# Laura Gomez

# Chef de projet technique -- mécatronique et biomécanique



Disponibilité immédiate Permis B

13 janvier 1989, France En concubinage

#### Contact

laura-gomez@gmx.fr +33 7 70 49 23 44

91 rue du Colonel Fabien 92160 Antony France

#### Gestion de projet

Microsoft Office ERP (Dolibarr, Sage) Gestion des exigences (DOORS, Regtify)

Rédaction brevet Suivi Marquage règlementaire Suivi de la documentation

## Logiciel

C, Matlab Systèmes embarqués CAO Simulation multiphysique Conception Electronique Outils d'étude du movement humain

### Langues Français

Anglais Espagnol

#### **Soft Skills**

Autonome et proactive Pensée analytique Bon esprit d'équipe

#### Résumé

Mécatronicienne de formation, j'ai eu l'occasion de piloter le développement matériel et logiciel de produits, dès leur phase de développement jusqu'à leur industrialisation ainsi que de produits déjà existants afin de les adapter aux besoins spécifiques du client.

Dans ce contexte, j'assure une bonne communication entre toutes les parties prenantes internes et externes concernées, afin de respecter les délais et la qualité de la prestation au client.

D'une grande capacité d'adaptation, j'aime apprendre au quotidien et partager mes connaissances avec mes collègues.

# **Experience Professionnelle**

2021 NeoFarm Robotique maraichère

Ingénieure mécatronique -- Ingénieure industrialisation

Développements et tests d'outils maraichers adaptés au robot Suivi fournisseurs Suivi marquage réglementaire Mise en place ERP et règles de conception

2020 Safran

Ingénieure système

Etude biomécanique Recueil et synthèse du besoin en provenance de diverses parties prenantes Recherche des solutions existantes sur le marché Suivi fournisseurs Français et étrangers Déclinaison d'exigences sous **DOORS** 

2018-2019 Safran -- Zodiac

Aéronautique Chef de projet technique de systèmes mécatronique

Recueil du besoin client Italien Traduction du besoin en actions R&D Gestion des échanges technique et documentaire entre le client et les BE mécanique, logiciel et électronique Conception de harnais sous Zuken Vérification de la fabrication avec l'équipe Production Essais du système chez le client

## **Formation**

2013-2015 Master d'ingénierie biomédical spécialité biomécanique BME et Arts et Métiers

Ecole d'ingénieur en mécatronique spécialité robotique et simulation ISTY - UVSQ 2008-2013

6 mois en Corée à l'Université Ajou