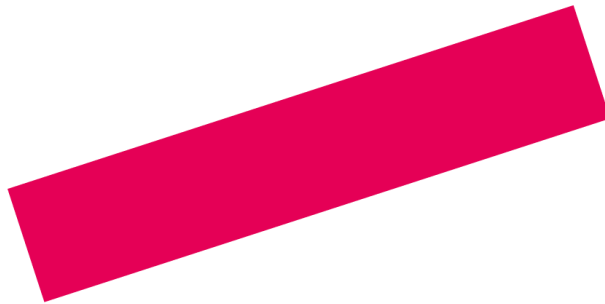


HBO-ICT Embedded Software Development

Hardware- simulatie



World of Robots :: World

Lesdoelen

- Het belang van testen met stubs kunnen benoemen
- Het kunnen bepalen van minimeigenschappen van interfaces waar stubs aan moeten voldoen
- Het kunnen implementeren van een eenvoudige stub voor een hardwarecomponent in ROS

Verschillende tests

Unit testing

Testen van de **kleinst mogelijke eenheden** in een systeem in isolatie

Integration testing

Testen van **interacties** tussen componenten

System testing

Testen van **volledige** usecases

Test helpers

Testdriver(s)

Code die zorgt dat de juiste objecten er zijn en de juiste methoden aangeroepen worden om de te testen state te bereiken

Stub (ook wel *mock* of *fake*)

"Nep"-object dat wordt gebruikt door het **System Under Test** (SUT). Meestal voorzien van hard-coded reacties.

Method stub – uiteindelijke implementatie

```
char Dice::roll()
{
    static std::random_device rd;
    static std::mt19937 gen(rd());
    static std::uniform_int_distribution<> dis(1, 6);
    value = dis(gen);
    return value;
}
```

Wat zou een mogelijke stub-implementatie zijn?

Method stub – Mogelijke stub implementatie

```
char Dice::roll()  
{  
    return 2;  
}
```

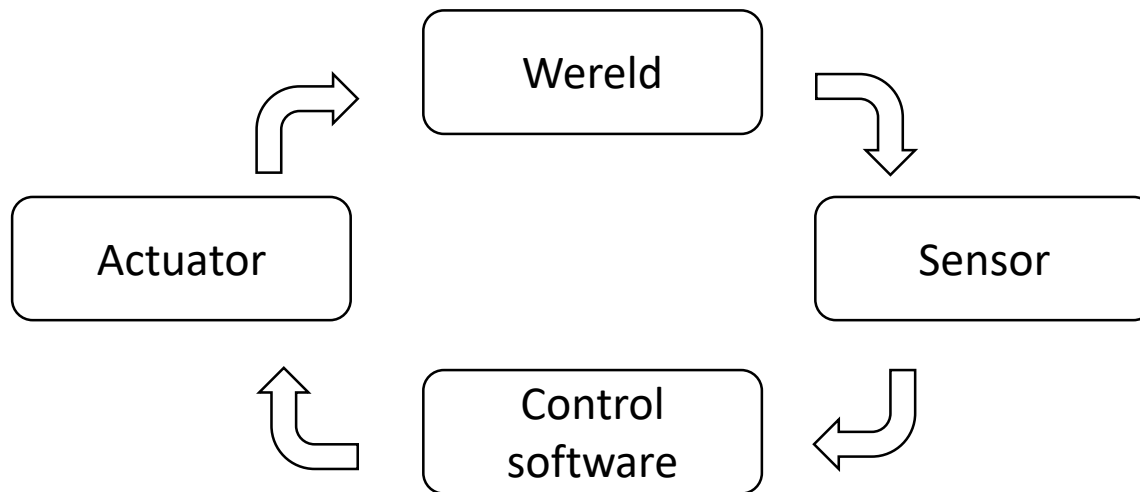
```
int getRandomNumber()  
{  
    return 4; // chosen by fair dice roll.  
              // guaranteed to be random.  
}
```

https://imgs.xkcd.com/comics/random_number.png

Wat moet ik hiermee?

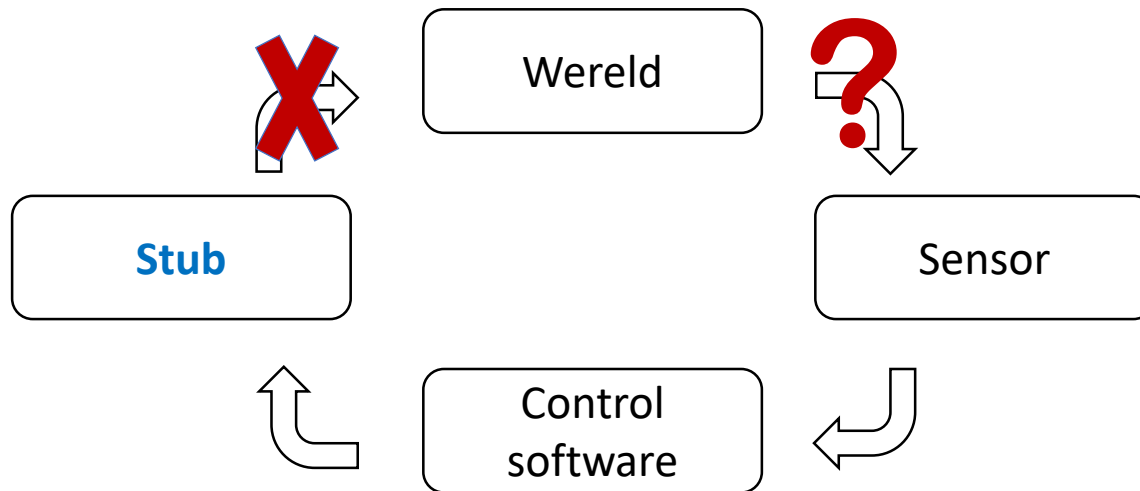
- Bij **Test Driven Development** (TDD) worden stubs veel ingezet.
 - Zo kunnen unit-tests al vroeg worden geschreven.
- In het ESD-vakgebied wordt vaak gewerkt met stubs voor op dat moment **nog niet beschikbare hardware**.

Als hardware ontbreekt...



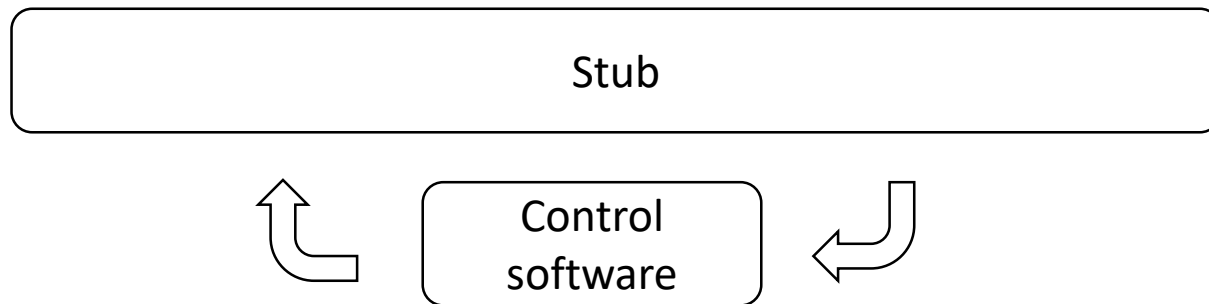
Actuator beïnvloed *indirect* ook sensoren!

Als hardware ontbreekt...



Actuator beïnvloed *indirect* ook sensoren!

Als hardware ontbreekt...



Een stub moet daarom vaak naast een actuator ook sensoren vervangen.

Praktisch – In termen van deze course

Een **stub** is een component met dezelfde interfaces als het uiteindelijke te gebruiken component, waarbij:

- **wel** wordt voldaan aan de volledige interface-specificatie en pre-condities.
- **niet** per se wordt voldaan aan:
 - hetzelfde behavior, of
 - de postcondities.

Wat zijn de **nadelen** van zo'n stub?

Praktisch – In termen van deze course

Een **stub** is een component met dezelfde interfaces als het uiteindelijke te gebruiken component, waarbij:

- **wel** wordt voldaan aan de volledige interface-specificatie en pre-condities.
- **niet** per se wordt voldaan aan:
 - hetzelfde behavior, of
 - de postcondities.

Nadelen van zo'n stub:

- Beperkte inzetbaarheid als correct gedrag en resultaten belangrijk zijn voor juist systeemgedrag.
Zo zullen uitgebreide integratietesten niet slagen.

Praktisch – Reduceren van stub-nadelen

- De **simpelste** stub-implementatie retourneert slechts valide waarden.
- De **meest uitgebreide** betreft een volledige simulatie.
- Meestal is er **een bruikbare tussenweg**:
Een stub kan anders reageren op basis van:
 - volgorde van aanroepen,
 - verstreken tijd,
 - gegeven argumenten,
 - et cetera.

Simulatieopdracht – Beker-stub

Voordat we een zo realistisch mogelijke beker-simulatie realiseren maken we eerst een stub.

- Zo kunnen we al vroeg beginnen met **stroomintegratie** en **testen**.

Schrijf een **stub ROS node** voor een beker:

- Wat is de benodigde interface?
- Wat is minimale benodigde test-output?