Editorial de projeto e análise de algoritmo 2017.1

Ufal - Universidade Federal de Alagoas IC - Instituto de Computação

Prof. Rodrigo Paes Alfredo Lima Nelson Gomes

3
3
4
7
8
8
9
12
13
13
14
16
17
17
17
19
20
20

AB 1

Prova Teórica

- Suponhamos que o pivot da partição do QuickSort é sempre escolhido como o elemento mais a direita do subvetor corrente. Neste caso, se um vetor de entrada de tamanho 2n é tal que a_n < a_{n+1} < a_{n+2} < ... < a_{2n} e a_k < a_n para k=1,2,...,n-1. Qual é a complexidade do QuickSort nesta instância? Apresente a análise da sua resposta.
- 2. Prove se as afirmativas abaixo são verdadeiras ou falsas por indução:

```
a. 2<sup>(2n)</sup> - 1 é divisível por 3?
b. 1 + 3 + 5 + ... + (2n-1) = n²
```

- 3. Analise as recorrências abaixo e determine a complexidade. Utilize o Teorema Mestre quando possível e justifique a escolha do caso:
 - a. T(n) = Ig(n)T(n/2), sendo n potência de 2, lg função logarítmica na base 2 e T(1) = 1
 - b. T(n) = 25T(n/5) + n
 - c. T(n) = 2T(n/4) + raiz(n)
 - d. T(n) = 3T(n-1)
- 4. O código abaixo é um algoritmo para multiplicação de dois números (u e v com n dígitos), analise e determine a complexidade:

```
Karatsuba (u, v, n)
     se n < 3
 2
          então devolva u \times v
 3
          senão m \leftarrow \lceil n/2 \rceil
                   a \leftarrow \lfloor u/10^m \rfloor
                   b \leftarrow u \bmod 10^m
                   c \leftarrow \lfloor v/10^m \rfloor
 7
                   d \leftarrow v \bmod 10^m
                   ac \leftarrow \text{Karatsuba}(a, c, m)
 8
                    bd \leftarrow \text{Karatsuba}(b, d, m)
 9
                   y \leftarrow \text{Karatsuba}(a+b, c+d, m+1)
10
                   x \leftarrow ac \cdot 10^{2m} + (y - ac - bd) \cdot 10^m + bd
11
12
                   devolva x
```

5. Os paradigmas de programação estudados até agora foram o DC e método do guloso. Disserte sobre eles de acordo com a facilidade de implementação, a análise de complexidade e sobre o método em si.

Solução da prova teórica

1.

a.

12/4/2017

OneNote Online

Quarta-feira, 29 de novembro de 2017 20:57

Quartumos proport of $(K+1): 2^{2(K+1)}$ mod 3 = 0.

P(1): $2^{2\cdot 1} = 4 - 1 = 3$ a 3 mod 3 = 0P(X): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

P(K): $2^{2\cdot K} = 1$ mod 3 = 0 ordina somo wordard.

https://one drive.live.com/edit.aspx?resid=3D991B98A67AD9FE!536&cid=3d991b98a67ad9fe&app=One Note that the property of the p

1/2

b

3.

(2:) B)
$$1+3+5+...(2m-1)=m^2$$

I) Tunciona para 1: $1=1^2\sqrt{1}$

I) Supõe que funciona para K: $\sum_{i=1}^{K}(2i-1)=K^2$

II) Texts poro
$$K+1$$
:
$$\sum_{i=1}^{K} (2i-1) + (2\cdot(K+1)-1) = (K+1)^{2}$$

$$K^{2} + 2K + 1 = (K+1)^{2} \times K^{2} + 2K + 1$$

$$K^{2} + 2K + 1 = K^{2} + 2K + 1$$

$$K^{2} + 2K + 1 = K^{2} + 2K + 1$$

a. Não podemos aplicar o Teorema Mestre, pois a não é uma constante

$$T(n) = lg(n) * lg(n/2) * lg(n/4) * ... * lg(n/2^k) * T(1)$$

Aplicando a propriedade de lg(a/b) = lg(a) - lg(b), teremos:

$$T(n) = \lg(n) * (\lg(n) - \lg 2) * (\lg(n) - \lg 4) * ... * (\lg(n) - \lg(n/2)) * T(1)$$

$$T(n) = \lg(n) * (\lg(n) - 1) * (\lg(n) - 2) * ... * (1), Se \lg(n) chamarmos de K$$

$$T(n) = K * (K-1) * (K-2) * ... * 1 -> K! = (\lg(n))!$$

b. Aplicando o Teorema Mestre: Dado Ig(5,25) = log(25) na base 5

$$n^{lg(5,25)} > n$$
, então: $O(T(n)) = n^2$, pois temos 1º caso.

c. Aplicando o Teorema Mestre: Dado Ig(4,2) = log(2) na base 4

$$n^{lg(4,2)} = \sqrt{n}$$
, então: $O(T(n)) = \sqrt{n} lg(n)$, pois temos 2º caso.

d. Não podemos aplicar o Teorema Mestre, pois **b** = 1.

$$T(n) = 3T(n-1)$$

$$T(n) = 3^k T(n-k), O(T(n)) = 3^n$$

4. O algoritmo divide o problema em três subproblemas (dois de tamanho n/2 e um de tamanho n/2 + 1) e sabemos que o custo de juntar é cn (Algoritmo de soma ou subtração de números). Dado: lg(2,3) = log3 na base 2.

$$T(n)=2\ T(n/2)+T(\ n/2+1\)+cn$$
 $T(n)pprox 3\ T(n/2)+cn$, utilizando o Teorema Mestre: $n^{lg(2,3)}>cn$, então: $O(T(n))=n^{1,58}$.

- 5. O paradigma dividir e conquistar consiste em pegar um problema e dividi-lo em subproblemas menores, após a resolução dos subproblemas manipulamos eles para encontrar a solução do problema.
 - O paradigma guloso consiste em cada passo pegar a solução ótima local para no fim encontrar o ótimo global, porém nem todos os problemas têm solução ótima pegando os ótimos locais.

Os algoritmos gulosos têm sua análise de complexidade mais fácil, porém a análise de corretude mais difícil (Normalmente precisamos provar por indução ou contradição se realmente o algoritmo encontrar a solução ótima).

Os algoritmos de dividir e conquistar têm como análise de complexidade uma função de recorrência a qual pode ser difícil de ser calculado, porém com o Teorema Mestre temos algumas facilidades.

Normalmente temos intuições fáceis para aplicar uma técnica gulosa e até fácil implementação, porém como falamos a sua prova não é trivial. Já aplicar uma técnica de dividir e conquistar é mais difícil, porém a implementação é fácil.

1. Questão 1263 - Enésima raiz.

Utilizar o princípio de dividir e conquistar para fazer a rápida exponenciação e busca binária para chutes. Use busca binária em \mathbf{b} , onde $\mathbf{b}^{n} = \mathbf{a}$.

Por exemplo: entrada a = 25 e n = 2.

Begin	End	Mid(Chute)	Mid²(Exp)	Comparação
0	25	12,5	156,25	Maior
0	12,5	6,25	39,0625	Maior
0	6,25	3,125	9,765625	Menor
3,125	6,25	4,6875	21,97265625	Menor
4,6875	6,25	5,46875	29,907226562	Maior
4,6875	5,46875	5,078125	25,787353516	Maior
4,6875	5,078125	4,8828125	23,84185791	Menor
·				
4,99	5,01	5	25	Igual

2. Questão 1264 - Quase o menor caminho.

Rode o Dijkstra uma vez para encontrar o menor caminho salvando o caminho. Sendo que podemos ir para o mesmo vértice com caminhos diferentes, basta o outro caminho ter o mesmo custo. Assim, remova todas as arestas que passe por um menor caminho. Rode o Dijkstra uma segunda vez e terá a resposta.

AB2

Prova Teórica

- 1. Descreva sobre os paradigmas de projeto de algoritmos: Programação dinâmica e programação aproximada. Dê exemplos.
- 2. Você sabe que é possível implementar a solução de um problema de programação dinâmica de forma bottom-up ou top-down. Descreva sobre as características de cada uma dessas formas de implementar, destacando os aspectos de dificuldade para implementar e a complexidade do algoritmo resultante. Também descreva sobre quais cenários cada abordagem é mais rápida na prática.
- 3. Escreva o pseudocódigo para um algoritmo de 2-aproximação para o problema do caixeiro viajante. Se você utilizar outros algoritmos, como por exemplo, um dijkstra, não pode dizer simplesmente: "rode um dijkstra". Você também deve descrever o pseudocódigo dos algoritmos que for usar.
- 4. Discorra sobre Exp, P, R, NP, NP-Difícil e NP-Completo. E onde eles estão localizados na reta de dificuldade computacional e faça uma relação de conjuntos deles.
- 5. Assuma que P!= NP, assinale a alternativa verdadeira e justifique as falsas.
 - a. NP-Completo = NP
 - b. NP-Completo \cap P = \emptyset
 - c. NP-Difícil = NP
 - d. P = Exp NP-Completo
 - e. P = Exp NP-Difícil
- 6. Você pediu para Ambrósio mostrar que um certo problema X é NP-Completo. Ambrósio fez uma redução em tempo polinomial de X para 3-SAT. Assinale a alternativa verdadeira e justifique as falsas.
 - a. X é NP-difícil, mas não é NP-Completo
 - b. X está em NP, mas não é NP-Completo
 - c. X é NP-Completo
 - d. X não é NP-difícil e não está em NP
 - e. Nenhuma alternativa está correta
- 7. Assinale a alternativa verdadeira e justifique sua resposta.
 - a. Se nós quisermos provar que um problema X é NP-Completo basta utilizar um problema NP-Completo conhecido Y e reduzir Y para X em tempo exponencial
 - b. O primeiro problema NP-Completo foi o problema da satisfazibilidade de circuitos
 - c. NP-Completo é subconjunto de NP-Difícil
 - d. Todas as anteriores estão corretas
 - e. Apenas b e c estão corretas
- 8. Faça um diagrama das classes de problemas considerando P == NP.

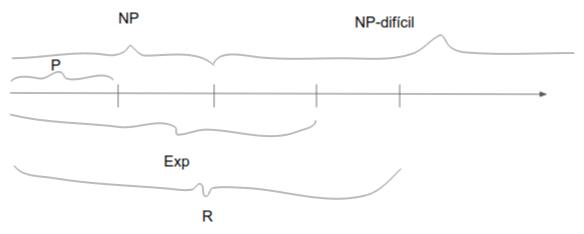
Solução da prova teórica

- 1. Programação dinâmica consiste em uma técnica de resolução de problemas que possam ser transformados em subproblemas e manipulando eles encontramos a solução para o problema (Semelhante ou dividir e conquistar), porém essa técnica tem mais dois princípios a otimalidade e a sobreposição de subproblemas. A otimalidade consiste em afirmar que quando um subproblema é resolvido, ele contém a melhor solução possível, então não precisamos recalcular os subproblemas (armazenando a resposta do subproblema). O princípio de sobreposição afirma que se "A resposta do ponto A para o D passa por B e C (nessa ordem), então se quisermos a resposta a resposta de B para D podemos afirmar que a resposta passa por C. Outro fato da programação dinâmica consiste em gastar memória para diminuir a complexidade do problema.
 - Exemplo o problema de fibonacci, sem programação dinâmica tem complexidade 2^N e com programação dinâmica tem N, gastando N * (Bytes de um inteiro). de memória. Programação aproximada consiste em ter uma solução próxima da ótima. Aplicamos esta técnica quando para encontrar a solução ótima é muito custosa, assim com um outro algoritmo menos custoso encontrando a solução aproximada. Podemos classificar o quão bom é o algoritmo aproximado, por exemplo, se a resposta ótima de problema for X e o algoritmo aproximado encontra a resposta até 2*X, chamamos ele de 2-aproximação. Assim podemos afirmar de generica que um algoritmo aproximado pode ser classificado com k-aproximação.
- 2. Bottom-up consiste de solucionar os menores problemas e juntá-los para encontrar a solução de um problema maior.
 - Top-down se assemelha a técnica de dividir e conquistar, que transformamos o problema em subproblemas.
 - A dificuldade em aplicar a técnica bottom-up consiste em encontrar os menores problemas e manipulá-los (identificar as folhas), já top-down é descrever a função de recorrência (casos base e chamadas recursivas).
 - A complexidade das duas técnicas são iguais, porém a bottom-up precisa encontrar a solução de todos os estados, enquanto a técnica top-down só necessita do "[caminho de solução]". Porém, como a técnica bottom-up é normalmente implementada de maneira interativa e a técnica top-down é implementada recursiva, na prática se precisamos calcular todos os estados a bottom-up é mais rápida do que a top-down, mas quando uma taxa "pequena de (quantidade de problemas para ter a resposta)/(quantidade de problemas totais) a técnica top-down é mais rápida.
- 3. O algoritmo 2-aproximação do caixeiro viajante possui algumas restrições: Ser um grafo completo, respeitar desigualdade triangular e o custo de a para b é o mesmo que b para a. Primeira rodamos algum algoritmo de MST, após geramos a árvore duplicamos suas arestas e escolhemos um vértice qualquer e rodamos um DFS adicionando o vértice no path no início do algoritmo e no fim dele. Após retiramos os ciclos do path temos a resposta.

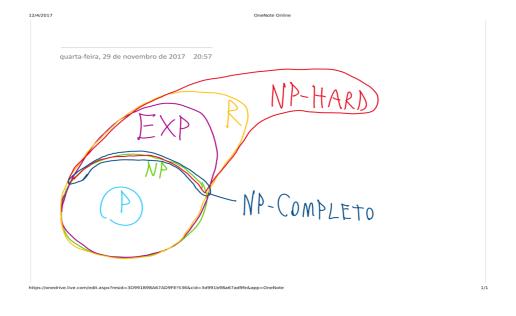
```
\begin{aligned} \mathsf{DFS}(\mathsf{G}, \mathsf{u}) \ \# \ \mathsf{G} \ \mathsf{\acute{e}} \ \mathsf{grafo} \ \mathsf{e} \ \mathsf{u} \ \mathsf{v\'ertice} \\ \mathsf{P} \leftarrow \mathsf{u} \\ \mathsf{para} \ \mathsf{cada} \ \mathsf{v} \ \mathsf{em} \ \mathsf{G}[\mathsf{u}] \\ \mathsf{se} \ \mathsf{v} \ \mathsf{visitado} \\ \mathsf{marque} \ \mathsf{v} \ \mathsf{como} \ \mathsf{visitado} \\ \mathsf{DFS}(\mathsf{G}, \mathsf{v}) \\ \mathsf{P} \leftarrow \mathsf{u} \end{aligned}
```

```
PRIM(G) # G é grafo -> MST s \leftarrow seleciona-um-elemento(vertices(G)) para todo v \in vertices(G) \pi[v] \leftarrow nulo Q \leftarrow \{(0, s)\} S \leftarrow \emptyset enquanto Q \neq \emptyset v \leftarrow extrair-min(Q) S \leftarrow S \cup \{v\} para cada u adjacente a v = v \notin S = pesoDaAresta(\pi[u] \rightarrow u) > pesoDaAresta(v \rightarrow u) Q \leftarrow Q \setminus \{(pesoDaAresta(\pi[u] \rightarrow u), u)\} Q \leftarrow Q \cup \{(pesoDaAresta(v \rightarrow u), u)\} \pi[u] \leftarrow v retorna \pi( árvore geradora )
```

- 4. R Conjunto de problemas resolvidos em tempo finito.
 - P Conjunto de problemas resolvidos em tempo polinomial.
 - NP Conjunto de problemas resolvidos em tempo polinomial com um algoritmo não determinístico.
 - Exp Conjunto de problemas resolvidos em tempo exponencial
 - NP-Difícil Conjunto de problemas que não podem ser resolvidos em tempo finito ou conjunto de problemas resolvidos com algoritmos não determinísticos.
 - NP-Completo Intersecção do NP-difícil com NP.



NP-Completo está exatamente no segundo risco da esquerda para direita, NPC = NPH ∩ NP.



5.

- a. NPC = NPH ∩ NP e não somente NPC = NP
- b. Verdadeiro
- c. NP-Difícil ∩ NP = NPC.
- d. P ∈ Exp, porém como vemos na linha de complexidade da questão anterior P != Exp
 Completo.
- e. NP NPC = Exp NP-Difícil.
- 6. Ambrósio só provou que X <= 3-SAT em complexidade, então X pode ser P, NP ou NP-Completo
 - a. Não podemos afirmar
 - b. Não podemos afirmar
 - c. Não podemos afirmar
 - d. Não podemos afirmar
 - e. Verdadeira

7.

- a. Falso
- b. Verdadeiro, pois SAT foi o primeiro problema provado NPC.
- c. Verdadeiro, NP-Difícil ∩ NP = NPC
- d. Todas as anteriores estão corretas
- e. Verdadeiro
- 8. Note que: NP-Completo também é igual a P.



1. Questão 1848 Subconjunto complementar:

Solução 1:

Sabemos que temos dois subconjuntos S' e S'', chamando X = SUM(S') e Y = SUM(S''). Podemos afirmar que X + Y = SUM(S) e X - Y = D, somando as duas equações temos 2X = SUM(S) + D, então basta procurar se em S existe alguma combinação que dê (SUM(S) + D)/2 ou (SUM(S) - D)/2 com o algoritmo da mochila 0-1.

Solução 2:

Suponha que $\mathbf{i} \in [0, \text{SUM}(\mathbf{S})]$, basta encontrar alguma combinação que satisfaça a equação D = (SUM(S) - mochila(\mathbf{i})) - mochila(\mathbf{i}), se encontrar então podemos dividir em dois subconjuntos que satisfaz a questão.

Reavaliação AB1

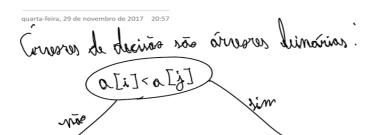
Prova Teórica

- 1. Prove que qualquer método de ordenação utilizando comparação tem complexidade $\Omega(n \mid g \mid n)$. (3 Pontos)
- 2. Analise as recorrências abaixo e determine a complexidade. Utilizando o método proposto no item. (2 pontos)
 - a. $T(n) = \sqrt{n} \times T(n/2)$, Método da árvore
 - b. $T(n) = 7 \times T(n/2) + n^2$, Método de substituição

Solução da prova teórica

1.

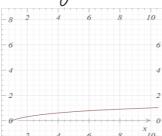
12/4/2017



(diserviced vioyatumred so sabat) satoglier (no metrice)

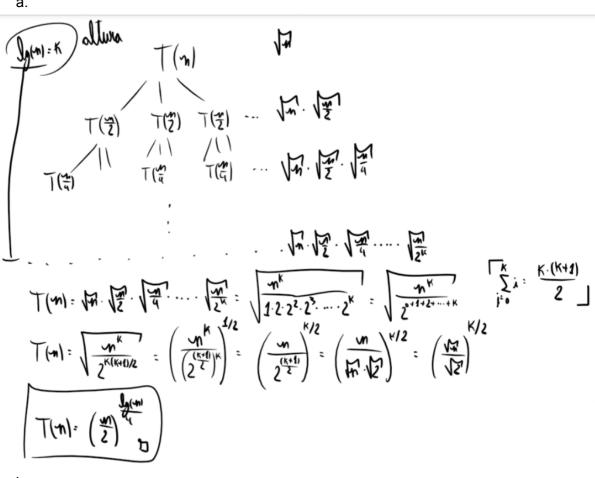
Dai: Ce attura à lg (m!)

$$\int_{0}^{\infty} \int_{0}^{\infty} \int_{$$



$$\sum_{i=\frac{n}{2}}^{\infty} |g(i)| \ge \sum_{i=\frac{n}{2}}^{\infty} |g(i)| = \sum_{i=\frac{n}{2}}^{\infty} |$$

Que i: Q (ndg (n))



T(m)= 7. T(2)+m2

Testando som O(n). I) thipóteu: $T(K) \in KK^2$, pour $K \in M$ II) Brunun quira m. $T(m) \in \mathcal{T}$. $(x(x)^2) + m^2$ $T(m) \in \mathcal{T}$ $(x(x)^2) + m^2$

 $\frac{4c}{4}+1 \leq c : \frac{3c}{4} \leq -1 : c \leq -\frac{4}{3}$ Que não à válido!

Testando com 0(93): 1) Hystex: T(K) & EK3, para K<M I) Further point in: $T(m) \le T \cdot \left(x(\frac{m}{2})^3\right) + x^2$ T(m) $\le T \cdot x \cdot \frac{m^3}{8} + x^2 : x^2 \cdot \left(\frac{3cm}{8} + 1\right)$ Queramos pronon que. $T(m) \le T \cdot x \cdot \frac{m^3}{8} + x^2 : x^2 \cdot \left(\frac{3cm}{8} + 1\right)$

8+1= cm : fem >1: c> 1 : (>0) Que i valido!

Problema 1860: Imposto Real

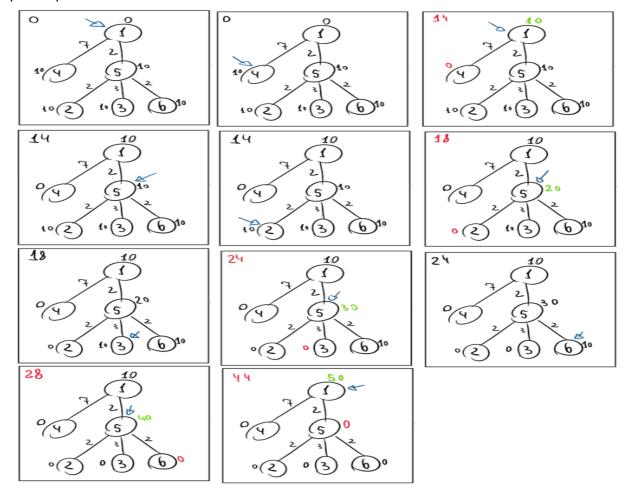
Só de ler a questão, a primeira intuição é de que devemos aplicar o Dijkstra de alguma forma. Mas, assim como dito na questão: Só existe um caminho possível para chegar em cada cidade (é uma árvore), logo: Não é necessário aplicar o Dijkstra (O(|V + E|*log(V))). Atente que toda cidade pode armazenar **todo** o ouro, e que a carruagem tem uma capacidade. Então, restam apenas duas opções: Pegar o ouro da cidade mais próxima e trazer para capital, ou pegar o ouro da cidade mais distante e trazer para cidade anterior (até que chegue na capital).

No primeiro caso: Ele teria que ir e voltar para cada cidade, sendo que quando fosse para as cidades mais distantes, ele teria que passar novamente por cidades vazias.

No segundo caso: Ele iria passar direto pelas cidades próximas, e quando voltasse; haveria a garantia de que todo o ouro já foi coletado, fazendo assim com ele passasse por cada cidade a menor quantidade de vezes possível.

Uma forma de fazer o segundo caso: É com um DFS (O(V + E), sendo que "E" é exatamente "V - 1", nesse caso, ficando: O(V)).

Uma outra forma é observar isso como uma ordem topológica (Montando uma lista para cada nível), onde você primeiro encontra e remove as folhas do último nível e vai voltando para o primeiro nível.



Reavaliação AB2

Prova Teórica

1. Considere que, durante a análise de um problema de programação, tenha sido obtido a seguinte fórmula recursiva que descreve a solução do problema.

$$C(i,j) = \begin{cases} 0 & \text{se } i = 0 \text{ ou } j = 0 \\ 1 + C(i-1,j-1) & \text{se } 0 < i \le M, 0 < j \le N \text{ e } i = j \\ \max\{C(i,j-1),C(i-1,j)\} \text{ se } 0 < i \le M, 0 < j \le N \text{ e } i \ne j \end{cases}$$

Qual a complexidade da solução de busca completa e com programação dinâmica, qual é o gasto de memória em ambas soluções. Se a solução com programação dinâmica diminuir a complexidade, explique o motivo. (2 pontos)

2. O **problema da partição** é a tarefa de decidir se um determinado multiconjunto S de números inteiros pode ser particionado em dois subconjuntos de S_1 e S_2 , tais que a soma dos números em S_1 é igual à soma dos números em S_2 . Prove que este problema é NP-Completo. (3 Pontos)

Solução da prova teórica

- 1. Essa modelagem assemelha-se a fibonacci, assim: é fácil notar que a complexidade é da ordem exponencial, assim como o gasto de memória. Para utilizar programação dinâmica: basta verificar que existiram N*M combinações, e podemos facilmente representar cada uma delas com uma matriz N por M. Assim, uma vez que foi executado para um x, y: Basta salvar o resultado na matriz e depois reutilizar. Fazendo com que a complexidade fique O(N*M), e o gasto de memória também.
- 2. Para provar que um problema é NP-Completo: Precisamos mostrar que ele é NP e NP-Hard, fazendo com que ele esteja na intersecção.
 - a. NP: Para ser NP, basta podermos verificar se a solução é válida em tempo polinomial, porém sua solução é feita com algoritmo não determinístico. E isso é fácil para este problema, pois, tendo S₁ e S₂: basta somar cada elemento do subconjunto e verificar se a soma é igual, e isso pode ser feito em O(N) e como devemos construir dos os possíveis cenários, então cada elemento do conjunto S pode seguir dois caminhos de S -> S' ou S -> S".

 NP-Hard: Basta reduzirmos um problema NP-Hard ou NP-Completo para o problema da partição, e podemos fazer isso com o Subset Sum:

Subst Sum for a Tortion

S= {a1, a2, ..., an} & toret = t

Taga \sigma = \tilde{S}a1, \quad \text{an+1} = \text{of t} \quad \text{an=2} = 2\sigma - t

Taga \sigma = \tilde{S}a1, \quad \text{an+1} = \text{of t} \quad \text{an=2} = 2\sigma - t

Tora \sigma \text{sum forms, an+2}, \quad \text{turtainmen informs de}

Told forms que ficose: \sigma \left\{an=1, an=2\right\}, \text{Toriomes: \sigma \frac{3\sigma}{3\sigma}.

Que mae \(\text{sums fortique valido, untile, ternes que exporer \text{an=1} \text{2 an=2}

O Partition mai fazer algo de tipo:

S'' \(\text{an=1}\) \(\text{(S'-S'')}\) \(\text{an=2}\), \(\text{dai}:

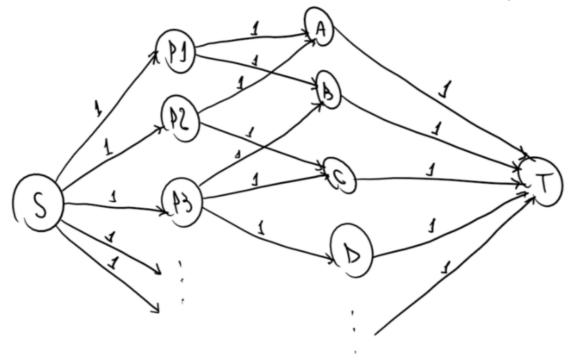
Single formula fager algo do lipo.

Single formula $|(S'-S'') \cup \{an+2\}|$, dai. $|(S'-S'') + \{an+2\}|$, dai.

Tujo que o conjunto: 5'-5" tem somo igual a t, ruschundo o miseo o miseo obnevideur o miseo obnevideur o miseo obnevideur o commut, ossi mas 3

Problema 1861: Nomeando Problemas

Uma forma de ver esse problema é como um problema de fluxo em um grafo bipartido.



Onde teríamos uma fonte (S), vários problemas (Pi), cada letra do alfabeto e um alvo (T). Para modelar o grafo:

- 1. Partimos da fonte para cada problema com uma capacidade 1, já que cada problema pode aparecer apenas uma vez.
- 2. Partimos de cada problema para as possíveis letras que ele pode ter, também com capacidade 1, pois ele vai poder ter apenas um nome.
- 3. Partimos de cada letra para o alvo, também com capacidade 1, já que cada letra vai poder aparecer apenas uma vez.

Assim: Basta aplicar algum algoritmo de fluxo máximo(Ford-Fulkerson, Dinic), e o algoritmo vai se encarregar de achar a melhor combinação. Depois, basta verificar as arestas de retorno das letras para com os problemas, e essa é a combinação nome - problema.

Final

Solução da prova

1. Resolva o problema abaixo (1981: Conjuntos Complementares 2), após resolvê-lo. Explique o motivo que utilizou técnica aplica na questão e analise detalhadamente a complexidade do seu algoritmo.

A menor diferença entre dois subconjuntos será justamente quando um deles tiver o somatório o mais próximo possível do somatório de S dividido por 2 (sum(S') mais próximo possível de sum(S)/2). Dessa forma, problema pode ser encarado como um caso particular do problema da mochila 0-1, neste outro problema, o objetivo é conseguir o maior valor possível sem que passe da capacidade da mochila. Se pensarmos similarmente, o problema dos conjuntos complementares poderia ter como capacidade o somatório de S dividido por 2, e os valores como cada ai, e então, o maior valor que pode ser "carregado" na mochila será o mais próximo possível da metade.

Nesta questão: também precisamos "criar" os itens da mochila. Para isso ordenamos o multiconjunto e encontramos os índices que não respeita as condições de v = u ou v + 1 = u. Utilizando programação dinâmica, a complexidade para executar essa "mochila" será: O(N*sum(S)), já que a complexidade da "mochila" é: O(N*Capacidade).

Complexidade:

```
Ordenação -> N*lg(N)
Encontrar os índices -> N
Gerar novos itens -> N
M = Quantidade de itens novos
Mochila -> M*sum(Mi)
Assim, O( N*lgN + N + N + M*sum(Mi) ), aplicando as definições, temos:
O( N*lgN + M*sum(Mi) )
```

 Resolva o problema abaixo (1982: Aeroportos), após resolvê-lo. Explique o motivo que utilizou técnica aplica na questão e analise detalhadamente a complexidade do seu algoritmo.

"O menor custo de conectar todas as cidades", isso será uma árvore geradora mínima, a única coisa que precisaremos tratar é justamente o fato de que devemos preferir aeroportos à estradas. Se tivermos duas cidades, se o custo para fazer uma estrada entre elas for maior ou igual ao custo de construir um aeroporto: Então devemos construir um aeroporto, e nem precisaremos mais considerar essa estrada. Então, depois de tratar isso, basta rodar executar algum algoritmo de árvore geradora mínima enquanto houverem cidades desconexas. A complexidade para isso é: O(V*log(E)), no caso de utilizar Prim.