作业六

程序使用

cd "build的文件夹路径"

./Raytracing

3. 打开build目录下的图片查看效果

实验内容

1. 光线的生成

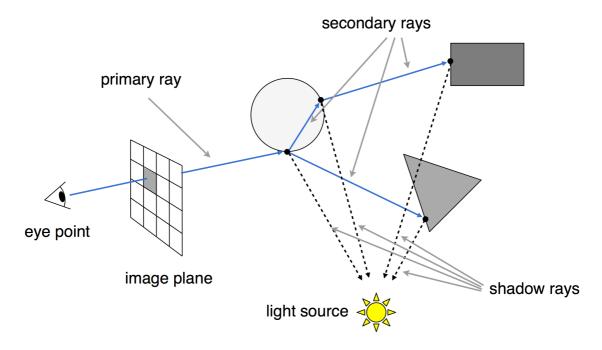
遍历所有像素的循环,生成对应的光线并将返回的颜色保存在帧缓冲区(framebuffer)中。在渲染过程结束后,帧缓冲区中的信息将被保存为图像。

2. 求光线与三角的相交

运用Moller-Trumbore 算法来更新的参数(三角形的三个顶点,光线起点,光线单位化方向向量)

实验原理

光线追踪中最重要的操作之一就是找到光线与物体的交点。一旦找到光线与物体的交点,就可以执行着 色并返回像素颜色。



求光线与三角的相交、运用Moller-Trumbore 算法来更新计算、如下图:

Möller Trumbore Algorithm

A faster approach, giving barycentric coordinate directly Derivation in the discussion section!

$$\vec{\mathbf{O}} + t\vec{\mathbf{D}} = (1 - b_1 - b_2)\vec{\mathbf{P}}_0 + b_1\vec{\mathbf{P}}_1 + b_2\vec{\mathbf{P}}_2$$

$$\begin{bmatrix} t \\ b_1 \\ b_2 \end{bmatrix} = \frac{1}{\vec{\mathbf{S}}_1 \cdot \vec{\mathbf{E}}_1} \begin{bmatrix} \vec{\mathbf{S}}_2 \cdot \vec{\mathbf{E}}_2 \\ \vec{\mathbf{S}}_1 \cdot \vec{\mathbf{S}} \\ \vec{\mathbf{S}}_2 \cdot \vec{\mathbf{D}} \end{bmatrix}$$

$$\vec{\mathbf{E}}_1 = \vec{\mathbf{P}}_1 - \vec{\mathbf{P}}_0$$

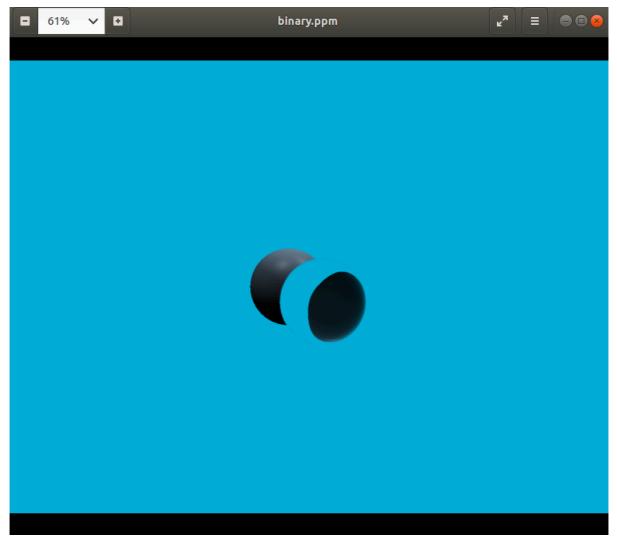
$$\vec{\mathbf{E}}_2 = \vec{\mathbf{P}}_2 - \vec{\mathbf{P}}_0$$

$$\vec{\mathbf{E}}_2 = \vec{\mathbf{P}}_2 - \vec{\mathbf{P}}_0$$

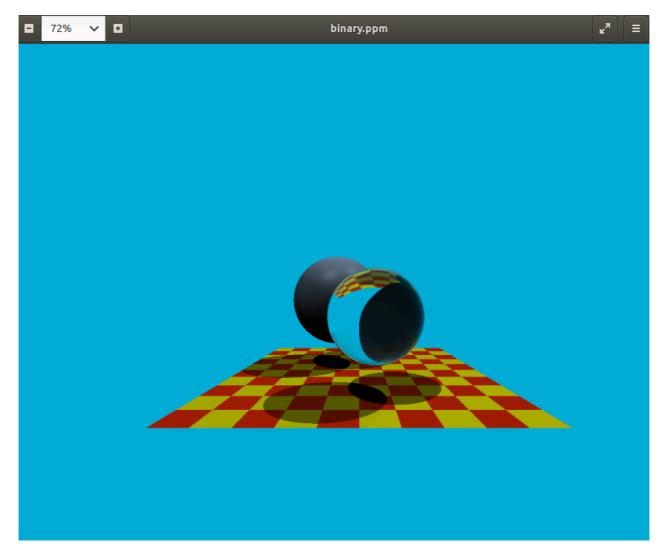
$$\vec{\mathbf{S}} = \vec{\mathbf{O}} - \vec{\mathbf{P}}_0$$
Hint: (1-b1-b2), b1, b2 are barycentric coordinates!
$$\vec{\mathbf{S}}_1 = \vec{\mathbf{D}} \times \vec{\mathbf{E}}_2$$

$$\vec{\mathbf{S}}_2 = \vec{\mathbf{S}} \times \vec{\mathbf{E}}_1$$

实验效果



2. 看到图像中的地面



实验总结

- 1. 对Moller-Trumbore算法还不太理解,只是根据ppt的给的公式编写程序
- 2. 对光线跟踪有了更加深入的了解