



# 线段树（朴素）

## 问题

区间信息的维护与查询

## 写有哪些运算可以使用线段树来维护？

线段树是一种非常强大的数据结构，它的核心功能是高效地处理 **区间查询** 和 **区间更新** 操作。线段树能够维护的运算必须满足一个关键性质：**结合律**。

## 核心要求：运算满足结合律

对于一个二元运算  $\oplus$ ，它必须满足结合律： $(a \oplus b) \oplus c = a \oplus (b \oplus c)$

只有满足结合律的运算，我们才能将一个大区间  $[L, R]$  的信息，通过将其分割成两个（或多个）子区间  $[L, M]$  和  $[M + 1, R]$ ，然后合并这两个子区间的结果  $info_{left} \oplus info_{right}$  来高效地计算得到。线段树节点存储的就是其对应区间的运算结果。

## 常见的可以被线段树维护的运算 / 信息

1. **区间和 (+):**
  - 查询: `query(l, r) = a[l] + a[l+1] + ... + a[r]`
  - 更新: 点更新（修改单个元素值），区间更新（给区间内每个元素加 / 减一个值 - 需要懒惰标记）
  - 满足结合律:  $(a + b) + c = a + (b + c)$
2. **区间最小值 (min):**
  - 查询: `query(l, r) = min(a[l], a[l+1], ..., a[r])`
  - 更新: 点更新（修改单个元素值），区间更新（将区间内每个元素设为某个值 - 需要懒惰标记）。注意：区间加 / 减一个值也能维护最小值（因为最小值是线性变化的）。
  - 满足结合律:  $\min(\min(a, b), c) = \min(a, \min(b, c)) = \min(a, b, c)$
3. **区间最大值 (max):**
  - 查询: `query(l, r) = max(a[l], a[l+1], ..., a[r])`
  - 更新: 类似最小值（点更新，区间设值，区间加 / 减）。
  - 满足结合律:  $\max(\max(a, b), c) = \max(a, \max(b, c)) = \max(a, b, c)$
4. **区间乘积 (×):**
  - 查询: `query(l, r) = a[l] * a[l+1] * ... * a[r]`
  - 更新: 点更新，区间乘一个值（需要懒惰标记）。注意零值需要特殊处理（如果元素可能为 0）。
  - 满足结合律:  $(a \times b) \times c = a \times (b \times c)$
5. **区间最大公约数 (gcd):**
  - 查询: `query(l, r) = gcd(a[l], a[l+1], ..., a[r])`
  - 更新: 点更新（修改单个元素值）。区间更新（如区间加）维护 GCD 比较复杂，通常结合差分或其他技巧。
  - 满足结合律:  $\gcd(\gcd(a, b), c) = \gcd(a, \gcd(b, c)) = \gcd(a, b, c)$
6. **区间异或 (xor 或 ^):**
  - 查询: `query(l, r) = a[l] ^ a[l+1] ^ ... ^ a[r]`
  - 更新: 点更新，区间异或一个值（需要懒惰标记）。
  - 满足结合律:  $(a \wedge b) \wedge c = a \wedge (b \wedge c)$

## 7. 区间按位与 (&amp;):

- 查询: `query(l, r) = a[l] & a[l+1] & ... & a[r]`
- 更新: 点更新, 区间与一个值 (需要懒惰标记, 但逻辑可能复杂)。
- 满足结合律: `(a & b) & c = a & (b & c)`

## 8. 区间按位或 (|):

- 查询: `query(l, r) = a[l] | a[l+1] | ... | a[r]`
- 更新: 点更新, 区间或一个值 (需要懒惰标记, 逻辑可能复杂)。
- 满足结合律: `(a | b) | c = a | (b | c)`

## 9. 区间最值差 (max - min):

- 查询: `query(l, r) = (max in [l, r]) - (min in [l, r])`
- 更新: 点更新 (修改单个元素值), 区间加 / 减 (因为最值差在区间加 / 减下不变, 只需更新 max 和 min)。
- 需要同时维护区间最大值和最小值信息, 查询时计算差值。结合律体现在如何合并子区间的 max 和 min 上。

## 10. 区间第 K 小 / 大数:

- 通常使用 **权值线段树**或 **主席树 (可持久化线段树)** 来实现。这需要离散化数据, 并在每个节点存储其值域范围内元素出现的总次数。结合律体现在子区间计数值的加和上。

## 11. 矩阵运算 (广义结合律):

- 如果区间中的每个元素是一个矩阵, 并且你关心的运算是矩阵乘法 (或其他满足结合律的矩阵运算), 那么线段树也可以维护区间矩阵乘积。这在处理动态线性变换问题时非常有用。
- 满足结合律: 矩阵乘法满足结合律 `(A * B) * C = A * (B * C)`。

## 12. 自定义满足结合律的运算:

- 只要你能定义一个二元运算  $\oplus$  并证明它满足结合律, 你就可以用线段树来维护这个运算在任意区间上的计算结果。例如:
  - 字符串连接 (如果连接是需要的操作, 但注意字符串长度增长很快, 效率可能不高)。
  - 模意义下的乘法或加法。
  - 结构体 (如记录最大连续子段和、区间总和、前缀最大和、后缀最大和等信息, 通过定义 **合适的合并规则** 来维护区间最大连续子段和)。

## 思路

非常直观, 不做赘述

每个节点表示原数组的一个区间。

**懒标记:** 在修改区间时, 不直接更新叶子节点, 而是在区间上进行暂存, 查询时再把懒标记下放给叶子结点, 避免大规模的数据存储与修改。

详见 [OI Wiki](#)

## code

线段树的运用很多, 为了增加线段树的可扩展性, 使用 OPP 的思想来处理不同的模块。代码分段给出……

## 区间

我们知道线段树每一个节点都表示一个区间。

使用了重载运算符完成四个操作:

### 1. 读入

2. 合并
3. 包含
4. 分割

```

struct Rge{
    int l,r,mid,len;
    Rge():l(0),r(0),mid(0),len(0){};
    Rge(int l_,int r_):l(l_),r(r_),mid((l_+r_)>>1),len(r_-l_+1){};
    friend istream& operator >> (istream& stream,Rge& rg){
        int l_,r_;
        stream>>l_>>r_;
        rg = Rge(l_,r_);//使用初始化函数，初始化所有可能用到的变量
        return stream;
    }
    friend Rge operator + (Rge a, Rge b) {
        return Rge(a.l, b.r);
    }
    friend bool operator <= (Rge a,Rge b){//判断区间的包含关系
        return b.l <= a.l && a.r <= b.r;
    }
    friend pair<Rge,Rge> operator / (Rge x,const int p){//分成两个子区间
        return make_pair(Rge(x.l,x.mid),Rge(x.mid+1,x.r));
    }
};

```

## 信息

节点存储的内容

1. 管理的区间
2. 管理的信息对象（参见后文）
3. 管理的方式方法
4. 管理信息的初始化

```

struct Msg {
    Rge rg;
    struct Sum {
        int res, tag;
        friend Sum operator + (Sum a, Sum b) {
            return Sum{a.res + b.res, 0}; //区间合并时tag一定为0
        }
    } sum;//以区间和为例
    friend Msg operator + (Msg a, Msg b) {
        return Msg{a.rg + b.rg, a.sum + b.sum};
    }
    void update(int val){
        sum.res += val * rg.len;
        sum.tag += val;
    }
    void init(int val){
        sum.res = val;
    }
};

```

```
};
```

## 节点

记录左儿子和右儿子的编号。

```
struct Node {
    int ls, rs;
    Msg msg;
} node[maxn];
```

关于节点的创建与储存：

不使用 **传统的 4 倍空间存储法**，在空间上能省则省。

不使用 **容易坏且内存开销巨大** 的 *vector* 存储。

朴素而简单的 **堆+数组**，把空间复杂度降到  $O(n)$ 。

## 线段树基本操作

分为两类：

1. 修改类 (*modify - mdf*)
2. 查询类 (*quary - qry*)

这两类代码有着类似的运行逻辑。

```
function f(int k, /*other arguments*/){
    if(node[k].msg.rg <= inrg){ //在本区间内
        /*Do sth.*/
        return;
    }
    pushdown(k); //下传标记 & 新建节点
    if(inrg.l <= node[k].msg.rg.mid){ //处理左侧区间
        /*Do sth.*/
        f(node[k].ls); //递归
    }
    if(inrg.r > node[k].msg.rg.mid){ //处理右侧区间
        /*Do sth.*/
        f(node[k].rs); //递归
    }
    return;
}
```

## MODIFY

```
void mdf(int k, int val){
    if(node[k].msg.rg <= inrg){
```

```

    node[k].msg.update(val);
    return;
}
pushdown(k);
if(inrg.l <= node[k].msg.rg.mid) mdf(node[k].ls, val);
if(inrg.r > node[k].msg.rg.mid) mdf(node[k].rs, val);
node[k].msg = node[node[k].ls].msg + node[node[k].rs].msg;
}

```

## QUARY

```

int qry(int k){
    if(node[k].msg.rg <= inrg){
        return node[k].msg.sum.res;
    }
    pushdown(k);
    int ret = 0;
    if(inrg.l <= node[k].msg.rg.mid) ret += qry(node[k].ls);
    if(inrg.r > node[k].msg.rg.mid) ret += qry(node[k].rs);
    return ret;
}

```

## 例题

### P3373 线段树1

```

#include<bits/stdc++.h>
#define int long long
using namespace std;
constexpr int maxn = 1e6+7;
int n,m,opt,val,root=1;
namespace SGT {
    int cnt = 1,a[maxn];
    struct Rge {
        int l, r, mid, len;
        Rge(): l(0), r(0), mid(0), len(0) {};
        Rge(int l_, int r_): l(l_), r(r_), mid((l_ + r_) >> 1), len(r_ - l_ + 1) {};
        friend istream& operator >> (istream& stream, Rge& rg) {
            int l_, r_;
            stream >> l_ >> r_;
            rg = Rge(l_, r_);
            return stream;
        }
        friend Rge operator + (Rge a, Rge b) {
            return Rge(a.l, b.r);
        }
        friend bool operator <= (Rge a, Rge b) {
            return b.l <= a.l && a.r <= b.r;
        }
        friend pair<Rge, Rge> operator / (Rge x, const int p) {
            return make_pair(Rge(x.l, x.mid), Rge(x.mid + 1, x.r));
        }
    }
}

```

```

}inrg;
struct Msg {
    Rge rg;
    struct Sum {
        int res, tag;
        friend Sum operator + (Sum a, Sum b) {
            return Sum{a.res + b.res, 0}; //区间合并时tag一定为0
        }
    } sum;
    friend Msg operator + (Msg a, Msg b) {
        return Msg{a.rg + b.rg, a.sum + b.sum};
    }
    void update(int val){
        sum.res += val * rg.len;
        sum.tag += val;
    }
};

struct Node {
    int ls, rs;
    Msg msg;
} node[maxn];

void pushdown(int k){
    if(node[k].msg.sum.tag){
        node[node[k].ls].msg.update(node[k].msg.sum.tag);
        node[node[k].rs].msg.update(node[k].msg.sum.tag);
        node[k].msg.sum.tag = 0;
    }
}

void mdf(int k,int val){
    if(node[k].msg.rg <= inrg){
        node[k].msg.update(val);
        return;
    }
    pushdown(k);
    if(inrg.l <= node[k].msg.rg.mid)mdf(node[k].ls,val);
    if(inrg.r > node[k].msg.rg.mid)mdf(node[k].rs,val);
    node[k].msg = node[node[k].ls].msg + node[node[k].rs].msg;
}

int qry(int k){
    if(node[k].msg.rg <= inrg){
        return node[k].msg.sum.res;
    }
    pushdown(k);
    int ret = 0;
    if(inrg.l <= node[k].msg.rg.mid)ret += qry(node[k].ls);
    if(inrg.r > node[k].msg.rg.mid)ret += qry(node[k].rs);
    return ret;
}

void build(int k,Rge rg){
    node[k].msg.rg = rg;
    if(rg.len == 1){
        node[k].msg.sum.res = a[rg.l];
        return;
    }
    auto div = rg/2;

```

```
node[k].ls = ++cnt;
build(node[k].ls,div.first);
node[k].rs = ++cnt;
build(node[k].rs,div.second);
node[k].msg = node[node[k].ls].msg + node[node[k].rs].msg;
}
}
signed main() {
    ios::sync_with_stdio(0),cin.tie(0),cout.tie(0);
    cin>>n>>m;
    for(int i=1;i<=n;i++)cin>>SGT::a[i];
    SGT::build(root,SGT::Rge(1,n));
    while(m--){
        cin>>opt>>SGT::inrg;
        if(opt==1){
            cin>>val;
            SGT::mdf(root,val);
        }else cout<<SGT::qry(root)<<'\\n';
    }
    return 0;
}
```

# 线段树（动态开点）

## 写在前面

首先要了解动态开点线段树的使用情景

情况	处理方法	说明
初始全为0	最简单	不存在的节点直接返回0，逻辑自然。
初始全为同一个值 val	修改 pushdown 逻辑	在创建新节点时，将其值初始化为 val * rg.len，而不是0。
初始为一个（稀疏）数组	视情况通过 update 初始化	只为那些非默认值的元素创建节点。如果数组密集，则不适合用动态开点。
有值节点极多	不建议使用	退化成普通线段树

因为上述的板子很方便了，只需要稍作修改即可

## 新增

```
int create(Rge rg){
    ++cnt;
    node[cnt].msg.rg = rg;
}
```

```
return cnt;  
}
```

## 修改

1. 新增检查和新建节点的模块

```
void pushdown(int k){  
    auto div = node[k].msg.rg/2;  
    if(!node[k].ls)node[k].ls = create(div.first);  
    if(!node[k].rs)node[k].rs = create(div.second);  
    if(node[k].msg.sum.tag){  
        node[node[k].ls].msg.update(node[k].msg.sum.tag);  
        node[node[k].rs].msg.update(node[k].msg.sum.tag);  
        node[k].msg.sum.tag = 0;  
    }  
}
```

2. 删去无用的 `build` 函数。

## Problem

1. Code  
使用数组写法。
2. Code  
使用指针优化写法。在保留原有代码的极高扩展性的情况下使代码时空效率更高。

## 应用



### 踩坑记录

1. 记得判断输入区间是否合法，若没有声明 `l<r`，则默认进行交换操作。
2. 不要滥用动态开点，新增节点会带来更多的时间复杂度。