

# Les Callbacks en C (fonctions de rappel)

---

Un callback est une fonction d'un programme qui est appelée par un programme extérieur (système d'exploitation, autre programme, ...).

Programme applicatif : programme utilisateur qui repose sur un OS.

OS : On considère que l'OS est un programme qui, sur base d'évènements extérieurs et intérieurs au microcontrôleur, va appeler les fonctions du programme applicatif.

Le but final est de créer un mini-OS afin que le programme applicatif ne s'occupe plus des aspects matériels (timers, interruptions, ... ).

## Main.c

```
#include
```

```
// VARIABLES GLOBALES
```

```
// FONCTIONS DONT ON PASSE LES ADRESSES A callbacks.c POUR QU'ELLES PUISSENT
```

```
// ÊTRE RAPPELEES TOUTES LES X MS
```

```
void fonction1(void) ;
```

```
void fonction2(void) ;
```

```
void fonction3(void) ;
```

```
// FONCTION PRINCIPALE
```

```
int main(void)
```

```
{
```

```
    // INITIALISATION HARDWARE
```

```
    hardware_Init(void) ;
```

```
//INITIALISATION CALLBACKS

Callbacks_Init() ;

ID_Fct1 = Callbacks_Record_Timer(fonction1, 500) ;

ID_Fct2 = Callbacks_Record_Timer(fonction3, 100) ;


Callbacks_Start() ;

// N'ARRIVE JAMAIS ICI

}
```

```
// CONTENU DES FONCTIONS CALLBACKS
```

```
void fonction1(void)
```

```
{
```

```
}
```

```
void fonction2(void)
```

```
{
```

```
}
```

```
void fonction.3(void)
```

```
{
```

```
}
```

```
// CONTENU DES AUTRES FONCTIONS
```

```
hardware_Init(void) ;
```

## Callbacks.h

```
// DEFINE
```

```
#define MAX_CALLBACKS    10
```

```
// PROTOTYPE DES FONCTIONS EXTERNES
```

```
    //INITIALISATION DES CALLBACKS
```

```
void Callbacks_Init(void) ;
```

```
    //ENREGISTRER DES FONCTIONS CALLBACKS LIEES AU TEMPS
```

```
    // RETOURNE UN ID ASSOCIE A L'ENREGISTREMENT
```

```
unsigned char Callbacks_Record_Timer(void(*pt_Function)(void), unsigned int Time);
```

```
    // RETIRER DES FONCTIONS CALLBACKS LIEES AU TEMPS, PREND L'ID DU CALLBACK
```

```
    // COMME ARGUMENT
```

```
void Callbacks_Remove_Timer(unsigned char ID_CB) ;
```

```
    //DEMARRAGE DE LA BOUCLE PRINCIPALE
```

```
void callbacks_Start(void) ;
```

## Callbacks.c

```
#include

// VARIABLES GLOBALES

unsigned char tmp_int;           // pour l'interruption du timer

// VARIABLES POUR CALLBACKS TIMER

void (*My_CB[MAX_CALLBACKS])(void);

unsigned int Time_CB[MAX_CALLBACKS];

unsigned int TICK_CB[MAXCALLBACKS];

// DECLARATION DES FONCTIONS INTERNES

void Init_Timer(void)

// CONTENU DES FONCTIONS  EXTERNES

void Callbacks_Init(void) ;

{

    unsigned char i ;

    // INITIALISATION POUR VARIABLES CALLBACKS TIMER

    for (i = 0 ; i < MAX_CALLBACKS; i++)

    {

        My_CB[i] = 0;

        Time_CB[i] = 0;

    }

// INITIALISATION DU LCD

// CONFIGURATION USART POUR INTERRUPTION RD

}
```

```
// ENREGISTREMENT CALLBACKS TIMER
```

```
unsigned char Callbacks_Record_Timer(void(*pt_Function)(void), unsigned int Time)
```

```
{
```

```
    unsigned int i = 0;
```

```
    while (My_CB[i] != 0 && i < MAX_CALLBACKS) i++;
```

```
    if (i < MAX_CALLBACKS)
```

```
    {
```

```
        My_CB[i] = pt_Function;
```

```
        Time_CB[i] = Time;
```

```
        TICK_CB[i] = 0;
```

```
        return i;
```

```
    }
```

```
    // IL N'Y A PLUS DE PLACE POUR ENREGISTRER UN CALLBACK
```

```
    else return 255;
```

```
}
```

```
// ENREGISTREMENT CALLBACK USART
```

```
void Callbacks_Record_USART(void(*pt_Function)(char))
```

```
{
```

```
    My_CB_USART = pt_Function;
```

```
}
```

```
// RETIRER FONCTION DE RAPPEL
```

```
void Callbacks_Remove_Timer(unsigned char ID_CB)
```

```
{
```

```
    if ((ID_CB > 0 && ID_CB < MAX_CALLBACKS);
```

```
    {
```

```
        My_CB[ID_CB] = 0;
```

```

        Time_CB[ID_CB] = 0;

    }

}

// BOUCLE PRINCIPALE DE L'OS

void callbacks_Start(void)

{

    unsigned char idx;


    // INITIALISATION DE TOUTES LES INTERRUPTIONS


    // CONFIGURATION TIMER

    void Init_Timer() ;


    // BOUCLE INFINIE

    while (1)

    {

        // CHECK LES CONDITIONS POUR RAPPELER LES FONCTIONS LIEES AUTEPS

        for (idx = 0 ; idx < MAX_CALLBACKS; idx++)

        {

            if (My_CB[idx] if (TICK_CB[idx] >= Time_CB[idx])

                {

                    TICK_CB[idx]    = 0;

                    My_CB[idx]();

                }

        }

    }

}

```

```
// CONTENU DES FONCTIONS INTERNES
```

```
void Init_Timer()
```

```
{
```

```
}
```

```
// INTERRUPTIONS
```

```
// INTERRUPTION TIMER
```

```
{
```

```
    // AJOURNER TOUS LES TICKS
```

```
    for ( tmp_int = 0 ; tmp_int < MAX_CALLBACKS; tmp_int++) TICK_CB[tmp_int]++;
```

```
}
```