TÉCNICA DE DISEÑO

DIVIDE Y CONQUISTA

Claudia Pereira – Liliana Martinez

Divide y conquista

Técnica de diseño de algoritmos resuelve un problema recursivamente, aplicando tres pasos en cada nivel de la recursión:

- **Divide** el problema en un número de *subproblemas* que son instancias menores del mismo problema.
- Conquista los subproblemas resolviéndolos recursivamente. Si el tamaño del subproblema es suficientemente pequeño, lo resuelve de manera directa.
- Combina las soluciones de los subproblemas para obtener la solución al problema original.

Divide y Conquista: Problemas

Características de los problemas

- El problema debe admitir una formulación recursiva.
- Los subproblemas deben ser del mismo tipo que el problema original, pero con datos de tamaño estrictamente menor.
- El tamaño de los datos que manipulen los subproblemas ha de ser lo mas parecido posible

Divide y Conquista: Esquema algorítmico

```
Tipo Solución DyC (P) {
    if ( SIMPLE (P) ) // P pequeño -> su solución es directa
      return Solucion Directa (P);
    else { // P es grande
      DIVIDE P en k Subproblemas P_1, P_2, ... P_k, k>1;
      return ( COMBINA ( DyC(P_1) , DyC(P_2), ..., DyC(P_k) );
```

Divide y Conquista: Análisis de Eficiencia

```
Tipo_Solución DyC (P) {
  if ( SIMPLE (P) )
      return Solucion_Directa (P);
  else{
      DIVIDE P en k Subproblemas P_1, P_2,... P_k, k>1;
      return ( COMBINA ( DyC(P_1) , DyC(P_2), ..., DyC(P_k) );
      T(n) = \begin{cases} g(n) & \text{n pequeno} \\ T(n_1) + T(n_2) + ... + T(n_k) + f(n) & \text{n suficientemente grande} \end{cases}
```

T(n) es el tiempo de ejecución de DyC con para una entrada de tamaño n,
g(n) es el tiempo para resolver directamente las entradas pequeñas
f(n) es el tiempo de dividir P en subproblemas y combinar las soluciones.

Divide y Conquista: Análisis de Eficiencia

- Nunca resuelve un problema más de una vez.
- Divide y Combina deben ser eficientes.
- El tamaño de los subproblemas debe ser lo mas parecido posible.
- Si el subproblema es suficientemente pequeño
 - → evitar generar nuevas llamadas recursivas

Divide y Conquista: Método de ordenamiento Mergesort

```
MERGE-SORT (A, i, d)
    if ( i < d )
            { m \( \times \ [(i + d)/2] \) Divide

MERGE-SORT(A, i, m)

MERGE-SORT(A, m + 1, d) \) Conquista
              MERGE(A, i, m, d)
                                                                       Combina
             \mathbf{T}(\mathbf{n}) = \begin{cases} \mathbf{c_0} & n <= 1 \\ 2\mathbf{T}(\mathbf{n}/2) + \mathbf{cn_1} + \mathbf{c_2} & n > 1 \end{cases}
```

Ventaja: el tiempo requerido por mergesort es proporcional a n log n.

Desventaja: requiere espacio adicional proporcional a n (para el arreglo auxiliar de la función merge).

Quicksort es un método que aplica la técnica divide y conquista para ordenar los elementos almacenados en un arreglo:

- **Divide**: Selecciona un elemento y particiona el arreglo en dos subarreglos (posiblemente vacíos) A[i...p-1] y A[p+1.. j] tal que:
 - El elemento seleccionado queda ordenado (en su posición final p)
 - los elementos en A[i...p-1] son menores o igual que A[p] y
 - los elementos en A[p+1..j] son mayores que A[p]
- Conquista: Ordena los subarreglos A[i...p-1] y A[p+1..j] llamando recursivamente al quicksort

$$A [i ... p-1] \le A[p]$$
 $A[p]$ $A [p+1 ... j] > A[p]$ j

Quicksort es un método que aplica la técnica divide y conquista para ordenar los elementos almacenados en un arreglo:

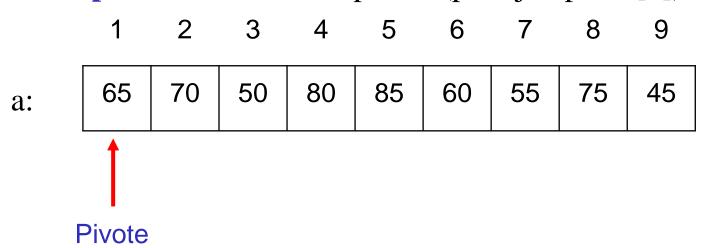
- **Divide**: Selecciona un elemento y particiona el arreglo en dos subarreglos (posiblemente vacíos) A[i...p-1] y A[p+1.. j] tal que:
 - El elemento seleccionado, queda ordenado (en su posición final)
 - los elementos en A[i...p-1] son menores o igual que A[p] y
 - los elementos en A[p+1..j] son mayores que A[p]
- Conquista: Ordena los subarreglos A[i...p-1] y A[p+1..j] llamando recursivamente al quicksort
- Combina: No hay necesidad de combinar las soluciones (por la forma que divide, ordena los subarreglos, luego todo el arreglo queda ordenado)

Ordena el arreglo sobre si mismo => no requiere almacenamiento adicional

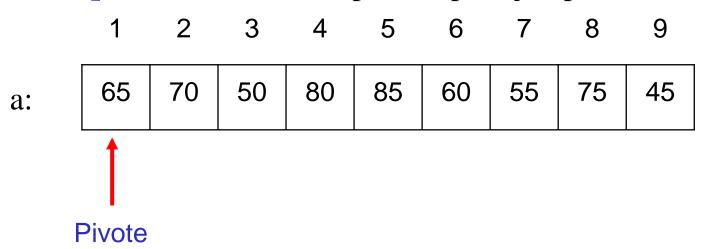
QUICKSORT: Esquema algorítmico

```
// ordena los elementos de A[i], A[i+1],..., A[j-1], A[j] ascendentemente
void QUICKSORT (Type A[], int i, int j) {
  if (i < j) { // Si hay más de un elemento divide el problema de</pre>
                    // ordenar a en dos subproblemas
     // p es la posición del pivote
     int p = PARTICION ( A, i, j );
                                                                Divide
     //resuelve los subproblemas
     QUICKSORT (A, i, p-1);
     QUICKSORT (A, p+1, j);
    //No hay necesidad de combinar las soluciones.
```

Primer paso: selecciona un pivote (por ejemplo, a[1])

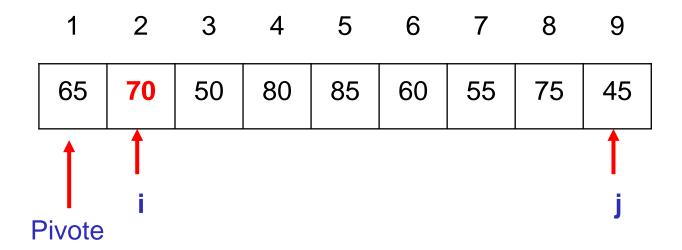


Primer paso: selecciona un pivote (por ejemplo, a[1])



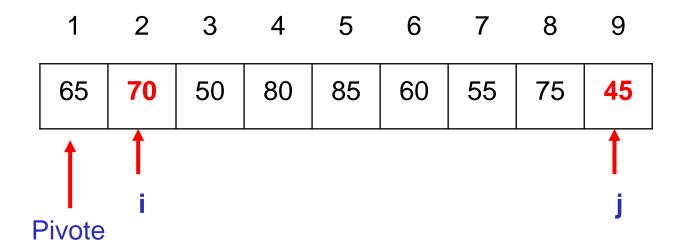
Segundo paso: reordena los otros elementos de modo tal que:

- el pivote queda ordenado
- los elementos menores al pivote quedan a su izquierda
- los elementos mayores al pivote quedan a su derecha



Mientras i <= j

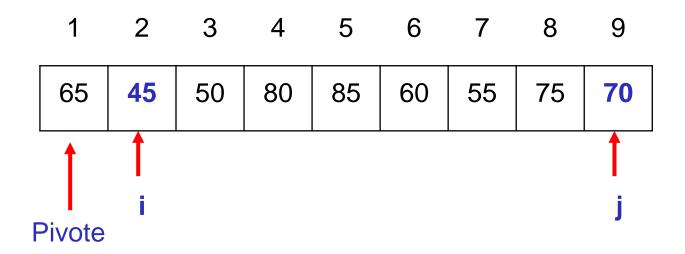
Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

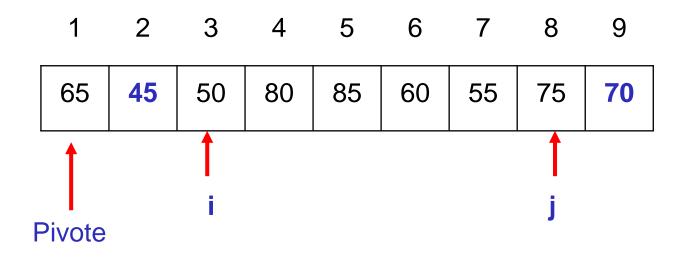
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

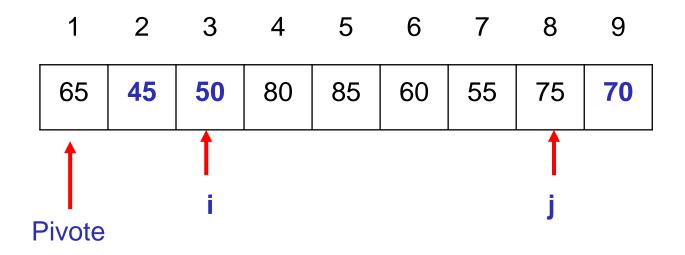
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

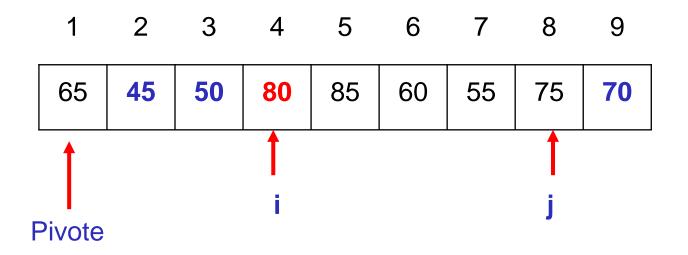
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

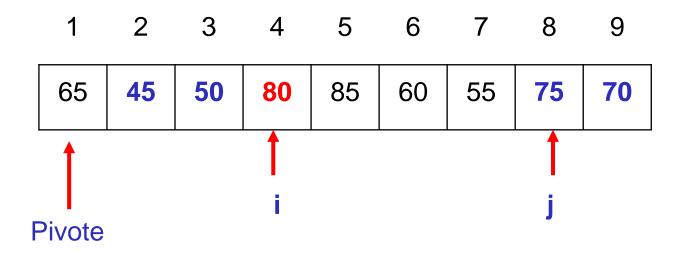
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

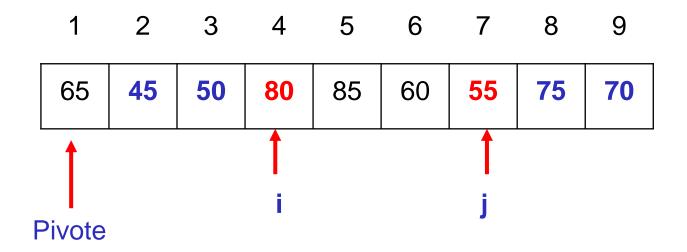
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

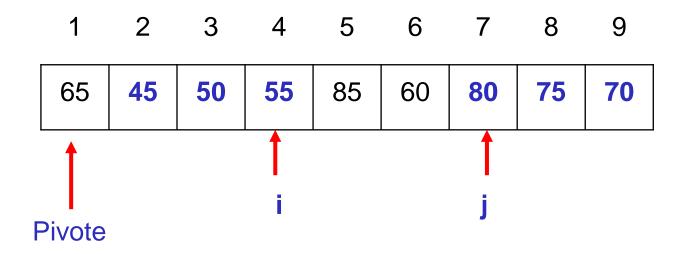
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

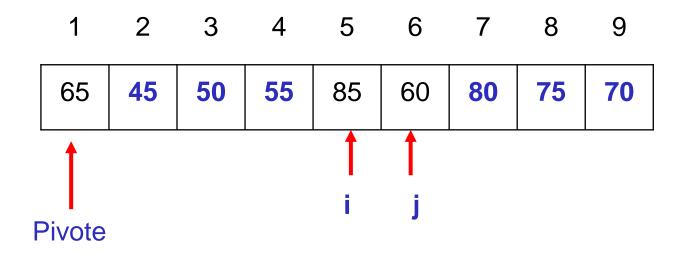
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

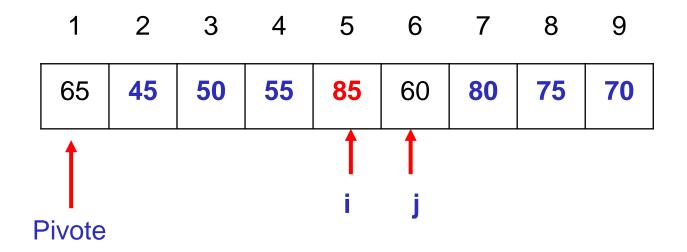
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

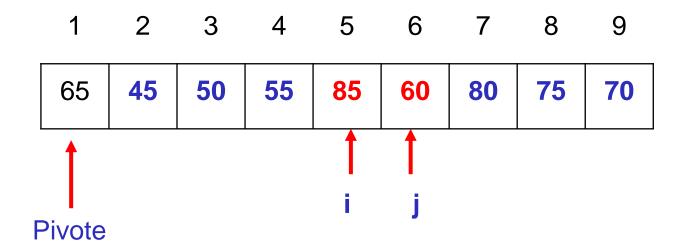
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

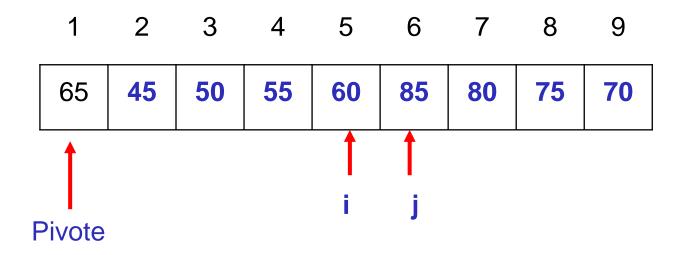
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

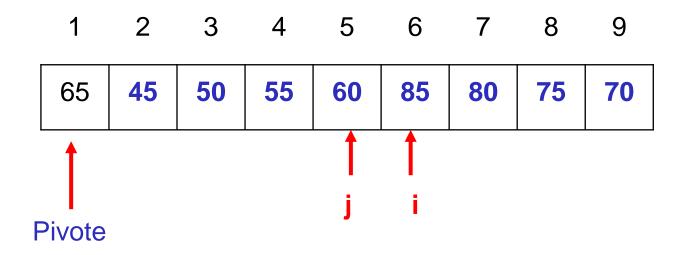
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

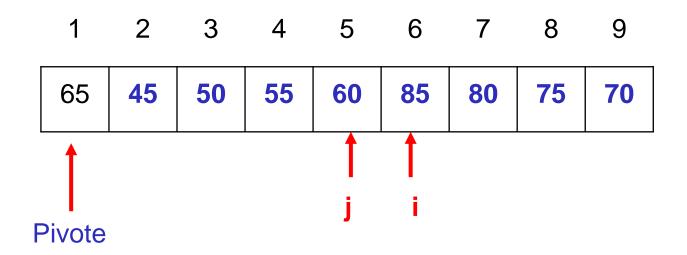
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

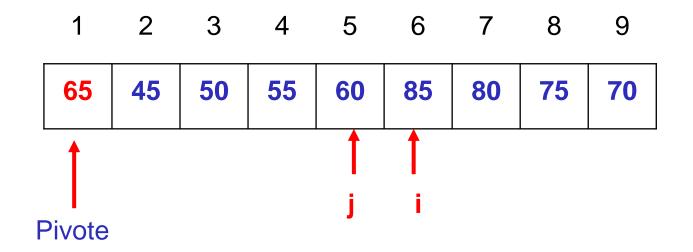
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



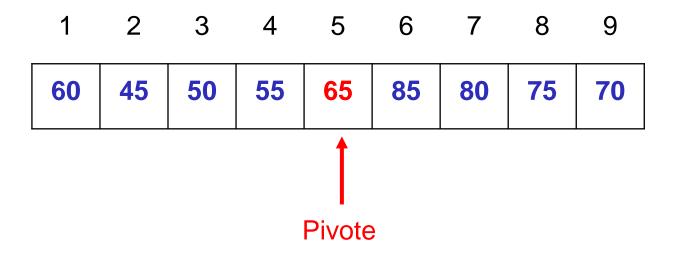
Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

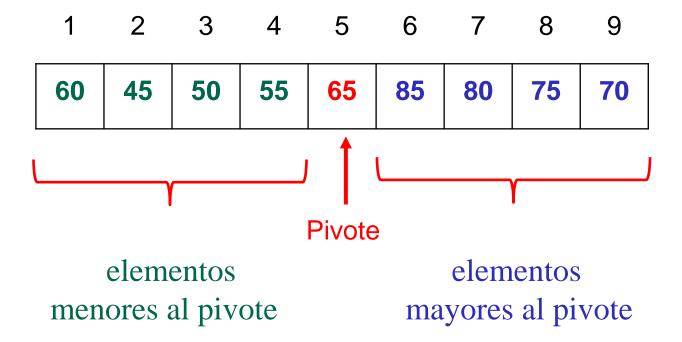
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j

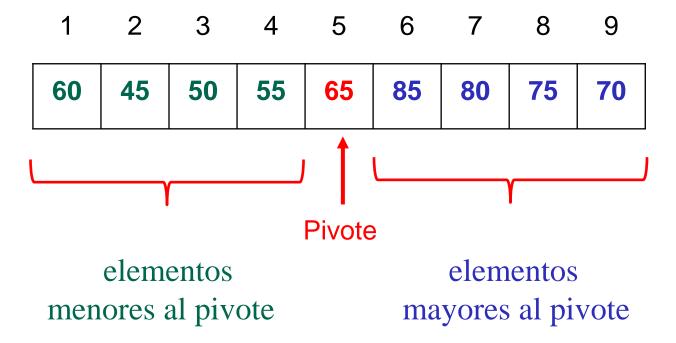


Intercambia el pivote con a[j]

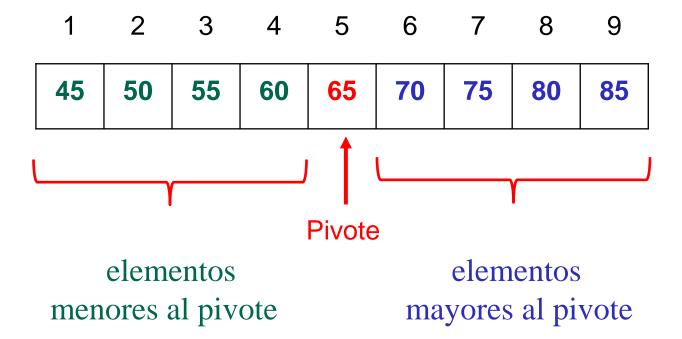


Intercambia el pivote con a[j]



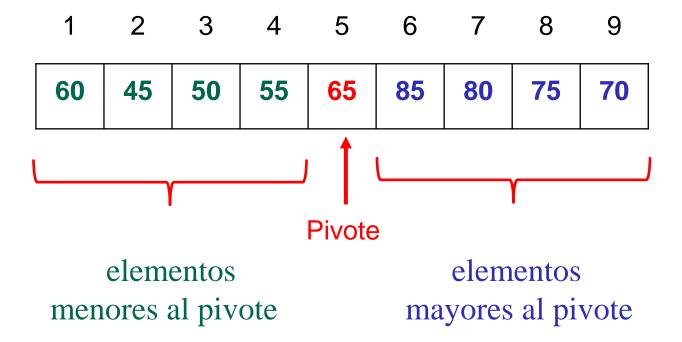


Una vez realizada la partición, cada subarreglo es ordenado llamando recursivamente a quicksort



Una vez ordenados los subarreglos, todo el arreglo está ordenado,

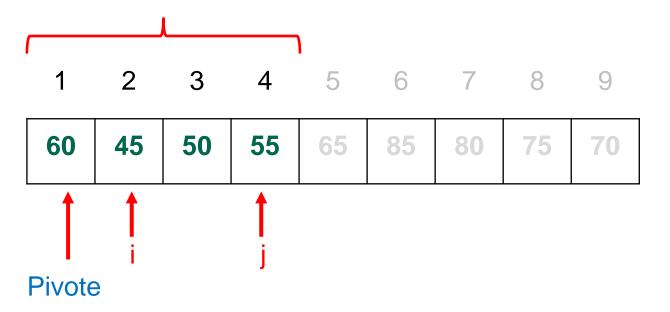
→ No hace falta combinar.



La partición...

¿siempre divide en subproblemas de igual tamaño?

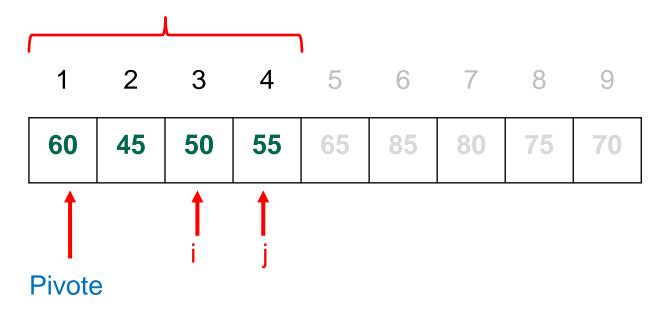
Ordenemos los elementos menores al pivote...



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

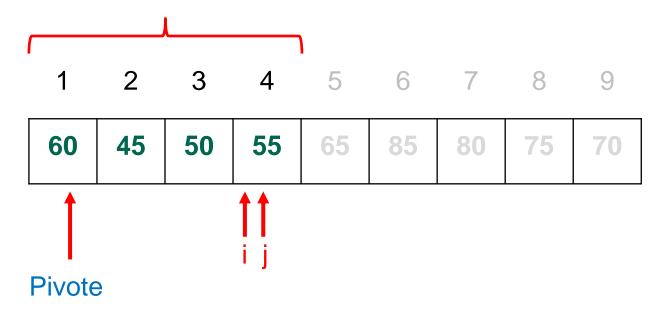
Mientras a[j] > pivote -> retrocede j



Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

Mientras a[j] > pivote -> retrocede j

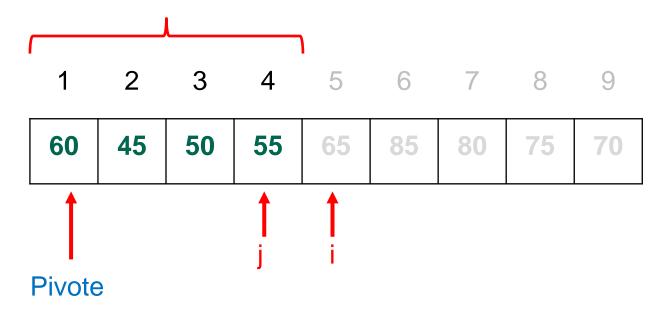


Mientras i <= j

Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

Mientras a[j] > pivote -> retrocede j

intercambia a[i] con a[j] y avanza i y retrocede j

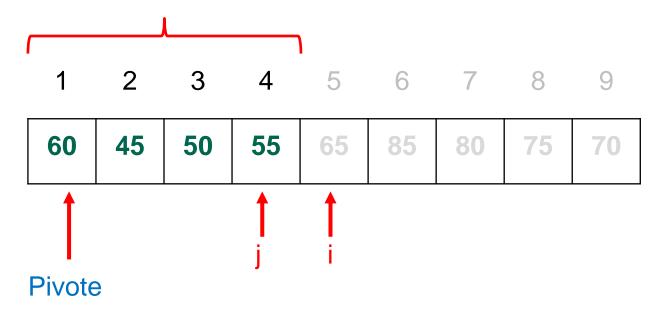


Mientras i <= j

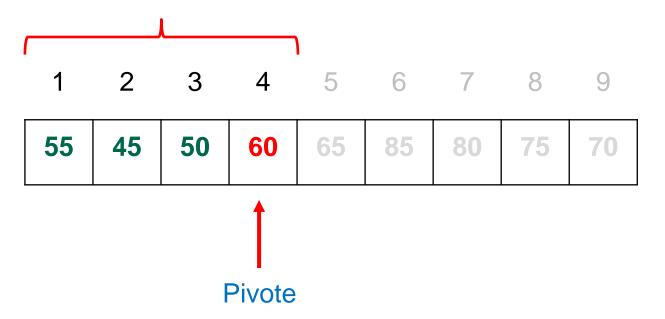
Mientras a[i] ≤ pivote -> avanza i

Mientras a[j] > pivote -> retrocede j

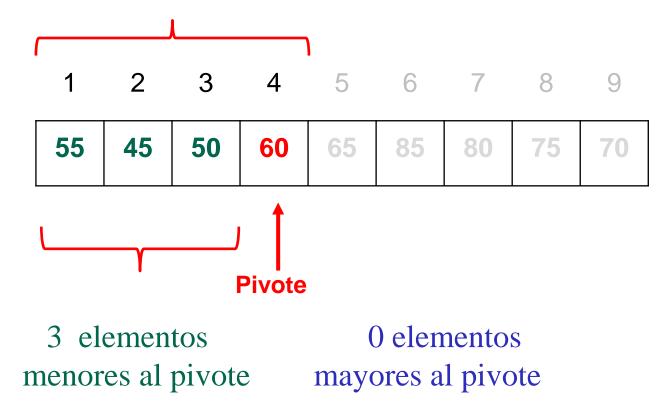
intercambia a[i] con a[j] y avanza i y retrocede j



Intercambia el pivote con a[j]



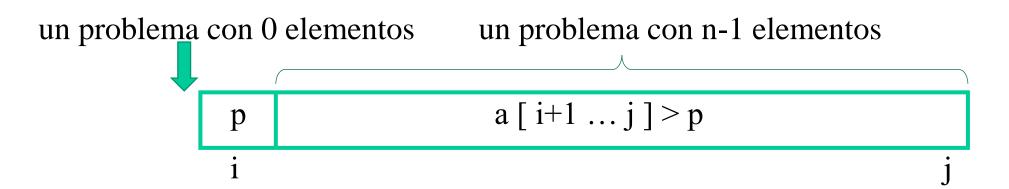
Intercambia el pivote con a[j]

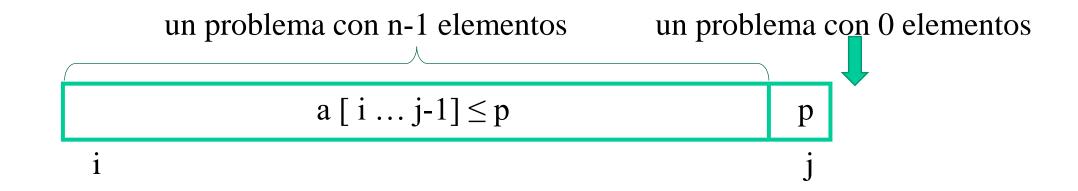


Partición desbalanceada

```
// ordena los elementos de A[i], A[i+1],..., A[j-1], A[j] ascendentemente
void QUICKSORT (Type A[], int i, int j) {
  if (i < j) { // Si hay más de un elemento divide el problema de</pre>
                    // ordenar a en dos subproblemas
     // p es la posición del pivote
     int p = PARTICION ( A, i, j );
     //resuelve los subproblemas
     QUICKSORT (A, i, p-1);
     QUICKSORT (A, p+1, j);
    //No hay necesidad de combinar las soluciones.
```

El **peor caso** ocurre cuando la **partición** produce:





El **peor caso**: la partición desbalanceada ocurre en cada llamada recursiva =>

```
C_0  n \le 1

T(n) \le \begin{cases} C_0 & n \le 1 \\ T(n-1) + C_1 & n + C_2 & n > 1 \end{cases}
```

El tiempo de particionar \in O (n)

El tiempo de llamar recursivamente sobre un arreglo de tamaño n-1 es T(n-1)

El tiempo de llamar recursivamente sobre un arreglo de tamaño $0 \in O(1)$

El **peor caso**: la partición desbalanceada ocurre en cada llamada recursiva =>

```
C_0  n \le 1

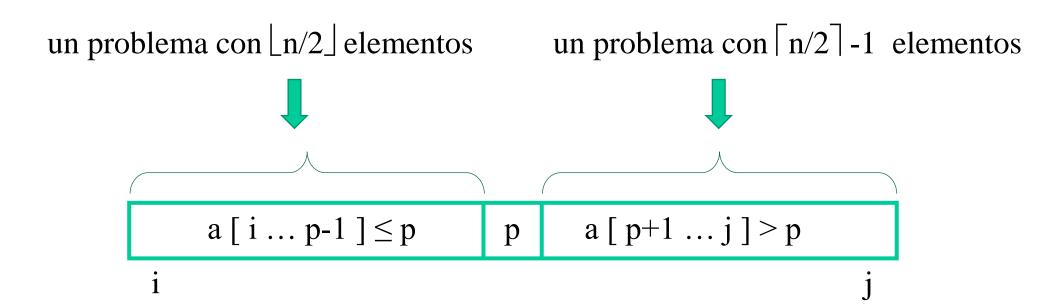
T(n) \le T(n-1) + C_1 n + C_2 n > 1
```

$$T(n) \in O(n^2)$$

El tiempo en el peor de los casos:

- No es mejor que el ordenamiento por inserción
- El peor tiempo ocurre cuando el arreglo ya está ordenado

El mejor caso ocurre cuando la partición produce:



El **mejor caso**: la partición balanceada ocurre en cada llamada recursiva =>

$$T(n) \leq \begin{cases} c_0 & n \leq 1 \\ 2 T(n/2) + c_1 n + c_2 \end{cases}$$

$$void QUICKSORT (Type A[], int i, int j) \\ \{if (i < j) \\ \{int p = PARTICION (A, i, j); \\ QUICKSORT (A, i, p-1); \\ QUICKSORT (A, p+1, j); \\ \}$$

$$T(n) \in O (n log n)$$

El tiempo de llamar recursivamente sobre un arreglo de tamaño a lo sumo n/2

El tiempo de particionar \in O (n)

El tiempo de ejecución depende de la partición:

* partición balanceada



* partición desbalanceada \(\) el algoritmo corre asintóticamente tan lento como el ordenamiento por **inserción**.

* caso promedio

> es mucho más cercano al mejor caso que al peor caso. El tiempo esperado es O (n log n)

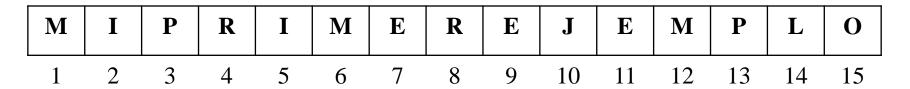
Mejoras

- ✓ Si el peor caso se da cuando el arreglo está ordenado: en lugar de seleccionar el primer elemento como pivote →
 - o elegir la mediana de algunos valores del arreglo (Ej: primero, medio y último)
 - o seleccionar un pivote al azar

✓ Cuando los subproblemas son pequeños, entonces usar un algoritmo de ordenamiento iterativo simple como el de inserción

QUICKSORT: Ejercicios adicionales

1. Dado el siguiente arreglo, particionarlo tomando el primer elemento del arreglo como pivote.



2. Modificar el algoritmo Quicksort para seleccionar el k-ésimo elemento más pequeño.

3. ¿Cómo particionar el arreglo cuando existen muchos elementos repetidos?

Problema de la Programación de Torneos de Tenis*

* Aho, Hopcroft, Ullman - Estructura de Datos y Algoritmos

Se debe organizar un torneo de tenis con n jugadores en donde:

- ✓ n es potencia de dos
- ✓ Cada jugador ha de jugar exactamente una vez contra cada uno de sus posibles n−1 competidores,
- ✓ Cada jugador debe tener un encuentro diario, durante n-1 días.

El programa del torneo es una tabla de n filas por n-1 columnas

T[i,j] representa el jugador que debe jugar con i el j-ésimo día

Día Jugador	1	2	•••
1			
2			
3			

La técnica D&C

Si n = 2, caso base, sólo hay dos jugadores,
 basta enfrentar uno contra el otro.

 Si n > 2, Divide y Conquista: la técnica construye un programa para la mitad de los jugadores, aplicando recursivamente el algoritmo, buscando un programa para la mitad de esos jugadores, y así sucesivamente.

Día Jugador	1
1	2
2	1

Día Jugador	1	2	3	4	5	6	7
1							
2							
3							
4							
5							
6							
7							
8							
1							

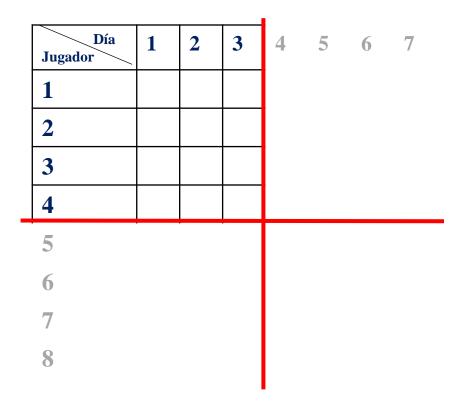
• Combina: A partir de la solución para la mitad de los jugadores, hemos llenado el cuadrante superior izquierdo de la tabla, es fácil llenar los otros tres cuadrantes.

Ejemplo n= 8

• Si n > 2: la técnica construye un programa para la mitad de los jugadores

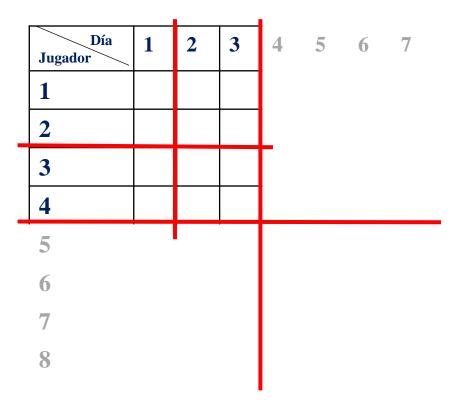
Día Jugador	1	2	3	4	5	6	7
1							
2							
3							
4							
5							
6							
7							
8							

n=4

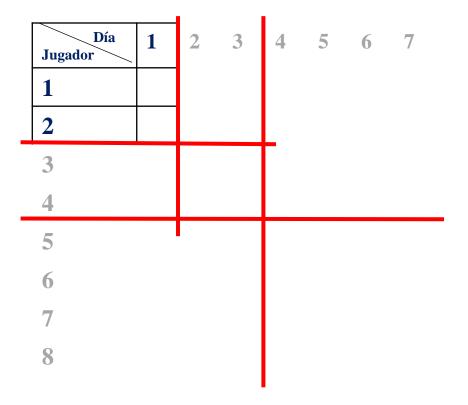


n=4

• Si n > 2: la técnica construye un programa para la mitad de los jugadores

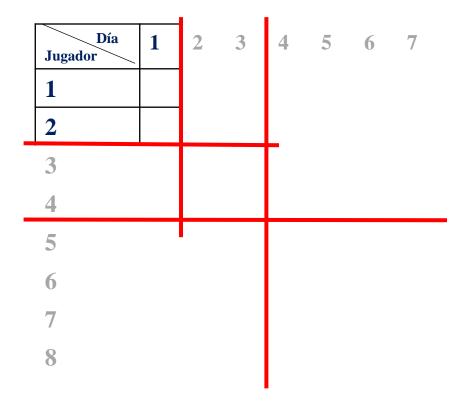


n=2



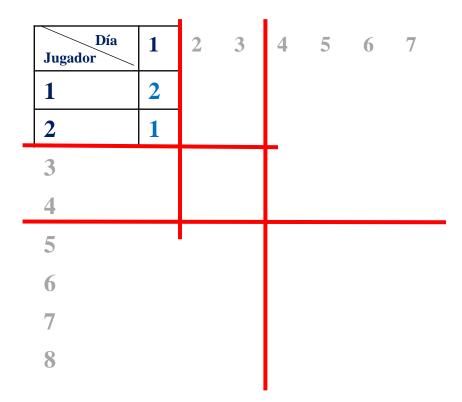
n=2

Caso Base: 2 jugadores → los enfrentamos



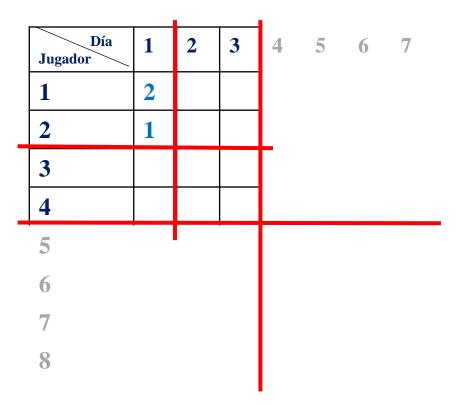
n=2

Caso Base: 2 jugadores → los enfrentamos



n=4

Una vez resuelto el caso base, *retorna de la recursión* y procede a construir la solución:



n=4

Una vea resuelto el caso base, *retorna de la recursión* y procede a construir la solución:

1°) llena la mitad inferior izquierda:

enfrenta a los jugadores de numeración más alta (suma n/2) a la solución obtenida para la numeración más baja.

2°) llena el cuadrante superior derecho:

El día n/2 se enfrenta a los jugadores de menor numeración con los de mayor numeración y el resto de los días se permutan cíclicamente.

3°) llena el cuadrante inferior derecho:

Análogamente al cuadrante superior derecho, el día n/2 se enfrenta a los jugadores de mayor numeración con los de menor numeración y el resto de los días se permutan cíclicamente, pero en sentido contrario al cuadrante superior.

Día Jugador	1	2	3	4	5	6	7
1	2	3	4				
2	1	4	3	L			
3	4	1	2	Γ			
4	3	2	1				
5	-		-				
6							
7							
8							

n=8

Una vez resuelto el primer cuadrante, *retorna de la recursión* y procede a construir la solución:

Día Jugador	1	2	3	4	5	6	7
1	2	3	4				
2	1	4	3				
3	4	1	2				
4	3	2	1				
5							
6							
7							
8							

n=8

Llenó el primer cuadrante, retorna de la recursión y procede a construir la solución:

1°) llena la mitad inferior izquierda:

enfrenta a los jugadores de numeración más alta (suma n/2) a la solución obtenida para la numeración más baja.

2°) llena el cuadrante superior derecho:

El día n/2 se enfrenta a los jugadores de menor numeración 7 con los de mayor numeración y el resto de los días se permutan cíclicamente.

Día Jugador	1	2	3	4	5	6	7
1	2	3	4	5	6	7	8
2	1	4	3	6	7	8	5
3	4	1	2	7	8	5	6
4	3	2	1	8	5	6	7
5	6	7	8	1	4	3	2
6	5	8	7	2	1	4	3
7	8	5	6	3	2	1	4
8	7	6	5	4	3	2	1

3°) llena el cuadrante inferior derecho:

Análogamente al cuadrante superior derecho, el día n/2 se enfrenta a los jugadores de mayor numeración con los de menor numeración y el resto de los días se permutan cíclicamente, pero en sentido contrario al cuadrante superior.

Algoritmo:

```
Torneo ( Tabla, n)
    if ( n == 2 ) // caso base
        enfrentar a los dos jugadores
    else
                      divide
        Torneo (tabla, n/2); ← conquista
         llenar cuadrante inferior izq;
         llenar cuadrante superior derecho;
                                                     combina
         llenar cuadrante inferior derecho;
```

BIBLIOGRAFÍA

- Cormen, T.; Lieserson, C.; Rivest, R. Introduction to Algorithms. 4th Edition. The MIT Press. 2022.
- Horowitz, E.; Sahni, S.; Rajasekaran, S. Computer Algorithms. Computer Science Press. 1998.
- Brassard, G.; Bratley, P. Prentice-Hall. **Fundamentos de Algoritmia**. 1997.
- Aho, Hopcroft, Ullman Estructura de Datos y Algoritmos. Addison-Wesley, 1988