

Curs 7

Sisteme dinamice generate de ecuații diferențiale autonome

Dacă funcția necunoscută dintr-o ecuație diferențială este $x = x(t)$ atunci forma generală a unei ecuații diferențiale de ordinul I este:

$$x'(t) = f(t, x(t))$$

O ecuație diferențială se numește *ecuație autonomă* dacă variabila funcției necunoscute nu apare în mod explicit în expresia ecuației diferențiale (funcția f nu depinde explicit de variabila t), adică aceasta este de forma:

$$x'(t) = f(x(t)). \quad (7.1)$$

De exemplu, ecuația

$$x' = t^2 \cdot x + x^3$$

nu este o ecuație diferențială autonomă deoarece variabila t apare explicit în expresia acesteia, iar ecuația

$$x' = x + x^3$$

este o ecuație diferențială autonomă, variabila t nu apare explicit în expresia ecuației.

7.1 Fluxul generat de o ecuație diferențială autonomă. Portret fazic

Se consideră ecuația autonomă (7.1). Avem următorul rezultat:

Teorema 7.1.1 Dacă $f \in C^1(\mathbb{R})$ atunci problema Cauchy:

$$\begin{cases} x' = f(x) \\ x(0) = \eta \end{cases} \quad (7.2)$$

are o unică soluție saturată pentru orice $\eta \in \mathbb{R}$.

Printr-o *soluție saturată* a unei ecuații diferențiale înțelegem o soluție definită pe cel mai mare interval posibil. Notăm prin $x(t, \eta)$ unica soluție a problemei Cauchy (7.2), astfel soluția

$$x(\cdot, \eta) : I_\eta \rightarrow \mathbb{R},$$

unde intervalul I_η este maximal (în general, intervalul maximal depinde de alegerea valorii η). Din Teorema de comportare la frontieră a soluțiilor saturate avem că interval maximal I_η este un interval deschis de forma:

$$I_\eta = (\alpha_\eta, \beta_\eta),$$

(valorile α_η, β_η putând fi valori finite sau infinite) și pentru ca problema Cauchy (7.2) să fie bine definită trebuie ca $0 \in I_\eta$ ceea ce implică relația

$$\alpha_\eta < 0 < \beta_\eta.$$

Fluxul φ generat de ecuația (7.1) este soluția saturată a problemei Cauchy (7.2) și se definește în următorul mod:

$$\begin{aligned} \varphi : W &\rightarrow \mathbb{R} \\ \varphi(t, \eta) &= x(t, \eta) \end{aligned}$$

unde mulțimea W este definită de

$$W = \{I_\eta \times \{\eta\} : \eta \in \mathbb{R}\}.$$

Dacă $I_\eta = \mathbb{R}$ atunci $W = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$.

Pentru orice t fixat putem defini operatorul

$$\eta \mapsto \varphi(t, \eta),$$

acest operator se numește *sistemul dinamic* generat de ecuația (7.1).

Proprietăți:

1. $\varphi(0, \eta) = \eta, \forall \eta \in \mathbb{R}$;
2. $\varphi(t + s, \eta) = \varphi(t + s, \varphi(s, \eta)), \forall \eta \in \mathbb{R}, \forall t, \eta \in I_\eta$;
3. φ este continuu în raport cu η .

Definiția 7.1.1 Pentru $\eta \in \mathbb{R}$ fixat avem mulțimile:

$$\gamma^+(\eta) = \bigcup_{t \in [0, \beta_\eta)} \varphi(t, \eta) - \text{se numește orbita pozitivă a lui } \eta,$$

$$\gamma^-(\eta) = \bigcup_{t \in (\alpha_\eta, 0]} \varphi(t, \eta) - \text{se numește orbita negativă a lui } \eta,$$

$$\gamma(\eta) = \gamma^+(\eta) \cup \gamma^-(\eta) - \text{se numește orbita a lui } \eta.$$

Definiția 7.1.2 Reuniunea tuturor orbitelor împreună cu sensul de parcurgere al acestora formează portretul fazic generat de ecuația (7.1).

Exemplul 7.1.1 Fie ecuația

$$x' = -x. \quad (7.3)$$

Fluxul generat de ecuația (7.3) este soluția saturată a problemei Cauchy

$$\begin{cases} x' = -x \\ x(0) = \eta \end{cases} \quad (7.4)$$

Soluția generală a ecuației (7.3) este de forma

$$x(t) = c \cdot e^{-t}, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Din condiția inițială

$$x(0) = \eta \implies c = \eta.$$

Deci soluția problemei Cauchy (7.4) este

$$x(t, \eta) = \eta \cdot e^{-t}.$$

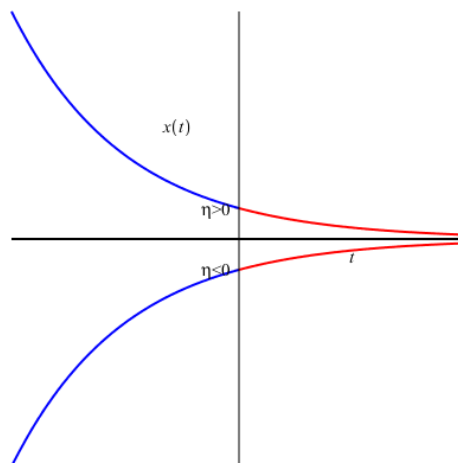
Se observă că cel mai mare interval pe care putem considera această soluție este \mathbb{R} pentru orice η fixat ($\alpha_\eta = -\infty$ și $\beta_\eta = +\infty$), deci

$$I_\eta = \mathbb{R}, \quad \forall \eta \in \mathbb{R}.$$

Astfel, fluxul generat de ecuația (7.3) este

$$\varphi : \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R},$$

$$\varphi(t, \eta) = x(t, \eta) = \eta \cdot e^{-t}.$$



Soluțiile ecuației $x' = -x$ după valorile lui η .

Pentru determinarea portretului fazic mai întâi trebuie să determinăm orbitele pentru fiecare η fixat. Observăm că sunt trei cazuri posibile:

- (i) $\eta = 0$

avem că

$$\varphi(t, 0) = 0, \quad \forall t \in \mathbb{R},$$

de unde obținem că

$$\gamma(0) = \{0\},$$

adică orbita lui $\eta = 0$ se reduce la punctul $\{0\}$.

- (ii) $\eta < 0$

avem că orbita negativă este

$$\gamma^-(\eta) = \bigcup_{t \in (-\infty, 0]} \varphi(t, \eta) = \underline{(-\infty, \eta]}$$

cu sensul de parcurgere crescător de la $-\infty$ la η (am pus în evidență acest lucru prin săgeata de sub interval),

orbita pozitivă este

$$\gamma^+(\eta) = \bigcup_{t \in [0, +\infty)} \varphi(t, \eta) = \underline{[\eta, 0)}$$

tot cu un sens de parcurgere crescător de la η la 0, iar întreaga orbita este

$$\gamma(\eta) = \gamma^+(\eta) \cup \gamma^-(\eta) = \underline{(-\infty, 0)}$$

cu sens de parcurgere crescător. Se observă că orbita întreagă este aceeași pentru orice $\eta < 0$, aceasta fiind intervalul $(-\infty, 0)$.

- (iii) $\eta > 0$

avem că orbita negativă

$$\gamma^-(\eta) = \bigcup_{t \in (-\infty, 0]} \varphi(t, \eta) = \underline{[\eta, +\infty)}$$

cu sensul de parcurgere descrescător de la $+\infty$ la η , orbita pozitivă este

$$\gamma^+(\eta) = \bigcup_{t \in [0, +\infty)} \varphi(t, \eta) = \underline{(0, \eta]}$$

cu un sens de parcurgere descrescător la η la 0, iar întreaga orbita este

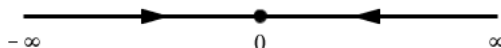
$$\gamma(\eta) = \gamma^+(\eta) \cup \gamma^-(\eta) = \underline{(0, +\infty)}$$

cu sens de parcurgere descrescător. Se observă că orbita întreagă este aceeași pentru orice $\eta > 0$, aceasta fiind intervalul $(0, +\infty)$.

În concluzie avem următoarele orbite:

$$\begin{aligned}\gamma(\eta) &= \overrightarrow{(-\infty, 0)} - \text{pentru } \eta < 0 \text{ cu sens de parcurgere crescător} \\ \gamma(0) &= \{0\} - \text{pentru } \eta = 0 \\ \gamma(\eta) &= \overleftarrow{(0, +\infty)} - \text{pentru } \eta > 0 \text{ cu sens de parcurgere descrescător}\end{aligned}$$

Portretul fazic poate fi vizualizat grafic printr-o axă pe care sunt reprezentate orbitele $(-\infty, 0)$, $\{0\}$, $(0, +\infty)$ împreună cu sensul de parcurgere al acestora:



Portretul fazic generat de ecuația $x' = -x$.

Exemplul 7.1.2 Fie ecuația

$$x' = x. \quad (7.5)$$

Fluxul generat de ecuația (7.5) este soluția saturată a problemei Cauchy

$$\begin{cases} x' = x \\ x(0) = \eta \end{cases} \quad (7.6)$$

Soluția generală a ecuației (7.5) este de forma

$$x(t) = c \cdot e^t, \quad c \in \mathbb{R}.$$

Din condiția inițială

$$x(0) = \eta \implies c = \eta.$$

Deci soluția problemei Cauchy (7.6) este

$$x(t, \eta) = \eta \cdot e^t.$$

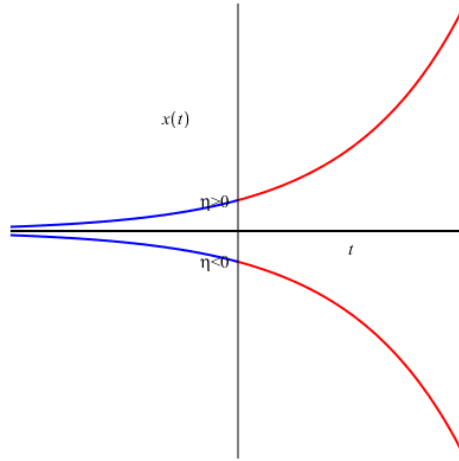
Se observă că cel mai mare interval pe care putem considera această soluție este \mathbb{R} pentru orice η fixat ($\alpha_\eta = -\infty$ și $\beta_\eta = +\infty$), deci

$$I_\eta = \mathbb{R}, \quad \forall \eta \in \mathbb{R}.$$

Astfel, fluxul generat de ecuația (7.5) este

$$\varphi : \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R},$$

$$\varphi(t, \eta) = x(t, \eta) = \eta \cdot e^t.$$



Soluțiile ecuației $x' = x$ după valorile lui η .

Pentru determinarea portretului fazic mai întâi trebuie să determinăm orbitele pentru fiecare η fixat. Observăm că avem trei cazuri:

- (i) $\eta = 0$

avem că

$$\varphi(t, 0) = 0, \quad \forall t \in \mathbb{R},$$

de unde obținem că

$$\gamma(0) = \{0\},$$

adică orbita lui $\eta = 0$ se reduce la punctul $\{0\}$.

- (ii) $\eta < 0$

avem că orbita negativă

$$\gamma^-(\eta) = \bigcup_{t \in (-\infty, 0]} \varphi(t, \eta) = \underline{[\eta, 0]}$$

cu sensul de parcurgere descrescător de la 0 la η ,

orbita pozitivă este

$$\gamma^+(\eta) = \bigcup_{t \in [0, +\infty)} \varphi(t, \eta) = \underline{(-\infty, \eta]}$$

tot cu un sens de parcurgere descrescător de la η la $-\infty$, iar întreaga orbita este

$$\gamma(\eta) = \gamma^+(\eta) \cup \gamma^-(\eta) = \underline{(-\infty, 0]}$$

cu sens de parcurgere descrescător. Se observă că orbita întreagă este aceeași pentru orice $\eta < 0$ fiind intervalul $(-\infty, 0)$.

- (iii) $\eta > 0$

avem că orbita negativă este

$$\gamma^-(\eta) = \bigcup_{t \in (-\infty, 0]} \varphi(t, \eta) = \underline{(0, \eta]}$$

cu sensul de parcurgere crescător de la 0 la η , orbita pozitivă este

$$\gamma^+(\eta) = \bigcup_{t \in [0, +\infty)} \varphi(t, \eta) = \underline{[\eta, +\infty)}$$

cu un sens de parcurgere crescător de la η la $+\infty$, iar întreaga orbita este

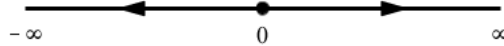
$$\gamma(\eta) = \gamma^+(\eta) \cup \gamma^-(\eta) = \underline{(0, +\infty)}$$

cu sens de parcurgere crescător. Se observă că orbita întreagă este aceeași pentru orice $\eta > 0$ fiind intervalul $(0, +\infty)$.

În concluzie avem următoarele orbite:

$$\begin{aligned} \gamma(\eta) &= \underline{(-\infty, 0)} - \text{pentru } \eta < 0 \text{ cu sens de parcurgere crescător} \\ \gamma(0) &= \{0\} - \text{pentru } \eta = 0 \\ \gamma(\eta) &= \underline{(0, +\infty)} - \text{pentru } \eta > 0 \text{ cu sens de parcurgere crescător} \end{aligned}$$

Portretul fazic poate fi vizualizat grafic printr-o axă pe care sunt reprezentate orbitele $(-\infty, 0)$, $\{0\}$, $(0, +\infty)$ împreună cu sensul de parcurgere al acestora:



Portretul fazic generat de ecuația $x' = x$.

Este clar că obținerea portretului fazic pe baza analizei valorilor fluxului este condiționată de rezolvarea problemei Cauchy (7.2). Ecuația (7.1) este una rezolvabilă, aceasta fiind o ecuație cu variabile separabile, dar se știe că în foarte multe cazuri soluția generală este obținută în formă implicită lucru care face imposibil determinarea expresiei fluxului. Se pune problema dacă nu se poate obține portretul fazic fără a fi nevoie să rezolvăm explicit problema Cauchy (7.2).

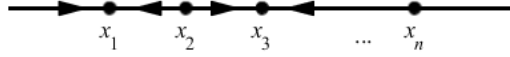
Portretul fazic poate fi obținut direct din analiza semnului funcției $f(x)$. Mai întâi rezolvăm ecuația

$$f(x) = 0.$$

Fie x_1, \dots, x_n soluțiile reale ale acestei ecuații în ordine crescătoare. Construim tabelul cu semnul funcției f

x	$-\infty$	\dots	x_1		x_2		x_3		\dots	x_n
$f(x)$		$+$	0	$-$	0	$+$	0	$-$	\dots	0
		\longrightarrow		\longleftarrow		\longrightarrow		\longleftarrow		

Astfel orbitele sunt determinate de punctele x_1, \dots, x_n , adică vor fi intervalele $(-\infty, x_1)$, (x_1, x_2) , ..., (x_{n-1}, x_n) , $(x_n, +\infty)$ cu sensul de parcurgere crescător dacă semnul funcției f este pozitiv, respectiv cu sens de parcurgere descrescător dacă semnul funcției f este negativ, la care se vor adauga punctele $\{x_1\}$, ..., $\{x_n\}$.



Portretul fazic generat de ecuația $x' = f(x)$.

Exemplul 7.1.3 În cazul ecuației

$$x' = x - x^3 \quad (7.7)$$

funcția f este

$$f(x) = x - x^3$$

Soluțiile ecuației

$$f(x) = 0 \implies x - x^3 = 0 \implies x \cdot (1 - x^2) = 0$$

sunt

$$x_1 = -1, \quad x_2 = 0, \quad x_3 = 1.$$

Tabelul cu semnul funcției f este

x	$-\infty$	-1	0	1	
$f(x) = x - x^3$	++	0	--	0	+
	→		←		→

ceea ce implică faptul că portretul fazic generat de ecuația (7.7) este de forma:

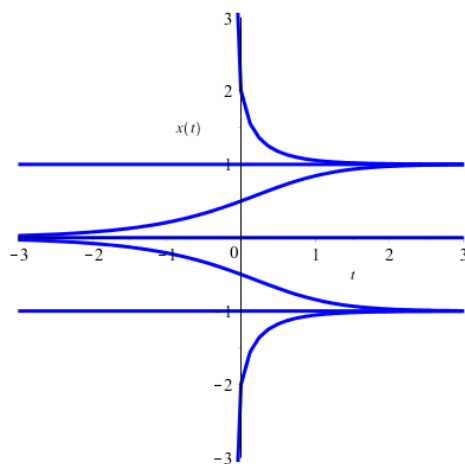


Portretul fazic generat de ecuația $x' = x - x^3$.

Portretul fazic obținut ne furnizează, fără a rezolva ecuația (7.7), următoarele informații:

- dacă $\eta < -1$ soluțiile $x(t, \eta)$ cresc de la $-\infty$ la -1 și $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t, \eta) = -1$
- dacă $\eta = -1$ atunci avem soluția constantă $x(t, -1) \equiv -1$
- dacă $-1 < \eta < 0$ soluțiile $x(t, \eta)$ descresc de la 0 la -1 și $\lim_{t \rightarrow -\infty} x(t, \eta) = 0$, respectiv $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t, \eta) = -1$
- dacă $\eta = 0$ atunci avem soluția constantă $x(t, 0) \equiv 0$
- dacă $0 < \eta < 1$ soluțiile $x(t, \eta)$ cresc de la 0 la 1 și $\lim_{t \rightarrow -\infty} x(t, \eta) = 0$, respectiv $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t, \eta) = 1$

- dacă $\eta > 1$ soluțiile $x(t, \eta)$ descresc de la ∞ la 1 și $\lim_{t \rightarrow +\infty} x(t, \eta) = 1$



Soluțiile ecuației $x' = x - x^3$.

7.2 Puncte de echilibru. Stabilitate

Fie ecuația autonomă (7.1)

$$x' = f(x).$$

Definiția 7.2.1 *Soluțiile constante*

$$x(t) \equiv x^*$$

ale ecuației (7.1) se numesc soluții de echilibru sau soluții staționare.

Valoarea $x^* \in \mathbb{R}$ se numește punct de echilibru sau punct staționar.

Se observă că dacă $x(t) \equiv x^*$ este o soluție de echilibru a ecuației autonome (7.1) atunci $x^* \in \mathbb{R}$ este soluție a ecuației

$$f(x) = 0 \tag{7.8}$$

sau cu alte cuvinte, rădăcinile reale ale funcției f sunt puncte de echilibru.

În studiul ecuațiilor autonome este important studiul proprietăților de stabilitate a punctelor de echilibru. Avem următoarele noțiuni de stabilitate:

Definiția 7.2.2 Fie $x^* \in \mathbb{R}$ un punct de echilibru al ecuației autonome (7.1). Spunem că punctul de echilibru x^* este:

- (a) *local stabil* dacă pentru orice $\varepsilon > 0$ există $\delta = \delta(\varepsilon) > 0$ astfel încât dacă $|\eta - x^*| < \delta$ atunci

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| < \varepsilon, \quad \forall t \geq 0,$$

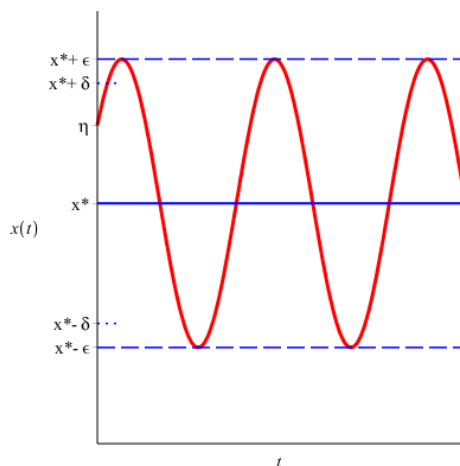
unde $\varphi(t, \eta)$ este fluxul generat de (7.1).

(b) *local asimptotic stabil* dacă este local stabil și în plus există $r > 0$ astfel încât dacă $|\eta - x^*| < r$ atunci

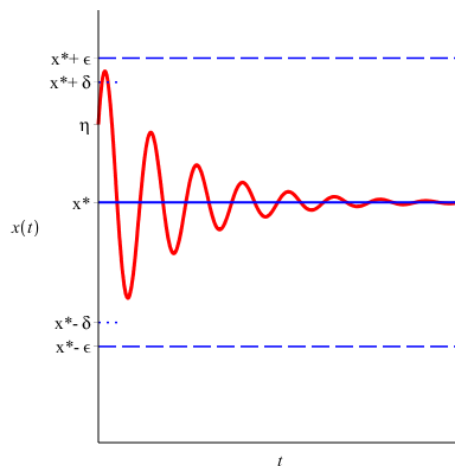
$$|\varphi(t, \eta) - x^*| \rightarrow 0, \quad \text{pentru } t \rightarrow +\infty,$$

unde $\varphi(t, \eta)$ este fluxul generat de (7.1).

(c) *instabil* dacă nu este local stabil.



Punct de echilibru x^* local stabil



Punct de echilibru x^* local asimptotic stabil.

Exemplul 7.2.1 Să considerăm ecuația (7.3)

$$x' = -x.$$

În acest caz funcția $f(x)$ este

$$f(x) = -x.$$

Din ecuația

$$f(x) = 0 \implies -x = 0 \implies x = 0,$$

deci punctul de echilibru corespunzător este $x^* = 0$. Am văzut că fluxul generat este (vezi Exemplul 7.1.1 de determinarea fluxului)

$$\varphi : \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R},$$

$$\varphi(t, \eta) = \eta \cdot e^{-t}.$$

Avem că:

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta \cdot e^{-t}| = |\eta| \cdot e^{-t},$$

știind că

$$e^{-t} \leq 1, \quad \forall t \in [0, +\infty),$$

rezultă că

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta| \cdot e^{-t} \leq |\eta|, \quad \forall t \in [0, +\infty).$$

Astfel, pentru $\varepsilon > 0$ fixat alegem $\delta(\varepsilon) = \varepsilon$ și obținem că pentru orice η cu proprietatea că

$$|\eta| = |\eta - x^*| < \delta(\varepsilon) = \varepsilon$$

avem

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta| \cdot e^{-t} \leq |\eta| = |\eta - x^*| < \delta(\varepsilon) = \varepsilon, \quad \forall t \in [0, +\infty),$$

ceea ce demonstrează că punctul de echilibru $x^* = 0$ este local stabil. Mai mult, are loc

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta| \cdot e^{-t} \rightarrow 0 \text{ pentru } t \rightarrow +\infty,$$

ceea ce implică faptul că punctul de echilibru $x^* = 0$ este asimptotic stabil (de fapt, punctul de echilibru $x^* = 0$ este global asimptotic stabil deoarece proprietatea de mai sus are loc pentru orice $\eta \in \mathbb{R}$, nu este necesar ca η să fie în apropierea punctului de echilibru $x^* = 0$).

Exemplul 7.2.2 Să considerăm ecuația (7.5)

$$x' = x.$$

În acest caz funcția $f(x)$ este

$$f(x) = x.$$

Din ecuația

$$f(x) = 0 \implies x = 0,$$

deci punctul de echilibru este $x^* = 0$. Am văzut că fluxul generat este

$$\varphi : \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R},$$

$$\varphi(t, \eta) = \eta \cdot e^t.$$

Avem că:

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta \cdot e^t| = |\eta| \cdot e^t.$$

Se observă că pentru $\varepsilon = 1$ avem că pentru orice $\delta > 0$ și orice η cu proprietatea

$$|\eta| = |\eta - x^*| < \delta$$

există o valoare $t_1 = t_1(\delta) > 0$ astfel încât

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta| \cdot e^t > 1 = \varepsilon, \quad \forall t \geq t_1(\delta),$$

($e^t \rightarrow +\infty$ când $t \rightarrow +\infty$), ceea ce ne arată că punctul de echilibru este $x^* = 0$ este instabil.

Exemplul 7.2.3 Considerăm cazul general al ecuației liniare omogene

$$x' = a \cdot x \tag{7.9}$$

unde $a \in \mathbb{R}$. În acest caz funcția $f(x)$ este

$$f(x) = a \cdot x.$$

Din ecuația

$$f(x) = 0 \implies a \cdot x = 0,$$

deducem:

dacă $a \neq 0$ atunci există un singur punct de echilibru $x^* = 0$

dacă $a = 0$ atunci există o infinitate de puncte de echilibru, orice valoare $x^* \in \mathbb{R}$ este punct de echilibru.

Determinarea fluxului revine la determinarea soluției saturate a problemei Cauchy

$$\begin{cases} x' = a \cdot x \\ x(0) = \eta \end{cases}$$

Astfel, avem

$$\begin{aligned} \varphi : \mathbb{R} \times \mathbb{R} &\rightarrow \mathbb{R}, \\ \varphi(t, \eta) &= \eta \cdot e^{a \cdot t} \quad \text{pentru } a \neq 0 \\ \varphi(t, \eta) &= \eta \quad \text{pentru } a = 0. \end{aligned}$$

- (i) Cazul $a \neq 0$

în acest caz punctul de echilibru este $x^* = 0$. Avem că

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta| \cdot e^{a \cdot t}.$$

Dacă $a < 0$ atunci

$$e^{a \cdot t} < 1, \quad \forall t \in [0, +\infty),$$

deci, pentru $\varepsilon > 0$ fixat alegem $\delta(\varepsilon) = \varepsilon$ și avem că pentru orice η cu proprietatea că

$$|\eta| = |\eta - x^*| < \delta$$

are loc

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta| \cdot e^{a \cdot t} \leq |\eta| = |\eta - x^*| < \delta(\varepsilon) = \varepsilon, \quad \forall t \in [0, +\infty),$$

ceea ce demonstrează că punctul de echilibru $x^* = 0$ este local stabil. Mai mult, și în acest caz are loc

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta| \cdot e^{a \cdot t} \rightarrow 0 \text{ pentru } t \rightarrow +\infty,$$

ceea ce implică faptul că punctul de echilibru $x^* = 0$ este asimptotic stabil.

Dacă $a > 0$ atunci

$$e^{a \cdot t} \rightarrow +\infty, \quad \text{pentru } t \rightarrow +\infty,$$

deci

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta| \cdot e^{a \cdot t} \rightarrow +\infty \text{ pentru } t \rightarrow +\infty$$

ceea ce ne arată că $x^* = 0$ este instabil.

- (ii) Cazul $a = 0$

în acest caz orice valoare $x^* \in \mathbb{R}$ este punct de echilibru. Avem că

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta - x^*|.$$

Pentru $\varepsilon > 0$ fixat alegem $\delta(\varepsilon) = \varepsilon$ și obținem că pentru orice η cu proprietatea că

$$|\eta| = |\eta - x^*| < \delta(\varepsilon) = \varepsilon$$

avem

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta - x^*| < \delta(\varepsilon) = \varepsilon, \quad \forall t \in [0, +\infty),$$

ceea ce demonstrează că punctul de echilibru x^* este local stabil fără a fi asimptotic stabil deoarece

$$|\varphi(t, \eta) - x^*| = |\eta - x^*| \not\rightarrow 0 \quad \text{pentru } t \rightarrow +\infty.$$

În concluzie, pentru ecuația (7.9) avem următoarele situații:

- dacă $a < 0$ atunci ecuația (7.9) are un singur punct de echilibru $x^* = 0$ care este global asimptotic stabil
- dacă $a > 0$ atunci ecuația (7.9) are un singur punct de echilibru $x^* = 0$ care este instabil
- $a = 0$ atunci orice valoare $x^* \in \mathbb{R}$ este punct de echilibru, acesta fiind local stabil.

Este evident faptul că determinarea stabilității unui punct de echilibru pe baza definiției poate fi aplicată doar în cazul ecuațiilor diferențiale pentru care poate fi determinată expresia fluxului sau, cu alte cuvinte, ecuațiile pentru care se pot determina soluțiile în formă explicită. Se știe că există un număr foarte mare de ecuații pentru care acest lucru nu este posibil, astfel, se pune problema dacă nu există și alte metode care să ne furnizeze informații despre proprietatea de stabilitate a punctelor de echilibru.

O metoda de determinare a stabilității punctelor de echilibru este *metoda portretului fazic*, acesta putând fi determinat pe baza semnului funcției f . Am văzut că portretul fazic furnizează informații despre comportamentul soluțiilor fără a fi nevoie de determinarea explicită a acestora, în consecință, prin analiza portretului putem determina stabilitatea soluțiilor de echilibru în felul următor:

- dacă sensul de parcurgere al orbitelor din vecinătatea punctului de echilibru este către acesta atunci punctul de echilibru este local asimptotic stabil
- dacă sensul de parcurgere al orbitelor din vecinătatea punctului de echilibru este dinspre acesta atunci punctul de echilibru este instabil



Punct de echilibru local
asimptotic stabil



Punct de echilibru instabil

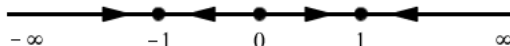
Exemplul 7.2.4 În cazul ecuației (7.7)

$$x' = x - x^3$$

punctele de echilibru sunt

$$x_1 = -1, \quad x_2 = 0, \quad x_3 = 1.$$

iar portretul fazic corespunzător este



Portretul fazic generat de ecuația $x' = x - x^3$. Punctele $x_1 = -1$ și $x_3 = 1$ sunt local asimptotic stabile, iar punctul $x_2 = 0$ este instabil.

Din portretul fazic deducem că punctele de echilibru $x_1 = -1$ și $x_3 = 1$ sunt local asimptotic stabile (săgețile sunt orientate către punctul de echilibru), iar punctul de echilibru $x_2 = 0$ este instabil (săgețile sunt orientate dinspre punctul de echilibru).

O altă metodă de determinare a stabilității punctului de echilibru este *metoda liniarizării* sau *metoda primei aproximații*. Am văzut în Exemplul 7.2.3 că în cazul ecuației liniare

$$x' = a \cdot x$$

avem cele trei situații, dacă $a < 0$ atunci punctul de echilibru $x^* = 0$ care este global asimptotic stabil, dacă $a > 0$ atunci punctul de echilibru $x^* = 0$ care este instabil, iar dacă $a = 0$ atunci orice valoare $x^* \in \mathbb{R}$ este punct de echilibru, acesta fiind local stabil. Ideea metodei liniarizării este de a aproxima ecuația neliniară (7.1)

$$x' = f(x)$$

printr-o ecuație liniară într-o vecinătate a punctului de echilibru. Fie $x^* \in \mathbb{R}$ un punct de echilibru pentru ecuația (7.1). Dezvoltarea în serie Taylor a funcției f în punctul $x = x^*$ este

$$f(x) = f(x^*) + \frac{f'(x^*)}{1!}(x - x^*) + \frac{f''(x^*)}{2!}(x - x^*)^2 + \dots$$

Știind că x^* este un punct de echilibru, deci

$$f(x^*) = 0,$$

și luând din această dezvoltare doar partea liniară, atunci funcția f este aproximată prin

$$f(x) \simeq f'(x^*) \cdot (x - x^*)$$

pe o anumită vecinătate a punctului x^* , ceea ce înseamnă că ecuația (7.1) este aproximată prin

$$x' = f(x) \simeq x' = f'(x^*) \cdot (x - x^*) .$$

Notând prin

$$y = x - x^*$$

avem că

$$y' = x',$$

deci ecuația (7.1) este aproximată prin ecuația

$$y' = f'(x^*) \cdot y \quad (7.10)$$

numită și *ecuația liniarizată* în punctul de echilibru x^* . Se observă că pe poziția parametrului a din cazul ecuației liniare omogene este valoarea $f'(x^*)$ și astfel obținem următorul criteriu de stabilitate cunoscut sub numele de *criteriul stabilității în primă aproximație* sau *criteriul stabilității liniarizate*.

Teorema 7.2.1 (Criteriul de stabilitate în primă aproximație) *Fie ecuația autonomă (7.1) și $x^* \in \mathbb{R}$ un punct de echilibru corespunzător pentru care există $f'(x^*)$. Atunci:*

- (a) *Dacă $f'(x^*) < 0$ atunci punctul de echilibru x^* este local asimptotic stabil.*
- (b) *Dacă $f'(x^*) > 0$ atunci punctul de echilibru x^* este instabil.*

Evident, demonstrația acestei teoreme este mult mai tehnică dar aceasta se bazează pe faptul că într-o vecinătate a punctului de echilibru x^* ecuația neliniară se comportă ca și ecuația liniarizată (7.10), dacă $f'(x^*) < 0$ atunci punctul de echilibru $x = 0$ este asimptotic stabil pentru ecuația liniarizată ceea ce va implica faptul că punctul de echilibru x^* este asimptotic stabil într-o vecinătate a acestuia pentru ecuația neliniară (de aici stabilitatea locală), iar dacă $f'(x^*) > 0$ atunci punctul de echilibru $x = 0$ este instabil pentru ecuația liniarizată ceea ce va implica instabilitatea lui x^* pentru ecuația neliniară. Se observă, de asemenea, că acest criteriu nu poate fi aplicat în cazul în care $f'(x^*) = 0$.

Avantajul acestei metode este ușurința de aplicare, dezavantajul acesteia este că în cazul stabilității local asimptotice criteriul nu ne dă informații legate de vecinătatea punctului de echilibru x^* (intervalul din jurul lui x^*) numit și *bazinul de atracție* pentru care are loc proprietatea că alegând o valoare din acest interval ca valoare inițială soluția problemei Cauchy corespunzătoare să tindă către soluția de echilibru. Pentru a obține această informație este necesară determinarea portretului fazic de unde se obțin orbitele pentru care are loc proprietatea de convergență către soluția de echilibru.

Exemplul 7.2.5 *Să considerăm, din nou, ecuația (7.7)*

$$x' = x - x^3$$

pentru care avem punctele de echilibru

$$x_1 = -1, \quad x_2 = 0, \quad x_3 = 1.$$

Funcția f este

$$f(x) = x - x^3$$

iar

$$1 - 3x^2.$$

Astfel, avem

$$\begin{aligned}f'(x_1) &= f'(-1) = -2 < 0 \\f'(x_3) &= f'(1) = -2 < 0\end{aligned}$$

de unde deducem că $x_1 = -1$ și $x_3 = 1$ sunt local asimptotic stabile, iar

$$f'(x_2) = f'(0) = 1 > 0$$

deci $x_2 = 0$ este instabil. Din analiza portretului fazic vedem că bazinul de atracție al punctului de echilibru $x_1 = -1$ este $(-\infty, 0)$, iar bazinul de atracție punctului de echilibru $x_3 = 1$ este $(0, +\infty)$.