

# Processadors actuals

## MIPS

M  
I  
P  
S

Versió	nº de bits	Processadors	Comentaris
MIPS 1	32	R2000, R3000	Versió comercial del processador MIPS de la universitat d'Stanford
MIPS II	32	R600	Base estàndard del MIPS32
MIPS III	64	R4000	Primera arquitectura MIPS de 64 bits
MIPS IV	64	R5000, R10000	Actualització del MIPS III
MIPS V	64	R12000, R16000	Base de l'estàndard MIPS64
Arquitectures actuals			
MIPS32	Basada en MIPS II Inclou instruccions del MIPS III, IV i V per augmentar l'eficiència del codi i la transferència de dades		
MIPS64	Basat en el MIPS V És compatible amb el MIPS32		

## Aplicacions

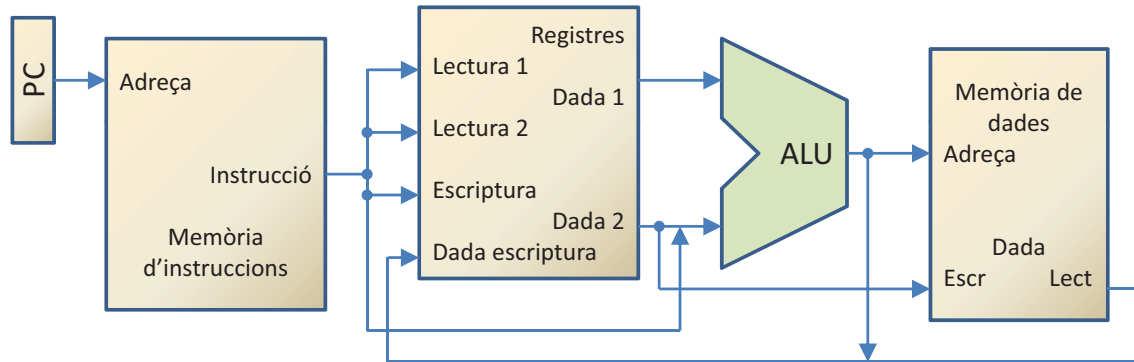
Fabricants d'estacions de treball: SGI, MIPS Computer Systems, Inc., Olivetti, Siemens-Nixdorf, Acer, Digital Equipment Corporation, NEC i DeskStation.

Diversos sistemes operatius van ser portats a l'arquitectura, exemples d'això són el SGI IRIX, Microsoft Windows NT (fins el Windows NT 4.0) i Windows CE, Linux, BSD, UNIX System V, SINIX, MIPS Computer Systems RISC/us. ...

# MIPS R2000/R3000

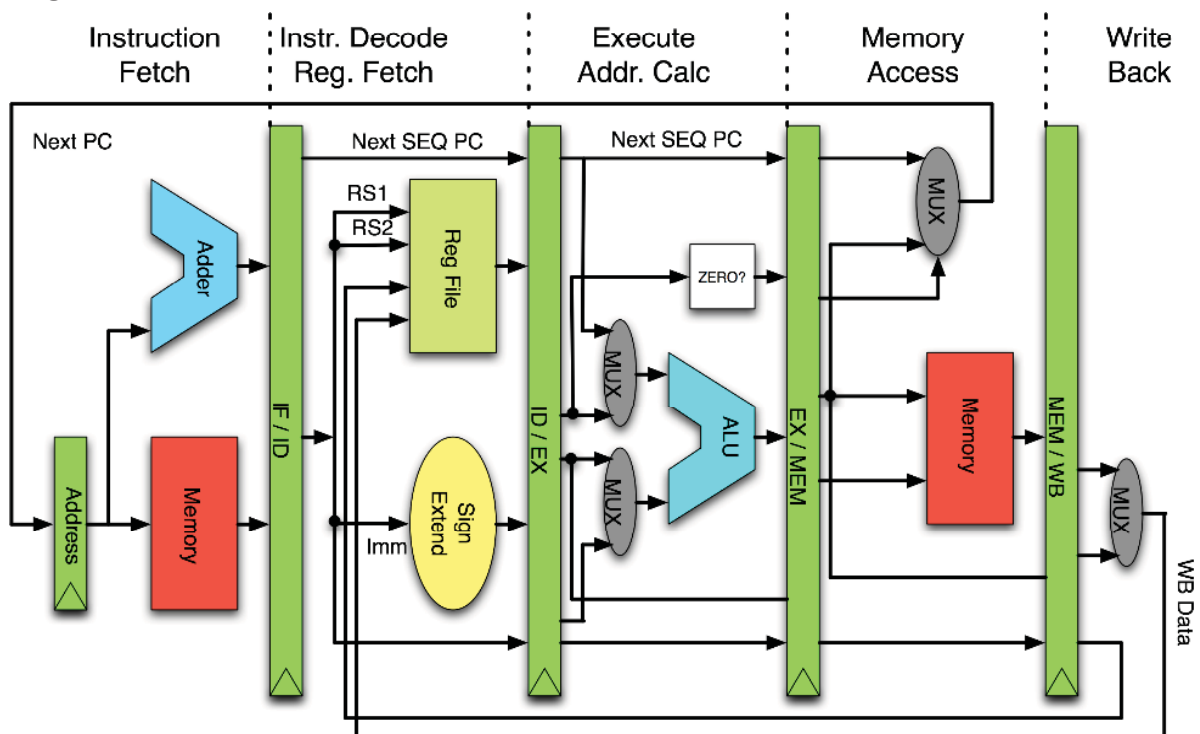
Esquema d'alt nivell del MIPS

- 5 nivells de segmentació
- 32 registres de propòsit general i 3 d'especials

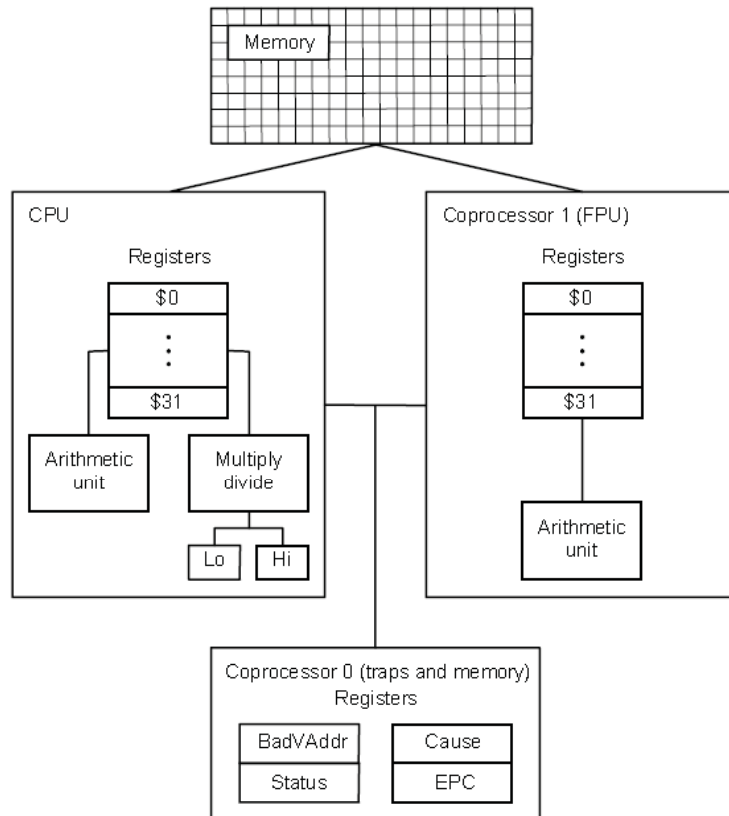


# MIPS R2000/R3000

Segmentació:



# Organització MIPS



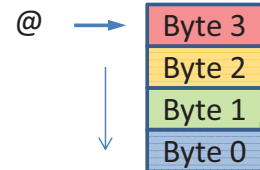
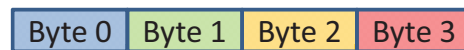
## Processador MIPS

- Organització
  - Unitat aritmètica i lògica (ALU).
  - Unitat aritmètica sencera, operacions de multiplicació i divisió.
  - Unitat de coma flotant (FPU).
  - Coprocessador dedicat a la memòria cau i virtual

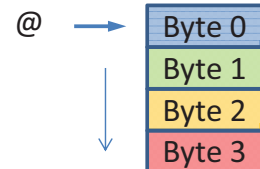
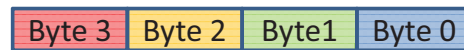
# Processador MIPS

- Memòria

- Es denomina paraula (word) al contingut d'una cel·la de memòria.
- Utilitza paraules de 32 bits. Les adreces de memòria es corresponen a dades de 8 bits (byte). En una paraula hi ha quatre bytes.
- Per accedir a una paraula es llegeixen 4 bytes.
- Existeixen dues formes per numerar els bytes dins la paraula:
  - Big endian (IBM, Motorola, MIPS): L'adreça del byte més significatiu finalitza a 00 (si la paraula està alineada)



- Little endian (Intel, Dec): L'adreça del byte menys significatiu finalitza a 00 (si la paraula està alineada)



# Processador MIPS

- Tipus de dades:



– Bit: 0,1

– Cadena de bits:

- 4 bits nibble
- 8 bits byte
- 16 bits half-word
- 32 bits word
- 64 bits doble-word

- Noms dels tipus de dades:

- Caràcter
  - ❖ ASCII Codi de 7 bits per símbol
- Decimal (BCD)
  - ❖ Dígit de 0 a 9 codificats de 0000 a 1001
- Sencers
  - ❖ Sense signe i amb signe en complement a dos
- Reals
  - ❖ Precisió simple i doble

## Característiques

- Pot moure bytes, mitges paraules i paraules dels registres a memòria i al revés.
- Pot processar números sencers binaris de 32 bits, amb i sense signe
- Té capacitat de processar números binaris reals o de coma flotant en simple i doble precisió.
- No disposa d'operacions a nivell de bit

# MIPS

## Registres especials:

3 registres de 32 bits:

- PC: Comptador de programa.
- HI: Part alta del resultat d'una multiplicació o divisió.
- LO: Part baixa del resultat d'una multiplicació o divisió.

## Registres de propòsit general:

32 registres de 32 bits accessibles directament des de l'assemblador mitjançant el seu nom de registre o el seu número de registre.

### Format de les dades de la CPU

Bit (b)

Byte (8 bits, B)

Halfword (16 bits, H)

Word (32 bits, W)

Número	Nom	Significat	Utilització/ Comentaris
\$0	\$z0	Constant zero	Registre de lectura que conté el valor 0
\$1	\$at	Temporal	Reservat per l'assemblador
\$2	\$v0	Valor 0	Retorn de les funcions
\$3	\$v1	Valor 1	Valor alt en operacions de 64 bits
\$4	\$a0	Argument 0	Primer paràmetre de les funcions
\$5	\$a1	Argument 1	Segon paràmetre de les funcions
\$6	\$a2	Argument 2	Tercer paràmetre de les funcions
\$7	\$a3	Argument 3	Quart paràmetre de les funcions
\$8	\$t0	Temporal 0	Registre temporal 0 (no es guarda en les crides a les funcions)
\$9	\$t1	Temporal 1	Registre temporal 1 (no es guarda en les crides a les funcions)
\$10	\$t2	Temporal 2	Registre temporal 2 (no es guarda en les crides a les funcions)
\$11	\$t3	Temporal 3	Registre temporal 3 (no es guarda en les crides a les funcions)
\$12	\$t4	Temporal 4	Registre temporal 4 (no es guarda en les crides a les funcions)
\$13	\$t5	Temporal 5	Registre temporal 5 (no es guarda en les crides a les funcions)
\$14	\$t6	Temporal 6	Registre temporal 6 (no es guarda en les crides a les funcions)
\$15	\$t7	Temporal 7	Registre temporal 7 (no es guarda en les crides a les funcions)

## Registres del processador

Número	Nom	Significat	Utilització/ Comentaris
\$16	\$s0	Temporal Mem. 0	Registre temporal 0 (es guarda en les crides a les funcions)
\$17	\$s1	Temporal Mem. 1	Registre temporal 1 (es guarda en les crides a les funcions)
\$18	\$s2	Temporal Mem. 2	Registre temporal 2 (es guarda en les crides a les funcions)
\$19	\$s3	Temporal Mem. 3	Registre temporal 3 (es guarda en les crides a les funcions)
\$20	\$s4	Temporal Mem. 4	Registre temporal 4 (es guarda en les crides a les funcions)
\$21	\$s5	Temporal Mem. 5	Registre temporal 5 (es guarda en les crides a les funcions)
\$22	\$s6	Temporal Mem. 6	Registre temporal 6 (es guarda en les crides a les funcions)
\$23	\$s7	Temporal Mem. 7	Registre temporal 7 (es guarda en les crides a les funcions)
\$24	\$t8	Temporal 8	Registre temporal 8 (no es guarda en les crides a les funcions)
\$25	\$t9	Temporal 9	Registre temporal 9 (no es guarda en les crides a les funcions)
\$26	\$k0	Nucli 0	Reservat pel nucli del S.O.
\$27	\$k1	Nucli 1	Reservat pel nucli del S.O.
\$28	\$gp	Punter variables globals	Punter a la zona de dades globals
\$29	\$sp	Punter de pila	Punter de pila
\$30	\$fp	Punter trama	Punter a la base de la pila
\$31	\$ra	Adreça de retorn	Guarda l'adreça de retorn en les crides a les funcions

## Registres de la unitat de coma flotant

- 32 registres de 32 bits
- En les instruccions de simple precisió, es poden utilitzar tots els registres: \$0, \$1, ..., \$31.
- En les instruccions de doble precisió s'utilitzen per parelles de registres parell/senar: \$0, \$2, \$4, ..., \$30.

# Coprocessadors

- Poden haver-hi fins a quatre coprocessadors.
  - Fins a 32 registres cadascun, accessibles mitjançant instruccions específiques.
- Coprocessador 0
  - Coprocessador de control de sistema
  - Incorporat en el xip de la CPU.
  - Controla el subsistema de la memòria cau.
  - Suporta el sistema de la memòria virtual i tradueix les adreces virtuals en físiques.
  - Suporta la gestió de les excepcions
  - Controla els canvis del mode d'execució (usuari, nucli i supervisor).
  - Proporciona el control de diagnòstic i la recuperació per les fallades.
- Coprocessador 1
  - Reservat per la unitat de coma flotant.
- Coprocessador 2
  - Reservat per implementacions específiques.
- Coprocessador 3
  - Reservat per la unitat de coma flotant en el MIPS 64.

## Format de les dades de la FPU

Punt flotant de simple precisió (32 bits) (.fmt tipus S)

Punt flotant de doble precisió (64 bits) (.fmt tipus D)

Punt fix de precisió simple (32 bits) (.fmt tipus W)

# MIPS

- Cicle d'execució: Seqüència repetitiva dels passos:
  1. Cerca de la instrucció (fetch): Obté des de la memòria la instrucció que s'ha d'executar.
  2. Descodificació de la instrucció: Determina el tipus d'instrucció i la seva llargada en cas de que estigui formada per més d'una paraula. S'ha d'especificar com estaran codificats els operants, l'operació i l'adreça de la propera instrucció.
  3. Cerca d'operants: Localitza i aconsegueix les dades que es corresponen als operants de la instrucció.
  4. Execució: Realitza l'operació amb els operants d'entrada per generar un resultat i determinar el seu estat.
  5. Emmagatzemar el resultat: Guarda el resultat a la memòria de dades o als registres. S'especifica en el codi d'operació.
  6. Determinar la propera instrucció: Determina quina serà la propera instrucció que s'executarà. Inclou els mecanismes per fer salts incondicionals, bifurcacions i crides a subrutines.

# Instruccions (assemblador)

- Te un format de 3 operants, preservant l'ordre natural:  $a = b + c \rightarrow \text{add } a, b, c$
- Les instruccions de transferència de dades (load i store) només tenen dos operants:
  - lw *Registre, Adreça de memòria*
  - sw *Registre, Adreça de memòria*
- Arquitectura Load/Store. Totes les operacions aritmètiques i lògiques es realitzen entre registres. Per operar les variables de la memòria primer s'han de carregar als registres (**load**) i per emmagatzemar el resultat s'ha de fer amb les instruccions de guardar a memòria (**store**).
- Accés a memòria. La paraula és de 32 bits i pot adreçar un byte. Les instruccions de transferència de dades que accedeixen a:
  - Mitges paraules (de 16 bits) com lh, sh, .., només poden adreçar posicions de memòria parelles.
  - A bytes (8 bytes) com lb, sb, .., poden adreçar qualsevol posició de memòria.

Totes les instruccions ocupen 32 bits  $\rightarrow$  les instruccions de salt (bne, beq, j, ..) només poden accedir a adreces múltiples de 4. Les instruccions tenen la possibilitat de codificar adreces invàlides, que poden provocar, en temps d'execució, intents d'accés a memòria incorrectes, que generen una excepció d'adreçament incorrecte.

- L'adreça 0000h conté la paraula formada pels bits 10h, 11h, 12h i 13h, la paraula 13121110h.
- Si s'accedeix a l'adreça 000Ah, es pot llegir la mitja paraula formada pels bytes 1Ah i 1Bh  $\rightarrow$  1B1Ah.
- Si s'accedeix al byte de l'adreça 0005h es pot llegir el byte 15h.

Adreça	Memòria			
@0000h	10h	11h	12h	13h
@0004h	14h	15h	16h	17h
@0008h	18h	19h	1Ah	1Bh
@000Ch	1Ch	1Dh	1Eh	1Fh

## Instruccions: Codificació

La senzillesa del repertori d'instruccions del MIPS, juntament amb el fet que totes les instruccions ocupen la mateixa mida d'instrucció (32 bits), fa que hi hagi més d'una forma de codificar i d'interpretar els codis d'instrucció de MIPS32.

Hi ha tres formats:

- Format R:

6 bits	5 bits	5 bits	5 bits	5 bits	6 bits
CO	rs	rt	rd	shamp	funct

Aquestes instruccions es corresponen al subconjunt d'instruccions del repertori que utilitzen bàsicament adreçaments a registre. Aquest format d'instrucció conté camps que varien entre 5 i 6 bits.

**co:** Conté la codificació del codi d'operació genèric.

**rs:** Conté la codificació del registre que correspon al primer operand font de la instrucció.

**rt:** Conté la codificació del registre que correspon al segon operand font de la instrucció.

**rd:** Conté la codificació del registre que correspon a l'operand destí de la instrucció.

**shamp:** Conté un valor que indica la quantitat de desplaçament. S'utilitza en algunes instruccions com, per exemple, les de desplaçament de bits a l'esquerra o a la dreta. En les instruccions que no s'utilitza aquest camp, es posa a 0.

**funct:** Aquest camp indica una funció dins la operació genèrica codificada en el primer camp (o codi d'operació). Per exemple, la suma (add) i la diferència (sub) són la mateixa operació (amb codi 0) però amb funcions diferents (la 32 i la 34 respectivament).

Exemple: add \$1, \$2, \$3  $\rightarrow$  \$1 := \$2 + \$3

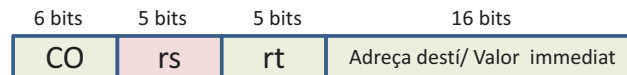
0	2	3	1	0	32
---	---	---	---	---	----

sub \$1, \$2, \$3  $\rightarrow$  \$1 := \$2 - \$3

0	2	3	1	0	34
---	---	---	---	---	----

## Instruccions: Codificació

- Format I:



Aquestes instruccions es corresponen al subconjunt d'instruccions que utilitzen el mode d'adreçament immediat.

**co:** Conté la codificació del codi d'operació genèric.

**rs:** Conté la codificació d'un registre font.

**rt:** Conté la codificació d'un registre que pot ser font o destí.

**Adreça destí / Valor immediat:** Conté la codificació d'un valor immediat de 16 bits. Si la instrucció és de salt, es considera part de l'adreça destí (adreçament relatiu al PC). En cas que sigui un altre tipus d'instrucció es un valor immediat corresponent a una constant. Segons el tipus d'operació aquest valor es pot interpretar com a valor sense signe o bé com un valor amb signe representat en C'2. Per exemple, en una instrucció addi (sumar) representa que és un valor amb signe codificat en C'2. En canvi, en una instrucció andi (and lògica) s'interpreta com un valor sense signe.

Exemple:

addi \$1, \$2, 100 -> \$1 := \$2 + 100



lw \$1, 100(\$2) -> \$1 := Mem[\$2 + 100]



## Instruccions: Codificació

- Format J:



Aquests format s'utilitza en algunes instruccions de salt.

**co:** Conté la codificació del codi d'operació genèric.

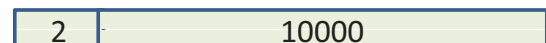
**Adreça destí :** Conté la codificació d'un valor immediat de 26 bits que representa una adreça absoluta de memòria.

L'adreça no és un valor en bytes, sinó que representa una quantitat de paraules de 32 bits, és a dir, que cal multiplicar per quatre el valor per indicar una posició de memòria.

Els salts absoluts no tenen accés a tota la memòria, només poden saltar a les  $2^{26+2}$  posicions més properes al PC. Els quatre bits més significatius, no es modifiquen.

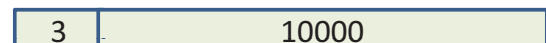
Exemple:

j 10000 -> PC := 10000 << 2 = 40000



jal 10000 -> \$31 = PC + 4

PC := 10000 << 2 = 40000

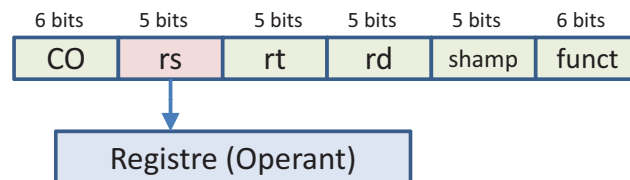




## Instruccions: Modes d'adreçament

### Per registre (R)

- Els operants de la instrucció es troben en algun dels registres.
- És el mode d'adreçament més ràpid. No necessita cap accés a memòria per aconseguir els operants.



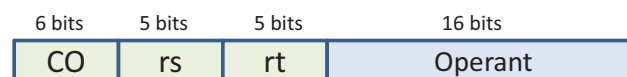
- Exemple: *add \$1, \$0, \$0*

Suma el contingut dels registre \$0 (un zero) amb ell mateix i deixa el resultat (zero) al registre \$1. És la forma més ràpida de posar a zero un registre.

## Instruccions: Modes d'adreçament

### Immediat (I)

- L'operant està codificat dins de la pròpia instrucció. També és molt ràpid, ja que l'operant és dins de la CPU, al registre IR.



- Exemple: *addi \$1, \$0, 0*

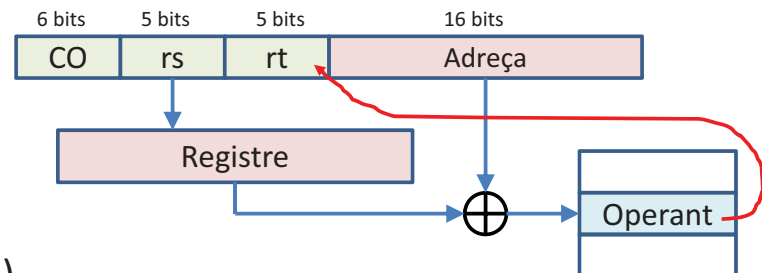
Suma el valor del registre \$0 (un zero) amb el valor immediat 0 i deixa el resultat (zero) al registre \$1. És una altre forma per posar a zero un registre.

La quantitat de bits dels valors immediats queda limitat per la mida de les instruccions del MIPS32 que és de 32 bits. Mai es podran carregar valors de 32 bits amb una sola instrucció.

## Instruccions: Modes d'adreçament

### Base més desplaçament o indexat

- L'operant és a la memòria. L'adreça s'obté sumant un valor fixa i un de variable que s'utilitza com a índex.
- S'utilitza per accedir als valors d'un vector. El valor fixa sol ser l'adreça inicial del vector, i el valor variable l'índex.



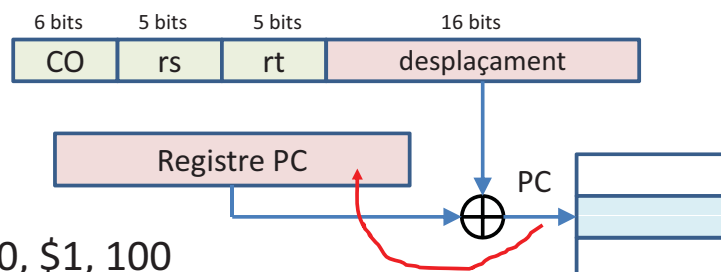
- Exemple: `lw $1, 4($2)`

Copia al registre al registre \$1, el valor que hi ha a la posició de memòria que s'obté de la suma de 4 amb el contingut del registre \$2.

## Instruccions: Modes d'adreçament

### Relatiu al PC

- L'operant s'obté de forma indexada (base o desplaçament) utilitzant un valor fix més el valor variable del registre PC.
- Normalment s'utilitza en les instruccions de control de flux (bifurcacions i salts condicionals).



- Exemple: `bne $0, $1, 100`

S'efectua un salt a l'adreça  $PC + 100$ , si el valor del registre \$0 és diferent al valor del registre \$1.

El salt relatiu està codificat en C'2. Aquest desplaçament, senyala el nombre d'instruccions que s'ha d'avançar o retrocedir.

El salt es calcula:  $PC := (PC+4) + desp * 4$

## Instruccions: Tipus

- Instruccions de transferència de dades
- Instruccions aritmètiques per nombres sencers
- Instruccions lògiques
- Instruccions d'activació condicional
- Instruccions de rotació i desplaçament
- Instruccions de control de programa
- Instruccions de control de sistema

## Instruccions: MIPS32

ABS.D	ABS.S	ADD	ADD.D	ADD.S	ADDI	ADDIU	ADDU
AND	ANDI	BC1F	BC1FL	BC1T	BC1TL	BC2F	BC2FL
BC2T	BC2TL	BEQ	BEQL	BGEZ	BGEZAL	BGEZALL	BGEZL
BGTZ	BGTZL	BLEZ	BLEZL	BLTZ	BLTZAL	BLTZALL	BLTZL
BNE	BNEL	BREAK	C.cond.D	C.cond.S	CACHE	CEIL.W.D	CEIL.W.S
CFC1	CFC2	CLO	CLZ	COP2	CTC1	CTC2	CVT.D.S
CVT.D.W	CVT.S.D	CVT.S.W	CVT.W.D	CVT.W.S	DIV	DIV.D	DIV.S
DIVU	ERET	FLOOR.W.D	FLOOR.W.S	J	JAL	JALR	JR
LB	LBU	LDC1	LDC2	LH	LHU	LL	LUI
LW	LWC1	LWC2	LWL	LWR	MADD	MADDU	MFC0
MFC1	MFC2	MFHI	MFLO	MOV.D	MOV.S	MOV.F	MOV.F.D
MOV.F.S	MOV.N	MOV.N.D	MOV.N.S	MOVT	MOVT.D	MOVT.S	MOVZ
MOVZ.D	MOVZ.S	MSUB	MSUBU	MTC0	MTC1	MTC2	MTHI
MTLO	MUL	MUL.D	MUL.S	MULT	MULTU	NEG.D	NEG.S
NOR	OR	ORI	PREF	ROUND.W.D	ROUND.W.S	SB	SC
SDC1	SDC2	SH	SLL	SLLV	SLT	SLTI	SLTIU
SLTU	SQRT.D	SQRT.S	SRA	SRAV	SRL	SRLV	SSNOP
SUB	SUB.D	SUB.S	SUBU	SW	SWC1	SWC2	SWL
SWR	SYNC	SYSCALL	TEQ	TEQI	TGE	TGEI	TGEIU
TGEU	TLBP	TLBR	TLBWI	TLBWR	TLT	TLTI	TLTIU
TLTU	TNE	TNEI	TRUNC.W.D	TRUNC.W.S	WAIT	XOR	XORI

# Transferència de dades

Sintaxi	T	Descripció	Exemple
ld	rt, desp(rs)	I $rt = \text{ext\_signe}(\text{Mem}[\text{desp}+(rs)]_{7..0}, 32)$	lb \$1, 100(\$2); Carregar a \$1 un byte amb signe
lbu	rt, desp(rs)	I $rt = \text{ext\_zeros}(\text{Mem}[\text{desp}+(rs)]_{7..0}, 32)$	lbu \$1, 100(\$2); Carregar a \$1 un byte sense signe
lh	rt, desp(rs)	I $rt = \text{ext\_signe}(\text{Mem}[\text{desp}+(rs)]_{15..0}, 32)$	lh \$1, 100(\$2); Carregar a \$1 16 bits amb signe
lhu	rt, desp(rs)	I $rt = \text{ext\_zeros}(\text{Mem}[\text{desp}+(rs)]_{15..0}, 32)$	lhu \$1, 100(\$2); Carregar a \$1 16 bits sense signe
lui	rd, imm16	I $rd_{31..16} = \text{imm16}; rd_{15..0} = 0;$	lui \$1, 100; Carregar a \$1 (H) el valor de 16 bits
lw	rt, desp(rs)	I $rt = \text{Mem}(\text{desp}+(rs))$	lw \$1, 100(\$2); Carregar a \$1 una paraula de 32 bits
lwl	rt, desp(rs)	I $rt_{31..16} = \text{Mem}[\text{desp}+(rs)]$	
lwr	rt, desp(rs)	I $rt_{16..0} = \text{Mem}[\text{desp}+(rs)]$	
sb	rt, desp(rs)	I $\text{Mem}[\text{desp}+(rs)] = rt_{7..0}$	sb \$1, 100(\$2); Emmagatzemar el byte baix de \$1
sh	rt, desp(rs)	I $\text{Mem}[\text{desp}+(rs)] = rt_{15..0}$	sh \$1, 100(\$2); Emmagatzemar els 16 bits (L) de \$1
sw	rt, desp(rs)	I $\text{Mem}[\text{desp}+(rs)] = rt$	sw \$1, 100(\$2); Emmagatzemar \$1
swl	rt, desp(rs)	I $\text{Mem}[\text{desp}+(rs)] = rt_{31..16}$	
swr	rt, desp(rs)	I $\text{Mem}[\text{desp}+(rs)] = rt_{15..0}$	
mfhi	rd	I $rd = hi$	mfhi \$1;
mflo	rd	I $rd = lo$	mflo \$1;
mthi	rd	I $hi = rd$	mthi \$1;
mtlo	rd	I $lo = rd$	mtlo \$1;
movn	rd, rs, rt	R Si $(rt < 0) \rightarrow rd = rs$	movn \$1, \$2, \$3; Copiar si no és zero
movz	rd, rs, rt	R Si $(rt = 0) \rightarrow rd = rs$	movz \$1, \$2, \$3; Copiar si és zero

# Aritmètiques, desplaçament i lògiques

Sintaxi	T	Descripció	Exemple
add	rd, rs, rt	R $rd = rs + rt$	add \$1, \$2, \$3; Suma paraules amb signe
addi	rd, rs, imm16	I $rd = rs + \text{ext\_signe}(\text{imm16}, 32)$	add \$1, \$2, 100; Suma paraules amb signe
addu	rd, rs, rt	R $rd = rs + rt$	add \$1, \$2, \$3; Suma paraules sense signe
addiu	rd, rs, imm16	I $rd = rs + \text{ext\_zeros}(\text{imm16}, 32)$	add \$1, \$2, 100; Suma paraules sense signe
div	rt, rs	R $lo = rs / rt; hi = \text{mod}(rs, rt);$	div \$2, \$3; Divisió amb signe
divu	rt, rs	R $lo = rs / rt; hi = \text{mod}(rs, rt);$	div \$2, \$3; Divisió sense signe
mult	rt, rs	R $hi-lo = rt * rs$	mult \$2, \$3; Producte amb signe
multu	rt, rs	R $hi-lo = rt * rs$	mult \$2, \$3; Producte sense signe
sub	rd, rs, rt	R $rd = rs - rt$	sub \$1, \$2, \$3; Diferència amb signe
subu	rd, rs, rt	R $rd = rs - rt$	subi \$1, \$2, \$3; Diferència sense signe
and	rd, rs, rt	R $rd = rs \text{ AND } rt$	and \$1, \$2, \$3
andi	rd, rs, imm16	I $rd = rs \text{ AND } \text{ext\_zeros}(\text{imm16}, 32)$	andi \$1, \$2, 100
nor	rd, rs, rt	R $rd = rs \text{ NOR } rt$	
or	rd, rs, rt	R $rd = rs \text{ OR } rt$	
ori	rd, rs, imm16	I $rd = rs \text{ OR } \text{ext\_zeros}(\text{imm16}, 32)$	
xor	rd, rs, rt	R $rd = rs \text{ XOR } rt$	
xori	rd, rs, imm16	I $rd = rs \text{ XOR } \text{ext\_zeros}(\text{imm16}, 32)$	
sll	rd, rt, shamt5	R $rd = \text{desp\_lògic}(rt, \text{shamt5}, \text{esquerra})$	sll \$1, \$2, 3; $\$1 = \$2 \ll 3$
sllv	rd, rt, rs	R $rd = \text{desp\_lògic\_var}(rt, rs_{4..0}, \text{esquerra})$	sllv \$1, \$2, \$3; $\$1 = \$2 \ll \$3_{4..0}$
sra	rd, rt, shamt5	R $rd = \text{desp\_aritmètic}(rt, \text{shamt5}, \text{dreta})$	sra \$1, \$2, 3; $\$1 = \$2 \div 2^3$
srav	rd, rt, rs	R $rd = \text{desp\_aritmètic\_var}(rt, rs_{4..0}, \text{dreta})$	srav \$1, \$2, \$3; $\$1 = \$2 \div 2^{(\$3 \text{ and } 1Fh)}$
srl	rd, rt, shamt5	R $rd = \text{desp\_lògic}(rt, \text{shamt5}, \text{dreta})$	srl \$1, \$2, 3; $\$1 = \$2 \gg 3$
srlv	rd, rt, rs	R $rd = \text{desp\_lògic\_var}(rt, rs_{4..0}, \text{dreta})$	srlv \$1, \$2, \$3; $\$1 = \$2 \gg \$3_{4..0}$

## Activació condicional, control de programa i varis

Sintaxi	T	Descripció	Exemple
slt	rd, rs, rt	R Si (rs < rt), rd = 1; sinó rd = 0 (C'2)	slt \$1, \$2, \$3;
slti	rd rs, inm16	I Si (rs < ext_signe(imm16, 32), rd = 1; sinó rd = 0; (C'2)	slti \$1, \$2, 100;
sltu	rd, rs, rt	R Si (rs < rt), rd = 1; sinó rd = 0	sltu \$1, \$2, \$3;
sltiu	rd, rs, inm16	I Si (rs < ext_zeros(imm16, 32), rd = 1; sinó rd = 0;	slti \$1, \$2, 100;
beq	rt, rs, etiq	I Si (rs = rt) PC = PC + etiq * 4; sinó PC = PC + 4	beq \$1, \$2, 100
bgez	rs, etiq	I Si (rs >= 0) PC = PC + etiq; sinó PC = PC + 4	bgez \$1, 100
bgezal	rs, etiq	I Si (rs >= 0) PC = PC + etiq, \$31 = PC + 4; sinó PC = PC + 4	bgezal \$1, 100
bgtz	rs, etiq	I Si (rs > 0) PC = PC + etiq; sinó PC = PC + 4	
blez	rs, etiq	I Si (rs <= 0) PC = PC + etiq; sinó PC = PC + 4	
bltz	rs, etiq	I Si (rs < 0) PC = PC + etiq; sinó PC = PC + 4	
bltzal	rs, etiq	I Si (rs < 0) PC = PC + etiq, \$31 = PC + 4; sinó PC = PC + 4	
bne	rs, rt, etiq	I Si (rs <> rt) PC = PC + etiq * 4; sinó PC = PC + 4	
J	etiqueta	J PC = PC <sub>31..28</sub>    (etiqueta << 2)	J 1000
jal	etiqueta	J \$31 = PC + 4; PC = PC <sub>31..28</sub>    (etiqueta << 2)	
jalr	rd, rs	R rd = PC + 4; PC = rs	jalr \$31, \$1
jr	rs	R PC = rs	Jr \$1
syscall		R Crida al sistema	
break	codi20	R Excepció de punt de parada. Codi20: bits 25..6	
nop		R No operació	

## Instruccions en coma flotant

Accés a memòria		
Instrucció	Operació	Comentari
lwc1 ft, desp(rs)	ft <sub>0..31</sub> = Mem[desp+(rs)]	Lectura d'un real de 32 bits (COP1)
swc1 ft, desp(rs)	Mem[desp+(rs)] = ft <sub>0..31</sub>	Esctura d'un real de 32 bits (COP1)
Aritmètiques		
Instrucció	Operació	Comentari
add.fms fd, fs, ft	fd = fs + ft	Fms = s -> Simple precisió
sub.fms fd, fs, ft	fd = fs - ft	Fms = d -> Doble precisió
mul.fms fd, fs, ft	fd = fs * ft	
div.fms fd, fs, ft	fd = fs / ft	
Comparació		
Instrucció	Operació	Casos
c.con.fmt fs, ft	cc = (fs con ft)	c.lt.d fs, ft -> CC = (fs < ft) c.le.d fs, ft -> CC = (fs <= ft) c.eq.d fs, ft -> CC = (fs = ft) ....

# Instruccions en coma flotant

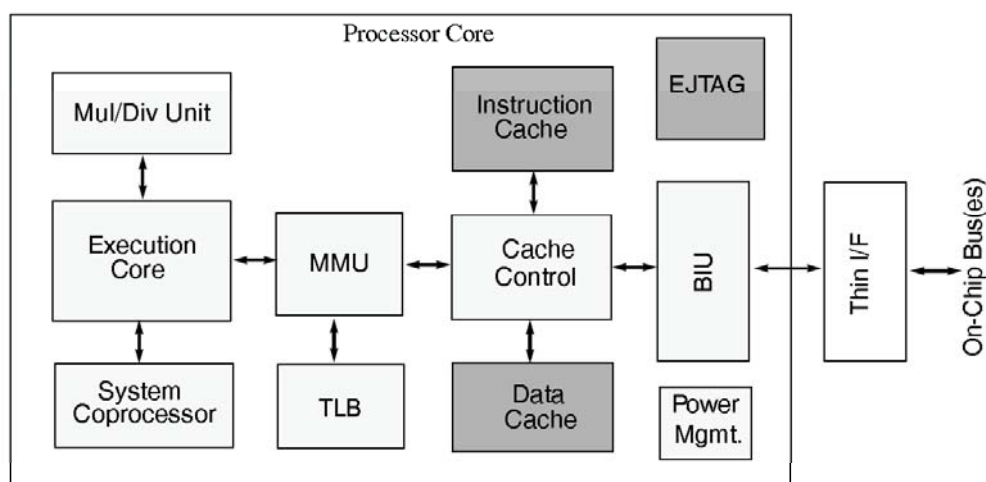
De salt condicional		
Instrucció	Operació	Comentari
bc1f desp	Si CC = 0 -> Saltar	Salt restringit a una zona de 128 KB
bc1t desp	Si CC = 1 -> Saltar	

Altres		
Instrucció	Operació	Comentari
mtc1 rt, fs	fs <- rt	
mfc1 rt, fs	rt = ext_signe(fs <sub>31..0</sub> )	Amb extensió de signe
mov.fmt fd, fs	fd = fs	fmt = s, d
cvt.d.fmt fd, fs	fd = Doble(fs)	Converteix a doble precisió
cvt.s.fmt fd, fs	fd = Simple(fs)	Converteix a simple precisió
cvt.w.fmt fd, fs	fd = PuntFix(fs)	Converteix a punt fix



Diagrama de blocs d'un nucli 4 kc del MIPS32



Blocs necessaris:

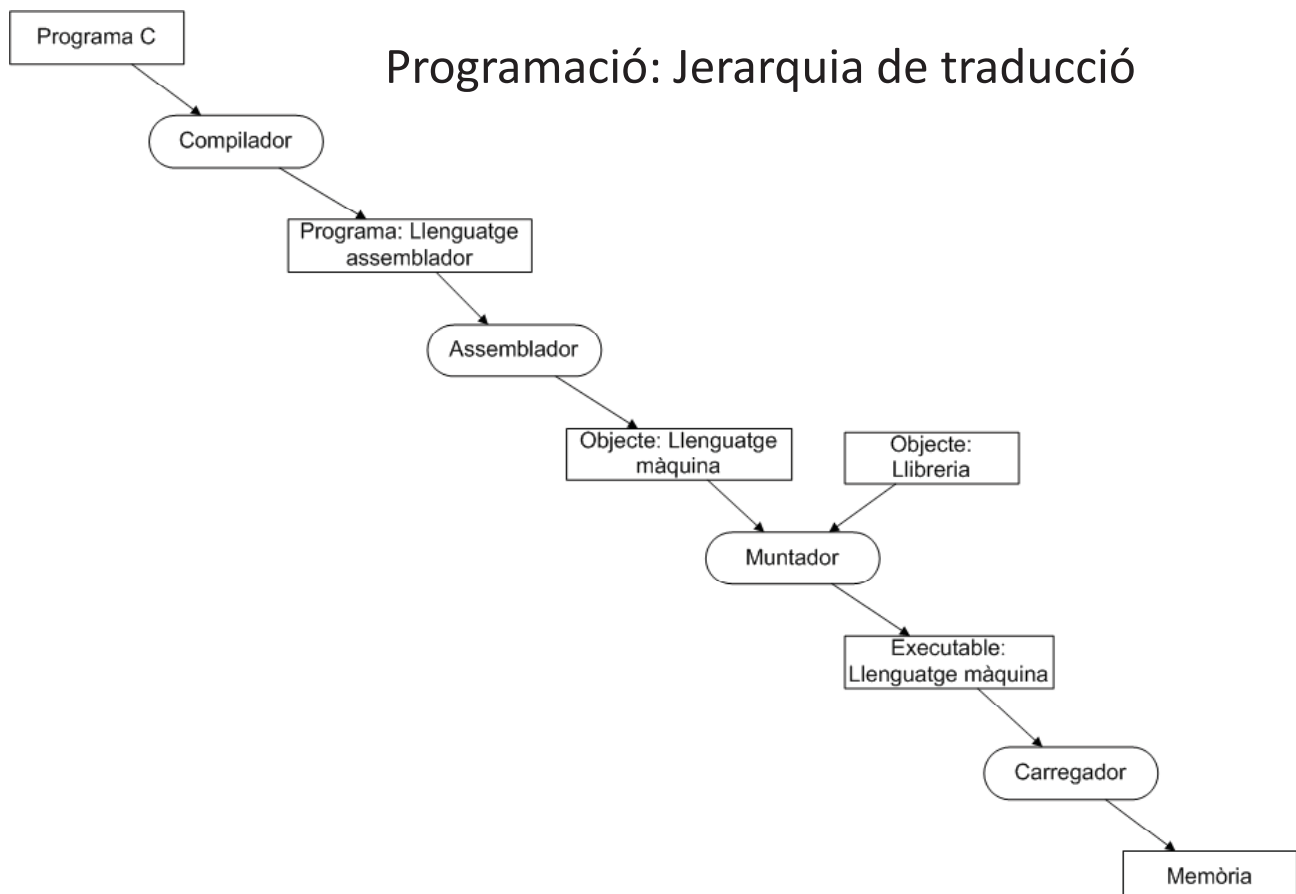
- Unitat d'execució
- Unitat de multiplicar/dividir (MDU)
- Sistema de Control del coprocessador (CP0)
- Unitat de control de la memòria (MMU)
- Taula de pàgines actives de la memòria virtual (TLB)
- Controlador de la memòria cau
- Unitat d'interfície amb el Bus (BIU)
- Control de la potència

Blocs opcionals:

- Memòria cau d'instruccions
- Memòria cau de dades
- Memòria RAM intermèdia (ScratchPad RAM)
- Controlador Enhanced JTAG (EJTAG) (test)

# Programació: Llenguatges d'alt nivell i de baix nivell

- **Factors que mesuren la qualitat del programes executables:**
  - Grandària del programa
  - Velocitat d'execució
- **Tradicionalment els compiladors generaven codi màquina d'una qualitat menor a la que podia escriure un programador.**
  - Actualment, les memòries son molt més grans i la grandària ha deixat de ser crítica.
- **Els compiladors actuals generen un codi màquina d'alta qualitat, petit i ràpid.**
  - Els programadors d'assemblador continuen tenint avantatge, ja que disposen d'un coneixement global del programa que els permet realitzar algunes optimitzacions del codi molt difícils de fer pels compiladors.
- **Pot ser recomanable programar en llenguatge assemblador quan la velocitat del programa i la seva grandària siguin crítics.**
  - Cas especial: Sistemes encastats.
- **Solució mixta:**
  - Programar en alt nivell la part gran del codi
  - Programar en assemblador les parts crítiques en quan a la velocitat
  - Programar en assemblador els sistemes que tenen poca memòria.



# Desenvolupament de programes en ensamblador: fases

## Traducció del programa font a codi màquina

- Assemblador
  - Traductor de llenguatge ensamblador a llenguatge màquina.
  - Genera un fitxer amb el codi objecte equivalent al codi font complet, juntament amb la informació necessària pel muntatge.
- Compilador
  - Traductor de llenguatge d'alt nivell a ensamblador.
  - Actualment, tots els compiladors tradueixen directament a llenguatge màquina.
    - Generen un fitxer amb el codi objecte equivalent al codi font complet, juntament amb la informació necessària pel muntatge.
- Si el codi font té errors sintàctics, no es genera el codi objecte.
- Intèrpret: traductor de llenguatge d'alt nivell a llenguatge màquina.
  - Un intèrpret tradueix i executa les instruccions del programa font una a una, sense generar cap fitxer amb el codi objecte.
  - Els intèrprets son propis dels anomenats llenguatges interpretats (BASIC, LISP, etc).

# Desenvolupament de programes en ensamblador: fases

## Càrrega i execució

- Consisteix en la transferència del programa executable a la memòria del computador i el posterior llançament de la seva execució.
- El programa executable està format per instruccions en llenguatge màquina i està emmagatzemat en posicions consecutives de la memòria.
- El comptador de programa (PC) és el registre que conté l'adreça de la posició de memòria que conté la instrucció que s'ha d'executar a continuació.
- Eina utilitzada: carregador.
  - Pertany al sistema operatiu.



# Estructures de control

- Es poden destacar les següents instruccions:
  - beq r1, r2, Desp (Saltar si és igual)
    - Compara els valors dels registres r1 i r2
    - Si son iguals, el flux del programa salta a la instrucció que es correspon al desplaçament indicat. ( $PC = PC + \text{Desp}$ )
    - Si son diferents, s'executa la següent instrucció.
  - bne r1, r2, Desp (Saltar si és diferent)
    - Si el valor dels dos registres son diferents, al programa salta a l'etiqueta especificada.
    - Si son iguals, continua l'execució.
  - slt r1, r2, r3 (menor)
    - Si r2 és menor que r3, r1 es carrega amb un 1.
    - Si r2 és més gran o igual que r3, r1 valdrà 0.

# Estructures de control

- Exemple:

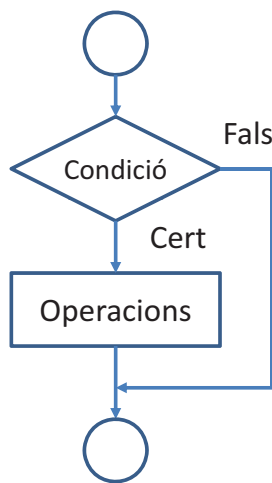
```
• C:  
if (i==j)  
    f = f - i;  
else  
    f = g + h;
```

```
• MIPS:  
# Suposem que les 5 variables es corresponen als registres $s:  
# f : $s0; g : $s1; h : $s2; i : $s3; j : $s4;  
        beq $s3, $s4, THEN # ($s3 == $s4) saltar a THEN  
        add $s0, $s1, $s2; # f = g + h  
        j Fi_IF  
THEN:   sub $s0, $s0, $s3 # f = f - i  
Fi_IF:
```

# Estructures de control

- Exemple:

## Condicó if-then



- C:  
(Variables senceres)  
if (x >= y) {  
    x = x + 2;  
    y = y - 2;  
}

- MIPS:

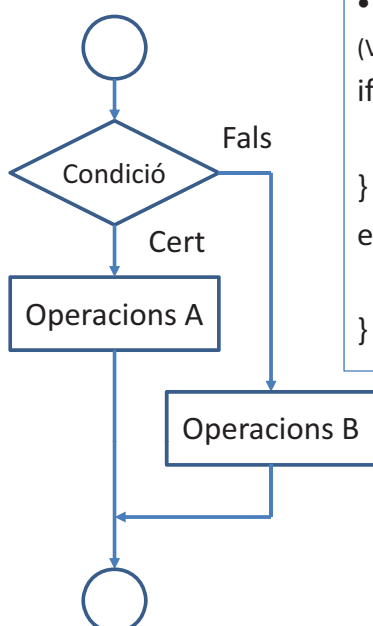
```
IF:      lw      $s0, X
         lw      $s1, Y
         slt     $s0, $s1, Fi_if
         addi    $s0, $s0, 2
         addi    $s1, $s1, -2
         sw      $s0, X
         sw      $s1, Y
```

Fi\_if:

# Estructures de control

- Exemple:

## Condicó if-then-else



- C:  
(Variables senceres)  
if (x >= y) {  
    x = x + 2; y = y + 2;  
}  
else {  
    x = x - 2; y = y - 2;  
}

- MIPS:

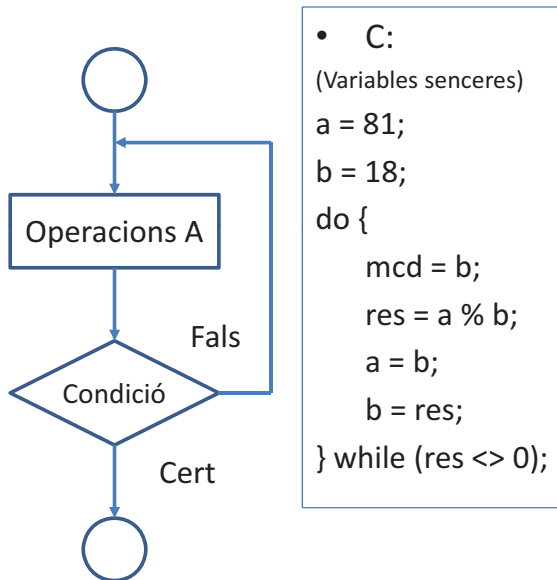
```
IF:      lw      $s0, X
         lw      $s1, Y
         bge     $s0, $s1, Then
Else:    addi    $s0, $s0, -2
         addi    $s1, $s1, -2
         j       Fi_if
Then:    addi    $s0, $s0, 2
         addi    $s1, $s1, 2
Fi_if:   sw      $s0, X
         sw      $s1, Y
```

# Estructures de control

- Exemple:

## Condió repeat-until

Algoritme que calcula el màxim comú divisor



- C:  
(Variables senceres)  
a = 81;  
b = 18;  
do {  
    mcd = b;  
    res = a % b;  
    a = b;  
    b = res;  
} while (res <> 0);

- MIPS:

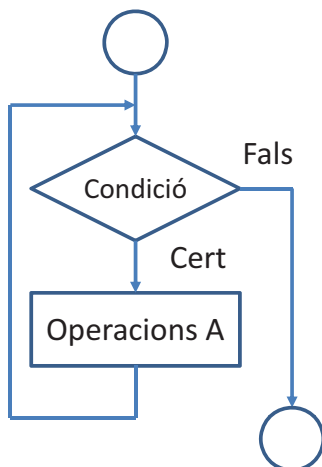
```
addi    $s0, $0, 81      # a = 81
addi    $s1, $0, 18      # b = 18
Repeat: add    $s2, $0, $s1  # mcd = b
div      $s0, $s1        # a % b
addi    $s0, $s1, 0      a = b
mfhi    $s1              #b = res
bnez    $s1, Repeat
..
```

# Estructures de control

- Exemple:

## Condió While-do

Càlcul del terme anéssim de la sèrie de Fibonacci



- C:  
(Variables senceres)  
n = 5; fant = 1;  
f = 1; i = 2;  
while (i <= n) {  
    faux = f;  
    f = f + fant;  
    fant = faux;  
    i = i + 1;  
}

- MIPS:

```
# n : $s0; f : $s1; fant : $s2;
# i : $s3; faux : $s4

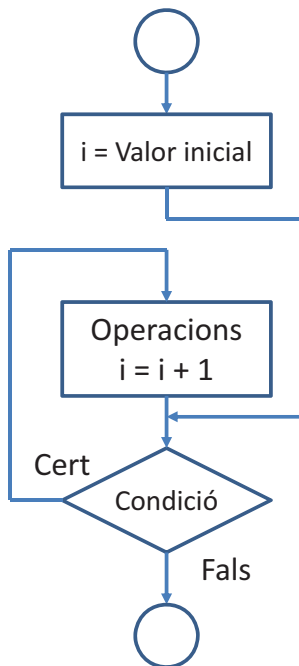
lui     $s0, 5
lui     $s2, 1
lui     $s1, 1
lui     $s3, 2
While:  bgtz    $s3, $s0, Fi
addu    $s4, $s1, $0
addu    $s1, $s1, $s2
addu    $s2, $s4, $0
addui   $s3, $s3, 1
j       While
..
```

# Estructures de control

- Exemple:

## Condicó For

Càlcul del terme anéssim de la sèrie de Fibonacci



- C:  
(Variables senceres)  
n = 5; fant = 1;  
f = 1;  
for(i = 2; i <= n; i++) {  
    faux = f;  
    f = f + fant;  
    fant = faux;  
}

- MIPS:

```
# n : $s0; f : $s1; fant : $s2;  
# i : $t0; faux : $s4  
lui      $s0, 5  
lui      $s2, 1  
lui      $s1, 1  
lui      $t0, 2  
For:     slt      $t1, $s0, $t0  
         bltz     $t1, Fi_For  
         addu     $s4, $s1, $0  
         addu     $s1, $s1, $s2  
         addu     $s2, $s4, $0  
         j       For  
Fi_For:  ..
```

# Estructures de control

- Exemple:

- C:  
(Variables senceres)  
Int a, V[100];  
Int i, j, k;  
i = 0; j = 1;  
while (V[i] == k)  
{  
    i = i + j;  
}

- MIPS:  
# L'adreça de V[0] : \$s1;  
# les variables i, j i k a \$s2, \$s3 i \$s4  
addu \$s2, \$0, \$0 # i = 0  
addui \$s3, \$0, 1 # j = 1  
While: addu \$t1, \$s2, \$s2 # t1 = 2 \* i  
 addu \$t1, \$t1, \$t1 # t1 = 4 \* i  
 addu \$t1, \$t1, \$s1 # t1 = @ V[i]  
 lw \$t0, 0(\$t0) # t0 = V[i]  
 bne \$t0, \$s4, Fi # V[i] == k ?  
 addu \$s2, \$s2, \$s3 # i = i + j  
Fi: ..