

Lösungsvorschlag zum Kurzfragentest vom 24.06.2019

Lösungsvorschlag

Aufgabe 1

[3 Punkte]

Geben Sie die Einheiten der folgenden mechanischen Größen in Abhängigkeit der Einheiten **kg**, **s** und **m** bzw. **1** für dimensionslose Größen, an.

Masse pro Länge μ	$\frac{\text{kg}}{\text{m}}$
Wellenausbreitungsgeschwindigkeit c	$\frac{\text{m}}{\text{s}}$
Eigenkreisfrequenz ω	$\frac{1}{\text{s}}$
Biegesteifigkeit EI	$\frac{\text{kgm}^3}{\text{s}^2}$

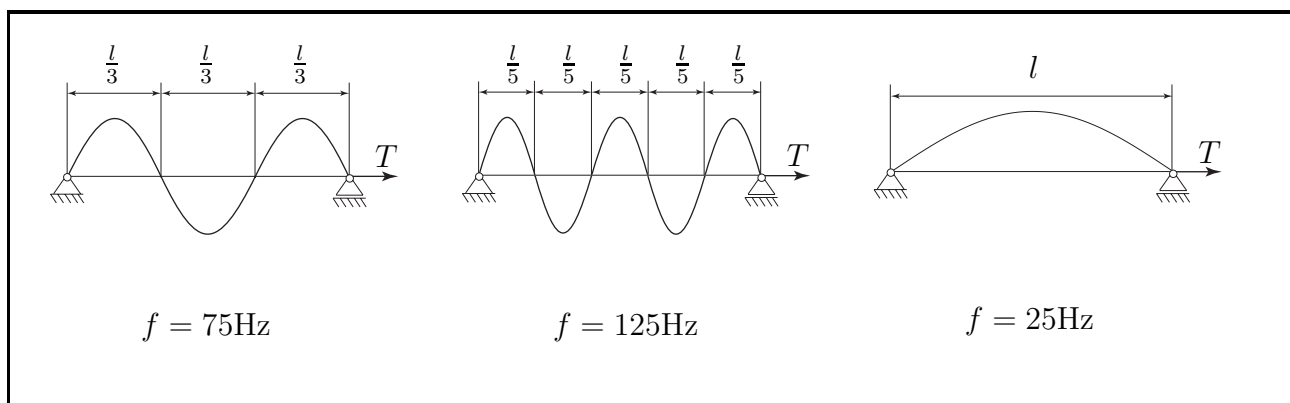
① + ① + ①

Aufgabe 2

[1 Punkt]

Ordnen Sie die gegebenen Eigenfrequenzen f den skizzierten Eigenformen einer fest/fest gelagerten Saite zu.

Geg: $f = 25 \text{ Hz}$, $f = 75 \text{ Hz}$, $f = 125 \text{ Hz}$

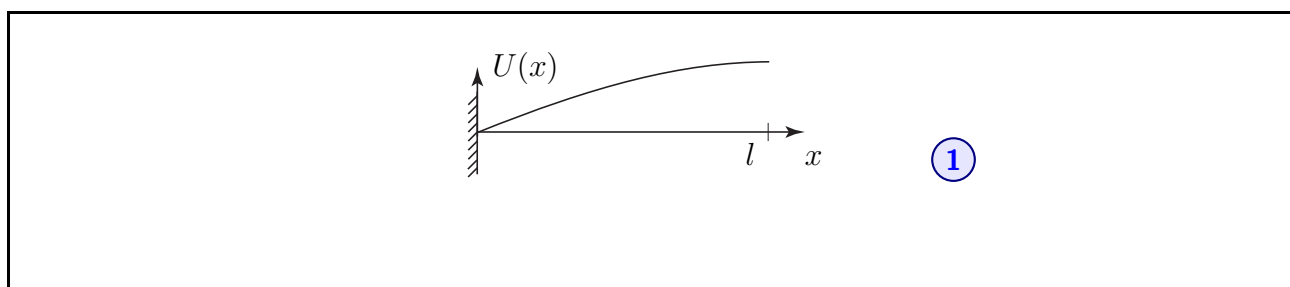
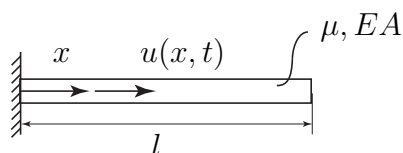


①

Aufgabe 3

[1 Punkt]

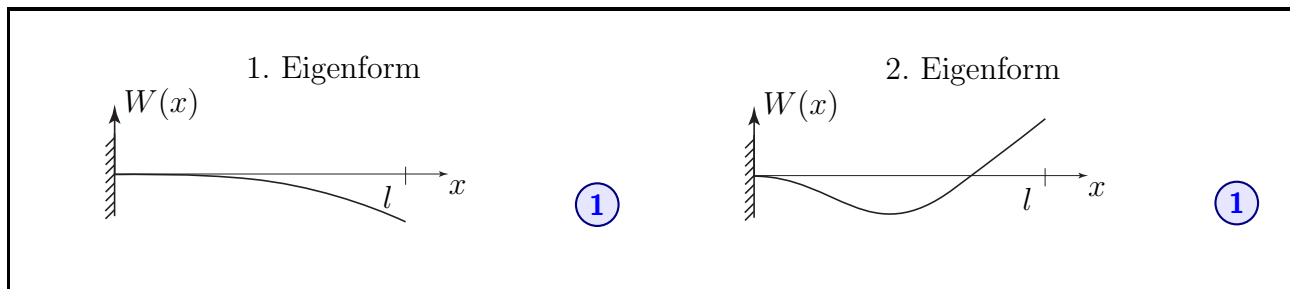
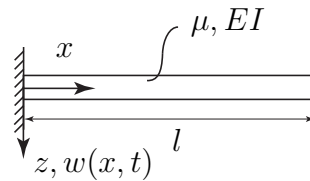
Skizzieren Sie für den gegebenen Dehnstab die Eigenform mit der niedrigsten Eigenkreisfrequenz.



Aufgabe 4

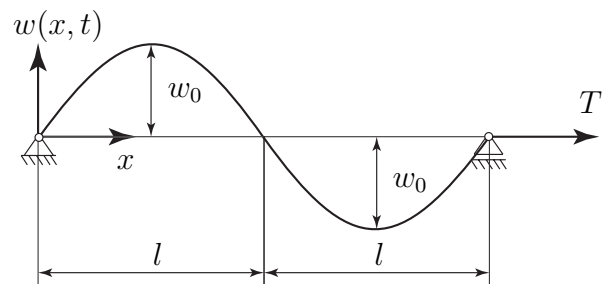
[2 Punkte]

Skizzieren Sie für den gegebenen Euler-Bernoulli-Balken die Eigenform mit der niedrigsten (1. Eigenfrequenz) und nächst-höheren Eigenfrequenz (2. Eigenfrequenz).

**Aufgabe 5**

[2 Punkte]

Eine fest/fest gelagerte Saite (Länge l , Wellenausbreitungsgeschwindigkeit c) vorgespannt mit der Kraft T , wird zum Zeitpunkt $t = 0$ wie skizziert sinusförmig mit $w_0(x)$ ausgelenkt und besitzt keine Anfangsgeschwindigkeit.



Geg: T, l, w_0, c

a) Formulieren Sie die Anfangsbedingungen.

$$w_0(x, t = 0) = w_0 \sin\left(\frac{\pi}{l}x\right)$$

$$\dot{w}_0(x, t = 0) = 0$$

①

b) Wie lautet die Lösung der eindimensionalen Wellengleichung nach d'Alembert für das obige Beispiel?

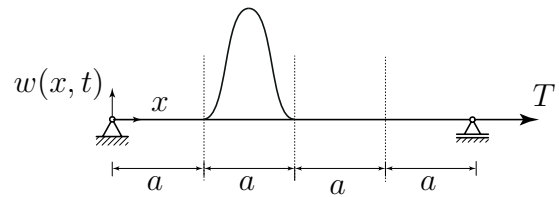
$$w(x, t) = \frac{1}{2}w_0 \sin\left(\frac{\pi}{l}(x - ct)\right) + \frac{1}{2}w_0 \sin\left(\frac{\pi}{l}(x + ct)\right)$$

①

Aufgabe 6

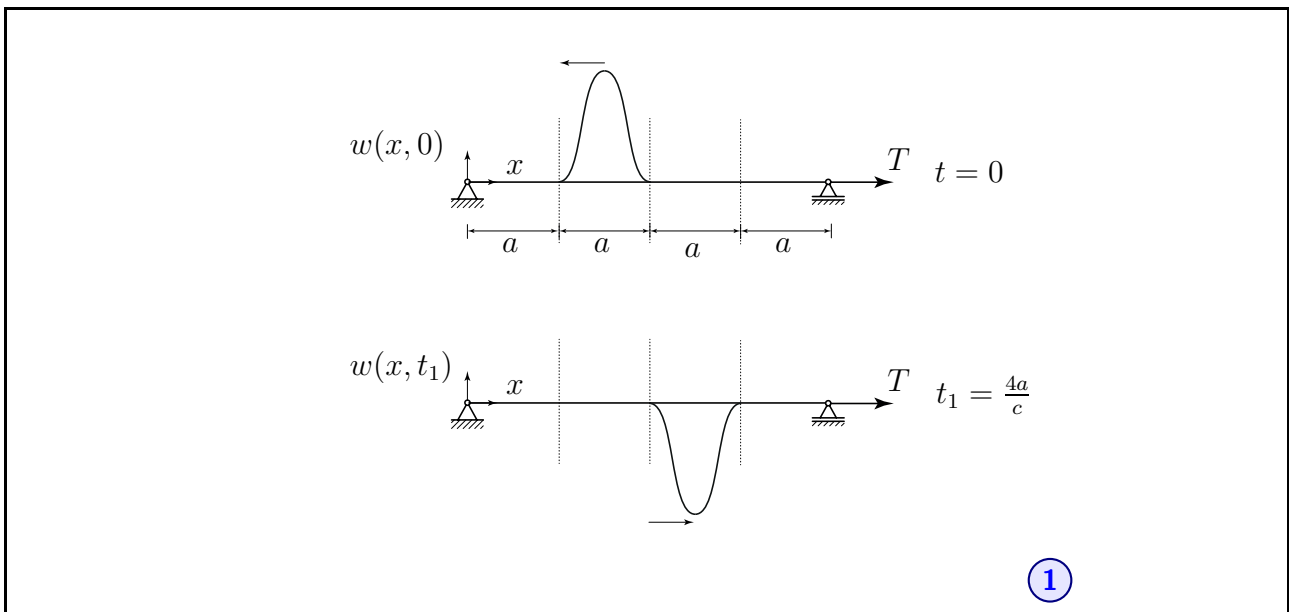
[2 Punkte]

Die fest/fest gelagerte Saite (Wellenausbreitungsgeschwindigkeit c , Länge $4a$) ist mit der Kraft T vorgespannt. Eine Transverbalwelle hat zum Zeitpunkt $t = 0$ die skizzierte Auslenkung $w(x, 0)$. Die Laufrichtung der Welle ist nach links.



Geg: c , a , T

a) Vervollständigen Sie das Bild, indem Sie die Auslenkung der Saite zum Zeitpunkt $t_1 = 4a/c$ sowie die zugehörige **Laufrichtung** der Welle einzeichnen.



b) Nach welcher Zeit t_2 nimmt die Saite **erstmal**s wieder den Anfangszustand an?

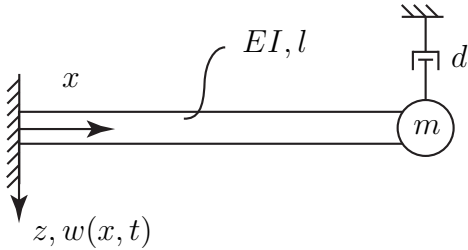
$$t_2 = \frac{8a}{c} \quad \textcircled{1}$$

Aufgabe 7

[2 Punkte]

Geben Sie alle geometrischen und alle dynamischen Randbedingungen für den skizzierten Euler-Bernoulli-Balken (Biegesteifigkeit EI , Länge l) mit der Punktmasse (Masse m) und Dämpfer (Dämpfungskonstante d) an.

Geg: EI , d , l , m



$$w'''(l, t) = \frac{m\ddot{w}(l, t)}{EI} + \frac{d\dot{w}(l, t)}{EI} \quad (1)$$

$$\left. \begin{aligned} w''(l, t) &= 0 \\ w(0, t) &= 0 \\ w'(0, t) &= 0 \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

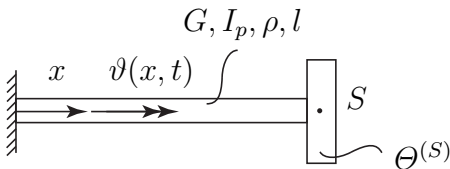
Aufgabe 8

[2 Punkte]

Ein Torsionsstab ist am Ende mit einer dünnen, homogenen Scheibe (Schwerpunkt S , Massenträgheitsmoment $\Theta^{(S)}$) fest verbunden.

Geg: G , I_p , l , ρ , $\Theta^{(S)}$

a) Geben Sie die Feldgleichung für freie Schwingungen sowie die Wellenausbreitungsgeschwindigkeit c für den skizzierten Torsionsstab an.



$$\ddot{\vartheta}(x, t) = c^2 \vartheta''(x, t)$$

$$c^2 = \frac{G}{\rho}$$

(1)

b) Geben Sie alle geometrischen und dynamischen Randbedingungen an.

$$\vartheta(0, t) = 0$$

$$GI_p \vartheta'(l, t) = -\Theta^S \ddot{\vartheta}(l, t)$$

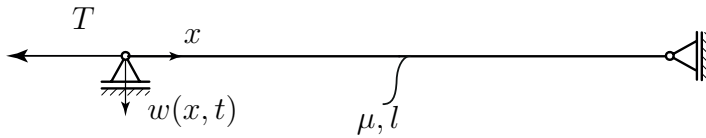
(1)

Aufgabe 9

[2 Punkte]

a) Geben Sie alle geometrischen und dynamischen Randbedingungen für die fest/los gelagerte, vorgespannte Saite an.

Geg: T, μ, l



$$w(0, t) = 0$$

$$w'(l, t) = 0$$

1

b) Welchen Einfluss hat eine steigende Vorspannkraft T auf die Eigenkreisfrequenzen der Saitenschwingung des skizzierten Systems? Kreuzen Sie an. Eigenkreisfrequenzen werden mit steigender Vorspannkraft...



größer



nicht verändert



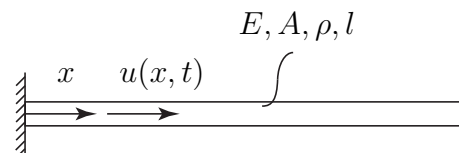
kleiner

1

Aufgabe 10

[2 Punkte]

Für freie Längsschwingungen des abgebildeten Stabes ist die folgende Differentialgleichung gegeben: $\ddot{u}(x, t) - \frac{E}{\rho} u''(x, t) = 0$



Geg: E, A, ρ, l

a) Leiten Sie mit dem Ansatz $u(x, t) = U(x) \sin(\omega t)$ eine gewöhnliche Differentialgleichung für $U(x)$ her.

$$-\omega^2 U(x) \sin(\omega t) - c^2 U''(x) \sin(\omega t) = 0$$

$$U''(x) + \left(\frac{\omega}{c}\right)^2 U(x) = 0 \quad 1$$

b) Geben Sie die allgemeine Lösung für $U(x)$ an.

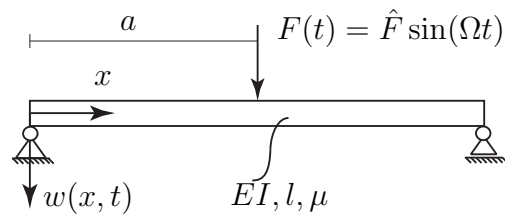
$$U(x) = A \sin\left(\frac{\omega}{c} x\right) + B \cos\left(\frac{\omega}{c} x\right) \quad 1$$

Aufgabe 11

[2 Punkte]

Der skizzierte Euler-Bernoulli-Balken wird mit der Kraft $F(t)$ an einer beliebigen Stelle a belastet.

Geg: $EI, l, \mu, a, \Omega, \hat{F}$

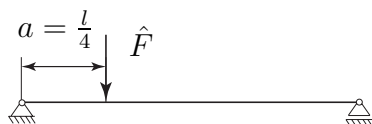
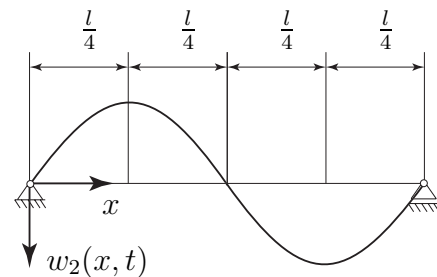
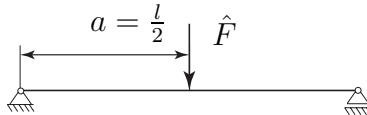
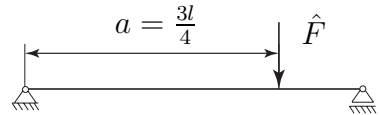


a) Geben Sie einen Ansatz vom Typ der rechten Seite an um eine partikuläre Lösung $w_p(x, t)$ zu bestimmen.

$$w_p(x, t) = W_p(x) \sin(\Omega t)$$

①

b) Der Balken besitzt die abgebildete zweite Eigenform $W_2(x)$ mit der zugehörigen Eigenkreisfrequenz ω_2 . Er wird mit der Kraft $F(t) = \hat{F} \sin(\Omega t)$ mit $\Omega = \omega_2$ zu Schwingungen angeregt. Dabei werden verschiedene Angriffspunkte $x = a$ der stets vertikalen Kraft \hat{F} betrachtet. Kreuzen Sie die Belastung(en) an, die zur Resonanz führt/führen.

☒ X☐☒ X

①

Aufgabe 12

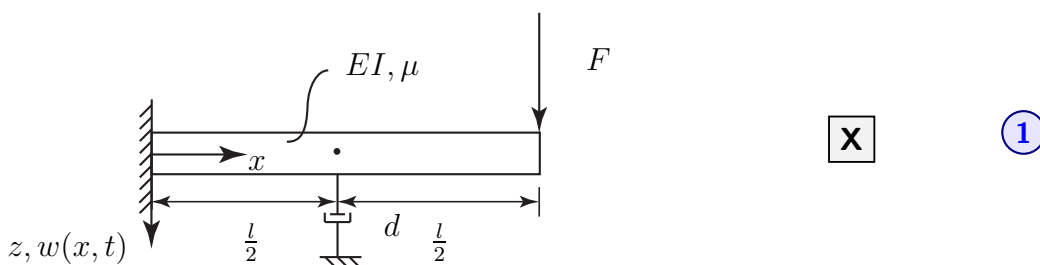
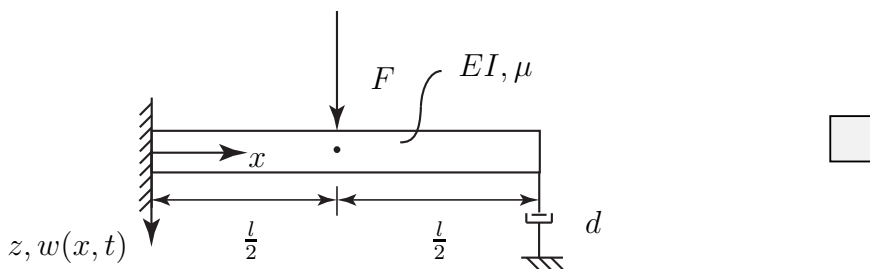
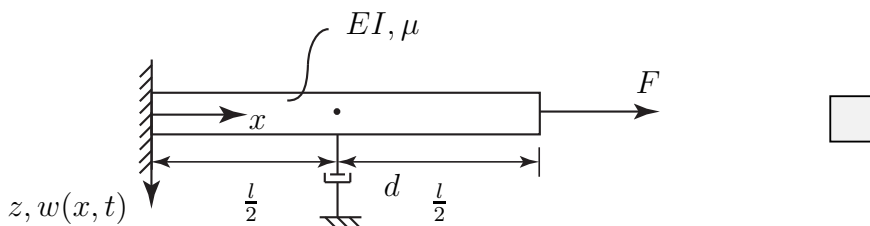
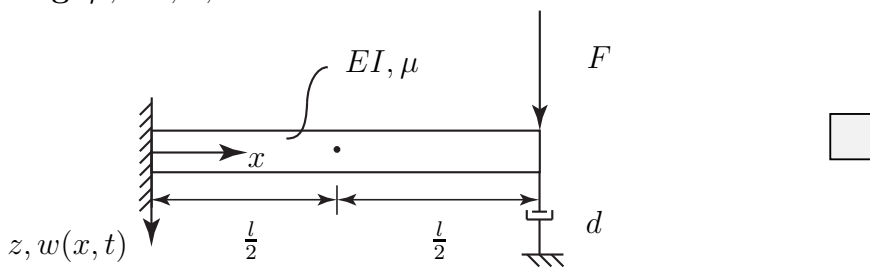
[1 Punkt]

Für ein mechanisches System ergibt sich aus dem Prinzip von Hamilton der folgende Ausdruck:

$$\delta \int_{t_0}^{t_1} \frac{1}{2} \int_0^l \left(\mu \dot{w}^2 - EI w''^2 \right) dx dt + \int_{t_0}^{t_1} \left(F \delta w(l) - d \dot{w}\left(\frac{l}{2}\right) \delta w\left(\frac{l}{2}\right) \right) dt = 0$$

Für welches der nachfolgenden skizzierten Systeme mit schlanken Balken ergibt sich dieser Ausdruck im Prinzip von Hamilton? Kreuzen Sie das/die richtige(n) System(e) an.

Geg: μ , EI , d , F

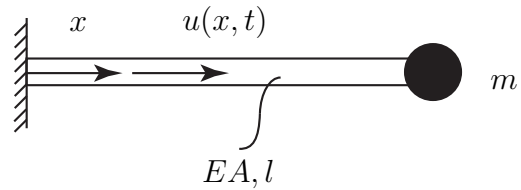


①

Aufgabe 13

[3 Punkte]

Gegeben ist das skizzierte System, bestehend aus einem Stab (Dehnsteifigkeit EA , Länge l) an dessen rechten Ende eine Punktmasse (Masse m) angebracht ist.



Geg: EA , l , m

a) Geben Sie die geometrische(n) Randbedingung(en) an.

geometrische Randbedingung(en):

$$u(0, t) = 0 \quad \textcircled{1}$$

b) Nach Ausführen der Variation und partieller Integration liefert das Prinzip von Hamilton für das skizzierte System den Ausdruck

$$\int_{t_0}^{t_1} \left\{ \int_0^l (-\mu \ddot{u} + EA u'') \delta u \, dx - m \ddot{u}(l) \delta u(l) - \left[EA u' \delta u \right]_0^l \right\} dt + \int_0^l \left[\mu \dot{u} \delta u + m \dot{u}(l) \delta u(l) \right]_{t_0}^{t_1} dx = 0.$$

Bestimmen Sie unter Verwendung der geometrischen Randbedingung(en) die dynamische(n) Randbedingung(en) des Systems und die Feldgleichung(en).

dynamische(n) Randbedingung(en):

$$-m \ddot{u}(l, t) - EA u'(l, t) = 0 \quad \textcircled{1}$$

Feldgleichung(en):

$$\mu \ddot{u}(x, t) - EA u''(x, t) = 0 \quad \textcircled{1}$$