



# Podstawy Sztucznej Inteligencji (PSZT)

Paweł Wawrzyński

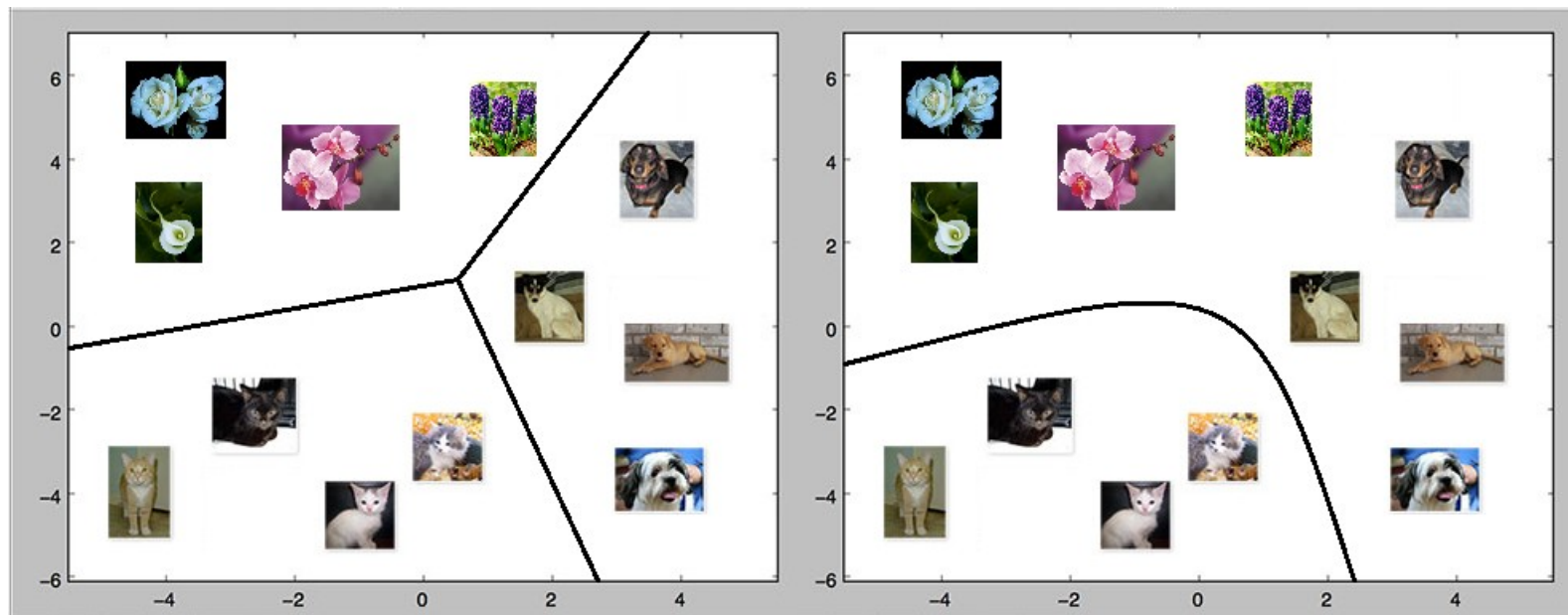
Uczenie maszynowe  
Klasyfikacja i klasyfikatory

# Plan na dziś

- Maszyny wektorów nośnych
- Drzewa decyzyjne i lasy losowe
- Gradient boosting

# Maszyny wektorów nośnych

## *Support Vector Machines – SVM*



- Klasyfikator
- Na podstawie danych buduje funkcję

$$\begin{aligned} f(x) > 0 &\rightarrow x \in \text{Klasa} \\ f(x) \leq 0 &\rightarrow x \notin \text{Klasa} \end{aligned}$$

# SVM – przypadek liniowo separowalny

$x_i$  -  $i$ -ty obraz

$y_i = 1$  jeśli  $x_i \in \text{Klasa}$

$y_i = -1$  jeśli  $x_i \notin \text{Klasa}$

Funkcja rozgraniczająca

$$f(x) = w^T x - b$$

$$(w, b) = \arg \min_{w, b} \|w\|^2$$

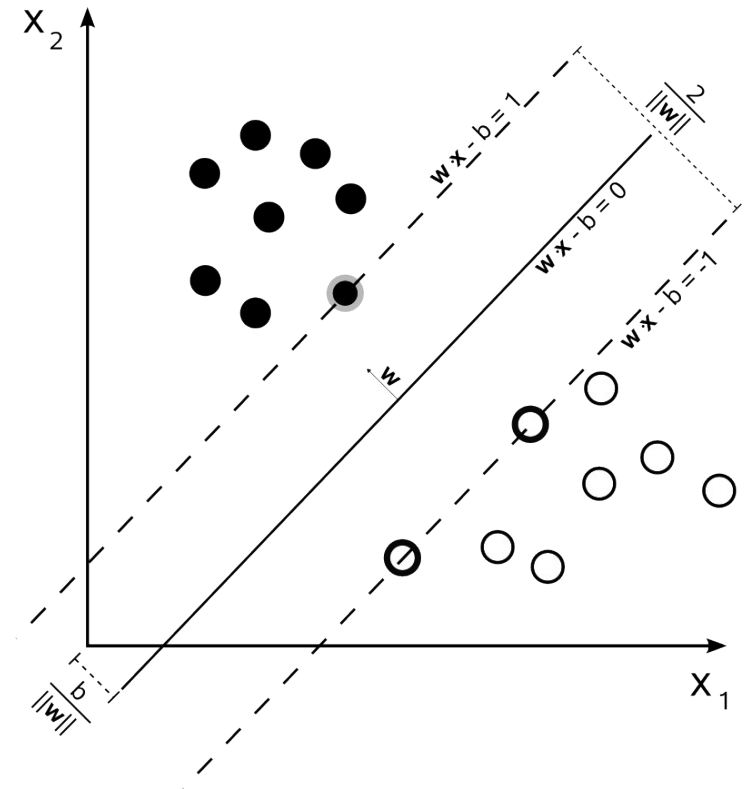
przy ograniczeniach

$$w^T x_i - b \geq 1 \text{ dla } x_i \in \text{Klasa}$$

$$w^T x_i - b \leq -1 \text{ dla } x_i \notin \text{Klasa}$$

inaczej, przy ograniczeniach

$$(w^T x_i - b) y_i \geq 1$$



# SVM – przypadek nieseparowalny liniowo

$$f(x) = w^T x - b$$

$$(w, b) = \arg \min_{w, b} \sum_i \xi_i + \lambda \|w\|^2$$

$$\lambda > 0$$

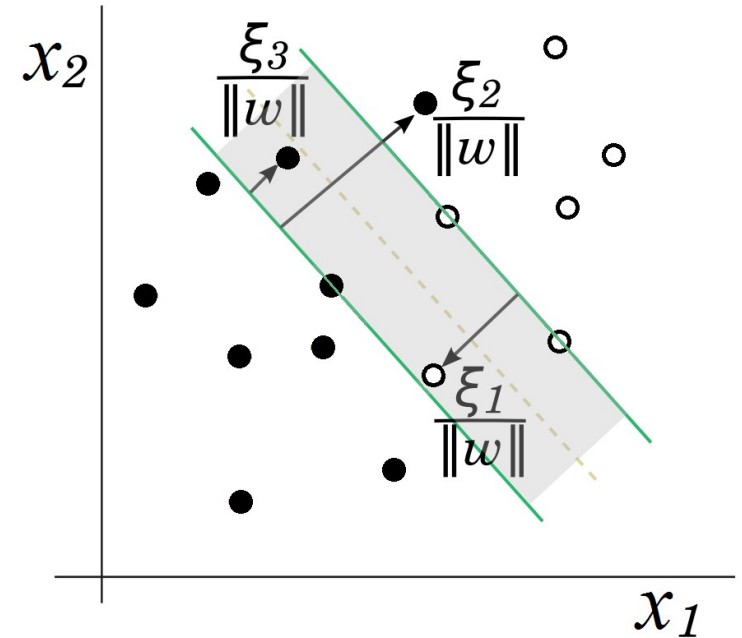
przy ograniczeniach  
dla każdego  $i$ :

$$\xi_i \geq 0$$

$$(w^T x_i - b) y_i \geq 1 - \xi_i$$

Wniosek z powyższego

$$\xi_i = \max \{1 - f(x_i) y_i, 0\}$$



Twierdzenie o reprezentacji

$$w = \sum_i \alpha_i y_i x_i$$

$\alpha_i \neq 0$  tylko dla  $i \in SVs$

# SVM – postać nieliniowa

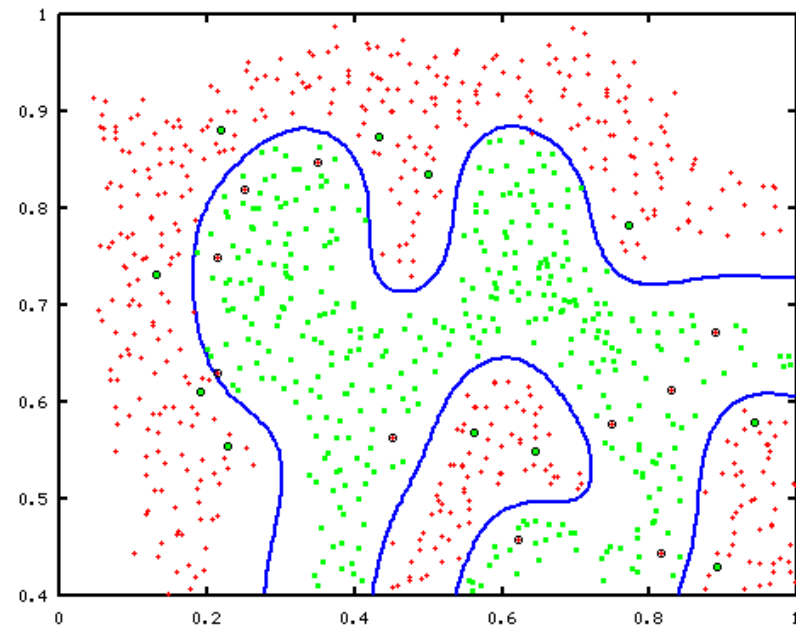
- Zasada taka sama, ale nowa przestrzeń

$$z = \phi(x)$$

$$w = \sum_i \alpha_i y_i \phi(x_i)$$

$$f(x) = w^T \phi(x) - b$$

$$(\alpha_{1..N}, b) = \arg \min_{\alpha_{1..N}, b} \sum_i \max \{1 - f(x_i) y_i, 0\} + \lambda \|w\|^2$$



# SVM – postać nieliniowa

$$f(x) = w^T \phi(x) - b$$

$$w = \sum_i \alpha_i y_i \phi(x_i)$$

$$f(x) = \sum_i \alpha_i y_i \phi(x_i)^T \phi(x) - b$$

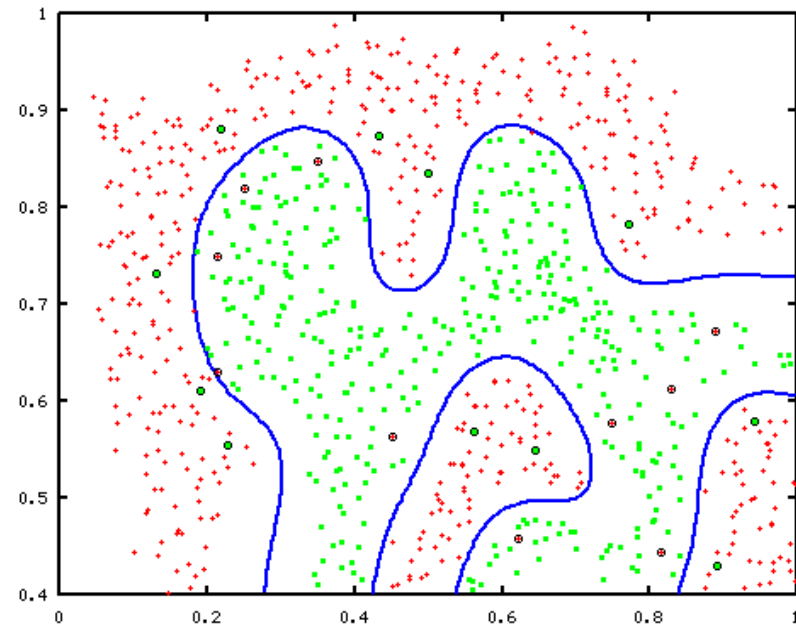
## Jądra (*kernels*) SVM

$$\phi(x)^T \phi(y) = k(x, y)$$

liniowe:  $k(x, y) = x^T y$

wielomianowe:  $k(x, y) = (1 + x^T y)^d, d > 0$

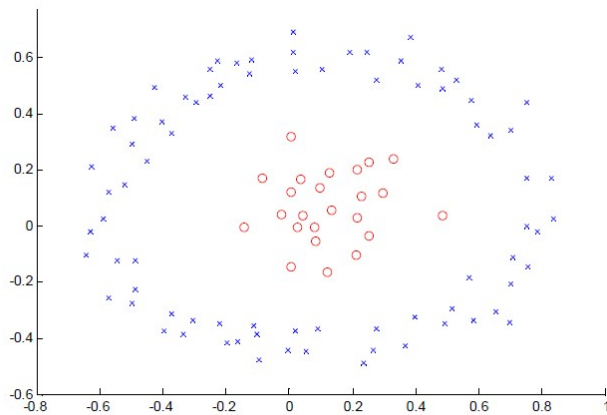
gaussowskie (RBF):  $k(x, y) = \exp(-\|x - y\|^2 / 2\sigma^2)$



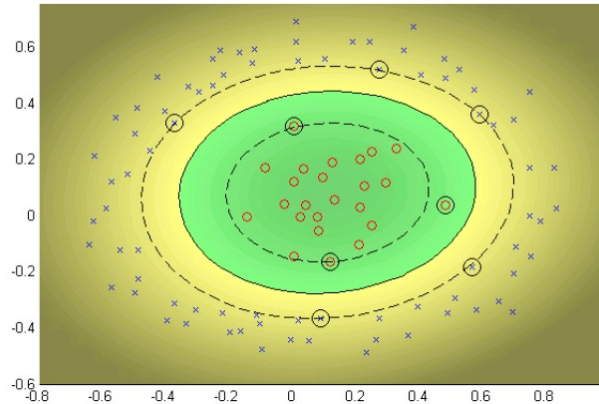
# SVM – jądro RBF

$$(\alpha_{1..N}, b) = \arg \min_{\alpha_{1..N}, b} \sum_i \max\{1 - f(x_i) y_i, 0\} + \lambda \|w\|^2$$

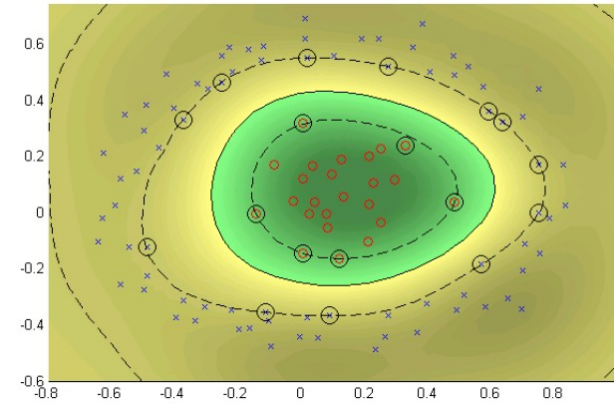
$$f(x) = \sum_i \alpha_i y_i \exp(-\|x_i - x\|^2 / 2\sigma^2)$$



$\sigma=1, \lambda=10$



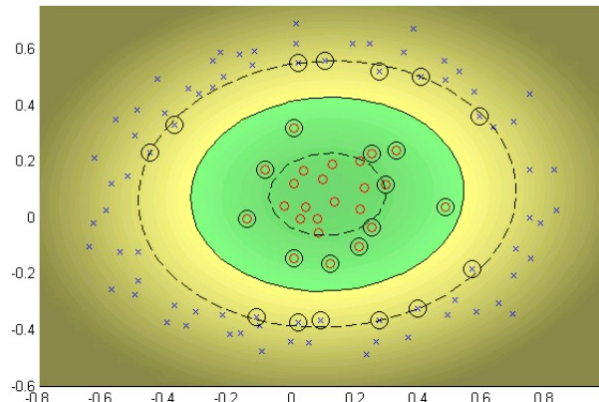
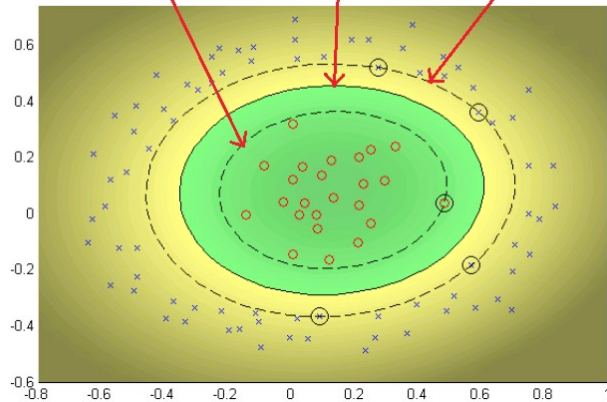
$\sigma=0.25, \lambda \approx \infty$



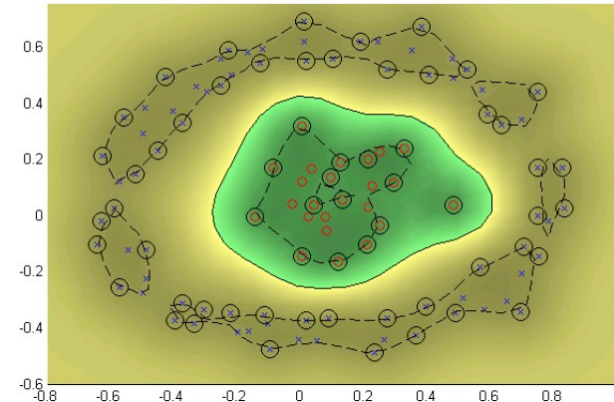
$\sigma=1, \lambda=1$

$f(x)=-1, f(x)=0, f(x)=1$

$\sigma=1, \lambda=100$



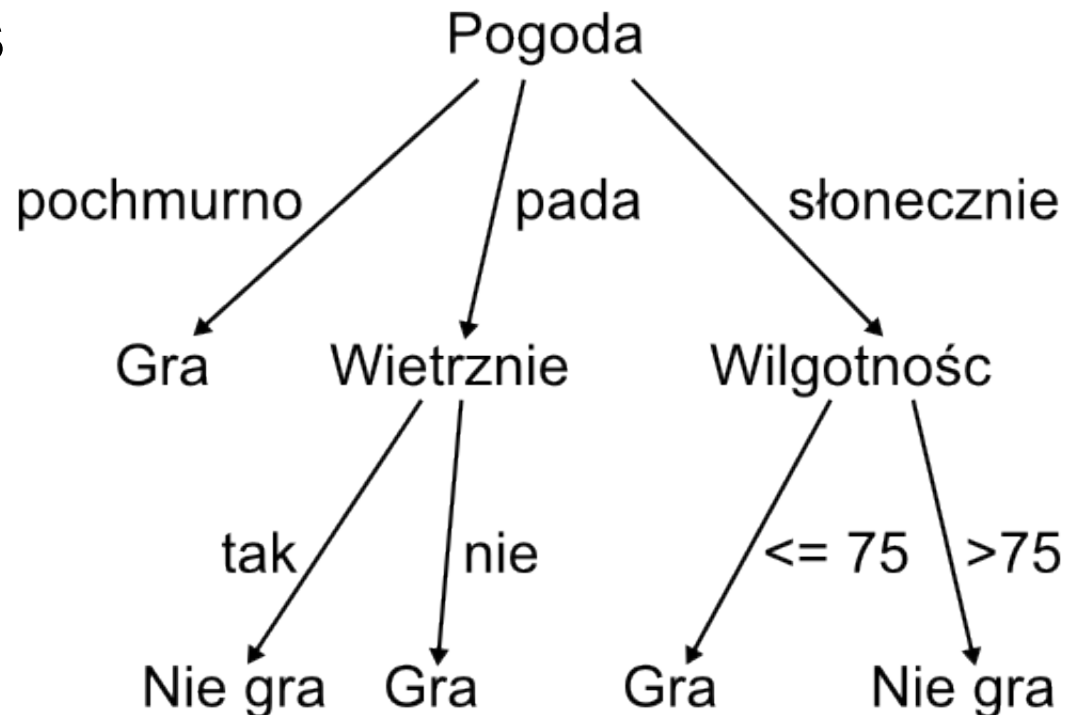
$\sigma=0.1, \lambda \approx \infty$





# Indukcja drzew decyzyjnych

- Baza danych przypadków z ich klasyfikacją
- Na jej podstawie  
→ mechanizm decyzyjny w formie drzewa
- Czy Tiger Woods gra w golfa?



# Algorytm ID3

*funkcja ID3*(  $C$  : zbiór klas ,  
                   $R$  : zbiór atrybutów poza klasą ,  
                   $S$  : zbiór obiektów )

- 1:   jeśli  $S = \emptyset$  : zwróć błąd
- 2:   jeśli wszystkie obiekty w  $S$  są tej samej klasy:
- 3:       zwróć węzeł zawierający tylko tę klasę
- 4:   jeśli  $R = \emptyset$  :
- 5:       zwróć węzeł zawierający klasę najczęstszą w  $S$
- 6:    $D =$  atrybut maksymalizujący  $InfGain(D, S)$
- 7:    $d_j = j$  - ta wartość tego atrybutu ,  $j = 1, 2, \dots$
- 8:    $S_j = \{o \in S \mid D(o) = d_j\}$
- 9:   zwróć drzewo z korzeniem oznaczonym przez  $D$ ,
- 10:   krawędziami  $d_j$  ,  $j = 1, 2, \dots$  , prowadzącymi do drzew
- 11:    $ID3(R - \{D\}, C, S_1), ID3(R - \{D\}, S_2), \dots$

# *InfGain*

- Entropia zbioru,  $f_i$  - częstość  $i$ -tej klasy

$$I(S) = - \sum_i f_i \ln f_i$$

- Entropia zbioru podzielonego na podzbiory

$$Inf(D, S) = \sum_j \frac{|S_j|}{|S|} I(S_j)$$

- Zdobyecz informacyjna

$$InfGain(D, S) = I(S) - Inf(D, S)$$

# Algorytm C4.5

*funkcja C 4.5*(  $C$  : zbiór klas ,  
                   $R$  : zbiór atrybutów poza klasą ,  
                   $S$  : zbiór obiektów )

- 1:  $T = \mathbf{ID3}$
- 2: Dla każdego liścia  $T$  :
- 3:     Dla każdego węzła  $w$  na drodze liść-korzeń :
- 4:          $e_0$  = oszacowanie błędu testowego w poddrzewie  $w$
- 5:          $e_1$  = oszacowanie błędu testowego,
- 6:         gdyby  $w$  zwracał najczęstszą w nim klasę
- 7:         jeśli  $e_0 \geq e_1$  :
- 8:             zastąp poddrzewo liściem zwracającym
- 9:             najczęstszą w nim klasę

# Szacowanie błędu testowego

$e_S$  – błąd na zbiorze treningowym

$e_T$  – szacowany błąd na zbiorze testowym

$$e_T \approx e_S + \frac{\sqrt{e_S(1-e_S)}}{|S|}$$

# W stronę lasów losowych

- Wadą ID3 jest przeuczenie (*overfitting*)
- Wadą C4.5 jest nienajlepsza klasyfikacja  
← zachłanny sposób wyboru atrybutów w węzłach drzewa
- Pomysł:
  - Zbudować wiele różnych drzew na bazie różnych problemów niesprzecznych z danym
  - Klasyfikacja ← dominanta klasyfikacji dokonywanych przez drzewa

# Budowa lasu losowego (*random forest*)

*procedura Twórz\_las*(  $C$  : zbiór klas ,  
                                   $R$  : zbiór atrybutów poza klasą ,  
                                   $S$  : zbiór obiektów    )

- 1: dla  $b=1, \dots, B$ :
- 2:      $S_b = B$  obiektów z  $S$  wylosowanych ze zwracaniem
- 3:      $R_b = \lfloor \sqrt{|R|} \rfloor$  atrybutów wylosowanych bez zwracania z  $R$
- 4:      $f_b$  = drzewo decyzyjne zbudowane na podstawie  $C, R_b, S_b$

*funkcja Zaklasyfikuj*(  $o$  : obiekt    )

- 1: dla  $b=1, \dots, B$ :
- 2:      $c_b$  = klasa obiektu  $o$  wskazana przez  $f_b$
- 3: zwróć najczęstszą klasę w  $\{c_1, \dots, c_B\}$

# Gradient Boosting – idea

- Zadanie aproksymacji na zbiorze skończonym  $\langle x_i, y_i \rangle, i \in \{1, \dots, n\}$

- Modele

$$\bar{f}_m: R^{n_x} \rightarrow R^{n_y}, \quad \gamma_m \in R, \quad \bar{F}_m(x_i) = \sum_m \gamma_m \bar{f}_m(x_i) \approx y_i$$

- Funkcja straty

$$q_i: R^{n_y} \rightarrow R, \quad \text{np. } q_i(y) = 0.5 \|y - y_i\|^2$$

- W pętli:

- Kolejne  $\bar{f}_m$  poprawia błędy dotychczasowego modelu



# Gradient Boosting – algorytm

1: Inicjalizacja wartością stałą

$$F_0(x) \equiv \arg \min_{\gamma} \sum_{i=1}^n q_i(\gamma).$$

2: Dla  $m=1$  do  $M$ :

2.1. Oblicz pseudo-rezidua:

$$r_{i,m} = - \left[ \frac{\partial q_i(F_{m-1}(x_i))}{\partial F_{m-1}(x_i)} \right], \quad i=1, \dots, n, \quad \text{np. } r_{i,m} = y_i - F_{m-1}(x_i)$$

2.2. Naucz  $\bar{f}_m$  używając  $\langle x_i, r_{i,m} \rangle, i=1, \dots, n$   
jako zbioru treningowego

2.3. Oblicz  $\gamma_m$

$$\gamma_m = \arg \min_{\gamma} \sum_{i=1}^n q_i(F_{m-1}(x_i) + \gamma \bar{f}_m(x_i)).$$

$$2.4. \quad F_m(x) = F_{m-1}(x) + \gamma_m \bar{f}_m(x)$$

3. Zwróć  $F \equiv F_M$

# XGBoost – biblioteka

- eXtreme Gradient Boosting
- Algorytm: Gradient Boosting
- $\bar{f}_m$  mają postać drzew
- Do ściągnięcia z github-a
- Projekt rozpoczęty przez Tianqi Chen'a z Distributed Machine Learning Community
- Często wygrywa konkursy na Kaggle.com
- „When in doubt, use xgboost”