

Note Curs Analiză Matematică

LazR

4 Noiembrie, 2023

Teoria mulțimilor

O mulțime este un obiect *atomic* în matematică și nu are o definiție propriu-zisă.

În sistemul axiomatic Zermelo-Fraenkel, orice mulțime satisface următoarele axiome:

Axioma extensivității

$$\forall x \forall y [\forall z (z \in x \iff z \in y) \Rightarrow x = y]$$

Axioma fundației

$$\forall x [x \neq \emptyset \Rightarrow \exists y (y \in x \wedge x \cap y = \emptyset)]$$

Axioma specificației:

$$\forall z \forall w_k \exists y \forall x [x \in y \iff ((x \in z) \wedge \phi(x, w_k, z))] \quad k = [1 \dots n]$$

Axioma perechilor

$$\forall x \forall y \exists z ((x \in z) \wedge (y \in z))$$

Axioma reuniunii

$$\forall \mathcal{F} \exists A \forall Y \forall x [(x \in Y \wedge Y \in \mathcal{F}) \Rightarrow x \in A]$$

Axioma schemei de înlocuire

$$\forall A \forall w_k [\forall x (x \in A \Rightarrow \exists! y \phi) \Rightarrow \exists B \forall x (x \in A \Rightarrow \exists y (y \in B \wedge \phi)))]$$

Axioma mulțimii infinite

$$\exists X [\exists e (\forall z (e \notin z) \wedge e \in X) \wedge \forall y (y \in X \Rightarrow S(y) \in X)]$$

Axioma mulțimii submulțimilor

$$\forall x \exists y \forall z (z \subseteq x \Rightarrow z \in y)$$

Axioma alegerii

$$\forall x \in A \exists y \in B [R(x, y)] \Rightarrow \exists f [f : A \rightarrow B \wedge \forall x \in A (R(x, fx))]$$

Spații topologice

Fie o mulțime X oarecare și $\mathcal{P}(X)$ mulțimea submulțimilor sale.

Definiție: O clasă $\mathcal{T} \subset \mathcal{P}(X)$ se numește topologie pe mulțimea X dacă satisface următoarele axiome:

$$(D1) \emptyset, X \in \mathcal{T}$$

(D2) dacă $(G_\alpha)_{\alpha \in I}$ este o familie arbitrară de mulțimi din \mathcal{T} atunci $\bigcup_{\alpha \in I} G_\alpha \in \mathcal{T}$

(D3) dacă $(G_i)_{1 \leq i \leq n}$ este o familie finită de mulțimi din \mathcal{T} atunci $\bigcap_{i=1}^n G_i \in \mathcal{T}$

Definiție: Un spațiu topologic este o structură algebrică (X, \mathcal{T}) , alcătuită dintr-o mulțime oarecare X și o topologie asociată \mathcal{T} .

X se numește suportul spațiului topologic, iar elementele din \mathcal{T} se numesc mulțimi deschise.

Definiție: Fie $\mathcal{T}_1, \mathcal{T}_2$ două topologii pe X . Se spune că \mathcal{T}_2 este mai fină decât topologia \mathcal{T}_1 sau \mathcal{T}_1 este mai slabă decât \mathcal{T}_2 dacă $\mathcal{T}_1 \subset \mathcal{T}_2$.

Exemple:

- i) $(X, \mathcal{T}), \mathcal{T} = \mathcal{P}(X)$ - topologia discretă; cea mai fină topologie pe X
- ii) $(X, \mathcal{T}_0), \mathcal{T}_0 = \{X, \emptyset\}$ - topologia grosieră; cea mai slabă topologie pe X
- iii) $(X, \mathcal{T}_C), \mathcal{T}_C = \{\emptyset\} \cup \{G \subset X : CG \text{ este finită}\}$ - topologia cofinită (sau topologia lui Zariski)
- iv) $(Y, \mathcal{T}_Y), \mathcal{T}_Y = \{G \cap Y : G \in \mathcal{T}\}, Y \subset X$ - topologia indusă pe Y de \mathcal{T}
- v) $(\mathbb{R}, \mathcal{T}), \mathcal{T} = \{G : \forall x \in G, \exists(\alpha, \beta), x \in (\alpha, \beta) \subset G\}$ - topologia naturală a axei reale

Definiție: Fie (X, \mathcal{T}) un spațiu topologic. O mulțime închisă este o mulțime $F \subset X$ a cărei complementară CF este deschisă.

Remarcă: Fie \mathcal{F} familia tuturor mulțimilor închise din spațiul topologic (X, \mathcal{T}) . \mathcal{F} verifică următoarele proprietăți:

$$(F1) \emptyset, X \in \mathcal{F}$$

(D2) dacă $(F_\alpha)_{\alpha \in I}$ este o familie arbitrară de mulțimi din \mathcal{F} atunci $\bigcap_{\alpha \in I} F_\alpha \in \mathcal{F}$

(D3) dacă $(F_i)_{1 \leq i \leq n}$ este o familie finită de mulțimi din \mathcal{F} atunci $\bigcup_{i=1}^n F_i \in \mathcal{F}$

Vecinătăți

Fie (X, \mathcal{T}) un spațiu topologic și $x \in X$.

Definiție: O submulțime $V \subset X$ se numește vecinătate a punctului $x \in X$ dacă există o mulțime deschisă $G \in \mathcal{T}$ astfel încât $x \in G \subset V$.

Familia tuturor vecinătăților lui $x \in X$ se numește sistemul de vecinătăți ale lui x , notat \mathcal{V}_x .

Teoremă:

$$(V1) V \in \mathcal{V}_x \Rightarrow x \in V$$

$$(V2) V \in \mathcal{V}_x \wedge V \subset U \Rightarrow U \in \mathcal{V}_x$$

$$(V3) V_i \in \mathcal{V}_x, i = [1...n] \Rightarrow \bigcup_{i=1}^n V_i \in \mathcal{V}_x$$

$$(V4) V \in \mathcal{V}_x \Rightarrow \exists W \in \mathcal{V}_x \ni \forall y \in W, V \in \mathcal{V}_y$$

Demonstrație: (V1) și (V2) rezultă din definiția unei vecinătăți. (V3) rezultă din (D3), iar (V4) este imediată, deoarece W poate fi chiar mulțimea deschisă G din definiția vecinătății.

Teoremă: Dacă X este o mulțime oarecare și pentru orice element $x \in X$ se dă o familie \mathcal{V}_x de submulțimi ale lui X cu proprietățile (V1)-(V4), atunci există pe X o topologie unică \mathcal{T} pentru care \mathcal{V}_x să fie sistemul de vecinătăți ale lui x .

Demonstrație:

$$G \in \mathcal{T} \iff \forall x \in G \Rightarrow G \in \mathcal{V}_x.$$

Definiție: O bază (sau sistem fundamental) de vecinătăți ale unui punct $x \in X$ este o subfamilie \mathcal{W}_x a familiei \mathcal{V}_x pentru care orice vecinătate $V \in \mathcal{V}_x$ există $W \in \mathcal{W}_x$ astfel încât $W \subset V$.

Exemplu: Fie $(\mathbb{R}, \mathcal{T})$ topologia naturală a axei reale și $\{\mathcal{W}_{x_0}^{(n)}\}_{n \in \mathbb{N}}, \mathcal{W}_{x_0}^{(n)} = (x_0 - \frac{1}{n}, x_0 + \frac{1}{n}), x_0 \in \mathbb{R}$. $\mathcal{W}_{x_0}^{(n)}$ reprezintă o bază de vecinătăți pentru punctul x_0 , deoarece în orice mulțime $G \subset \mathbb{R}$ este inclus un astfel de interval simetric.

Puncte și mulțimi în spații topologice

Fie (X, \mathcal{T}) un spațiu topologic și $A \subset X$.

Definiție: Un punct interior mulțimii A este un punct $x_0 \in X$ pentru care există o vecinătate $V \in \mathcal{V}_{x_0}$ astfel încât $V \subset A$.

Mulțimea punctelor interioare se notează $Int(A)$.

Prin urmare,

$$Int(A) = \bigcup_{G \subset A; G \in \mathcal{T}} G.$$

Definiție: Un punct exterior mulțimii A este un punct $x_0 \in X$ pentru care există o vecinătate $V \in \mathcal{V}_{x_0}$ astfel încât $V \subset CA$.

Mulțimea punctelor exterioare se notează $Ext(A)$.

Definiție: Un punct de frontieră al mulțimii A este un punct $x_0 \in X$ pentru care orice vecinătate $V \in \mathcal{V}_{x_0}$ conține simultan puncte din A și din CA .

Mulțimea punctelor de frontieră se notează $Fr(A)$.

Definiție: Un punct de acumulare al mulțimii A este un punct $x_0 \in X$ pentru care orice vecinătate $V \in \mathcal{V}_{x_0}$ conține cel puțin un punct al mulțimii A diferit de x_0 .

Mulțimea punctelor de acumulare se notează A' .

Definiție: Un punct izolat al mulțimii A este un punct $x_0 \in X$ pentru care există o vecinătate $V \in \mathcal{V}_{x_0}$ în care singurul punct al mulțimii A este x_0 .

Mulțimea punctelor izolate se notează $Iz(A)$.

Definiție: Un punct aderent al mulțimii A este un punct $x_0 \in X$ pentru care orice vecinătate $V \in \mathcal{V}_{x_0}$ conține cel puțin un punct al mulțimii A .

Mulțimea punctelor aderente se notează \overline{A} și se numește închiderea mulțimii.

Definiție: O mulțime densă în spațiul topologic (X, \mathcal{T}) este o mulțime $A \subset X$ care verifică $\overline{A} = X$.

Prin urmare,

$$\overline{A} = A \cup A' = \bigcap_{A \subset F, F \in \mathcal{F}} F = Int(A) \cup Fr(A).$$

Spații metrice

Definiție: O metrică pe mulțimea X este orice funcție $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ care satisface următoarele axiome:

$$\text{Axioma identității: } d(x, y) = 0 \iff x = y \quad \forall x, y \in X$$

$$\text{Axioma de simetrie: } d(x, y) = d(y, x) \quad \forall x, y \in X$$

$$\text{Axioma triunghiului: } d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z) \quad \forall x, y, z \in X$$

Consecință: Dacă în axioma triunghiului se înlocuiește z cu x se obține:

$$d(x, y) \geq 0 \quad \forall x, y \in X$$

Consecință: Pentru oricare $x_1, x_2, \dots, x_n \in X$ are loc inegalitatea generalizată a triunghiului:

$$d(x_1, x_n) \leq \sum_{k=1}^{n-1} d(x_k, x_{k+1})$$

Consecință: Următoarea relație se numește inegalitatea patrulaterului, sau proprietatea de continuitate a metricii:

$$|d(x, u) - d(y, v)| \leq d(x, y) + d(u, v) \quad \forall x, y, z, w \in X$$

Demonstrație:

Fie $x, y, u, v \in X$. Avem:

$$d(x, u) \leq d(x, y) + d(y, v) + d(v, u)$$

$$d(y, v) \leq d(y, x) + d(x, u) + d(u, v)$$

Prin urmare:

$$d(x, u) - d(y, v) \leq d(x, y) + d(v, u)$$

$$d(y, v) - d(x, u) \leq d(y, x) + d(u, v)$$

Așadar:

$$|d(x, u) - d(y, v)| \leq d(x, y) + d(u, v) \quad \forall x, y, u, v \in X$$

Definiție: Un spațiu metric este o structură algebrică alcătuită dintr-o mulțime X pe care s-a definit o metrică.

Definiție: Fie (X, d) un spațiu metric. Distanța de la un punct $x \in X$ la o mulțime $A \subset X$ este numărul:

$$d(x, A) = \inf\{d(x, y) | y \in A\}$$

Definiție: Distanța dintre mulțimile $A, B \subset X$ este numărul:

$$d(A, B) = \inf\{d(x, y) | x \in A, y \in B\}$$

Definiție: Diametrul unei mulțimi $A \subset X$ este numărul:

$$d(A) = \sup\{d(x, y) | x, y \in A\}$$

Inegalități remarcabile într-un spațiu metric

Teoremă: (Inegalitatea lui Hölder) Fie $a_k, b_k \in \mathbb{R}, k = [1...n]$. Atunci are loc inegalitatea:

$$\sum_{k=1}^n |a_k b_k| \leq \left(\sum_{k=1}^n |a_k|^p \right)^{\frac{1}{p}} \left(\sum_{k=1}^n |b_k|^q \right)^{\frac{1}{q}}$$

pentru $p > 1$ și $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$.

Demonstrație:

Considerăm funcția auxiliară:

$$\phi : (0, \infty] \rightarrow \mathbb{R}, \phi(x) = x^\alpha - \alpha x, \alpha \in (0, 1)$$

$$\phi'(x) = \alpha(x^{\alpha-1} - 1) \Rightarrow x = 1 \text{ este punct de maxim} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x^\alpha \leq \alpha x + 1 - \alpha \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left(\frac{\sum_{i=1}^n |a_i|^p}{\sum_{i=1}^n |b_i|^q} \right)^{\frac{1}{p}} \leq \frac{1}{p} \frac{\sum_{i=1}^n |a_i|^p}{\sum_{i=1}^n |b_i|^q} + 1 - \frac{1}{p} = \frac{1}{p} \frac{\sum_{i=1}^n |a_i|^p}{\sum_{i=1}^n |b_i|^q} + \frac{1}{p} + \frac{1}{q} - \frac{1}{p} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \left(\frac{\sum_{i=1}^n |a_i|^p}{\sum_{i=1}^n |b_i|^q} \right)^{\frac{1}{p}} \left(\sum_{i=1}^n |b_i|^q \right)^{1-\frac{1}{p}} \leq \frac{1}{p} \frac{\sum_{i=1}^n |a_i|^p}{\sum_{i=1}^n |b_i|^q} + \frac{1}{q} \frac{\sum_{i=1}^n |b_i|^q}{\sum_{i=1}^n |b_i|^q}$$

$$\Rightarrow \frac{\sum_{k=1}^n |a_k| |b_k|}{\left(\sum_{k=1}^n |a_k|^p\right)^{\frac{1}{p}} \left(\sum_{k=1}^n |b_k|^q\right)^{\frac{1}{q}}} \leq 1 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \sum_{k=1}^n |a_k b_k| \leq \left(\sum_{k=1}^n |a_k|^p\right)^{\frac{1}{p}} \left(\sum_{k=1}^n |b_k|^q\right)^{\frac{1}{q}}.$$

Teoremă: (Inegalitatea Cauchy-Buniakovski) Fie $a_k, b_k \in \mathbb{R}, k = [1...n]$. Atunci are loc inegalitatea:

$$\left(\sum_{k=1}^n |a_k b_k|\right)^2 \leq \left(\sum_{k=1}^n |a_k|^2\right) \left(\sum_{k=1}^n |b_k|^2\right)$$

Demonstrație:

Este un caz particular al inegalității lui Hölder pentru $p = q = 2$.

Teoremă: (Inegalitatea lui Minkovski) Fie $a_k, b_k \in \mathbb{R}, k = [1...n]$. Atunci are loc inegalitatea:

$$\left(\sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^p\right)^{\frac{1}{p}} \leq \left(\sum_{k=1}^n |a_k|^p\right)^{\frac{1}{p}} + \left(\sum_{k=1}^n |b_k|^p\right)^{\frac{1}{p}}$$

pentru $p \geq 1$.

Demonstrație:

$$\sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^p = \sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^{p-1} |a_k + b_k| \leq \sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^{p-1} |a_k| + \sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^{p-1} |b_k|$$

Conform inegalității lui Hölder:

$$\sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^{p-1} |a_k| \leq \left(\sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^p\right)^{\frac{1}{q}} \left(\sum_{k=1}^n |a_k|^p\right)^{\frac{1}{p}}$$

$$\sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^{p-1} |b_k| \leq \left(\sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^p\right)^{\frac{1}{q}} \left(\sum_{k=1}^n |b_k|^p\right)^{\frac{1}{p}},$$

deoarece $q(p-1) = p$.

Prin urmare:

$$\left(\sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^p\right)^{\frac{1}{q} + \frac{1}{p}} \leq \left(\sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^p\right)^{\frac{1}{q}} \left(\left(\sum_{k=1}^n |a_k|^p\right)^{\frac{1}{p}} + \left(\sum_{k=1}^n |b_k|^p\right)^{\frac{1}{p}}\right)$$

$$\left(\sum_{k=1}^n |a_k + b_k|^p\right)^{\frac{1}{p}} \leq \left(\sum_{k=1}^n |a_k|^p\right)^{\frac{1}{p}} + \left(\sum_{k=1}^n |b_k|^p\right)^{\frac{1}{p}}.$$

Lemă: Fie $a_k > -1, k = [1...n], n \in \mathbb{N}$ un şir de termeni cu acelaşi semn. Atunci:

$$\prod_{k=1}^n (1 + a_k) \geq 1 + \sum_{k=1}^n a_k.$$

Demonstraţie:

Vom folosi inducţia matematică.

$$(1) : 1 + a_1 \geq 1 + a_1$$

$$(n) : \prod_{k=1}^n (1 + a_k) \geq 1 + \sum_{k=1}^n a_k$$

$$(n+1) : \prod_{k=1}^{n+1} (1 + a_k) \geq \left(1 + \sum_{k=1}^n a_k\right) (1 + a_{n+1}) \geq 1 + \sum_{k=1}^{n+1} a_k.$$

Teoremă: (Inegalitatea lui Bernoulli) Fie $a > -1, n \in \mathbb{N}$. Atunci:

$$(1 + a)^n \geq 1 + na.$$

Demonstraţie:

Este un caz particular al lemei anterioare pentru $a_k = a, k = [1...n]$.

Lemă: Fie $a_k > -1, k = [1...n], n \in \mathbb{N}$ un şir de termeni pozitivi reali. Dacă $\prod_{k=1}^n a_k = 1$, atunci:

$$\sum_{k=1}^n a_k \geq n$$

Demonstraţie:

Vom folosi inducţia matematică.

$$(1) : a_1 \geq 1$$

$$(n) : \sum_{k=1}^n a_k \geq n$$

$$(n+1) : \sum_{k=1}^{n+1} a_k \geq n + a_{n+1} \geq n + a_{n+1} + a_1 - a_{n+1}a_1$$

$$\sum_{k=1}^{n+1} a_k \geq n + a_{n+1}(1 - a_1) - (1 - a_1) + 1 \geq n + 1 + (a_{n+1} - 1)(1 - a_1) \geq n + 1.$$

Teoremă: (Inegalitatea mediilor) Fie şirurile A_n , G_n , H_n definite în felul următor:

$$A_n = \frac{\sum_{k=1}^n a_k}{n}$$

$$G_n = \sqrt[n]{\prod_{k=1}^n a_k}$$

$$H_n = \frac{n}{\sum_{k=1}^n \frac{1}{a_k}}$$

pentru $n \in \mathbb{N}$ şi $a_k \in \mathbb{R}, k = [1...n]$. Atunci:

$$A_n \geq G_n \geq H_n$$

Demonstraţie:

$A_n \geq G_n$ rezultă din lema anterioară, pentru $a_k = \frac{a_k}{\sqrt[n]{\prod_{k=1}^n a_k}}$, iar din această inegalitate se obţine mai departe $G_n \geq H_n$, înlocuind a_k cu $\frac{1}{a_k}$.

Exemple de spaţii metrice

$$1. \text{ (Metrica discretă) } d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}, d(x, y) = \begin{cases} 0 & x = y \\ 1 & x \neq y \end{cases}$$

$$2. \text{ (Distanţa euclidiană) } d : \mathbb{R} \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, d(x, y) = |x - y|$$

Vom nota $(\mathbb{R}, |\cdot|)$ spaţiul numerelor reale cu metrica modul.

$$3. d : \mathbb{C} \times \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{R}, d(z_1, z_2) = |z_1 - z_2|$$

Vom nota $(\mathbb{C}, |.|)$ spațiul numerelor complexe cu metrica modul.

$$4. d_e : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, d_e(x, y) = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2}$$

$$5. \text{ (Metrica lui Cebîșev) } d_c : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, d_c(x, y) = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i - y_i|$$

$$6. d_o : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}, d_o(x, y) = \sum_{i=1}^n |x_i - y_i|$$

$$7. \text{ (Distanța Hamming) } d : \{0, 1\} \times \{0, 1\} \rightarrow \mathbb{R}, d(x, y) = \sum_{i=1}^n (x_i + y_i) \bmod 2$$

Topologizarea spațiilor metrice

Definiție: Sfera deschisă cu centrul în punctul $x_0 \in X$ și de rază $r > 0$ este mulțimea:

$$S(x_0, r) = \{x \in X : d(x, x_0) < r\}.$$

Definiție: Sfera închisă cu centrul în punctul $x_0 \in X$ și de rază $r > 0$ este mulțimea:

$$\bar{S}(x_0, r) = \{x \in X : d(x, x_0) \leq r\}.$$

Teoremă: Fie $\mathcal{T}_d = \{G \subset X : \forall x \in G, \exists r > 0, S(x, r) \subset G\} \cup \emptyset$ (topologia indusă metricii d). Orice spațiu metric (X, d) este un spațiu topologic (X, \mathcal{T}_d) .

Demonstrație:

Fie $G_1 = \bigcup_{\alpha \in I} G_\alpha$, $\{G_\alpha\}_{\alpha \in I}$, $G_\alpha \in \mathcal{T}_d$ și $G_2 = \bigcap_{i=1}^n G_i$, $\{G_i\}_{1 \leq i \leq n}$, $G_i \in \mathcal{T}_d$.

$$(D1) \forall x \in X \forall r > 0 [S(x, r) \subset G] \Rightarrow \emptyset, X \in \mathcal{T}_d$$

$$(D2) \forall x \in G_1 [\exists \alpha_0 \ni \exists S(x_0, r) \subset G_{\alpha_0} \subset G] \Rightarrow G \in \mathcal{T}_d$$

$$(D3) \forall x \in G_2 [\exists n \ni \exists S(x, r) = \bigcap_{i=1}^n S_i(x_i, r_i) \subset G] \Rightarrow G \in \mathcal{T}_d.$$

Teoremă: (Teorema de separare a lui Hausdorff) Într-un spațiu metric (X, d) pentru orice $x, y \in X, x \neq y$ există $r_1, r_2 > 0$ astfel încât:

$$S(x, r_1) \cap S(y, r_2) = \emptyset.$$

Demonstrație: Se aleg $r_1, r_2 \ni r_1 + r_2 \leq r \Rightarrow S(x, r_1) \cap S(y, r_2) = \emptyset$.

Definiție: Metricile echivalente sunt seturile de metrici care generează aceeași topologie.

Definiție: O mulțime mărginită este o mulțime $A \subset X$ pentru care există o sferă închisă care să o conțină pe A .

Definiție: O mulțime conexă este o mulțime $A \subset X$ pentru care nu există două mulțimi deschise nevide $G_1, G_2 \ni A \subset G_1 \cup G_2 \wedge G_1 \cap G_2 = \emptyset$.

O mulțime deschisă și conexă se numește domeniu.

Definiție: O mulțime compactă este o mulțime $K \subset X$ pentru care oricare ar fi familia $G = \bigcup_{\alpha \in I} G_\alpha, \{G_\alpha\}_{\alpha \in I}, G_\alpha \in \mathcal{T}_d$ astfel încât $A \subseteq G$, există $\alpha_k \in I \ni A \subseteq \bigcup_{i=1}^n G_{\alpha_i}, k = [1...n]$ (din oricare acoperire deschisă a sa se poate extrage o acoperire finită).

Teoremă: (Weierstrass-Bolzano) Orice mulțime mărginită și infinită din spațiul (\mathbb{R}^p, d_e) , sau (\mathbb{R}^p, d_c) , unde $p \geq 1$, are cel puțin un punct de acumulare.

Demonstrație: Fie $A \subset \mathbb{R}$ o mulțime infinită și mărginită.

$$A \subset [a, b] \subset \mathbb{R} \Rightarrow \{[a_n, b_n]\}_{n \in \mathbb{N}} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} x_0 \in A' \Leftarrow [a_m, b_m] \subset (x_0 - \epsilon, x_0 + \epsilon), \epsilon > 0.$$

Spații vectoriale normate

Fie (X, \mathbb{K}) un spațiu vectorial peste corpul $\mathbb{K}, \mathbb{K} = (\mathbb{R}, \mathbb{C})$.

Definiție: O normă pe X este o funcție $\|\cdot\| : X \times X \rightarrow \mathbb{R}, x \rightarrow \|x\|$, care îndeplinește următoarele axiome:

$$(N1) \quad \|x\| = 0 \iff x = 0$$

$$(N2 - \text{omogenitate}) \quad \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$$

$$(N3 - \text{subaditivitate}) \quad \|x + y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

$$\forall x, y \in X, \forall \lambda \in \mathbb{K}$$

Consecință:

$$\|x\| \geq 0 \iff 0 = \|0x\| = \|x + (-x)\| \leq 2\|x\|$$

Consecință:

$$\| \|x\| - \|y\| \| \leq \|x - y\| \iff \|x\| \leq \|x - y\| + \|y\| \wedge \|y\| \leq \|y - x\| + \|x\| = \|x - y\| + \|x\|$$

Exemple:

1. $\|\cdot\|_e : R^n \rightarrow R, \|x\|_e = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$
2. $\|\cdot\|_c : R^n \rightarrow R, \|x\|_c = \max_{1 \leq i \leq n} |x_i|$
3. $\|\cdot\|_0 : R^n \rightarrow R, \|x\|_0 = \sum_{i=1}^n |x_i|$

Topologia unui spațiu normat

Teoremă: Orice spațiu vectorial normat este un spațiu metric în care metrica $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$ este definită în felul următor:

$$d(x, y) = \|x - y\|.$$

Demonstrație: Axiomele metricii sunt ușor verificate prin axiomele normei.

Definiție: Topologia unui spațiu vectorial normat $(X, \mathbb{K}, \|\cdot\|)$, înzestrat cu metrica definită mai sus, este topologia indusă de metrica spațiului.

Definiție: Fie $\|\cdot\|_1$ și $\|\cdot\|_2$ două norme pe același spațiu vectorial X . Cele două norme sunt echivalente dacă oricare ar fi $x \in X$, există constantele $c_1, c_2 > 0$ astfel încât $c_1\|x_1\| \leq \|x\|_2 \leq c_2\|x_1\|$.

Șiruri de numere reale

Fie (X, d) un spațiu metric arbitrar.

Definiție: Un șir de puncte, $(x_n)_{n \in \mathbb{N}}$, în spațiul metric (X, d) este orice funcție $f : \mathbb{N} \rightarrow X$.

Definiție: Un subșir al șirului $(x_n)_{n \in \mathbb{N}} \in X$ este restricția șirului la o submulțime infinită a lui \mathbb{N} , $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$, cu $n_k < n_{k+1} \forall k \in \mathbb{N}$.