

P1) $S_1: y = x^2$ $S_2: e^{xz-1} - xy + \ln(yz) = 0$ $A = (1, 1, 1)$

S_1 ~~en~~ S_2

$$G(x, y, z) = y - x^2 = 0$$

$$F(x, y, z) = e^{xz-1} - xy + \ln(yz) = 0$$

$$G'_x = -2x$$

$$G'_y = 1$$

$$G'_z = 0$$

$$F'_x = ze^{xz-1} - y = 0$$

$$F'_y = -x + \frac{1}{y} = 0$$

$$F'_z = xe^{xz-1} + \frac{1}{z} = 2$$

$\vec{T} \rightarrow$ vector tangente a la curva

$$\vec{T} = \vec{\nabla} G \times \vec{\nabla} F = (-2, 1, 0) \times (0, 0, 2) = (2; 4; 0)$$

$$(x, y, z) = (1, 1, 1) + \lambda (2; 4; 0)$$

$$\begin{cases} x = 1 + 2\lambda \\ y = 1 + 4\lambda \\ z = 1 \end{cases}$$

Se intersecta al plano $x + y = 8$,

$$1 + 2\lambda + 1 + 4\lambda = 8$$

$$6\lambda = 6$$

$$\lambda = 1$$

$$\begin{cases} x = 3 \\ y = 5 \\ z = 1 \end{cases}$$

$$d(1, 1, 1) a (3, 5, 1) = \sqrt{(3-1)^2 + (5-1)^2 + (1-1)^2} = \underline{2\sqrt{5}}$$

$$P_2) \quad 1,01^{1,98} \rightarrow f(x,y) = x^y \quad A=(1,2) \quad \bar{h} = (\overbrace{0,01}^{h_1}, \overbrace{-0,02}^{h_2})$$

$$f(1,01; 1,98) \cong f(1,2) + f'_x(1,2) \cdot h_1 + f'_y(1,2) \cdot h_2 + \frac{f''_{xx}(1,2)}{2} \cdot h_1^2 + f''_{xy}(1,2) h_1 \cdot h_2 + \frac{f''_{yy}(1,2)}{2} \cdot h_2^2$$

$$f'_x(\bar{A}) = y x^{y-1} = 1^1 \cdot 2 = 2$$

$$f'_y(\bar{A}) = x^y \cdot \ln(x) = 0$$

$$f''_{xx}(\bar{A}) = y \cdot (y-1) \cdot x^{y-2} = 2 \cdot 1 \cdot 1^0 = 2$$

$$f''_{yy}(\bar{A}) = \ln(x) \cdot \ln(x) \cdot x^y = 0$$

$$f''_{yx}(\bar{A}) = y x^{y-1} \cdot \ln(x) + \frac{x^y}{x} = 1$$

$$f(1,2) = 1$$

Teorema que enuncia que $f''_{xy} = f''_{yx}$

Reemplazo en la ecuación de arriba

$$f(1,01; 1,98) \cong 1 + 2 \cdot 0,01 + 0 \cdot (-0,02) + \frac{2}{2} \cdot 0,01^2 + 1 \cdot 0,01 \cdot (-0,02) + \frac{0}{2} \cdot (-0,02)^2$$

$$[f(1,01; 1,98) \cong 1,0199]$$

$$P_3) \quad w = f(u,v) \quad 3v + ve^{2w} - w = 1 \quad f(7, -2) = 0 \quad \begin{matrix} u = x - 2y \\ v = x + y \end{matrix}$$

$$p(x,y) = (\overbrace{x-2y}^u, \overbrace{x+y}^v) \quad p(1, -3) = (7, -2)$$

$$w=0$$

$$W = (x,y) \quad (1, -3)$$

$$F(u,v,w) = 3v + ve^{2w} - w - 1 = 0$$

$$F'_u = e^{2w}$$

$$F'_v = 3$$

$$F'_w = 2ve^{2w} - 1$$

$$\left. \begin{matrix} \text{en } (7, -2, 0): \\ F'_u = 1 \\ F'_v = 3 \\ F'_w = 13 \end{matrix} \right\}$$

$$f'_w = -\frac{1}{13} \quad f'_v = -\frac{3}{13}$$

$$\bar{D}f = \left(-\frac{1}{13}; -\frac{3}{13}\right)$$

Planteo función compuesta $h = f \circ f = f[p(x,y)]$

$$Dp = \begin{pmatrix} u'_x & u'_y \\ v'_x & v'_y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -2 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\bar{D}h = \bar{D}f \cdot Dp = \left(-\frac{4}{13}; -\frac{1}{13}\right)$$

$$h(0,97, -3,01) \cong h(1, -3) + h'_x(1, -3) \cdot (-0,03) + h'_y(-0,01) \cong \underline{0,01}$$

\downarrow
 $w=0$

P4) $f(x, y) = x^4 + y^4 - 4xy + 1 \rightarrow$ Es polinómica, es diferenciable por lo tanto $f''_{xy} = f''_{yx}$

$$\textcircled{\text{I}} f'_x = 4x^3 - 4y$$

$$\textcircled{\text{II}} f'_y = 4y^3 - 4x$$

para que sean extremos, $f'_x = 0$ y $f'_y = 0$
(condición necesaria pero no suficiente)

$$\textcircled{\text{I}} 4x^3 - 4y = 0$$

$$4x^3 = 4y$$

$$y_1 = 1 \quad y_2 = -1 \quad y_3 = 0$$

$$\textcircled{\text{II}} 4y^3 - 4x = 0$$

$$4y^3 = 4x$$

$$x^3 - x = 0 \rightarrow x_1 = 1 \quad x_2 = -1 \quad x_3 = 0$$

reemplazo por $\textcircled{\text{I}}$

$$f''_{xx} = 12x^2$$

$$f''_{xx_1} = 12$$

$$f''_{xx_2} = 12$$

$$f''_{xx_3} = 0$$

$$f''_{xy} = 12y^2$$

$$f''_{yy_1} = 12$$

$$f''_{yy_2} = 12$$

$$f''_{yy_3} = 0$$

$$f''_{xy} = f''_{yx} = -4$$

$$H_1(1,1) = \begin{vmatrix} f''_{xx_1} & f''_{xy} \\ f''_{yx} & f''_{yy_1} \end{vmatrix} = 128 > 0$$

existe el extremo y como $f''_{xx_1} = 12 > 0$, es mínimo en $f(1,1) = -1$

$$H_2(-1,-1) = \begin{vmatrix} f''_{xx_2} & f''_{xy} \\ f''_{yx} & f''_{yy_2} \end{vmatrix} = 128 > 0$$

existe el extremo y como $f''_{xx_2} > 0$ es mínimo en $f(-1,-1) = -1$

$$H_3(0,0) = \begin{vmatrix} f''_{xx_3} & f''_{xy} \\ f''_{yx} & f''_{yy_3} \end{vmatrix} = -16 < 0$$

no produce extremos, punto silla en $f(0,0) = 1$

$$T1) \quad f(x,y) = \begin{cases} \frac{x^2 \operatorname{sen} y}{x^2 + y^2} & \text{si } (x,y) \neq 0 \\ 0 & \text{si } (x,y) = 0 \end{cases}$$

Análisis de continuidad:

$$\lim_{(x,y) \rightarrow (0,0)} \frac{x^2 \operatorname{sen} y}{x^2 + y^2} = 0 \quad \text{es continua}$$

→ acotada

$$0 \leq x^2 \leq x^2 + y^2$$

$$0 \leq \frac{x^2}{x^2 + y^2} \leq 1 \quad \text{— acotada}$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x}_0, \bar{y}_0) - f(0,0)}{\|h\|} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\frac{h^2 \operatorname{sen}(h v_y)}{h^2 (v_x^2 + v_y^2)} \cdot \frac{1}{h}}{1}$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{v_x^2 \operatorname{sen}(h v_y)}{h} \cdot \frac{v_y}{v_y} = v_x^2 \cdot v_y$$

→ 1

Justificación: $u = h v_y$

$$\lim_{u \rightarrow 0} \frac{\operatorname{sen}(u)}{u} = 1$$

Derivadas nulas: $0 = v_x^2 v_y \quad v_x^2 + v_y^2 = 1$

Si $v_x = 0$ o $v_y = 0$, $v_x^2 \cdot v_y = 0$

Por lo tanto tiene 4 derivadas nulas: $(0,1), (0,-1), (1,0), (-1,0)$

Al tener más de dos derivadas nulas, la función no es diferenciable.

Demonstración de derivadas en la siguiente hoja:

T1) $z = f(x, y)$

Para que sea diferenciable se debe verificar que:

$$f(\bar{x}_0 + \bar{h}) = f(\bar{x}_0) + \bar{\nabla} f(\bar{x}_0) \cdot \bar{h} + \varphi(\bar{h}) \cdot \|\bar{h}\| \rightarrow \text{donde } \lim_{\bar{h} \rightarrow 0} \varphi(\bar{h}) = 0$$

Derivada direccional por definici3n:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x}_0 + \bar{h}) - f(\bar{x}_0)}{h} \quad \text{reemplazando:} \quad \begin{matrix} \bar{h} = h \vec{v} \\ \bar{h} = h(v_1, v_2) \end{matrix}$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(\bar{x}_0) + \bar{\nabla} f(\bar{x}_0) \cdot \bar{h} + \varphi(\bar{h}) \cdot \|\bar{h}\| - f(\bar{x}_0)}{h} \quad \frac{|h|}{h} = \begin{cases} 1 & \text{si } h > 0 \\ -1 & \text{si } h < 0 \end{cases}$$

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\bar{\nabla} f(\bar{x}_0) \cdot h \vec{v} + \varphi(\bar{h}) \cdot \underbrace{\|\bar{h}\|}_{\substack{\rightarrow 0 \\ \text{acotada}}} \cdot |h|}{h} = \bar{\nabla} f(\bar{x}_0) \cdot \vec{v}$$

↪ existen todas

T2) Un punto ~~regular~~ de una curva, es punto regular si existe recta tangente a la curva en ese punto.

Para ello debe existir una parametrizaci3n dada por $\bar{f}(t): [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ ($n=2$ o $n=3$). Adem3s se debe cumplir que $\bar{f}'(t) \neq 0$ en el punto. Si no se cumplen estas condiciones es un punto singular.

$y' - 2y = x$ utilizo m3todo de $u \cdot v = y$ $\bar{A} = (0; -\frac{1}{4})$
 $y' = u'v + uv'$

$$u'v + uv' - 2uv = x$$

$$u'v + u(v' - 2v) = x \rightarrow \text{impongo que } v' - 2v = 0 \rightarrow \frac{v'}{v} = \frac{2v}{v} = 2$$

$$u' \cdot e^{2x} = x$$

$$u' = x \cdot e^{-2x}$$

$$\int du = \int x \cdot e^{-2x} dx \rightarrow \int x e^{-2x} dx = \frac{e^{-2x}}{(-2)^2} \cdot (-2x + 1) + c$$

↪ por tabla

$$u = \frac{e^{-2x}}{4} \cdot (-2x + 1) + c$$

$$u \cdot v = y = \left(\frac{e^{-2x}}{4} \cdot (-2x + 1) + c \right) \cdot e^{2x} = -\frac{1}{2}x + \frac{1}{4} + c \cdot e^{2x}$$

$$-\frac{1}{4} = -\frac{1}{2} \cdot 0 + \frac{1}{4} + c \cdot e^{2 \cdot 0} = \frac{1}{4} + c \quad c = -\frac{1}{2}$$

$$y = -\frac{x}{2} + \frac{1}{4} - \frac{1}{2} e^{2x}$$