



ZÁPADOČESKÁ
UNIVERZITA
V PLZNI



FAKULTA
APLIKOVANÝCH VĚD
ZÁPADOČESKÉ
UNIVERZITY
V PLZNI

Dokumentace KIV/OS

Simulace operačního systému DOS

prosinec 2016
Ondřej Dvořák
Tomáš Novák
Radek Vavřík

Zadání

Zvolili jsme si jako tým třetí zadání a to simulaci operačního systému DOS. Zadání jsme si zvolili z důvodu nejlepšího nacvičení a pochopení standartního běhu, jak pracuje operační systém. Chtěli jsme se seznámit jednak s architekturou, pokus se o jednoduchou virtualizaci OS a vyzkoušet si něco jiného než „standartní zadání“.

Součástí zadání byl zdrojový kód a již přeložený soubor COM v 16bit režimu. Pro spuštění bylo potřeba nainstalovat program např. DOSBox. Cílem bylo implementovat minimální emulaci MS-DOSu, která vykoná právě tento program.

Analýza

Nejdříve jsme se museli začít orientovat v instrukční sadě procesoru Intel x86 a jeho Opcodes – ukázku demonstruje obr:

ADD Eb Gb 00	ADD Ev Gv 01	ADD Gb Eb 02	ADD Gv Ev 03	ADD AL Ib 04	ADD eAX Iv 05	PUSH ES 06	POP ES 07	OR Eb Gb 08	OR Ev Gv 09	OR Gb Eb 0A	OR Gv Ev 0B	OR AL Ib 0C	OR eAX Iv 0D	PUSH CS 0E	TWOBYTE 0F
ADC Eb Gb 10	ADC Ev Gv 11	ADC Gb Eb 12	ADC Gv Ev 13	ADC AL Ib 14	ADC eAX Iv 15	PUSH SS 16	POP SS 17	SBB Eb Gb 18	SBB Ev Gv 19	SBB Gb Eb 1A	SBB Gv Ev 1B	SBB AL Ib 1C	SBB eAX Iv 1D	PUSH DS 1E	POP DS 1F
AND Eb Gb 20	AND Ev Gv 21	AND Gb Eb 22	AND Gv Ev 23	AND AL Ib 24	AND eAX Iv 25	ES: 26	DAA 27	SUB Eb Gb 28	SUB Ev Gv 29	SUB Gb Eb 2A	SUB Gv Ev 2B	SUB AL Ib 2C	SUB eAX Iv 2D	CS: 2E	DA \$ 2F
XOR Eb Gb 30	XOR Ev Gv 31	XOR Gb Eb 32	XOR Gv Ev 33	XOR AL Ib 34	XOR eAX Iv 35	SS: 36	AAA 37	CMP Eb Gb 38	CMP Ev Gv 39	CMP Gb Eb 3A	CMP Gv Ev 3B	CMP AL Ib 3C	CMP eAX Iv 3D	DS: 3E	AA \$ 3F
INC eAX 40	INC eCX 41	INC eDX 42	INC eBX 43	INC eSP 44	INC eBP 45	INC eSI 46	INC EDI 47	DEC eAX 48	DEC eCX 49	DEC eDX 4A	DEC eBX 4B	DEC eSP 4C	DEC eBP 4D	DEC eSI 4E	DEC EDI 4F
PUSH eAX 50	PUSH eCX 51	PUSH eDX 52	PUSH eBX 53	PUSH eSP 54	PUSH eBP 55	PUSH eSI 56	PUSH EDI 57	POP eAX 58	POP eCX 59	POP eDX 5A	POP eBX 5B	POP eSP 5C	POP eBP 5D	POP eSI 5E	POP EDI 5F
PUSHA 60	POPA 61	BOUND Gv Ma 62	ARPL Ew Gw 63	FS: 64	GS: 65	OPSIZE: 66	ADSIZE: 67	PUSH Iv 68	IMUL Gv Ev Iv 69	PUSH Ib 6A	IMUL Gv Ev Ib 6B	IN SB Yb DX 6C	IN SW Yb DX 6D	OUT SB DX Xb 6E	OUT SW DX Xv 6F
J0 Jb 70	JNO Jb 71	JB Jb 72	JNB Jb 73	JZ Jb 74	JNZ Jb 75	JBE Jb 76	JA Jb 77	J8 Jb 78	JNS Jb 79	JP Jb 7A	JNP Jb 7B	JL Jb 7C	JNL Jb 7D	JLE Jb 7E	JNLE Jb 7F
ADD Eb Ib 80	ADD Ev Iv 81	SUB Eb Ib 82	SUB Ev Iv 83	TEST Eb Gb 84	TEST Ev Gv 85	XCHG Eb Gb 86	XCHG Ev Gv 87	MOV Eb Gb 88	MOV Ev Gv 89	MOV Gb Eb 8A	MOV Gv Ev 8B	MOV Ew Sw 8C	LEA Gv M 8D	MOV Sw Ew 8E	POP Ev 8F
NOP 90	XCHG eAX eCX 91	XCHG eAX eDX 92	XCHG eAX eBX 93	XCHG eAX eSP 94	XCHG eAX eBP 95	XCHG eAX eSI 96	XCHG eAX eDI 97	CBW 98	CWD 99	CALL Ap 9A	WAIT 9B	PUSHF Fv 9C	POPF Fv 9D	SAHF 9E	LAHF 9F
MOV AL Ob A0	MOV eAX Ov A1	MOV Ob AL A2	MOV Ov eAX A3	MOVSB Xb Yb A4	MOVSW Xv Yv A5	CMPB Xb Yb A6	CMPSW Xv Yv A7	TEST AL Ib A8	TEST eAX Iv A9	STOSB Yb AL AA	STOSW Yv eAX AB	LODSB AL Xb AC	LODSW eAX Xv AD	SCASB AL Yb AE	SCASW eAX Yv AF
MOV AL Ib B0	MOV CL Ib B1	MOV DL Ib B2	MOV BL Ib B3	MOV AH Ib B4	MOV CH Ib B5	MOV DH Ib B6	MOV BH Ib B7	MOV eAX Iv B8	MOV eCX Iv B9	MOV eDX Iv BA	MOV eBX Iv BB	MOV eSP Iv BC	MOV eBP Iv BD	MOV eSI Iv BE	MOV EDI Iv BF
#2 Eb Ib C0	#2 Ev Ib C1	RETN Iv C2	RETN C3	LES Gv Mp C4	LD \$ Gv Mp C5	MOV Eb Ib C6	MOV Ev Iv C7	ENTER Iv Ib C8	LEAVE Iv C9	RETF Iv CA	RETF C8	INT3 C9	INT Ib CD	INTO CE	IRET CF
#2 Eb 1 D0	#2 Ev 1 D1	#2 Eb CL D2	#2 Ev CL D3	AAM Ib D4	AAD Ib D5	SALC D6	XLAT D7	ESC 0 D8	ESC 1 D9	ESC 2 DA	ESC 3 DB	ESC 4 DC	ESC 5 DD	ESC 6 DE	ESC 7 DF
LOPNZ Jb E0	LOOPZ Jb E1	LOOP Jb E2	JCXZ Jb E3	IN AL Ib E4	IN eAX Ib E5	OUT Ib AL E6	OUT Ib eAX E7	CALL Jz E8	JMP Jz E9	JMP Ap EA	JMP Jb EB	IN AL DX EC	IN eAX DX ED	OUT DX AL EE	OUT DX eAX EF
LOCK: F0	INT1 F1	REPNE: F2	REP: F3	HLT F4	CMC F5	#3 Eb F6	#3 Ev F7	CLC F8	STC F9	CLI FA	STI FB	CLD FC	STD FD	#4 INC/DEC FE	#5 INC/DEC FF

Na rozdíl od klasického assembleru existuje pro jednu instrukci celá sada opcodeů, které se liší parametry. Některé instrukce zapisují přímo do konkrétních registrů, jiné mají zdroj a cíl operace zadány jako parametr. Instrukce se také liší tím, jak kolik bytů načítají jako parametr, s jak velkou částí registru pracují. (Např. zda s celým EAX, nebo jen s AX), zda zapisují na konkrétní paměťové místo přímo a nebo pro výpočet používají další registry. Výpočet takové adresy může být tedy i dán například jako součet DX + ES + hodnota zadaná parametrem. Další kapitolou jsou instrukční prefixy, což jsou prakticky samostatné instrukce, které mění chování následující instrukce. I těchto prefixů může být více. V modelovém příkladu jsme narazili maximálně na dva zároveň (66 – modifikoval délku registru – tedy že se má pracovat s celým EAX a 26, který říkal, že se nemá použít DS, ale ES pro určení segmentu)

Další rozhodnutí bylo, jakým programovacím jazykem naši semestrální práci budeme vytvářet. Rozhodovali jsme se mezi C# a C. Z důvodu rychlosti, přímého přístupu do paměti, jednodušší správy jsme se rozhodli pro jazyk C.

Zpracování

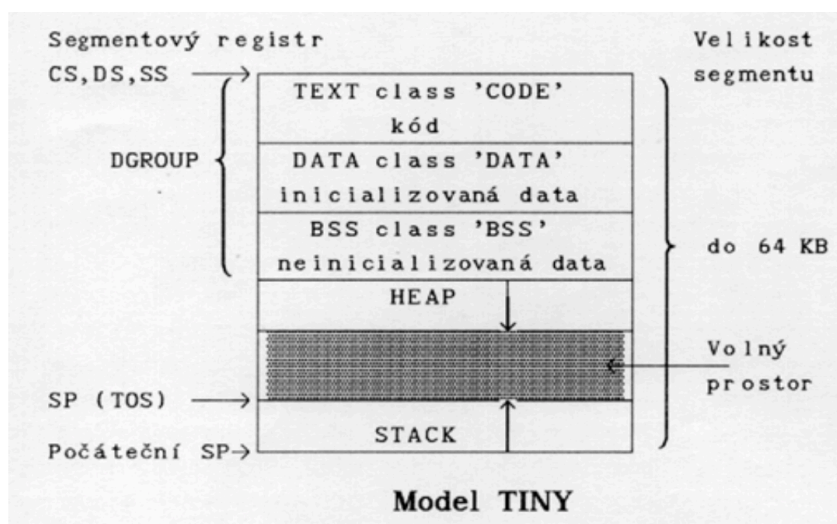
Vývoj programu byl primárně na OS MacOS, debugován v TurboDebageru, testován na Windows 7 64bit, testován ve DOSBoxu.

Program prošel několika významnými úpravami. Tyto úpravy pramenily z našich úvah, průběžné prezentace či emailové konzultace se zadavatelem.

Abychom se vyhnuli častým programátorským chybám v alokovaní paměti, tak jsme nejdříve používali statické pole, nepoužívali pointery. Ve finální verzi jsme potřebný segment alokovali standardně na hromadě a ne v zásobníku.

Jelikož byl modelový program v paměťovém režimu TINY, bylo jisté, že si vystačíme s alokací jednoho celého segmentu pro kód i data.

Na počátku jsme si vynulovali registry a nastavili zásobník na konec segmentu. Ten jsme ale nakonec nepoužili.



Původní logika zápisu do registru byla zvolena takto:

```
reg32 registers[REG_COUNT];
```

```
registers[AX] = 0x1h;
```

```
#define EAX → 0
```

```
#define EBX → 1
```

```
#define ECX → 2
```

```
#define EDX → 3
```

```
#define ESI → 4
```

```
#define EDI → 5
```

```
#define ESP → 6
```

```
#define EBP → 7
```

Zápis do registru AH

```
val = memory[registers[IP]]; → → → → // načtu 8 bitů
val <= 8; → → → → → → → → // posunu doleva do tvaru xxxxxxxx00000000
registers[EAX] &= 0xFFFF00FF; → → // vynuluji AH část
registers[EAX] |= val; → → → → → // zapíšu bity do AH
```



Zápis 8 bitů do registru

```
reg1 = getRMregister(1, RMcode);
reg2 = getRMregister(2, RMcode);
registers[reg1] = registers[reg2] % 0xFF; → // pracuje pouze s bytem
```

Bylo zvoleno jedno velké 32bitové pole pro všechny registry, do kterého jsme se odkazovali přes indexy definované jako konstanty. Ve finální verzi jsme ale použili union, který je schopen pro jedno paměťové místo použít různé datové typy. Tedy jak 8, 16 tak i 32 bitové číslo. Jediný zádrhel byl, pokud jsme potřebovali do unionu vměstnat dvě proměnné zároveň. Registry AH a AL, protože jsme potřebovali zapisovat i do AH (viz obrázek). Tento problém však bylo možné vyřešit vložením struktury do unionu. Výsledná datová struktura pro jeden registr je tedy následující:

```
typedef unsigned long reg32;
typedef unsigned int reg16;
typedef unsigned char byte;
```

```
typedef union{
    byte al, ah;
    reg16 ax;
    reg32 eax;
} regAX;
```

al a ah se vzájemně přepisují

```
reax.al = 2;
printf("ax %d \n", reax.ax);
reax.ah = 3;
printf("ax %d \n", reax.ax);
```

Vypíše:

```
ax 2
ax 3
```

//vyreseny problem

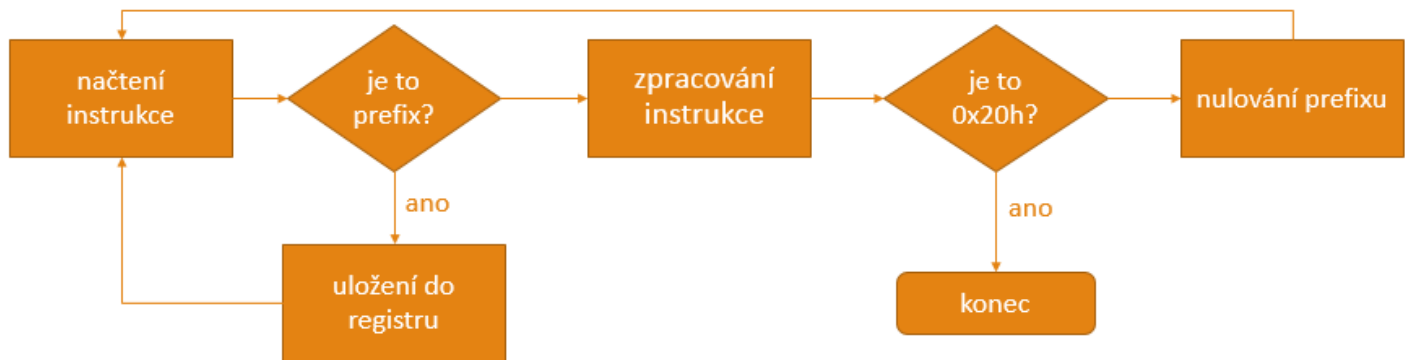
```
typedef union
{
    reg16 ax;
    reg32 eax;
    struct
    {
        byte al;
        byte ah;
    };
} regAX;
```

Nyní stejný kód korektně vypíše:

```
ax 2
ax 770
```

Všechny registry pak byly poskládány do struktury, jejíž pointer se předával mezi jednotlivými funkcemi zpracovávající instrukce.

Celkové zpracování programu funguje podle tohoto diagramu:



Zpracování jednotlivých instrukcí jsme vyřešili přes velký switch, kde je vidět že jakmile má přijít ke zpracování nějaké instrukce, bude vždy zavolána konkrétní funkce. Parametry instrukce jsou načítány až v konkrétních funkcích, což celý program velmi zpřehledňuje.

```
> > > switch (instr) > // pro každou instrukci se volá extra funkce. Načtení parametrů a posun IP se dělá až v té funkci
> > > {
> > > case MOVEAX: > ret = moveEax(&regs, memory); break;
> > > case MOVEBX: > ret = moveEbx(&regs, memory); break;
> > > case MOVEDX: > ret = moveEdx(&regs, memory); break;
> > > case MOVESI: > ret = moveEsi(&regs, memory); break;
> > > case MOVE8C: > ret = move8C(&regs, memory); break;
> > > case MOVE8E: > ret = move8E(&regs, memory); break;
> > > case XOR: > > ret = xor_instr(&regs, memory); break;
> > > case JMP: > > ret = jmp(&regs, memory); break;
> > > case INC: > > > ret = inc(&regs, memory); break;
> > > case ADD: > > > ret = add(&regs, memory); break;
> > > case MOVE8A: > ret = move8A(&regs, memory); break;
> > > case INCEBX: > > ret = incebx(&regs, memory); break;
> > > case INCEDX: > > ret = incedx(&regs, memory); break;
> > > case DECECX: > > ret = dececx(&regs, memory); break;
> > > case MOVEAH: > ret = moveah(&regs, memory); break;
> > > case ADDADDR: > ret = addaddr(&regs, memory); break;
> > > case CMP: > > > ret = cmp(&regs, memory); break;
> > > case JNE: > > > ret = jne(&regs, memory); break;
> > > case MOVEDI: > > ret = movedi(&regs, memory); break;
> > > case MOVEC7: > > ret = movec7(&regs, memory); break;
> > > }
```

Jednotlivé instrukce jsou uloženy v souboru instrukce.c, jsou nazvány dle svého chování a instrukční sady. Pro názornost přikládáme náhled instrukce ADD:

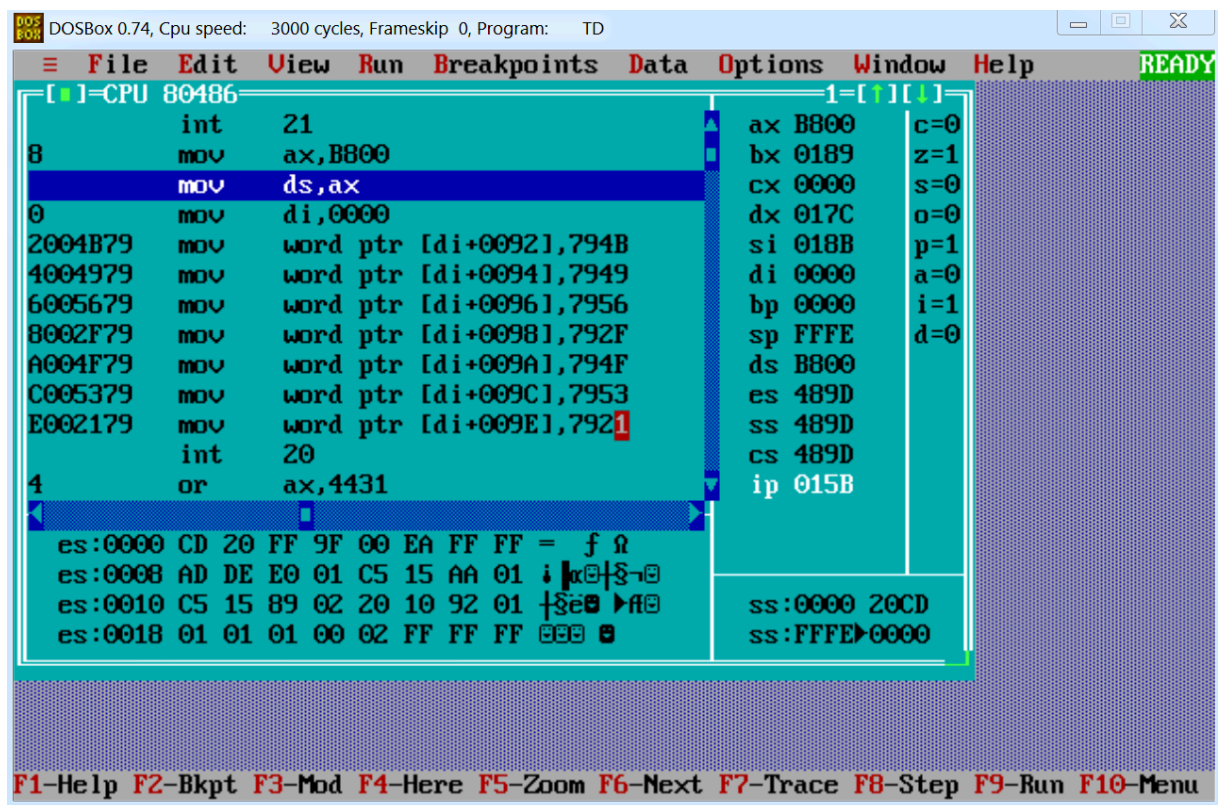
```
// součet
// opět rm mod pro obecné registry
int add(REG *regs, byte *memory)
{
    byte RMcode=0;
    reg16 *reg1, *reg2;

    RMcode = memory[regs->ip+1];

    reg1 = getRMregister(1, RMcode, regs);
    reg2 = getRMregister(2, RMcode, regs);
    *reg2 = *reg2 + *reg1;

    regs->ip+=2;
    if (DEBUG_MODE == 1)
        printf ("Instrukce ADD\n");
    return(0);
}
```

Při vývoji bylo obtížné, že jsme měli poměrně omezenou možnost vidět průběžné výsledky naší práce. Snažili jsme se program debutovat přes zmíněný DOSBox a TurboDebugger viz obrázek níže. V programu také máme tkz. Debug mód, který nám postupně umožňoval „vidět“ co se děje s danými registry a jejich hodnotami.



Program též obsahoval tabulku přerušení, kterou jsme realizovali jako pole ukazatelů na funkce. V modelovém příkladu jsme se setkali s třemi přerušeními.

První z nich (10h) inicializovalo grafický režim v módu VGA 80x25 při 16 barvách, kde na každý znak připadají dva byty. Jeden pro atributy a druhý pro samotný ASCII kód. Po zavolání tohoto přerušení jsme si tedy vynulovali potřebnou paměť začínající na pozici 0x800h.

Další přerušení (20h) volalo službu DOSu pro zápis řetězce ukončeného znakem \$ na obrazovku. Jenže náš simulátor nemůže jen tak vypsat něco na obrazovku, protože vzorový řetězec končil odsazením řádku a program v dalších krocích zapisoval na pozice v pravém horním rohu obrazovky. Bylo tedy nutné vytvořit buffer do kterého se zapisovalo. A který se vypsal na obrazovku v okamžiku ukončení programu (21h). Protože jiný podnět mezi posledním zápisem do paměti určené pro obrazovku a koncem programu nebyl.

Závěr

Všichni jsme si v této semestrální práci zopakovali jazyk C, pochopili jsme a naučili se několik instrukcí pro Intel x86, pochopili základy virtualizace, přerušení, práce s registry a principy fungování operačního systému. Práce byla navíc zajímavá svým nestandardním zadáním, neznámým výstupem/vstupem. Nejvíce se nám líbil skok o -1 krok na parametr předchozí instrukce, který se zpracoval jako instrukce další.

Žel se nám nepodařilo dosáhnout interpretace znakových atributů. Nenalezli jsme jednoduchý způsob jak zapisovat barvy do konzole OSX. (žel conio.h pro mac k dispozici není.) Takže náš výstup zůstává neblikavý a nudně černobílý. Ve všech ostatních parametrech však zcela totožný se zadáním.