

Algoritmo Wave de Tarjan

Who?

Daniel Penazzi

When?

5 de mayo de 2021

Tabla de Contenidos

Descripción de
Wave

Introducción

MKM

Wave

Complejidad
de Wave

Push-relabel

- Vimos que Dinic encuentra flujos maximales por medio de los networks auxiliares:
- construir un network auxiliar, encontrar un flujo bloqueante en el, cambiar el flujo mediante ese flujo bloqueante, repetir hasta que el flujo quede maximal.
- Y mencionamos que muchos algoritmos luego de Dinic usaron esa estrategia, cambiando la forma de encontrar flujos bloqueantes.
- El primero que hizo eso fue Karzanov pero su algoritmo era complicado y otros fueron simplificando sus ideas.
- Para ejemplificar esta estrategia de una forma distinta daremos el algoritmo Wave de Tarjan y mencionaremos brevemente el algoritmo MKM.

MKM

- En Dinitz, Edmonds-Karp, Ford-Fulkerson construiamos nuestro flujo bloqueante o maximal, según el caso, de a un camino aumentante por vez.
- Pero ¿que tal si pudieramos construir varios caminos aumentantes en paralelo?
- Un algoritmo anterior a Wave, llamado MKM por las iniciales de sus autores, hace esto, mediante dos operaciones “push” y “pull”
- Una operación de push en un vértice lo que hace es empujar cierta cantidad de flujo desde un vértice x hasta TODOS sus vecinos de $\Gamma^+(x)$.
- Pull envia flujo DESDE todos los vecinos de $\Gamma^-(x)$ hacia x .

- La cantidad de flujo enviada desde x hacia $\Gamma^+(x)$ y desde $\Gamma^-(x)$ hacia x son iguales, para que x quede con la propiedad $in(x) = out(x)$.
- Pero esta operación doble push-pull en x va a “desbalancear” los vértices de $\Gamma^+(x)$ pues tendrán $in > out$ y a los de $\Gamma^-(x)$ pues tendrán $in < out$.
- Entonces lo que se hace es, a partir de los vértices de $\Gamma^+(x)$, se los va “balanceando” haciendo sólo push en ellos.
- Esto desbalancearía a sus vecinos de $\Gamma^+(x)$, con $in > out$, así que aplicamos push a ellos, etc, hasta llegar a t .
- Y dualmente a los vértices de $\Gamma^-(x)$ se les aplica solamente operación de pull para balancearlos, lo cual va a desbalancear a sus vecinos con $out > in$, así que se les aplica pull a ellos, etc, hasta llegar a s .

- Lo que queda sigue siendo flujo, y esto es equivalente a haber construido muchos posibles caminos aumentantes, todos pasando por x .
- Seguimos haciendo esto hasta obtener un flujo bloqueante.
- Pero ¿cuál vértice x inicial elegir y cuánto flujo mandar por él?
- Cuánto flujo, es simplemente lo máximo que podamos mandar, que será el mínimo de (lo máximo que podamos mandar hacia $\Gamma^+(x)$ con pull y lo máximo que podamos mandar desde $\Gamma^-(x)$ a x)
- porque queremos que x quede balanceado de entrada.

- Para cual x elegir, observemos que queremos que la serie de pushes desde x pueda llegar a t , y la serie de pulls desde x hacia s lleguen a s , es decir, no se “traben” en el medio.
- Pej, si x puede mandar 5 unidades de flujo a cada uno de y, z pero y solo puede mandar 2 unidades de flujo a sus vecinos u, v , entonces no podria balancear y con pulls y tendria un problema.
- MKM revisa todos los vértices para ver cual es el vértices que **menos** “capacidad” tiene de enviar flujo tanto hacia adelante como hacia atras.

MKM

- Y entonces mandan flujo desde ese vértice, porque de esa forma sabe que todos los demás tendrán esa capacidad de pull o push, o menos.
- Si bien se puede probar que MKM tiene la misma complejidad del algoritmo Wave, en la práctica se demora más porque por construcción usa el \times por el cual puede mandar la menor cantidad de flujo.
- Por eso Tarjan lo modificó, para tratar de mandar más flujo.
- La modificación de Tarjan no usa pulls (aunque si una variación de pull) y tampoco usa flujos sino “preflujos”

Wave

- En Dinitz el invariante de las funciones parciales g obtenidas durante la construcción del flujo bloqueante en un network auxiliar era “ser flujo” y nos deteniamos cuando era bloqueante.
- MKM si bien durante un ciclo push-pull lo que se tiene no es flujo, al termino de los mismos si, y la estrategia es la misma: mantener “flujosidad” y parar cuando es bloqueante.
- En Wave el invariante es que “ g sea bloqueante” y nos detenemos cuando g sea flujo.

- El primer paso, de incrementar el valor de g inmediatamente bloqueandola, se hace simplemente mandando desde s a cada uno de sus vecinos todo lo que se pueda por los lados correspondientes.
- Es decir, es como si en MKM eligieramos $x = s$ sin importarnos si podemos llegar a t con los push o no.
- Esto claramente “bloquea” g , pero tambien claramente lo que queda no es flujo.
- Todos los vecinos de s , es decir, los vértices del nivel 1, ahora tenemos un montón de flujo “entrante” y nada saliente. Estan “desbalanceados”.

Pseudocódigo

- Podemos dar el pseudocódigo de esta primera parte.
- Al igual que en Dinic, cuando ponemos $\Gamma^+(x)$, nos referimos al Γ^+ del network auxiliar, no al del network original, y c es la capacidad en el network auxiliar, no en el original.
- Tambien necesitaremos registrar no quien es $\Gamma^-(x)$ pero si un conjunto $M(x)$ que indique quienes son los vértices que le han Mandado flujo a x .

Wave: (pseudocódigo de la parte en que encuentra flujo bloqueante: Inicialización

- $g = 0$
- FORALL x
- $D(x) = 0$ // $D(x)$ es $in(x) - out(x)$, inicialmente cero.
- Aca va algo extra que explicamos luego
- ENDFOR
- FORALL $x \in \Gamma^+(s)$
- $g(\overrightarrow{sx}) = c(\overrightarrow{sx})$ //mandamos todo lo que podemos
- $D(x)_+ = c(\overrightarrow{sx}), D(s)_- = c(\overrightarrow{sx})$

Wave: (pseudocódigo de la parte en que encuentra flujo bloqueante: Inicialización

- $g = 0$
- FORALL x
- $D(x) = 0 // D(x)$ es $in(x) - out(x)$, inicialmente cero.
- Aca va algo extra que explicamos luego
- ENDFOR
- FORALL $x \in \Gamma^+(s)$
- $g(\overrightarrow{sx}) = c(\overrightarrow{sx}) //$ mandamos todo lo que podemos
- $D(x)+ = c(\overrightarrow{sx}), D(s)- = c(\overrightarrow{sx})$
- Queremos dejar registrado quienes son los vértices que efectivamente le mandan flujo a un vértice

Wave: (pseudocódigo de la parte en que encuentra flujo bloqueante: Inicialización

- $g = 0$
- FORALL x
- $D(x) = 0$ // $D(x)$ es $in(x) - out(x)$, inicialmente cero.
- En realidad vamos a necesitar un booleano mas adelante, que inicializamos aca
- ENDFOR
- FORALL $x \in \Gamma^+(s)$
- $g(\overrightarrow{sx}) = c(\overrightarrow{sx})$ //mandamos todo lo que podemos
- $D(x)+ = c(\overrightarrow{sx}), D(s)- = c(\overrightarrow{sx})$
- $M(x) = \{s\}$ // s le manda flujo a x .
- ENDFOR//termina la inicialización

Wave: (pseudocódigo de la parte en que encuentra flujo bloqueante: Inicialización

- $g = 0$
- FORALL x
 - $D(x) = 0$ // $D(x)$ es $in(x) - out(x)$, inicialmente cero.
 - $B(x) = 0$
- ENDFOR
- FORALL $x \in \Gamma^+(s)$
 - $g(\overrightarrow{sx}) = c(\overrightarrow{sx})$ //mandamos todo lo que podemos
 - $D(x)_+ = c(\overrightarrow{sx}), D(s)_- = c(\overrightarrow{sx})$
 - $M(x) = \{s\}$ // s le manda flujo a x .
- ENDFOR//termina la inicialización

- ¿Que hacemos con todos esos vértices que quedaron desbalanceados?
- Intentamos balancearlos, haciendo push en cada uno de ellos, y luego con sus vecinos, etc, hasta llegar a t .
- Sólo que Tarjan, al menos en el algoritmo original suyo (luego hubo otras versiones) no le llama push sino “balanceo hacia adelante” (forward balance).
- Pero podria suceder que NO PODAMOS balancear un vértice, pues elegimos s para empezar todo, no el vértice de menor “capacidad”
- Pero entonces ¿Que hacemos en el caso de que se llegue a un vértice que no puede ser balanceado porque no puede mandar mas flujo hacia adelante?

- Para empezar, los “marcamos” para indicar que esos vértices no pueden mandar mas flujo hacia adelante y que hay que resolver la situación.
- A los vértices marcados de esta forma especial Tarjan los llama “bloqueados”.
- Y ese es el rol del $B(x)$ que pusimos antes en la inicialización.
- Entonces, para empezar, el ForwardBalance de Tarjan, que abreviaremos FB, seria asi:

FB

- $FB(x)$:
- WHILE ($(D(x) > 0)$ AND $(\Gamma^+(x) \neq \emptyset)$)
 - Tomar $y \in \Gamma^+(x)$
 - IF $(1 == B(y))$ THEN $\Gamma^+(x) = \Gamma^+(x) - y$
 - //si y esta bloqueado no tiene sentido mandarle incluso mas flujo.
- ELSE $A = \text{Min}\{D(x), c(\overrightarrow{xy}) - g(\overrightarrow{xy})\}$
 - $g(\overrightarrow{xy})+ = A$
 - $D(x)- = A, D(y)+ = A$
 - $M(y) = M(y) \cup \{x\}$
 - IF $(g(\overrightarrow{xy}) == c(\overrightarrow{xy}))$ THEN $\Gamma^+(x) = \Gamma^+(x) - y$
- ENDWHILE
- IF $(D(x) > 0)$ THEN $B(x) = 1$

- Bueno, pero ¿qué hacemos con esos vértices bloqueados y desbalanceados?
- Obviamente, lo único que queda por hacer es **devolver** flujo a uno o mas de los vértices que le mandaron flujo.
- Por eso necesitamos el conjunto $M(x)$ del cual hablabamos antes.
- Esto es lo que Tarjan llama “backward balance” (balanceo hacia atrás), que abreviaremos *BB*.
- BackwardBalance siempre podrá balancear un vértice, pues en el peor de los casos, simplemente devuelve todo el flujo que le hayan mandado.
- Su pseudocódigo seria el siguiente:

BB

- $BB(x)$:
- WHILE ($D(x) > 0$)://el balanceo hacia atras siempre tiene exito
- Tomar $y \in M(x)$ //mientras $D(x) > 0$, existirá alguien en $M(x)$.
- $A = \text{Min}\{D(x), g(\overrightarrow{yx})\}$ //lo máximo que x le puede devolver a y
- $g(\overrightarrow{yx})- = A$ // restamos A , es decir, devolvemos flujo
- $D(x)- = A$, $D(y)+ = A$.
- IF ($0 == g(\overrightarrow{yx})$) THEN $M(x) = M(x) - \{y\}$
- ENDWHILE

- Si es un vértice de nivel 1, le estaria devolviendo flujo a s y no hay problema.
- Pero ¿que pasa si no es un vértice del nivel 1?
- Al devolver las unidades de flujo a uno o mas vértices, esos vértices, que estaban balanceados, quedarán desbalanceados otra vez.
- Podriamos decir “bueno, esos vértices devuelven flujo a sus vecinos de $\Gamma^-(x)$, etc, hasta llegar a s .”
- Pero eso es un ERROR, porque “rompe”la propiedad de ser bloqueante.

- Lo que hay que hacer con esos vertices es ver si no pueden redirigir las unidades que les fueron devueltas a otros vertices hacia adelante.
- Si puede, se los manda.
- Solamente si no puede mandar mas unidades de flujo hacia adelante, entonces y sólo entonces devolveria flujo.
- Es decir, devolvemos flujo desde un vértice **sólo** si sabemos con certeza que no puede mandar flujo hacia adelante.
- Es decir, si está bloqueado.
- $BB(x)$ se ejecuta entonces sólo si $B(x) = 1$.

- Ahora bien, al devolver flujo desde un vértice bloqueado a uno no bloqueado, puede suceder que el no bloqueado quede desbalanceado, es decir, le entre mas flujo del que salga.
- Como dijimos, en ese caso NO lo balanceamos pues sólo balanceamos vértices bloqueados.
- Y entonces ¿qué pasa con los desbalanceados no bloqueados?
- Una posibilidad sería inmediatamente tratar de hacer un $FB(x)$ y si no lo balancea, bloquearlo y hacer un $BB(x)$.
- Pero ignoro cual seria la complejidad de esa implementación, y no es lo que hace Tarjan.

- Para poder implementar estas ideas correctamente, Tarjan diseña el algoritmo Wave para operar, como su nombre en inglés lo indica, en "olas".
- Primero se manda una ola hacia adelante, partiendo de s , que lleva todo lo que se puede llevar desde s , como dijimos, haciendo *FBS*.
- Esta "ola hacia adelante" va llevando todo lo que se pueda desde cada vértice hacia adelante, hasta llegar a t .
- Luego se usa una ola que devuelva flujo: se lanza una ola retrograda desde t , que va devolviendo flujo desde los vértices hacia sus vecinos hacia atrás.
- Como explicamos antes, sólo devolveremos desde un vértice si sabemos con seguridad que el vértice no puede mandar mas flujo hacia adelante, es decir si esta bloqueado

- Los vértices desbalanceados pero no bloqueados simplemente esperan a la SIGUIENTE ola hacia adelante para ver si los puede balancear o no.
- En resumen:
 - 1 La ola hacia atrás recorre los vértices desde t hacia s , devolviendo flujo desde los vértices bloqueados solamente, balanceandolos.
 - 2 La ola hacia adelante recorre los vértices desde s a t , mandando flujo hacia los vértices del siguiente nivel, balanceando los vértices que pueda.
- La ola hacia adelante puede no ser capaz de balancear un vértice.
en ese caso lo bloquea.

- Por lo tanto Wave consistirá en una serie de ciclos ola hacia adelante-ola hacia atras, donde las olas hacia adelante tratan de balancear vértices enviando flujo hacia niveles superiores y bloqueando los vértices que no pueden balancear, mientras las olas hacia atras devolverán flujo hacia niveles inferiores, balanceando todos los vértices desbalanceados y bloqueados que encuentre.
- Veremos que la cantidad de ciclos es finita asi que la serie de olas eventualmente termina.

Pseudocódigo

- Ahora podemos completar el pseudocódigo del paso bloqueante de Wave.
- Como estaremos recorriendo los vértices de los niveles en el orden de los niveles, y los niveles se construyen con BFS, en realidad estamos recorriendo los vértices en el orden BFS cuando hacemos la ola hacia adelante, y en orden BFS inverso cuando hacemos la ola hacia atrás.
- Para indicar esto diremos que x va desde " $s + 1$ ", entendiendo como tal el primer vértice en el orden BFS posterior a s , hasta " $t - 1$ ", entendiendo como tal el último vértice en el orden BFS antes de t .

Pseudocódigo

- Un detalle: ¿cuando paramos?
- Paramos cuando lo que tengamos sea flujo, es decir, cuando $D(x) = 0 \forall x \neq s, t$.
- Pero si en cada ciclo ola hacia adelante/ola hacia atras tenemos que hacer un chequeo sobre todos los vértices, agregariamos una demora extra.
- Observemos que cuando x le manda A unidades de flujo a z , $D(x)$ disminuye en A y $D(z)$ aumenta en A .
- Asi que la suma de todos los $D(x)$, sobre todos los vértices, siempre es cero.
- Como $D(s)$ es el único vértice con desbalanceo negativo, (y queda asi desde la inicialización) entonces $D(x) = 0 \forall x \neq s, t$ si y solo si $D(s) + D(t) = 0$.

Wave: (pseudocódigo de las olas)

- WHILE ($D(s) + D(t) \neq 0$)
 - FOR $x = "s + 1"$ TO $"t - 1"$: //BFS orden. (Ola hacia adelante)
 - IF ($D(x) > 0$) THEN FB(x)
 - ENDFOR//termina ola hacia adelante
 - FOR $x = "t - 1"$ TO $"s + 1"$: //BFS inverso. (Ola hacia atras)
 - IF ((1 == $B(x)$) AND ($D(x) > 0$)) THEN BB(x)
 - ENDFOR//fin ola hacia atras.
 - ENDWHILE
 - RETURN(g)

- TEOREMA: La complejidad de Wave es $O(n^3)$.
- Prueba:
 - Como Wave es un algoritmo que usa la técnica de los networks auxiliares y vimos que puede haber a lo sumo n networks auxiliares antes de encontrar un flujo maximal, vemos que la complejidad de Wave es n veces la complejidad de encontrar un flujo bloqueante en un network auxiliar.
 - Asi que basta con demostrar que la complejidad de encontrar un flujo bloqueante en un network auxiliar es $O(n^2)$.

- Para encontrar un flujo bloqueante, Wave hace una serie de ciclos de olas hacia adelante-olas hacia atrás.
- En cada ola hacia adelante hacemos una serie de $FB(x)$ y en cada ola hacia atrás una serie de $BB(x)$.
- En cada uno de esos, revisamos una serie de y s, ya sea en $\Gamma^+(x)$ o en $M(x)$.
- Para cada uno de esos y que miramos, tardamos $O(1)$ (pues hay que calcular cuantos mandar/devolver, restarlo de $D(x)$, sumarlo a $D(y)$, cambiar cuantos vale g en el lado correspondiente, y hacer algún IF).
- Por lo tanto la complejidad de encontrar un flujo bloqueante con Wave es simplemente la cantidad total de veces que hacemos estas cosas.

- Para poder calcular cuantos de estos hacemos, podemos dividirlos en categorias.
- Cuando estamos mirando un $y \in \Gamma^+(x)$ para ver cuanto mandar desde x a y ,pueden pasar dos cosas:
 - 1 Luego de terminar, el lado \overrightarrow{xy} queda saturado.
 - 2 No queda saturado.
- Sea S la cantidad total sobre todas las olas hacia adelante de la categoria [1] arriba, y P la cantidad total, sobre todas las olas hacia adelante, de de la categoria [2] arriba.

- Similarmente, cuando estamos mirando $y \in M(x)$ para que x le devuelva flujo a y , pueden pasar dos cosas:
 - Luego de procesarlo, el lado \overrightarrow{yx} queda vacío
 - No queda vacío
- Sea V la cantidad total sobre todas las olas hacia atrás, de procesamientos de la categoría [I] arriba, y Q la cantidad total de procesamientos sobre todas las olas hacia atrás, de lados de la categoría [II] arriba.
- Entonces la complejidad del paso bloqueante de Wave es $S + P + V + Q$.
- Calculemos esos números.

S

- Veamos primero S y V .
- Supongamos que un lado \overrightarrow{xy} se satura.
- En el pseudocódigo que dimos, borrabamos y de $\Gamma^+(x)$.
- asi que efectivamente borramos el lado \overrightarrow{xy} del network auxiliar.
- Y como nunca mas lo agregamos, nunca mas podríamos saturar el lado \overrightarrow{xy} , los lados se saturan una sola vez.
- Asi que S está acotado por m .

- Nos podriamos preguntar si es correcto borrar un lado.
- Dado que en Wave devolvemos flujo por lados (cosa que no haciamos en Dinitz) ¿Cómo sabemos que en realidad nunca lo necesitariamos de vuelta?
- Para poder ser usado otra vez, al estar saturado primero deberia des-saturarse, es decir, primero y deberia DEVOLVERLE flujo a x .
- La única forma en que y le puede devolver flujo a x es si y esta bloqueado.
- Pero si está bloqueado, x no puede mandarle mas flujo a y .
- En particular, \overrightarrow{xy} no puede volver a ser usado, asi que está bien borrarlo.

- Similarmente, supongamos que \overrightarrow{yx} se vacia.
- Aca no puedo argumentar como con S , porque borro a y de $M(x)$, pero mas adelante podria ser que lo vuelva a poner en $M(x)$, segun el pseudocódigo que dimos.
- Pero \overrightarrow{yx} sólo se puede vaciar si x esta bloqueado pues de otra forma no podria devolverle flujo a y .
- Pero si x esta bloqueado, el vértice “ y ” nunca mas puede mandarle flujo.
- Si \overrightarrow{yx} nunca mas puede recibir flujo, entonces menos aún va a poder volver a vaciarse.
- Asi que V tambien está acotado por el número total de lados, m .

- Veamos P .
- En cada $FB(x)$ buscamos vecinos de x y les mandamos todo el flujo que podamos:
 $\min\{D(x), c(\overrightarrow{xy}) - g(\overrightarrow{xy})\}$.
- Si ese mínimo es igual a $c(\overrightarrow{xy}) - g(\overrightarrow{xy})$ el lado \overrightarrow{xy} queda saturado, lo retiramos de $\Gamma^+(x)$ y continuamos con otro.
- Entonces, de entre todos los vecinos de x hay A LO SUMO uno sólo tal que ese mínimo es $D(x)$.
- Es decir, al hacer $FB(x)$, todos los lados \overrightarrow{xy} que miramos, salvo a lo sumo uno, se saturan.
- Concluimos entonces que en cada FB hay a lo sumo UN lado procesado como parte de P .

P

- Con lo cual P está acotado superiormente por la cantidad total de FB .
- En cada ola hacia adelante, hay a lo sumo $n - 2$ FB así que sólo necesitariamos calcular cuantas olas hacia adelante hay.
- En cada ola hacia adelante, salvo la última, AL MENOS UN vértice es bloqueado.
- ¿Por qué? Pues porque si una ola hacia adelante no bloquea ningún vértice, esto significa que los balanceó a todos, y si los balancea a todos, el algoritmo termina, así que debe ser la última ola.
- Como los vértices NUNCA SE DESBLOQUEAN, puede haber a lo sumo n olas hacia adelante.
 $(n - 2 + 1 = n - 1$ si nos queremos poner estrictos, pero es irrelevante)

- Por lo tanto, tenemos a lo sumo $n - 2$ *FB* por cada ola hacia adelante, y tenemos $O(n)$ olas hacia adelante, significa que tenemos en total $O(n^2)$ *FB* y por lo tanto, la cantidad de procesamientos de *P* es $O(n^2)$.
- Similarmente, al hacer un *BB*, a lo sumo un lado no se vacia, asi que *Q* es la cantidad total de *BB* que son $n - 2$ por cada ola hacia atras.
- y como el número de olas hacia atras es igual al número de olas hacia adelante,
- y vimos que estas estan acotadas por n ,
- tenemos que *Q* tambien es $O(n^2)$.

- En resumen, la complejidad de hallar un flujo bloqueante en un network auxiliar con Wave es igual a:
$$S+P+V+Q = O(m)+O(n^2)+O(m)+O(n^2) = O(n^2).$$
- Como dijimos al comienzo, esto implica que la complejidad total de Wave es $O(n^3)$. Fin

- Una variación de estas ideas en donde en vez de usar network auxiliares se usan las etiquetas de niveles como habíamos explicado en Dinitz, es conocida como el push-relabel algorithm.
- Aunque es incluso un poco más general, dependiendo como se etiqueteen los vértices.
- La complejidad general del push-relabel es $O(n^2m)$ pero ciertas especificaciones que son equivalentes a Wave logran la complejidad $O(n^3)$.