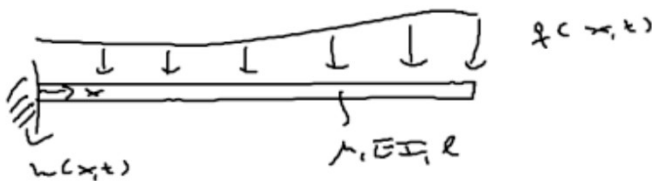


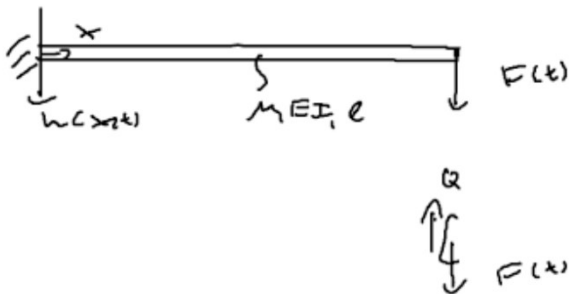
### 1.2.7 Erzwungene Schwingungen des Euler-Bernoulli-Balkens



Feldgl.:  $m\ddot{w} + EI w^{IV} = q(x,t)$

Anregung  
in  
Feldgl.

RKl.:  $w(0) = 0, w'(0) = 0$   
 $w''(l) = 0, w'''(l) = 0$



Feldgl.:  $m\ddot{w} + EI w^{IV} = 0$

RKl.:  $w(0) = 0, w'(0) = 0$

$w''(l) = 0$

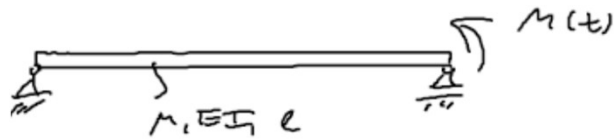
$F(t) = Q(l,t) = -EI w'''(l,t)$

Anregung in RKl

Exakte Lösungen sind wieder nur in Einzelfällen einfach zu berechnen.

Hier harmonische Anregung mit Kreisfrequenz  $\Omega$ .

Bsp. 1.2.7.1



$$M(t) = M_0 \cos \Omega t$$

Gesucht ist eine stationäre Partikulärlösung  $w_p(x, t)$

Feldgleichung:  $m \ddot{w} + EI w'''' = 0$

geom. Rand:  $w(0, t) = w(l, t) = 0$

dyn. Rand:  $w''(0, t) = 0$  (li. frei. Rand)

$M_K(l, t)$   
 $\uparrow \left( \int \right) M(t)$

$$M_K(l, t) = -EI w''(l, t) = M(t) = M_0 \cos \Omega t$$

dyn. Rand

Ansatz von Typ der rechten Seite

$$w_p(x, t) = W(x) \cos \Omega t$$

In Feldgleichung

$$-\mu \Omega^2 w(x) \cancel{\cos \Omega t} + EI w^{IV}(x) \cancel{\cos \Omega t} = 0$$

$$\underline{w^{IV}(x) - \lambda^4 w(x) = 0} \quad (*) \quad \lambda^4 = \frac{\mu \Omega^2}{EI}$$

geom. Randbed. mit Ansatz:  $\underline{w(0) = w(l) = 0}$

dyn. Randbed.  $\sim \sim$ :  $\underline{w''(0) = 0}$

$$-EI w''(l, t) = M_0 \cos \Omega t \quad \rightarrow \quad -EI w''(l) \cancel{\cos \Omega t} = M_0 \cancel{\cos \Omega t}$$

$$\underline{w''(l) = -\frac{M_0}{EI}}$$

zu lösen!

Allgemeine Lösung der Dgl. (\*)

$$w(x) = A \sin \lambda x + B \cos \lambda x + C \sinh \lambda x + D \cosh \lambda x$$

$$w''(x) = -\lambda^2 A \sin \lambda x - B \lambda^2 \cos \lambda x + C \lambda^2 \sinh \lambda x + D \lambda^2 \cosh \lambda x$$

$$\begin{aligned} W(0) = 0 & \Rightarrow B + D = 0 \\ W'(0) = 0 & \Rightarrow \lambda^2(-B + D) = 0 \end{aligned} \quad \left. \vphantom{\begin{aligned} W(0) = 0 \\ W'(0) = 0 \end{aligned}} \right\} B = D = 0$$

$$W''(l): \quad -\lambda^2 A \sin \lambda l + C \lambda^2 \sinh \lambda l = -\frac{M_0}{EI} \quad (1)$$

$$W(l): \quad A \sin \lambda l + C \sinh \lambda l = 0 \quad (2)$$

⋮

$$C = -\frac{1}{2} \frac{M_0}{EI \lambda^2 \sinh \lambda l}; \quad A = \frac{1}{2} M_0 \frac{1}{EI \lambda^2 \sin \lambda l}$$

$$\text{Also} \quad W(x) = \frac{1}{2} \frac{M_0}{EI \lambda^2} \left( \frac{\sin \lambda x}{\sin \lambda l} - \frac{\sinh \lambda x}{\sinh \lambda l} \right)$$

$$\lambda^4 = \frac{m \Omega^2}{EI}$$

$W(x) \rightarrow \infty$  wenn  $\sin \lambda l = 0$ , d. h.  $\Omega = \Omega_k$   $k = 1, 2, \dots$   $\Rightarrow$  Resonanz

$\uparrow$  ↖  
 Erregungsfreq. k-te Eigenkreisfr.

Nähert sich  $\pi$  einem Wert  $\pi \cdot \pi$  an:

- die Amplitude steigt stark an
- $\psi(x)$  entspricht nahezu der  $\pi$ -ten Eigenfunktion
- Phasensprung bei Durchlaufen von  $\pi$

### 1.2.8 Galerkin-Verfahren

Hier nur ansatzweise eingeführt.

Näherungsverfahren, wenn keine exakte Lösung gefunden wird. Gilt für freie **und** erzwungene Schwingungen.  
Hier für Transversalschwingungen  $w(x,t)$ :

gemischter Ritz - Ansatz

$$w(x,t) = \sum_{i=1}^n F_i(x) p_i(t)$$

↑  
wird vorgegeben

$F_i(x)$  sind Vergleichsfunktionen, d.h. sie erfüllen mindestens die geometrischen **und** die dynamischen Randbedingungen;  $p_i(t)$  ist unbekannt.

Für  $F_i(x)$  eignen sich bei erzwungenen Schwingungen z.B. die Eigenformen des Systems.

Gezeigt am Beispiel von Balkenschwingungen:

$$M \ddot{w} + EI w'''' = q(x, t) \quad \text{bestmögliche RNN, die durch } F_i(x) \text{ erfüllt werden}$$

Ansetze  $w(x, t) = \sum_{i=1}^4 F_i(x) p_i(t)$  einsetzen

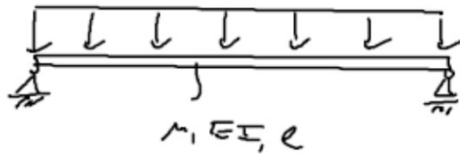
$$\sum_{i=1}^4 (M F_i(x) \ddot{p}_i(t) + EI F_i''''(x) p_i(t)) - q(x, t) = e \leftarrow \text{Fehler}$$

Das Galerkin-Verfahren fordert als Fehlerminimierung:

$$\int_0^L e \cdot F_j(x) dx \stackrel{!}{=} 0 \quad j = 1, \dots, 4$$

Projektion des Fehlers auf die Ansatzfunktionen verschwindet im integralen Mittel. Resultat sind 4 gekoppelte gewöhnliche Dgl. für die  $p_j(t)$ .

Bsp. 1.2.8.1



$$q(x, t) = q_0 \sin \omega t$$

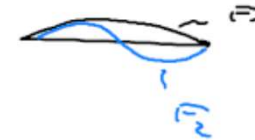
$$m \ddot{w} + EI w'''' = q(x, t)$$

$$\text{Rand: } w(0) = w(l) = 0 \quad w''(0) = w''(l) = 0$$

Als Ansatzfunktionen werden die ersten zwei Eigenformen gewählt:

$$F_1(x) = \sin \pi \frac{x}{l}; \quad F_2(x) = \sin 2\pi \frac{x}{l}$$

(erfüllen alle Rand)



Gemischer Ritz-Ansatz:

$$w(x, t) = \sum_{j=1}^2 \sin j\pi \frac{x}{l} p_j(t)$$

in Feldgleichung

$$\sum_{i=1}^2 \left( m \sin(i\pi \frac{x}{l}) \ddot{p}_i(t) + EI \left( \frac{i\pi}{l} \right)^4 \sin(i\pi \frac{x}{l}) p_i(t) \right) = q_0 \sin \omega t = q$$



$$\sum_{i=1}^2 \left( m \sin\left(i\pi \frac{x}{L}\right) \ddot{v}_i(t) + EI \left(\frac{i\pi}{L}\right)^4 \sin\left(i\pi \frac{x}{L}\right) v_i(t) \right) - q_0 \sin \omega t = 0$$

Jetzt Anwendung des Galerkin-Verfahrens:

$$j=1 \quad \int_0^L \underbrace{e \sin\left(\pi \frac{x}{L}\right)}_{F_1(x)} dx \stackrel{!}{=} 0$$

Einige dieser Integrale  
ergeben Null.

$$j=2 \quad \int_0^L e \sin\left(2\pi \frac{x}{L}\right) dx \stackrel{!}{=} 0$$

$$j=1 \quad \frac{1}{2} m L \ddot{v}_1(t) + \frac{1}{2} EI L \frac{\pi^4}{L^4} v_1(t) - \frac{2e}{\pi} q_0 \sin \omega t = 0$$

oder

$$\boxed{\ddot{v}_1(t) + \omega_n^2 v_1(t) = \frac{4}{m\pi} q_0 \sin \omega t} \quad \text{mit} \quad \omega_n^2 = \frac{EI}{m} \frac{\pi^4}{L^4}$$

$\omega = \omega_n$  Resonanz 1. Eigenwert für das  
Becken.

j=2

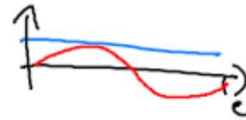
$$\frac{1}{2} m \ddot{p}_2(t) + \frac{1}{2} EI \frac{16}{l^4} \pi^4 p_2(t) = 0$$

$$\ddot{p}_2(t) + \omega_2^2 p_2(t) = 0$$

$$\omega_2^2 = 16 \frac{EI}{m} \frac{\pi^4}{l^4}$$

2. Eigenkreisfrequenz

Keine Anregung der 2. Eigenkreisfrequenz,  
da  $\int_0^l q_0 \sin 2\pi \frac{x}{l} dx = 0$  ist.  
 $\underbrace{\quad}_{1. \text{ Form der Anregung}} \underbrace{\sin 2\pi \frac{x}{l}}_{2. \text{ Eigenfunktion}}$

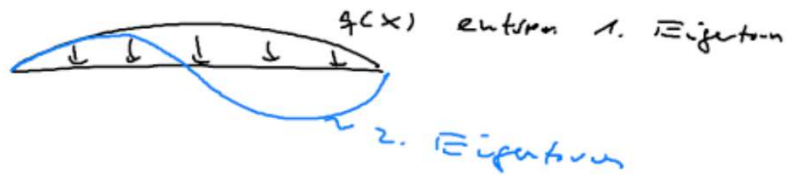


Ans.: Sei  $q(x,t) = q_0(x) \sin \omega t$  eine beliebige Anregung

Dann entsteht im Galerkin-Verfahren der Term  $\int F_i(x) q(x) \sin \omega t dx$

Ist dies  $\neq 0$  kann die Schwingform  $F_i(x)$  nicht ausgeblendet werden,  
d.h. es kann auch keine Resonanz geben.

Wp.c.:



}

$$\int = 0$$

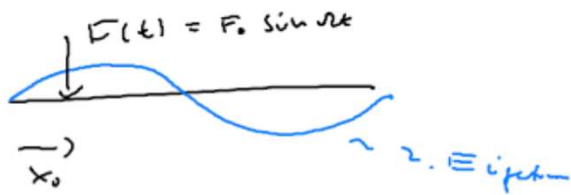
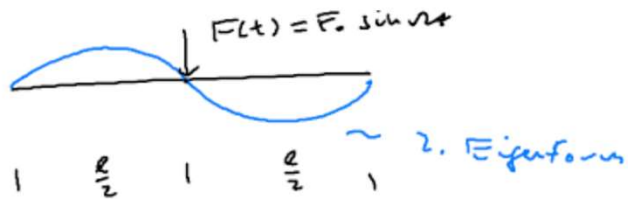
d.h. keine Anregung der 2. Eigenform

↑

keine Resonanz für  $\omega = \omega_2$

$$\int F_1 \delta(x - \frac{a}{2}) \cdot F_2(x) dx = 0$$

weil  $F_2(x = \frac{a}{2}) = 0$



$$\int F_1 \delta(x - x_0) F_2(x) dx \neq 0$$

weil  $F_2(x_0) \neq 0$