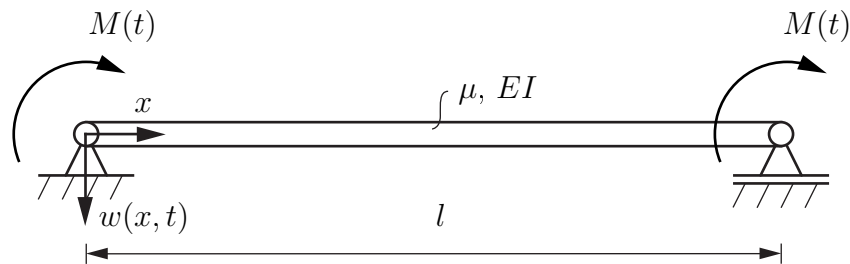


Lösungsvorschlag zum Rechentest vom 01.08.2023

Lösungsvorschlag

Aufgabe 1

[30 Punkte]



Gegeben ist ein schlanker Euler-Bernoulli-Balken mit der Masse pro Länge μ , der Biegesteifigkeit EI und der Länge l . An seinen Enden greifen wie skizziert zwei gleiche Momente $M(t)$ an.

Geg.: $M(t)$, EI , μ , l

- a) Geben Sie die Feldgleichung des Balkens an.

$$\mu \ddot{w}(x, t) + EI w^{IV}(x, t) = 0 \quad \textcircled{2}$$

- b) Geben Sie die geometrischen Randbedingungen an.

$$w(0, t) = 0 \quad \textcircled{1}$$

$$w(l, t) = 0 \quad \textcircled{1}$$

- c) Bestimmen Sie die dynamischen Randbedingungen.

$$M(0, t) = M(t) \quad \Leftrightarrow \quad -EI w''(0, t) = M(t) \quad \textcircled{2}$$

$$M(l, t) = -M(t) \quad \Leftrightarrow \quad EI w''(l, t) = M(t) \quad \textcircled{2}$$

- d) Geben Sie für die freien Schwingungen $M(t) = 0$ die dynamischen Randbedingungen an und berechnen Sie mit dem Ansatz $w(x, t) = W(x) \sin(\omega t)$ die Eigenkreisfrequenzen ω_k und die Eigenformen $W_k(x)$.

Mit $\lambda^4 = \frac{\omega^2 \mu}{EI}$ und $\lambda^4 = \frac{\omega^2}{c^2}$ folgt der Ansatz für die Ortsfunktion:

$$W(x) = A \cos(\lambda x) + B \sin(\lambda x) + C \cosh(\lambda x) + D \sinh(\lambda x) \quad (2)$$

Anpassen an RB:

$$\begin{aligned} W(0) = 0 &\Rightarrow A + C = 0 \quad (1) \\ W''(0) = 0 &\Rightarrow A - C = 0 \quad (1) \quad (1) \\ A = C = 0 &\quad (1) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} W(l) = 0 &\Rightarrow B \sin(\lambda l) + D \sinh(\lambda l) = 0 \quad (1) \\ W''(l) = 0 &\Rightarrow -B \sin(\lambda l) + D \sinh(\lambda l) = 0 \quad (2) \end{aligned}$$

Überführen in eine Gleichungssystem der Form $\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{0}$:

$$\begin{pmatrix} \sin(\lambda l) & \sinh(\lambda l) \\ -\sin(\lambda l) & \sinh(\lambda l) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} B \\ D \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Für die nichttriviale Lösung muss gelten:

$$\det(A) = 0 \quad (1) \Rightarrow 2 \sin(\lambda l) \sinh(\lambda l) = 0 \quad (1)$$

Mit $\sinh(\lambda l) \neq 0 \quad \forall \lambda \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ muss gelten: (1)

$$\sin(\lambda l) = 0 \Leftrightarrow \lambda l = k\pi$$

$$\Rightarrow \omega_k = \frac{k^2 \pi^2}{l^2} \sqrt{\frac{EI}{\mu}} \quad (1)$$

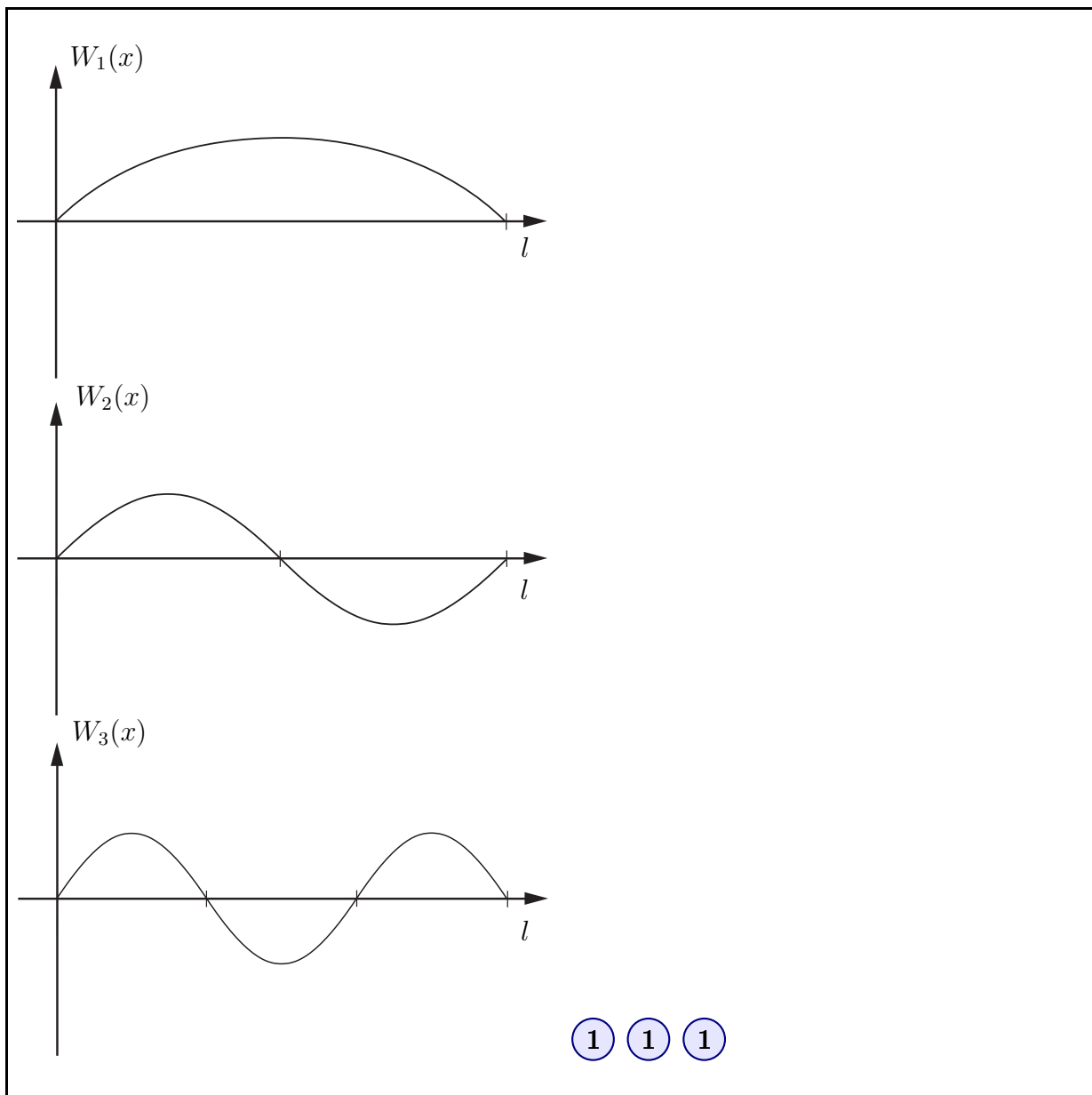
Durch Einsetzen der ermittelten λ_k in das Gleichungssystem folgt: (1)

$$D \sinh(\lambda l) = 0 \Leftrightarrow D = 0 \quad (1)$$

Somit ergeben sich die Eigenformen des Systems:

$$W_k(x) = B_k \sin\left(\frac{k\pi}{l}x\right) \quad (1)$$

- e) Skizzieren Sie die ersten drei Eigenformen $W_1(x)$, $W_2(x)$ und $W_3(x)$.

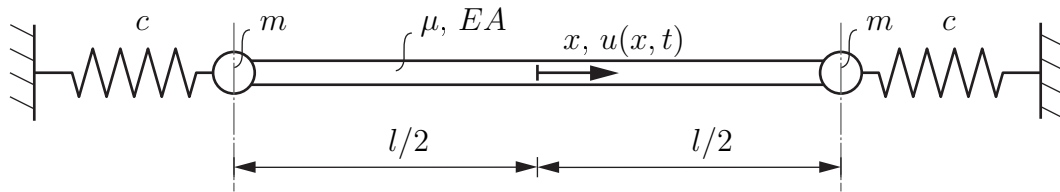


- f) Geben Sie an, ob bei Anregung mit $M(t) = M_0 \sin(\Omega_k t)$ mit Kreisfrequenz $\Omega_k = \omega_k$ (aus d.)) für $k = 1, 2, 3$ Resonanz eintritt.

Für $k = 1$ und $k = 3$ tritt keine Resonanz auf.
 Für $k = 2$ tritt der Resonanzfall ein. (2)

Aufgabe 2

[30 Punkte]



Das skizzierte System besteht aus einem Stab (Länge l , Längssteifigkeit EA , Masse pro Länge μ). An den jeweiligen Enden des Stabes sind Punktmassen m und Federn (Federsteifigkeit c , entspannt für $u(-l/2, t) = 0$ bzw. $u(l/2, t) = 0$) angebracht. Mit dem Prinzip von Hamilton sind die Feldgleichung und die dynamischen Randbedingungen zu bestimmen.

Geg.: M, EA, m, c, μ, l

- a) Geben Sie die kinetische Energie T an.

$$T = \frac{1}{2} \int_{-\frac{l}{2}}^{\frac{l}{2}} \mu \dot{u}^2 dx + \frac{1}{2} m \dot{u}(-\frac{l}{2}, t)^2 + \frac{1}{2} m \dot{u}(\frac{l}{2}, t)^2 \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1}$$

Integralgrenzen korrekt: $\textcircled{1}$

- b) Bestimmen Sie die potentielle Energie U .

$$U = \frac{1}{2} \int_{-\frac{l}{2}}^{\frac{l}{2}} EA u'^2 dx + \frac{1}{2} c u(-\frac{l}{2}, t)^2 + \frac{1}{2} c u(\frac{l}{2}, t)^2 \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1}$$

Integralgrenzen korrekt: $\textcircled{1}$

- c) Geben Sie die virtuelle Arbeit δW potentialloser Kräfte und Momente an.

$$\delta W = 0 \quad \textcircled{1}$$

- d) Geben Sie, sofern vorhanden, die geometrischen Randbedingungen an.

keine $\textcircled{1}$

- e) Bestimmen Sie mit dem Prinzip von Hamilton die Feldgleichung und die dynamische(n) Randbedingung(en).

Aus

$$\delta \int_{t_0}^{t_1} L dt = 0 \quad \textcircled{1} \text{ mit } L = T - U \quad \textcircled{1}$$

ergibt sich nach Ausführen der Variation:

$$0 = \int_{t_0}^{t_1} \left(\int_{-\frac{l}{2}}^{\frac{l}{2}} \left(\mu \dot{u} \delta \dot{u} - E A u' \delta u' \right) dx + m \dot{u}(-\frac{l}{2}, t) \delta \dot{u}(-\frac{l}{2}, t) + m \dot{u}(\frac{l}{2}, t) \delta \dot{u}(-\frac{l}{2}, t) \right. \\ \left. - c u(-\frac{l}{2}, t) \delta u(-\frac{l}{2}, t) - c u(\frac{l}{2}, t) \delta u(\frac{l}{2}, t) \right) dt \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1}$$

Des Weiteren führt die partielle Integration auf:

$$0 = \int_{t_0}^{t_1} \left(\int_{-\frac{l}{2}}^{\frac{l}{2}} \left(-\mu \ddot{u} \delta u + E A u'' \delta u \right) dx + E A u'(-\frac{l}{2}, t) \delta u(-\frac{l}{2}, t) - E A u'(\frac{l}{2}, t) \delta u(\frac{l}{2}, t) \right. \\ \left. - m \ddot{u}(-\frac{l}{2}, t) \delta u(-\frac{l}{2}, t) - m \ddot{u}(\frac{l}{2}, t) \delta u(\frac{l}{2}, t) \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \quad \textcircled{1} \right. \\ \left. - c u(-\frac{l}{2}, t) \delta u(-\frac{l}{2}, t) - c u(\frac{l}{2}, t) \delta u(\frac{l}{2}, t) \right) dt$$

Ordnen der Terme:

$$0 = \int_{t_0}^{t_1} \left(\int_{-\frac{l}{2}}^{\frac{l}{2}} \left(-\mu \ddot{u} + E A u'' \right) \delta u dx \right. \\ \left. + \left(E A u'(-\frac{l}{2}, t) - m \ddot{u}(-\frac{l}{2}, t) - c u(-\frac{l}{2}, t) \right) \delta u(-\frac{l}{2}, t) \right. \\ \left. - \left(E A u'(\frac{l}{2}, t) + m \ddot{u}(\frac{l}{2}, t) + c u(\frac{l}{2}, t) \right) \delta u(\frac{l}{2}, t) \right) dt$$

Es ergeben sich die Feldgleichung

$$\mu \ddot{u}(x, t) - E A u''(x, t) = 0 \quad \textcircled{2}$$

und die Randbedingungen

$$E A u'(-\frac{l}{2}, t) - m \ddot{u}(-\frac{l}{2}, t) - c u(-\frac{l}{2}, t) = 0 \quad \textcircled{2} \\ - E A u'(\frac{l}{2}, t) - m \ddot{u}(\frac{l}{2}, t) - c u(\frac{l}{2}, t) = 0 \quad \textcircled{2}$$