

12. Ecuaciones diferenciales – 2° parte

Nomenclatura y consideraciones básicas:

- S.G. simboliza *solución general*, S.P. *solución particular*, S.S. *solución singular*.
- Dada la ecuación diferencial ordinaria $F(y^{(n)}, \dots, y', y, x) = 0$ de orden n , sus soluciones, de existir, no siempre admiten que se las exprese en forma explícita. Las soluciones son relaciones entre las variables que satisfacen a la ecuación diferencial; en especial, la S.G. debe contener n constantes arbitrarias esenciales.

01) Resuelva las siguientes ecuaciones diferenciales homogéneas de 1° orden.

- a) $y' = \frac{y}{x} + \frac{y^2}{x^2}$ con $y(1)=1$. c) $\frac{dy}{dx} = \frac{y + x \cos^2(y/x)}{x}$ con $y(1) = \frac{\pi}{4}$.
- b) $(x^2 + y^2)dx - 2xy dy = 0$. d) $y' = y/(x-y)$.

02) Halle la familia de curvas ortogonales a $x^2 + y^2 = 2ax$.

03) Resuelva $y' = (x - y - 1)/(x + y + 3)$ aplicando la transformación $(x, y) = (u - 1, v - 2)$.

04) Resuelva las siguientes ecuaciones diferenciales totales exactas o convertibles a este tipo.

- a) $2xydx + (x^2 + \cos y) dy = 0$. d) $(y^2 - y)dx + x dy = 0$. (*)
- b) $y' = \frac{xy^2 - 1}{1 - x^2y}$ con $y(-1) = 1$. e) $(x + y^2)dx - 2yxdy = 0$.
- c) $(6xy - y^3)dx + (4y + 3x^2 - 3xy^2)dy = 0$. f) $y^2 \cos x dx + (4 + 5y \sin x) dy = 0$.

05) Resuelva la ecuación $x^2 y' = y + x e^{-1/x}$ mediante el reemplazo $y = x^2 q(x)$.

06) Halle la S.G. de las siguientes ecuaciones diferenciales.

- a) $y'' + 8y' + 25y = 0$.
- b) $y''' - 5y'' + 8y' - 4y = 2$.
- c) $y'' - 3y' + 2y = x e^x + 2x$.
- d) $y'' + y = \sec(x)$.
- e) $y'' - 2y' + y = x^{-1} e^x$.
- f) $y'' + y' = 2 \sin(x)$.

07) Halle g de manera que $\bar{f}(x, y) = (y g'(x), x^2 - g'(x))$ admita función potencial.

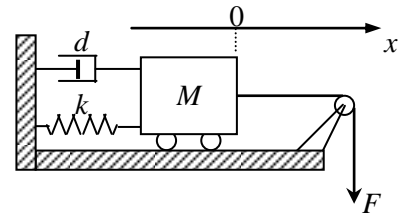
08) Halle la solución particular (S.P.).

- a) S.P. de $y'' - y' - 2y = 4x^2$ tal que $y(0) = 1$, $y'(0) = 4$.
- b) S.P. de $y'' - y' - 2y = e^{3x}$ con recta tangente de ecuación $y = 2x + 1$ en $(0, y_0)$.
- c) S.P. de $y'' + 2y' + 2y = \sin(2x) + \cos(2x)$ tal que $y(0) = 0$, $y'(0) = 1$.
- d) S.P. de $y''' - 3y'' + 2y' = x^2 - x$ tal que $y(0) = 0$, $y'(0) = 2$, $y''(0) = 2$.
- e) S.P. de $y'' - y = 2x - 1$ con recta normal de ecuación $x + 3y = 6$ en $(0, y_0)$.

09) Dada $y'' + y = f(x)$, halle su S.G. sabiendo que $y = 2x^2$ es una S.P.

(*) También es de variables separables, verifique que el método de resolución no cambia el tipo de solución obtenida.

- 10) El cuerpo de masa M puede desplazarse horizontalmente con rozamiento despreciable y está acoplado a la pared vertical mediante un resorte de constante k y un amortiguador de constante d . En tiempo $t = 0$ está en reposo en la posición $x = 0$ y se le aplica una fuerza F constante que lo lleva hacia x^+ partiendo con velocidad $x'(0) = 0$.



Siendo: $\underbrace{F - kx - dx'}_{\text{resorte amortig.}} = \text{masa} \cdot \text{aceleración}$

$$F - kx - dx' = M \cdot x'' \quad \text{resulta} \quad \boxed{Mx'' + dx' + kx = F}$$

- a) Con $F = 4.35$, $M = 3$, $k = 87$ halle y grafique $x(t)$ para: a₁) $d = 12$, a₂) $d = 38$.
 b) Indique las unidades de medida de x' , x'' , M , k , d cuando el tiempo se mide en segundos ($[t] = s$), $[F] = \text{Newton (N)} = \text{kgm/s}^2$ y $[x] = m$.

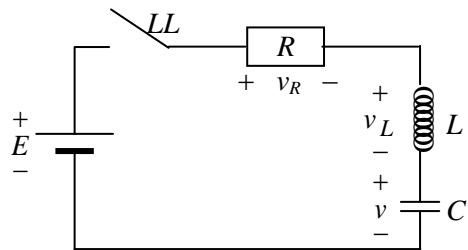
- 11) En el circuito se observa una llave LL , una fuente de tensión E constante, un resistor de resistencia R , un inductor con inductancia L y un capacitor con capacitancia C ; se suponen componentes ideales. Se denotan v_R , v_L y v las tensiones entre terminales del resistor, inductor y capacitor respectivamente.

Con LL cerrada se cumple que: $E = v_R + v_L + v$ (1)

Siendo^(#) $i = Cv'$, resultan: $\begin{cases} v_R = Ri = RCv' \\ v_L = Li' = LCv'' \end{cases}$

Reemplazando en (1) se obtiene:

$$\boxed{LCv'' + RCv' + v = E}$$



En tiempo $t = 0$, con capacitor descargado ($v(0) = 0$) se cierra LL y comienza a circular corriente ($i(0) = 0 \Rightarrow v'(0) = 0$). Halle y grafique $v(t)$ e $i(t)$ cuando el tiempo se mide en segundos (s), $E = 0.05 \text{ Volt}$, $R/L = 4 \text{ s}^{-1}$, $(LC)^{-1} = 29 \text{ s}^{-2}$.

Nota: Observe que $v(t)$ permite simular $x(t)$ del ítem anterior para el caso caso “a₁” (equivalente eléctrico del sistema mecánico).

- 12) Sea $v'' + kv' + 9v = 0$ con $v(0) = 0$, $v'(0) = 1$; ¿para qué valores de k la solución $v(t)$ presenta oscilaciones amortiguadas?
- 13) Halle y grafique la familia de líneas de campo en los siguientes casos, al graficar recuerde orientar la líneas según el campo en cada punto.
- | | |
|---|--|
| a) $\bar{f}(x, y) = (2y - x, x)$. | e) \bar{E} según TP 11 – ítem 16. |
| b) $\bar{f}(x, y) = (y, x)$. | f) \bar{E} según TP 11 – ítem 17. |
| c) $\bar{f}(x, y) = (x/2, y)$. | g) $\bar{f}(x, y, z) = (y, z, x)$. |
| d) $\bar{f}(x, y) = (kxy^2, x^2y)$, k constante. | h) $\bar{f}(x, y, z) = (2, 1, 3)$, campo constante. |
- 14) Demuestre que si $\bar{f} : D \subset \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ es un campo de gradientes, sus líneas de campo (que en cada punto tienen la dirección de \bar{f}) son ortogonales a sus líneas equipotenciales. ¿Cómo se enunciaría esta propiedad trabajando en \mathbb{R}^3 ?

^(#) i es la intensidad de corriente eléctrica en el circuito. Unidades de medida: $[tensión] = \text{Volt}$, $[i] = \text{Ampere}$, $[R] = \text{Ohm}$, $[L] = \text{Henry}$, $[C] = \text{Faradio}$.

15) Resuelva los siguientes sistemas de ecuaciones diferenciales lineales de 1° orden.

- a) $\begin{cases} x' + y' = e^{-t} + y \\ 2x' + y' = \sin(t) - 2y \end{cases}$ con $x(0) = -2, y(0) = 1$.
- b) $m(x'', y'', z'') = (0, 0, -mg)$ tiro libre de masa puntual m desde $(0, 0, 0)$ en el instante $t = 0$ con velocidad inicial $\vec{v}(0) = (v_x, 0, v_z)$; g constante (ac. de la gravedad).
- c) $\begin{cases} 4x' - y' + 3x = \sin(t) \\ x' + y = \cos(t) \end{cases}$ equivalente a $\begin{pmatrix} 4 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -3 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \sin(t) \\ \cos(t) \end{pmatrix}$.
- d) $(x', y', z') = (y + z, 3x + z, 3x + y)$.
- e) $\begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1' \\ y_2' \\ y_3' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -1 & -1 & -1 \\ -1 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix}$ con $y_1(0) = y_2(0) = 1, y_3(0) = -2$.
- f) $(x', y') = (3x - y/2 - 3t^2 - t/2 + 3/2, 2y - 2t - 1)$ con $x(0) = 2, y(0) = 3$.

Cuestionario

- | | |
|--|---|
| <p>a) Enuncie el teorema de existencia y unicidad de la solución de una ecuación diferencial ordinaria.</p> <p>b) Defina los tipos de soluciones de una ecuación diferencial ordinaria.</p> <p>c) Si y_{p_1} e y_{p_2} son soluciones de la ec. diferencial $ay'' + by' + cy = f(x)$, demuestre que $y = y_{p_1} - y_{p_2}$ es solución de la homogénea.</p> | <p>d) Si y_{p_1} e y_{p_2} son respectivamente S.P. de $ay'' + by' + cy = f_1(x)$ e $ay'' + by' + cy = f_2(x)$ demuestre que $y = y_{p_1} + y_{p_2}$ es S.P. de $ay'' + by' + cy = f_1(x) + f_2(x)$.</p> <p>e) Halle una transformación que convierta la ecuación $y' = yx^{-1} + 1$ a una ecuación del tipo variables separables.</p> |
|--|---|

Resolución de ecuaciones diferenciales con el Mathematica

Se dispone de dos funciones, **DSolve** y **NDSolve**; trabajando con ec. diferenciales ordinarias:

DSolve[eqn, y, x] resuelve la ec.dif. **eqn** para la función **y**, con variable independiente **x**.

DSolve[eqn, y[x], x] resuelve para hallar la expresión formal de la S.G.

DSolve[{eqn, cond}, y[x], x] resuelve para hallar la expresión de la S.P. que cumple con **cond**.

DSolve[{eqn1, eqn2, ...}, {y1[x], y2[x], ...}, x] resuelve un sistema de ec. diferenciales.

NDSolve[eqn, y, {x, xmin, xmax}] encuentra una solución numérica de la ec.dif. **eqn** para la función **y**, con variable independiente **x** en el rango **xmin** a **xmax**.

NDSolve[{eqn1, eqn2, ...}, {y1, y2, ...}, {x, xmin, xmax}] es para sistema de ec. diferenciales.

Ejemplo 1: resolvemos el ejercicio del ítem 11a.

```
DSolve[{y''[x] - y'[x] - 2 y[x] == 4 x^2, y[0] == 1, y'[0] == 4}, y[x], x] (*)
{{y[x] -> e^-x (2 - 3 e^x + 2 e^3 x + 2 e^x x - 2 e^x x^2)}}
```

y[x] /. % Devuelve la expresión de **y[x]** según **(/.)** el último resultado **(%)**.

$\{e^{-x} (2 - 3e^x + 2e^{3x} + 2e^x x - 2e^x x^2)\}$ Aparece como lista o vector (de 1 componente).

%[[1]] Devuelve la 1° (única) componente del resultado anterior.

$e^{-x} (2 - 3e^x + 2e^{3x} + 2e^x x - 2e^x x^2)$

f[x_] = Expand[%] Define **f[x]** expandiendo (prop. distributiva) el resultado anterior.

$-3 + 2e^{-x} + 2e^{2x} + 2x - 2x^2$

(*) Donde dice y'' es con *doble prima*, no es y'' con comillas.

Ejemplo 2: resolvemos el ítem 12b del TP-1, trayectorias ortogonales a la familia $y = C e^x$.

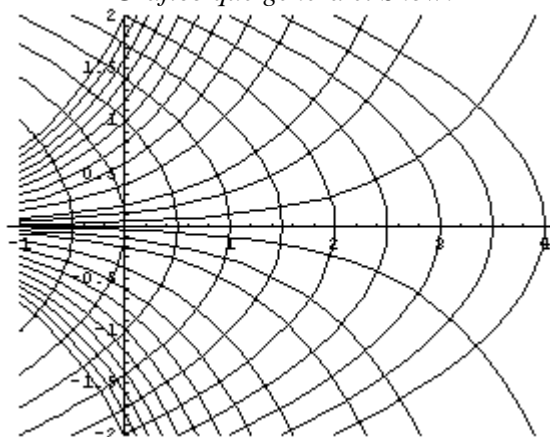
```
fam1 = y[x] == c Exp[x];
Eliminate[{ fam1, D[fam1, x] }, c]
y[x] == y'[x]
% /. y'[x] -> -1/y'[x] (*)
y[x] == -(1/y'[x])
DSolve[y'[x] == -1/y[x], y[x], x]
{ { y[x] -> -Sqrt[-2 x + C[1]] }, { y[x] -> Sqrt[-2 x + C[1]] } }
```

Vemos que la respuesta es del tipo $y = \pm\sqrt{\quad}$; es decir, $y^2 = 2(k - x)$.

Graficamos algunas curvas de ambas familias

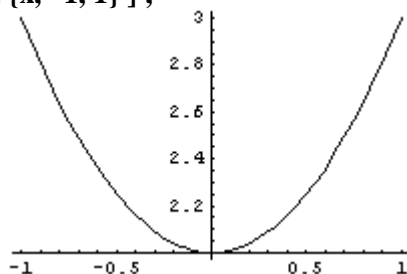
```
a = Table[Plot[ c Exp[x], {x, -1, 4}, PlotRange -> { All, {-2, 2} } ],
  {c, -2, 2, 0.2}];
b = Table[Plot[ c Exp[x], {x, -1, 4}, PlotRange -> { All, {-2, 2} } ],
  {c, -0.2, 0.2, 0.08}];
<< Graphics`ImplicitPlot`
c = Table[ImplicitPlot[ y^2 == 2 (k - x), {x, -1, 4}], {k, -4, 4, 0.5}];
Show[a,b,c, AspectRatio -> Automatic];
```

Gráfico que genera el Show:



Ejemplo 3: una resolución numérica con graficación.

```
rr = NDSolve[{ y'[x] == 2 x, y[0] == 2 }, y, {x, -1, 1}]
{{ y -> InterpolatingFunction[{-1., 1.}, <> ] }}
Plot[Evaluate[ y[x] /. rr ], {x, -1, 1}];
```



y[0.5] /. rr En esta línea pedimos el valor numérico de la S.P. para $x = 0.5$.
{2.25}

(*) En esta línea se ordena: en el último resultado (%) reemplazar (/.) $y'[x]$ por $-1/y'[x]$.