El1024/MT1024 "Programación Concurrente y Paralela" 2023–24	Entregable
Nombre v apellidos (1): Laura Llorens Angulo	para
Nombre y apellidos (1): Laura Llorens Angulo Nombre y apellidos (2): Martin Martinez Ramos	Laboratorio
Tiempo empleado para tareas en casa en formato <i>h:mm</i> (obligatorio):	la08_g

Tema 10. Programación de Multicomputadores o MMD

Tema 11. Comunicaciones Punto a Punto en MPI

1 El siguiente código inicializa MPI, obtiene el número de procesos activos (numProcs) y el identificador del proceso (mild), tras lo cual imprime estas dos informaciones y finaliza MPI. #include <stdio.h> // Definicion de rutinas para E/S #include <mpi.h> // Definicion de rutinas de MPI // Programa principal int main(int argc, char *argv[]) // Declaracion de variables int miId, numProcs: // Inicializacion de MPI MPI_Init(&argc , &argv); // Obtiene el numero de procesos en ejecucion MPI_Comm_size(MPLCOMM_WORLD, &numProcs); // Obtiene el numero de procesos en ejecucion // Obtiene el identificador del proceso MPI_Comm_rank(MPLCOMM_WORLD, &mild); // Obtiene el identificador del proceso — PARTE CENTRAL DEL CODIGO (INICIO) — // Impresion de un mensaje en el terminal printf("Hola, soy el proceso %d de %d\n", mild, numProcs); ----- PARTE CENTRAL DEL CODIGO (FINAL) -// Finalizacion de MPI MPI_Finalize(); return 0;

Para poder probar este código, primero hay que compilarlo y luego ejecutarlo, utilizando los siguientes comandos:

```
mpicc -o hola hola.c; mpirun -np 4 ./hola
```

Si se ejecuta varias veces el código, ¿tiene siempre el mismo comportamiento? ¿Por qué?

Se imprime en un orden aleatorio ya que no hay sincronización.

- Realiza las siguientes tareas.
 - 2.1) Escribe un programa en MPI en el que el proceso 0 lea un valor del teclado y lo almacene en la variable n. Una vez el proceso 0 haya leído del teclado el valor, todos los procesos deberán imprimir el contenido de la variable n. Es decir, cada proceso debe imprimir en

```
una misma línea su identificador y el contenido de la variable n, tal y como sigue:
      Proceso <i> con n = <n>
```

```
Escribe a continuación únicamente la parte central del código.
    · int main(int argc, char *argv[])
      // Declaracion de variables
      int mild, numProcs,n;
      // Inicializacion de MPI
      MPI Init(&argc, &argv);
      // Obtiene el numero de procesos en ejecucion
      MPI Comm size(MPI COMM WORLD, &numProcs); // Obtiene el numero de procesos en ejecucion
     · // Obtiene el identificador del proceso
      MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &mild); // Obtiene el identificador del proceso
      if(mild == 0){
       printf("Ingrese un número: \n");
       scanf("%d", &n);
      printf("Proceso %d con n = %d \n", mild,n);
      // Finalizacion de MPI
      MPI_Finalize();
      return 0;
    . }
2.2) ¿Todos los procesos tienen el valor leído por el proceso 0 en sus variables n? ¿Por qué?
    No, cada proceso tiene su propia variable n, y como el proceso 0 es el unico que
    la lee es el unico que tiene su valor.
```

2.3)	Modifica el anterior programa para que una vez el proceso 0 haya leído el número, lo envíe él mismo al resto de procesos. Para ello deberá utilizar operaciones de comunicación punto a punto, enviando el contenido de la variable $\bf n$ al proceso 1, en primer lugar, luego al proceso 2, y continuando con el resto.			
	Así, tras esta fase de comunicaciones, todos los procesos deberían tener el valor leído el proceso 0 en la variable n. Finalmente, cada proceso debe imprimir en una misma l su identificador y el contenido de n, tal y como se comentó con anterioridad. Escribe a continuación únicamente la parte central del código.	as esta fase de comunicaciones, todos los procesos deberían tener el valor leído por eso 0 en la variable n. Finalmente, cada proceso debe imprimir en una misma línea tificador y el contenido de n, tal y como se comentó con anterioridad.		
	if(mild == 0){			
	printf("Ingrese un número: \n");			
	scanf("%d", &n);			
	for(i = 1; i < numProcs; i++){			
	:_cond(an, 1, :_nt1, 1, oo, :_contvo.te2);			
	}			
	···· }else{			
	MPI Status s;			
	MPI_Recv(&n, 1, MPI_INT, 0, 88, MPI_COMM_WORLD, &s);			
	}			
	printf("Proceso %d con n = %d \n", mild,n);			
2.4)	¿Todos los procesos tienen el valor leído por el proceso 0 en sus variables n? ¿Por qué	?		
	Sí, porque todos lo han recibido del proceso 0.			

En este ejercicio se va a implementar el algoritmo ping-pong para medir la latencia y el ancho de banda de la red de comunicaciones que interconecta dos procesos.

Puedes aprovechar el siguiente código:

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
#include <mpi.h>
// ==
int main( int argc, char * argv[] ) {
  // Declaracion de variables.
  MPI_Status s;
  int
               numProcs, miId, numArgs, vecArgs[5] = \{0, 0, 0, 0, 0\};
  int
               numMensajes, minTam, maxTam, incTam, tam, i, j;
  char
               * ptrWorkspace;
  double
               t1, t2, tiempoTotal, tiempoPorMensajeEnMicroseg,
               anchoDeBandaEnMbs;
               miNombreProc[ MPLMAX_PROCESSOR_NAME ];
  char
  int
               longNombreProc;
  // Inicializacion de MPI.
  MPI_Init( & argc, & argv );
  MPI_Comm_size( MPLCOMMLWORLD, & numProcs );
  MPI_Comm_rank( MPLCOMM_WORLD, & mild );
  // Comprobacion del numero de procesos.
  if ( numProcs < 2 ) 
    if (miId == 0)
      fprintf( stderr, "\nError: Al menos se deben iniciar dos procesos\n\n");
    MPI_Finalize();
    return(-1);
  }
  // Imprime el nombre de los procesadores.
  MPI_Get_processor_name( miNombreProc, & longNombreProc );
  printf("Proceso % Se ejecuta en: %\n", miId, miNombreProc);
  // El proceso 0 inicializa las cinco variables.
  if (miId = 0)
    {\rm numArgs}
                = argc;
    numMensajes = ( numArgs > 1 )? atoi( argv[1] ): -1;
             = (\text{numArgs} > 2)? atoi(\text{argv} [2]): -1;
    if ( numArgs = 5 ) {
      maxTam = atoi( argv[ 3 ] );
      incTam = atoi( argv[ 4 ] );
    } else {
      \max Tam = \min Tam;
      incTam = 1;
  }
  // El proceso 0 prepara el vector con las cinco variables.
  if ( miId == 0 ) {
    vecArgs[0] = numArgs;
    vecArgs[1] = numMensajes;
    vecArgs [ 2 ] = minTam;
vecArgs [ 3 ] = maxTam;
    \operatorname{vecArgs}[4] = \operatorname{incTam};
```

```
// Difusion del vector vecArgs con operaciones punto a punto.
// ... (A)
// El resto de procesos inicializan las cinco variables con la
// informacion del vector. El proceso 0 no tiene que hacerlo porque
// ya habia inicializado las variables.
if (miId != 0)
  numArgs
               = \operatorname{vecArgs}[0];
  numMensajes = vecArgs[ 1 ];
  minTam
              = \operatorname{vecArgs}[2];
  maxTam
               = \operatorname{vecArgs} [3];
  incTam
               = \operatorname{vecArgs} [4];
}
// Todos los procesos comprueban el numero de argumentos de entrada.
if ( numArgs != 3 )&&( numArgs != 5 ) ) {
   \begin{array}{l} \mbox{if (miId} = 0 \mbox{)} \{ \\ \mbox{fprintf(stderr, "\nUso: a.out numMensajes minTam [maxTam incTam ]\n\n")}; \\ \end{array} 
  MPI_Finalize();
  return(-1);
// Imprime los parametros de trabajo.
if (miId = 0) 
  printf ( " Numero de procesos:
                                      % d n, numProcs);
  printf("
             Numero de mensajes:
                                      %5d\n", numMensajes);
  printf( "
                                      \% d \ n" \ , \ min Tam \ ) \, ;
             Tamanyo inicial
  printf(" Tamanyo final
                                      \mathrm{\%5d}\ , \mathrm{maxTam} );
  printf("
                                     % d n, incTam);
             Incremento
}
// Crea un vector capaz de almacenar el espacio maximo.
if(\max Tam != 0) {
  ptrWorkspace = ( char * ) malloc( maxTam );
  if( ptrWorkspace == NULL ) {
    if (miId = 0)  {
      fprintf(\ stderr\ ,\ "\ nError\ en\ Malloc:\ Devuelve\ NULL.\ 'n\ ');
    MPI_Finalize();
    return(-1);
} else {
  ptrWorkspace = NULL;
}
// Imprime cabecera de la tabla.
if (miId = 0)
  printf( " Comenzando bucle para envio de informacion\n\n" );
  printf( " Tamanyo(bytes) tiempoTotal(s.)" );
  printf( " tiempoPorMsg(microsec.) AnchoBanda(MB/s)\n");
  printf("-
  printf( "-
                                                         -\n");
}
// Sincronizacion de todos los procesos
MPI_Barrier( MPLCOMM_WORLD );
// Bucle para pruebas de tamanyos.
for ( tam = minTam; tam <= maxTam; tam += incTam ) {
```

```
// Sincronizacion de todos los procesos
  MPI_Barrier( MPLCOMM_WORLD );
  // Bucle de envio/recepcion de "numMensajes" de tamanyo "tam" y toma de tiempos.
  // ... (B)
  //\ Calculo\ de\ prestaciones:\ tiempo Total\,,\ tiempo Por Mensaje En Microseg\,,
  //\ ancho De Banda En Mbs \, .
  // ... (C)
  // Escritura de resultados.
  if ( mild == 0 ) {
  printf(" %d", tam );
    if(tiempoTotal >= 0.0) {
      printf(" %15.6f", tiempoTotal );
printf(" %15.3f", tiempoPorMensajeEnMicroseg );
printf(" %21.2f", anchoDeBandaEnMbs );
      printf("\n");
    } else {
      printf(": No se han realizado los calculos.\n" );
}
// Imprime final de la tabla.
if (miId = 0)
  printf(" —
  printf( "-
// Liberacion del espacio.
if ( maxTam != 0 ) {
  free( ptrWorkspace );
// Cierre de MPI.
MPI_Finalize();
if (miId = 0) 
 printf( "Fin del programa\n" );
return 0;
```

3.1) Introduce en el programa anterior, el código que permite que el proceso 0 envíe el vector vecArgs al resto de procesos. Busca la definición del vector en el código para identificar su tamaño y el tipo base de sus elementos.

Fíjate que estas líneas se deben insertar a continuación de la línea marcada con "(A)".

Para comprobar el correcto funcionamiento del programa, compila y ejecuta el código:

```
mpicc -o anchoBanda anchoBanda.c
mpirun -np 4 ./anchoBanda 2000 1024
```

Escribe a continuación la parte de tu código que realiza tal tarea:

```
if(mild == 0) {
    for(i=1; i<numProcs; i++) {
        MPI_Send(vecArgs, 5, MPI_INT, i, 33, MPI_COMM_WORLD);
    }
} }else{
    MPI_Recv(vecArgs, 5, MPI_INT, 0, 33, MPI_COMM_WORLD, &s);
}</pre>
```

ATENCIÓN: Los ejercicios anteriores deben realizarse en casa. Los siguientes, en el aula.

3.2) Introduce en el programa anterior, el código que permite que el proceso 0 envíe num mensajes de tamaño tam bytes al proceso 1 y que éste devuelva un mensaje de tamaño 0 bytes cuando reciba el último de ellos.

Incluye también las líneas que permite al proceso 0 identificar cuando se inician (t1) y finalizan (t2) las operaciones de comunicación, utilizando la rutina MPI_Wtime.

Fíjate que estas líneas se deben insertar a continuación de la línea marcada con "(B)".

Escribe a continuación la parte de tu código que realiza tal tarea:

```
if(mild == 0) {
    t1 = MPI_Wtime();
    for(i=0; i < numMensajes; i++){
        MPI_Send(ptrWorkspace, tam, MPI_CHAR, 1, 33, MPI_COMM_WORLD);
    }

MPI_Recv(ptrWorkspace, 0, MPI_CHAR, 1, 33, MPI_COMM_WORLD, &s);
    t2 = MPI_Wtime();

}else if(mild == 1) {
    for(i = 0; i < numMensajes; i++) {
        MPI_Recv(ptrWorkspace, tam, MPI_CHAR, 0, 33, MPI_COMM_WORLD, &s);
    }

MPI_Send(ptrWorkspace, 0, MPI_BYTE, 0, 33, MPI_COMM_WORLD);
}</pre>
```

3.3)	Introduce en el programa anterior, el código que permite al proceso 0 medir el coste de cada comunicación (en segundos), así como la duración media del envío de cada mensaje (en microsegundos) y el ancho de banda de la comunicación (en Megabytes por segundo). Fíjate que estas líneas se deben insertar a continuación de la línea marcada con "(C)".
	Escribe a continuación la parte de tu código que realiza tal tarea:
	if(mild == 0) { tiempoTotal = t2 - t1; tiempoPorMensajeEnMicroseg = (tiempoTotal / numMensajes)*1000000; anchoDeBandaEnMbs = (numMensajes*tam)/(tiempoTotal*1000000); }

3.4) Verifica que el código funciona correctamente incluyendo el número de mensajes a enviar y su tamaño como argumento en la línea de órdenes. Por ejemplo, la siguiente orden,

```
mpirun -np 4 ./anchoBanda 2000 1024
```

realiza el envío de 2000 mensajes de tamaño 1024 bytes.

Escribe el resultado de esta ejecución:

```
Proceso 1
           Se ejecuta en: DESKTOP-OR6D104
Proceso 2
          Se ejecuta en: DESKTOP-OR6D104
Proceso 3 Se ejecuta en: DESKTOP-OR6D104
Proceso 0 Se ejecuta en: DESKTOP-OR6D104
  Numero de procesos:
  Numero de mensajes:
  Tamanyo inicial
                        1024
                        1024
  Tamanyo final
                           1
  Incremento
 Comenzando bucle para envio de informacion
 Tamanyo(bytes)
                  tiempoTotal(s.) tiempoPorMsg(microsec.)
                                                             AnchoBanda(MB/s)
       1024
                     0.002941
                                          1.470
                                                                  696.43
Fin del programa
```

3.5) Verifica que el código funciona incluyendo todos los parámetros: el número de mensajes a enviar, el tamaño mínimo y máximo de los mensajes, así como el incremento en el tamaño del mensaje. Así, la siguiente orden

mpirun -np 4 ./anchoBanda 2000 0 10240 1024

realizará el envío de 2000 mensajes de tamaño 0 (0K), 2000 mensajes de tamaño 1024 (1K), 2000 mensajes de tamaño 2048 (2K), y así sucesivamente hasta enviar 2000 mensajes de tamaño 10240 (10K).

Ejecuta la prueba anterior en patan y completa la siguiente tabla, calculando el ancho de banda en Megabytes por segundo y redondeando el resultado con dos decimales.

Tamaño	Tiempo por mensaje (microseg.)	Ancho de banda (MB/s)
0	2.394	0.0
1024	9.160	111.79
2048	17.840	114.80
3072	26.540	115.75
4096	35.218	116.30
5120	43.916	116.58
6144	52.625	116.75
7168	61.321	116.89
8192	70.012	116.99
9216	78.727	117.06
10240	87.420	117.14

Justifica los resultados.

Cuanto mayor es el tamaño del mensaje mayor es el ancho de banda.

3.6) ¿Cuál es la latencia de las comunicaciones? ¿Cómo lo has calculado?
¿Cómo influye el tamaño de mensaje en el ancho de banda?
¿Qué valor tomarías como el ancho de banda real?

La latencia es 2.394, al enviar un mensaje sin infromación el tiempo obtenido es la latencia. Cuando aumenta el tamaño del mensaje aumenta el ancho de banda.

Como ancho de banda real que hemos cogido es 116,005, la media de los obtenidos.