## 班级 友 运 產 辨 学号 2019112784 姓名 冯 恪 昕 任课教师

## 平面控制测量

1、 已知下列数据,计算闭合导线各点的坐标(点号按顺时针编排,角度闭合差允许值取 $\pm 40\sqrt{n}$ ",导线全长相对闭合差允许值为1/3000)。

测	角度观测	角度	**エビを座	山上之是在	边长	坐标增量		坐标增量改正值		改正后坐标增量		坐标	
站	值	改正 值	改正后角度	坐标方位角	边长	ΔΧ	ΔΥ	dx	dy	Δ Χ'	ΔΥ'	X	Y
	o / //	"	0 / //	0 / //	m	m	m	m	m	m	m	m	m
1	60 33 15		60 33 09	143 07 15	155.55	+93.35	-124,42	+0.01	+0.03	+93.36	-124.39	500.00	500.00
2	156 00 45	-6	156 00 39		05.77			· ·			•	593.36	375.61
3	88 58 00	-6	88 57 54	167 06 36	25.77	45.75	-25,12	+0.00	+0.00	45.75	-25.12	599.11	350.49
4	95 23 30	-6	95 23 24	258 08 42	123.68	-121.04	-25.41	+0.01	+0.02	-121.03	-25.39	478.08	325.1
				342 45 18	76.57	-22.70	+73.13	+0.00	10.01	-22.70	+73.14		-
5	139 05 00	-6	139 04 54									455.38	398.24
1	60 33 15	-6	60 33 09	23 40 24	111.09	+44.61	+101.74	+0.01	+0.02	+44.62	+101.76	500.00	500.00
2													
Σ	540 00 30	-30	540 00 00		492.66	tx=-0.03	fy=-0.08	40.03	40.08	0	0		

班级	_ 学号	姓名	任课教师

2、已知下列数据,计算附合导线各点的坐标(角度闭合差允许值取 $\pm 40\sqrt{n}$ ",导线全长相对闭合差允许值为 1/3000。)

测	角度观测	角度	改正 改正后角度	改正后角度	改正后角度	改正后角度	<b>ル</b> 七十 <i>合</i>	24 V.	坐标	增量	坐标增量	量改正值	改正后生	<b>と</b> 标増量	坐	标
站	值	位					坐标方位角	边长	ΔΧ	ΔΥ	dx	dy	Δ Χ'	ΔΥ'	X	Y
	0 / //	"	0 / //	0 / //	m	m	m	m	m	m	m	1	m			
В												123.92	869.57			
A	102 29 00										/	55.69	256.29			
	100 12 00				107.31						/					
1	190 12 00				81.46											
	180 48 00				01.40											
2					85.26						\					
С	79 13 00										<u> </u>	302.49	139.71			
D											· ·	491.04	686.32			
Σ	552 42 00															
辅助	辅助计算:															

坐杨不符呀...

2

班级	_ 学号	_ 姓名	_ 任课教师	
				$B_{\psi}$

- 3、在四等水准测量中,为了保证结果的正确性,每个测站上需要做哪些检核?
- (1)后视水准尺的黑面,读下丝、上丝和中丝读数.
- (2)后视水准尺的红面,读中丝读数.
- (3)前视水准尺的黑面,读下丝、上丝和中丝读数.
- (4)前视水准尺的红面,读中丝读数。
- 4、完成下列四等水准测量表格计算。

2년리 소. 노.	后尺	下丝 上丝	前尺	下丝 上丝		标尺读数		K十黑	高差	
测站编号	后	<u>上丝</u>     <u>上丝</u>	后	距 上丝	方向及 尺号	DVI <del>et i</del>	le Ti	- 二红 (mm)	中数 (m)	备考
	视	距差	累计	见距差		黑面	红面	(11111)	(m)	
	1. 655		1. 145		后 K7	1. 394	6. 081	0		
1	1. 132		0.	633	前 K8	0.889	5. 675	-1	0.506	$K_7 = 4.687$
	5.23		5.12		后一前	0.505	0.406	(		$K_8 = 4.787$
	40.11		+(	0.(1						

5、用三角高程测量 A、B 两点的高差,观测得到斜距  $S_{AB}$ =367.248m,竖直角  $\alpha$  =-2°10′35″, A 点仪器高为 1.402m,B 点目标高为 1.521m,求 AB 点之间的高差(忽略球气差的影响)。 H=367.248 x  $\sin(2^{\circ}[0^{\circ}35^{\circ}])$  = 13.947 m

6、已知前方交会定点的下列数据,求 P 点的坐标。 $X_A$ =3646.35m, $Y_A$ =1054.54m,  $X_B$ =3873.96m, $Y_B$ =1772.68m, $\angle$ PAB = 64°03′30″, $\angle$ PBA = 59°46′40″。

$$D_{AB} = \sqrt{(X_B - X_A)^2 + (Y_B - Y_A)^2} = 753.35 m$$

$$\alpha_{AB} = \arctan \frac{Y_B - Y_A}{X_B - X_A} = 72^{\circ} 24' 52''$$

$$D_{AP} = D_{AB} \cdot \frac{\sin \beta}{\sin (\alpha + \beta)} = 783.68 m$$

$$\alpha_{AP} = \alpha_{AB} - \alpha = 8^{\circ} 21' 22''$$

$$X_P = X_A + D_{AP} \cdot \cos \alpha_{AP} = 4421.71 m$$

