$$

$$G_{\text{exp}} = \frac{3}{8} \sqrt{\frac{\pi}{\lambda^5}}$$

$$G_{\text{exp}} = \frac{n+1}{2\lambda} G_{\text{exp}} / G_{\text{exp}} = \frac{n-1}{2\lambda} G_{\text{exp}}$$

$$G_{\text{exp}} = \frac{(\frac{n-1}{2})!}{2\lambda^{\frac{n+1}{2}}} \cdot 1 = G_{\text{exp}} S_{n+1} \left(\frac{1}{\lambda}\right)^{\frac{n+1}{2}}$$

$$\ln F(\vec{v}^2) = \ln F(\vec{v}_x^2) + \ln F(\vec{v}_y^2) + \ln F(\vec{v}_z^2)$$

$\Rightarrow \frac{\partial}{\partial v_x}, \frac{\partial}{\partial v_y}, \frac{\partial}{\partial v_z}$ 得常等

$$\frac{1}{F(\vec{v}^2)} \cdot \frac{\partial F}{\partial \vec{v}^2} \cdot \frac{\partial \vec{v}^2}{\partial \vec{v}_i^2} = \frac{1}{F(\vec{v}_i^2)} \cdot \frac{\partial F}{\partial \vec{v}_i^2} \quad i=x,y,z$$

$$\text{又 } \frac{1}{F} \cdot \frac{\partial F}{\partial v^2} = k \text{ 常量} \\ \text{得 } F = e^{A - Bv^2}$$

△ 熵

> 熵变计算：熵是状态量，所以多过程时，总熵变可以直接看总的初末态，不一定都单级。

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{热容 } C \\ \text{理想气体 } S = S_0 + C \ln T \end{array} \right.$$

$$\Delta S = \gamma R \ln \frac{V}{V_0} + V C_V \ln \frac{T}{T_0} = -\gamma R \ln \frac{P}{P_0} + V_C \ln \frac{T}{T_0}$$

工作气体视窗 /
分子视窗(分布)

△ 熵不变蕴含了绝热方程
在里面，题目给什么工作物
质 S 的活塞个心。

△ 注意 V 为单液体积！如混合 N_2 固 + N_2 液 \rightarrow $\boxed{N_2}$ V 应代 $\frac{V_1 + V_2}{2}$ 。（更多见下）

有时候要求熵变最大/最小，就凭感觉“越不可逆越大”，如 $T_{\text{始}} \rightarrow T_{\text{终}}$

> 过程构造：

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{单} \quad \text{绝热} \quad (\text{若熵增加再稳态升温}) \\ \text{双} \quad \text{各自绝热到达再卡诺机向外} \end{array} \right.$$

通常若原对外 w ，即成为热源。 $\frac{dQ_1}{dQ_2} = -\frac{dT_1}{dT_2} = \frac{T_1}{T_2} \Rightarrow T_1, T_2 = \text{const.}$

△ 这也是使之 $0 \rightarrow 0$ 同温 S_{max} 。
降升温最多 $\leftarrow 0 \rightarrow 0$ 连续 S_{min} 。

* 平衡态不是一定有，于是
题目会问“若可以共存...”

> 寻找平衡态：

$$T = \frac{dE}{dS} \quad \left\{ \begin{array}{l} ① ② \quad T_1 = T_2, \frac{dE_1}{dS_1} = \frac{dE_2}{dS_2} \\ S_{\text{总}} = S_1 + S_2. \quad S_{\text{总}} \text{ 取 max 时稳定性平衡.} \end{array} \right.$$

寻找最大功：热 $\geq \Delta S \geq 0 \quad \Delta S = 0 \text{ 时 } W_{\text{max}}$

$$W = E_0 - E$$

* 总结：热一
+ 热二

能量守恒永远成立
末态到底是否同态还是异态：
列的时候要分清

$$\frac{dw}{ds} = -T \downarrow$$

$\downarrow = 0$ 为极值

给出“最小末温”之类的状态量的要求。
再由 $w = \Delta U$ 之类的得到 W_m .
(如果体系独立的话)

> 利用熵求解气体过程：

固 $P = P_0 + \frac{P_0}{V_0} V$ 1 mol 理想气体
经过该过程。

口 $C(T) = C'(T)$ 热容作为 T 函数相同时
决定了 $S = \int \frac{C(T)}{T} dT$ 熵的行为也相同。

现求另一个准静态过程，每一温度

上具有与该过程相同的热容，过 $(4P_0, 4V_0)$ 点。

$$P'_{CT} V'_{CT} = V'_{CT} P'_{CT} \Rightarrow$$

> 混合熵：

$$\boxed{V_1} \quad \boxed{V_2} \rightarrow \boxed{\frac{V_1}{T}} \quad \boxed{\frac{V_2}{T}} \rightarrow \boxed{\frac{V_1 + V_2}{T}} \rightarrow \boxed{\frac{V_1 + V_2}{T}} \quad \dots$$

$\Delta S = Nk \ln \frac{(V_1 + V_2)^2}{4V_1 V_2} = 2Nk \ln \frac{V_1 + V_2}{2} - Nk \ln V_1 - Nk \ln V_2$ （单液体积的说话认为仍可分离，若擦去，则 $\ln V_1 + \ln V_2$ 了）

吉布斯佯谬：

$$\boxed{\frac{V_1}{2V}} \quad \boxed{\frac{V_2}{2V}} \quad 2\gamma R \ln 2V + 2\gamma C_V \ln T - 2(C_V \ln V + \gamma C_V \ln T) \quad \text{来源：信息熵} \rightarrow \text{左？右？}$$

$\uparrow \uparrow$
 $\square \square \quad$ 若左右为同种气体，理论上 ΔS 应为 0.

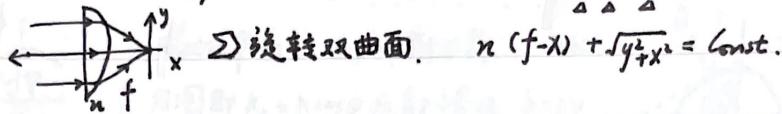
每擦去 1 bit 需熵增加 $k \ln 2$.

$$\Delta S = 2N \cdot k \ln 2 = 2\gamma R \ln 2$$

KOKUYO

△ 几何光学...

> 费马原理：比如求解严格成像面时，可以利用等光程的结论。



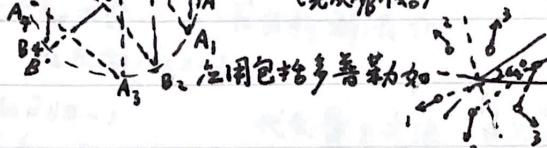
存在某条光线

$$\begin{aligned} &\Downarrow \text{表达其光程 } L(n, x/r) \\ &\Downarrow \text{光程是极值 (or 极小)} \\ &0 = \frac{dL}{dx} / \frac{dL}{dr} \dots (L = \text{const}) \end{aligned}$$

> 夹角平面流：如果考察光线或粒子运动轨迹，都是☆补充对称面。

详细一些：像点为 \hat{A} 二类， $\hat{A}\hat{B}$ 对顶为吞没区（终结）

(先从 $A\hat{B}$ 开始)

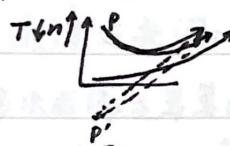


* 考试
需证明

> 连续介质：光力类比可以帮助想象轨道。做实际上就是 $n_{xy}, \sin\theta = \text{const}$ 或 $n_{yy}, r\sin\theta = \text{const}$

解微分方程。（柯西元“折射定律·光力类比”）海市蜃楼：

○ 这点微分方程 $\frac{dy}{dx} = \pm \sqrt{\dots}$ 有个正负
即方向的问题，可以趁早判断。



沙漠(天光). 下沉蜃景
倒像

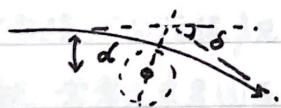


海上(楼阁). 上沉蜃景
正像

还有同小量近似有关的，举个例子：Ex 3) 引力透镜星光偏转解释二：

$$n_{cr} = 1 + \frac{2GM}{rc^2}$$

证明



$$\delta = \frac{4GM}{rc^2}$$

$$k = \frac{2GM}{c^2} \text{ rad. } nr\sin\theta = \text{const} \text{ 有 } (r+k)\sin\theta = d$$

$$\frac{\sin\theta}{r} = \frac{a}{dn} \Rightarrow \theta = \int \frac{da}{r} \rightarrow \int \frac{da}{r} = \int \frac{t \cos\theta}{r} dn \rightarrow \int \frac{t}{r} da$$

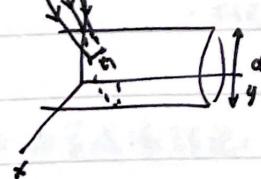
代入 r, θ 关联式积得 $2(\frac{\pi}{2} + \frac{k}{r})$ ，得证。

> 解析型折反射：我们用波矢表示光线的走向，点乘等形式表达夹角。注意最好还是画立体平面图思考角度之类的，不要完全陷入“表达每个矢量”的解析泥潭。

Ex 在 $y=L$ ($L \gg d$) 处放一垂直于 y 的大光屏

($t \ll d$) 宽 t 激光平行于 xoz 面射向圆柱。

与 \hat{z} 夹 θ ，中心点射在 $y=0$ 处。



(1) 柱银质(反射)，求屏上圆弧半径和张角 Ω_1 .

(2) 柱折射率 n ，下半面 ($z < 0$) 内镀银。
求屏上圆弧半径和张角 Ω_2 .

$$n = 1.5, t = \frac{\sqrt{3}}{2}d, \theta = \frac{\pi}{3}$$

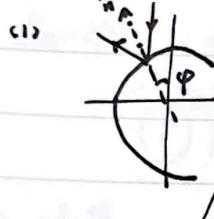


(截面)

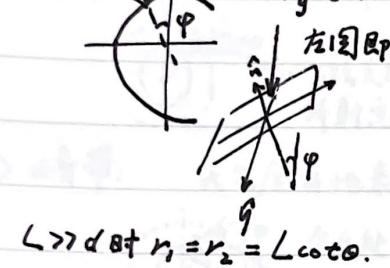
T2C3

△ 几何光学 (2)

□ ▷ 张角(圆心角)反映光线歪斜, 与 δ 无关, 可取截面考察! (除了“真”夹角)

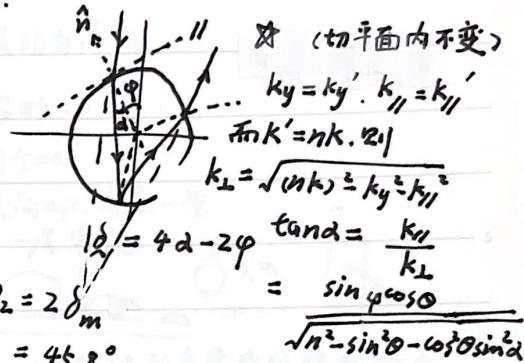


(1) k_y 在切平面上, 反/折射不变.



$$\angle d \cdot \sin \theta = r_1 = r_2 = \angle \text{co} \cdot \theta.$$

$$\Omega_1 = 4\phi_m = 4\sin\frac{\pi}{d}$$



$$\Delta = 4d - 2\phi$$

$$(\text{单偶 } \Omega_{\text{cp}}) = 45.8^\circ$$

$$\tan \alpha = \frac{k_y}{k_\perp} = \frac{\sin \phi \cos \theta}{\sqrt{n^2 \sin^2 \theta - \cos^2 \theta \sin^2 \phi}}$$

① $\cancel{k_y \text{ 不变}}$ \vec{k} 分析解法 介
 $k_\perp \text{ 反向} / k' = nk$

② (法向 \vec{n} 为 \vec{y})
(不推荐) $\left\{ \begin{array}{l} \text{反} \quad \vec{k}' = \vec{k} - 2(\vec{k} \cdot \vec{n})\vec{n} \\ \text{折} \quad \vec{k}' = \vec{k} - [\vec{k} \cdot \vec{n} + \sqrt{|\vec{k}|^2(n_0^2 - 1) + (\vec{k} \cdot \vec{n})^2}]\vec{n} \end{array} \right.$ 代矢量公式法 代入得 $\Omega_2 = 2\phi_m$
或求个夹角 α . 不然陷进去了.

> 遗憾与光阑: 以最算题为主, 多聚焦在多折光线角度等限制上. 讲一些常见的点:

I. 多次成像在最算时, 如果是单线的较简便, 有时是解方程式的, 建议首尾两头往中间表达, 再相等. 书写注意整齐有序, 高斯式 $u_i = v_i = p_i =$ 都一并列好.

II. 不建议做光瞳失真, 直接分析临界光线, 请画出来!

III. “光强...”问法很多见, 理论上无需算立体角, 因为是傍轴(二维不是 Ω 是 Ω'). 考虑的即是面积. 常常光束是圆面, 可能会计算 Ω' ; 或是简单的 $\frac{r'^2}{r^2}$. (不过 Ω ...“搞单径面积”)

IV. 公式常用: $y n \phi = y' n' \phi'$ 亦即 $\phi' = \frac{\phi}{n}$ ($n=n'$ 时). 纵向放大率 $\frac{dy}{dx} = -\frac{n'}{n} \rho^2$. 亦即 $d = -\rho$ ($n=n'$ 时)

V. 如果是非单点的几何物体成像, 可以借助图象.



当然也有一种如图成圆锥类代数代换的.

VI. 一些 Tip: 带有平面镜系统, 两个特殊位置

有时只考察 r 大小,
计算上可不管什么+,-)

不仅是光路图, 凡是拉直线然后距中轴 r , 都应想到两类

* 光学成像结论: I. 平行玻璃砖. 非傍轴以角

$(\alpha \text{ 与 } \alpha + da \text{ 两条})$
(傍轴 $u + \frac{d}{n}$ 处)

$$\frac{1}{\cos \alpha} (u + \frac{d}{n} \frac{\cos^3 \alpha}{\cos^3 \beta})$$

II.

△ 落日

与之相关的“大气层光学”另见下文。

> 扁一些：太阳张角 $\Delta\phi = \frac{2R_s}{r_{SE}}$ 。大气层视为一层均匀介质。



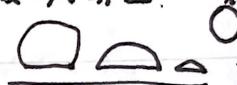
正弦定律
折射定律
+ 近似 $\Rightarrow \Delta\phi$ 对应上沿有个 α_0 。
于是垂直向 α_0 横向 α_0 , 会扁一些。

下沿为切地球时 ($\theta=0$)

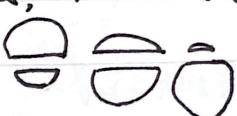
> 暗带：大气层在地表附近折射率突变，形成一层界面。



全反射之后暗带（光无法抵达）：



若在山上，可以接收负向的光线，下乡对称的角度有同样的临界
光线，就类似于一条 $2\alpha_0$ 的暗带。



> 绿色：

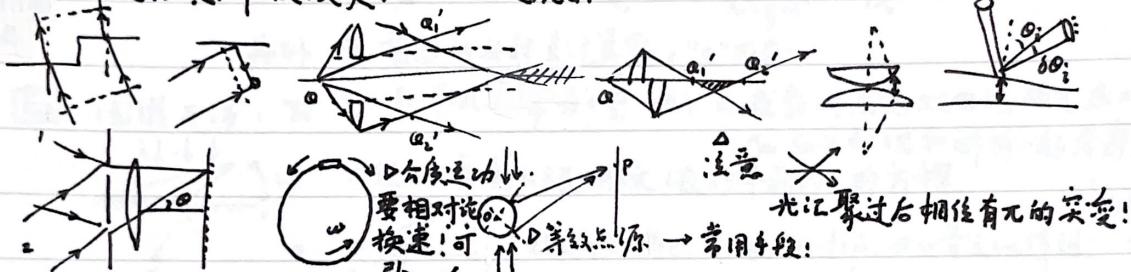
△ 干涉 ←

一般一大类问题都聚焦在光程差的计算上，主要是几何的计算，有时是画的两条具体光线算出相位差 δ ，有时找出等效的相干点源，有时会利用物像的等光程性。

(未考虑半波损！) 常见的模型，也许考不到但也在清楚：杨氏双缝、菲涅耳双缝、洛埃镜、薄膜干涉等。

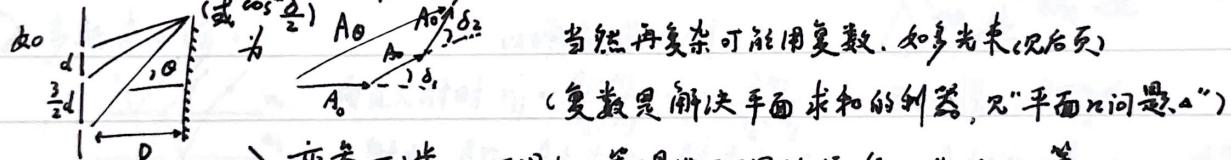
$\delta = 2nd\cos i$ 、牛顿环(注意来回)、迈克尔逊仪、(法布里-珀罗仪)等。

一定注意半波损失！ Check:



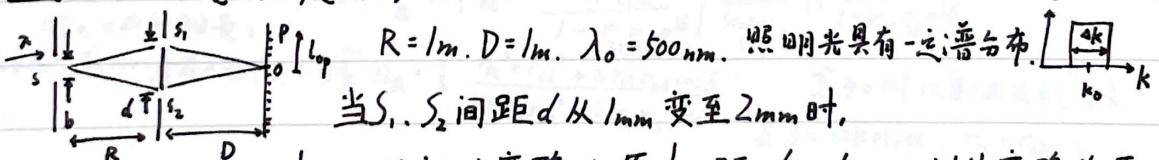
另一类问题聚焦在条纹的观察上，涉及 δ 与 I 的分析，然后可能需要做 dI 的积分或者双线。

> $I = I_0 \cdot \frac{1 + \cos \delta}{2}$ 而未考虑半波损失。有时候会回归到最原始的矢量图解法。



> 变参干步：不同 b 、 λ 等提供了不同的 dI 、 dI_0 、 dab 、 dA 、 dk 等。

Ex 杨氏双缝衬比度的影响：



当 S_1, S_2 间距 b 从 1mm 变至 2mm 时，

中心 O 处衬比度降为原 $\frac{1}{2}$ ，距 O $l_{op} = 1\text{cm}$ 处衬比度降为原 $\frac{1}{4}$ 。

(1) 求光源宽度 b (2) 求光谱宽度 $\Delta\lambda$ ，并分析计算结果的误差。

口 每隔光元 k ， λ 贡献光强 dI ，积分。 $\star I = \int_{k_0 - \frac{\Delta k}{2}}^{k_0 + \frac{\Delta k}{2}} \int_{-\frac{b}{2}}^{\frac{b}{2}} [1 + \cos(\frac{kd}{D}(x + \frac{D}{R}\xi))] d\xi dk$ 。
△ 积 k 更好，其实 Δk 为 $\frac{\Delta k}{2}$ 。

亦可积分，不过 λ 在三角函数里位于分母，小量近似提上来，结果与 k 小量出来后没影响。

$$I \xrightarrow{\text{积} \frac{b}{2k}} I = \int_{k_0 - \frac{\Delta k}{2}}^{k_0 + \frac{\Delta k}{2}} \left[b + \frac{2R}{kd} \cos \frac{kd}{D} x \sin \frac{kdb}{2R} \right] dk$$

至此处已积出空间相干性即光源扩展的影响，其衬比度 $I_1 = \frac{\sin \frac{kdb}{2R}}{\frac{kdb}{2R}} \Rightarrow \frac{\sin \frac{\pi db}{\lambda_0 R}}{\frac{\pi db}{\lambda_0 R}}$

$$(I_{1,x}) = I_0 (1 + \cos \frac{kd}{D} x)$$

将 x 处的大近似为了中值，有一定合理性，可见于(2)误差。

△ 干涉 (2)

再对 k 考虑, $I = b\lambda k + b\lambda k \cdot \frac{\sin \frac{\pi d b}{\lambda R}}{\frac{\pi d b}{\lambda R}} \frac{\sin \frac{\pi d k x}{2D}}{\frac{\pi d k x}{2D}} \cdot \cos \frac{k d x}{D}$

$$\text{则得 } Y_2 = \frac{\sin \frac{\pi d k x}{2D}}{\frac{\pi d k x}{2D}} \approx \frac{\sin \frac{\pi d k x}{\lambda_0^2 D}}{\frac{\pi d k x}{\lambda_0^2 D}} \quad \text{而 } Y = Y_1 \cdot Y_2. \quad \text{当 } b \neq 0, \Delta \lambda \text{ 可解} \Rightarrow b = \frac{\lambda_0 R}{3d} = 0.17 \text{ mm}$$

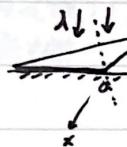
$$\Delta \lambda = \frac{\lambda_0^2 D}{3d x} = 8.3 \text{ nm}$$

$$\text{设 } \frac{Y_1}{Y_2} = 0.82 \quad \text{又 } Y_1(\lambda_0 + \frac{\Delta \lambda}{2}) - Y_1(\lambda_0 - \frac{\Delta \lambda}{2}) = 0.005, \quad \frac{0.005}{0.82} \approx 0.6\%.$$

$$\text{iii) 偏轴 } \frac{d}{R} \approx 0.1\% \quad \text{iii) } \Delta k \approx \frac{2\pi \Delta \lambda}{\lambda_0^2} \text{ 实为 } \frac{2\pi \Delta \lambda}{\lambda_0^2 - \frac{1}{4} \Delta \lambda^2} \cdot \frac{\Delta \lambda}{4\lambda_0^2} \approx 0.01\%$$

再补一道普通的光路差计算题, “三”还有:

Ex 圆锥干涉: ★注: I. 半波损常为 $\pm \frac{\lambda}{2} = k\lambda$. II. 条数时注意双曲线两支, 应 $\times 2$. III. 中心为 k_m 应从主观和解析一起考察. 暗纹... 从中心外第 10 条明纹“注章



○ 很小, 求第 k 级明纹 (在 xy 平面上) 的方程.

$$\text{由 } y^2 \approx y_1^2 \approx y_2^2, \text{ 令 } 2y = (k - \frac{1}{2})\lambda. \quad \text{得 } y = -\frac{\omega}{(k - \frac{1}{2})\lambda} x^2 + \frac{(k - \frac{1}{2})\lambda}{4\omega} \quad [\text{抛物线}]$$

附: 解释: 等光程面 [图] 地面作为平面截之.

> 多光束干涉:

以增透膜为例:

$$\text{垂直入射时 } r_{ij} = \frac{n_i - n_j}{n_i + n_j}, \quad t_{ij} = \frac{2n_i}{n_i + n_j}. \quad \text{其中相位 } \delta = \frac{4\pi n_i d}{\lambda}$$

$$\text{反射光 } A_{R1}, A_{R2}, A_{R3}, A_{R4}, \dots, A_{Rk} \quad A_{T1} t_{12} r_{23} e^{i\delta}, A_{T2} t_{23} r_{34} e^{i\delta}, \dots, A_{Tk} t_{k-1} r_{k-1} e^{i\delta}, (r_{k-1} r_k e^{i\delta})^{n-2}$$

$$(顺便提, 这里的 n± 是 s 光, \delta_s, 总 A_R = A \left[r_{12} + \frac{t_{12} t_{23} r_{23} e^{i\delta}}{1 - r_{21} r_{23} e^{i\delta}} \right] \xrightarrow[\text{消去 s 光}]{\text{消去 s 光}} A \frac{r_{12} + r_{23} e^{i\delta}}{1 - r_{21} r_{23} e^{i\delta}}$$

$$\text{至于这上面可以参考 \Delta \text{ 偏振}, } (A_R \bar{A}_R)_R = \left[\frac{r_{12}^2 + r_{23}^2 + 2r_{12}r_{23}\cos\delta}{1 + r_{12}^2 + r_{23}^2 - 2r_{12}r_{23}\cos\delta} \right]^{\frac{1}{2}} \quad \text{等于 0 时反射光完全消失.}$$

$$\begin{aligned} \textcircled{1} \quad \delta &= (2k+1)\pi, \quad r_{12} = r_{23} \\ \textcircled{2} \quad \delta &= 2k\pi, \quad r_{12} = -r_{23} \end{aligned} \Rightarrow$$

可以根据 $n = |\frac{n_1 - n_2}{n_1 + n_2}|$ 判断是否需要考虑多光束干涉.

通常在介质折射率较相近的近似下, 使用一二两束光干涉亦可

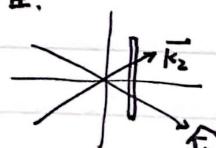
得到 $n \approx \sqrt{n_1 n_2}$ 等正确结论. (《难集》, $n \ll 1$ 近似, 如 $(1-n^2) \rightarrow 1$)

在多层膜时有一个“等效反射率”的替代. 在光学厚度为 $\frac{\lambda}{4}$ 时, $R = \left(\frac{n_0 - \frac{n^2}{n_0}}{n_0 + \frac{n^2}{n_0}} \right)^2$

单面时 $r = \frac{n_0 - n}{n_0 + n}$, 故 $\left| \frac{n_0}{n_0 + n} \right| \Leftrightarrow \left| \frac{n_0}{n_0 + \frac{n^2}{n_0}} \right|, \tilde{R} = \frac{n^2}{n_0 + \frac{n^2}{n_0}}$. 更多层逐级向上递推.

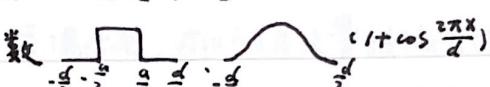
> 空间光场干涉: 理论的似人手不多, 也不会有理论上的困难, 只需用

$A_0 \cos(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})$ 或 $A_0 e^{i(\omega t - \vec{k} \cdot \vec{r})}$ 叠加计算就可以切矣.



△ 衍射

波动光学，核心在于相位差引起的叠加特性。在不考虑偏振情况时，即是 $A_1^2 + A_2^2 + 2A_1 A_2 \cos \delta_{12} = A^2$ 一个式子，并 $I \propto A^2$ 。衍射也只是进一步连续化为了积分，借了复数这一工具进行。

> 菲涅耳衍射积分公式。瞳函数 

单天衍射：
 $\tilde{A}_{\text{cp}} \propto \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} e^{ikx \sin \theta} dx$, $\int_{-\frac{\pi}{2}}^{\frac{\pi}{2}} (1 + \cos \frac{2\pi x}{d}) e^{ikx \sin \theta} dx$ 仅三级。
 $(a = \frac{k d \sin \theta}{2})$ $(\beta = \frac{k d \sin \theta}{2})$ $\propto \frac{\sin \beta}{\beta} + \frac{1}{2} \frac{\sin(\beta - \pi)}{\beta - \pi} + \frac{1}{2} \frac{\sin(\beta + \pi)}{\beta + \pi}$

N元干涉：
 $\sum_{j=0}^{N-1} e^{ikx \sin \theta j} = \frac{1 - e^{i N k d \sin \theta}}{1 - e^{i k d \sin \theta}}, |...| = \frac{\sin N \beta}{\sin \beta}$
 (关心的是模)

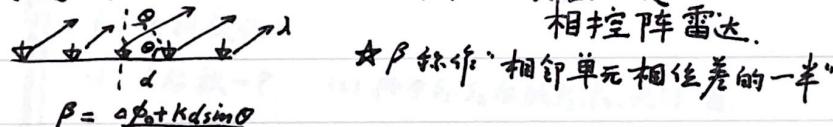
> 光栅：基础理论要熟悉。
 $I_{\text{cp}} = I_0 \cdot \left(\frac{\sin \alpha}{\alpha} \right)^2 \left(\frac{\sin N \beta}{\sin \beta} \right)^2$ $\frac{d}{a}$ 导致的缺级。

主极点 $d \sin \theta = k \lambda$ ，中间 $N-2$ 个次极点。主极点半角宽 $\Delta \theta = \frac{\lambda}{N d \cos \theta}$ 。

色散本领 $D_o = \frac{\delta \theta}{\delta \lambda} = \frac{k}{d \cos \theta}$ 色分辨率本领 $R = \frac{\lambda}{\delta \lambda} = k N$.

一种是对经典理论的考察，如 35 届美赛（DNA 衍射）。

还有不少题是回归原理式的考察，最著名的模型就是 相控阵雷达。



I. 如果问“主极点的条件”，一定是所有（包括往过调整单元）相位差为 $n\lambda$ 。

具体分布可以这么干：举个例子，坏了一个点或者有两点间距误为 $1.5a$ （靠近中间的地方）

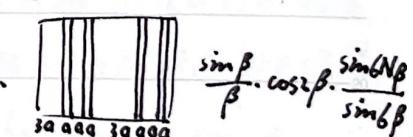
可将  分左右两个的两组 N_1, N_2 ，各自 $A_1 \propto \frac{\sin N_1 \beta}{\sin \beta}, A_2 \propto \frac{\sin N_2 \beta}{\sin \beta}$ 。再由 A_1, A_2 进行 δ 相位差的叠加（干涉）， δ 即为两组中心点间距 $\times k \sin \theta$. (若 $N_1 = N_2$ 则为 $(\frac{\sin N_1 \beta}{\sin \beta} \cdot \cos \frac{\delta}{2})^2$)

换回夫琅禾费衍射，即可求解如此类问题：

$$\text{注意这里 } \frac{A_1}{A_2} \text{ 还有 } \frac{q_1}{q_2}, \quad \rightarrow \quad \frac{A_2}{A_1} \text{ ... } \theta$$

$$\text{光强里还有 } q_1^2, (1+q_1^2),$$

$$+ 2q_1 q_2 \cdot \dots$$



(缝缘附近或 $3q, 6q$ 等)

II. 当光束衍射成强度高集中（于一级附近）时，通过改变 $\Delta \theta$ 调控扫描方向，如 $\Delta \theta = \omega t$.

> 注意 $\frac{\omega t}{r}$ 只附加于缝间干涉上（如果是调控如正弦光栅间单元相位的话），单缝衍射的 ρ 多半是不用加的。

转动后强度分布也会变化，正弦光栅也会有无数级了。

> 戴维波数： $0.61 \frac{\lambda}{r}, 1.22 \frac{\lambda}{D}$ 是半角宽， $1.22 \frac{\lambda}{r}$ 才是直径！

△ 偏振 (1)

偏振光在同一方向上由相位进行叠加 $A_s^2 = A_{1s}^2 + A_{2s}^2 + 2A_{1s}A_{2s}\cos\delta$, 在不同正交方向上独立。光强 $I = I_x + I_y = A_x^2 + A_y^2$. 如图偏振光 $I = 2A^2$.

注意，自然光和部分偏振光是混合光，可以视为大量线偏光的叠加（自然光只是其振幅相同，密度均匀），在经过偏振片后是A不定的消偏，但具有平均值 $\frac{I_0}{2}$ ，部分偏振则可视为 $\sqrt{I_{max}}, \sqrt{I_{min}}$ 最终加和。（其实只要是两正交方向就能代表 $(\bar{A}_1)^2 + (\bar{A}_2)^2$ ）

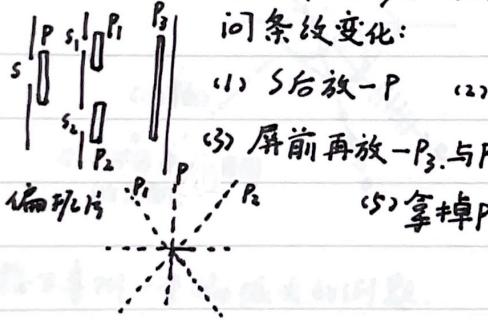
* 附：部分偏振光 i) $I_0 = I_{max} + I_{min}$ 且 max, min 正交. ii) 偏振度 $P = \frac{I_{max} - I_{min}}{I_{max} + I_{min}}$

iii) 就通过偏振片而言，部分偏振 + 线偏

自然光和部分偏光刚开始如马吕斯定律可以用 I_0 表示，一旦取线进行相位叠和操作后建议开根用 A.

大部分题目都是研究偏振光的干涉，还是聚焦在光程差的计算和最终 I, A 的三角叠和上。如果绕来绕去很多，建议直接到 x, y 向振动。（一般是写振幅、脑子里记着相位差）

Ex Check: 辅助：原干涉条纹强度为 $4A^2 = 4I_0$.



问条纹变化：

(1) S 后放 -P (2) 再于 S₁, S₂ 后放 P₁, P₂, 夹 45° 角.

(3) 屏前再放 -P₃ 与 P 同向. (4) 让 P₃ 与 P 垂直.

(5) 拿掉 P

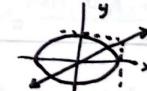
- (1) $2I_0$
- (2) 无 (人眼不区分偏振结构)
- (3) $\frac{I_0}{2}$
- (4) 移动变个条纹
- (5) 无 (两单缝衍射相叠)

Ex 一束单色部分椭圆偏振光 (有圆成分+非偏振成分) 沿 \hat{x} .

起偏器沿 \hat{x} 时透射光强最大 $1.5I_0$, 沿 \hat{y} 时最小 I_0 . (1) 透射轴与 x 成 θ 时的光强.

(2) 先通过半波片，波片轴沿 \hat{x} 或 \hat{y} , 再通过起偏器，发现与 x 成 30° 时透射光强最大. 求非偏振成分在光中占比.

$$(1) 1.5I_0 = I_u + I_{ex} \\ I_0 = I_u + I_{ey}$$



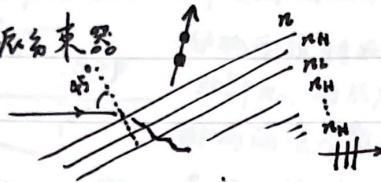
$$(2) \frac{I_{ex}}{I_{ey}} = 3 \Rightarrow I_u = \frac{3}{4}I_0, I_{ex} = \frac{3}{4}I_0, I_{ey} = \frac{1}{4}I_0 \quad I_\theta = I_u + I_{ex} \cos^2 \theta + I_{ey} \sin^2 \theta \\ = 1.5I_0 \cos^2 \theta + I_0 \sin^2 \theta$$

$$\frac{2I_u}{2I_u + I_{ex} + I_{ey}} = 60\%$$

偏振 (二)

> 球面折反射: 反射光 s 占主导, 折射光 p 占主导, 布儒斯特定律 $i_p = \arctan \frac{n_2}{n_1}$ 或 $\theta_{\text{反射}} + \theta_{\text{折射}} = \frac{\pi}{2}$.

偏振分离器



$$\text{计算应有 } n = \frac{\sqrt{2} n_L n_H}{\sqrt{n_L^2 + n_H^2}}$$

为使 s 光偏振度
最大

→ 请见笔记前面“平行”
关于多光束的东西:

附: 振幅反射率 R_s

(1) 强度反射率 R, T

(2) 能流反射率 R_s, T_s

$$R + T = 1 \quad R = 1/2^2 \quad T = 1/2^2$$

$$R + \frac{\cos i_s}{\cos i_i} T = 1$$

★ 无论几束光排列, 对反射光强度要求是相长还是相消.

n_1 —— 用 1.2 最初两束光直接透出的条件与

n_3 —— 用多光束得出的条件相同. 但 $n = \sqrt{2}$ 之类的折射率条件
(指相位, 即 d) 要严格导出还是要多光束.

例如: 这里 n_H, n_L 已选好, 为使 R_s 最大则 $<></><>$ 型

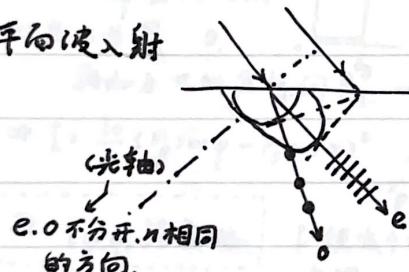
$$\left\{ \begin{array}{l} 2n_H d_H \cos \theta_H = (k_1 + \frac{1}{2}) \lambda \\ 2n_L d_L \cos \theta_L = (k_2 + \frac{1}{2}) \lambda \end{array} \right.$$

在前面的增透膜里, 为使 T_s 最大 (即 P_s 最小), $<>>/<<$ 型,

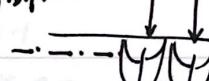
$$2n d \cos \theta = (k + \frac{1}{2}) \lambda$$

> 双折射: 正晶体 $n_e > n_o$ ① 负晶体 $n_e < n_o$ ②

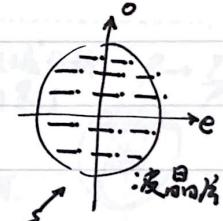
平面波入射



特别:

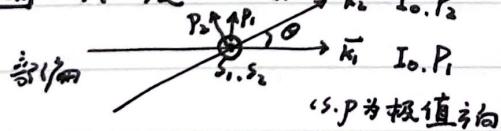


$$\delta = (n_o - n_e) d \cdot \frac{2\pi}{\lambda}$$



接下来附一些偏振光的例题.

Ex. 未计比度: $k_1 = k_2$.

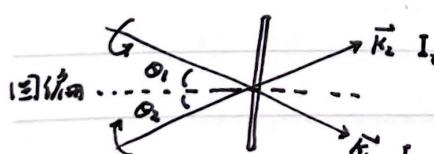


(s, p 为极值方向)

★ 分解成三个正交方向计算, 最后代数和.

$$P' \leftarrow P$$

设 δ , 最后才得 δ .



$$P_1, P_2, I_0 \text{ 表示 } I_{S1}, I_{S2}, I_{P1}, I_{P2}, \text{ 干涉 } \Sigma \delta' = \frac{\sqrt{(1+P_1)(1+P_2)} + \sqrt{(1-P_1)(1-P_2)}}{2} \cos \theta$$

▷ 注意有时存在因坐标方向投影产生的π的相位差.

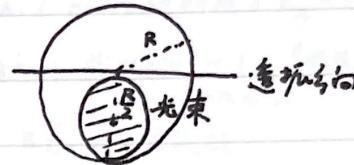
$$\Sigma \delta' = \frac{\sqrt{I_1 I_2}}{I_1 + I_2} \cdot (1 + \cos(\phi_1 + \phi_2))$$

△ 偏振 (三)

Ex 几何更多的偏振光折反射(菲涅耳公式)



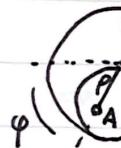
抛物面绕轴转而成的介质 $n < n_0$.
外部 n_0 . 光从右侧垂直射入.
抛物面焦参数 p . 考虑反射.



T3C2

(1) 一条距 O' 轴 h_0 的光, 各出射光的出射点
距轴 h_0 为?(2) 截去顶端长 $l = \frac{P^3}{2R^2}$ 部分.并在右侧放一偏振片 I_0 .
自然光入射(如图), 求光屏上
光强分布.

(2)
定法面
★(光在里面)
 S 方向不变
III. $\{ P$ 方向建议画图, 可能有 π !



$$A_s = \sqrt{\frac{I_0}{2}} \sin \varphi \quad A_p = \sqrt{\frac{I_0}{2}} \cos \varphi$$

$$I = A_s^2 r_{s1}^2 r_{s2}^2 + A_p^2 r_{p1}^2 r_{p2}^2 + 2 A_s A_p r_{s1} r_{s2}$$

δ_{sp} 由外反射
姑且认为是 0.

再加上 π 的坐标问题. $\cos \delta_{sp} = -1$.

$$\Rightarrow I = \frac{I_0}{2} (r_p \sin \varphi - r_s \cos \varphi)^2 \quad \text{再由菲涅耳公式算出}$$

$$r_p = r_{p1} r_{p2}, \quad r_s = r_{s1} r_{s2}, \quad \text{代入即可.}$$

⇒ $I_{(p, \varphi)}$ 答案略.

▷ 但这个不是最终的 I !

光强 $<$ 振幅变化

密度(汇聚·散开)

$$h_0 = \frac{P}{1 + \cos \theta} \sin \theta, \quad h = \frac{P}{1 - \cos \theta} \sin \theta$$

$$h_1 = h_0, \quad h_2 = h_3 = \frac{P^2}{h_0}$$

$$\sin \theta \cos \theta, \quad \text{要求 } h_0 \geq \frac{P^2}{R}. \quad \text{若 } h_0 < \frac{P^2}{R}, \quad z/$$

$$h = \frac{R^2 - P^2}{P^2 - h_0^2} h_0$$

然后区域分析: $P \rightarrow \frac{P^2}{P}$
[阴影]



(内部小圆为
1 截下, 半径 $\frac{P^2}{R}$)

$$* \text{背景: } E_n = \frac{1}{2}mc^2\alpha^2 \cdot \frac{Z^2}{n^2}, r_n = \frac{\hbar}{mc\alpha} \cdot \frac{n^2}{Z}; v_n = \alpha c \cdot \frac{Z}{n}$$

$$c = 3.0 \times 10^8 \text{ m/s}$$

▽ 玻尔-索末菲模型

由量子力学薛定谔方程解氢原子，得到三个量子数 n, l, m ，分别对应了 $E_n = -\left(\frac{Z}{n}\right)^2 E_\infty$

$L_z = m\hbar, L = \sqrt{(l+1)}\hbar$ 。不过 $L_z, L_x, L_y, (L)$ 不能够同时确定的。我观测了 L_z ，就无法确定 (n, m, l) 具体的方向。 $(n-1 \geq l \geq |m|)$ 方向是任意的。

> 玻尔经典模型中， $E_n = -\left(\frac{Z}{n}\right)^2 E_\infty$ ，而 $L_z = L = n\hbar$ ，这个首先是一个错误的认识，只是经典圆轨道下的“量子化”。在索末菲当中变为 $L_z = n\hbar$ ，是一个另外的量子数。 $\mu = \frac{me}{2}$ 最好。

先把经典玻尔推导绕一遍：(*注意， $L = n\hbar$ 是立体的，如电子偶素 $n\hbar = 2mev_n$)

经典轨迹与定态条件 + 频率条件(里德伯方程) + 角动量量子化 / 对应原理

$$E = -\frac{1}{2} \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 r}$$

$$E_n = -\frac{Rhc}{n^2}$$

$$L = mr \sqrt{\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 mr}}$$

$$L = n\hbar, f = \frac{v}{2\pi r} \xrightarrow[n \text{ 很大时}]{} \frac{2Rc}{n^3}$$

$$\Rightarrow \text{里德伯常量 } R = \frac{2\pi^2 e^4 m}{(4\pi\epsilon_0)^2 c h^3} = \frac{E_\infty}{hc} = \frac{1}{2} mc(\alpha c)^2 \cdot \frac{1}{hc} [\text{精细结构常数 } \alpha = \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 hc} = \frac{e^2}{2\epsilon_0 c h}]$$

$$r_n = n^2, \frac{4\pi\epsilon_0 \hbar^2}{me^2} = n^2 q_0 \text{ 玻尔半径 } E_n = -\frac{1}{2} mc(\alpha c)^2 \cdot \frac{1}{n^2} \quad (\text{大概影响第四位数 } p \sim e)$$

$$v_i = \sqrt{\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 m a_0}} = \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 \hbar} = dc \quad i) \text{ 二体修正 } R \xrightarrow{m \rightarrow m_e} \frac{m_e m_A}{m_e + m_A} \text{ 即 } R \xrightarrow{m \rightarrow m_e} \frac{R}{1 + \frac{m_e}{m_A}}$$

> 一般的双原子体系，直接应用结论，即 $m \rightarrow m_e$ ，ii) 类氢光谱 $R \rightarrow R Z^2$ 即光谱级中 $\frac{1}{(n)^2} - \frac{1}{(n')^2}$ 。

> 索末菲 — 相对论修正

$$E = -\frac{Z e^2}{8\pi\epsilon_0 a} \text{ 与 } b \text{ 无关。}$$

在 $b = a$ 的特殊情况下，由玻尔理论 $L = mva = n\hbar$ 。

$$\text{得 } E = -\frac{m_Z^2 e^4}{32\pi^2 \epsilon_0^2 a^2 \hbar^2} \quad (\text{就是上面玻尔理论的式子})$$

$$\text{现在，} L = mbv_i, E = \frac{1}{2}mv_i^2 - \frac{ze^2}{4\pi\epsilon_0 a}.$$

$$= n\hbar, \text{ 得 } b = \frac{4\pi\epsilon_0 n n\hbar^2}{m_Z e^2}$$

$$\text{有 } \frac{b}{a} = \frac{n\hbar}{n}.$$

索末菲提出 $\oint p_\theta d\theta = n\hbar, \oint p_\phi d\phi = n\hbar$ 。

$$(n = n_r + n_\phi) \quad \text{积分得 } E = mc^2 \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{\alpha^2}{(n_r + \sqrt{n_\phi^2 - \alpha^2})^2}}}.$$

$$\text{相对论: } E = mc^2 \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{\alpha^2}{(n_r + \sqrt{n_\phi^2 - \alpha^2})^2}}}.$$

$$\text{iii) 等效 } Z^* \text{ 的概念: } m \nmid \alpha^2, \text{ 离核很近 (有限圆会让你算核内运动情形, 那就从头推)}$$

如 He 原子两电子处于 $1s$ 和 $4f$ 态时能量: $E = -13.6 \times \frac{2^2}{1^2} - 13.6 \times \frac{1^2}{4^2} = -55.25 \text{ eV}$

$$E_n = mc^2 (\sqrt{1 - \beta^2} - 1), \beta = \frac{\alpha}{n} \left(\frac{\alpha^2}{n} \right)$$

> 索末菲 — 相对论修正 解除了能级对 $n\hbar$ 的简并。

可以先看一下 口有心力场 (1) 中

$$\text{有 } u = A \cos \left(\sqrt{1 - \left(\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 c L} \right)^2} \varphi \right) + \frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 c L^2} \frac{1}{1 - \left(\frac{e^2}{4\pi\epsilon_0 c L} \right)^2}$$

$$\text{即 } u = A \cos \left(\sqrt{1 - \frac{\alpha^2}{n_p^2}} \varphi \right) + \frac{E}{hc} \frac{\alpha}{n_p^2 - \alpha^2}$$

在近似圆轨道下，还可以留有主量子数的概念：

$$E_n = mc^2 (\sqrt{1 - \rho^2} - 1), \rho = \frac{\alpha}{n} \left(\frac{\alpha^2}{n} \right)$$

△ 热辐射 (一)

> 基础理论：基尔霍夫定律 $f(T, \lambda) = \frac{r(T, \lambda)}{d(T, \lambda)}$ → 辐射率 $\frac{dE_{\text{发}}(T, \lambda)}{d\lambda}$
 △ 吸收率 = 发射率 (比辐射率) 与物体无关 → 吸收率 $\frac{dE_{\text{吸}}(T, \lambda)}{dE_{\text{外来}}(T, \lambda)}$

$$\text{普朗克公式 } r_{c,T,\lambda} = \frac{2\pi h c^2}{\lambda^5} \cdot \frac{1}{e^{\frac{hc}{\lambda kT}} - 1}$$

朗伯体 $\int_0^\theta [\cos\theta] \text{ 反射和发射}$

$$\text{球 } \int \frac{\cos\theta d\Omega}{2} \text{ 球 } \int 2\sin\theta \cos\theta d\Omega$$

$$\text{类比流速 } r = \frac{1}{F} C u_{c,T,\lambda}$$

$$\rightarrow \text{辐射本领 } \frac{dE_{\text{发}}(T, \lambda)}{d\lambda}$$

$$\rightarrow \text{吸收本领 } \frac{dE_{\text{吸}}(T, \lambda)}{dE_{\text{外来}}(T, \lambda)}$$

$$\text{斯蒂藩定律 } \sigma T^4 - \text{总功率, 黑体}$$

$$\sigma = \frac{2}{15} \frac{\pi^5 k^4}{c^2 h^3}$$

$$\text{维恩位移定律 } \lambda_m T = b = \frac{hc}{kx_m} (5e^{-x_m} + x_m - 5 = 0) \\ x_m = 4.965$$

> 光子气体：大部分只需求抓住物态关系 $p \propto T^4$ 和过程方程，结合热力学推导即可。

常见：绝热 $T^3 V = \text{const.}$ 等温 = 等压 内能变化 $u dV$!

$$p = \frac{1}{3} n \bar{p} \cdot v = \frac{1}{3} n u \quad \text{流速 } E = \frac{1}{2} c n \bar{v}_m^2 = \frac{1}{2} c u, \text{ 且 } p = \frac{1}{3} \frac{4\pi}{C} T^4 = \frac{1}{3} a T^4$$

△ $a \sim u$ 是辐射 ~ 气体的区别 $u = a T^4$

$$\text{有些地方记 } a = \frac{4\pi}{C}, \frac{1}{m \cdot s}, \frac{1}{m^3} \quad S = \frac{4}{3} a T^3 V = \frac{16\pi}{3C} T^3 V$$

.. 光子气不断反射储存在腔体里。

辐射大角度 $S = \frac{4}{3} a T^3$. 考虑一热机, 最大功时

设想缓绝热膨胀

用的条件为 $dS = 0$, 即 $\frac{4}{3} a (T_1^3 - T_2^3) \cdot T_2 = Q_{\text{放}}$

$$dt = \frac{2\pi \cos\theta}{C} \cdot d\Omega, \quad d\Omega = \frac{1}{4\pi} d\theta \quad \left. \begin{array}{l} \text{朗斯堡效率} \gamma_L = 1 - \frac{4}{3} \frac{T_2}{T_1} + \frac{4}{3} \frac{T_2^4}{T_1^4} \cdot a T_1^4 = Q_{\text{放}} \\ d\theta = -2\cos\theta \frac{v}{C} \cdot \gamma = -\frac{a}{A} \gamma \end{array} \right\} \frac{\lambda}{\mu} = \text{const.}$$

> 热力学平衡的思想：虚构同 T 平行或形状因子可以计算。

以柱偏心为例：



$$2\pi \cos\theta \text{ 传给 } 1 = \sigma T_2^4 \cdot \frac{\sin\theta_1 - \sin\theta_2}{2} dS$$

$$\text{则 } 1 \text{ 传给 } 2 \pi \cos\theta = \sigma T_1^4. (\text{同样部分})$$

$$\text{其它 } 2 \text{ 传给 } 2 \pi \cos\theta = \sigma T_2^4. (dS - \text{同样部分})$$

> γ 一定反射率 \Rightarrow 某面元 / 体元的能量守恒 $\Rightarrow \Rightarrow$

内外热流 $\frac{P'_1}{P_1} P_1 - P_2$ 即为外传 (需补偿) 重量。

以柱同心为例：



$$i) K = \frac{n}{R} \quad ii) \text{收 } P_1 P_2$$

$$\left\{ \begin{array}{l} P_1 = K P_2' \\ P_2 = P_1' + (1-K) P_2' \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow \phi = P_1' - P_1 = \dots$$

$$(\text{准确角系数作}) \quad \left\{ \begin{array}{l} P_1' = \sigma T_1^4 \cdot 2\pi R (1-\gamma) + \gamma P_1 \\ "发+反" \quad P_2' = \sigma T_2^4 \cdot 2\pi R (1-\gamma) + \gamma P_2 \end{array} \right.$$

△ 热辐射 (2)

> γ一定反射率 (2): 首要注意是反射率γ, 还是吸收率(比辐射率)ε.

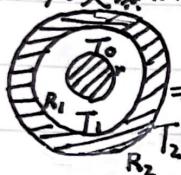
→ 中草的例子是二维, 不是很全面, 但思路正确是: i) 接收比例 ii) 热平衡/吸收率程
(内部补充)(倍数, T表示热流)

① 终量代换 设 f_1, f_2 为热辐+反射 [发], f'_1, f'_2 为接 [收].

② 无穷求和 γ 或 ϵ 求和. 先发出去一个 cT^4 再来回弹.

圆环类题: 补充辐射做没.

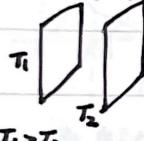
T3C1



T ... 已知 W 大小:

T, R_1, R_2 求 $T_0, \epsilon = 0.8$.

Ex 平板 (收发为1):



(1) 比辐射率 ε.

单位面积和时间上传递的能量 W

(2) 在两板间插 n 块相同的孤立黑体板, 求 W

$$\text{① } \left\{ \begin{array}{l} \epsilon c T_1^4 + (1-\epsilon) f_1 = f_1 \\ \epsilon c T_2^4 + (1-\epsilon) f_2 = f_2 \end{array} \right.$$

$$\frac{1}{(1-\epsilon)^2} \text{ 为求 } \Rightarrow W = f_1 - f_2 = \frac{\epsilon c^2 T_1^4 - T_2^4}{1 - (1-\epsilon)^2}$$

$$\text{② } f_1 = \epsilon T_1^4 \cdot \frac{1}{(1-\epsilon)^2} + \epsilon T_2^4 (1-\epsilon) \cdot \frac{1}{(1-\epsilon)^2}$$

△ 衰变

$A = A_0 e^{-\lambda t}$, $\lambda = \frac{\ln 2}{T_{1/2}}$. 活度 $A' = \lambda A$. 计算时可以先算出大气(初始)活度 $\textcircled{2}$ 次/g.s
 $t = \frac{1}{\lambda} \ln \frac{A_0}{A}$, $\Delta t = \frac{1}{\lambda} \cdot \frac{\Delta A}{A}$ 而古样品即 $\frac{\Delta t}{A_0}$ 活度存在-比例.

> 辐射性系衰变平衡: 足够长时间(数个 $T_{1/2}$ 后), 母体子体活度相等 ($\lambda_1 N_1 = \lambda_2 N_2 = \dots$).

9. 有头尾在增减(或有外界剥蚀补充). 比如大气 ^{40}Ca : $^{40}\text{K} \approx 10^{-2}$, 活度 19 次/g.min.
(母体 λ 很大)

> 统计误差: 泊松分布 $\frac{\Delta A}{A} = \frac{1}{\sqrt{A}}$. 应用 $\Delta t = \frac{1}{\lambda} \frac{\Delta A}{A}$, A 再由探测的 A' 得到.

▷ 注意, 本底有时, 若本底 A_B 精确测得, 则应改为 $\Delta A = \sqrt{A + A_B}$.
($\Delta A_B = 0$)

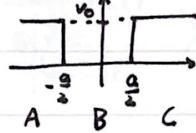
□ 量子力学：一维定态解

$$\text{薛定谔方程 } i\hbar \frac{d\psi}{dt} = \hat{H}\psi = \left(-\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V_{cm}\right)\psi \quad (\text{哈密顿算符 } \hat{H}\psi = E\psi)$$

在不含时（定态） $\psi_{cm}(t)$ 可写为 $R(r), T(t)$. $\Rightarrow i\hbar \frac{T'}{T} = \hat{H} \frac{R}{R} = \text{const} = E$, $T(t) = e^{-\frac{iE}{\hbar}t}$

$$\text{则化为一维定态薛定谔方程 } \ddot{\psi} + \frac{2m}{\hbar^2} (E - V_{cm})\psi = 0$$

① 有限深势阱
(束缚态 $E < V_0$)



$$k_1 = \sqrt{\frac{2mE}{\hbar^2}}, \quad k_2 = \sqrt{\frac{2m(V_0-E)}{\hbar^2}}$$

* 注意解 $\ddot{\psi} - k^2\psi = 0$ 时不要先搞 $ch(kx + \varphi)$ (φ 为相位), 不如 $e^{kx} + e^{-kx}$ 来得简便(首选指教式)

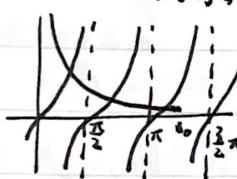
条件: 天穷远处收敛

边界处 ψ 连续

(由于对称, 可只取 $\frac{q}{2}$ 处边界)

ψ 可有 $\begin{cases} \text{奇对称} \\ \text{偶对称} \end{cases}$

\rightarrow 分别对应 $\begin{cases} B_1 \sin k_1 x \\ B_2 \cos k_1 x \end{cases}$



$$\tan k_2 \frac{a}{2} = -\frac{k_1}{k_2} \quad (\text{确定存在的 } E \text{ 的方程})$$

$$\tan k_2 \frac{a}{2} = \frac{k_2}{k_1} \quad \text{即 } \frac{\sqrt{\frac{2mV_0}{\hbar^2}} \frac{a}{2}}{\frac{2mE}{\hbar^2}} = \frac{\sqrt{\frac{2mV_0}{\hbar^2}} - 1}{\sqrt{\frac{2mE}{\hbar^2}} - 1} = -\cot \frac{ka}{2}$$

② (散射态 $E > V_0$) \rightarrow E 可见, $V_0 \rightarrow \infty$ 即 $k_2 \rightarrow \infty$ 时 $\frac{ka}{2} = \frac{\pi}{2}$. $E = \frac{\hbar^2}{a^2} \cdot \frac{\pi^2 k^2}{2m}$ (无限深方势阱)

$$k_1 = \sqrt{\frac{2mE}{\hbar^2}}, \quad k_2 = \sqrt{\frac{2m(E-V_0)}{\hbar^2}}$$

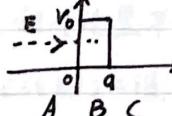
$$A_1 e^{ik_1 x} + A_2 e^{-ik_1 x} / B_1 \sin k_1 x + B_2 \cos k_1 x / C_1 e^{ik_1 x}$$

$$\text{边界条件 } \Rightarrow C_1 = A_1 \cdot \frac{e^{-2ik_1 a}}{\cos k_1 a - i \frac{k_1^2 + k_2^2}{2k_1 k_2} \sin k_1 a}$$

$$\text{透射系数 } T = \left| \frac{C_1}{A_1} \right|^2 = \frac{1}{1 + \frac{V_0^2}{4E(E+V_0)} \sin^2 \frac{a}{\hbar} \sqrt{\frac{2m}{\hbar^2} (E+V_0)}} \quad \text{在 } T=1 \text{ 时即 } E+V_0 = n^2 \cdot \frac{\pi^2 \hbar^2}{2ma^2}$$

共 n^2 个透射(势阱透明)

③ 方势垒



$$k_1 = \sqrt{\frac{2mE}{\hbar^2}}, \quad k_2 = \sqrt{\frac{2m(V_0-E)}{\hbar^2}}$$

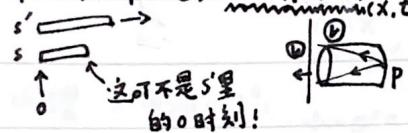
$$A_1 e^{ik_1 x} + A_2 e^{-ik_1 x} / B_1 e^{ik_2 x} + B_2 e^{-ik_2 x} / C_1 e^{ik_1 x}$$

$$\text{请自己算一遍. } \text{边界条件 } \Rightarrow T = \left| \frac{C_1}{A_1} \right|^2 = \frac{4k_1^2 k_2^2}{(k_1^2 + k_2^2) \sin^2 k_2 a + 4k_1^2 k_2^2} \quad (\text{隧穿几率})$$

△ 相对论时空 (-)

如果问题是~~一维的~~，可以使用时差图（扣分风险）。洛伦兹变换应该是所有问题的正解。二维、光影、光行多时差图都不会简便。洛伦兹变换核心：灵活换系、正确判断尺缩钟慢，标清事件，不要太死板。

* 提醒见“考试真题小点之口”
* 纵转圆环问题见“考试真题
小点之口”



公式：[坐标] ...

$$[速度] u'_x = \frac{u_x - v}{1 - \frac{u_x v}{c^2}} \quad u'_y = \frac{u_y}{\gamma(1 - \frac{u_x v}{c^2})}$$

$$[加速度] a'_x = \frac{a_x}{\gamma^3(1 - \frac{u_x v}{c^2})^3} \quad a'_y = \frac{1}{\gamma^2(1 - \frac{u_x v}{c^2})^2} \left[a_y + \frac{a_x \frac{u_y v}{c^2}}{1 - \frac{u_x v}{c^2}} \right]$$

$$\cos\theta' = \frac{\cos\theta - \beta}{1 - \beta\cos\theta} \quad 1 - \beta^2 = (1 - \beta\cos\theta)(1 + \beta\cos\theta')$$

$$d\tau, \text{即是} \frac{d\cos\theta'}{d(\cos\theta)} \quad v' = \frac{\gamma(1 - \beta\cos\theta)}{\sqrt{1 - \beta^2}} \quad (\text{特别注意} \sqrt{1 - \beta^2})$$

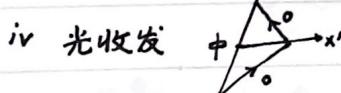
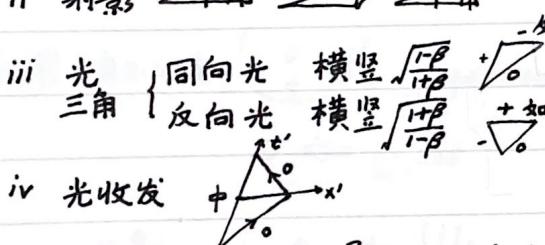
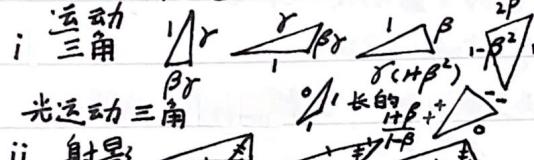
△ 用时差注意本质就是速度变换。

光速这个角度说的不是钝的！

而且注意这只是光的公式，什么

粒子杆子夹角变换老实按 $\tan\theta$ 来。（介质里的光！）

> 时差图结论：慎用！



* 它问从哪个系看就尽量换哪个系（条件多）[能动量] $x \leftrightarrow p_x, t \leftrightarrow m = \frac{E}{c^2}$

请尽量不要在S系里找两个都有速度的点。 $p'_x = \gamma(p_x - \frac{v_E}{c^2}) \quad E' = \gamma(E - vp_x)$

（而且还是问它看来自时间），善于换系思考。

$$\Delta [力] F'_x = \frac{F_x - \frac{v^2}{c^2} \vec{F} \cdot \vec{u}}{1 - \frac{u_x v}{c^2}} \quad F'_y = \frac{F_y}{\gamma(1 - \frac{u_x v}{c^2})}$$

多用 $\Delta t \sim \Delta t' \sim \Delta x \sim \Delta x'$ “xx系看来自什么的” [电磁场] ... (见“广义论”)

时间差以及，相对论里平均量尽量用定义 $\bar{x} = \frac{\int a dt}{\int dt}$ (非相对论： $\bar{E}' = \bar{E} + \vec{J} \times \bar{\vec{B}}$) 略去 \vec{J} ， $\bar{\vec{B}}' = \bar{\vec{B}} - \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \bar{\vec{E}}$

> 光影 (-)：这已做到了二维，一般不用时差图，除了连直接列都很难的。

Ex 灯下散步：求 (1) 地系里间距 $\frac{1}{2}$ 时影长
(2) 人系里间距 $\frac{1}{2}$ 时影长
(3) 接(2)，此时影长的变化率

① $s_1 = 0$

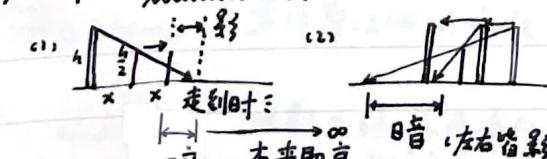
② $s_2 = 0$

③ $\dot{s} =$

注意：F是合力，
不是接触点速度。

都是：划出上下界，与现在走到的位置比较。

理解：划过头顶起该角度光线开始使用空中那一段“储蓄”，划出的界就是该时刻储蓄刚好用完的角度。



暗 (左) 喻影，凸 (右) 喻影

图(S中看折向) 影：

附：简单出吐如何含意。
若 $L < 0$ 表示影在左边了。

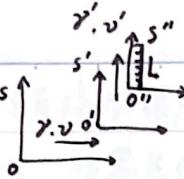


有左右两侧界时暗在中间。
(其实前面脚就是另一界)

KOKUYO

△ 相对论时空 (2)

> 托马斯进动:



S中看OO'':

$$x' = y(x - vt)$$

$$y' = y$$

$$x'' = x'$$

$$y'' = y' + y' - vt'$$

S''相对S' y向 v'. x'

S'相对S x向 v. y.

△ 确实而言，在 $s \rightarrow s'$ 中，

s' 相对于 s 应是 y''

y 未受到 v' 的延迟影响

$s \rightarrow s' \rightarrow s''$ 则是 y''

其实最好还是 s, s', s'' 考虑即可。这些只是留印象。

同理 s'' 中看 OO'' :

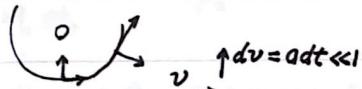
$$\tan\theta = \frac{y''}{x''} = \frac{-v't'y'}{-vt'y} = \frac{y'v'}{v}$$

$\theta \neq 0$. 坐标架 s'' 相当于转过了一个角度 θ .

$$\Delta\theta = \tan^{-1} \frac{y'v'}{v} - \tan^{-1} \frac{y'}{v}$$

然后是一个“悖论”。 s 中 y 轴尺长 L . $s \rightarrow s' \rightarrow s''$ 换算看 s 中: $L \sqrt{1-\beta^2}$
令 $v' = v$. $s \rightarrow s''$ 直接合成总速度，需要一个托马斯转角 θ .

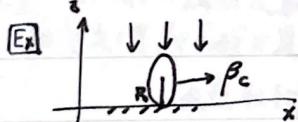
应用：电子自旋



$$\Rightarrow d\theta = \frac{v}{2c} dt.$$

再投影尺缩，与另法相同。

> 光影 (2): 光子雨



R球体以 β 运动。光子雨单位面积接收能量为 P (雨量). 求

首先它也可以用“光影”中所述的切界法求解。不过有时切界的寻找和计算很复杂。这时由于雨简单，可以换算。
(通常把物体扩至三维，计算困难)

△ 光子雨通常把淋雨的积为黑体(白体易见)，等于在给它增加静质量。同时由于运动还会受到作用力。
(换算不变!) 总之抓住雨量、动量和能量(力)。

(1) t 时刻阴影解析式

(2) 维持运动需要的力 F .

(3) 黑体初始 m_0, p_0 . 撤去 x 向力. 求解运动。

□ 换系首先算一下雨量。★ n (光子数) 是绝对量(几个就几个嘛)

$$\int dA = \arcsin \beta$$

$$E' = \gamma E \quad \left\{ \begin{array}{l} (\text{注意什么在动, 什么不在动}) \\ x, t \end{array} \right. \\ \Delta t' = \gamma \Delta t \\ \gamma \Delta S' = \Delta S \quad \Rightarrow P' = \gamma P$$

$$\Delta t = \gamma \Delta t' \text{ 是正确的}$$

$$E' = \gamma E \text{ 不一定.}$$

$$\text{可以试试 } P' \text{ 换到}$$

$$P: E = \gamma(E' - \beta^2 E').$$

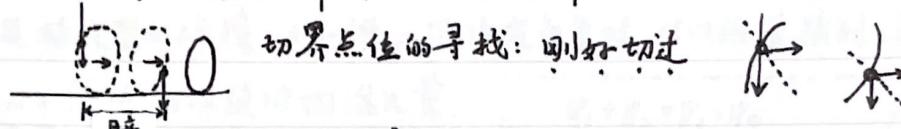
(地面在动哦) 黑体单位时间接收 $P' \cdot \pi ab$ 投有圆投影 $\frac{\pi R^2 m_0}{\cos \theta}$

$$= \frac{\pi R^2 P}{1 - \beta^2}.$$

阴影先到 s 系再洛伦兹分解回去。 $\Sigma \frac{(x - \beta c t + \beta R)^2}{R^2} + \frac{y^2}{R^2} = 1$

▲ 相对论时空 (三)

▷ “光果”+ 地球直接解很麻烦 (尤其到了第 3 问), 但思路是



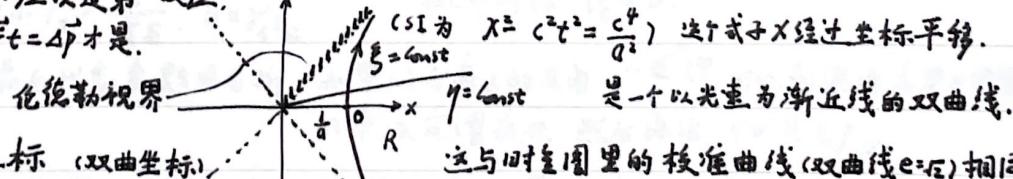
(2) 力也由变换得到
接触点, $\vec{u} = 0$. $F_x = F_x'$ $F_y = F_y'/\gamma$ $F_z = \frac{\pi R^2 p}{c}$

(3) 水平动量守恒 (S 系) ← 光子雨重要考虑点...

$\frac{d(\frac{m\beta}{\sqrt{1-\beta^2}})}{dt} = 0$ $m \sim \rho$ 有 $\frac{m_0 \rho_0}{\sqrt{1-\beta^2}} = \frac{m\beta}{\sqrt{1-\beta^2}}$
织布 $\sum \frac{1}{\beta} - \frac{1}{\beta_0} = \frac{\pi R^2 p \sqrt{1-\beta_0^2}}{m_0 c^3 \rho_0} t$, $\frac{dm}{dt} = \frac{\pi R^2 p}{(1-\beta^2)c^2} \cdot \frac{1}{\gamma}$ ($dt' = dt$)
其它运动忽略.

> 加速运动: 当物体受一恒力 F 运动时, 在随动系 (即静止惯性系) 中加速度为恒量

$\frac{d^2}{dt^2} = \frac{ma}{(1-\frac{v^2}{c^2})^{\frac{3}{2}}}$. $v=0$ 时 $a = \frac{F}{m}$. 这种运动也称作 伦德勒观者. 可以通过 $a_0 = \frac{v}{(1-\frac{v^2}{c^2})^{\frac{3}{2}}}$ 积.
但半=这个式子不应该是一般形式.
动量守恒 $\vec{F}t = \Delta \vec{p}$ 才是.



伦德勒坐标 (双曲坐标), 这与时空间里的标准曲线 (双曲线 $c^2 - x^2 = 1$) 相同.

$ds^2 = \pm c^2 d\xi^2 (-dx^2 + d\xi^2)$ (当然, 可以从伦德勒坐标理解)
R 区 (其余自行调整) $\left\{ \begin{array}{l} t = \frac{1}{a} e^{a\xi} \sinh \eta \\ x = \frac{1}{a} e^{a\xi} \cosh \eta \end{array} \right.$ $\frac{dt}{d\xi} = v$, $\int dt' = \int \sqrt{1-v^2} d\xi$ 推
可得. $\xi = \text{const}$ 运动的 A 发现与它同时开始

在等 η (伦德勒系里视圆) 时, 时空间长 (距离) $= \frac{1}{a} (e^{a\xi_2} - e^{a\xi_1})$ $\frac{1}{a_1} (e^{a\xi_1} - 1) = L$
 $a_2 = a_1 e^{-a\xi_1} = \frac{a_1}{1+a_1 L}$.

▷ 一般乱七八糟的变速运动, 求飞船系里时间可以就 $t' = \int_0^t \sqrt{1 - \frac{v_{st}^2}{c^2}} dt$.

直接从地系积分 $t' = \int_0^t \sqrt{1 - \frac{v_{st}^2}{c^2}} dt$.

△ 相对论碰撞

我们描述一个相对论粒子碰撞的题目如 $1 + Y \rightarrow 1, 2_0 \rightarrow 2, 1_0 + Y \rightarrow 1 + Y$ 等。

> I. 一种是确定型的碰撞，如一维、二维给定角度时，可以用直接列方程解出 E.P.

但物理上不熟练，可以使用四维矢量。

通常带 γ 时 IP 法可以更快。

注意有一种共振吸收，改过的 E_0 以 $\frac{E_0}{c^2}$ 体现
(加在静质量里)。

$$\begin{aligned} |P_1| + |P_2| &= |P_3| + |P_4| \\ (|P_1| + |P_2| - |P_3|)^2 &= |P_4|^2 \end{aligned}$$

$|P| = \sqrt{\frac{E^2}{c^2} - P_x^2 - P_y^2 - P_z^2}$

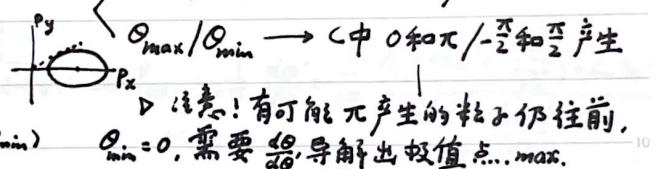
展开，遇到效果相同
点乘时首项取负

$|P|^2$ 是不变量， γ 式两边可取不同系 (如 C)

还有一种理论上是二维分析，但是求解，可以直接使用结论：

粒子 $2_0 \rightarrow 2, T_{\min} \rightarrow$ 产物共速 $i) 1 \rightarrow 2, E_{\max}/E_{\min} \rightarrow$ 同向/反向产生
为静质量 $m=0$ 。 $ii) (C \text{ 中无速})$

情况下 $P.E \rightarrow 0$ 。
 $1_0 \rightarrow N, E_{\text{kin max}} \rightarrow 2 \sim N$ 共速
如果利用圆结论，既能直接列，又好用 C 系。
(如 i)) (如 ii) 中 θ_{\min})



注意：有可能 π 产生的粒子仍往前，
 $\theta_{\min} = 0$ ，需要 $\frac{d\theta}{d\phi}$ 导解出极值点... θ_{\max}

> II. 取系异常重要，其中最主要的是 C 系，在 $2 \rightarrow 2$ 且是范围求解时特别实用。

首先牢记能动量变换 $\begin{cases} E' = \gamma(E - \beta p_x) \\ p'_x = \gamma(p_x - \beta E) \end{cases} \rightarrow \leftrightarrow -\gamma \cdot \theta' - \theta$ — 注意 $\theta' \sim \theta$

其次提出质心系 $P_c = \frac{\Sigma p}{\Sigma E}, E = \gamma_c E_c$ 在 C 中对称， $v_c = v'$

接下来就前后状态看题目分析，如果问后来 θ 的夹角 $\theta - \theta'$ ，可以利用 C 系里 P 守恒的余弦定理表示，然后再用 C 中 θ' 表达 $p_{c(\theta)}$ 。

光子一般不麻烦，不推荐用 C 系，二维较推荐。如果 IP 法解法 (没消掉)，那么直接列多半也不简单，适时试试 C。

> 喷射：不要总是刻意回避 $v(\rho)$ ，尤其是有速度条件 (如同速) 时。

静质损完全可以避开，举个例子 $\begin{cases} \frac{5}{3} m_0 c^2 - \Delta E = m_1 c^2 \\ \frac{5}{3} m_0 \cdot 0.8 c - \frac{\Delta E}{c} = m_1 v \end{cases}$ (设动质量)

\Rightarrow 以 m 定流 $\frac{m}{m_0}$ (已系) 喷射可以换至同一系里考察 (S 系)，计算微元过程，灵活换元。

题中的有关量 (E, p, v, \dots) 都也许可以充当和者，但首先应想 P, E 守恒 (整体)，最后再想微元。

> 辐散：粒子在 $=/3$ (已系) 中等概率半向圆周飞散。 $dN = P_{c(\theta)} \cdot N d\Omega = \frac{N}{2\pi} d\Omega$

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{光} \quad \frac{\sin \theta' d\Omega'}{\sin \theta d\Omega} = \frac{1 - \beta^2}{(1 - \beta \cos \theta)^2} = \frac{(1 + \beta \cos \theta)^2}{1 - \beta^2} \\ \text{粒子} \quad p_x = \gamma(p'_x + \frac{\beta}{c} E'), p_y = p'_y \end{array} \right. \quad \tan \theta \text{ 是 } \theta_{c(\theta)}, \text{ 再导}$$

另：微弱散射截面 $\sigma_{c(\theta)} = \frac{b}{\sin \theta d\Omega} = (\frac{q}{4})^2 \frac{1}{\sin^2 \frac{\theta}{2}}$ ($a = \frac{Z_1 Z_2 e^2}{4\pi \epsilon_0 E_{c(\theta)}}$) 若 $\sigma_c \leftrightarrow \sigma_c$ 换系时标往起
(大概可以用经典 E_k) 干涉守恒： $\sigma_c \sin \theta_c d\Omega_c = \sigma_c' \sin \theta_c' d\Omega_c$

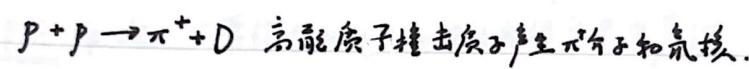
四 相对论碰撞 (2)

这次展示题目 (check) * 案子静能 $1K \sim 10K MeV$, 质动能 $\ll 10^{-1} MeV$, 可以用 E_y 经典 $\frac{1}{2}MV^2$, 但有可观察误差!

图 P 法 康普顿散射 $\Rightarrow \Delta\lambda = \frac{\hbar}{m_0 c} (1 - \cos\theta)$ 逆康普顿散射 $\frac{E_{e'} E_y}{E_e E_0}$

图 C 法 $z_0 \rightarrow z$:

T2 C2 散射光子的 $E'_{y\max} \Rightarrow$



$$m_p = 938 MeV/c^2 \quad m_\pi = 140 MeV/c^2 \quad m_D = 1874 MeV/c^2$$

$$= \frac{E_e E_y}{E_e + E_y - \sqrt{E_e^2 + E_y^2 - E_0^2}}$$

$\rightarrow \leftarrow$ (1) S 系中质子动能阈值 T_{min} . (2) 现质子以 $2T_{min}$ 动能入射. 假定反应

局限于平面内. 在 C 系中各向同性的产生. 求 S 系中入射方向上单位角度产生 π^+ 分子的概率.

$$\Rightarrow (1) T_{min} = \left[\frac{(m_\pi + m_p)^2}{2m_p} - 2m_p \right] c^2 \approx 286.2 MeV \quad (2) P_{co} = \frac{1}{2\pi} \frac{d\Omega'}{d\Omega} = \frac{1}{2\pi} \frac{Y_c^2 (\cos\Omega' + \frac{P_e E_\pi'}{P_c})^2 + \sin^2\Omega'}{Y_c (1 + \frac{P_e E_\pi'}{P_c} \cos\Omega')}$$

$$\Omega' \rightarrow 0, \Omega \rightarrow 0, P_{co} = 0.286$$

> 光压: 动量流密度 $p = \frac{s}{c}$ 图 ① $\leftarrow \frac{s}{c}$ 求总压力. (全反 \Rightarrow 都为 $\frac{\pi r^2 s}{c}$). 圆光帆飞船
还有一种是确定的光源与光区, 其动量的意义更为明显. 如 $\odot \rightarrow \odot$ 求 x_{ct} , 可以有
动量守恒 $m v_0 = m v + \Delta P_{光}$ 部分光场的动量. ($\Delta x, \Delta x \cos\alpha$)

> 应该知道: 收光静质量会变! 应追寻运动中的守恒量; 收光注意多普勒!

* 不过还要注意, 下文中是换系的变换. 有时候需要始终在 S 中观察, 如接收到的光强 $I(p)$
* “ γ ”的变换见“相对论时空 (2)”. 需多普勒 (经典), 为乘 $1-\beta$ 或 $1/\beta$. ($(c-v) dt' = ct$
(即不改 γ 和 ct) 或时空图 (略))

* 注意有一缺点是光源功率 P . 运动时不仅频率 γ 有压缩, 量上也有压缩. 即如

$$P_0 = n_0 h \gamma_0, \quad n_0 \rightarrow n_0 \sqrt{\frac{1+\beta}{1-\beta}}, \quad \gamma_0 \rightarrow \gamma_0 \sqrt{\frac{1+\beta}{1-\beta}}. \quad \text{总之是 } 1/\beta \text{ 与 } 1-\beta \text{ 的比被缩. 收发都适用的.}$$

又如求光强角分布: $\int dt = Y dt'$ (或“多普勒 + 钟慢理解”) (推荐)

$$\textcircled{1} d\sigma \sim d\sigma' \textcircled{2} dt \sim dt' \textcircled{3} \text{ (钟慢)} \quad n = \frac{1}{(c-v) dt} \quad \text{或} \quad \frac{1}{(c-v) dt'} \quad \text{或} \quad \frac{1}{(c-v) dt}$$

$$\textcircled{4} \gamma \sim \gamma' \text{ (光的)} \quad n' = \frac{1}{c dt'} \quad \text{或} \quad \frac{1}{c dt}$$

没有静止方向接收者看或收
“光脉冲” \rightarrow 没有钟慢; 只考虑波源 v \rightarrow 没有多普勒

$\Delta F_x = F_x'$ 必要条件是 $\vec{F} \cdot \vec{u} = F_x u_x$, 即至少一个沿 v 向.

△ 相对论: 广泛 \rightarrow 一瞬惯性里有 $\frac{dp'}{dt'} = Ma$. (垂直时 $F_y = \frac{m_0}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} a_y$)

> 动力学: 牛二 $\vec{F} = \frac{d\vec{p}}{dt}$. 一维展开有 $F = \frac{m_0}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} \cdot \frac{dv}{dt} \cdot \frac{1}{1-\frac{v^2}{c^2}} = \frac{m_0 a}{(1-\frac{v^2}{c^2})^{\frac{3}{2}}} = \gamma^3 \rho d\rho$

$$\text{求导关系 } \frac{1}{(1-\frac{v^2}{c^2})^{\frac{3}{2}}} \sim \frac{v}{\sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}}} \sim -c^2 \sqrt{1-\frac{v^2}{c^2}} \quad (\text{或直接记 } dv = \frac{v dv}{c^2} \gamma^3)$$

不过非常不建议使用微元过耗积分, 除非是什么题给特定运动. 多用一次积分! { 能量守恒
动量守恒
抓 P.E. dp. dE. 不要绕在 M. v 上, M 在改变很容易出差错. }

(“国培”) 里有一个模型: 光子大箭 $dp' = -\frac{dE'}{c} = -cdM$. 功率请用定义式 $\frac{dE}{dt}$ 做.

$$\text{由于固有光速, 一次积分就可以解得关系: } \frac{Mv}{(P.E.)} = \sqrt{\frac{c-v}{c+v}} \quad (= -c^2 \frac{dM}{dt})$$

更一般的考虑相对论火炮: ($dM < 0$)

□ 提示: 有时设 γ ,

视作一个量是很方便的!

$$(\gamma + d\gamma)(M + dM)c^2 = \gamma M c^2 - (dM)\gamma_u^2 c^2$$

$$(\gamma + d\gamma)(M + dM)(v + dv) = \gamma M v - u(dM)\gamma_u^2.$$

$$\Rightarrow \gamma_u \text{ 可消, 代入 } dv = \gamma^3 \frac{v}{c^2} du, u' = \frac{-u + v}{1 - uv} \text{ 得}$$

$$\text{相对论二体裂开 } \frac{p_1}{p_2} = \frac{m_{10}}{m_{20}}! \text{ 老实一点列 E.P.}$$

$$(0 \text{ 初末}) \quad -2 \frac{u}{c} \ln M \Big|_0^f = \ln \frac{c+v}{c-v} \Big|_0^f$$

在 $v \ll c$ 下, $\ln \frac{c+v}{c-v}$ 项打开成为 $-u \ln M/f = v/f$ 即齐奥尔科夫斯基公式.
令 $u=c$ 为光子火箭公式.

若反向喷射(减速), 将 u 反号即可.

> 电磁场:

$E_x' = E_x$	$B_x' = B_x$	可用两点电荷 力变换导得.
$E_y' = \gamma(E_y - vB_z)$	$B_y' = \gamma(B_y + \frac{v}{c^2}E_z)$	
$E_z' = \gamma(E_z + vB_y)$	$B_z' = \gamma(B_z - \frac{v}{c^2}E_y)$	

运动点电荷产生的电磁场:

$$\vec{E} = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 R^2} \cdot \frac{q}{(1-\beta^2 \sin^2 \theta)^{\frac{3}{2}}} \hat{R} \quad \begin{array}{l} \text{P}(x, y, z) \\ \theta \\ \phi \\ v \\ \text{O} \end{array} \quad \vec{B} = \frac{1}{c^2} \vec{v} \times \vec{E} \quad \begin{array}{l} \text{E} \\ \vec{B} \\ \perp \end{array}$$

其中 θ 为 R, \vec{v} 夹角. 或 $\vec{B} = \frac{m_0}{4\pi} \cdot \frac{q}{R^2} \cdot \frac{(1-\beta^2 \sin^2 \theta)^{\frac{3}{2}}}{(1-\beta^2 \sin^2 \theta)^{\frac{3}{2}}} \cdot \hat{t}$

$\theta \rightarrow \frac{\pi}{2}$ 处 E, B 更集中.

> 介质中的光: 相对介质后, 对地再相对记快速. \Rightarrow 推导: 相差 ϕ 不变有 $(\vec{v} \times \vec{R})$

$$\Delta \omega, k \text{ 变换 } \omega' = \gamma(\omega - v k_x), k_x' = \gamma(k_x - \frac{v}{c^2} \omega) \quad \phi = k_x x + k_y y + k_z z - \omega t$$

与 E, p 一致, 但介质里 $\omega = k \frac{c}{n}$, 而平时常用的 $\gamma \sim \gamma'$ 变换, 自动代入了 $E = pc$, 但此则不然

举个例子: $\frac{f_0}{f}$ 为 $E = p \frac{c}{n}$ 也可.

求介质里 f' : ① 介质里, $n \omega f_0 / \sqrt{1-\beta^2} = \frac{1}{n}$ 介质频率. 换回去注意 $v = \gamma(v' + \beta n v')$
(地外看), $f' = f_0 \frac{1+\beta n}{1+\beta}$ ② 波数守恒 $\frac{c - \beta c}{\lambda_0} = \frac{c - \beta c}{\lambda}, u = \frac{1-\beta}{1+\frac{1}{n}\beta} c$, 再 $c = \lambda_0 f_0$ 得到.
(亦可作为 wk 变换推导).

▽ 黑洞

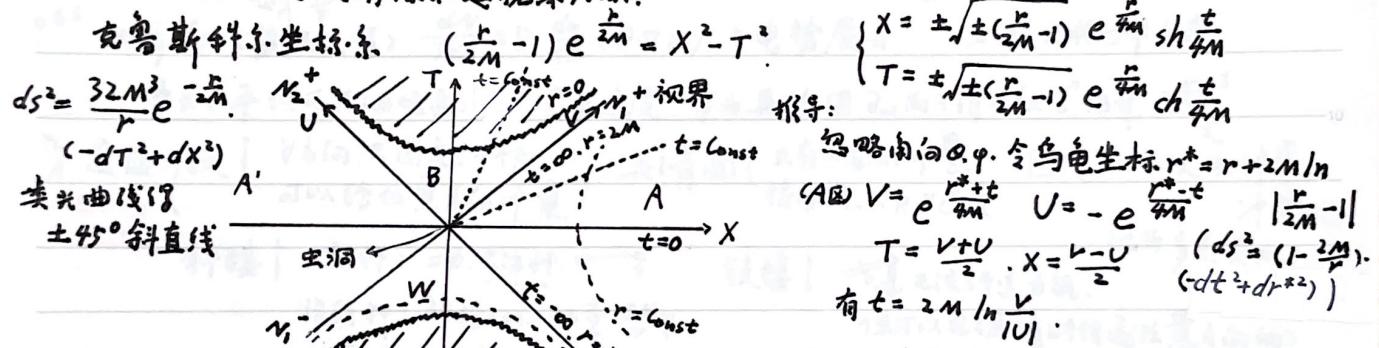
$$\text{真空史瓦西线元 } ds^2 = -\left(1-\frac{2M}{r}\right)dt^2 + \frac{1}{1-\frac{2M}{r}}dr^2 + r^2(d\theta^2 + \sin^2\theta d\varphi^2)$$

(取 $c=1, G=1$)

史瓦西坐标下，对应有两个奇点， $r=0, r=2M$. $r=0$ 为真奇性， $r=2M$ 为坐标奇性。
通过变换可以消除。 $r=2M$ (国际制 $\frac{2GM}{c^2}$) 称事件视界。

注意广义相对论里光子的坐标速度意义不大，与 c 也不一定有什么关系，定义就为类光曲线， $ds=0$ ，简得光的运动路径。

还有一个“时间”的概念，如史瓦西时空中坐标时相同点可能固有时不同。固有时是最有实际的物理意义的，其它坐标时都是一种描述，类似芝诺悖论。史瓦西看来 $t \rightarrow \infty$ 无限靠近视界，但这并不代表“永远”。在固有时里还是一个有限值，只不过史瓦西坐标不能描述 $\leq 2M$ 的行为，需要变换消除和延拓来考察。



B, W 区中“时空角色互换”， $-r$ 可视为坐标时间。（即史瓦西延拓时是^{非静态的}）

简要描述：探险者若在视界前开动发动机制止下落。

仍可返回，一旦走至视界（并无特殊感觉），无法反转，他无法再向外界传递信息，更无法逃出，终落入奇点。

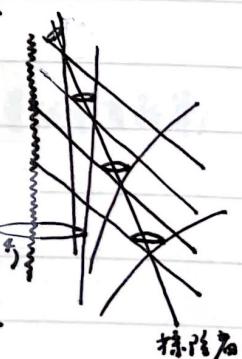
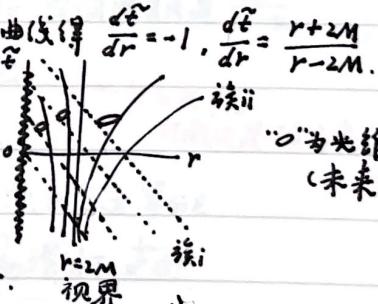
而在外部观察者看来，收到的永远都是视界外发出的光，

会感觉探险者越走越慢，仿佛逐渐“冻结”在视界处。

附：史瓦西坐标只有四区中的一个，爱丁顿坐标能覆盖 AB 二区。

$$> \text{史瓦西黑洞面积 } S = \frac{4\pi kG}{\hbar c} M^2, \text{ 温度 } T = \frac{\hbar c^3}{8\pi kGM} \propto \frac{1}{M}$$

直接与其质量相联系，其通过热辐射 $P = 4\pi r_s^2 \sigma (T_{\text{黑}}^4 - T_{\text{背景}}^4)$
蒸发能量
(可能不稳定) 宇宙背景温度



② 薄题例题班

009

① 扭矩图

$$\text{浸漬 } A^2 \omega = \text{常数}$$

$$\text{"偶极" } \leftrightarrow \text{"梯度"} \quad \vec{q} \cdot \frac{\vec{l}}{r+q} \cdot \frac{\vec{l}}{q} \quad \varphi_4 = -(\nabla \varphi_2) \cdot \vec{l} \quad \varphi_2 = -(\nabla \varphi_1) \cdot \vec{l} \quad \varphi = \frac{kq}{r}$$

速率法比较快。

质量注意单位是 MeV/c，注意这个巨大的量级。

010

② 偏振鬼影

注意绳索带动力差。影响 T. 应直接在惯量中 $J = \dots + mr^2$

△ 天体间的换算。要求大小，亦需方向。大小的系统永远一直都在。

011

③ 水波

△ 潮汐锁定 L 守恒。这样可以知道夹角。

012

④ 扩散 (刹车过程)

$\frac{dn}{dt} = D \cdot \frac{dn}{dx} (D \cdot \nabla n)$ 电势展开 变元概率分布

△ 冲击水平但可能由地面向有竖直速度，常为异形图 ω 而不得不让 ω 抬升。

013

⑤ 连接：铰 | A 方向，只固定了一个点。光滑面 | 只有上面的冲量。固定 | 可以提供冲量。

014

⑥ 杆接 | 轻杆：二力，只沿杆。 铰接 | 无法传递力矩。视为多点受力。

015

⑦ 非轻杆：能给切向冲量。但可以在碰撞时传递（任意方向的）力和冲量。

016

⑧ 平面问题

⑨ 传输线

△ 注意拍频是和差化积的两倍。 $2 \cos \frac{k_1 + k_2}{2} x \cos \frac{k_1 - k_2}{2} x$ 空间周期是 $\frac{2\pi}{k_1 - k_2}$

△ “留在部分列方程” \times 最后左边剩下部分仍为绝热。

不要使用。

最稳定的还是微元过程积分 (dn 带去能量)

此部分存疑。

可能还是留在部分列方程。

△ “节点集中” “中心对称中心”：四根上 E 无电动势，而六边等分 E。

017

⑩ 场线方程

△ 天体电磁场

△ 磁场滑杆

△ 车有两轮， $f = \mu mg$ 需平方，且切向 $f_c = ma$ 只有主动轮产生。

018

⑪ 互动轨道弯曲是一种“碰撞”，没有以保持不变，需要地系能量动量重新算！

注意物点均匀发光不代表像点，“题目常设”连续光滑小圆弧，但仍守恒

均匀收光，题目若问亮度是原本身侧。

△ 光圈若简单不必作物像光路，建议直接画边界光线分析。

019

⑫ 光影

⑬ 抛刀包络

△ 带反射镜的多普勒（高速多普勒），最好作出反射像。

□ 考试总结小点(一)

CPHO-S

✓ 摩擦碰撞要讨论 t_0 与 t_f 时，不必列整体动量、角动量，细分 I_x, I_y, I_z ，即列冲量方程

再解条件代入 } $\mu I_{\text{总}} = I_{\text{F}}$ 不要使用，全两部分相等得到此条件。

$$w_{1,2} = -v_0 + \omega_0 r_0$$

~~(见“刚体”)~~

~~(见“考试总结泡”)~~

· 玻璃管、晶体管自身存在气压，不要支其支路过。 $\rightarrow I_{\text{Vce}}$

· $n_{<0}$ 为反向耦合，注意判断和讨论是否有情况存在。

✓ $ds = \frac{d\theta}{T}$, α 与 M_c^2 相关。使用需假物过程 T 不变，注入能量。

背景辐射注入 $S \cdot \epsilon T^4$

CPHO-S²

✓ 外界做功不要考虑轴如何输入，反正就是动能变化(见“刚体”运动学……)

· 取平均要谨慎： $\bar{v} = 0$ 不代表 $\bar{v^2} = 0$ ，离心势能、向心惯量不要等效在质心等等。

· 近似要谨慎！： $\frac{O+O'}{O+O'}$ 多分数要留意，尤其是分子分母消去一个少量时务必检查展阶数。
 $\frac{O+O'}{O+O'} \rightarrow \frac{O'}{O}$ 注意万有引力导致的 O' 和普通的 O 形差别到了 O' 。

· $\sqrt{\frac{3RT}{\mu}}$ 中的 μ 注意要代 kg/mol ！正常应该是速度后面米量级的！

· 立体角占比就是 $\frac{\sin\theta d\Omega d\phi}{4\pi}$ ，不要二三维混乱思考。

3 2021.5 报纸杯

→ 虚部：衰减。

· 折射率、电导率等都可以复数(金属、高频)，凡是振荡先用复数解，再不弄最后也是

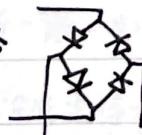
· 带值的复数解题(如交流电)可以用 Casio 复数模式直接化 $R+iC$ 形，包括输入也可以。

.. 模型积累 $\frac{dI}{dt} = C = \frac{\epsilon_0 S}{d}$ 模拟以 $n = \sqrt{\epsilon_r}$ 行为 $\leftarrow I = S \cdot \frac{dD}{dt} \Rightarrow D = \epsilon_r \epsilon_0 E, E_n = \dots$

· 不要随意 $\frac{d}{dx}$ 电磁场的换算，如果是非相对论的话与地系直接做差别不大。

4 CPHO-S⁴

· 整流电路



注意二极管正向导通电压就是导通压降。(示波)

在稳态且 $R \gg \frac{1}{\omega_C}$ 时 $V_{\text{out}} = V_{\text{in}}$ (直流通路)

R_C : 半波整流 $\downarrow \frac{1}{\omega_C} \neq I_{\text{out}}$ (或者, $R_C \gg \frac{1}{\omega_C}$, 相当于电容 C 基本不变, 无交流性)

11 XPHO-S > 求转角 θ 时的速度： $P \frac{d\theta}{dt} = F_{\perp}$, $\frac{dp}{dt} = -F_{\parallel} \Rightarrow \frac{dp}{P} = -\frac{F_{\parallel}}{F_{\perp}} d\theta$ 积分。
 (解折型运动题) (如洛伦兹力 qvB) (如阻力 $-kv$)

此类题很容易被列的切表示微分方程卷进去，要保持宏观清醒的思维。
 灵活求和 \leftarrow 尤其是涉及到转角时，不要只盯着 x, y 。

· 四补问题

{ 计一凑二(定), 对另一个讨论按 $(P\dot{\theta})$ 补

二分定则(一定是对补的, $\frac{1}{2}P\dot{\theta}$ 对补 F_{\perp}^2 对补 M) 补

取出一般态。(若为持续性，最好补中间某态补而非正异的初态等)

口 考试总结小点 (2)

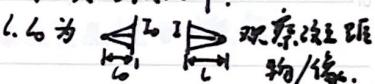
填空题

- 碰撞题中若问什么(恰好)没有作用力,不要忘记打击中心 $\frac{2}{3}l$.
- 相对论里光线夹角 θ ,有 $\sim \theta, \sin \theta$ 什么的尽量用变换写,不要什么 $\sin \theta = \sqrt{1 - v^2}$ 然后就不敢写了.
- 做合理近似,尤其是大型生活化模型时,何谓合理?近似出来解做推导,如我忽略了船倾角,最后是拉直倾角,“题要求两位有效数字”可以,但注意近似不是忽略,你令 $\alpha=0$ 去解就不对了,虽然都摆成水平去解.
- (这个影响可不可观就不用估算了)
- 这一涉及粒子流,不一定都要微元过程,直接列能量守恒多半都可以解.

2021.5 题目整理

- 几何光学光路题,只需要清晰的草稿就可以了,注意,光强是单位面积上的光量,可能要除以光斑半径².既可以逐步算,也可以利用物像亮度不变的情况: (这里 I 指光强)

$$B_1 = B_2 \Rightarrow \frac{I_0 \cdot l_0 \theta_0^2}{S_0 \cdot \pi \theta_0^2} = \frac{I_0' \theta_0'^2}{S_0 \cdot \pi \theta_0'^2} \Rightarrow I = \frac{\theta_0^2}{l^2} \cdot V^2 I_0 \quad \text{其中 } V \text{ 为横向放大率.}$$

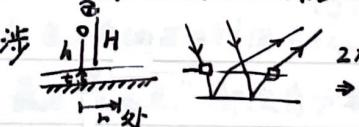
如果还要算光斑半径,反正要逐步,这种方法也不见得劣势. L_0 为  观察距离
物/像.

- 天体里大箭喷射要读题,基本上应该是指连读性的动量守恒,结论直接 $\Delta V = U/h \frac{m'}{m}$. m' 是相对喷速,至于正负号自判即可.

另一个结论是近远地点转换: $v_2 = \frac{2GM}{r_1 v_1} - v_1$. (○ ○)

- 解折型极坐标型运动题 (以 $r = Ae^{i\theta}$ 为例,已知轨道的,直接求导 $\begin{cases} a_r = \dot{r}^2 + r\dot{\theta}^2 \\ a_\theta = r\ddot{\theta} + 2\dot{r}\dot{\theta} \end{cases}$ 列出.)
由 F_r, F_θ 可直接解出 $\dot{\theta}^2$ 和 $\dot{\theta}$ 的双立方程组, F_r, F_θ 本身也能化成 $F_r(\theta), F_\theta(\theta)$, 便可直接解出 θ .
即力的性质决定了螺线的特性指数. 不过这也需要合适的初态进入 (速度 v 与径向夹 $\frac{\pi}{2}$)

对数螺线结论: 若力始终与径向夹固定角且为 $\propto r^k$ 力, 则可能成对数螺线.

- 模型积累: 散斑干涉 

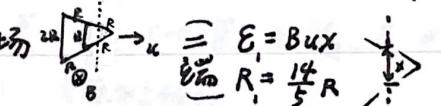
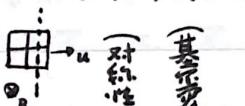
* CPHO-S3

- > +面上, \vec{F}_N 在没有支持力冲量时就没有摩擦力冲量. (“足够大”也不一定代表有) 注意支点大多的冲击
- “ \rightarrow ” 可以对比一下“刷题班 062”, 垫清一下思路: 对质心而言, 物体应该转起来. \nearrow 有条件.

但物体的形态,即接触点,决定了质心应如何运动(方向). 接触点(即绕转支点)如果在质心正下方,质心没有竖直速度,也不会有竖直冲量 I_N . 而如六芒形,则存在 I_N, I_F , 综之 μ , 就变成了“某条件”题.



口 考试总结小点 (三)

- 气泡肥皂泡水膜表面张力附加压强极可能是 $\frac{\sigma}{r}$. 注意看看是液滴还是泡上一层膜.
- 考试遇到 $(t+\delta)^2$ 一阶对二阶等情况, 大胆用大胆忽略 ($t \sim \delta^2$)
 - 当小结论: 球体下压 $\rightarrow \delta^2$ 与一阶、半径改变是二阶.
- 考试题中碰到给出 k_B , 不知何用时想想 $\left\{ \begin{array}{l} \text{玻尔兹曼分布?} \\ (\text{比如非热-气体题}) \end{array} \right. \leftarrow \text{势能?} \right.$
- 极化 $\left\{ \begin{array}{l} \text{位移 } \alpha_{\text{po}} \\ \text{取向 } \vec{P} \\ \text{畸变 } (\text{电子云可忽略}) \end{array} \right.$ 不同极化产生的效果 ($P \rightarrow \epsilon$) 只需相加.
- 计算吸热时, 算完做功(面积)后不要忘记加内能差!
- 出入磁场场 \rightarrow  $E = B u x$ 
- (星体中)
- 引力压强 $P_F = -\rho g$, g 为引力场强 $= \frac{GM}{R^3} r$. 注意体会这里压强的概念.

8 爆炸与爆破

> 地面上 (2): 总结一下, 当未冲击过质心线上时且接触点不在质心正下方时, 存在 L_N .

理由上, 冲击当作一个力的沿, 若物体平衡需要 N , 则会存在 L_N .

还有一个例子:  射击枪靶.(足够大的粗糙地面)

这个实际上应在经时间冲击完后, 整个的水平移动速度会放大产生. f 的作用会(满足一定条件下)使之向上翻转.

即使相对论性也有 γ, v 不变 (没有 E 即 v 时)

. 凡是“匀强磁场...”(尤其是解析运动的题, 留应有能量守恒 / 不做功.)

当 小结论: 电偶极子场在 r 方向可以利用 $E = \text{const}$ 和径向半径直接解析出来 r_{ct}
(包括解析电场题, 不要忘了 $\frac{1}{2}mv^2 + q\varphi = \text{const}$)

. “能够到达, 转过”“最近最远点.”都没有必要解出 x_{ct}, y_{ct} 什么的. 只需要看 $\varphi \sim \varphi$ 的式子

→ 就够保持有不为零的 \dot{x}, \dot{y} .

博知江 (益某)

. 带以八磁场环振, 若产生电动势是交变的, 则可直接应用 $\tilde{E} = R + i\omega L + \frac{1}{j\omega C}$
得到 $\tilde{I} = \frac{\tilde{E}}{Z}$. $F = B_x \cdot 2\pi r I$ $\bar{F} = (\dots) \cdot \bar{I} I_i = (\dots) \cdot \frac{1}{2} R e(\tilde{I} \tilde{I}^*)$. 如环切开一气隙, 相当于
子回路里一电容.

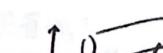
. 各情况临界过渡:  久阻尼 $\xrightarrow{\rho \rightarrow w_0}$ 临界阻尼 $\xleftarrow{\rho = w_0}$ 过阻尼

注意应由 π, V_0 确定常数 A_1, A_2 . $\rho \rightarrow w_0$ 时 A_1, A_2 也会极端, 需要其参与消解

口 考试总结小点 (四)

· 矢量分析证明题 (常见积分型), i 矢量公式 ii 全微分 $d\phi \rightarrow \int \vec{A} \cdot d\vec{l}$...

iii 变观意义 $d\Gamma, ds, d\Omega$ iv 虚功式 $\delta W = \vec{\phi} \cdot d\vec{F} \cdot d\vec{r}, \delta r = \delta \vec{\theta} \times \vec{r} \dots$

.. 模型积累: 磁致旋光 \downarrow  $\Rightarrow \delta \theta, \Omega = \delta \vec{\theta}, \Theta$

$$\text{线偏振由左右旋叠和, 左右旋相差 } (n_+ \neq n_-) \text{ 引起偏转. } \beta = \gamma \cdot B \cdot d \quad \text{维恩方程 } \frac{\lambda}{\lambda_0} = \frac{nc^2e^3}{2c\epsilon_0 m^3 n (w_0^2 - w^2)}$$

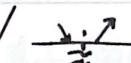
$$\begin{cases} m\ddot{x} + e\dot{y}B + kx = -eE_x \\ m\ddot{y} - e\dot{x}B + ky = -eE_y \end{cases} \quad \begin{cases} z = x + iy \rightarrow E_x + iE_y = E_+ e^{i\omega t} & \text{左旋} \\ z = x - iy \rightarrow E_x - iE_y = E_- e^{i\omega t} & \text{右旋} \end{cases}$$

只考察受迫振动项, 时间系数 $e^{i\omega t}$. $\Gamma_L = \frac{eB}{m}, \omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$, 得
(附加移振)

$$\text{折射率由电极化入手. } \quad \begin{aligned} \bar{n}_+ &= \frac{-\frac{e}{m}E_+}{\omega_0^2 - \omega^2 - \omega_{\Gamma L}} & \bar{n}_- &= \frac{-\frac{e}{m}E_-}{\omega_0^2 - \omega^2 + \omega_{\Gamma L}} \end{aligned}$$

$$\bar{P} = \bar{n}_+ \cdot (-e) \bar{E} \Rightarrow \chi_e, \varepsilon \Rightarrow n_+ = \sqrt{E_+}, n_- = \sqrt{E_-}, \text{得判相差.}$$

单原子占体积

古斯-汉森位移  $k \cos \theta \frac{d\phi}{d\theta}$ 全反射 /  逸失波透入 定深度 e^{-kz}

光子炸弹

 1. $|t| \neq |t'|$ 时, 不能消光
可让 2 处光程上差 π 消光. 重复 ∞ 次
2. 则 $|t|t'|^2$ 为挑出概率. $|t|t'|^2$ 炸了. $P = \frac{|t|t'|^2}{1 + |t|t'|^2}$

猿辅导 解析运动方程 / x, y 耦合时: ★一次积分不能忘! $E, L \dots$ ⑤ 有心力场式

① 洛伦兹式 \rightarrow 求全微分 (正则动量...) (以及“洛式振动”) $\frac{K}{(x^2 + y^2)^{\frac{1}{2}}} = \dot{x} \downarrow$

② 摩擦式 \rightarrow 可以设 v, θ 表方向, 然后 $\dot{v}/v\dot{\theta}$ (也可 $(v \cos \theta)/(v \sin \theta)$) \rightarrow 守恒

③ 相对论式 \rightarrow 用 P, E : $(mc^2)^2 = (mc^2)^2 + c^2(p_x^2 + p_y^2) \rightarrow$ 即自然坐标系 [经典: $\vec{x} + \vec{B}$]

△ 若求轨迹, 可以 $\frac{dy}{dx} = \frac{p_y}{p_x} = \frac{(j_y)}{(j_x)} \quad mc^2 + V = E_0 \quad \dot{p}_x = \dots, \dot{p}_y = \dots \rightarrow$ 套 $E \dots$ (舍去 c^2 项)

$\frac{dy}{\sin \theta \cdot \cos \theta} = \frac{ds}{d\theta} = \frac{v}{\theta} \rightarrow \tan \theta \rightarrow$ ④ 猎狗式 \rightarrow $\tan \theta = \frac{dy}{dx}$ 代入 $ds = \sqrt{1 + y'^2} dx$

· 磁场中存在切割时, 注意 $\vec{v} \times \vec{B}$ 可能会引起不均匀分布产生的影响 (今

管研究整体重心时没有). 例如:  安培力存在力矩! 影响转动.

· 换转尔研究 Γ 时, 注意存在“惯性矩” $-\vec{\omega} \times \vec{L}$, 以维持公转.

· 碰撞解的互易 (叙述“...回到初态 v_0 ”) $x_A = x_B$.

· 速度 v 生电而生磁的, $B \ll E$ ($v \gg v$ 时), 可略去 B 的结构性影响. 如 

产生极化, 极化主动动力可不计 $\vec{v} \times \vec{B}$.

口 考试总结小点(五)

> 光帆飞船：在 I 光强下推动加速。i) 地球若离收光要束之以 1 块。ii) 黑帆风： $IA(1-\beta) = \frac{d(\gamma m c^2)}{dt}$, $\frac{IA(1-\beta)}{c} = d(\gamma \beta m c) \Rightarrow \gamma m(1-\beta) = \text{const} = m_0$ (追寻守恒量) 白帆：静质量不增加，仅 $\frac{IA(1-\beta)}{c} (1 + \frac{1-\beta}{1+\beta}) = d(\frac{\gamma \beta m_0 c}{dt})$

• 看超光速： $0 = -\frac{ct_1}{\sqrt{1-v^2/c^2}} - \frac{ds}{\sqrt{1-v^2/c^2}}$ $ct_1 = ct_2 + vdt \cos \alpha$

$$\text{观察到 } s = \frac{ct_2 - ct_1}{v} dt \quad dT = dt + t_2 - t_1 = (1 - \frac{v \cos \alpha}{c}) dt.$$

移动超过光速。

试题选+苏同玲

• 解折型运动学题，若已知轨迹并且是“套在/贴着轨道…”，注意存在 N_A ，牛二并不方便，不如关注 E.L $\Rightarrow V$ 即 s 随位置变化的函数，从而得到 S_{ct} 。

• 设 ω 时注意是否 $\omega = -\dot{\phi}$ ！（比如末 ω 时）尽量设的好一点。里 $\dot{\omega} = -\dot{\phi}$ ！

• 求杆、环对其上物体（通常套着）作用力时，不要忘记是否有上平面的力！如 $F_c = 2m\omega^2 r$ 。

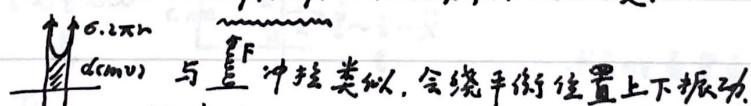
• V 函数里只有 x^2 时，判断稳定性可以 $\frac{d^2 V}{(dx^2)}$ ，但求振动一定要记得是 $\frac{d^2 V}{dx^2}$ ！所以最好不要那么平，差不了多少的。

• 表面势能 $U \Rightarrow \begin{cases} dU = \sigma ds = 8\pi n d\Omega \cdot \sigma & d\Omega = \frac{2\pi}{h} \\ dU = 4\pi n^2 d\Omega \cdot \sigma \end{cases}$

• 计算气体浮力：① 原平行， $\nabla F = n_0 \mu_{\text{重}} g$ （即无论什么气体，状态相同 n 都相同）

这种“原物替代”的方法很常见，再如玻尔兹曼分布的转筒里，又放入 $N_2 \ll N_1$ （分子）的 V 的小球，其分布由 U 势能 $\leftarrow m_2 w^2 r - n_2 \mu_2 m_2 V w^2 r$ 算好，再玻尔兹曼。

.. 模型积累：



但液体可以向上传递冲击力，故下行仍是 $\frac{d(mv)}{dt}$ ，然后落回 O 。
考虑粘滞力，最终耗散 $\alpha = 0.2\pi r \cdot h_0 - mg \cdot \frac{h_0}{2}$ 。

.. 不要往 Const 身上消变量！

• 内穿简谐：求解出态 ① 设极轴方向中，写出 $v_{x0}(\varphi), v_{y0}(\varphi) \rightarrow v_{xm}, v_{ym}$ ，利用如 y 至 max 而 x 至 0 的相位关系 ($\sin^{-1} \omega = \cos^{-1} \omega$ ，等) ② 以初态建 x, y 轴，写出 $x = \dots, y = \dots$ ，代入 $x^2 + y^2 = R^2$ 解。③ (题目之前有铺垫的) L.E 算出 r_{\min}, r_{\max} ，设其向 φ 。

• 一维势能曲线题：① 要先判断的出是一维/二维势曲题，写出 $\varphi(x)$ ，(2 维 φ, y 关系)

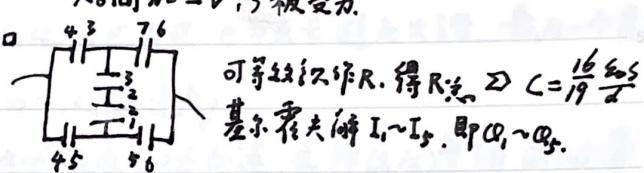
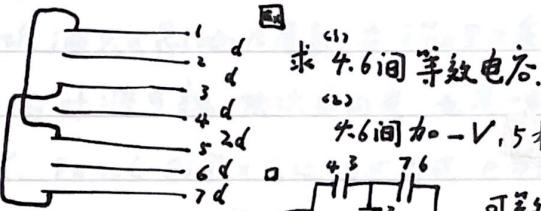
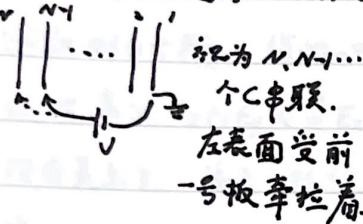
35 届夏磁阱，② 大致描绘图样，可能借助于 φ' 即 F 。③ “能否越过”题即考察峰顶 φ_m ，有时可能绘图（即写 φ/F ）麻烦，但可以宏观判出平衡点，写出其 φ_m ，运动范围即拉线。

④ 振动 $\pm \varphi$ 。

口 考试总结小点、点

· 极板相关：I. 分析各表面电量/受力 → 不复杂时直接设 $+q_1, -q_1, +q_2, -q_2 \dots$ 解。

II. 有时问题等可以引入“电容视图”，口诀：“一块板，两个面，拆开画，连通即节点”。如



已知 I 求磁场 {毕萨}

环路 ▷ 挑选技巧：含方向 平移延伸的 可取 左右二段相同。

· 因无电阻略去并联部分时，想一想并联支路上是否有电动势？（如感生）

· 多元微分方程组难解，发现需要积分才作代换的，建议把前面做了微分的式子还原回来，用更低阶的量（如 θ ）作主元。总之，线性式做代换，微分方程式用来最终解。

· 不要总是企图先解全程再代末态，尤其是题目没有正面强调 $f(t)$ 时。除非对求解有十足把握，一旦卡壳应当先停手分析末态（宏观情况），因为它很可能只是从做微分方程式全过程的一次积分。

→ 稳定 v_{∞} / 循环 v_0, v_1, v_2

· 较强图景性的屏蔽性问题，可以画物理量联系图，帮助理清求解思路，并快速判断一次积分上的关联。▷ “12：减法”题可能是会消去一些其他量的，自己要留心。

$$\text{举例: } \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\partial}{\partial x} \right) = ? \quad \dot{v} \sim \ddot{x} \sim \ddot{v} \quad C = \frac{L}{\dot{v} \sim \ddot{x}} \quad \dot{v} \sim \ddot{x}$$

书局通常有一量固定，其余都与

★ 相对时空 T_{tip} :
▷ 两端是否有对称？ { 有 — 常见，标事件（定点） $(x_A, t), (x'_A, t')$ 做变换， x/t 缺一不可。
无 — $\Delta x, \Delta t$ 形式计算；或是需修零点 Δ_1, Δ_2 ；或是基于速度类光速题...

▷ “ S' 里还有功”的，一定注意变换时 t, t' 导致的位移差值！列清运动方程 $x_{\text{末}}/x_{\text{初}}$ 等，准备双向变换代入解（如 t ）。
还可以直接 带口等 } 匀速
快速对地。（注意初始位置！）

▷ “从甲看来...”只要两事件不在甲身上发生（或同地），就不要钟慢！只适用于较频繁，但也要看是不是有

▷ 时空图 { 单维
的使用条件 } 做的时候帮助 一旦非直线，无益
表述:
1. “ S 小测得相对... 速度，一个小小是不型的相对运动的！”

口 考试总结小结、etc

③ 什么差?

> 再论“介质电子”模型：若原外加 E 受迫振荡产生的复位移，在有阻尼 $-\gamma/\omega$ 时（常为导体，碰撞 $\propto \epsilon$ ）， $\tilde{A} = \frac{E_0}{\omega + i\gamma}$ ， $\omega = \sqrt{\epsilon_r}$ 会带虚部，表现出 $i\frac{\omega}{\gamma}\eta$ 的衰减； $e^{-i\omega t}, e^{i\omega t}$ 的选取无伤大雅，线性一阶项 $i\gamma$ 只会影响虚部，在 $i\frac{\omega}{\gamma}\eta$ 里又乘回来了。磁场旋转的一阶项在表达 $E_x + iE_y$ 还是 $E_x - iE_y$ 时将互相一阶次乘回来，也是一样的；辐射等求 \tilde{A}, \tilde{B} 更没有关系了。总之，抓住 \tilde{A} 。 $P = \eta(-\epsilon)\tilde{A} = \eta(\epsilon_r - 1)E$ 即可， E 带负号避免出错。最后一个是最常见的近似，如 $\frac{\gamma}{m_e\omega} \ll 1$ （ ω_p 为共振频率）， $\frac{\gamma}{m_e\omega} \gg 1$ 。（透射深度）

.. 模型积累：_{几乎} 导体圆之时自由电子受（如感生电场）力加速，在释经后遵循角动量。动量守恒带动（碰撞）整个导体，列能量即有效热损耗。

↓ 表面聚合力 → 向内的力，迅速衰减以至可视为 \int_0^∞ ，从而产生一表面与内部的能量差，有时补偿后会多出动能，形成压强。

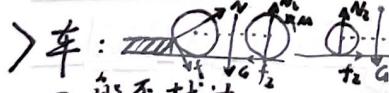
 稳定：内部热运动 $\frac{1}{2}kT$ 补偿升至表面的耗能
 双表面：两物都会施力，平衡态在 $(\rho_1 + \rho_2)_{min}$
 (两物质
交界) ← $\frac{F}{S}$ → 虚构平衡/互易性构造

· “ N 很大...”很可能是指求和改为积分（求和多半求不了...），较特异的衍射积分。

$\int e^{ikr} \dots$ 老实说即可，通常只能 Casio 积一特定四处。 \triangleright 如果要描述合成总振幅（每个为 A ）即表达出衍射里的那个 α ，就计入积分元内单元数，如 $\int \frac{N}{2\pi} d\phi \cdot A \cdot (\dots)$ 。当然，亦可先算分布，再由正射时间简单的加和乘上去，如 $\frac{NA}{2} \cdot (\dots)$ 。

· N 匝一定要圈起来注意！

· 零点能 $\leftarrow T \rightarrow 0$ 时由密度能均分从连续变为分立。 $\frac{1}{2} \int_0^\infty \omega + \hbar \omega \ln \omega$ ， ω 为本征频率

> 车： 通常后轮为主动轮，施有一力矩 M_0 。对车整体分析而言，其是内力。
 ① 能否越过 \rightarrow 临界为 μ_s 如 $\sqrt{\frac{m_1 g}{m_1 + m_2}}$ 。前后两轮状态不同 N_1, f_1, N_2, f_2 ，相应地地面 μ_s 有一定要求。

$$\begin{aligned} &\triangleright \text{受力平衡态. } \\ &\text{但需满足“临界”如 } \mu_s \frac{N_1}{m_1} = \mu_s \frac{N_2}{m_2}. \quad \begin{cases} \sum F_x = 0 \\ \sum F_y = 0 \\ \sum M = 0 \end{cases} \Rightarrow \text{解 } M_0 \text{ 等.} \end{aligned}$$

有时导致
“由车外的一对
力偶施加。”那么就
是外力矩了。

② 启动加速 \rightarrow (已知 I)

$$\text{到 } a, \beta, a = \beta R$$

$$\rightarrow \text{解 } \mu_s, M_0 \text{ 等. 可能讨论的:}$$

+ 角动量定理 (对 C 或对地)

(f, N, a 参与) 接触点都不错)

$$c N_i f_i$$

I. 前后轮 μ_s 条件

II. $N_i \geq 0$ 前轮不抬起

口 考试总结小点八

> 连接：杆 { 非轻杆 m.l. 一个物体分析。‘杆上受拉 \downarrow 也有 F_t ，但固连接而不存在 M)
 注意不可压缩：沿杆 轻杆 < 固定 F_n, F_t, M 。视作一整体解 换为冲量和
 同速！ 铰接 二力 F_n 共存 及沿杆 $\nwarrow 90^\circ$ 时不再 沿杆矩亦同。
 绳 可以认为铰接。 (O— \downarrow 端接式，不给 M 故无 F_t ，二力杆，传递) I_n, I_t, J

- 譬如 $a \ll 1$ 等条件建议圆起，在研究如 $\cos\varphi$ 的二次函数极值点， $\cos\varphi = \frac{1}{2a}$ 应及时舍去，易忘。
- “所张角…”为全角！ \angle

- 用洛伦兹变换时一定注意是事件！ $(x, t) \rightarrow (x', t')$ 在 $t=0$ 把 x 变到 x' ，一定要再考虑一下 t' ，尤其是把运动的东西换到另一个运动系里时！ $\begin{array}{c} \uparrow s' \\ \downarrow v \\ \uparrow s \end{array} \Rightarrow \begin{array}{c} \uparrow s' \\ \downarrow v \\ \uparrow s \end{array}$
- 注意波表示相差时，请一定沿波写 k, \bar{k} ，不是单个分量 k_x, k_y 就可以的。
- 处理粒子较极端相对论时（如几 GeV 的电子），一定要留印有 $v \approx c, \gamma \gg 1$ 的近似手稿（及其它与之相关的如化曲为直等）

> 萨格纳干涉仪 / 转盘参考系：

① 地系 $2\pi r$. 逆 $1 - \omega r$, 逆 $1 + \omega r$. $t = \frac{2\pi r}{1 \pm \omega r}$.

② 转系 $ds^2 = -dt^2 + dr^2 + d\theta^2 + r^2 d\phi^2$ (柱间) $\stackrel{\theta = \theta + \omega t}{\Rightarrow} ds^2 = -(1 - \omega^2 r^2) dt^2 + dr^2 + d\theta^2 + r^2 d\phi^2 + 2\omega r^2 d\phi dt$

可见光令 $ds^2 = 0$ 得 $\frac{d\phi}{dt} = \pm \frac{1}{r} - \omega$. 丰征时 $-dt^2 = -(1 - \omega^2 r^2) dt^2$ 即 $dt = \frac{dt}{1 - \omega^2 r^2}$.

$\frac{d\phi}{dt} = \frac{\frac{1}{r} - \omega}{\sqrt{1 - \omega^2 r^2}} / \frac{-(\frac{1}{r} + \omega)}{\sqrt{1 - \omega^2 r^2}}$. 转盘丰征长度 $\int dl \stackrel{\text{度为}}{\Rightarrow} \frac{2\pi r}{\sqrt{1 - \omega^2 r^2}}$. 光在此系中坐标(线)速

可得到与①相同的用时。 (…涉及时空间何略)

光经差即为 $\frac{2\pi}{\lambda_0} c(t_f - t_i)$. 亦可引入等效折射率理解：若是 n 层那每层 n_i 就乘它的。

— 真空 用①把 1 改为 $\frac{1 + \omega n}{1 - \omega n} / \frac{1 - \omega n}{1 + \omega n}$ 得 t_f, t_i .

· 相对论碰撞：物块型：前后若粘在一起，静质量变化可用 $E_{n+1}^2 - E_n^2 = M_{n+1}^2 < 4$

△ 充分受恒力 F 作用时：① $v = \frac{Pc}{E}$ 用 P.E 的视角考察，常见手段： $F = \frac{dp}{dx} \cdot \frac{dx}{dt} \Rightarrow FEdx = -Mn^2 c^4 = pdp/c^2$
 到用静质量的物理意义！ (不推荐) ② 伦德勒结论：速度为 v 时，其在标准形下点为 $\begin{cases} x = \frac{v}{a} \\ t = \frac{v^2}{a^2} \end{cases}$

· 常见“瞬变造成积累突变”的：I. 快速增大 / 减小磁场，其感应电场对 $\begin{cases} x = \frac{v}{a} \\ t = \frac{v^2}{a^2} \end{cases}$
 电荷冲量为一值 $I = \frac{BqR}{2}$.

II.

△ 传送带结论： $\overrightarrow{v_0}$ 物体算一直直到最终共速，传送带做的功 $W = 2\Delta E_k$. * 一对摩擦力做功 $= \Delta E_k$

· 电机相关： I. 单纯的 $I^2 R$ 为热损耗， $EI - I^2 R$ 为外输出功率 (负载 + 空转)
 II. 传送带等存在外界热损，物体动能 $\frac{1}{2}mv^2$ 做功 mv^2 不要弄错了！ 取 $\frac{v_0^2}{2}$ 有 ΔE_k

口考试总结小点(心)

(\vec{v} 的影响如何, \vec{v} 也应从水平、垂直、转动考虑)

> 磁场环运动: 拥有三个自由度的运动模式 (一定不要忘掉一个方向!) x, y, θ (转).

通常列牛二 (x, y) 和动量 (\vec{p}) 即可, 注意质量微弱 (守恒量), 像电偶极子等亦可直接矢量导.

· 注意绳对折的“均半” → 由两头决定. $\overleftarrow{\overrightarrow{v}}$ 转过 $\frac{u+v}{2}dt$ 段, 断点右推 $\frac{u-v}{2}dt$.

(又如 $\frac{q_1}{q_2} \leftarrow \frac{q_1+q_2}{2}$ 加速度 $\frac{q_1+q_2}{2}$,

· 注意小圆环在外部大圆环内的磁通: $\Phi_{\text{净}} = \text{大圆环外部的 } \phi$.

即“注意内全穿”.

如果 $R \gg r$, 那么小环 I 的感应电场 $E_{\text{感}}$ 即可求 (偶极子在远方 B)

.. 模型积累: $P_1 \quad P_2$ 导热层 → 摩擦做功会全部传给右室.

· 静电静力学里的使用更为突出. 举例: $\frac{1}{R}$ 求环在竖直平面 内振动周期?

$(x \ll R)$ 处环受力 = 带电直线受力 $\sum E_x \cdot 2\pi x \cdot dl$

$$\sum E_x \cdot 2\pi x \cdot dl + 2E_x \cdot \pi x^2 = 0 \Rightarrow \sum \lambda E_x dl = \lambda E_x x.$$

· 注意非单射函数在区间值域内分布情况时, 需要加和所有定义域的取值.

· “单位时间进入 (即影响) 个数为 λ ”需要读语境和模型, 如 λ 为单碎片分布 $C(x)$ 对应有 两个 λ !

未明确的情况下应先试逐个影响 $T = \frac{1}{\lambda}$. 不应直接列入 dt 的微弱方程 (黑太久了 $T \ll dt$)

· 求绳拉力 → 一般取绳挂点 (所在物) 为系, 更易分析.

同时注意 小球做的真正运动 (可能是平动 \vec{v}, \vec{a} , 可能还含转动 ω, \vec{r} , 注意加速度/惯性力)

举例: $\frac{1}{R}$ 运动是什么, 不一定是以挂点为中心的圆周运动!

15 16. 用系统合成时注意是“相对速度”还是“换系叠加”!

> 交叉点 v, a 求解思想: (求导除外) 设一解 \bar{x} . 1号物系和2号物系中相对速度的方向已知, 等于减少了 2 个未知量, 即解出来了. v, a 都是一般的换系洛子, 可以设 a_{11}, a_{22} , 也可以 (如果简单, 直接画矢量图取直线走点... 如 $\frac{v_1}{v_2} \rightarrow \frac{v_2}{v_1}$)

切接点 v, a 求解思想: $\frac{P_1}{P_2}$ 室里的切接点 $\frac{v_1}{v_2}$

纯滚情形: 两物接触点 v_n, v_c 速度完全一致. \Rightarrow 关联 (更严格, 不一定都能实现)

若求 P 点速度, 取 P_1, P_2 和 P 系, 都是一个切向相对速度, 没法设一解 \bar{x} . 但纯滚有

角位移关系 (通常是这边转角跟那个转角相同中等: $\frac{P_1}{P_2} \rightarrow \frac{P}{P}$)

(非纯滚情形: v_n 一致. 若求 P 点速度, 完全等同于“交叉点”, 设一解 \bar{x} .)

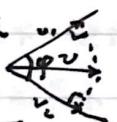
另外, P 点速度还可以更直观的视角去求, 即其“强行因素”定下的轨道性质.

a. 把 \vec{v} 形态的参数代以 $\theta, \dot{\theta}, \ddot{\theta}$, 然后求导解决. 如果可行的话.

口 考试总结小点叶

- 口 则 运动学方法：首先物体不同分离， α_n 一致，要注意， α_n 是表征物体位形的角，如
 (非纯滚情形与交叉点无异，设一解二，只不过这里 α_1, α_2 不是选取的。 ω_1, ω_2 而 P_1 的 $\alpha_n \neq P_2$ 的 α_n
 \rightarrow 关联。求 α_p 而 α 的 $\alpha_n = P_2$ 的 α_n)
- 纯滚情形：可以解出 α_1, α_2 ，利用 α_n 一致和纯滚条件 (有一个关联。)
- 口 纯滚条件使用需要换系、换转尔。若原式可以帮你验证前面 α 相关的算对了没有。
 可换系注意：I. 平动(P_1 点, $\vec{\alpha}_{P_1}$)加速度，转尔加速度 ($\omega_1^2 \vec{r}, -2\vec{\omega}_1 \times \vec{v}_1, -\vec{\alpha}_{P_1} \times \vec{r}$) 一次都不
 能少，而且注意是反着加的 (“真”对地可是已知(设)的) II. 纯滚转速也要叠加。 $\vec{\alpha}_1 + \vec{\alpha}_2 = \vec{\alpha}_{相}$
 (而“设一解二”是换到地尔作等，反着加)

附：狗函数



$$v = \frac{\sqrt{\alpha_1^2 + \alpha_2^2 - 2\alpha_1 \alpha_2 \cos \theta}}{\sin \theta}$$

而求 α_p 类似，取其相对 P_1, P_2 、环心等系作变换
 (建议求导解块 α)

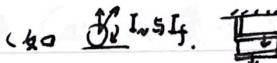
- 口 等温作功 $p_{V_0} V_1 \ln \frac{V_f}{V_i}$ 不要用太快。 V_f, V_i 仍是真正过程物质占体积，非如右图示的总 V 。

△ 考试方法论(一)

(尤其是力学，一定要有全局观)

· 考虑题目尽量先构建物理情境，先粗后细，全流程共需。那些环节，有一些是可以合并起来算普通的，有些可以一直表达答案再近似：先用中间量表达答案，再近似得出中间量——拆解运算过程，合并运算环节。(能先不近似就先不要近似，36届高三)

· 前后小题要适当联系，是否可以延拓和代入一些无机量？没机制具体要求的一些值，边界条件，无论是处在什么样的物理过程中，只要那一刻（稳态）就应满足，可以考虑到

· “某一条件”的题目（如  $T > 0$ 与绳软）不推荐：一口答，通常二选时不如逐个分析，第一个就可以得到条件范围，拓宽其机制。

时间上不拘上下，逐个条件列时先宏观再微观（一口答往往看不出来，很难解），有时可以得到更简单的关系。($\beta_1 = \beta_2$ 而非 $\alpha_1 = \alpha_2$) (从临界除外，通常能直接代入)

· 关注题目的“临界性”，往往解临界情况（会有许多主观结论）会与不等式差上很多，不等式列好列，做得出来做不出来不得而知。

· 答案的反身自检，如利用 θ 为小角计算化简得了 θ ，可以看看 $\theta \ll 1$ 是否提供了新的化利用条件 \Rightarrow 检查条件 简，通常出现在前面步骤近似不到位的情况。

· 在一个机制过程中要宏观把握变量（自由度）有哪些？制变或随变？尤其是算微分方程式的时候。

· 表达式冗长首先看看自己是否出差错，没有则应鼓起勇气试着代入化简，很可能有办法变短，尤其是后续小问仍需利用的时候。

· 读题答案，发散性 $\sin \dots / n \dots$ 时，可以先关注一下本题情境里能取的定义域。

★ 做动力学题应先考虑 E, L 等一次积分，无法解决再寻求牛二微元过程。

核心口诀：“先整体，后微元；先守恒，后积分；先宏观，后微观”

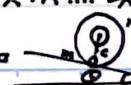
$EL!!$

· 书局：做方程，一阶可分离的写出分离式或原式；一阶非齐次的尽量保证算对或列出 $Ce^{-\int P(x)dx} + \dots$ ；二阶直接积两次的，每次都写定常数 $C_1 = \dots$ ；二阶线性的不得已方程，写其解如 $C_1 e^{\lambda_1 x} + C_2 e^{\lambda_2 x}$ ，再与特解，注意初值条件都要列清。

· 设字母一定要意义清晰，宁愿繁一点如 u_{A+B} 也不要随便乱叫 u_B, v_B, w_B 什么的。

· 草稿修改过多（数字涂改2次以上）一定要重抄重画一遍！并验算。修正一定要动笔！不要只在

· (分析盘环工作时) 若该质点实际是某物体质心，存在绕其的转动功能时，脑里

在 m 点上画一个圈提醒，如 

4. 考试与讨论

- 连续性、系统平衡条件得到的关系是题目默认应知道的，如 $T_{AB} = P_A - P_B$ ，不需要专门去说。
- 乌牛工，特别是一些打算对其积分时，前思考一下，E.L. 行不行？
- $\cos\theta, \sin\theta$ 等与角度、投影、倾斜有关的因素不能因为物体小而忽略（近似为质点作用）
例 $do \ll l$ ~~且~~ 盘算。 $(w_r = \dot{x} \cos\theta)$
- 相对论力学题 Casio 拍慢一点，避免出差错。
（字底再抄一遍）
- 避免计算差错：式子按行抄写计算，不要随意画 ~~①~~ 删去，除非是一个完整的消代步骤；字母按规则用，新设 O 等一定注明（除非是定性分析一下）；不要一口气算太多（比如拆分+乘法分配/提出，容易另一个需分配/提出的项忘记分配了）；系数、字母要跟牢，拆出一部分来化简时打箭头或明确表示；分配律易差错，一定写完整、不跳太快；
- 比较清晰的求根值题目，脑中模型构建好，一定要把相关物理量标上下标以显示是其函数，如 $F_G(\theta)$ ，不然求 θ 导数易忘掉 θ 。
- 不要二三维混乱思考！立体图一定要画一画，然后可以再画二维投影图。
- 答案出现 $\sqrt{-}$ 、 $\sin^{-1}\theta$ 、 \ln 记得看看大义域，可能有讨论！
- 画物体受力分析图时，要画就一次把所有力都画上！（重力！）避免又列时漏。

理论力学

(简略)

§1 拉格朗日力学

• 广义坐标、自由度、运动方程

• 最小作用量原理、作用量. $S = \int_{t_1}^{t_2} L(q, \dot{q}, t) dt$

$$\text{拉格朗日方程 } \frac{d}{dt} \frac{\partial L}{\partial \dot{q}} - \frac{\partial L}{\partial q} = 0.$$

• 拉格朗日函数 可加性、乘以任意常数、相差一个 $f(q, t)$ 的时间全导、时间可逆性。

$$\text{伽利略相对性原理} \rightarrow L(v^2) = L(v^2) + \frac{2 \partial L}{\partial v^2} \vec{v} \cdot \vec{E}$$

$$\text{可加性、质点系相互作用描述} \rightarrow L = \sum_a \frac{m_a \dot{v}_a^2}{2} - U(r_1, r_2, \dots)$$

牛顿力学、力. $m_a \frac{d\dot{v}_a}{dt} = -\frac{\partial U}{\partial r_a}$ 非笛卡尔坐标

$$\text{非封闭系统 } L = T_A(q_A, \dot{q}_A) - U(q_A, q_B(t)).$$

• 运动积分、守恒定律 s 个自由度，去除了一个时间平移 t (即轨道参数)。

可加的运动积分：能量 动量 角动量

$$\text{广义动量 } p_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \quad E = \sum_i \dot{q}_i \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} - L \quad \vec{P} = \sum_a \frac{\partial L}{\partial \dot{v}_a} \quad \vec{M} = \sum_a \vec{r}_a \times \vec{P}_a$$

$$\text{广义力 } F_i = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i}$$

$$\Rightarrow \text{时空的均匀性和各向同性产生的恒定量.} \\ \text{螺线场: 在 } z \text{ 转动且沿 } z \text{ 平移 } \frac{h}{2\pi} \delta\varphi \text{ 对称.} \\ \delta L = 0 = \frac{\partial L}{\partial \dot{z}} \cdot \frac{h}{2\pi} \delta\varphi + \frac{\partial L}{\partial \varphi} \cdot \delta\varphi \cdot (\dot{p}_z \frac{h}{2\pi} + M_z) \delta\varphi = 0$$

剩 2S-1 个 C.

开普勒问题: 3 个自由度.

5 个运动积分 能量 (1)

(动量不守恒) $\left\{ \begin{array}{l} \text{角动量} \\ \text{恒不可能是} \\ \text{C)} \end{array} \right.$ 拉格楞矢量

• 力学相似性

$$r \rightarrow \alpha r, t \rightarrow \beta t:$$

$$\text{即 } p_r \cdot \frac{h}{2\pi} + M_\theta = \text{Const}$$

$$\frac{d^2}{\rho^2} = \alpha^k, \rho = \alpha^{1-\frac{k}{2}}$$

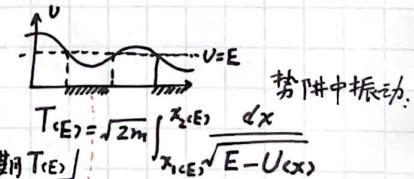
位力定理 $2\bar{T} = k\bar{U}$

§2 运动方程的积分

• 一维运动 直接由第一积分治出运动. $\dot{x} = \sqrt{\frac{2}{m}[E - U(x)]}$

$$T(E) = \sqrt{2m} \int_0^E \left(\frac{dx_2(u)}{du} - \frac{dx_1(u)}{du} \right) \frac{du}{\sqrt{E-u}}$$

$$\text{两边除 } \sqrt{E-E} \text{, 对 } E \text{ 从 } 0 \text{ 到 } a \text{ 积分.} \\ \text{其中 } \int_0^a \frac{de}{E-E-U} = \pi. \\ \text{右端交换积分顺序, 得 } \int_0^a \frac{dx_2(u)}{dx} \frac{dx}{E-U} = \int_0^a \frac{T(E) du}{\sqrt{E-U}} = T(E) \int_0^a \frac{du}{\sqrt{E-U}}$$



$$\text{• 二体问题 } L = \frac{1}{2} \frac{m_1 m_2}{m_1 + m_2} \dot{r}^2 - U(r), \quad x(r) = \frac{1}{2\pi\sqrt{2m}} \int_0^r \frac{du}{\sqrt{E-U}}$$

$$E = \frac{1}{2} m \dot{r}^2 + \underbrace{\frac{M^2}{2mr^2}}_{M=m r^2 \dot{\varphi}} + U(r) \rightarrow \varphi = \int \frac{m dr}{\sqrt{2m[E-U(r)] - \frac{M^2}{r^2}}} + \text{Const}$$

能够落向场中心: $r^2 U_{in} \Big|_{r \rightarrow 0} < -\frac{M^2}{2m}$ 即 $-\frac{d}{dr} (a > \frac{M^2}{2m})$ 或 $-\frac{1}{r^n} (n > 2)$ 的形式.

功发散的积分, 可写为 $\frac{d}{dr} \int \frac{1}{\sqrt{2m(E-U) - \frac{M^2}{r^2}}}$

$U \propto \frac{1}{r}$ 或 r^2 时 $\Delta\varphi$ 为 2π 整倍, 轨道闭合. dr

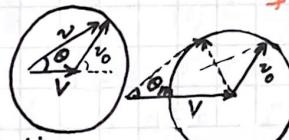
• 开普勒问题 令 $U = -\frac{q}{r}$, 积分 $\frac{P}{r} = 1 + e \cos \varphi$ ($e \neq \text{const} = 0$)

$$\text{其中 } P = \frac{M^2}{ma}, e = \sqrt{1 + \frac{2EM^2}{Ma^2}}, T = \frac{\pi q b}{\frac{M}{2m}} = \pi a \sqrt{\frac{m}{2|E|}}$$

$$\begin{aligned} &\text{对时间的依赖关系} \rightarrow \text{参数形式} \quad t = \sqrt{\frac{m}{2|E|}} \int \frac{rdn}{\sqrt{r^2 - \frac{a}{|E|}r - \frac{M^2}{2m|E|}}} = \sqrt{\frac{m}{a}} \int \frac{rdn}{\sqrt{a^2e^2 - (r-a)^2}} \\ &\text{龙格-楞次矢量} \rightarrow \vec{v} \times \vec{M} + \frac{d\vec{r}}{T} = \text{Const.} \quad \because r-a = ae \cos \xi, \text{ 得出} \\ &\text{求导可证(利用 } m\dot{v} = \frac{d\vec{r}}{dt} \text{). 源自动力 } r = a(1 - e \cos \xi), \quad t = \sqrt{\frac{ma^3}{a}} (\xi - e \sin \xi). \end{aligned}$$

§3 质点碰撞

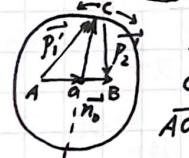
• 质点分裂



质心系中动量存在上限 Δ 内能差.

$$T_{\max} = \frac{M-m_1}{M} E$$

• 质点弹性碰撞



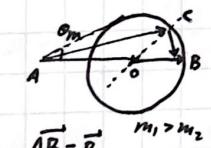
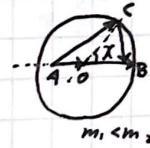
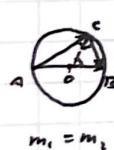
\vec{n}_0 : 碰后质心系中所沿方向.

$$\overrightarrow{OC} = m\vec{v}$$

$$\overrightarrow{AO} = \frac{m_1}{m_1+m_2} (\vec{p}_1 + \vec{p}_2), \quad \overrightarrow{OB} = \frac{m_2}{m_1+m_2} (\vec{p}_1 + \vec{p}_2)$$

$\overrightarrow{AC}, \overrightarrow{CB}$ 即为碰后 \vec{p}_1', \vec{p}_2' .

当 2 开始静止时: $\frac{m_2}{m_1+m_2} p_1 = m_2 v$. B 在圆上.



$$\tan \theta_1 = \frac{m_2 \sin X}{m_1 + m_2 \cos X}$$

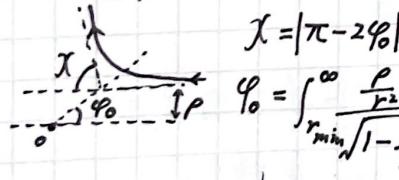
$$v'_1 = \frac{\sqrt{m_1^2 + m_2^2 + 2m_1m_2 \cos X}}{m_1 + m_2} v$$

$$\theta_2 = \frac{\pi - X}{2}$$

$$v'_2 = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v \sin \frac{X}{2}$$

$$\frac{AO}{OB} = \frac{m_1}{m_2}$$

• 质点散射



$$\rightarrow X, \rho$$

$$\Rightarrow \text{有效散射截面 } d\sigma = 2\pi \rho d\rho = 2\pi P(X) \left| \frac{dP(X)}{dX} \right| dX$$

$$= \frac{P(X)}{\sin X} \left| \frac{dP}{dX} \right| d\Omega \quad \text{可用 } d\Omega, d\Omega_2 \text{ 写.}$$

卢瑟福公式 令 $V = \frac{q}{r}$, 积分.

对 V 展开 并用 P 代替 r_{\min} .

$$d\sigma = \left(\frac{\alpha}{2mV_\infty^2} \right)^2 \frac{d\Omega}{\sin^4(\frac{X}{2})}$$

小角度散射 $X = \pi - 2\theta =$

$$\begin{aligned} &\pi - 2 \left(\int_P^\infty \frac{P dr}{\sqrt{1 - \frac{P^2}{r^2} - \frac{2U}{mV_\infty^2}}} + \int_P^\infty \frac{U dr}{mV_\infty^2 \sqrt{1 - \frac{P^2}{r^2}}} \right) \\ &= -\frac{2P}{mV_\infty^2} \int_P^\infty \frac{dr}{dr} \frac{dr}{\sqrt{1 - \frac{P^2}{r^2}}} \end{aligned}$$

电动力学

(不全)

一、电磁现象的基本规律

1.1 数学预备

• 张量 (二阶张量) $\overleftrightarrow{T} = T_{ij} \vec{e}_i \vec{e}_j$ 并矢 $T_{ij} = f_i g_j$ 或 $\overleftrightarrow{T} = \vec{f} \vec{g}$.

矩阵形: $\vec{e}_i^T \overleftrightarrow{T} \vec{e}_j$

• 乘法运算 点乘 i) 矢·矢 $\vec{f} \cdot \vec{g} = f_i g_i$, $\vec{f} \cdot \vec{g} = \vec{g} \cdot \vec{f}$

符号:

δ_{ij} , ϵ_{ijk} (交错符号)

$$\epsilon_{ijk} \epsilon_{imn} = \delta_{jm} \delta_{kn} - \delta_{jn} \delta_{km}$$

ii) 矢·张 $\vec{f} \cdot \overleftrightarrow{T} = f_i T_{ij}$, $\vec{f} \cdot \overleftrightarrow{T} \neq \overleftrightarrow{T} \cdot \vec{f}$

→矢 $\overleftrightarrow{T} \cdot \vec{f} = T_{ij} f_j$ (若 \overleftrightarrow{T} 对称时除外)

iii) 张·张 $\overleftrightarrow{S} \cdot \overleftrightarrow{T} = S_{ik} T_{kj}$, $\overleftrightarrow{S} \cdot \overleftrightarrow{T} \neq \overleftrightarrow{T} \cdot \overleftrightarrow{S}$

$(\vec{f} \vec{g}) \cdot (\vec{p} \vec{q}) = (\vec{g} \vec{p}) \vec{f} \vec{q}$ (\overleftrightarrow{T} 为单位张量除外, $= \overleftrightarrow{S}$)

iv) 双点乘 $\overleftrightarrow{S} \cdot \overleftrightarrow{T} = \overleftrightarrow{T} \cdot \overleftrightarrow{S} = S_{ij} T_{ji}$

叉乘 i) 矢×矢 $(\vec{f} \vec{g}) \cdot (\vec{p} \vec{q}) = (\vec{f} \cdot \vec{q})(\vec{g} \cdot \vec{p})$

张: 张→标 $\vec{f} \times \vec{g} = \epsilon_{ijk} f_j g_k$, $\vec{f} \times \vec{g} = -\vec{g} \times \vec{f}$

ii) 矢×张 $\vec{f} \times \overleftrightarrow{T} = \epsilon_{imn} f_m T_{nj}$, $\overleftrightarrow{T} \times \vec{f} = \epsilon_{jmn} T_{im} f_n$

可视为 \vec{f} (依次与 \overleftrightarrow{T} 各列叉出, \overleftrightarrow{T} 再按列排成) $\vec{f} \times (\vec{g} \vec{h}) = (\vec{f} \times \vec{g}) \vec{h}$ (\overleftrightarrow{T} 为单位张量除外)

$(\vec{g} \vec{h}) \times \vec{f} = \vec{g} (\vec{h} \times \vec{f})$ 对于并矢: 高斯法则.

(矩阵乘法的结合律)

• 矢量微分算符 $\nabla = \vec{e}_i \frac{\partial}{\partial x_i}$. (\vec{e}_i 从左边作用过去)

证明公式 } 下标法 $i j k \dots$

符号法 $\nabla_a, \nabla_b \dots$

$$\text{如 } \nabla \vec{f} = \frac{\partial f_j}{\partial x_i} \vec{e}_i \vec{e}_j, \quad \nabla \cdot \overleftrightarrow{T} = \frac{\partial T_{ij}}{\partial x_i} \vec{e}_j$$

$$\nabla \times \vec{f} = \epsilon_{ijk} \frac{\partial f_k}{\partial x_j} \vec{e}_i$$

对矢径有 $\nabla r = \vec{e}_r$, $\nabla \vec{F} = \overleftrightarrow{F}$, $\nabla \cdot \overleftrightarrow{F} = 3$, $\nabla \times [f(r) \vec{F}] = 0$.

常用举例: $\nabla \cdot (\vec{f} \vec{g} \vec{h}) = (\nabla \cdot \vec{f}) \vec{g} \vec{h} + (\vec{f} \cdot \nabla \vec{g}) \vec{h} + \vec{g} (\vec{f} \cdot \nabla \vec{h})$

$\nabla (\overleftrightarrow{T} : \nabla \vec{E}) = \overleftrightarrow{T} : \nabla \nabla \vec{E}$ 其中 \vec{E} 无旋.

• 正交曲线坐标系

拉梅系数 $ds_i = h_i du_i$, $dV = h_1 h_2 h_3 du_1 du_2 du_3$.

柱 ρ, φ, z

$$\nabla \varphi = \frac{1}{h_i} \frac{\partial \varphi}{\partial u_i} \vec{e}_i, \quad \nabla \cdot \vec{f} = \frac{1}{h_1 h_2 h_3} \left[\frac{\partial}{\partial u_i} (h_j h_k f_{ij}) \right], \quad \nabla \times \vec{f} = \frac{1}{h_i h_j} \left[\frac{\partial}{\partial u_i} (h_j f_{ij}) - \frac{\partial}{\partial u_j} (h_i f_{ij}) \right]$$

球 r, θ, φ

$$\nabla^2 \varphi = \frac{1}{h_1 h_2 h_3} \left[\frac{\partial}{\partial u_i} \left(\frac{h_j h_k}{h_i} \frac{\partial \varphi}{\partial u_i} \right) \right]$$

这里只对 \vec{f} 进行微分.

故 ∇ 可以直接转换.

• 积分公式

$$\iint_S d\vec{s} = \iiint_V dV \nabla \quad \oint_C d\vec{l} = \iint_S d\vec{s} \times \nabla$$

注意作用的方向和形式, 证明可采用"常量点乘法" (任意性)

$$\iint_S \psi \nabla \varphi d\vec{s} = \iiint_V (\psi \nabla^2 \varphi + \nabla \psi \cdot \nabla \varphi) dV \Rightarrow \iint_S (\psi \nabla \varphi - \varphi \nabla \psi) \cdot d\vec{s} = \iiint_V (\psi \nabla^2 \varphi - \varphi \nabla^2 \psi) dV$$

$$\iint_S \varphi \nabla \varphi \cdot d\vec{s} = \iiint_V (\varphi \nabla^2 \varphi + (\nabla \varphi)^2) dV$$

格林公式

亥姆霍兹唯一场定理 给定单连通解域 V 内矢量场的梯度和旋度，以及
边界 S 上的法向分量，则该场被唯一确定。

证明：反证法 + 格林(三)。 $\vec{a} = \vec{A}_2 - \vec{A}_1$, $\nabla \cdot \vec{a} = 0$, $\nabla \times \vec{a} = 0$, $a_n|_S = 0$.

• δ 函数 $\delta(\vec{r} - \vec{r}_0) = \begin{cases} \infty & \vec{r} = \vec{r}_0 \\ 0 & \vec{r} \neq \vec{r}_0 \end{cases}$ 那么 \vec{a} 可表示为 $\nabla \phi$. $\Rightarrow \iiint_V (\nabla \phi)^2 dV = \iiint_V \vec{a}^2 dV = \oint_S a_n \cdot \vec{n} d\sigma = 0$. 每处处为 0.
且 $\iiint_V \delta(\vec{r} - \vec{r}_0) dV = 1$. $\iiint_V f(\vec{r}) \delta(\vec{r} - \vec{r}_0) dV = f(\vec{r}_0)$

常用表达式: $\delta(\vec{r} - \vec{r}_0) = -\frac{1}{4\pi} \nabla^2 \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}_0|}$ 对于末处, 将 ∇^2 算出得证 = 0.

对于 $\vec{r} = \vec{r}_0$, 微分失去定义, 取体积分 = 1, 对应 δ .

1.2 描述电磁场

• 来源于实验: $F = \frac{kq_1 q_2}{r^2}$, $F = qv \times B$, $dB = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{Id(r)}{r^3}$, $\epsilon = -\frac{d\phi}{dt}$.

• 麦克斯韦方程组

但麦克斯韦方程组建立在电荷守恒的假设上, 还是守恒是“先”。

其常替代掉组中二式。
并不独立, 可由方程组中二三两式消得

电荷守恒方程 $\frac{\partial \rho}{\partial t} + \nabla \cdot \vec{j} = 0$. (束缚场源)

洛伦兹力公式 $\vec{F} = \rho \vec{E} + \vec{j} \times \vec{B}$ 联系场与场源运动。

电磁性能方程 $\vec{D} = \epsilon \vec{E}$, $\vec{H} = \mu \vec{B}$ 分离的具体性质, 未将场源与外场的关系。

由麦克斯韦方程组积分形式得来。
换句活说, 积分形式比微分形式更普遍

导体 $\vec{j}_0 = \sigma \vec{E}$

边值关系

$$\left. \begin{array}{l} \vec{n} \times (\vec{E}_2 - \vec{E}_1) = 0 \\ \vec{n} \times (\vec{H}_2 - \vec{H}_1) = \vec{i}_0 \\ \vec{n} \cdot (\vec{D}_2 - \vec{D}_1) = \sigma_0 \\ \vec{n} \cdot (\vec{B}_2 - \vec{B}_1) = 0 \\ \vec{n} \cdot (\vec{j}_{02} - \vec{j}_{01}) = -\frac{\partial \sigma_0}{\partial t}, \quad \vec{n} \times (\vec{M}_2 - \vec{M}_1) = \vec{i}' \end{array} \right. \begin{array}{l} \text{首先用不求解} \\ \text{非齐次方程后用求得界面信息} \end{array}$$

1.3 电磁场的物质属性

• 能量 功率密度 $p = \vec{j} \cdot \vec{E} = \frac{1}{\mu_0} (\nabla \times \vec{B}) \cdot \vec{E} - \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \cdot \vec{E}$
 $= \frac{1}{\mu_0} \nabla \cdot (\vec{B} \times \vec{E}) + \frac{1}{\mu_0} (\nabla \times \vec{E}) \cdot \vec{B} - \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \cdot \vec{E}$
 $= -\frac{1}{\mu_0} \nabla \cdot (\vec{E} \times \vec{B}) - \frac{\partial}{\partial t} \left(\frac{\epsilon_0 E^2}{2} + \frac{B^2}{2\mu_0} \right)$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{j} \cdot \vec{E} = -\frac{\partial w}{\partial t} - \nabla \cdot \vec{s}} \quad w = \frac{1}{2} \epsilon_0 E^2 + \frac{1}{2} \frac{1}{\mu_0} B^2 \text{ 电磁能量密度}$$

$$\frac{dW_m}{dt} + \frac{d}{dt} \iiint_V w dV = -\oint_S \vec{s} \cdot d\vec{s}. \quad \vec{s} = \frac{1}{\mu_0} \vec{E} \times \vec{B} \text{ 电磁能流密度 (坡印亭矢量)}$$

\vec{s} : 能量转移的表征, 实例:



实际上, \vec{s} 加上任意旋度都没有影响。

为了确保所有惯参力学、和实验对其意义的验证,
能流密度被唯一的确定为 $\vec{E} \times \vec{B}$.

• 动量 $\vec{f} = (\nabla \cdot \vec{E}) \vec{E} + [\frac{1}{\mu_0} (\nabla \times \vec{B}) - \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}] \times \vec{B}$

$$= \epsilon_0 \cdot [\nabla \cdot (\vec{E} \vec{E} - \frac{1}{2} E^2 \vec{I}) + \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \times \vec{E}] + \frac{1}{\mu_0} \nabla \cdot (\vec{B} \vec{B} - \frac{1}{2} B^2 \vec{I}) - \epsilon_0 \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \times \vec{B}$$

$$\Rightarrow \boxed{\vec{f} = -\frac{\partial \vec{g}}{\partial t} - \nabla \cdot \vec{T}}$$

$$\vec{g} = \epsilon_0 \vec{E} \times \vec{B} = \frac{1}{c^2} \vec{S}$$
 电磁动量密度

$$\frac{d\vec{G}_m}{dt} + \frac{d}{dt} \iiint \vec{g} dV = -\oint \vec{g} \cdot \vec{r} d\sigma$$
 电磁动量流密度

(麦克斯韦应力张量 $\gamma = -\vec{T}$, 有 $\iiint F_{\text{合}} dV = \oint \gamma \cdot dS$)

• 角动量 矢径叉乘上式。

$$\vec{F} \times (\nabla \cdot \vec{T}) = -\nabla \cdot (\vec{T} \times \vec{F})$$

其中用到 \vec{T} 是对称的并矢的线性组合。

$$\boxed{\vec{F} \times \vec{f} = -\frac{\partial \vec{I}}{\partial t} - \nabla \cdot \vec{R}} \quad \vec{I} = \vec{F} \times \vec{g} \quad \vec{R} = -\vec{T} \times \vec{F}$$

宏观
媒质不均匀的
+ 显现力
内应力
+ 求上下半球间斥力?
(用一般投影法可得验)
场致伸缩力
外部明显无应力可取半球面 ∞ , 只剩中央盘面了积分。

$$\begin{aligned} \vec{P} &= \frac{\epsilon_0}{2} \begin{pmatrix} E^2 & 0 & 0 \\ 0 & -E^2 & 0 \\ 0 & 0 & -E^2 \end{pmatrix} \quad (\text{坐标轴沿 } E \text{ 向}) \\ d\sigma &(-\vec{E} \text{ 向}) \int_R^\infty 2\pi r dr \frac{\epsilon_0}{2} \frac{Q^2}{(4\pi R_0)^2} \\ &\Rightarrow = \frac{Q^2}{32\pi\epsilon_0 R^2}. \end{aligned}$$

• 介质情况下 套用 DH 版麦方程组推得

$$\vec{P}_0 = -\vec{E} \cdot \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} - \vec{H} \cdot \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} - \nabla \cdot (\vec{E} \times \vec{H})$$

$$\vec{f}_0 = -\frac{\partial (\vec{D} \times \vec{B})}{\partial t} + \nabla \cdot (\vec{D} \vec{E} + \vec{B} \vec{H}) - (\nabla \vec{E}) \cdot \vec{D} - (\nabla \vec{H}) \cdot \vec{B}$$

寻找关系。
使之能对易，
凑出 $\frac{1}{2}$.

能量

→ 线性

$$\boxed{w_0 = \frac{1}{2} (\vec{D} \cdot \vec{E} + \vec{B} \cdot \vec{H})}$$

$$\boxed{\vec{S}_0 = \vec{E} \times \vec{H}}$$

动量 → 线性均匀

$$\boxed{\vec{T}_0 = w_0 \vec{I} - \vec{D} \vec{E} - \vec{B} \vec{H}}$$

$$\boxed{\vec{g}_0 = \vec{D} \times \vec{B}}$$

角动量 → 线性均匀各向同性

$$\boxed{\vec{L}_0 = \vec{r} \times \vec{g}_0}$$

$$\boxed{\vec{R}_0 = -\vec{T}_0 \times \vec{r}}$$