

Notulen Demo CAN-config

Als het heel druk wordt, hebben we 18 extra bits bij de meetgegevens, gemiddeld 6% extra bits aan bitstuffing. Eddy, zou het andersom doen.

Probleem bij ontvangen meetgegevens:

- CAN-bus library
- Onze software

P5:

- De meetkast stuurt bij het opstarten een verzoek naar de CU en de CU stuurt dat de configuratie voor die meetkast. NiceToHave
 - We gaan 2 meetkasten configureren. MustHave
 - We gaan 2 meetkasten mocken.
 - Buffer toevoegen bij de meetkast (FIFO) MustHave (HIGH PRIO)
 - PID over de CAN (In stapjes)
 - CAN tabel moet ook toevoegen naar waar welk canID hij luistert.
1. Sensor los, PID en actuator in 1
 2. Sensor, PID-proces, actuator los

Afstandsensor onderzoeken.

P7:

- REST-server toepassen ? *

Debuggen

Compiler directive

ifdef