

Algoritmo Wave de Tarjan

Who?

Daniel Penazzi

When?

5 de mayo de 2021

Tabla de Contenidos

Descripción de
Wave

Introducción
MKM
Wave

Complejidad
de Wave

Push-relabel

- Vimos que Dinic encuentra flujos maximales por medio de los networks auxiliares:
- construir un network auxiliar, encontrar un flujo bloqueante en el, cambiar el flujo mediante ese flujo bloqueante, repetir hasta que el flujo quede maximal.
- Y mencionamos que muchos algoritmos luego de Dinic usaron esa estrategia, cambiando la forma de encontrar flujos bloqueantes.
- El primero que hizo eso fue Karzanov pero su algoritmo era complicado y otros fueron simplificando sus ideas.
- Para ejemplificar esta estrategia de una forma distinta daremos el algoritmo Wave de Tarjan y mencionaremos brevemente el algoritmo MKM.

MKM

- En Dinitz, Edmonds-Karp, Ford-Fulkerson construimos nuestro flujo bloqueante o maximal, según el caso, de a un camino aumentante por vez.
- Pero ¿que tal si pudieramos construir varios caminos aumentantes en paralelo?
- Un algoritmo anterior a Wave, llamado MKM por las iniciales de sus autores, hace esto, mediante dos operaciones “push” y “pull”
- Una operación de push en un vértice lo que hace es empujar cierta cantidad de flujo desde un vértice x hasta TODOS sus vértices de $\Gamma^+(x)$.
- Pull envia flujo DESDE todos los vértices de $\Gamma^-(x)$ hacia x .

- La cantidad de flujo enviada desde x hacia $\Gamma^+(x)$ y desde $\Gamma^-(x)$ hacia x son iguales, para que x quede con la propiedad $in(x) = out(x)$.
- Pero esta operación doble push-pull en x va a “desbalancear” los vértices de $\Gamma^+(x)$ pues tendrán $in > out$ y a los de $\Gamma^-(x)$ pues tendrán $in < out$.
- Entonces lo que se hace es, a partir de los vértices de $\Gamma^+(x)$, se los va “balanceando” haciendo sólo push en ellos.
- Esto desbalancearía a **sus** vecinos de $\Gamma^+(x)$, con $in > out$, así que aplicamos push a ellos, etc, hasta llegar a t .
- Y dualmente a los vértices de $\Gamma^-(x)$ se les aplica solamente operación de pull para balancearlos, lo cual va a desbalancear a sus vecinos con $out > in$, así que se les aplica pull a ellos, etc, hasta llegar a s .

- Lo que queda sigue siendo flujo, y esto es equivalente a haber construido muchos posibles caminos aumentantes, todos pasando por x .
- Seguimos haciendo esto hasta obtener un flujo bloqueante.
- Pero ¿cual vértice x inicial elegir y cuanto flujo mandar por el?
- Cuanto flujo, es simplemente lo máximo que podamos mandar, que será el mínimo de (lo máximo que podamos mandar hacia $\Gamma^+(x)$ con pull y lo máximo que podamos mandar desde $\Gamma^-(x)$ a x)
- porque queremos que x quede balanceado de entrada.

MKM

- Para cual x elegir, observemos que queremos que la serie de pushes desde x pueda llegar a t , y la serie de pulls desde x hacia s lleguen a s , es decir, no se “traben” en el medio.
- Pej, si x puede mandar 5 unidades de flujo a cada uno de y, z pero y solo puede mandar 2 unidades de flujo a sus vecinos u, v , entonces no podría balancear y con pulls y tendría un problema.
- MKM revisa todos los vértices para ver cual es el vértices que **menos** “capacidad” tiene de enviar flujo tanto hacia adelante como hacia atras.

MKM

- Y entonces mandan flujo desde ese vertice, porque de esa forma sabe que todos los demas tendrán esa capacidad de pull o push, o menos.
- Si bien se puede probar que MKM tiene la misma complejidad del algoritmo Wave, en la practica se demora mas porque por construcción usa el x por el cual puede mandar la **menor** cantidad de flujo.
- Por eso Tarjan lo modificó, para tratar de mandar mas flujo.
- La modificación de Tarjan no usa pulls (aunque si una variación de pull) y tampoco usa flujos sino “preflujos”

Wave

- En Dinitz el invariante de las funciones parciales g obtenidas durante la construcción del flujo bloqueante en un network auxiliar era “ser flujo” y nos deteníamos cuando era bloqueante.
- MKM si bien durante un ciclo push-pull lo que se tiene no es flujo, al término de los mismos si, y la estrategia es la misma: mantener “flujosidad” y parar cuando es bloqueante.
- En Wave el invariante es que “ g sea bloqueante” y nos detenemos cuando g sea flujo.

- El primer paso, de incrementar el valor de g inmediatamente bloqueandola, se hace simplemente mandando desde s a cada uno de sus vecinos todo lo que se pueda por los lados correspondientes.
- Es decir, es como si en MKM eligieramos $x = s$ sin importarnos si podemos llegar a t con los push o no.
- Esto claramente “bloquea” g , pero tambien claramente lo que queda no es flujo.
- Todos los vecinos de s , es decir, los vértices del nivel 1, ahora tenemos un montón de flujo “entrante” y nada saliente. Estan “desbalanceados”.

Pseudocódigo

- Podemos dar el pseudocódigo de esta primera parte.
- Al igual que en Dinic, cuando ponemos $\Gamma^+(x)$, nos referimos al Γ^+ del network auxiliar, no al del network original, y c es la capacidad en el network auxiliar, no en el original.
- También necesitaremos registrar no quien es $\Gamma^-(x)$ pero si un conjunto $M(x)$ que indique quienes son los vértices que le han Mandado flujo a x .

Wave: (pseudocódigo de la parte en que encuentra flujo bloqueante: Inicialización

- $g = 0$
- FORALL x
- $D(x) = 0$ // $D(x)$ es $in(x) - out(x)$, inicialmente cero.
- Aca va algo extra que explicamos luego
- ENDFOR
- FORALL $x \in \Gamma^+(s)$
- $g(\overrightarrow{sx}) = c(\overrightarrow{sx})$ // mandamos todo lo que podemos
- $D(x)+ = c(\overrightarrow{sx}), D(s)- = c(\overrightarrow{sx})$

Wave: (pseudocódigo de la parte en que encuentra flujo bloqueante: Inicialización

- $g = 0$
- FORALL x
- $D(x) = 0 // D(x)$ es $in(x) - out(x)$, inicialmente cero.
- Aca va algo extra que explicamos luego
- ENDFOR
- FORALL $x \in \Gamma^+(s)$
- $g(\overrightarrow{sx}) = c(\overrightarrow{sx}) //$ mandamos todo lo que podemos
- $D(x)+ = c(\overrightarrow{sx}), D(s)- = c(\overrightarrow{sx})$
- Queremos dejar registrado quienes son los vértices que efectivamente le mandan flujo a un vértice

Wave: (pseudocódigo de la parte en que encuentra flujo bloqueante: Iniciación

- $g = 0$
- FORALL x
- $D(x) = 0$ // $D(x)$ es $in(x) - out(x)$, inicialmente cero.
- En realidad vamos a necesitar un booleano mas adelante, que inicializamos aca
- ENDFOR
- FORALL $x \in \Gamma^+(s)$
- $g(\overrightarrow{sx}) = c(\overrightarrow{sx})$ // mandamos todo lo que podemos
- $D(x)+ = c(\overrightarrow{sx}), D(s)- = c(\overrightarrow{sx})$
- $M(x) = \{s\}$ // s le manda flujo a x .
- ENDFOR // termina la inicialización

Wave: (pseudocódigo de la parte en que encuentra flujo bloqueante: Inicialización

- $g = 0$
- FORALL x
- $D(x) = 0$ // $D(x)$ es $in(x) - out(x)$, inicialmente cero.
- $B(x) = 0$
- ENDFOR
- FORALL $x \in \Gamma^+(s)$
- $g(\overrightarrow{sx}) = c(\overrightarrow{sx})$ // mandamos todo lo que podemos
- $D(x)+ = c(\overrightarrow{sx}), D(s)- = c(\overrightarrow{sx})$
- $M(x) = \{s\}$ // s le manda flujo a x .
- ENDFOR // termina la inicialización

- ¿Que hacemos con todos esos vértices que quedaron desbalanceados?
- Intentamos balancearlos, haciendo push en cada uno de ellos, y luego con sus vecinos, etc, hasta llegar a t .
- Sólo que Tarjan, al menos en el algoritmo original suyo (luego hubo otras versiones) no le llama push sino “balanceo hacia adelante” (forward balance).
- Pero podría suceder que NO PODAMOS balancear un vértice, pues elegimos s para empezar todo, no el vértice de menor “capacidad”
- Pero entonces ¿Que hacemos en el caso de que se llegue a un vértice que no puede ser balanceado porque no puede mandar mas flujo hacia adelante?

- Para empezar, los “marcamos” para indicar que esos vértices no pueden mandar mas flujo hacia adelante y que hay que resolver la situación.
- A los vértices marcados de esta forma especial Tarjan los llama “bloqueados”.
- Y ese es el rol del $B(x)$ que pusimos antes en la inicialización.
- Entonces, para empezar, el ForwardBalance de Tarjan, que abreviaremos FB, seria asi:

$FB(x)$:

WHILE (($D(x) > 0$) AND ($\Gamma^+(x) \neq \emptyset$))

Tomar $y \in \Gamma^+(x)$

IF ($1 == B(y)$) THEN $\Gamma^+(x) = \Gamma^+(x) - y$

//si y esta bloqueado no tiene sentido mandarle
incluso mas flujo.

ELSE $A = \text{Min}\{D(x), c(\overrightarrow{xy}) - g(\overrightarrow{xy})\}$

$g(\overrightarrow{xy})_+ = A$

$D(x)_- = A, D(y)_+ = A$

$M(y) = M(y) \cup \{x\}$

IF ($g(\overrightarrow{xy}) == c(\overrightarrow{xy})$) THEN $\Gamma^+(x) = \Gamma^+(x) - y$

ENDWHILE

IF ($D(x) > 0$) THEN $B(x) = 1$

- Bueno, pero ¿qué hacemos con esos vertices bloqueados y desbalanceados?
- Obviamente, lo único que queda por hacer es **devolver** flujo a uno o mas de los vértices que le mandaron flujo.
- Por eso necesitamos el conjunto $M(x)$ del cual hablabamos antes.
- Esto es lo que Tarjan llama “backward balance” (balanceo hacia atrás), que abreviaremos *BB*.
- BackwardBalance siempre podrá balancear un vértice, pues en el peor de los casos, simplemente devuelve todo el flujo que le hayan mandado.
- Su pseudocódigo seria el siguiente:

BB

- $BB(x)$:
- WHILE ($D(x) > 0$)://el balanceo hacia atras siempre tiene exito
- Tomar $y \in M(x)$ //mientras $D(x) > 0$, existirá alguien en $M(x)$.
- $A = \text{Min}\{D(x), g(\overrightarrow{yx})\}$ //lo máximo que x le puede devolver a y
- $g(\overrightarrow{yx}) - = A$ // restamos A , es decir, devolvemos flujo
- $D(x) - = A, D(y) + = A$.
- IF ($0 == g(\overrightarrow{yx})$) THEN $M(x) = M(x) - \{y\}$
- ENDWHILE

- Si es un vértice de nivel 1, le estaria devolviendo flujo a s y no hay problema.
- Pero ¿que pasa si no es un vértice del nivel 1?
- Al devolver las unidades de flujo a uno o mas vértices, esos vértices, que estaban balanceados, quedarán desbalanceados otra vez.
- Podriamos decir “bueno, esos vértices devuelven flujo a sus vecinos de $\Gamma^-(x)$, etc, hasta llegar a s .”
- Pero eso es un ERROR, porque “rompe”la propiedad de ser bloqueante.

- Lo que hay que hacer con esos vertices es ver si no pueden redirigir las unidades que les fueron devueltas a otros vertices hacia adelante.
- Si puede, se los manda.
- Solamente si no puede mandar mas unidades de flujo hacia adelante, entonces y sólo entonces devolveria flujo.
- Es decir, devolvemos flujo desde un vértice sólo si sabemos con certeza que no puede mandar flujo hacia adelante.
- Es decir, si está bloqueado.
- $BB(x)$ se ejecuta entonces sólo si $B(x) = 1$.

- Ahora bien, al devolver flujo desde un vértice bloqueado a uno no bloqueado, puede suceder que el no bloqueado quede desbalanceado, es decir, le entre mas flujo del que salga.
- Como dijimos, en ese caso NO lo balanceamos pues sólo balanceamos vértices bloqueados.
- Y entonces ¿qué pasa con los desbalanceados no bloqueados?
- Una posibilidad sería inmediatamente tratar de hacer un $FB(x)$ y si no lo balancea, bloquearlo y hacer un $BB(x)$.
- Pero ignoro cual seria la complejidad de esa implementación, y no es lo que hace Tarjan.

- Para poder implementar estas ideas correctamente, Tarjan diseña el algoritmo Wave para operar, como su nombre en inglés lo indica, en “olas”.
- Primero se manda una ola hacia adelante, partiendo de s , que lleva todo lo que se puede llevar desde s , como dijimos, haciendo *FBs*.
- Esta “ola hacia adelante” va llevando todo lo que se pueda desde cada vértice hacia adelante, hasta llegar a t .
- Luego se usa una ola que devuelva flujo: se lanza una ola retrograda desde t , que va devolviendo flujo desde los vertices hacia sus vecinos hacia atras.
- Como explicamos antes, sólo devolveremos desde un vértice si sabemos con seguridad que el vértice no puede mandar mas flujo hacia adelante, es decir si esta bloqueado

- Los vertices desbalanceados pero no bloqueados simplemente esperan a la SIGUIENTE ola hacia adelante para ver si los puede balancear o no.
- En resumen:
 - 1 La ola hacia atras recorre los vértices desde t hacia s , devolviendo flujo desde los vértices bloqueados solamente, balanceandolos.
 - 2 La ola hacia adelante recorre los vértices desde s a t , mandando flujo hacia los vértices del siguiente nivel, balanceando los vértices que pueda.
- La ola hacia adelante puede no ser capaz de balancear un vértice.
- en ese caso lo bloquea.

- Por lo tanto Wave consistirá en una serie de ciclos ola hacia adelante-ola hacia atras, donde las olas hacia adelante tratan de balancear vértices enviando flujo hacia niveles superiores y bloqueando los vértices que no pueden balancear, mientras las olas hacia atras devolverán flujo hacia niveles inferiores, balanceando todos los vértices desbalanceados y bloqueados que encuentre.
- Veremos que la cantidad de ciclos es finita así que la serie de olas eventualmente termina.

Pseudocódigo

- Ahora podemos completar el pseudocódigo del paso bloqueante de Wave.
- Como estaremos recorriendo los vértices de los niveles en el orden de los niveles, y los niveles se construyen con BFS, en realidad estamos recorriendo los vértices en el orden BFS cuando hacemos la ola hacia adelante, y en orden BFS inverso cuando hacemos la ola hacia atrás.
- Para indicar esto diremos que x va desde " $s + 1$ ", entendiendo como tal el primer vértice en el orden BFS posterior a s , hasta " $t - 1$ ", entendiendo como tal el último vértice en el orden BFS antes de t .

Pseudocódigo

- Un detalle: ¿cuando paramos?
- Paramos cuando lo que tengamos sea flujo, es decir, cuando $D(x) = 0 \forall x \neq s, t$.
- Pero si en cada ciclo ola hacia adelante/ola hacia atras tenemos que hacer un chequeo sobre todos los vértices, agregaríamos una demora extra.
- Observemos que cuando x le manda A unidades de flujo a z , $D(x)$ disminuye en A y $D(z)$ aumenta en A .
- Asi que la suma de todos los $D(x)$, sobre todos los vértices, siempre es cero.
- Como $D(s)$ es el único vértice con desbalanceo negativo, (y queda asi desde la inicialización) entonces $D(x) = 0 \forall x \neq s, t$ si y solo si $D(s) + D(t) = 0$.

Wave: (pseudocódigo de las olas)

- WHILE ($D(s) + D(t) \neq 0$)
- FOR $x = "s + 1"$ TO " $t - 1$ ": //BFS orden. (Ola hacia adelante)
- IF ($D(x) > 0$) THEN FB(x)
- ENDFOR//termina ola hacia adelante
- FOR $x = "t - 1"$ TO " $s + 1$ ": //BFS inverso. (Ola hacia atras)
- IF ($(1 == B(x))$ AND ($D(x) > 0$)) THEN BB(x)
- ENDFOR//fin ola hacia atras.
- ENDWHILE
- RETURN(g)

- TEOREMA: La complejidad de Wave es $O(n^3)$.
- Prueba:
- Como Wave es un algoritmo que usa la técnica de los networks auxiliares y vimos que puede haber a lo sumo n networks auxiliares antes de encontrar un flujo maximal, vemos que la complejidad de Wave es n veces la complejidad de encontrar un flujo bloqueante en un network auxiliar.
- Asi que basta con demostrar que la complejidad de encontrar un flujo bloqueante en un network auxiliar es $O(n^2)$.

- Para encontrar un flujo bloqueante, Wave hace una serie de ciclos de olas hacia adelante-olas hacia atras.
- En cada ola hacia adelante hacemos una serie de $FB(x)$ y en cada ola hacia atras una serie de $BB(x)$.
- En cada uno de esos, revisamos una serie de y s, ya sea en $\Gamma^+(x)$ o en $M(x)$.
- Para cada uno de esos y que miramos, tardamos $O(1)$ (pues hay que calcular cuanto mandar/devolver, restarlo de $D(x)$, sumarlo a $D(y)$, cambiar cuanto vale g en el lado correspondiente, y hacer algún IF).
- Por lo tanto la complejidad de encontrar un flujo bloqueante con Wave es simplemente la cantidad total de veces que hacemos estas cosas.

- Para poder calcular cuantos de estos hacemos, podemos dividirlos en categorias.
- Cuando estamos mirando un $y \in \Gamma^+(x)$ para ver cuanto mandar desde x a y , pueden pasar dos cosas:
 - 1 Luego de terminar, el lado \overrightarrow{xy} queda saturado.
 - 2 No queda saturado.
- Sea S la cantidad total sobre todas las olas hacia adelante de la categoria [1] arriba, y P la cantidad total, sobre todas las olas hacia adelante, de de la categoria [2] arriba.

- Similarmente, cuando estamos mirando $y \in M(x)$ para que x le devuelva flujo a y , pueden pasar dos cosas:
 - Luego de procesarlo, el lado \overrightarrow{yx} queda vacío
 - No queda vacío
- Sea V la cantidad total sobre todas las olas hacia atrás, de procesamientos de la categoría [I] arriba, y Q la cantidad total de procesamientos sobre todas las olas hacia atrás, de lados de la categoría [II] arriba.
- Entonces la complejidad del paso bloqueante de Wave es $S + P + V + Q$.
- Calculemos esos números.

S

- Veamos primero S y V .
- Supongamos que un lado \overrightarrow{xy} se satura.
- En el pseudocódigo que dimos, borramos y de $\Gamma^+(x)$.
- así que efectivamente borramos el lado \overrightarrow{xy} del network auxiliar.
- Y como nunca mas lo agregamos, nunca mas podriamos saturar el lado \overrightarrow{xy} , los lados se saturan una sola vez.
- Así que S está acotado por m .

S

- Nos podríamos preguntar si es correcto borrar un lado.
- Dado que en Wave devolvemos flujo por lados (cosa que no hacíamos en Dinitz) ¿Cómo sabemos que en realidad nunca lo necesitaríamos de vuelta?
- Para poder ser usado otra vez, al estar saturado primero debería des-saturarse, es decir, primero y debería DEVOLVERLE flujo a x .
- La única forma en que y le puede devolver flujo a x es si y esta bloqueado.
- Pero si está bloqueado, x no puede mandarle mas flujo a y .
- En particular, \overrightarrow{xy} **no puede** volver a ser usado, así que está bien borrarlo.

V

- Similarmente, supongamos que \overrightarrow{yx} se vacia.
- Aca no puedo argumentar como con S , porque borro a y de $M(x)$, pero mas adelante podria ser que lo vuelva a poner en $M(x)$, según el pseudocódigo que dimos.
- Pero \overrightarrow{yx} sólo se puede vaciar si x esta bloqueado pues de otra forma no podria devolverle flujo a y .
- Pero si x esta bloqueado, el vértice “ y ” nunca mas puede mandarle flujo.
- Si \overrightarrow{yx} nunca mas puede recibir flujo, entonces menos aún va a poder volver a vaciarse.
- Asi que V también está acotado por el número total de lados, m .

P

- Veamos P .
- En cada $FB(x)$ buscamos vecinos de x y les mandamos todo el flujo que podamos:
$$\text{Min}\{D(x), c(\overrightarrow{xy}) - g(\overrightarrow{xy})\}.$$
- Si ese mínimo es igual a $c(\overrightarrow{xy}) - g(\overrightarrow{xy})$ el lado \overrightarrow{xy} queda saturado, lo retiramos de $\Gamma^+(x)$ y continuamos con otro.
- Entonces, de entre todos los vecinos de x hay A LO SUMO uno sólo tal que ese mínimo es $D(x)$.
- Es decir, al hacer $FB(x)$, todos los lados \overrightarrow{xy} que miramos, salvo a lo sumo uno, se saturan.
- Concluimos entonces que en cada FB hay a lo sumo UN lado procesado como parte de P .

P

- Con lo cual P está acotado superiormente por la cantidad total de FB .
- En cada ola hacia adelante, hay a lo sumo $n - 2$ FB asi que sólo necesitaríamos calcular cuantas olas hacia adelante hay.
- En cada ola hacia adelante, salvo la última, AL MENOS UN vértice es bloqueado.
- ¿Por qué? Pues porque si una ola hacia adelante no bloquea ningún vértice, esto significa que los balanceó a todos, y si los balancea a todos, el algoritmo termina, asi que debe ser la última ola.
- Como los vértices NUNCA SE DESBLOQUEAN, puede haber a lo sumo n olas hacia adelante.
($n - 2 + 1 = n - 1$ si nos queremos poner estrictos, pero es irrelevante)

P, Q

- Por lo tanto, tenemos a lo sumo $n - 2$ FB por cada ola hacia adelante, y tenemos $O(n)$ olas hacia adelante, significa que tenemos en total $O(n^2)$ FB y por lo tanto, la cantidad de procesamiento de P es $O(n^2)$.
- Similarmente, al hacer un BB , a lo sumo un lado no se vacía, así que Q es la cantidad total de BB
- que son $n - 2$ por cada ola hacia atrás.
- y como el número de olas hacia atrás es igual al número de olas hacia adelante,
- y vimos que estas están acotadas por n ,
- tenemos que Q también es $O(n^2)$.

- En resumen, la complejidad de hallar un flujo bloqueante en un network auxiliar con Wave es igual a:
- $S+P+V+Q = O(m)+O(n^2)+O(m)+O(n^2) = O(n^2)$.
- Como dijimos al comienzo, esto implica que la complejidad total de Wave es $O(n^3)$. Fin

- Una variación de estas ideas en donde en vez de usar network auxiliares se usan las etiquetas de niveles como habíamos explicado en Dinitz, es conocida como el push-relabel algorithm.
- Aunque es incluso un poco mas general, dependiendo como se etiqueten los vértices.
- La complejidad general del push-relabel es $O(n^2m)$ pero ciertas especificaciones que son equivalentes a Wave logran la complejidad $O(n^3)$.