(UNLaM) Page 2 of 7

```
of
```

```
for i in range(n):
          for j in range(m):
              A[i + 1][j + 1] = A[i + 1][j] + A[i][j + 1] - A[i][j] + M[i][j]
                     i][j]
     return A #A[i][j] = sum(M[:i)[:j))
def consulta(A, 11, r1, 12, r2): #0(1)
    return A[r1][r2] - A[11][r2] - A[r1][12] + A[11][12] #sum(M[11:r1)
```

University: Universidad Nacional de La Matanza, DIIT

Programación Dinámica

2.3.1 sub_set_sum.py

```
# Solución al Problema Sub Set Sum
# Problema: Dados:
   * Un conjunto de enteros positivos C = {c1, c2, ..., ck}
   * Un valor V,
# Determinar si és posible sumar exactamente V usando elementos de C.
def sub_set_sum(C, V): #0(n * V)
   n = len(C)
   A = [False] * (V + 1)
   A[0] = True
    for i in range(n):
        for j in range(V, C[i] - 1, -1):
            A[j] \models A[j - C[i]]
    return A
#A[i] = True si es posible sumar exactamente i usando elementos de C
```

2.3.2 cambio_monedas.py

```
# Solución al problema Cambio de Monedas con DP
# Problema: Dados:
    * un conjunto de monedas C = \{c1, c2, \ldots, ck\}
   * Un valor V,
# Determinar el mínimo número de monedas de C necesarias para sumar V.
def cambio_monedas(C, V): \#O(n * V)
   n = len(C)
   A = [0] + [float('inf')] * V
    for i in range(1, V + 1):
        for j in range(n):
            if i >= C[j]:
                A[i] = \min(A[i], A[i - C[j]] + 1)
    return A
# A[i] = mínimo número de monedas de C necesarias para sumar i
```

Recurrencias Lineales

2.4.1 recurrena_lineal.py

```
# Problema: Dada una recurrencia lineal de la forma
# A[i] = c1 * A[i - 1] + c2 * A[i - 2] + ... + ck * A[i - k]
# con A[0], A[1], ..., A[k - 1] dados, determinar A[n] para n >= k.
\# ej: Fibonacci(n) = recurrencia([0,1],[1,1],n)
# IMPORTANTE: no olvidar el modulo
def recurrencia(A, C, n, mod = int(1e9+7)): # 0(n * k)
    k = len(C)
    if n < k:
    return A[n]
A = A + [0] * (n - k + 1)
    for i in range(k, n + 1):
    A[i] = sum(C[j] * A[i - j] for j in range(k)) % mod
    return A[n]
# No lo vimos en clase, pero existe una solución más eficiente en
\# O(k^2 * log(n)) usando exponenciación binaria de polinomios.
def recurrencia(A, C, n, mod = int(1e9+7)): # 0(k^2 * log(n))
    k = len(C)
    if n < k:
    n = len(A)

C = [0] * n
        for i in range(n):
             for j in range(n):
                 C[i] += A[j] * B[i - j]
                 C[i] %= mod
         return C
    def exp(A, n): # Potencia rápida de polinomios
        if n == 1:
            return A
         if n % 2 == 0:
             return exp(mult(A, A), n // 2)
        return mult(A, exp(A, n - 1))
```

```
C = \lceil 0 \rceil * (k * k)
for i in range(k):
    C[i * k + i] = 1
C = \exp(C, n - k)
for i in range(k):
    A[n] += C[i] * A[k - i]
A[n] %= mod
return A[n]
```

Team: -ejemplo-

Heap y Heapsort

2.5.1 heapsort.py

```
# heap: Estructura de datos que permite mantener un conjunto de
# elementos ordenados y permite insertar y extraer el mínimo
# en O(log n)
\# heappush(h, x): Inserta x en el heap h
# heappop(h): Extrae el mínimo del heap h
# h[0] es el mínimo del heap h
# heapsort: Ordena un iterable en O(n log n)
from heapq import heappush, heappop
def heapsort(iterable):
    h = []
    for value in iterable:
       heappush(h, value)
    return [heappop(h) for i in range(len(h))]
```

2.5.2 max_heap.py

```
from heapq import heappush, heappop
def push_inv(h, x):
    heappush(h, -x)
def pop_inv(h):
    return -heappop(h)
def get_inv(h):
    return -h[0]
```

Grafos

Leer grafos

3.1.1 leer.py

```
# Notar que el codigo no cambia si el grafo es ponderado o no
def leer_lista_aristas(m):
        list(map(lambda x : int(x)-1, input().split()))
        for _ in range(m)
# ady[u] son los nodos a los que llegan aristas desde u
def leer_lista_adyacencia(n,m):
    # reutilizo código
    aristas = leer_lista_aristas(m)
    ady = [[] for _ in range(n)]
    for arista in aristas:
        u = arista[0]
        v = arista[1]
        # Para grafo ponderado
        ady[u].append([v]+arista[1:])
        ady[v].append([v]+arista[1:]) # no dirigido
        # Para grafo no ponderado
        ady[u].append(v)
        ady[v].append(u) # no dirigido
    return adv
# inc[u] son las aristas incidentes al nodo u
\textbf{def} \ \text{leer\_lista\_incidencia}(\textbf{n}, \textbf{m}) \colon
    aristas = leer_lista_aristas(m)
    inc = [[] for _ in range(n)]
for i,arista in enumerate(aristas):
        u = arista[0]
        v = arista[1]
        inc[u].append(i)
        inc[v].append(i) # no dirigido
    return inc, aristas
```

BFS: Busqueda en Anchura

3.2.1 bfs.py

distancias[1+1][v] = min(distancias[1+1][v], distancias[1][u]

Similar a la anterior pero retorna para cada nodo

return distancias

Implementación O(M * log N) de Dijkstra con heap

Recibe un nodo de origen y una lista de adyacencia

Es en casi todo caso lo recomendable

```
# Recorrido de BFS de un grafo
                                                                                 # Devuelve la distancia mínima de origen a cada nodo
# Recibe la lista de adyacencia y un nodo de origen
                                                                                 # float('inf') si no es alcanzable
# Devuelve la distancia del origen a cada nodo
                                                                                 # Funciona tanto para ponderado como para no ponderado
# inf para nodos inalcanzables
                                                                                 # Recordar que Dijkstra no soporta pesos negativos
def BFS(inicio : int, ady:list[list[int]])->list[int]:
                                                                                 def DijkstraHeap(origen : int, G : list[list[tuple[int,int]]]):
    distancias = [float('inf')] * len(G)
 N = len(ady)
  dist = [float('inf')]*N
                                                                                    distancias[origen] = 0
  dist[inicio] = 0
                                                                                   procesados = [False] * len(G)
  bolsa, it = [inicio], 0
  while it < len(bolsa):</pre>
                                                                                   heap = []
    nodo = bolsa[it]
                                                                                    heapq.heappush(heap, (0, origen))
    for vecino in ady[nodo]:
                                                                                    while heap:
      if dist[vecino]>dist[nodo]+1:
    dist[vecino] = dist[nodo]+1
                                                                                      dist, nodo = heapq.heappop(heap)
                                                                                      if procesados[nodo]:
         bolsa.append(vecino)
                                                                                        continue
    it = it+1
                                                                                      procesados[nodo] = True
  return dist
                                                                                      for (vecino, distancia) in G[nodo]:
                                                                                        if distancias[vecino] > distancias[nodo] + distancia:
  Bipartir un grafo
                                                                                          distancias[vecino] = distancias[nodo] + distancia
3.3.1 bipartir.py
                                                                                          heapq.heappush(heap, (distancias[vecino], vecino))
                                                                                    return distancias
# Decide si un grafo puede ser bipartito
                                                                                 # Implementación O(N^2) de Dijkstra
# Es decir, asignar a cada nodo uno de dos colores
                                                                                 # Solo recomendable en grafos densos donde M ~ N^2
                                                                                 # Recibe y devuelve o mismo que la implementación anterior.

def DijkstraCuadratico(origen : int, G : list[list[tuple[int,int]]]):
    distancias = [float('inf')] * len(G)
# de tal forma que no haya dos nodos vecinos del mismo color
# Si se puede, retorna True y la lista de colores
# Si no, retorna False y una lista vacía
                                                                                   distancias[origen] = 0
procesados = [False] * len(G)
def Bipartir(ady:list[list[int]])->tuple[bool,list[int]]:
  N = len(ady)
                                                                                   for _ in range(len(G)):
    siguiente = -1
  color = \begin{bmatrix} -1 \end{bmatrix}*N
  for inicio in range(0,N):
                                                                                      for i in range(len(G):
    if color[inicio] != -1: continue
    color[inicio] = 0
                                                                                        if not procesados[i] and (siguiente == -1 or distancias[i] <</pre>
                                                                                              distancias[siguiente]):
    bolsa, it = [inicio], 0 while it < len(bolsa):
                                                                                          siguiente = i
                                                                                      if siguiente == -1:
      nodo = bolsa[it]
                                                                                        break
      for vecino in ady[nodo]:
                                                                                      procesados[siguiente] = True
         if color[vecino]==-1:
                                                                                      for (vecino, distancia) in G[siguiente]:
           color[vecino] = 1-color[nodo]
                                                                                        if not procesados[vecino] and distancias[vecino] > distancias[
           bolsa.append(vecino)
                                                                                              siguiente] + distancia:
         elif color[vecino] == color[nodo]:
                                                                                           distancias[vecino] = distancias[siguiente] + distancia
           return (False,[])
      it = it+1
                                                                                    return distancias
  return (True, color)
                                                                                 3.4.2 floyd_warshall.py
3.3.2 bipartir_2.py
                                                                                 # Calcula la distancia mínima de cada nodo a cada nodo
# Dado un grafo con aristas con etiquetas 0 y 1
                                                                                 # Soporta pesos negativos
# * Las etiquetas 0 indican que ambos nodos deben tener el mismo color
                                                                                 # Retorna una matriz de distancias
# * Las etiquetas 1 indican que ambos nodos deben tener colores
                                                                                 # O(N^3)
     distintos
                                                                                 def FloydWarshall(G : list[list[tuple[int,int]]]):
# Decide si es posible colorear el grafo con dos colores
                                                                                   distancias = [[float('inf')] * len(G) for _ in range(len(G))]
# de tal forma que se cumplan todas las etiquetas
                                                                                    for u in range(len(G)):
# Si se puede, retorna True y la lista de colores
# Si no, retorna False y una lista vacía
                                                                                      distancias[u][u] = 0
                                                                                      for v, w in \bar{G}[\bar{u}]:
                                                                                        distancias[u][v] = w
def Bipartir2(ady: list[tuple[int,int]]) -> tuple[bool, list[int]] :
  # arista es (vecino, peso)
                                                                                    for k in range(len(G)):
  N = len(ady)
                                                                                      for i in range(len(G)):
  color = \lceil -1 \rceil * N
                                                                                        for j in range(len(G)):
  for inicio in range(0,N):
                                                                                          distancias[i][j] = min(distancias[i][j], distancias[i][k] +
    if color[inicio] != -1: continue
                                                                                                distancias[k][j])
    color[inicio] = 0
    bolsa, it = [inicio], 0
                                                                                    return distancias
    while it < len(bolsa):</pre>
                                                                                 3.4.3 bellman_ford.py
      nodo = bolsa[it]
      for vecino, peso in ady[nodo]:
   if color[vecino]==-1:
                                                                                 # Recibe un nodo de origen, una lista de adyacencia y una longitud L
# Calcula para cada nodo y longitud la distancia mínima del origen a
           color[vecino] = peso ^ color[nodo]
           bolsa.append(vecino)
                                                                                 # ese nodo con exactamente esa cantidad de aristas.
         elif color[vecino] == color[nodo] ^ peso:
                                                                                 # Soporta pesos negativos.
# O((N+M) * L) tiempo, O(N*L) memoria
           return (False, [])
      it = it+1
                                                                                 def BellmanFord(origen : int, G : list[list[tuple[int,int]]], L : int)
  return (True,color)
                                                                                         -> list[list[int]]:
                                                                                    distancias = [ [float('inf')] * len(G) for _ in range(L+1) ]
  Camino Mínimo
                                                                                    distancias[0][origen] = 0
                                                                                    for 1 in range(L):
3.4.1 dijkstra.py
                                                                                      for u in range(len(G)):
                                                                                        for v, w in G[u]:
import heapq
```

Team: -ejemplo-

Page 4

```
University: Universidad Nacional de La Matanza, DIIT
                                                                               Team: -ejemplo-
                                                                                                                    (UNLaM) Page 4 of 7
                                                                               if u == v: return False
# la minima distancia del origen.
\sharp Garantiza que probo al menos todos los caminos de L aristas o menos. 
 \sharp O((N+M) * L) tiempo pero O(N) memoria
                                                                               if sz[u] < sz[v]: u, v = v, u
                                                                               pad[v] = u
                                                                               sz[u] += sz[v]
def BellmanFordLigero(origen : int, G : list[list[tuple[int,int]]], L
                                                                               return True
     : int) -> list[int]:
  distancias = [float('inf')] * len(G)
                                                                             MST: Arbol Generador Mínimo
  distancias[origen] = 0
  for 1 in range(L):
                                                                           3.6.1 kruskal.py
    for u in range(len(G)):
      for v, w in G[u]:
                                                                           # Dada una lista de aristas, calcula el MST
        distancias[v] = min(distancias[v], distancias[u] + w)
                                                                           # MST: Árbol Generador Mínimo
  return distancias
                                                                           # Notar que es necesario implementar también un union find
                                                                           # O(M log M)
3.4.4 spfa.py
                                                                           # Devuelve el costo y la lista de aristas del MST
                                                                           def Kruskal(g : list[tuple[int,int,int]]):
# Modificación de BellmanFord
                                                                               # -> tuple[int, list[tuple[int,int,int]]]:
# Calcula la distancia desde el origen a todos los demás nodos
# Soporta pesos negativos
                                                                               g.sort(key=lambda x: x[2])
\# En el caso promedio: O(N + M)
                                                                               global n, id, cmp
# En el peor caso: O(N * M)
                                                                               n = max([a[0] for a in g] + [a[1] for a in g]) + 1
                                                                               id = [i for i in range(n)]
def SPFA(origen : int, G : list[list[tuple[int,int]]]) -> list[int]:
    distancias = [float('inf')] * len(G)
                                                                               cmp = [[i] for i in range(n)]
                                                                               cost = 0
  distancias[origen] = 0
                                                                               mst = []
  cola = [origen]
                                                                               for a in g:
  i = 0
                                                                                   if union(a[0], a[1]):
  en_cola = [False] * len(G)
                                                                                   # usemos el union-find que nos guste
  while i < len(cola):
                                                                                       cost += a[2]
   u = cola[i]
                                                                                       mst.append(a)
    en_cola[u] = False
                                                                               return cost, mst
    for v, w in G[u]:
      if distancias[v] > distancias[u] + w:
                                                                           3.6.2 prim.py
        distancias[v] = distancias[u] + w
if not en_cola[v]:
                                                                           import heapq
          cola.append(v)
                                                                           # Dada una lista de aristas, calcula el MST
          en_cola[v] = True
                                                                           # MST: Árbol Generador Mínimo
    i += 1
                                                                           # O(M log M)
  return distancias
                                                                           # Devuelve el costo y la lista de aristas del MST
  Union Find
                                                                           def Prim(g : list[tuple[int,int,int]], start : int = 0) :
                                                                             # -> tuple[int, list[tuple[int,int,int]]]:
heap = [(0,-1,start)]
3.5.1 Small To Large
                                                                             costo = 0
# Implementa union find utilizando la técnica de
                                                                             mst = []
# small to large
                                                                             n = max([a[0] \text{ for a in } g] + [a[1] \text{ for a in } g]) + 1
# Notar que n se debe definir antes en el código
                                                                             adj = [[] for _ in range(n)]
                                                                             for a in g:
id = [i for i in range(n)]
                                                                               adj[a[0]].append((a[1],a[2]))
# Inicialmente cada nodo esta en su propia componente
                                                                             adj[a[1]].append((a[0],a[2]))
used = [False] * n
cmp = [[i] for i in range(n)]
# Retorna True si se unieron los nodos,
                                                                             while heap:
# False si ya estaban en la misma componente
                                                                               w,u,v = heapq.heappop(heap)
                                                                               if used[v]: continue
def union(u, v):
    u, v = id[u], id[v]
if u == v: return False # No se los unio
                                                                               used[v] = True
                                                                               if u != -1:
    if len(cmp[u]) < len(cmp[v]): u, v = v, u
                                                                                 costo += w
                                                                                 mst.append((u,v,w))
    for x in cmp[v]:
                                                                               for x in adj[v]:
        cmp[u].append(x)
                                                                                 if not used[x[0]]:
        id[x] = u
                                                                                   heapq.heappush(heap,(x[1],v,x[0]))
    return True
                                                                             return costo, mst
3.5.2 Path Compression y Union by Size
                                                                             Componentes Fuertemente Conexas
                                                                           3.7.1 kosaraju_iterativo.py
# Implementa union find con las optimizaciones
# de path compression y union by size comentadas
# en la clase
                                                                           # Recibe la lista de adyacencia de un grafo dirigido
# Notar que n se debe definir antes en el código
                                                                           # Devuelve una lista con el id de la componente
                                                                           # fuertemente conexa a la que pertenece cada nodo
pad = [i for i in range(n)]
                                                                           # O(N+M) tiempo
# Inicialmente cada nodo es su propio padre
sz = [1] * n
                                                                           def Kosaraju(g : list[list[int]]) -> list[int] :
# tamaño de las componentes
                                                                               n = len(g)
def find(u):
                                                                               ord = []
    visto = []
                                                                               # Ordeno usando simil BFS
    while u != pad[u]:
                                                                               d_{in} = [0] * n
        visto.append(u)
                                                                               for u in range(n):
        u = pad[u]
                                                                                   for v in g[u]:
```

 $d_{in}[v] += 1$

Hago un pseudo-toposort con DFS iterativo

visitados = [False] * n arista = [0] * n

pila = [ini]

def dfs(ini):

for x in visto:

return ū

def union(u, v):

pad[x] = u

u, v = find(u), find(v)

Retorna True si se unieron los nodos, # False si ya estaban en la misma componente

```
Page
ഗ
of
```

```
University: Universidad Nacional de La Matanza, DIIT
                                                                                Team: -ejemplo-
        while pila:
                                                                                            while True:
            u = pila.pop()
                                                                                                v = pila_cmp.pop()
            visitados[u] = True
                                                                                                cmp[v] = cmp_id
                                                                                                if v == u: break
            while arista[u] < len(g[u]):</pre>
                                                                                            cmp_id += 1
                v = g[u][arista[u]]
                                                                                for u in range(n):
                arista[u] += 1
                if not visitados[v]:
                                                                                    if cmp[u] == -1:
                    pila.append(u)
                                                                                        dfs(u)
                                                                                return cmp
                    pila.append(v)
                     break
                                                                           3.7.3 grafo_condensado.py
            if arista[u] == len(g[u]):
                ord.append(u)
                                                                           # Dado un grafo dirigido g, retorna el grafo condensado
                                                                           # de g y la componente fuertemente conexa de cada nodo
   for u in range(n):
                                                                           # Recordar: El grafo condensado de G es aquel en el que
        if not visitados[u]:
                                                                           # cada componente fuertemente conexa de G es un nodo
            dfs(u)
                                                                           # y hay una arista de un nodo U a otro V si en G hay
   # Transpongo el grafo
                                                                           # una arista de un nodo u en U a un nodo v en V
                                                                           # Requiere Tarjan o Kosaraju ya implementado
    gt = [[] for _ in range(n)]
                                                                           # O(N+M) tiempo
    for u in range(n):
        for v in g[u]:
                                                                           def Condensado(g : list[list[int]]) -> list[list[int]]:
    cmp = Tarjan(g) # Puede ser Kosaraju
            gt[v].append(u)
    # En el transpuesto recorro según el orden inverso de salida de
                                                                              n_{cmp} = max(cmp) + 1
         DFS
                                                                             gc = [[] for _ in range(n_cmp)]
for u in range(len(g)):
   cmp = [-1] * n
   cmp_id = 0
                                                                                for v in g[u]:
                                                                                  if cmp[u] != cmp[v]:
    def marcar_componente(u : int):
                                                                                    gc[cmp[u]].append(cmp[v])
        pila = [u]
                                                                              for u in range(n_cmp):
        while pila:
                                                                               gc[u] = list(set(gc[u]))
            u = pila.pop()
            if cmp[u] != -1: continue
                                                                              return (gc, cmp)
            cmp[u] = cmp\_id
                                                                           3.7.4 2_SAT.py
            for v in gt[u]:
                if cmp[v] == -1:
                    pila.append(v)
                                                                           # Problema de 2-Satisfactibilidad
    # Recorro el grafo
                                                                           # Dada una fórmula en forma normal conjuntiva (CNF)
                                                                           # con 2 variables por cláusula,
    for u in reversed(ord):
                                                                           # determinar si existe una asignación de valores a
        if cmp[u] == -1:
                                                                           # las variables que haga verdadera
            marcar_componente(u)
                                                                           # a la fórmula.
            cmp_id += 1
                                                                           # La fórmula se representa como una lista de cláusulas,
    return cmp
                                                                           # donde cada cláusula es una
                                                                           # tupla de dos elementos. Si el primer elemento de la
                                                                           # tupla es positivo, se afirma la variable correspondiente.
3.7.2 tarjan_iterativo.py
                                                                           # Si el segundo elemento de la tupla es positivo, se
                                                                           # afirma la variable correspondiente. Si el primer elemento
                                                                           # de la tupla es negativo, se niega la variable correspondiente.
def Tarjan(g : list[list[int]]) -> list[int] :
                                                                           # Si el segundo elemento de la tupla es negativo, se niega la
   n = len(g)
                                                                           # variable correspondiente.
   cmp = [-1] * n
    cmp_id = 0
                                                                           # La función retorna una lista de booleanos, donde el i-ésimo
    tiempo = 0
                                                                           # booleano indica si la variable i debe ser verdadera o falsa.
                                                                           # Si no existe una asignación que haga verdadera a la fórmula,
    entrada = [-1] * n
                                                                           # retorna una lista vacía.
   min_entrada = [-1] * n
                                                                           # La función tiene complejidad O(N+M), donde
   arista = [0]*n
                                                                           # N es el número de variables y
    def dfs(u):
                                                                           # M es el número de cláusulas.
        nonlocal cmp_id
                                                                           # Ejemplo de uso:
                                                                           # f = [(1,2),(-1,-2),(1,-2),(-1,2)]
# print(SAT2(2,f)) # [True, True]
# print(SAT2(2,[(1,2),(1,-2),(-1,2),(-1,-2)])) # []
        nonlocal tiempo
        pila = [u]
        pila_cmp = []
                                                                           # Necesita tener implementado Condensado y Toposort
        while pila:
            u = pila[-1]
                                                                           def SAT2(n : int, f : list[tuple[int,int]]) -> list[bool]:
                                                                              # Formato input: >0 afirmo variable, <0 niego variable
            pila.pop()
            if entrada[u] == -1:
                                                                             g = [[] for _ in range(2*n)]
                entrada[u] = tiempo
                                                                              def nea(x):
                min_entrada[u] = tiempo
                                                                                return x+n if x<n else x-n
                tiempo += 1
                pila_cmp.append(u)
                                                                              # Construyo el grafo de implicancias que modela el problema
                                                                              for (p1, p2) in f:
            while arista[u] < len(g[u]):</pre>
                                                                               x1 = p1 - 1 if p1 > 0 else neg(-p1-1)
                v = g[u][arista[u]]
                                                                                x2 = p2 - 1 if p2>0 else neg(-p2-1)
                if entrada[v] == -1:
                                                                                g[neg(x1)].append(x2)
                    pila.append(u)
                                                                                g[neg(x2)].append(x1)
                     pila.append(v)
                    break
                                                                              # Calculo el grafo condensado
                elif entrada[v] > entrada[u]:
                                                                              (gc, cmp) = Condensado(g)
                    min_entrada[u] = min(min_entrada[u], min_entrada[v
                                                                              componentes = [[] for _ in range(len(gc))]
                ])
elif cmp[v] == -1:
                                                                              for u in range (2^{\frac{1}{2}}n):
                                                                                componentes[cmp[u]].append(u)
                    min_entrada[u] = min(min_entrada[u], entrada[v])
                arista[u] += 1
                                                                              # Reviso que no haya contradicción
            if arista[u] == len(g[u]) and entrada[u] == min_entrada[u]
                                                                              for i in range(n):
                  ]:
                                                                                if cmp[i]==cmp[i+n]:
```

```
Page 6 of
```

```
return []
# Asigno valores a las variables
res = [-1] * n
orden = Toposort(gc)

for U in reversed(orden):
    for u in componentes[U]:
        x = u if u<n else neg(u)
        if res[x]==-1:
            res[x] = u<n
return res</pre>
```

Components Biconexas, Puentes y Puntos de Articulación

3.8.1 componentes_biconexas.py

```
# Indentifica los puentes, puntos de articulación y componentes
# biconexas de un grafo no dirigido, recibiendo la lista de incidencia
# g y la lista de aristas ars (cada arista es una tupla de dos nodos)
# Puente: Arista que si elimina aumentan lac antidad de componentes
# conexas del grafo
# Punto de articulación: Nodo que si se elimina aumenta la cantidad
# de componentes conexas del grafo
# Componente biconexa: Subgrafo conexo que no tiene puntos de
# articulación.
# Notar que la división en componentes biconexas es una partición
# de las aristas del grafo (cada arista pertenece a una unica
# componente biconexa) pero no de los nodos, los puntos de
# articulación pertenecen a más de una componente biconexa
# O(N+M) tiempo
def Biconexas(g : list[list[int]], ars : list[tuple[int,int]]):
  # -> tuple[list[int], list[bool], list[bool]]
  # Primero: Componente biconexa de cada arista
  # Segundo: Para cada nodo, si es punto de articulación
  # Tercero: Para cada arista, si es puente
 n = len(g)
 m = len(ars)
  cmp = [-1] * m
 punto = [0] * n
 puente = [0] * m
padre = [-1] * n
  llegada = [-1] * n
  min_alcanza = [-1] * n
  tiempo = 0
  pila = []
  indice = [0] * n
  componente = 0
  def DFS(u):
   nonlocal tiempo, componente
   pila_dfs = [u]
    while len(pila_dfs) > 0:
       u = pila_dfs.pop()
        if llegada[u] == -1:
            llegada[u] = tiempo
            min_alcanza[u] = tiempo
            tiempo += 1
        ar = g[u][indice[u]]
        v = ars[ar][0] + ars[ar][1] - u
        if ar != padre[u]:
            if llegada[v] == -1:
                padre[v] = ar
                pila_dfs.append(u)
                pila_dfs.append(v)
                pila.append(ar)
                continue
            if padre[v] == ar:
                if min_alcanza[v] > llegada[u]: puente[ar] = True
                if min_alcanza[v] >= llegada[u]:
                    punto[u] += 1
                    last = pila.pop()
                    while last != ar:
    cmp[last] = componente
                        last = pila.pop()
                    cmp[ar] = componente
                    componente += 1
                min_alcanza[u] = min(min_alcanza[u], min_alcanza[v])
            elif llegada[v] < llegada[u]:</pre>
```

Estructuras de Datos

Árbol de Segmentos

4.1.1 segment_tree.py

Team: -ejemplo-

```
# Arbol de Segmentos
# Se inicializa con un vector V de n valores
# Permite aplicar una operacion op() asociativa a
# un rango [1,r] de V.
# Se deben definir:
# * La operación op(a, b)
# * El valor neutro de la operación
# Complejidad (llamados a op):
# * Construcción: O(n)
# * Consulta: O(log(n))
# * Actualización: O(log(n))
class SegmentTree:
    # Ejemplo de posible operacion
    def Op(self, a, b):
        return a + b
    # Ejemplo del neutro de la operación
    neutro = 0
    def __init__(self, V):
        # La función __init__ nos permite crear un nuevo elemento de
              la clase
        n = len(V)
        self.largo = 1
        # El largo que será representado por el árbol de segmentos
        while self.largo < n:</pre>
            self.largo *= 2
             # Tiene que ser mayor o igual a n
        self.st = [neutro for i in range(2 * self.largo)]
        # Crea el árbol inicialmente con el neutro
        for i in range(n):
            self.st[self.largo + i] = V[i] # Inicializa las hojas del
        for i in range(self.largo - 1, 0, -1):
    self.st[i] = 0p(self.st[i * 2], self.st[i * 2 + 1])
             # Inicializa los nodos internos del vector
    def Consulta(self, 1, r):
        # Consultas iterativas para mejor performance
        # Puede ser la diferencia entre AC y TLE
        1 += self.largo
        r += self.largo
        lres = self.neutro
        rres = self.neutro
        while 1 <= r:
            if 1 % 2 == 1:
                 lres = self.Op(lres, self.st[1])
                 1 += 1
            if r % 2 == 0:
                 rres = self.Op(self.st[r], rres)
                 r -= 1
            1 //= 2
            r //= 2
        return self.Op(lres, rres)
    def Actualizar(self, i, v):
        i += self.largo 
# La posición i en el vector es i + largo en el árbol
        self.st[i] = v # Actualiza el valor en la posición i
        i //= 2 # Accedo al padre de i
        while i >= 1:
    # print(f"Actualizo el nodo {i} accediendo a sus hijos {i
            *2} e {i*2+1}")
self.st[i] = Op(self.st[i * 2], self.st[i * 2 + 1])
```

#Actualizo el valor del nodo

```
Page 7 of 7
```

```
i //= 2 # Accedo al padre de i
```

4.1.2 segment_tree_lazy_creation.py

```
# Árbol de Segmentos
# Se inicializa con un entero n que índica el tamaño del
# dominio. Inicialmente todos los valores son el neutro
 de la operación
# Permite trabajar con un dominio arbitrariamente grande
# Permite aplicar una operacion op() asociativa a
# un rango [1,r] de V.
# Se deben definir:
# * La operación op(a, b)
# * El valor neutro de la operación
# Complejidad (llamados a op):
# * Construcción: O(n)
# * Consulta: O(log(n))
# * Actualización: O(log(n))
class SegmentTreeLazy:
    # Ejemplo de posible operacion
   def Op(self, a, b):
       return a + b
   # Ejemplo del neutro de la operación
   neutro = 0
   def __init__(self, n):
        # La función __init__ nos permite crear un nuevo elemento de
             la clase
        self.largo = 1
        while self.largo < n:
            self.largo *= 2
        self.st = dict()
   def Consulta(self, lq, rq, nodo = 1, l = 0, r = - 1):
    if r == -1: r = self.largo-1
        # Si r no fue dado, se asume que es el largo del árbol - 1
        if l > rq or r < lq or nodo not in self.st:</pre>
            # Si el intervalo [1, r] está completamente fuera de [1q,
                 rq]
       return self.neutro
if lq <= 1 and r <= rq:
            # Si el intervalo [1, r] está completamente dentro de [1q,
                 rq]
            return self.st[nodo]
        m = (1 + r) // 2
        # Si el intervalo [1, r] está parcialmente dentro de [1q, rq]
        def Actualizar(self, i, v):
        i += self.largo # La posición i en el vector es i + largo en
        self.st[i] = v # Actualiza el valor en la posición i
        i //= 2 # Accedo al padre de i
        while i >= 1:
            self.st[i] = self.Op(self.st.get(i*2,self.neutro), self.st
            .get(i * 2 + 1,self.neutro))
#Actualizo el valor del nodo
            i //= 2
            # Accedo al padre de i
```

Matematicas

Identities

```
\begin{split} C_n &= \frac{2(2n-1)}{n+1} C_{n-1} \\ C_n &= \frac{1}{n+1} \binom{2n}{n} \\ C_n &\sim \frac{4^n}{n^{3/2} \sqrt{\pi}} \\ F_{2n+1} &= F_n^2 + F_{n+1}^2 \\ F_{2n} &= F_{n+1}^2 - F_{n-1}^2 \\ \sum_{i=1}^n F_i &= F_{n+2} - 1 \\ F_{n+i} F_{n+j} - F_n F_{n+i+j} &= (-1)^n F_i F_j \\ \sum_{i=0}^n r^i &= \frac{r^{n+1} - 1}{r - 1} \\ \sum_{i=1}^n i^2 &= \frac{n \cdot (n+1) \cdot (2n+1)}{6} \\ \sum_{i=1}^n i^3 &= \left(\frac{n \cdot (n+1)}{2}\right)^2 \\ \sum_{i=1}^n i^4 &= \frac{n \cdot (n+1) \cdot (2n+1) \cdot (3n^2 + 3n - 1)}{12} \\ \sum_{i=1}^n i^5 &= \left(\frac{n \cdot (n+1)}{2}\right)^2 \cdot \frac{2n^2 + 2n - 1}{3} \end{split}
```

$$\begin{array}{l} \sum_{i=1}^{n} \binom{n-1}{i-1} = 2^{n-1} \\ \sum_{i=1}^{n} i \cdot \binom{n-1}{i-1} = n \cdot 2^{n-1} \\ \text{(M\"obius Inv. Formula) Let} \end{array}$$

Team: -ejemplo-

$$g(n) = \sum_{d|n} f(d)$$
, then

$$f(n) = \sum_{d|n} g(d)\mu\left(\frac{n}{d}\right)$$

Rodrigues Rotation Formula

Rodrigues rotation formula (rota \mathbf{v} alrededor de \mathbf{z} vector unitario, segun un angulo θ :

$$\mathbf{v}_{\mathrm{rot}} = \mathbf{v} \cos \theta + (\mathbf{z} \times \mathbf{v}) \sin \theta + \mathbf{z} (\mathbf{z} \cdot \mathbf{v}) (1 - \cos \theta)$$

Strings Other Tablas y Cotas

```
Primos cercanos a 10<sup>n</sup>
9941 9949 9967 9973 10007 10009 10037 10039 10061
10067 10069 10079
99961 99971 99989 99991 100003 100019 100043 100049
100057 100069
999959 999961 999979 999983 1000003 1000033 1000037
1000039
9999943 9999971 9999973 9999991 100000019 10000079
10000103 10000121
99999941 99999959 99999971 99999989 100000007 100000037
100000039 100000049
99999893 999999929 999999937 1000000007 100000009
```

Cantidad de primos menores que $10^{n}\,$

1000000021 1000000033

```
\pi(10^1) = 4 \; ; \; \pi(10^2) = 25 \; ; \; \pi(10^3) = 168 \; ; \; \pi(10^4) = 1229 \; ; \; \pi(10^5) = 9592 \; ; \; \pi(10^6) = 78.498 \; ; \; \pi(10^7) = 664.579 \; ; \; \pi(10^8) = 5.761.455 \; ; \; \pi(10^9) = 50.847.534 \; ; \; \pi(10^{10}) = 455.052,511 \; ; \; \pi(10^{11}) = 4.118.054.813 \; ; \; \pi(10^{12}) = 37.607.912.018
```

Divisores
Cantidad de divisores (σ_0) para algunos $n/\neg \exists n'$ < $n, \sigma_0(n') \geqslant \sigma_0(n)$ $\sigma_0(60) = 12$; $\sigma_0(120) = 16$; $\sigma_0(180) = 18$; $\sigma_0(240) = 20$; $\sigma_0(360) = 24$; $\sigma_0(720) = 30$; $\sigma_0(840) = 32$; $\sigma_0(1260) = 36$; $\sigma_0(1680) = 40$; $\sigma_0(10080) = 72$; $\sigma_0(15120) = 80$; $\sigma_0(50400) = 108$; $\sigma_0(83160) = 128$; $\sigma_0(110880) = 144$; $\sigma_0(498960) = 200$; $\sigma_0(554400) = 216$; $\sigma_0(1081080) = 256$; $\sigma_0(1441440) = 288$ $\sigma_0(4324320) = 384$; $\sigma_0(8648640) = 448$ Suma de divisores (σ_1) para algunos $n/\neg \exists n' < n, \sigma_1(n') \geqslant \sigma_1(n)$; $\sigma_1(96) = 252$; $\sigma_1(108) = 280$; $\sigma_1(120) = 360$

Suma de divisores (σ_1) para algunos $n/\neg \exists n' < n, \sigma_1(n') \geqslant \sigma_1(n)$; $\sigma_1(96)$ = 252 ; $\sigma_1(108)$ = 280 ; $\sigma_1(120)$ = 360 ; $\sigma_1(144)$ = 403 ; $\sigma_1(168)$ = 480 ; $\sigma_1(960)$ = 3048 ; $\sigma_1(1008)$ = 3224 ; $\sigma_1(1080)$ = 3600 ; $\sigma_1(1200)$ = 3844 ; $\sigma_1(4620)$ = 16128 ; $\sigma_1(4680)$ = 16380 ; $\sigma_1(5040)$ = 19344 ; $\sigma_1(5760)$ = 19890 ; $\sigma_1(8820)$ = 31122 ; $\sigma_1(9240)$ = 34560 ; $\sigma_1(10080)$ = 39312 ; $\sigma_1(10920)$ = 40320 ; $\sigma_1(32760)$ = 131040 ; $\sigma_1(35280)$ = 137826 ; $\sigma_1(36960)$ = 145152 ; $\sigma_1(37800)$ = 148800 ; $\sigma_1(60480)$ = 243840 ; $\sigma_1(64680)$ = 246240 ; $\sigma_1(65520)$ = 270816 ; $\sigma_1(70560)$ = 280098 ; $\sigma_1(95760)$ = 386880 ; $\sigma_1(98280)$ = 403200 ;

Team: -ejemplo-

```
\sigma_1(100800) = 409448; \sigma_1(491400) = 2083200;
\sigma_1(498960) = 2160576; \sigma_1(514080) = 2177280; \sigma_1(982800)
= 4305280 ; \sigma_1(997920) = 4390848 ; \sigma_1(1048320) = 4464096
; \sigma_1(4979520) = 22189440 ; \sigma_1(4989600) = 22686048 ;
\sigma_1(5045040) = 23154768 ; \sigma_1(9896040) = 44323200 ;
\sigma_1(9959040) = 44553600 \; ; \; \sigma_1(9979200) = 45732192
 Factoriales
                     11! = 39.916.800
 0! = 1
 1! = 1
                     12! = 479.001.600 (\in int)
 2! = 2
                     13! = 6.227.020.800
 3! = 6
                     14! = 87.178.291.200
 4! = 24
                     15! = 1.307.674.368.000
 5! = 120
                     16! = 20.922.789.888.000
 6! = 720
                     17! = 355.687.428.096.000
 7! = 5.040
                     18! = 6.402.373.705.728.000
 8! = 40.320
                     19! = 121.645.100.408.832.000
 9! = 362.880
                     20! = 2.432.902.008.176.640.000 \in 11
 10! = 3.628.800 | 21! = 51.090.942.171.709.400.000
max signed tint = 9.223.372.036.854.775.807
\max \text{ unsigned tint} = 18.446.744.073.709.551.615
```

University: Universidad Nacional de La Matanza, DIIT

Consejos

Debugging

- ¿Si n = 0 anda? (similar casos borde tipo n=1, n=2, etc)
- ¿Si hay puntos alineados anda?
- ¿Si es vacío anda?
- ¿Si hay multiejes anda?
- ¿Si no tiene aristas anda?
- ¿Si tiene ciclos anda?
- ¿Si tiene un triángulo anda?
- ¿Los arrays son suficientemente grandes? (siempre denle bastante de más por las dudas, pero tampoco se ceben como para que ya no entre en memoria XD)
- ¿Puede dar integer overflow? (SIEMPRE mirar el integer overflow con MUCHO cuidado)
- ¿Podés dividir por cero en algún caso?
- ¿Estás memorizando la recursión bien?
- ¿El caso base está bien hecho y se llega siempre?
- ¿Están bien puestas las cotas iniciales de la binary / inicialización del acumulador máximo/mín-
- ¿Estás inicializando bien antes de cada caso?
- ¿Le copiaste el input dos veces en el archivo de entrada (para ver que de igual y bien las dos veces)? [No aplica cuando viene solo una instancia de input]
- ¿Pasa los ejemplos? [No es joda, Leo se quedo afuera de la mundial por esto]

Hitos de prueba

- 45min todas las columnas de la tabla llena
- 2h todos conocen todo
- 3h reunión estratégica
- 4h reunión estratégica