

# Laura Gomez

Chef de projet technique en mécatronique et biomécanique



**Disponibilité immédiate**  
**Permis B**

Nationalité Française  
13 janvier 1989, France  
En concubinage

## Contact

laura-gomez@gmx.fr  
+33 7 70 49 23 44

91 rue du Colonel Fabien  
92160 Antony  
France

## Gestion de projet

Microsoft Office  
ERP (Dolibarr, Sage)  
Gestion des exigences (IBM  
DOORS, Reqify)

Rédaction brevet  
Suivi Marquage réglementaire  
Suivi de la documentation

## Logiciel

C, Matlab  
Systèmes embarqués  
CAO  
Simulation multiphysique  
Conception Electronique  
Outils d'étude du mouvement  
humain

## Langues

Français  
Anglais  
Espagnol

## Soft Skills

Autonome et proactive  
Pensée analytique  
Bon esprit d'équipe

## Résumé

Mécatronicienne de formation, j'ai eu l'occasion de piloter le développement matériel et logiciel de produits, dès leur phase de développement et jusqu'à leur industrialisation. Il m'a également été donné de pouvoir piloter la mise en conformité de produits déjà existants afin qu'ils répondent aux besoins spécifiques du client. Dans ce contexte, j'ai assuré une bonne communication entre toutes les parties prenantes internes et externes concernées, afin de respecter les délais et la qualité du produit final. D'une grande capacité d'adaptation, j'aime apprendre au quotidien et partager mes connaissances avec mes collègues.

## Experience Professionnelle

- |           |   |                            |
|-----------|---|----------------------------|
| 2021      | <b>NeoFarm</b><br><i>Ingénieure mécatronique, Ingénieure industrialisation</i><br>Développements et tests d'outils maraichers adaptés au robot<br>Suivi fournisseurs<br>Suivi marquage réglementaire<br>Mise en place ERP et règles de conception   | Robotique maraichère       |
| 2020      | <b>Safran</b><br><i>Ingénieure système</i><br>Etude biomécanique<br>Recueil et synthèse du besoin en provenance des diverses parties prenantes<br>Recherche des solutions existantes sur le marché<br>Suivi fournisseurs Français et étrangers<br>Déclinaison d'exigences sous IBM DOORS  | Défense                    |
| 2018–2019 | <b>Safran - Zodiac</b><br><i>Chef de projet technique de systèmes mécatronique</i><br>Recueil du besoin d'un client Italien<br>Traduction du besoin en actions R&D<br>Gestion des échanges technique et documentaire entre le client et les différents BE<br>Conception de harnais sous Zuken, travail avec l'équipe Production<br>Essais du système chez le client | Aéronautique               |
| 2017–2018 | <b>Air Liquide Medical System</b><br><i>Référente mécanique - nouveau produit et plasturgie</i><br>En charge de l'évolution du système actuel pour réduire les fissures<br>Suivi des échantillons initiaux de la coque plastique d'un nouvel appareil<br>Suivi des plasturgistes<br>8D  | Médical - ventilation      |
| 2016      | <b>CEA</b><br><i>Chef de projet technique de systèmes cobotique</i><br>Etude du besoin au poste de travail (biomécanique)<br>Recherche de solutions, conception, fabrication de démonstrateurs<br>Essais des prototypes par les opérateurs<br>Rédaction de brevets  | Cobotique Agro-alimentaire |

## Formation

- |           |  |                        |
|-----------|--|------------------------|
| 2013–2015 | <b>Master d'ingénierie biomédical</b> spécialité biomécanique  | BME et Arts et Métiers |
| 2008–2013 | <b>Ecole d'ingénieur en mécatronique</b> spécialité robotique et simulation ISTY - UVSQ<br>6 mois en Corée à l'Université Ajou |                        |