

```
//creiamo una matrice casuale - usiamo randn cosi abbiamo anche num negativi
A = randn(10)
```

```
A =
```

```
Columns 1 through 7
```

|         |         |         |         |         |         |         |
|---------|---------|---------|---------|---------|---------|---------|
| 0.5377  | -1.3499 | 0.6715  | 0.8884  | -0.1022 | -0.8637 | -1.0891 |
| 1.8339  | 3.0349  | -1.2075 | -1.1471 | -0.2414 | 0.0774  | 0.0326  |
| -2.2588 | 0.7254  | 0.7172  | -1.0689 | 0.3192  | -1.2141 | 0.5525  |
| 0.8622  | -0.0631 | 1.6302  | -0.8095 | 0.3129  | -1.1135 | 1.1006  |
| 0.3188  | 0.7147  | 0.4889  | -2.9443 | -0.8649 | -0.0068 | 1.5442  |
| -1.3077 | -0.2050 | 1.0347  | 1.4384  | -0.0301 | 1.5326  | 0.0859  |
| -0.4336 | -0.1241 | 0.7269  | 0.3252  | -0.1649 | -0.7697 | -1.4916 |
| 0.3426  | 1.4897  | -0.3034 | -0.7549 | 0.6277  | 0.3714  | -0.7423 |
| 3.5784  | 1.4090  | 0.2939  | 1.3703  | 1.0933  | -0.2256 | -1.0616 |
| 2.7694  | 1.4172  | -0.7873 | -1.7115 | 1.1093  | 1.1174  | 2.3505  |

```
Columns 8 through 10
```

|         |         |         |
|---------|---------|---------|
| -0.6156 | 1.4193  | -1.1480 |
| 0.7481  | 0.2916  | 0.1049  |
| -0.1924 | 0.1978  | 0.7223  |
| 0.8886  | 1.5877  | 2.5855  |
| -0.7648 | -0.8045 | -0.6669 |
| -1.4023 | 0.6966  | 0.1873  |
| -1.4224 | 0.8351  | -0.0825 |
| 0.4882  | -0.2437 | -1.9330 |
| -0.1774 | 0.2157  | -0.4390 |
| -0.1961 | -1.1658 | -1.7947 |

```
//verifichiamo se la matrice è simmetrica: il comando dice se è simmetrica con 1
e se non lo è con 0
```

```
issymetric(A)
```

```
{Unrecognized function or variable 'issymetric'.
```

```
}
```

```
issymmetric(A)
```

```
ans =
```

```
<a href="matlab:helpPopup logical" style="font-weight:bold">logical</a>
```

```
0
```

```
//forziamo la simmetria: multiplico la matrice trasposta per la matrice
```

```
A = A'*A
```

```
A =
```

```
Columns 1 through 7
```

|         |         |         |          |         |         |          |
|---------|---------|---------|----------|---------|---------|----------|
| 32.0897 | 13.1740 | -4.8130 | -2.9651  | 6.0853  | 2.2018  | 2.6580   |
| 13.1740 | 18.3444 | -5.2602 | -9.4638  | 3.0731  | 2.1855  | 3.9010   |
| -4.8130 | -5.2602 | 7.7173  | 2.1597   | -0.3544 | -3.3951 | -0.7576  |
| -2.9651 | -9.4638 | 2.1597  | 20.1232  | 1.1670  | 0.8156  | -12.3116 |
| 6.0853  | 3.0731  | -0.3544 | 1.1670   | 3.8644  | 0.6464  | 0.5127   |
| 2.2018  | 2.1855  | -3.3951 | 0.8156   | 0.6464  | 7.8445  | 2.9060   |
| 2.6580  | 3.9010  | -0.7576 | -12.3116 | 0.5127  | 2.9060  | 14.5232  |
| 3.4379  | 3.0226  | -2.9107 | -2.4223  | 0.9321  | -1.2132 | 1.7516   |
| -1.8501 | -3.5204 | 5.3209  | 5.5468   | -0.3289 | -4.2227 | -4.8958  |
| -7.4523 | -4.3176 | 5.5138  | 2.1305   | -1.9678 | -5.0253 | 1.2902   |

```
Columns 8 through 10
```

```

3.4379    -1.8501    -7.4523
3.0226    -3.5204    -4.3176
-2.9107     5.3209     5.5138
-2.4223     5.5468     2.1305
0.9321     -0.3289    -1.9678
-1.2132    -4.2227    -5.0253
1.7516     -4.8958     1.2902
6.6480     -0.7609     2.7944
-0.7609     7.9543     5.7160
2.7944     5.7160    16.1720
//verifichiamo la simmetria
issymmetric(A)

ans =

<a href="matlab:helpPopup logical" style="font-weight:bold">logical</a>

1
//calcolo AUTOVALORI: eig(), genera un vettore colonna
lambda = eig(A)

lambda = //genera valori reali perché A è simmetrica,ma sono anche positivi
percchè ho fatto A'*A

0.1989
0.8898
1.9214
3.1655
6.6788
9.3638
10.5014
20.3824
29.3344
52.8445

//se mi interessano gli autovettori chiedo 2 output ad eig. In questo caso gli
autovalori vengono messi in una matrice diagonale, e gli autovettori vengono
messi nella colonna degli autovettori

[V,D] = eig(A)
//v contiene in ogni colonna gli autovettori
V =

Columns 1 through 7

0.0321    -0.0678    -0.0661     0.2447     0.1799     0.0719    -0.3507
-0.2556     0.0316    -0.0587    -0.0362    -0.5742    -0.0038     0.5939
-0.2993    -0.6264     0.0148    -0.2179    -0.2747     0.4511    -0.2592
-0.4549     0.1875    -0.1243    -0.1059    -0.2334    -0.3781    -0.1194
0.4974     0.0865    -0.1642    -0.8057    -0.1371    -0.0397    -0.0903
0.3124    -0.3431     0.3952     0.1998    -0.4813    -0.3439    -0.2790
-0.3736     0.4004     0.0762    -0.1616    -0.1361    -0.1451    -0.5566
-0.2221    -0.3475     0.4298    -0.3069     0.4175    -0.5151     0.2072
0.1446     0.3982     0.7157     0.0234    -0.1528     0.2616     0.0586
0.2868    -0.0452    -0.3010     0.2649    -0.2036    -0.4168    -0.0249

Columns 8 through 10

0.3676    -0.5030    -0.6176
0.1344     0.0331    -0.4768
0.2744     0.0375     0.2179
-0.0655    -0.6250     0.3530
0.0660    -0.1483    -0.1185

```

```

-0.3784    -0.0344    -0.1282
 0.0744     0.5044    -0.2426
 0.2331     0.0566    -0.1044
 0.3761    -0.1662     0.2084
 0.6467     0.2131     0.2748

```

//D è una matrice diagonale che contiene gli autovalori

D =

Columns 1 through 7

```

 0.1989      0      0      0      0      0      0
      0  0.8898      0      0      0      0      0
      0      0  1.9214      0      0      0      0
      0      0      0  3.1655      0      0      0
      0      0      0      0  6.6788      0      0
      0      0      0      0      0  9.3638      0
      0      0      0      0      0      0 10.5014
      0      0      0      0      0      0      0
      0      0      0      0      0      0      0
      0      0      0      0      0      0      0

```

Columns 8 through 10

```

      0      0      0
      0      0      0
      0      0      0
      0      0      0
      0      0      0
      0      0      0
      0      0      0
20.3824      0      0
      0 29.3344      0
      0      0 52.8445

```

lambda

lambda =

```

 0.1989
 0.8898
 1.9214
 3.1655
 6.6788
 9.3638
10.5014
20.3824
29.3344
52.8445

```

//se dovessi calcolare  $V \cdot D \cdot V'$  (che si ottiene con la fattorizzazione spettrale),  
dovrei ottenere A

$V \cdot D \cdot V'$

ans =

Columns 1 through 7

```

32.0897  13.1740  -4.8130  -2.9651   6.0853   2.2018   2.6580
13.1740  18.3444  -5.2602  -9.4638   3.0731   2.1855   3.9010
-4.8130  -5.2602   7.7173   2.1597  -0.3544  -3.3951  -0.7576
-2.9651  -9.4638   2.1597  20.1232   1.1670   0.8156 -12.3116
 6.0853   3.0731  -0.3544   1.1670   3.8644   0.6464   0.5127

```

|         |         |         |          |         |         |         |
|---------|---------|---------|----------|---------|---------|---------|
| 2.2018  | 2.1855  | -3.3951 | 0.8156   | 0.6464  | 7.8445  | 2.9060  |
| 2.6580  | 3.9010  | -0.7576 | -12.3116 | 0.5127  | 2.9060  | 14.5232 |
| 3.4379  | 3.0226  | -2.9107 | -2.4223  | 0.9321  | -1.2132 | 1.7516  |
| -1.8501 | -3.5204 | 5.3209  | 5.5468   | -0.3289 | -4.2227 | -4.8958 |
| -7.4523 | -4.3176 | 5.5138  | 2.1305   | -1.9678 | -5.0253 | 1.2902  |

Columns 8 through 10

|         |         |         |
|---------|---------|---------|
| 3.4379  | -1.8501 | -7.4523 |
| 3.0226  | -3.5204 | -4.3176 |
| -2.9107 | 5.3209  | 5.5138  |
| -2.4223 | 5.5468  | 2.1305  |
| 0.9321  | -0.3289 | -1.9678 |
| -1.2132 | -4.2227 | -5.0253 |
| 1.7516  | -4.8958 | 1.2902  |
| 6.6480  | -0.7609 | 2.7944  |
| -0.7609 | 7.9543  | 5.7160  |
| 2.7944  | 5.7160  | 16.1720 |

A

A =

Columns 1 through 7

|         |         |         |          |         |         |          |
|---------|---------|---------|----------|---------|---------|----------|
| 32.0897 | 13.1740 | -4.8130 | -2.9651  | 6.0853  | 2.2018  | 2.6580   |
| 13.1740 | 18.3444 | -5.2602 | -9.4638  | 3.0731  | 2.1855  | 3.9010   |
| -4.8130 | -5.2602 | 7.7173  | 2.1597   | -0.3544 | -3.3951 | -0.7576  |
| -2.9651 | -9.4638 | 2.1597  | 20.1232  | 1.1670  | 0.8156  | -12.3116 |
| 6.0853  | 3.0731  | -0.3544 | 1.1670   | 3.8644  | 0.6464  | 0.5127   |
| 2.2018  | 2.1855  | -3.3951 | 0.8156   | 0.6464  | 7.8445  | 2.9060   |
| 2.6580  | 3.9010  | -0.7576 | -12.3116 | 0.5127  | 2.9060  | 14.5232  |
| 3.4379  | 3.0226  | -2.9107 | -2.4223  | 0.9321  | -1.2132 | 1.7516   |
| -1.8501 | -3.5204 | 5.3209  | 5.5468   | -0.3289 | -4.2227 | -4.8958  |
| -7.4523 | -4.3176 | 5.5138  | 2.1305   | -1.9678 | -5.0253 | 1.2902   |

Columns 8 through 10

|         |         |         |
|---------|---------|---------|
| 3.4379  | -1.8501 | -7.4523 |
| 3.0226  | -3.5204 | -4.3176 |
| -2.9107 | 5.3209  | 5.5138  |
| -2.4223 | 5.5468  | 2.1305  |
| 0.9321  | -0.3289 | -1.9678 |
| -1.2132 | -4.2227 | -5.0253 |
| 1.7516  | -4.8958 | 1.2902  |
| 6.6480  | -0.7609 | 2.7944  |
| -0.7609 | 7.9543  | 5.7160  |
| 2.7944  | 5.7160  | 16.1720 |

//per verificare che A e V\*D\*V' siano uguali, faccio la differenza tra i due e calcolo una norma(in questo caso infinito). Dato che la norma infinito calcola le somme riga e prende il massimo tra queste somme. Quindi la norma infinito della differenza, dovrebbe essere molto vicino a zero se le due matrici sono uguali

norm(A-V\*D\*V',inf)

ans =

6.5059e-14 //questo numero è molto piccolo, va bene! Ricordiamo che in matlab lo zero non esiste, se non in casi particolari

```

//calcolo norma 2, è il caso di default

norm(A,2)

ans =

    52.8445
//norma 2
norm(A)

ans =

    52.8445
//norma 1
norm(A,1)

ans =

    76.7272
//inizializziamo una matrice NON simmetrica, gli autovalori di una matrice simile
sono complessi
B = randn(5)

B =

    0.8404    -0.6003    -2.1384     0.1240     2.9080
   -0.8880     0.4900    -0.8396     1.4367     0.8252
    0.1001     0.7394     1.3546    -1.9609     1.3790
   -0.5445     1.7119    -1.0722    -0.1977    -1.0582
    0.3035    -0.1941     0.9610    -1.2078    -0.4686

eig(B)

ans =

    3.0999 + 0.0000i
    2.0100 + 0.0000i
   -2.0700 + 0.0000i
   -0.5106 + 0.4354i
   -0.5106 - 0.4354i
//possiamo notare che i numeri del vettore sono scritti tutti nella stessa
maniera. I numeri reali vengono visualizzati con la parte immaginaria a 0.
I numeri complessi in questo caso sono sempre complessi coniugati

//calcoliamo il raggio spettrale:
    abs calcola il valore assoluto
    max calcola il massimo
rho = max(abs(ans)) //ans è answer in matlab, si usa quando non salvo un valore
su una variabile

rho =

    3.0999

lambdaB = eig(B);
abs(lambdaB)

ans =

    3.0999
    2.0100
    2.0700
    0.6711

```

```

0.6711
//calcoliamo il raggio spettrale di A
rhoA = max(abs(lambda))

rhoA =

52.8445
//calcoliamo la norma 2 di A
norm(A)

ans =

52.8445
//A è una matrice simmetrica, quindi il raggio spettrale e la norma 2 coincidono

x = rand(7,1)

x =

0.2599
0.8001
0.4314
0.9106
0.1818
0.2638
0.1455
//la funzione max calcola il massimo, e se applicato ad un vettore mi
restituisce il valore dell'elemento massimo
max(x)

ans =

0.9106
//a me interessa però sapere la posizione in cui si trova il massimo: mi faccio
restituire due output:
    mx è il valore max
    imx è la posizione nel vettore - 4 elemento nel nostro caso
[mx,imx] = max(x)

mx =

0.9106

imx =

4

B

B =

0.8404    -0.6003    -2.1384     0.1240     2.9080
-0.8880     0.4900    -0.8396     1.4367     0.8252
0.1001     0.7394     1.3546    -1.9609     1.3790
-0.5445     1.7119    -1.0722    -0.1977    -1.0582
0.3035    -0.1941     0.9610    -1.2078    -0.4686

//se applico max ad una matrice, mi restituisce il massimo di ogni colonna
max(B)

ans =

```

```

0.8404    1.7119    1.3546    1.4367    2.9080
//se chiamo max con il doppio output, restituisce il max di ogni colonna e la
posizione di ogni colonna
[mxB,imxB] = max(B)

mxB =

0.8404    1.7119    1.3546    1.4367    2.9080

imxB =

1      4      3      2      1
0.8404    1.7119    1.3546    1.4367    2.9080
0.8404    1.7119    1.3546    1.4367    2.9080
    ↑
{Error: Invalid expression. Check for missing multiplication
operator, missing or unbalanced delimiters, or other syntax error.
To construct matrices, use brackets instead of parentheses.
}

//per trovare il massimo tra i massimi di colonna, è sufficiente fare il max dei
valori massimi
mmx = max(mxB)

mmx =

2.9080
//vediamo con il doppio output vedo sia il valore che dove si trova il massimo
dei massimi
[mmx,immx] = max(mxB)

mmx =

2.9080

immx =

5
//quindi, il massimo di una matrice si ottiene con questa formula
max(max(B))

ans =

2.9080
//per fare il massimo di ogni riga, devo fare il max riguardo la trasposta di B
max(B')
ans =

2.9080    1.4367    1.3790    1.7119    0.9610

//ATTENZIONE: il vettore risultante è sempre il vettore riga, quindi se vogliamo
il vettore colonna va trasposto!
(max(B'))'

ans =

2.9080
1.4367
1.3790
1.7119

```

```

0.9610
//MATRICI PARTICOLARI
//abbiamo visto issymmetric per le matrici simmetrica
//abbiamo ishermitian per una matrice hermitiana, restituisce 1/0
help ishermitian
<strong>ishermatian</strong> Determine whether a matrix is real symmetric or
complex Hermitian.
<strong>ishermatian</strong>(X) returns true if a square matrix X is
Hermitian.
    That is,  $X$  equals to  $X'$ . Otherwise, it returns false.

<strong>ishermatian</strong>(X,'skew') returns true if a square matrix X is
skew-Hermitian.
    That is,  $X$  equals to  $-X'$ . Otherwise, it returns false.

<strong>ishermatian</strong>(X, 'nonskew') is same as
<strong>ishermatian</strong>(X).

X must be a double or single matrix.

See also <a href="matlab:help issymmetric">issymmetric</a>.

<a href="matlab:doc ishermitian">Documentation for ishermitian</a>
//genero una matrice complessa con numero casuali. Genero in maniera casuale la
parte reale e la parte immaginaria
C = rand(3)+i*rand(3)

C =

    0.9561 + 0.6491i    0.2348 + 0.4509i    0.0154 + 0.7447i
    0.5752 + 0.7317i    0.3532 + 0.5470i    0.0430 + 0.1890i
    0.0598 + 0.6477i    0.8212 + 0.2963i    0.1690 + 0.6868i
//verifico che sia hermitiana
ishermatian(C)

ans =

<a href="matlab:helpPopup logical" style="font-weight:bold">logical</a>

0
//faccio la matrice aggiunta di C:
    -cambio il segno da + a -, creando una matrice di elementi complessi
    coniugati alla prima matrice
    -faccio la trasposizione elemento su elemento C.'
C = rand(3)-i*rand(3)

C =

    0.1835 - 0.4468i    0.7802 - 0.5108i    0.7757 - 0.6443i
    0.3685 - 0.3063i    0.0811 - 0.8176i    0.4868 - 0.3786i
    0.6256 - 0.5085i    0.9294 - 0.7948i    0.4359 - 0.8116i

C = C.'

C =

    0.1835 - 0.4468i    0.3685 - 0.3063i    0.6256 - 0.5085i
    0.7802 - 0.5108i    0.0811 - 0.8176i    0.9294 - 0.7948i
    0.7757 - 0.6443i    0.4868 - 0.3786i    0.4359 - 0.8116i

//l'alternativa è di fare direttamente la matrice aggiunta con C'
C = rand(3)+i*rand(3)

```



C =

```
0.9234 + 0.5949i    0.9049 + 0.7112i    0.1111 + 0.2967i
0.4302 + 0.2622i    0.9797 + 0.2217i    0.2581 + 0.3188i
0.1848 + 0.6028i    0.4389 + 0.1174i    0.4087 + 0.4242i
```

//otteniamo infatti la matrice aggiunta

C'

ans =

```
0.9234 - 0.5949i    0.4302 - 0.2622i    0.1848 - 0.6028i
0.9049 - 0.7112i    0.9797 - 0.2217i    0.4389 - 0.1174i
0.1111 - 0.2967i    0.2581 - 0.3188i    0.4087 - 0.4242i
```

//se quindi faccio la moltiplicazione tra una matrice aggiunta e la matrice originale, ottengo una matrice hermitiana

E = C'\*C

E =

```
1.8579 + 0.0000i    1.8902 - 0.2860i    0.8049 + 0.1093i
1.8902 + 0.2860i    2.5401 + 0.0000i    0.8643 + 0.5827i
0.8049 - 0.1093i    0.8643 - 0.5827i    0.6156 + 0.0000i
```

ishermitian(E)

ans =

[logical](matlab:helpPopup logical)

1

//facciamo gli autovalori di questa matrice hermitiana

eig(E)

ans =

```
0.0239
0.4169
4.5728
```

//gli autovalori di una matrice hermitiana(quindi con valori complessi), ha comunque valori reali, come per le matrici simmetriche

//MATRICI ORTOGONALI: la trasposta coincide con l'inversa

B

B =

```
0.8404    -0.6003    -2.1384     0.1240     2.9080
-0.8880     0.4900    -0.8396     1.4367     0.8252
0.1001     0.7394     1.3546    -1.9609     1.3790
-0.5445     1.7119    -1.0722    -0.1977    -1.0582
0.3035    -0.1941     0.9610    -1.2078    -0.4686
```

//per ottenerla, chiedo a matlab di ortogonalizzare una matrice che ho già

//ortogonalizzare una matrice significa trovare una base ortogonale nello spazio generato dalla matrice

//procedimento di graham-shmidt: si parte dalla prima colonna della matrice e la si normalizza ->la prima colonna della matrice è un vettore, la divido con la sua norma, e ottengo un vettore con norma 1

Il secondo vettore sarà diverso dal primo. Per ortogonalizzarlo rispetto al primo sottraggo la componente del primo vettore sul secondo, e vado avanti così

//questo è il metodo che usa matlab per generare la matrice ortogonale

```

Q = orth(B)

Q =

    -0.8748    0.2990   -0.0883   -0.3573    0.0992
    -0.3376   -0.3359   -0.1969    0.7223    0.4612
     0.1334    0.7447   -0.5087    0.3760   -0.1659
     0.1104   -0.3882   -0.8318   -0.3793    0.0371
     0.3011    0.3043    0.0532   -0.2557    0.8652

//quindi in questo caso dovrei ottenere la matrice identità
Q*Q'

ans =

     1.0000     -0.0000     -0.0000     0.0000     0.0000
    -0.0000     1.0000     0.0000    -0.0000     0.0000
    -0.0000     0.0000     1.0000     0.0000    -0.0000
     0.0000    -0.0000     0.0000     1.0000     0.0000
     0.0000     0.0000    -0.0000     0.0000     1.0000

//noto che ci sono un sacco di 0 decimali, significa che non sono zero assoluti,
perché sono ottenuti da operazioni che non restituiscono mai zero in matlab
//per sapere quanto la matrice ottenuta si discosta dalla matrice identità,
faccio la norma infinito tra la differenza della matrice con la matrice identità
generata da matlab
forseI = ans;
norm(forseI - eye(5),inf)

ans =

    1.0591e-15 //la norma è molto vicina allo zero, le due matrici sono molto
simili
//se dovessi cambiare un solo valore nella matrice ottenuta, allora la norma si
discosterebbe molto da 0
forseI(1,5) = 2

forseI =

     1.0000     -0.0000     -0.0000     0.0000     2.0000
    -0.0000     1.0000     0.0000    -0.0000     0.0000
    -0.0000     0.0000     1.0000     0.0000    -0.0000
     0.0000    -0.0000     0.0000     1.0000     0.0000
     0.0000     0.0000    -0.0000     0.0000     1.0000

norm(forseI - eye(5),inf)

ans =

     2.0000 //infatti 2>>0
//PROPRIETA' MATRICI ORTOGONALI

//calcoliamo il determinante di Q: le matrici ortogonali hanno modulo del
determinante 1 (quindi nel caso reale il determinante può valere +-1)
det(Q)

ans =

     1.0000 //det di Q è 1

x = randn(5,1) //creo un vettore colonna casuale

x =

```

```

0.0125
-3.0292
-0.4570
1.2424
-1.0667
//se calcolo la norma di un vettore che ottengo facendo la moltiplicazione con
una matrice ortogonale, la norma è uguale a quella del vettore di partenza
norm_x = norm(x,2) //calcolo la norma 2 del vettore creato

norm_x =

3.4737

norm_Qx = norm(Q*x,2) //faccio la norma del vettore moltiplicato per Q
ortogonale

norm_Qx =

3.4737//identica alla norma di x

B

B =

0.8404    -0.6003    -2.1384    0.1240    2.9080
-0.8880    0.4900    -0.8396    1.4367    0.8252
0.1001    0.7394    1.3546    -1.9609    1.3790
-0.5445    1.7119    -1.0722    -0.1977    -1.0582
0.3035    -0.1941    0.9610    -1.2078    -0.4686

//MATRICI TRIANGOLARI: vengono generate da una matrice di partenza

//generazione matrice triangolare superiore
U = triu(B)

U =

0.8404    -0.6003    -2.1384    0.1240    2.9080
0         0.4900    -0.8396    1.4367    0.8252
0         0         1.3546    -1.9609    1.3790
0         0         0         -0.1977    -1.0582
0         0         0         0         -0.4686

//generazione matrice triangolare inferiore
L = tril(B)

L =

0.8404         0         0         0         0
-0.8880    0.4900         0         0         0
0.1001    0.7394    1.3546         0         0
-0.5445    1.7119    -1.0722    -0.1977         0
0.3035    -0.1941    0.9610    -1.2078    -0.4686

//posso usare triu e tril con un secondo input. Il secondo input indica quante
diagonali voglio mantenere nella mia matrice sopra(o sotto) la diagonale
principale
L = tril(B,0) //in questo caso (base) tutto ciò che sta sopra la diagonale
principale è = 0

L =

0.8404         0         0         0         0
-0.8880    0.4900         0         0         0
0.1001    0.7394    1.3546         0         0
-0.5445    1.7119    -1.0722    -0.1977         0

```

```
0.3035    -0.1941    0.9610    -1.2078    -0.4686
```

```
L = tril(B,1) //in questo caso, sopra la diagonale principale c'è un'altra
diagonale diversa da zero.
```

```
L =
```

```
0.8404    -0.6003    0    0    0
-0.8880    0.4900    -0.8396    0    0
0.1001    0.7394    1.3546    -1.9609    0
-0.5445    1.7119    -1.0722    -0.1977    -1.0582
0.3035    -0.1941    0.9610    -1.2078    -0.4686
```

```
L = tril(B,2) //in questo caso le diagonali diverse da 0 sopra la diagonale
principale sono 2
```

```
L =
```

```
0.8404    -0.6003    -2.1384    0    0
-0.8880    0.4900    -0.8396    1.4367    0
0.1001    0.7394    1.3546    -1.9609    1.3790
-0.5445    1.7119    -1.0722    -0.1977    -1.0582
0.3035    -0.1941    0.9610    -1.2078    -0.4686
```

```
//...e così via
```

```
L = tril(B,3)
```

```
L =
```

```
0.8404    -0.6003    -2.1384    0.1240    0
-0.8880    0.4900    -0.8396    1.4367    0.8252
0.1001    0.7394    1.3546    -1.9609    1.3790
-0.5445    1.7119    -1.0722    -0.1977    -1.0582
0.3035    -0.1941    0.9610    -1.2078    -0.4686
```

```
L = tril(B,4)
```

```
L =
```

```
0.8404    -0.6003    -2.1384    0.1240    2.9080
-0.8880    0.4900    -0.8396    1.4367    0.8252
0.1001    0.7394    1.3546    -1.9609    1.3790
-0.5445    1.7119    -1.0722    -0.1977    -1.0582
0.3035    -0.1941    0.9610    -1.2078    -0.4686
```

```
//vale anche per numeri negativi, per eliminare diagonali visibili. Nel caso -1
ho la diagonale principale a 0
```

```
L = tril(B,-1)
```

```
L =
```

```
0    0    0    0    0
-0.8880    0    0    0    0
0.1001    0.7394    0    0    0
-0.5445    1.7119    -1.0722    0    0
0.3035    -0.1941    0.9610    -1.2078    0
```

```
L = tril(B,-2)
```

```
L =
```

```
0    0    0    0    0
0    0    0    0    0
0.1001    0    0    0    0
-0.5445    1.7119    0    0    0
```

```

0.3035    -0.1941    0.9610         0         0
//comando per verificare che la matrice sia triangolare o inf/sup, con output
1/0
istriu(U)

```

```
ans =
```

```
<a href="matlab:helpPopup logical" style="font-weight:bold">logical</a>
```

```
1
```

```
istril(L)
```

```
ans =
```

```
<a href="matlab:helpPopup logical" style="font-weight:bold">logical</a>
```

```
1
```

```
U = triu(B)
```

```
U =
```

```

0.8404    -0.6003    -2.1384     0.1240     2.9080
      0      0.4900    -0.8396     1.4367     0.8252
      0         0      1.3546    -1.9609     1.3790
      0         0         0    -0.1977    -1.0582
      0         0         0         0    -0.4686

```

```
istriu(U)
```

```
ans =
```

```
<a href="matlab:helpPopup logical" style="font-weight:bold">logical</a>
```

```
1
```

```

//ATTENZIONE: se ottengo una matrice trami calcolo, non avr  mai gli elementi a
0 perfetto, ma avr  un numero molto vicino allo 0!
infatti, se almeno uno dei termini   un numero vicino allo zero e non 0, istriu
e istril restituiscono 0
Quindi il verificatore di triangolarit  lo riscriveremo a mano
U(5,1) = 1e-16

```

```
U =
```

```

0.8404    -0.6003    -2.1384     0.1240     2.9080
      0      0.4900    -0.8396     1.4367     0.8252
      0         0      1.3546    -1.9609     1.3790
      0         0         0    -0.1977    -1.0582
0.0000         0         0         0    -0.4686

```

```
istriu(U)
```

```
ans =
```

```
<a href="matlab:helpPopup logical" style="font-weight:bold">logical</a>
```

```
0
```

```
//MATRICI DIAGONALI
```

```
B
```

```
B =
```

```

0.8404    -0.6003    -2.1384    0.1240    2.9080
-0.8880    0.4900    -0.8396    1.4367    0.8252
0.1001    0.7394    1.3546    -1.9609    1.3790
-0.5445    1.7119    -1.0722    -0.1977    -1.0582
0.3035    -0.1941    0.9610    -1.2078    -0.4686

```

//il comando diag si comporta in maniera diversa se applicato alle matrici o ai vettori

-matrice: diag crea un vettore che contiene gli elementi diagonali

-vettore: diag crea una matrice con il vettore come diagonale

```
diag(B)
```

```
ans =
```

```

0.8404
0.4900
1.3546
-0.1977
-0.4686

```

```
diag(ans)
```

```
ans =
```

```

0.8404    0    0    0    0
0    0.4900    0    0    0
0    0    1.3546    0    0
0    0    0    -0.1977    0
0    0    0    0    -0.4686

```

//quindi per ricavare la matrice con la diagonale basta innestare i 2 diag

```
diag(diag(B))
```

```
ans =
```

```

0.8404    0    0    0    0
0    0.4900    0    0    0
0    0    1.3546    0    0
0    0    0    -0.1977    0
0    0    0    0    -0.4686

```

//proprietà matrici triangolari:

-autovalori sono gli elementi sulla diagonale

-determinante è il prodotto degli autovalori

```
U
```

```
U =
```

```

0.8404    -0.6003    -2.1384    0.1240    2.9080
0    0.4900    -0.8396    1.4367    0.8252
0    0    1.3546    -1.9609    1.3790
0    0    0    -0.1977    -1.0582
0.0000    0    0    0    -0.4686

```

//ricaviamo la matrice triangolare superiore, inferiore e diagonale di B

```
U = triu(B)
```

```
U =
```

```

0.8404    -0.6003    -2.1384    0.1240    2.9080
0    0.4900    -0.8396    1.4367    0.8252
0    0    1.3546    -1.9609    1.3790
0    0    0    -0.1977    -1.0582
0    0    0    0    -0.4686

```

```
L = tril(B)
```

```
L =
```

```
    0.8404         0         0         0         0
   -0.8880    0.4900         0         0         0
    0.1001    0.7394    1.3546         0         0
   -0.5445    1.7119   -1.0722   -0.1977         0
    0.3035   -0.1941    0.9610   -1.2078   -0.4686
```

```
D = diag(diag(B))
```

```
D =
```

```
    0.8404         0         0         0         0
         0    0.4900         0         0         0
         0         0    1.3546         0         0
         0         0         0   -0.1977         0
         0         0         0         0   -0.4686
```

```
//controlliamo gli autovalori di U
```

```
eig(U)
```

```
ans =
```

```
    0.8404
    0.4900
    1.3546
   -0.1977
   -0.4686
```

```
U
```

```
U =
```

```
    0.8404   -0.6003   -2.1384    0.1240    2.9080
         0    0.4900   -0.8396    1.4367    0.8252
         0         0    1.3546   -1.9609    1.3790
         0         0         0   -0.1977   -1.0582
         0         0         0         0   -0.4686
```

```
//gli stessi autovalori li troviamo per L e D, in ordine di grandezza
```

```
eig(L)
```

```
ans =
```

```
   -0.4686
   -0.1977
    1.3546
    0.4900
    0.8404
```

```
eig(D)
```

```
ans =
```

```
   -0.4686
   -0.1977
    0.4900
    0.8404
    1.3546
```

```
//eig nota che la matrice è diagonale o triangolare e invece di calcolare gli
autovalori li prende direttamente dalla diagonale - solo se i valori 0 sono
effettivamente 0, e non un numero molto piccolo. In quel caso fa il calcolo
```

```
//isdiag risponde con 1/0 per verificare se è diagonale o no. Non funziona con numeri molto piccoli
```

```
isdiag(D)
```

```
ans =
```

```
<a href="matlab:helpPopup logical" style="font-weight:bold">logical</a>
```

```
1
```

```
D
```

```
D =
```

```
    0.8404         0         0         0         0
         0    0.4900         0         0         0
         0         0    1.3546         0         0
         0         0         0   -0.1977         0
         0         0         0         0   -0.4686
```

```
eig(D)
```

```
ans =
```

```
   -0.4686
   -0.1977
    0.4900
    0.8404
    1.3546
```

```
Clear
```

```
//GRAFICI
```

```
//creo un vettore di ascisse
```

```
x = [-pi;-pi/2;0;pi/2;pi]
```

```
x =
```

```
   -3.1416
   -1.5708
         0
    1.5708
    3.1416
```

```
//creo la funzione
```

```
y = sin(x)
```

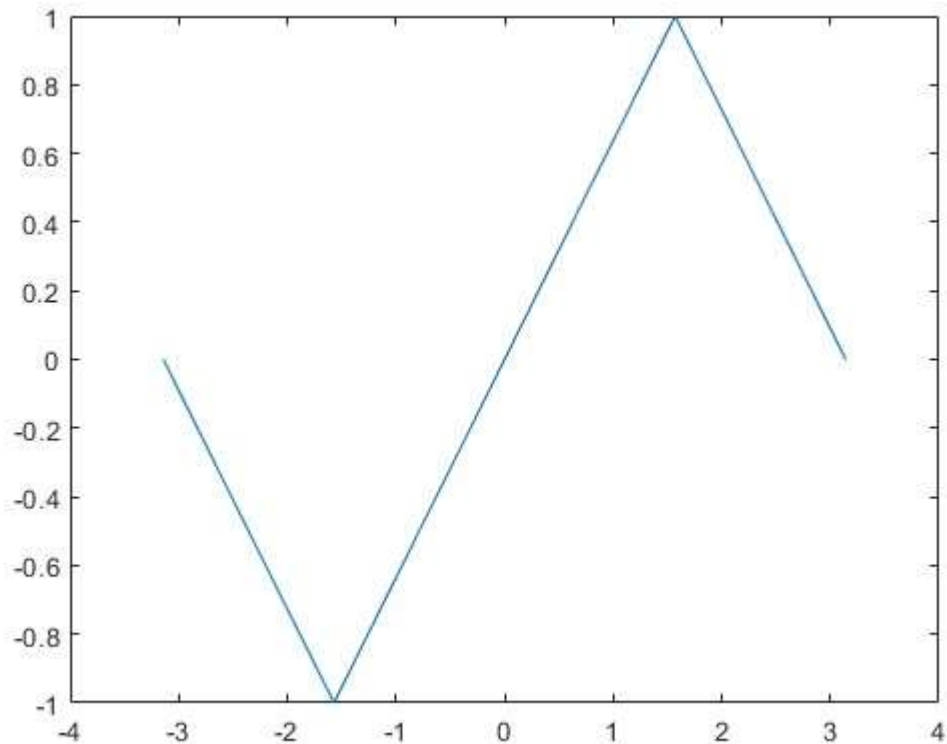
```
y =
```

```
   -0.0000
   -1.0000
         0
    1.0000
    0.0000
```



```
//creo il grafico con questa funzione, che viene visualizzato con dei
collegamenti diretti
plot(x,y)
```

-----PLOT: x,y-----



-----

```
//per forzare l'andamento curvo bisogna fare un campionamento più fitto tramite
la funzione linspace(primo estremo, ultimo estremo, quanti punti di divisione
intervallo)
```

```
x = linspace(-pi,pi,10)
```

```
x = //attenzione! Se non lo trasponiamo, matlab ci darà un vettore riga, ma a
noi serve un vettore colonna!
```

```
Columns 1 through 6
```

```
-3.1416    -2.4435    -1.7453    -1.0472    -0.3491     0.3491
```

```
Columns 7 through 10
```

```
1.0472     1.7453     2.4435     3.1416
```

```
//traspongo il vettore linspace per ottenere il vettore colonna
```

```
x = (linspace(-pi,pi,10))'
```

```
x =
```

```
-3.1416
-2.4435
-1.7453
-1.0472
-0.3491
0.3491
1.0472
1.7453
```

```
2.4435
3.1416
```

```
y = sin(x)
```

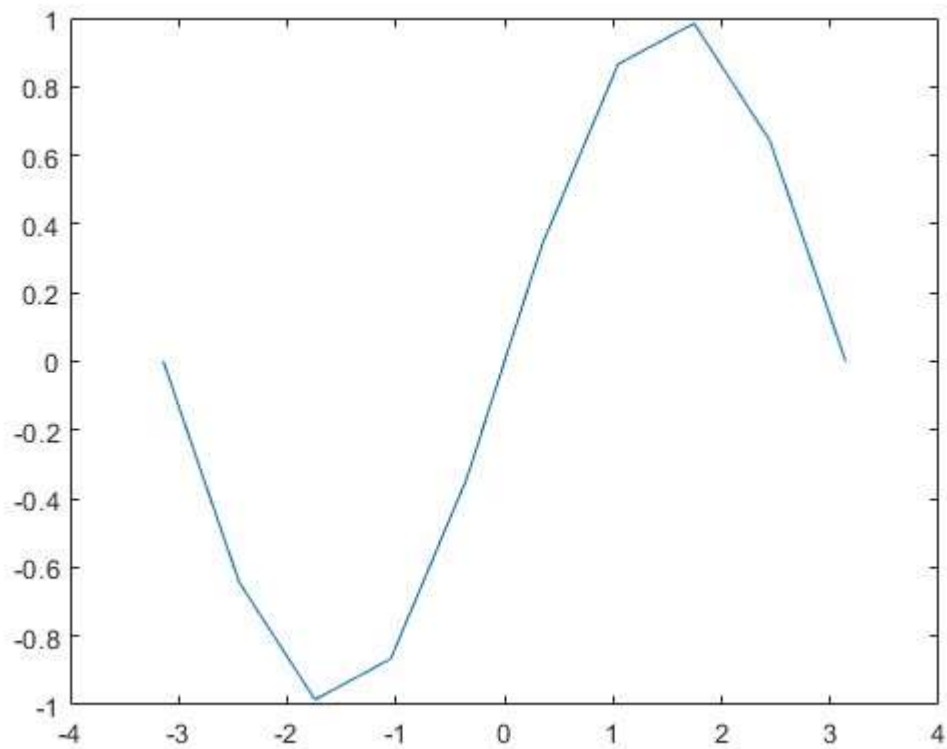
```
y =
```

```
-0.0000
-0.6428
-0.9848
-0.8660
-0.3420
0.3420
0.8660
0.9848
0.6428
0.0000
```

```
//faccio il plot con i nuovi valori: il risultato migliora
```

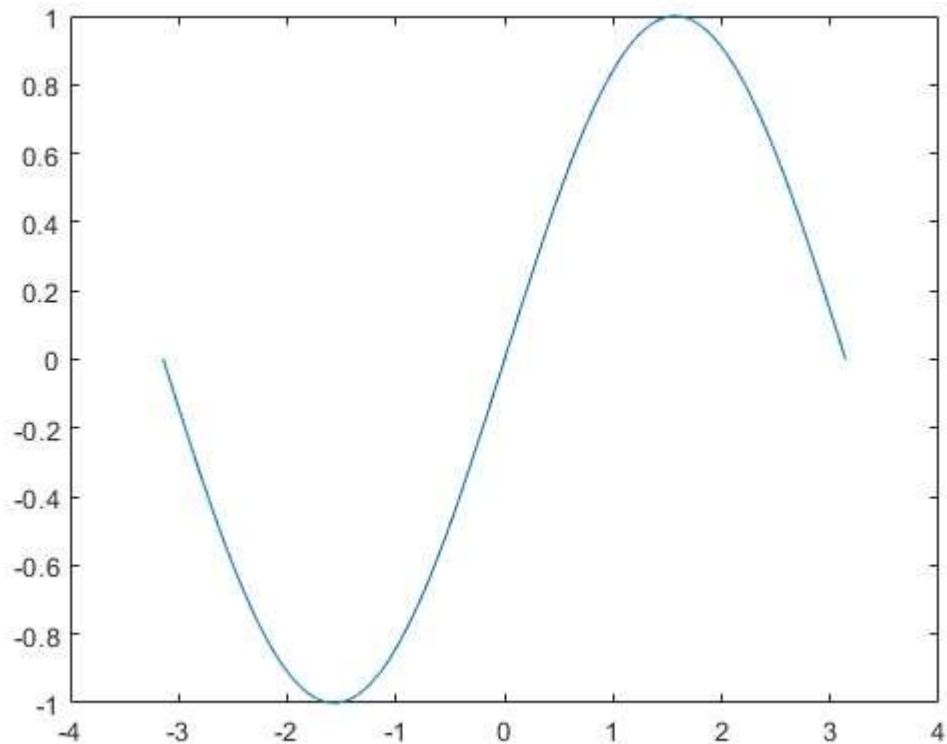
```
plot(x,y)
```

```
-----PLOT: x,y-----
```



```
-----
```

```
//se metto più punti, il grafico migliorerà sempre di più
x = (linspace(-pi,pi,500))';
y = sin(x);
plot(x,y)
-----PLOT:x,y-----
```



```
-----
//per modificare le impostazioni, nella finestra del plot:
View-Property editor
    click su linea:
        -marker: vengono posizionati in corrispondenza delle coordinate
        dei punti
    click su assi
        -X Limits o Y Limits: cambia il range di visualizzazione
        Degli assi
```

```
help plot
<strong>plot</strong>    Linear plot.
    <strong>plot</strong>(X,Y) plots vector Y versus vector X. If X or Y is a
matrix,
    then the vector is plotted versus the rows or columns of the matrix,
    whichever line up. If X is a scalar and Y is a vector, disconnected
    line objects are created and plotted as discrete points vertically at
    X.

    <strong>plot</strong>(Y) plots the columns of Y versus their index.
    If Y is complex, <strong>plot</strong>(Y) is equivalent to
<strong>plot</strong>(real(Y),imag(Y)).
    In all other uses of <strong>plot</strong>, the imaginary part is ignored.

    Various line types, plot symbols and colors may be obtained with
    <strong>plot</strong>(X,Y,S) where S is a character string made from one
element
    from any or all the following 3 columns:
```

|   |      |   |       |   |       |
|---|------|---|-------|---|-------|
| b | blue | . | point | - | solid |
|---|------|---|-------|---|-------|

|   |         |   |                  |        |         |
|---|---------|---|------------------|--------|---------|
| g | green   | o | circle           | :      | dotted  |
| r | red     | x | x-mark           | -.     | dashdot |
| c | cyan    | + | plus             | --     | dashed  |
| m | magenta | * | star             | (none) | no line |
| y | yellow  | s | square           |        |         |
| k | black   | d | diamond          |        |         |
| w | white   | v | triangle (down)  |        |         |
|   |         | ^ | triangle (up)    |        |         |
|   |         | < | triangle (left)  |        |         |
|   |         | > | triangle (right) |        |         |
|   |         | p | pentagram        |        |         |
|   |         | h | hexagram         |        |         |

For example, `plot(X,Y,'c+:')` plots a cyan dotted line with a plus at each data point; `plot(X,Y,'bd')` plots blue diamond at each data point but does not draw any line.

`plot(X1,Y1,S1,X2,Y2,S2,X3,Y3,S3,...)` combines the plots defined by the (X,Y,S) triples, where the X's and Y's are vectors or matrices and the S's are strings.

For example, `plot(X,Y,'y-',X,Y,'go')` plots the data twice, with a solid yellow line interpolating green circles at the data points.

The `plot` command, if no color is specified, makes automatic use of the colors specified by the axes ColorOrder property. By default, `plot` cycles through the colors in the ColorOrder property. For monochrome systems, `plot` cycles over the axes LineStyleOrder property.

Note that RGB colors in the ColorOrder property may differ from similarly-named colors in the (X,Y,S) triples. For example, the second axes ColorOrder property is medium green with RGB [0 .5 0], while `plot(X,Y,'g')` plots a green line with RGB [0 1 0].

If you do not specify a marker type, `plot` uses no marker. If you do not specify a line style, `plot` uses a solid line.

`plot(AX,...)` plots into the axes with handle AX.

`plot` returns a column vector of handles to lineseries objects, one handle per plotted line.

The X,Y pairs, or X,Y,S triples, can be followed by parameter/value pairs to specify additional properties of the lines. For example, `plot(X,Y,'LineWidth',2,'Color',[.6 0 0])` will create a plot with a dark red line width of 2 points.

Example

```
x = -pi:pi/10:pi;
y = tan(sin(x)) - sin(tan(x));
plot(x,y,'--rs','LineWidth',2,...
      'MarkerEdgeColor','k',...
      'MarkerFaceColor','g',...
      'MarkerSize',10)
```

See also [plottools](matlab:help plottools), [semilogx](matlab:help semilogx), [semilogy](matlab:help semilogy), [loglog](matlab:help loglog), [plotyy](matlab:help plotyy), [plot3](matlab:help plot3), [grid](matlab:help grid), [title](matlab:help title), [xlabel](matlab:help xlabel), [ylabel](matlab:help ylabel), [axis](matlab:help axis), [axes](matlab:help axes), [hold](matlab:help hold), [legend](matlab:help legend), [subplot](matlab:help subplot), [scatter](matlab:help scatter).

[Documentation for plot](matlab:doc plot)

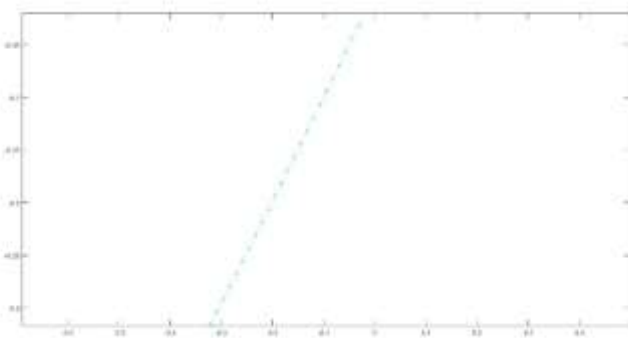
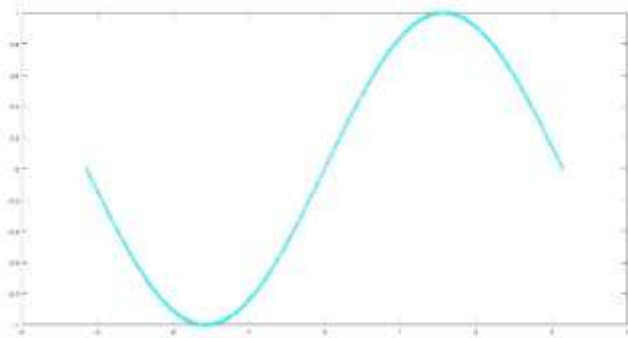
[Other functions named plot](matlab:matlab.internal.language.introspective.overloads.displayOverloads('plot'))

//Posso aggiungere le specifiche del plot direttamente in fase di chiamata. Le specifiche vanno messe tra apici:

//esempio: linea ciano(c) grassetso(+) con stile dotted(:)

plot(x,y,'c+:')

-----PLOT x,y,'c+:'

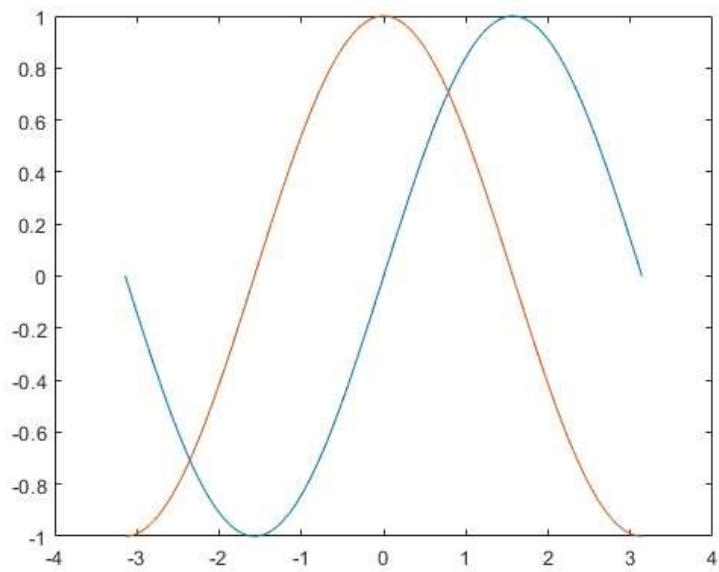


//esempio: due diverse funzioni nello stesso plot: scrivo le coppie (x,y) e (x,y2)

y2 = cos(x);

plot(x,y,x,y2)

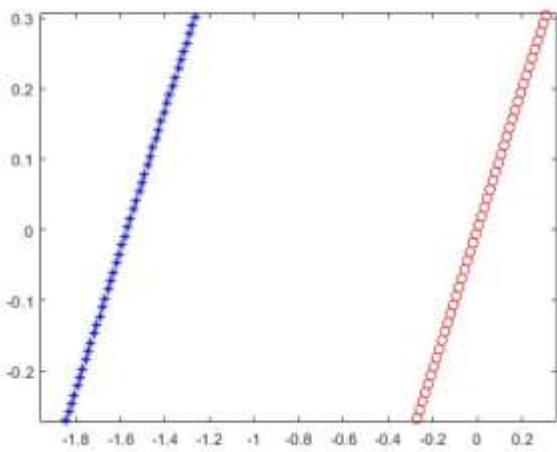
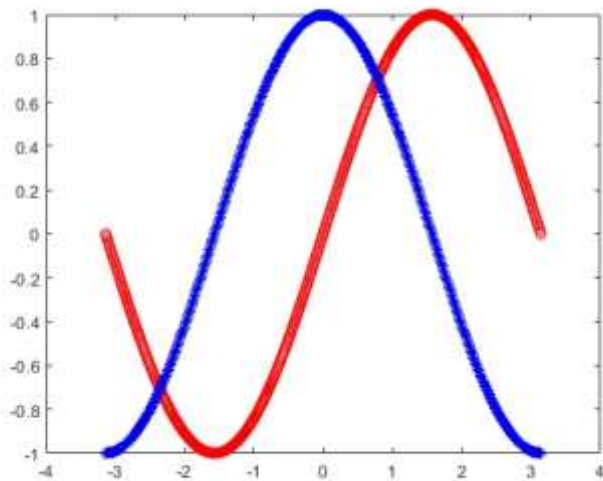
-----PLOT sin-cos-----



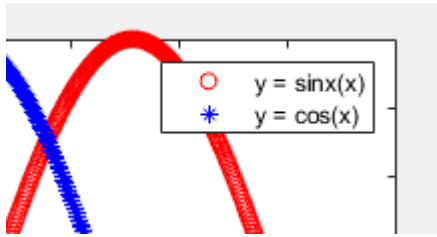
//disegniamo le due funzioni con colori diversi e con forme diverse

```
plot(x,y,'ro',x,y2,'b*')
```

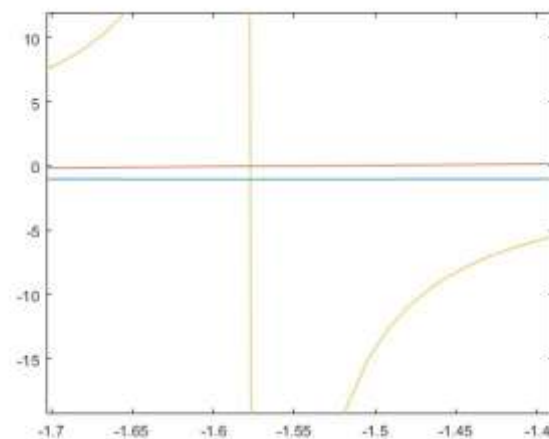
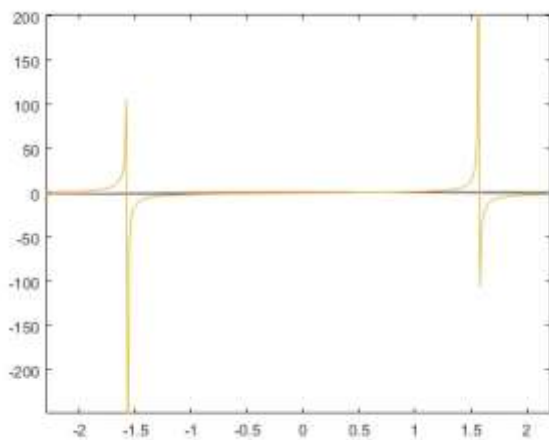
-----PLOT: x,y,'ro',x,y2,'b\*'-----



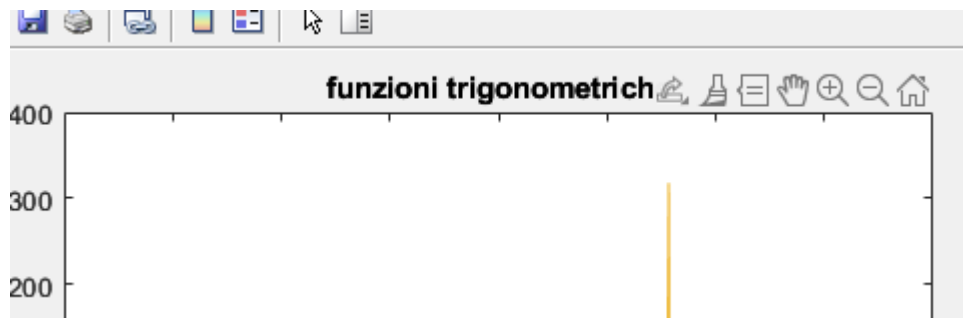
```
//per capire come distinguere i vari grafici, si scrive una legenda con il plot
aperto. Si può spostare trascinandola con il mouse.
la sintassi della legenda e del titolo sono codificate con Latex, e le scrive in
maniera ordinata, senza apici
legend('y = sinx(x)', 'y = cos(x)')
-----PLOT: legenda-----
```



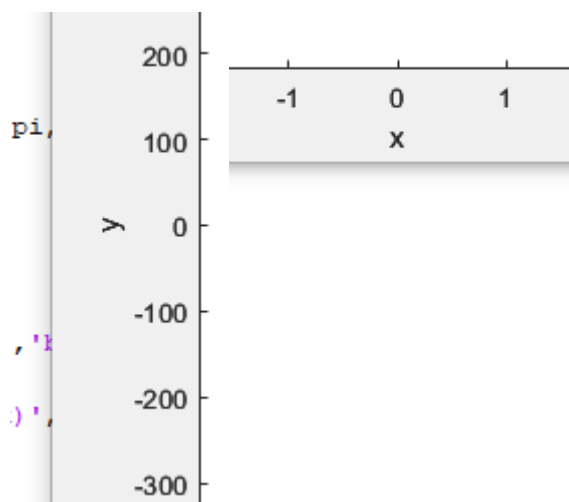
```
//un altro modo per poter rappresentare due funzioni è far finta che siano due
colonne della stessa matrice: Y=[y,y2]. Matlab plotta ogni colonna come se fosse
una serie di dati separata
plot(x,[y,y2])
Y = [y,y2];
plot(x,Y)
//aggiungo una funzione tangente e faccio il plot delle 3 funzioni insieme.
Possiamo vedere che la tangente schiaccia sin e cos nella visuale perché punta
ad infinito
y3 = tan(x);
Y = [y,y2,y3];
plot(x,Y)
-----PLOT sin,cos,tg-----
```



```
//aggiungiamo il titolo al nostro plot
title('funzioni trigonometriche')
plot(x,Y)
title('funzioni trigonometriche')
-----PLOT: title-----
```



```
//posso mettere delle etichette per gli assi
xlabel('x')
ylabel('y')
-----
```



```
diary off
```