

LU2IN006

Algorithmes de tri

“Structures de données”

Pierre-Henri Wuillemin

2020-2021

1. Algorithmes de tri

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

Question : Comment trier rapidement une liste d'éléments

Le but de ce cours est de fournir un certain nombre d'algorithmes permettant de trier une liste (d'entiers).

Intérêts ?

Algorithmes régulièrement utilisés

- base de données,
- mails (différents classements),
- systèmes d'exploitation,
- bureautique,
- etc.

hypothèse : dans ce cours, nous trierons dans l'ordre croissant des tableaux d'entiers. Les généralisations à l'ordre décroissant et à des tableaux d'objets complexes ou de pointeurs d'objets complexes sont directes.

Tris

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

Il existe un grand nombre d'algorithmes de tri, nous allons voir ici les principaux :

- Tri bulle,
- Tri par insertion,
- Tri par sélection,
- Tri fusion,
- Tri rapide.

On supposera toujours qu'il existe quelquepart :

```
1  #define N 100
2  int tab[N];
3
4  void swap(int *t, int i, int j) {
5      int tmp=t[i];
6      t[i]=t[j];
7      t[j]=tmp;
8  }
```

Tri Bulle

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3. Dénombrement

Principe

Si une valeur dans le tableau est plus grande que sa voisine de droite, elle serait mieux à sa place.

On répète tant qu'une valeur était mal placée.

Peu à peu, les grandes valeurs migrent vers la fin du tableau.

```
tableau initial : 40 10 50 20 30
iteration 1      : 10 40 20 30 50
iteration 2      : 10 20 30 40 50
```

Analyse

- Durée de l'itération : n
- Nombre d'itération : au plus n

$$O(n^2)$$

En pratique, un mauvais tri : trop d'opérations (en moyenne : $\frac{n(n-1)}{4}$).

Tri bulle : implémentation

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

Faire une passe de l'algorithme :

```
1  int bulle_une_passe(int* t) {  
2      int res=0,i;  
3      for(i=0;i<N-1;i++) {  
4          if (t[i]>t[i+1]) {  
5              swap(t,i,i+1);  
6              res=1;  
7          }  
8      }  
9      return res;  
10 }
```

Itérer tant que la dernière passe a servi à quelquechose :

```
1  void tri_bulle(int *t) {  
2      while (bulle_une_passe(t)!=0);  
3  }
```

Tri par insertion

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

Principe

À l'itération i , on suppose que les i premiers éléments du tableau sont triés. Alors, déplacer le $i + 1$ élément à sa place dans le tableau des $i + 1$ triés.

chaque itération peut déplacer les i éléments !

tableau initial : 40 (10 50 20 30)

iteration 1 : 10 40 (50 20 30)

iteration 2 : 10 40 50 (20 30)

iteration 3 : 10 20 40 50 (30)

iteration 4 : 10 20 30 40 50

Analyse

- Durée de l'itération : au plus i
- Nombre d'itération : $n - 1$

$$O(n^2)$$

En pratique, un mauvais tri : trop d'opérations (en moyenne : $\frac{n(n-1)}{4}$).

Tri par insertion : implémentation

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3. Dénombrement

Placer le $i + 1$ ème élément au bon endroit :

```
1  void insertion_une_passe(int *t, int i) {  
2      while (i>0) {  
3          if (t[i]<t[i-1]) {  
4              swap(t,i,i-1);  
5              i--;  
6          } else {  
7              return;  
8          }  
9      }  
10 }
```

PS : pas l'implémentation la plus rapide.

Itérer $n - 1$ fois :

```
1  void tri_insertion(int *t) {  
2      int i;  
3      for(i=1;i<N;i++)  
4          insertion_une_passe(t,i);  
5  }
```

Tri par sélection

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

Principe

À l'itération i , on suppose que les i premiers éléments du tableau sont les plus petits éléments du tableau, triés. Alors, insérer le plus petit élément restant à la position $i + 1$.

chaque itération doit rechercher dans $n - i$ éléments !

```
tableau initial : 40 10 50 20 30
iteration 0      : 10 (40 50 20 30)
iteration 1      : 10 20 (50 40 30)
iteration 2      : 10 20 30 (40 50)
iteration 3      : 10 20 30 40 50
```

Analyse

- Durée de l'itération : $n - i$
- Nombre d'itération : $n - 1$

$$O(n^2)$$

En pratique, un mauvais tri : trop d'opérations (dans tous les cas : $\frac{n(n-1)}{2}$).

Tri par sélection : implémentation

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

Rechercher le $i + 1$ ème élément parmi les derniers :

```
1 void selection_une_passe(int *t, int i) {  
2     int j, min=i;  
3     for(j=i+1; j<N; j++) {  
4         if (t[j]<t[min]) min=j;  
5     }  
6     if (min!=i) swap(t,i,min);  
7 }
```

PS : pas l'implémentation la plus rapide.

Itérer $n - 1$ fois :

```
1 int tri_selection(int *t) {  
2     int i;  
3     for(i=0; i<N-1; i++)  
4         selection_une_passe(t,i);  
5 }
```

Tri fusion

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3. Dénombrement

Principe

Trier un tableau, c'est trier 2 demi-tableaux puis les interclasser. Et récursivement.

Interclasser 2 tableaux triés est plus facile que trier un tableau...

On utilise le principe connu : "Diviser pour régner".

Algorithme naturellement récursif.

Analyse

Soit $C(n)$ la complexité pire cas du tri fusion de n éléments et $i(n)$ la complexité de l'interclassement.

$$\bullet i(n) = n - 1 \approx n$$

$$\begin{aligned}\bullet C(n) &= i(n) + 2C\left(\frac{n}{2}\right) = \mathbf{1} \cdot n + 2C\left(\frac{n}{2}\right) \\ &= n + 2\left(\frac{n}{2} + 2C\left(\frac{n}{4}\right)\right) = \mathbf{2} \cdot n + 4C\left(\frac{n}{4}\right) \\ &\dots\end{aligned}$$

$$\approx \log_2(n) \cdot n$$

$$O(n \log_2 n)$$

Tri fusion : trace d'exécution

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

```
40 10 50 20 30
trier[0-4]
  trier[0-2]
    trier[0-1]
      trier[0-0]
      trier[1-1]
        interclasser : 10 40 (50 20 30)
      trier [2-2]
        interclasser : 10 40 50 (20 30)
    trier[3-4]
      trier[3-3]
      trier[4-4]
        interclasser : (10 40 50) 20 30
    interclasser : 10 20 30 40 50
10 20 30 40 50
```

Tri fusion : implémentation d'interclassement

LU2IN006

Procédure d'interclassement des tableaux $[p, m]$ et $[m + 1, g]$: nécessité d'un tableau temporaire.

```
1 void interclasser(int *t, int p, int m, int g) {  
2     int tmp[N];  
3     int i, j, k;  
4     for(i=p; i<=g; i++) tmp[i]=t[i];  
5  
6     i=p; j=m+1; k=p;  
7  
8     for(k=p; k<=g; k++) {  
9         if (i==m+1) /* lot1 vide */  
10            t[k]=tmp[j++];  
11        else if (j==g+1) /* lot2 vide */  
12            t[k]=tmp[i++];  
13        else if (tmp[i]<tmp[j]) /* min dans lot1 */  
14            t[k]=tmp[i++];  
15        else /* min dans lot2 */  
16            t[k]=tmp[j++];  
17    }  
18 }
```

PS : pas l'implémentation la plus rapide.

Tri fusion : implémentation

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

Procédure récursive : on divise en 2 jusqu'à ce qu'on ne puisse plus.

```
1 void tri_fusion(int *t, int deb, int fin) {  
2     if (deb < fin) {  
3         int milieu = (deb + fin) / 2;  
4         tri_fusion(t, deb, milieu);  
5         tri_fusion(t, milieu + 1, fin);  
6         interclasser(t, deb, milieu, fin);  
7     }  
8 }
```

L'appel se fait donc par `tri_fusion(t, 0, N);`

Tri Rapide

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3. Dénombrement

Principe

Trier un tableau, c'est juste trier 2 demi-tableaux si toutes les valeurs du premier sous-tableau sont plus petites que toutes les valeurs du second sous-tableau. Et récursivement.

Toujours le principe connu : "Diviser pour régner".

Il n'y a pas d'interclassement, donc pas de besoin de tableau auxiliaire.

Algorithme naturellement récursif.

Analyse

Soit $C(n)$ la complexité pire cas du tri rapide de n éléments et $s(n)$ la complexité de la séparation en deux sous-tableaux.

Pour que l'analyse soit la même que celle de tri_fusion, il faut que la procédure de séparation des deux-sous tableau soit linéaire ($s(n) \approx n$) (et maligne). C'est possible (cf. transparent suivant).

$$O(n \log_2 n)$$

Tri rapide : trace

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

- Séparer le tableau consiste à choisir une valeur qui va servir de pivot :

on sépare en sous-tableau des plus petits et sous-tableau des plus grands que le pivot.

- Comment choisir le pivot ?

On prend l'élément de gauche du tableau (il y a bien plus malin à faire).

30 10 50 20 40

trier [0-4] : pivot 2 => 20 10 30 - 50 40

trier [0-2] : pivot 1 => 10 20 - 30 (50 40)

trier [0-1] : pivot 0 => 10 - 20 (30 50 40)

trier [2-2]

trier [3-4] : pivot 4 => (10 20 30) 40 - 50

trier [3-4] : pivot 3 => (10 20 30) 40 50

trier [4-4]

10 20 30 40 50

Tri rapide : implémentation de la séparation

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3. Dénombrement

- La valeur pivot est au début du tableau ($t[\text{deb}]$).
- On se déplace alors dans le reste du tableau et on échange les éléments pour s'assurer que les éléments d'indice $\leq \text{sep}$ sont tous plus petits que $t[\text{deb}]$.
- Il suffit alors de mettre $t[\text{deb}]$ au milieu.

```
1  int tri_rapide_separation(int *t,int deb,int fin) {  
2      int i,sep=deb+1;  
3      for(i=deb+1;i<=fin;i++)  
4          if (t[i]<t[deb]) {  
5              if (i!=sep) swap(t,i,sep);  
6              sep++;  
7          }  
8  
9      if (sep!=deb+1) {  
10         swap(t,deb,sep-1);  
11     }  
12     return sep-1;  
13 }
```


Tri rapide : implémentation

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

Le tri rapide est très simple après cela :

```
1 int tri_rapide(int *t,int deb,int fin) {  
2     if (deb<fin) {  
3         int milieu=tri_rapide_separation(t,deb,fin);  
4         tri_rapide(t,deb,milieu);  
5         tri_rapide(t,milieu+1,fin);  
6     }  
7 }
```

Retour sur l'analyse

- La procédure de séparation est cruciale et nécessite d'être linéaire mais aussi de séparer 'correctement' le tableau. Dans le pire de cas, on pourrait avoir une complexité en $O(n^2)$.
- Néanmoins, le tri rapide tend à être en pratique significativement plus rapide que d'autres algorithmes en $O(n \log n)$.

2. Théorèmes du tri

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3.

Dénombrement

Question : Peut-on produire un algorithme de tri de meilleure complexité que $O(n \log n)$?

Théorèmes du tri

- Un algorithme nécessite au moins $\lceil \log_2 n! \rceil$ comparaisons dans le pire des cas pour trier n éléments.
- Un algorithme nécessite au moins $\lceil \log_2 n! \rceil$ comparaisons en moyenne des cas pour trier n éléments.

$$\text{Stirling : } n! \approx \sqrt{2\pi n} \left(\frac{n}{e}\right)^n$$

La complexité d'un algorithme de tri basé sur la comparaison des éléments est au mieux $O(n \log n)$.

Idée de la preuve des théorèmes

LU2IN006

1. Algorithmes

Tri bulle
Tri insertion
Tri sélection
Tri Fusion
Tri Rapide

2. Théorèmes

3. Dénombrement

- L'opération élémentaire de ces algorithmes est la comparaison de 2 éléments (et leur permutation si besoin) : **décision**.
- On peut donc toujours tracer un tri comme un chemin dans un arbre des décisions.
- L'arbre des décisions : arbre binaire, dont les feuilles sont des permutations : il y a donc au moins $n!$ feuilles.
- La hauteur de l'arbre est la complexité au pire des cas de l'algorithme.
- Un arbre binaire de hauteur c a au plus 2^c feuilles.

$$n! \leq \text{nombre de feuilles} \leq 2^c \Rightarrow c \geq \log_2(n!) \Rightarrow O(n \log n)$$

3. Tri par dénombrement (Seward, 1954)

LU2IN006

On ne doit pas utiliser de comparaison entre éléments. Il faut une autre propriété sur les valeurs à trier.

Supposons : Les valeurs à trier sont n entiers dans $[0, K]$. On peut alors faire un tri en $O(n + K)$.

Idee : Créer un tableau de taille $K + 1$ dans lequel on place à l'indice k le nombre de valeurs k dans le tableau à trier.

```
1 int tri_denombrement(int *t,int max) {
2     int tmp[max+1];
3     int k,i;
4     for(k=0;k<=max;k++) tmp[k]=0;
5     for(i=0;i<N;i++) tmp[t[i]]++;
6
7     i=0;
8     for(k=0;k<max;k++) {
9         while(tmp[k]>0) {
10             t[i++]=k;
11             tmp[k]--;
12         }
13     }
14 }
```

1. Algorithmes

Tri bulle

Tri insertion

Tri sélection

Tri Fusion

Tri Rapide

2. Théorèmes

3. Dénombrement