PUCRS - Escola Politécnica Disciplina: Sistemas Operacionais - 2024/2 - Trabalho Prático - Escalonamento Prof. Fernando Luís Dotti

Nesta fase do trabalho introduzimos o escalonamento de processos.

1. Antecedentes Assume-se que você dispõe do gerente de memória e do gerente de processos operantes.

2. Escalonamento

Neste passo adotaremos uma política de escalonamento de processos. Assim, faz-se necessário poder parar e retomar a execução de processos, em qualquer ponto (após o final da execução da instrução corrente na CPU). Para isso, teremos que **salvar** o contexto da CPU, no momento que o processo é retirado da mesma. Este estado da CPU será **restaurado** quando o processo retorna à CPU para continuar sua execução. O contexto da CPU é salvo no PCB do processo, em um campo criado para isso.

O escalonamento em um sistema pode ser provocado por diferentes eventos que bloqueiam o processo atual, fazendo-se necessário escalonar outro. **Neste momento** exercitaremos apenas a **perda de processador por tempo de uso. Mais adiante** exercitaremos perda de processador por **chamada de sistema (entrada/saída).** Quando um processo "entra" na CPU, ele executa por um tempo *Delta*, então ocorre uma interrupção do relógio indicando fim de fatia de tempo e o escalonamento ocorre.

Em um sistema real existe um relógio independente no HW. Este relógio interrompe periodicamente a CPU. A CPU desvia para a rotina de tratamento do relógio. Entre outras funções, esta rotina avalia se o processo que está rodando deve ser trocado. Voce pode implementar o relógio como uma thread em loop, em que "dorme" delta tempo e então gera uma interrupção. Ou, para ficar mais fácil (e ter mais controle sobre o que ocorre no sistema), no nosso sistema você pode implementar o relógio como um contador de ciclos de CPU. A cada "delta" instruções liga-se a interrupção por tempo. Como para qualquer interrupção, ao final da execução da instrução corrente a CPU verifica se tem interrupção e desvia para a rotina específica.

A rotina de tratamento desta interrupção deve fazer o *salvamento* de contexto do processo interrompido, colocá-lo na fila de processos *prontos* a executar, escolher o próximo processo desta fila que deve ir para a CPU, *restaurar* o contexto deste na CPU, permitir então a CPU a executar o processo por *Delta* unidades - quando este ciclo explanado se repete.

Desta maneira, os processos ciclicamente ganham o direto de executar na CPU. Quando um processo acaba, este é desalocado do sistema e obviamente não será mais escolhido para execução.

2.2. Fim de Processo

A instrução STOP é uma chamada de sistema. A rotina de tratamento respectiva deve deslocar o processo que executou STOP. Isso significa liberar a memória e desalocar o PCB. Além disso, o escalonamento de um novo processo para ocupar a CPU deve ser efetuado.

3. Funcionalidade do SO

Mantenha todos comandos existentes, descritos com o gerente de processos.

3.1 Adicione o comando: execAll.

Com este comando você manda executar **de forma escalonada** todos os processos em memória.

O teste aqui é:

Carregue vários processos em memória. Estes processos estão todos parados, na fila de prontos.

Então dispare execAll. A partir disso, o ciclo exposto acima deverá acontecer até que todos processos acabem.

Deve ser possível acompanhar o progresso dos diferentes processos ao longo do tempo e as atividades de escalonamento.

Deve ser possível ver os resultados dos diferentes processos ao seu final, em memória.

3.2 Funcionamento contínuo

Estenda o SO para que o escalonamento e execução na CPU sejam contínuos, enquanto o usuário pode submeter comandos para o SO.

Isto significa que a atividade de escalonar processos independe de um comando (como em 3.1). Ela é contínua, basta que existam processos no sistema, eles serão escalonados. Assim que o Gerente de Processos coloca um processo na fila de prontos, o mesmo pode ser escalonado e executar na CPU.

Note: neste momento seu SO deve ter *no mínimo* duas threads: uma atende pedidos do usuário, outra faz escalonamento.