Matrixformulierung und Fehler der linearen Regression

April 26, 2016

1 Fehler der Modellgeraden

Gesucht sei die Ausgleichsgerade y = ax + b und deren Fehler σ_y des linearen Regressionsproblems für N > 2 Datenpunkte (x_i, d_i) .

Der Lösungsvektor $\mathbf{x} = [a, b]^T$ ergibt sich aus der Matrixformulierung des linearen Regressionsproblems

$$ax_1 + b = d_1ax_2 + b = d_2..ax_N + b = d_N$$

$$\underbrace{\mathbf{A}}_{N\times 2}\underbrace{\mathbf{x}}_{2\times 1} = \underbrace{\mathbf{d}}_{N\times 1}$$

Im Allgemeinen ist es unmöglich das Gleichungssystem $\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} = \mathbf{d}$ exakt zu lösen. Wir suchen die Lösung im Sinne der kleinsten quadratischen Abweichung

$$\mathbf{F} = \mathbf{e}^T \cdot \mathbf{e} = (\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} - \mathbf{d})^T (\mathbf{A} \cdot \mathbf{x} - \mathbf{d})$$

als

$$\mathbf{x} = (\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^T \mathbf{d}$$

Die Kovarianzmatrix errechnet sich aus $cov(\mathbf{x}) = [(\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^T] cov(\mathbf{d}) [(\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1} \mathbf{A}^T]^T$ für unkorrelierte Daten mit Fehler σ_d^2 und Kovarianz $cov(\mathbf{d}) = \sigma_d \mathbf{1}$ zu

$$cov(\mathbf{x}) = \sigma_d^2 (\mathbf{A}^T \mathbf{A})^{-1}$$

Fassen wir y als lineare Abbildung $\mathbf{G} = [x, 1]$ von $\mathbf{u} = [a, b]^T$ auf

$$\underbrace{y}_{1\times 1} = \underbrace{\mathbf{G}}_{2\times 1} \underbrace{\mathbf{u}}_{1\times 2}$$

dann ist die Kovarianz gegeben durch

$$cov(y) = Gcov(u)G^{T}$$

Mit $cov(\mathbf{u}) = \begin{pmatrix} \sigma_a^2 & \sigma_{ab}^2 \\ \sigma_{ab}^2 & \sigma_b^2 \end{pmatrix}$ ergibt sich der gesuchte Fehler

$$\sigma_y^2 = \sigma_a^2 x^2 + 2\sigma_{ab}x + \sigma_b^2$$

Der Fehler ist minimal im Schwerpunkt $x = \bar{x}$ der Daten. Für sehr große und sehr kleine x ist der Fehler proportional zum Fehler der Steigung σ_a .

1.1 Python-Beispiel Lineare-Regression

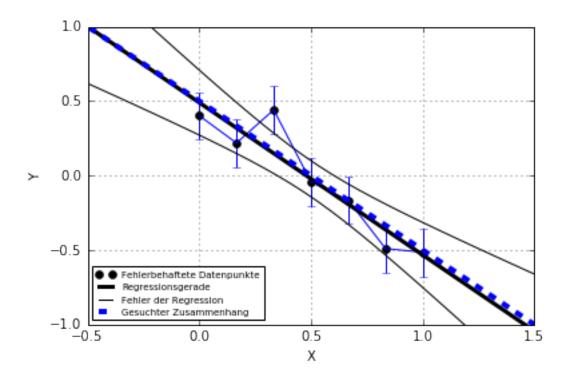
```
In [1]: %pylab inline
        # Erzeuge Zufallswerte
        N=7
        a_wahr=-1.0
        b_wahr=0.5
        s=0.4# Messfehler
        t=linspace(0,1,N)
        data=a_wahr*t+b_wahr+randn(N)*s**2
        data=array([ 0.40152768,0.2184287,0.44117141,-0.04235238,-0.16512194,-0.4892583, -0.51473881])
       print(data)
        data_wahr=a_wahr*t+b_wahr
        # Lineare Regression
        A=array((t/s,ones(N)/s)).T
        d=array(data/s).T
        x=dot(dot(inv(dot(A.T,A)),A.T),d) # Least-Squares Loesung
        # Fehler der Loesung (Daten unkorreliert)
        # Kovarianzmatrix
        sigma_x = s**2 * inv(dot(A.T,A))
        sigma_a2=sigma_x[0,0]
        sigma_ab2=sigma_x[0,1]
        sigma_b2=sigma_x[1,1]
        a,b=float(x[0]),float(x[1])
        X=linspace(-1,2)
        Y=a*X+b
        print('\nWahre vorgegebene Werte:')
        print('a=%3.2f'%a_wahr)
       print('b=%3.2f', b_wahr)
        print('\nDurch Regression von Y=a*X+b bestimmte Werte:')
        print('a=%3.2f'%a,' +-%3.2f'%sqrt(sigma_a2))
       print('b=%3.2f'%b,' +-%3.2f'%sqrt(sigma_b2))
        # 1-sigma Konfidenzintervalle fuer Y
        sigma_Y=sqrt(sigma_a2*X**2+2*sigma_ab2*X+sigma_b2)
        figure(1)
        plot(t,data,'ko',label='Fehlerbehaftete Datenpunkte')
        errorbar(t,data,yerr=s**2)
        plot(X,Y,'k-',label='Regressionsgerade',lw=3)
        plot(X,Y-sigma_Y*2,'k-',label='Fehler der Regression')
        plot(X,Y+sigma_Y*2,'k-')
       plot(X,X*a_wahr+b_wahr,'b--',linewidth=4,label='Gesuchter Zusammenhang')
        xlabel('X')
```

```
ylabel('Y')
    legend(loc=3,fontsize=7)
    axis([-0.5,1.5,-1,1])
    grid()

Populating the interactive namespace from numpy and matplotlib
[ 0.40152768    0.2184287    0.44117141 -0.04235238 -0.16512194 -0.4892583 -0.51473881]

Wahre vorgegebene Werte:
a=-1.00
b=0.50

Durch Regression von Y=a*X+b bestimmte Werte:
a=-1.02    +-0.18
b=0.49    +-0.11
```



1.2 Octave-Beispiel

```
In [15]: % Erzeuge Zufallswerte
    N=7;
    a_wahr=-1.0;
    b_wahr=0.5;
    s=0.4;% Messfehler
    t=linspace(0,1,N);
    data=a_wahr.*t+b_wahr+randn(1,N)*s.^2;
    % Gleiche Werte wie Python-Beispiel oben
    data=[ 0.40152768    0.2184287    0.44117141  -0.04235238  -0.16512194  -0.4892583  -0.51473881]
```

```
data_wahr=a_wahr.*t+b_wahr;
  A=[transpose(t)./s,ones(N,1)./s];
  d=[transpose(data./s)];
  x=inv(transpose(A)*A)*transpose(A)*d ;
  sigma_x = s.^2 .* inv(transpose(A)*A);
  sigma_a2=sigma_x(1,1);
  sigma_ab2=sigma_x(1,2);
  sigma_b2=sigma_x(2,2);
  a=x(1);
  b=x(2);
  disp('Durch Regression von Y=a*X+b bestimmte Werte:')
  disp(['a=',num2str(a,'%3.2f'),' +-',num2str(sqrt(sigma_a2),'%3.2f')])
  disp(['b=',num2str(b,'%3.2f'),' +-',num2str(sqrt(sigma_b2),'%3.2f')])
  X=linspace(-1,2);
  Y=a*X+b;
  sigma_Y=sqrt(sigma_a2.*X.^2+2.*sigma_ab2.*X+sigma_b2);
  errorbar(t,data,s.^2,'k.');
  hold;
  plot(X,Y);
  plot(X,Y-sigma_Y*2,'k-');
  plot(X,Y+sigma_Y*2,'k-');
  axis([-0.5,1.5,-1,1]);
  grid();
     1
 0.5
     0
-0.5
     -0.5
                                      0.5
                                                        1
                                                                      1.5
```

1.3 Octave Regress-Funktion

```
In [17]: % Erzeuge Zufallswerte
         N=7;
         a_wahr=-1.0;
         b_wahr=0.5;
         s=0.4;% Messfehler
         t=linspace(0,1,N);
         data=a_wahr.*t+b_wahr+randn(1,N)*s.^2;
         data=[ 0.40152768  0.2184287
                                       0.44117141 -0.04235238 -0.16512194 -0.4892583 -0.51473881]
         data_wahr=a_wahr.*t+b_wahr;
         X=[ones(N,1),transpose(t)];
         Y=transpose(data);
         ALPHA=0.31; % 1 sigma Konfidenz, Default ist 0.05= 2 Sigma
         [B, BINT, R, RINT, STATS] = regress (Y, X, ALPHA);
         a=B(2);
         b=B(1);
         x=linspace(-1,2);
         y=a*x+b;
         sigma_a=B(2)-BINT(2,1);
         sigma_b=B(1)-BINT(1,1);
         disp('Durch Regression von Y=a*X+b bestimmte Werte:')
         disp(['a=',num2str(a,'%3.2f'),' +-',num2str(sigma_a,'%3.2f')])
         disp(['b=',num2str(b,'%3.2f'),' +-',num2str(sigma_b,'%3.2f')])
         R2=STATS(1);
         disp(['R^2=',num2str(R2,'%3.2f')])
         p=STATS(3);
         disp(['p=',num2str(p,'%3.5f')])
```

```
hold();
  plot(x,y);
  axis([-0.5,1.5,-1,1]);
  grid();
    1
 0.5
    0
-0.5
    -0.5
                                   0.5
                                                   1
     0.401528
               0.218429
                         0.441171 -0.042352 -0.165122 -0.489258 -0.514739
```

errorbar(t,data,s.^2,'k.');