

PROCESSAMENTO DE IMAGENS APLICADO A AGROINDUSTRIA

Pedro Luiz de Paula Filho

2 Aprendizagem de máquina

Recursos

3

- Material adaptado das aulas de Reconhecimento de Padrões
 - ▣ Prof: Luiz Eduardo S. Oliveira, PhD
 - www.lesoliveira.net
 - Programa de Pós Graduação em Informática – UFPR
 - ▣ Diego Bertolini
 - UTFPR = Campo Mourão

Aprendizagem de máquina

4

- Desde que os computadores foram inventados temos nos perguntado: “Eles são capazes de aprender?”
- Se pudéssemos programá-los para aprender para se aperfeiçoar automaticamente com a xperiência o impacto seria surpreendente



Aprendizagem de máquina

5

- ❑ Infelizmente ainda não sabemos como fazer computadores aprender de uma maneira similar a maneira como os humanos aprendem;
- ❑ Entretanto, foram desenvolvidos algoritmos que são eficientes em certos tipos de tarefas de aprendizagem e um entendimento teórico de aprendizagem está começando a surgir.

Aprendizagem de máquina

6

- Aprendizagem é uma propriedade essencialmente humana.
- Aprender significa mudar para fazer melhor (de acordo com um dado critério) quando uma situação similar acontecer.

Objetivo

7

- **Classificação não supervisionada**

- Clusterização – Kmeans

- **Classificação supervisionada**

- Vizinhos mais próximos – Knn

- Support Vector Machine - SVM

- Redes Neurais

Recursos

8

- Kmeans
- Knn
- Percetron
- LIBSVM / Python
- JAVANNS / Analyse

Aprendizagem de Máquina

9

- Aprendizagem, não é “**memorizar**”. Qualquer computador pode “memorizar”, a dificuldade é “**generalizar**” um comportamento para uma nova situação.



Formas de Aprendizagem

10

□ **Supervisionada**

- ▣ Fornecemos a “resposta” durante o treinamento
- ▣ É o mais eficiente porque fornece mais informações

□ **Por Reforço**

- ▣ Não damos a “resposta”
- ▣ O sistema faz uma hipótese lhe dizemos “bom / ruim”
- ▣ Útil para o controle de robôs

□ **Não Supervisionada**

- ▣ Ex: Quais são as características principais dos clientes típicos? (segmentação do mercado)

Fases da Aprendizagem

11

- **Treinamento (supervisionado)**
 - ▣ Apresentamos exemplos ao sistema
 - ▣ O sistema “aprende” a partir dos exemplos
 - ▣ O sistema modifica gradualmente seus parâmetros ajustáveis para que a saída se aproxime da saída desejada.
- **Utilização/Teste**
 - ▣ Novos exemplos jamais visto aparecem
 - ▣ Desejamos que o sistema **generalize!**

Aprendizagem Não Supervisionada

12

- Interesse em capturar uma organização inerente dos dados.
- Assume-se que não se conhece a que classe pertence uma coleção de dados
- Busca encontrar agrupamentos naturais através de medidas de semelhança

k-Means (*k*-Médias)

13

- Usado em processamento de sinais, telecomunicações e mineração de dados.
- É a técnica mais simples de aprendizagem não supervisionada.
- Consiste em agrupar (cluster) k grupos (classes) através de algum tipo de proximidade espacial (ex. distância euclidiana)

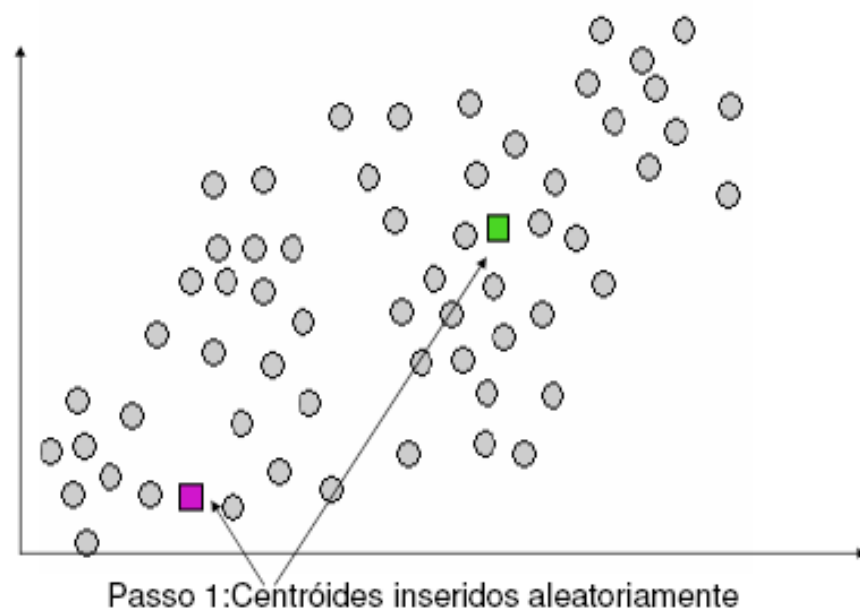
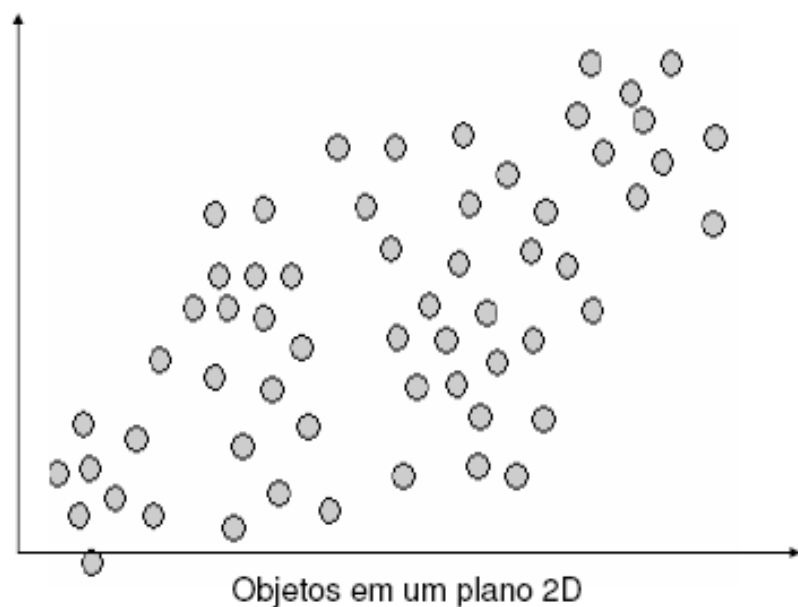
Algoritmo k -Means

14

1. Determinar os centróides
2. Atribuir a cada objeto do grupo o centróide mais próximo.
3. Após atribuir um centróide a cada objeto, recalcular os centróides.
4. Repetir os passos 2 e 3 até que os centróides não sejam modificados.

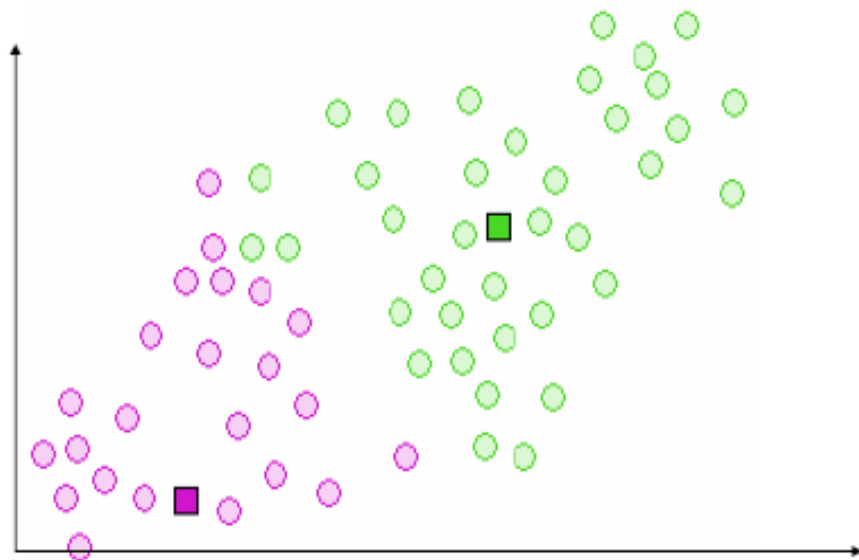
Exemplo

15

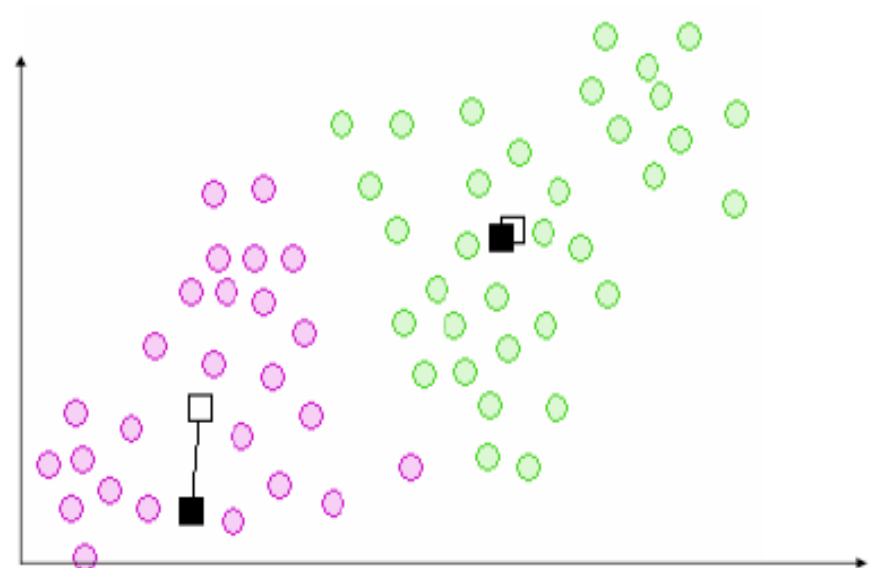


Exemplo

16



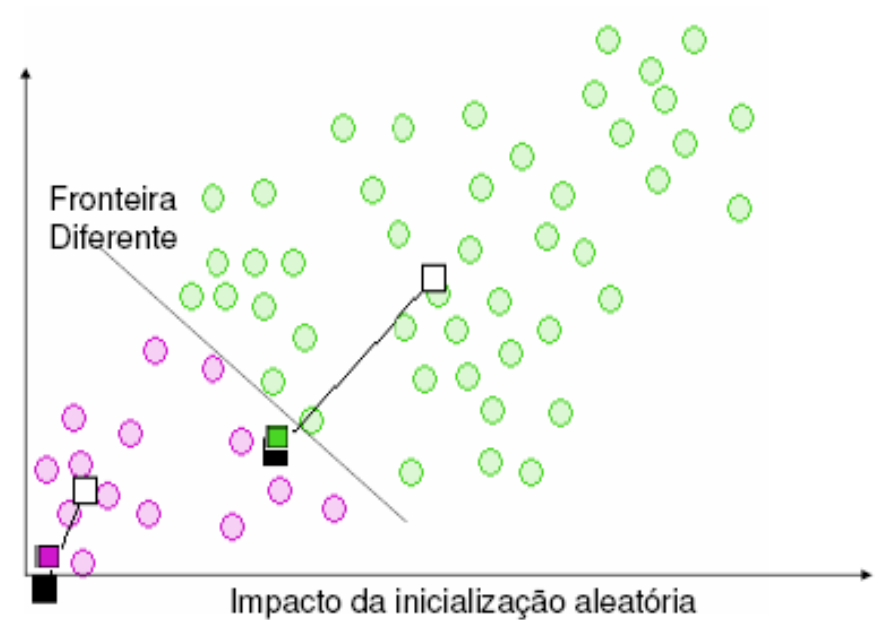
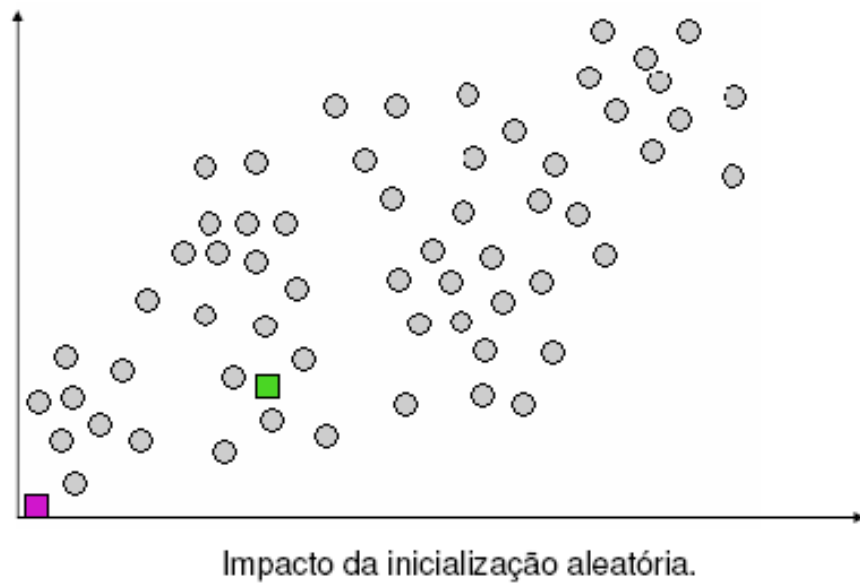
Passo 2: Atribuir a cada objeto o centróide mais próximo



Passo 3: Recalcular os centróides

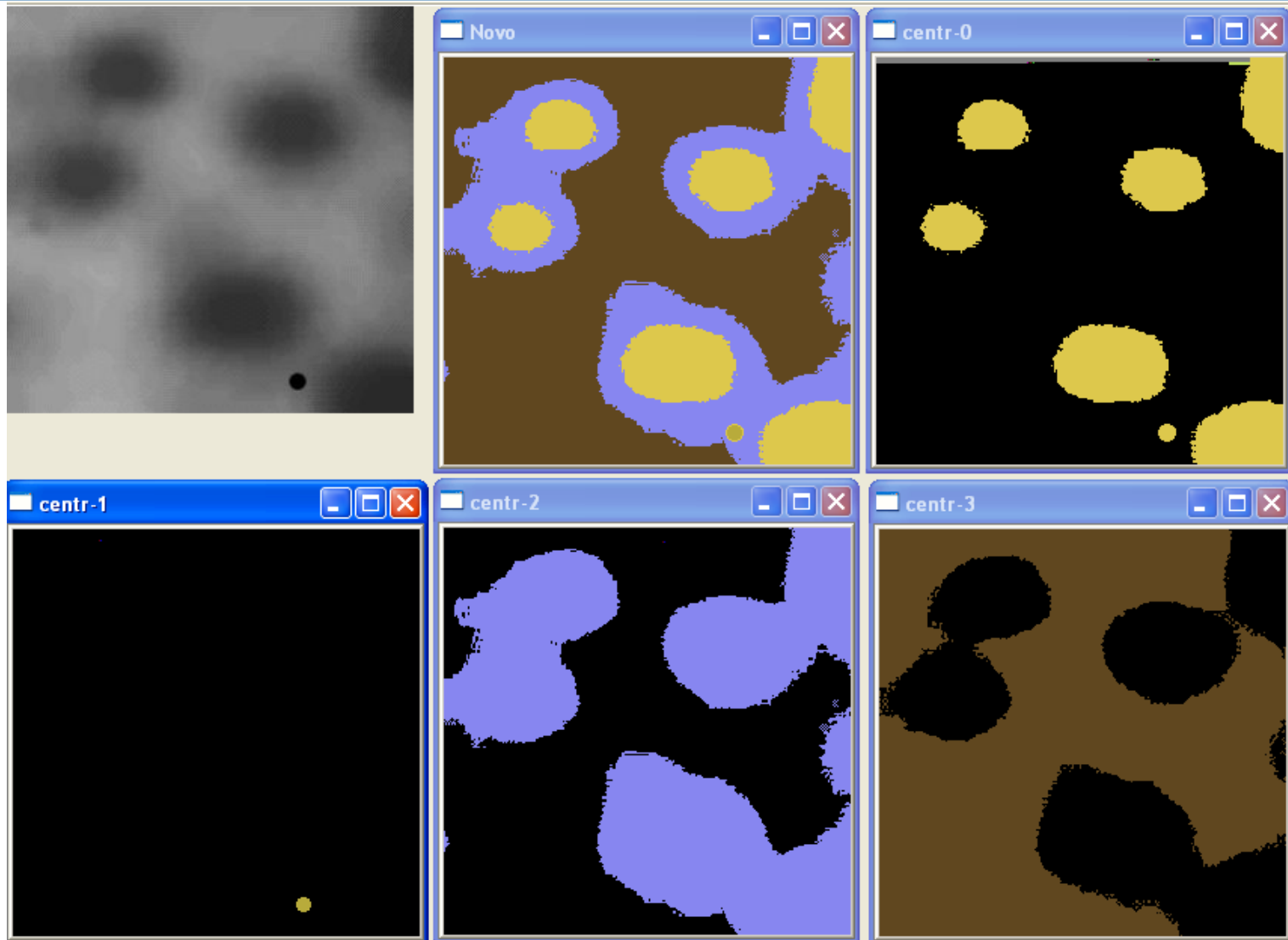
Exemplo – Impacto da Aleatoriedade

17



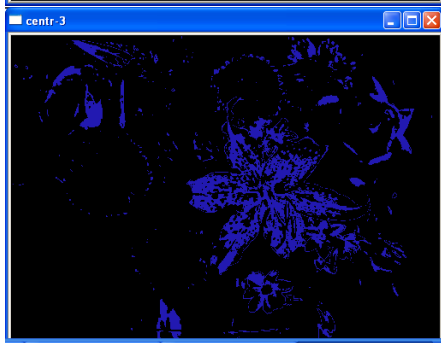
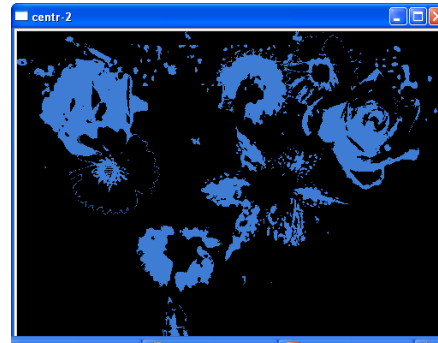
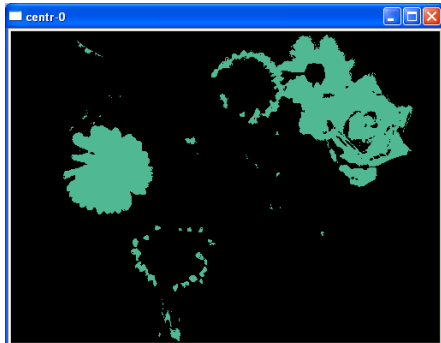
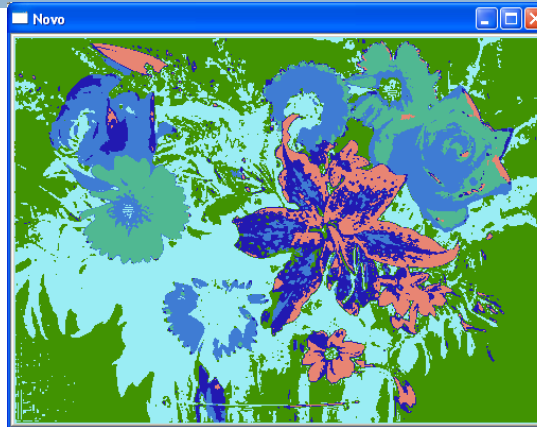
Prática – kmeans – celula.jpg

18



Prática – kmeans – flores.jpg

19



Classificação Supervisionada

20

- Tem-se um conjunto de dados pré-classificados usados para treinar o sistema
- O classificador é treinado para replicar ou refinar o conhecimento dos padrões
- Podem ser:
 - ▣ **Paramétricos**
 - ▣ **Não paramétricos**

Métodos Não Paramétricos

21

- Usado quando não se sabe como estão distribuídas as classes
- Tem melhores resultados quando se tem um pequeno número de amostras de treino
- Tudo que se tem são dados rotulados
- Busca estimar a distribuição de probabilidade

Métodos Não Paramétricos

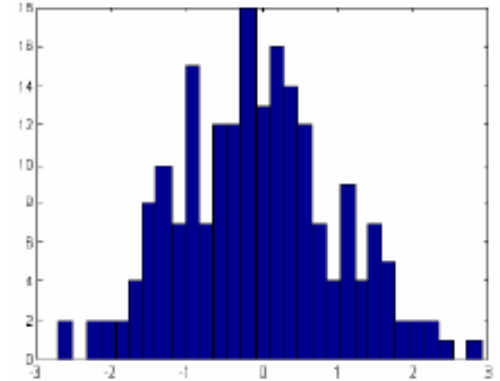
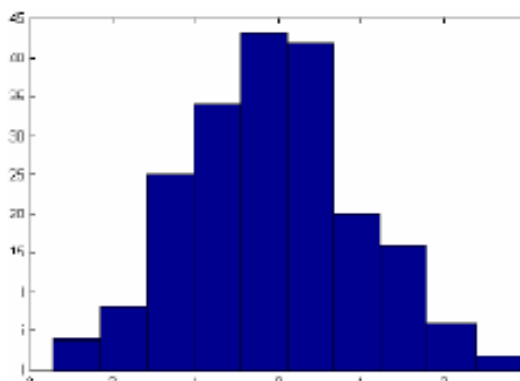
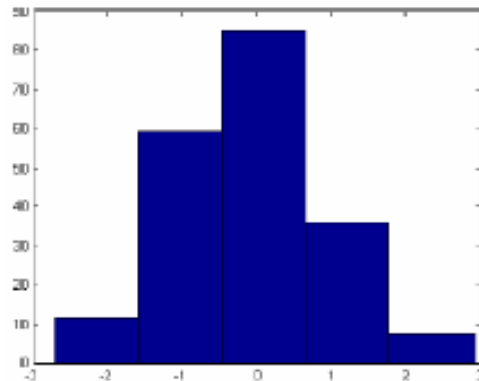
22

- Histogramas
- Janelas de Parzen
- Vizinhos mais próximos – k -nn

Histograma

23

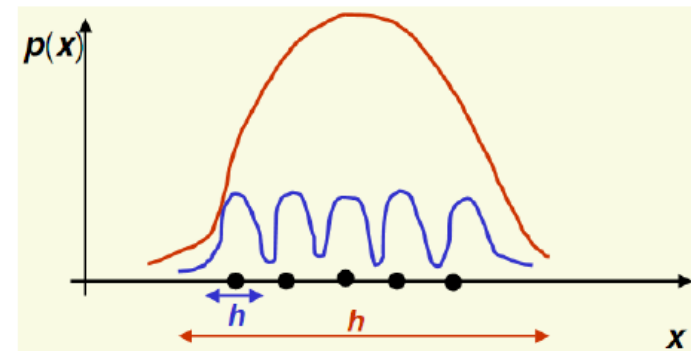
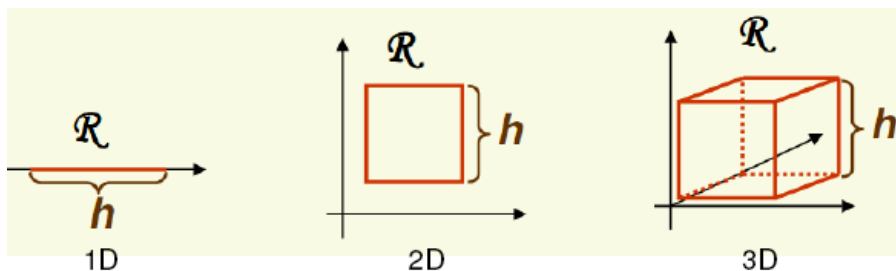
- Método mais antigo e mais simples para estimação de densidade.
- Depende da origem e da largura (h) usada para os intervalos



Janelas de Parzen

24

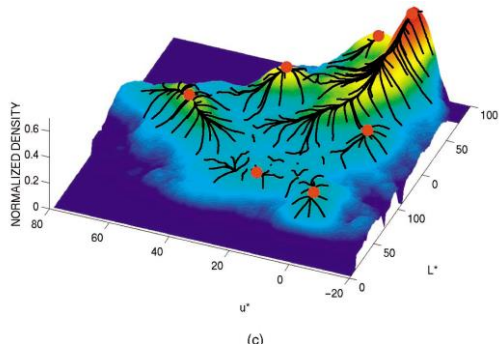
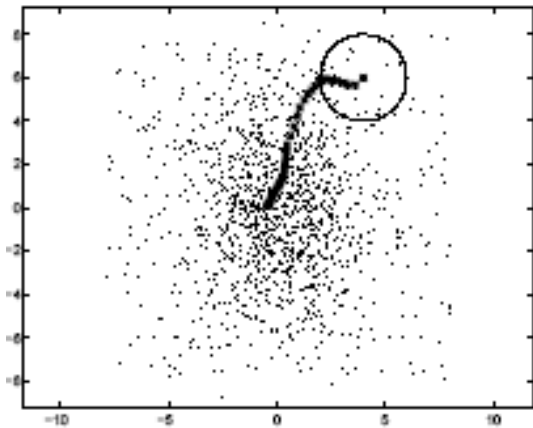
- Nessa abordagem fixa-se o tamanho da região R para estimar a densidade.
- Assumindo que a região R é um hipercubo de tamanho h
- Se o h for grande generaliza demais se for muito pequeno especializa demais



Exemplo – Mean Shift

25

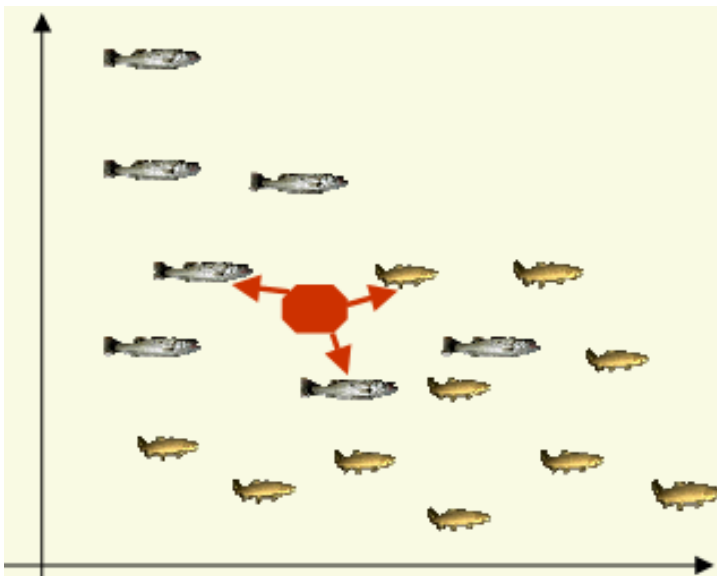
Perseguição do local de
densidade máxima



Vizinhos mais Próximos - k -nn

26

- Baseia-se em encontrar os k elementos mais próximos a um elemento x , não identificado, e através de uma votação identificar a qual classe ele pertence



Se $k = 3$, teríamos 2 robalos e 1 salmão. Logo, x é um robalo.

Vizinhos mais Próximos - k -nn

27

- Para medir a proximidade dos vizinhos geralmente usa-se a distância euclidiana

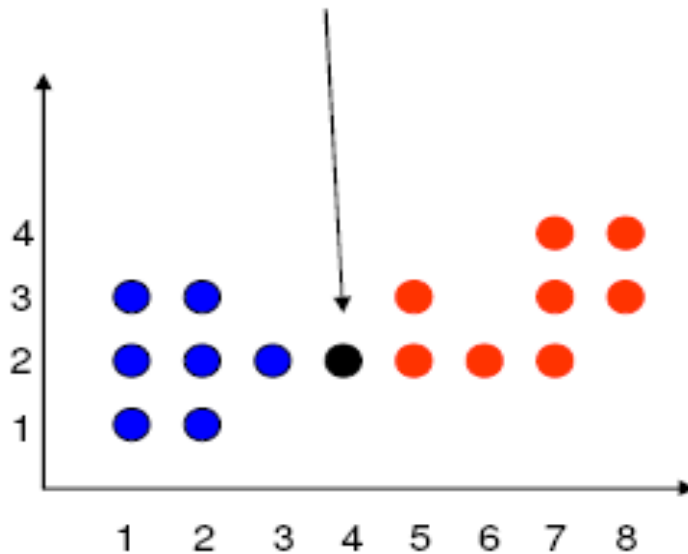
$$d(x, y) = \sqrt{\sum_{i=1}^n (x_i - y_i)^2}$$

- k é geralmente ímpar para evitar empates

Vizinhos mais Próximos - k -nn

28

A qual classe pertence
este ponto?
Azul ou vermelho?



A classificação pode mudar de acordo com a escolha de k .

$K=1$ – Não se pode classificar

$K=3$ – Vermelho

$K=5$ – Vermelho

$K=7$ – Azul

Vizinhos mais Próximos - k -nn

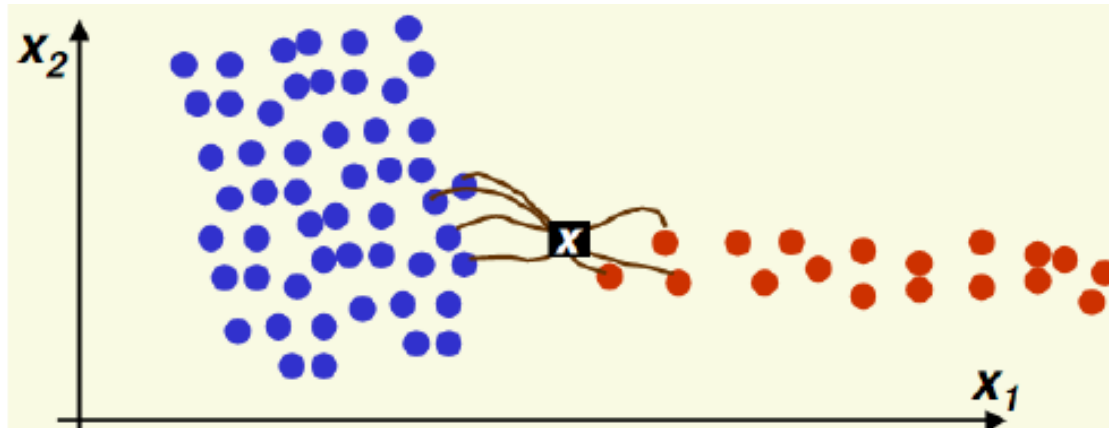
29

- O k -nn é uma regra simples e intuitiva.
- Se tivermos um número ilimitado de exemplos, ele tende a funcionar bem
- O problema é encontrar o k
 - ▣ k muito pequeno está sujeito a ruídos
 - ▣ k muito grande é muito generalista
 - ▣ Segredo - Base de validação

Vizinhos mais Próximos - k -nn

30

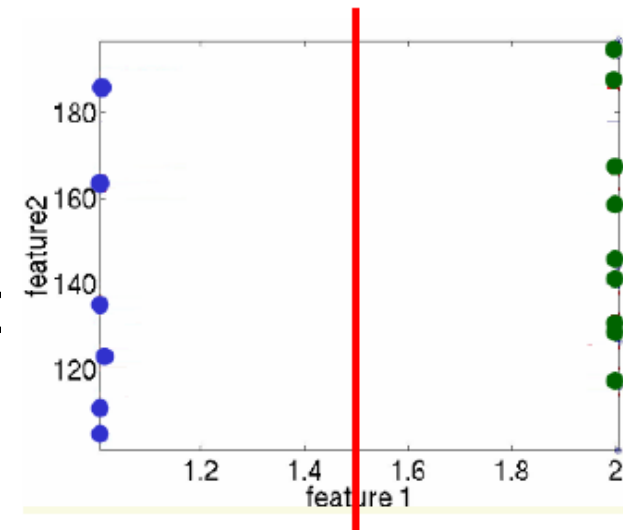
O problema é encontrar o k



Normalização

31

- Quando as características usam escalas diferentes.
 - Característica 1 varia entre 1 e 2
 - Característica 2 varia entre 100 e 200
- Resolve-se o problema através da normalização, onde a forma mais simples, consiste em dividir cada característica pelo somatório de todas as características



Matriz de Confusão

32

- Matriz que permite visualizar as principais confusões do sistema.
- Considere um sistema com 3 classes, 100 exemplos por classe.

100% de classificação

	c1	c2	c3
c1	100		
c2		100	
c3			100

Erros de classificação

	c1	c2	c3
c1	90	10	
c2		100	
c3	5		95

10 exemplos de C1
foram classificados
como C2

Exemplo - knn

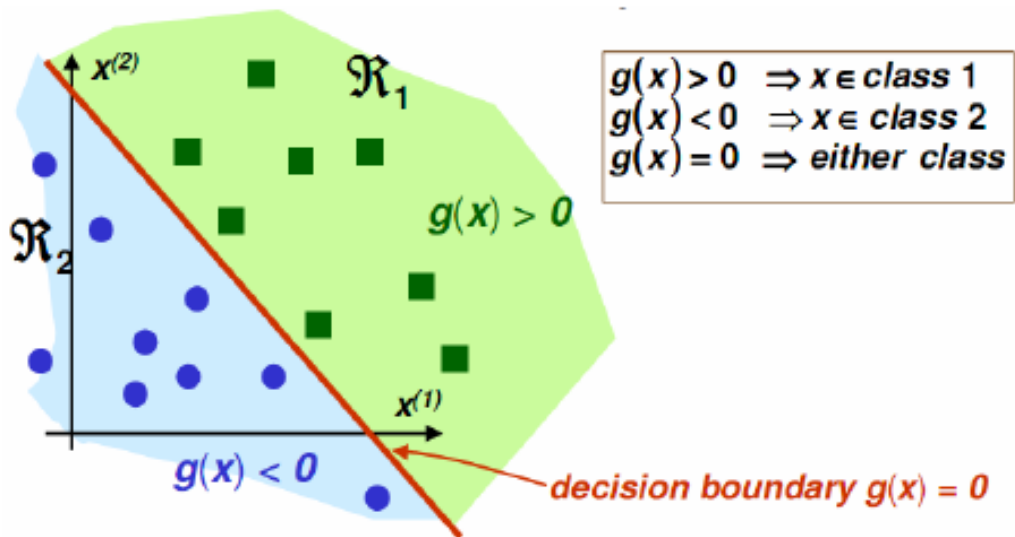
33

- Arquivo de Treinamento (training.txt)
 - ▣ 1000 dígitos classificados de 0 a 9
 - ▣ 132 características
- Arquivo de Teste (testing.txt)
 - ▣ 1000 dígitos classificados de 0 a 9
 - ▣ 132 características
- Matriz de confusão (knn.txt)
 - ▣ Resultado com k variando de 1 a 31
 - ▣ k 15 e 17 melhores resultados

Classificadores Lineares

34

- Busca encontrar uma função que permita descrever uma fronteira de decisão



• Exemplos:

- Perceptron
- SVM

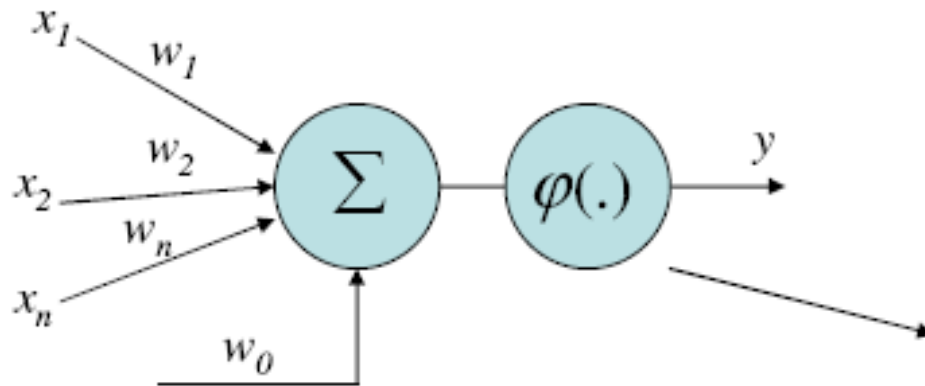
Perceptron

35

- Classificador linear bastante simples, mas bastante importante no desenvolvimento das redes neurais
 - ▣ É considerado como sendo a primeira e mais primitiva estrutura de rede neural.
 - ▣ Concebido na década de 50.
- Tenta encontrar a melhor fronteira linear que separa os dados.

Perceptron

36



Bias

$$y = \phi\left(\sum w_i \times x_i + w_0\right)$$

A função de ativação normalmente utilizada no perceptron é a hardlim (threshold)

$$f(x) = \begin{cases} 1 & x \geq 0 \\ 0 & x < 0 \end{cases}$$



Perceptron - Algoritmo

37

1. Iniciar os pesos e bias com valores pequenos, geralmente no intervalo [0.3-0.8]
2. Aplicar um padrão de entrada com seu respectivo valor desejado de saída (t_i) e verificar a saída y da rede.
3. Calcular o erro da saída $e = t_j - a$
4. Se $e=0$, volta ao passo 2
5. Se $e \neq 0$,
 1. Atualizar pesos $w_i = w_i^{old} + e \times x_i$
 2. Atualizar o bias $b = b^{old} + e$
 3. Voltar ao passo 2

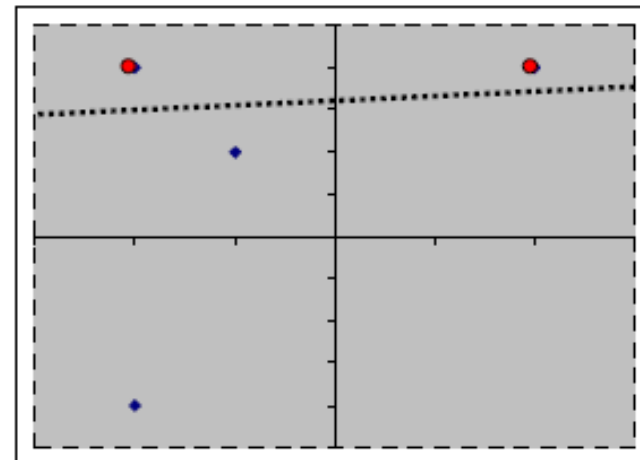
Critério de parada: Todos os padrões classificados corretamente.

Perceptron - Exemplo

38

- Neste tipo de algoritmo é bom que os dados estejam misturados (shuffle)
- Considere o seguinte conjunto de aprendizagem.

	X	t
2	2	0
-2	-2	1
-2	2	0
-1	1	1



Perceptron - Exemplo

39

- Nesse exemplo, foi inicializado os pesos e bias com 0, ou seja, $w = (0,0)$ e $b = 0$

$$y = \text{hard lim} \left([0,0] \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix} + 0 \right) = \text{hard lim}(0) = 1$$

Calcula-se o erro
 $e = t_i - y = 0 - 1 = -1$

	x	t
2	2	0
-2	-2	1
-2	2	0
-1	1	1

$$f(x) = \begin{cases} 1 & x \geq 0 \\ 0 & x < 0 \end{cases}$$

Como o erro é diferente de 0, atualizam se os pesos e o bias

$$W = W^{old} + e \times x_i = [0,0] + (-1)[2,2] = [-2,-2]$$

$$b = b^{old} + e = 0 + (-1) = -1$$

Apresentando o primeiro padrão (x_2) a rede:

$$y = \text{hard lim} \left([-2, -2] \begin{bmatrix} -2 \\ -2 \end{bmatrix} + (-1) \right) = \text{hard lim}(7) = 1$$

	X	t
2	2	0
-2	-2	1
-2	2	0
-1	1	1

40

Calcula-se o erro

$$e = t_i - y = 1 - 1 = 0$$

Como o erro é 0, os pesos e o bias não precisam ser atualizados.

Apresentando o primeiro padrão (x_3) a rede:

$$y = \text{hard lim} \left([-2, -2] \begin{bmatrix} -2 \\ 2 \end{bmatrix} + (-1) \right) = \text{hard lim}(-1) = 0$$

	X	t
2	2	0
-2	-2	1
-2	2	0
-1	1	1

Calcula-se o erro

$$e = t_i - y = 0 - 0 = 0$$

Como o erro é 0, os pesos e o bias não precisam ser atualizados.

Apresentando o primeiro padrão (x_4) a rede:

$$y = \text{hard lim} \left([-2, -2] \begin{bmatrix} -1 \\ 1 \end{bmatrix} + (-1) \right) = \text{hard lim}(-1) = 0$$

	X	t
2	2	0
-2	-2	1
-2	2	0
-1	1	1

Calcula-se o erro

$$e = t_i - y = 1 - 0 = 1$$

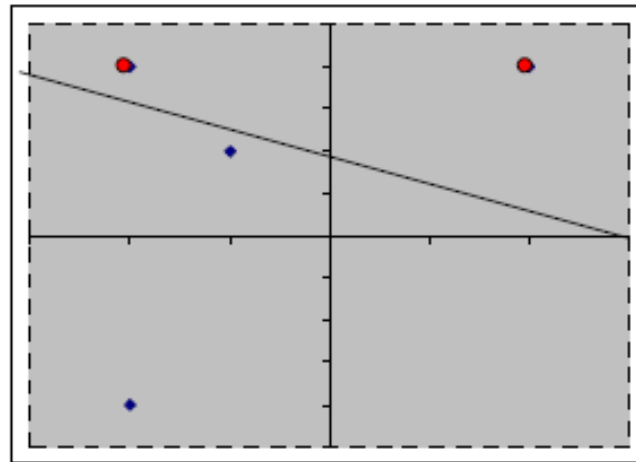
$$W = W^{old} + e \times x_i = [-2, -2] + (1[-1, 1]) = [-3, -1]$$

$$b = b^{old} + e = -1 + 1 = 0$$

Perceptron - Exemplo

41

- O processo acaba quando todos os padrões forem classificados corretamente.
- Para esse exemplo, os pesos finais são
 - ▣ $w = [-1, -3]$ e $b = 2$.



Programa Perceptron

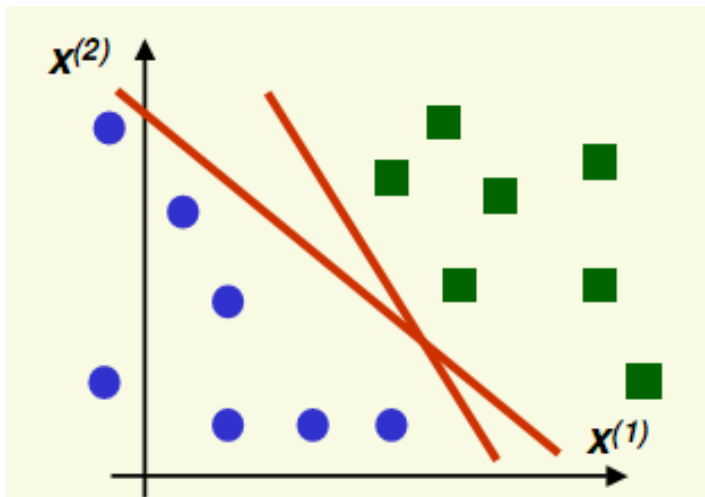
42

- O programa lê um arquivo de treinamento (trainperceptron.txt) e busca a classificação perfeita do treinamento (ponto de parada)
- Os pesos e bias iniciais são randomicos
- O arquivo (saida perceptron.txt) mostra com quantas eras houve a classificacao perfeita e qual a reta que permite a separação das classes (com 20 inicializações diferentes)

SVM

43

- O perceptron é capaz de construir uma fronteira se os dados forem linearmente separáveis.

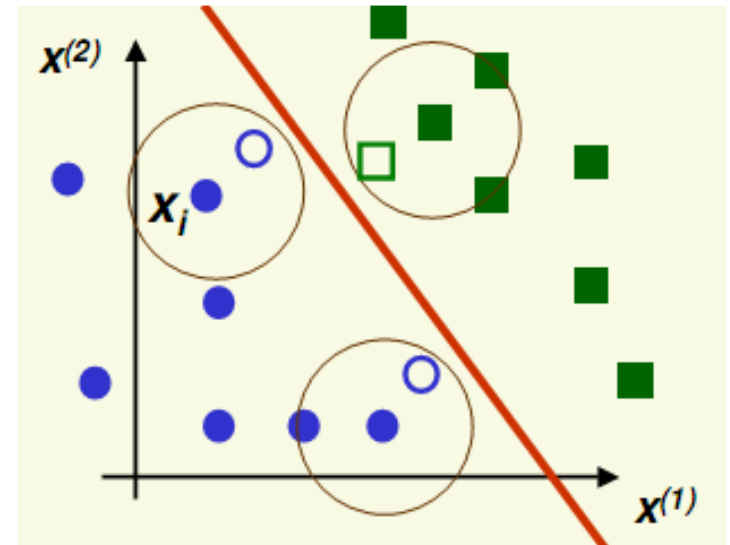
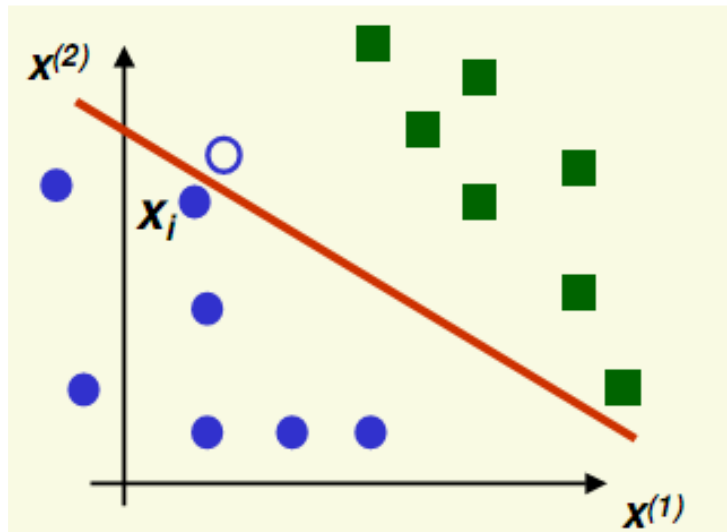


Mas qual a fronteira
que deve ser
escolhida ?

SVM

44

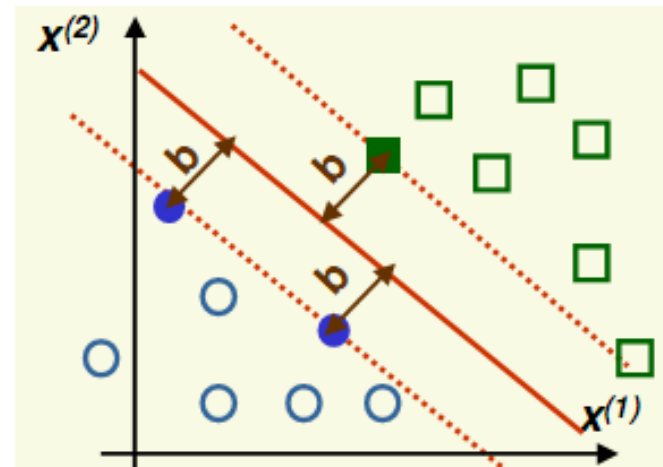
- Conforme a escolha da fronteira pode-se ter valores classificados erroneamente devido a um poder de generalização baixo



SVM

45

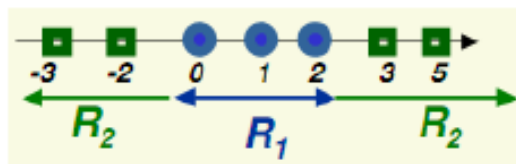
- A idéia do SVM é maximizar a distância da margem dos dados de treinamento, através dos vetores de suporte
- Os vetores de suporte são os exemplos da base de treinamento mais próximos do hiperplano que separa as classes



SVM

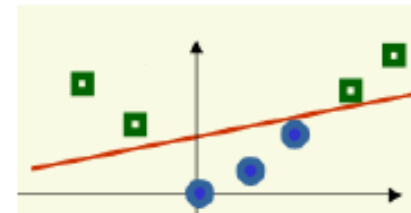
46

- Como a grande maioria dos problemas reais não são linearmente separáveis.
- A idéia do SVM é projetar esses dados em um espaço (outra dimensão) onde eles sejam linearmente projetados através de uma função de kernel



1D

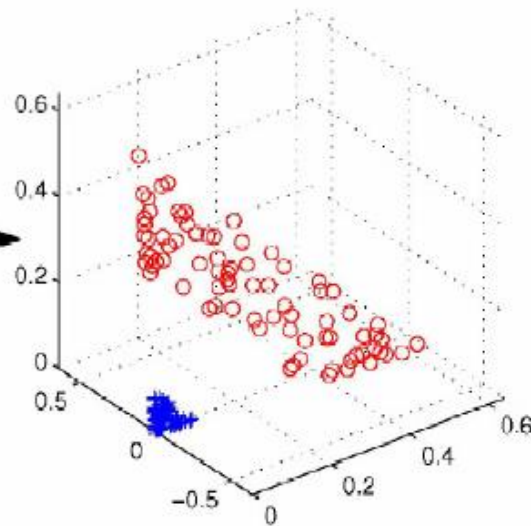
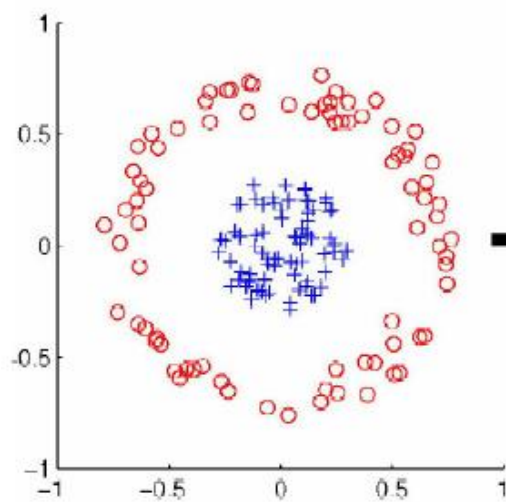
$$\varphi(x) = (x, x^2)$$



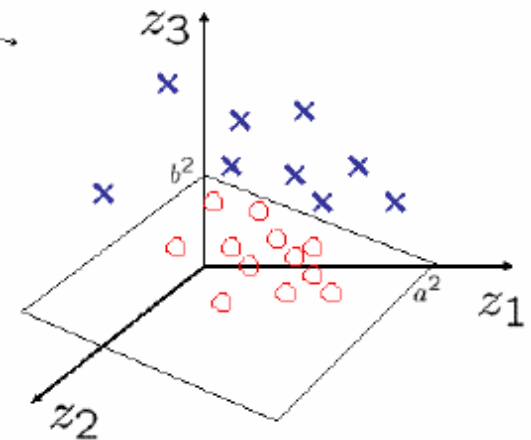
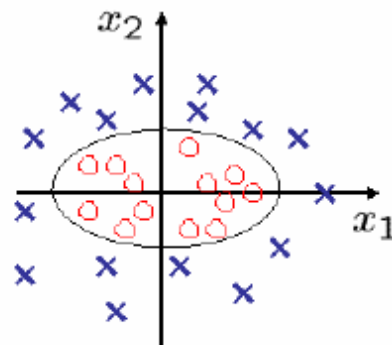
2D

SVM

47



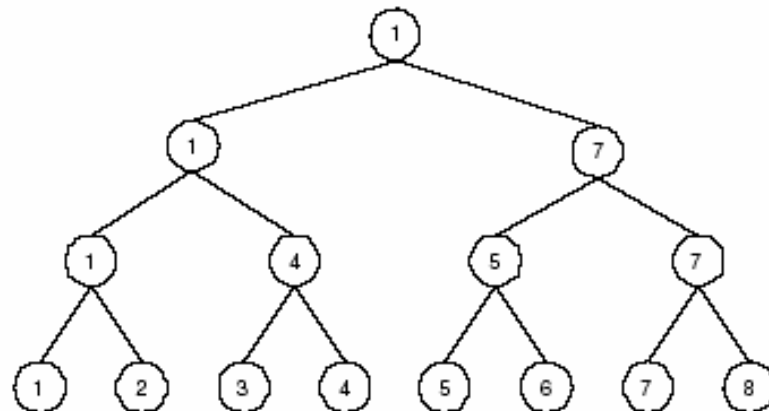
ψ



SVM

48

- O SVM é um classificador binário, ou seja, separa apenas duas classes
- Porém a grande maioria dos problemas reais possuem mais que duas classes, ele usa um conceito de Pairwise (um-contra-todos)



SVM

49

- O SVM tem se mostrado muito eficiente, onde tem tido resultados melhores do que a grande maioria dos classificadores em diversas aplicações.

SVM - Ferramentas

50

- Existem várias ferramentas para usar essa técnica
 - ▣ <http://www.smartlab.dibe.unige.it/Files/sw/Applet%20SVM/svmapplet.html>
 - ▣ www.csie.ntu.edu.tw/~cjlin/libsvm/
- Através de um programa em python chamado easy.py define os melhores parâmetros para sua base de treinamento

SVM - Prática

51

- Baixe o libsvm e instale (descompacte)
(www.csie.ntu.edu.tw/~cjlin/cgi-bin/libsvm.cgi?+http://www.csie.ntu.edu.tw/~cjlin/libsvm+zip)
 - ▣ Manual -
www.csie.ntu.edu.tw/~cjlin/papers/guide/guide.pdf
- Instale/baixe o gnuplot
(sourceforge.net/project/showfiles.php?group_id=2055)
- Instale/baixe o python 2.7
(<https://www.python.org/downloads/>)

SVM - Prática

52

- Copie os arquivos abaixo no diretório “tools”
 - ▣ treinamento/teste/validação
 - 50% - treinamento e validação (70% treinamento e 30% validação)
 - 50% - teste
 - ▣ easyDiego.py
 - Ajustar linha 25 – diretório gnuplot
 - ▣ grid.py
 - Ajustar linha 27 – diretório gnuplot
 - ▣ Testa2.bat

Arquivos Gerados

53

- .scale – Dados normalizados.
- .range – Valores mínimos e máximos dos atributos.
- .scale.out – Resultados parciais obtidos com diferentes parâmetros durante o treinamento.
- .scale.png – Gráfico com a variação dos resultados com diferentes parâmetros durante o treinamento.
- .predict – Resultado da classificação dos exemplos de teste.
- .model – Modelo do classificador treinado.

SVM-SCALE

54

```
48 cmd = "%s -s %s %s > %s" % (svmscale_exe, range_file, train_pathname, scaled_file)
```

- Normaliza o arquivo de treinamento (train_pathname) gerando o arquivo “range” que guarda os maiores e menores valores de cada atributo e por fim gera o arquivo “scale” com os dados de treinamento normalizados de -1 a 1

```
Usage: svm-scale [options] data_filename
options:
-l lower : x scaling lower limit (default -1)
-u upper : x scaling upper limit (default +1)
-y y_lower y_upper : y scaling limits (default: no y scaling)
-s save_filename : save scaling parameters to save_filename
-r restore_filename : restore scaling parameters from restore_filename
```

Grid.Py

55

```
52 cmd = "%s -svmtrain %s -gnuplot %s %s" % (grid_py, svmtrain_exe, gnuplot_exe, scaled_file)
```

- Encontra os melhores valores de C e gamma
 - ▣ O C refere-se ao quão branda é a margem do SVM
 - ▣ O gamma é um parâmetro usado nos Kernels da SVM

Kernel	Formula	Parameters	R name
Linear	$\mathbf{u}^T \mathbf{v}$	none	
Polynomial	$\gamma(\mathbf{u}^T \mathbf{v} + c_0)^d$	γ, d, c_0	gamma= γ coef0= c_0 degree= d
Gaussian Radial basis fct.	$\exp[-\gamma \mathbf{u} - \mathbf{v} ^2]$	γ	gamma= γ
Sigmoid	$\tanh[\gamma(\mathbf{u}^T \mathbf{v} + c_0)]$	γ, c_0	gamma= γ coef0= c_0

SVM-TRAIN

56

```
Usage: svm-train [options] training_set_file [model_file]
options:
-s svm_type : set type of SVM (default 0)
    0 -- C-SVC                (multi-class classification)
    1 -- nu-SVC                (multi-class classification)
    2 -- one-class SVM
    3 -- epsilon-SVR           (regression)
    4 -- nu-SVR                (regression)
-t kernel_type : set type of kernel function (default 2)
    0 -- linear:  $u'v$ 
    1 -- polynomial:  $(\gamma u'v + \text{coef0})^{\text{degree}}$ 
    2 -- radial basis function:  $\exp(-\gamma |u-v|^2)$ 
    3 -- sigmoid:  $\tanh(\gamma u'v + \text{coef0})$ 
    4 -- precomputed kernel (kernel values in training_set_file)
-d degree : set degree in kernel function (default 3)
-g gamma : set gamma in kernel function (default 1/num_features)
-r coef0 : set coef0 in kernel function (default 0)
-c cost : set the parameter C of C-SVC, epsilon-SVR, and nu-SVR (default 1)
-n nu : set the parameter nu of nu-SVC, one-class SVM, and nu-SVR (default 0.5)
-p epsilon : set the epsilon in loss function of epsilon-SVR (default 0.1)
-m cachesize : set cache memory size in MB (default 100)
-e epsilon : set tolerance of termination criterion (default 0.001)
-h shrinking : whether to use the shrinking heuristics, 0 or 1 (default 1)
-b probability_estimates : whether to train a SVC or SVR model for probability estimates, 0 or 1 (default 0)
-wi weight : set the parameter C of class i to weight*C, for C-SVC (default 1)
-v n: n-fold cross validation mode
-q : quiet mode (no outputs)
```


SVM-TRAIN

57

```
65 cmd = "%s -c %s -g %s -b 1 %s %s" % (svmtrain_exe,c,g,scaled_file,model_file)
```

- Faz o treinamento do SVM definindo os parâmetros c e γ encontrados no `grid.py` trazendo as estimativas de probabilidade (`-b 1`) baseado no arquivo “scale” e gera o modelo

SVM-PREDICT

58

```
75 cmd = "%s -b 1 %s %s %s" % (svmpredict_exe, scaled_test_file, model_file, predict_test_file)
```

- Faz a predição retornando a probabilidade estimada para cada classe, baseando-se no modelo previamente definido

```
Usage: svm-predict [options] test_file model_file output_file
options:
-b probability_estimates: whether to predict probability estimates, 0 or 1 (default 0); for one-class SVM only 0 is supported
-q : quiet mode (no outputs)
```

Testa2.bat

59

- python easyDiego.py treinamentoLbpFelibSVM.txt
validacaoLbpFelibSVM.txt
- ..\windows\svm-scale -r treinamentoLbpFelibSVM.txt.range
testeLbpFelibSVM.txt > testeLbpFelibSVM.txt.scale
- ..\windows\svm-predict -b 1 testeLbpFelibSVM.txt.scale
treinamentoLbpFelibSVM.txt.model
testeLbpFelibSVM.txt.predict >
resultadoLbpFelibSVM

.predict

Classes possíveis

labels	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9
5	0.212199	0.0143314	0.00741456	0.00714644	0.0915952	0.613157	0.0436371	0.00374805	0.00409676	0.00267477
0	0.680876	0.00303281	0.00352728	0.00199059	0.0692076	0.218749	0.018619	0.00140381	0.00176898	0.000825302
0	0.934503	0.00104625	0.00561463	0.000547298	0.0279716	0.0227777	0.00401205	0.00104242	0.000668837	0.00181567

Classe mais votada

“percentual de retorno” de
cada classe

Redes Neurais Artificiais (RNA)

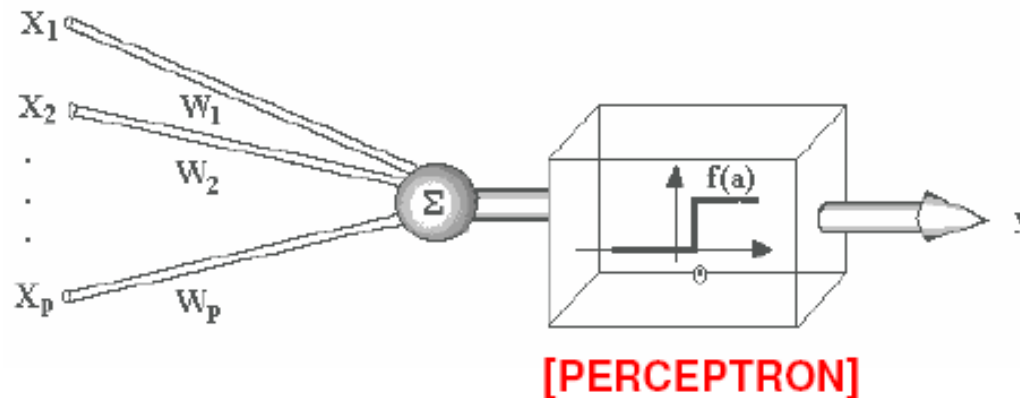
60

- Fornecem um método geral e prático para a aprendizagem de funções de valor real e de valor discreto a partir de exemplos.
- A aprendizagem de RNA é robusta a erros e ruídos nos dados de treinamento.
- Modelo inspirado na aprendizagem de sistemas biológicos (redes complexas de neurônios interconectados.)

Neurônio Artificial

61

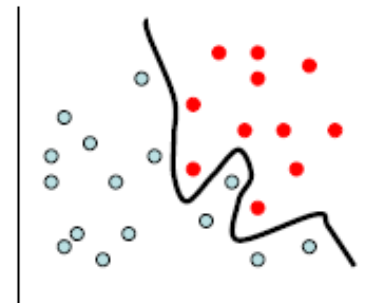
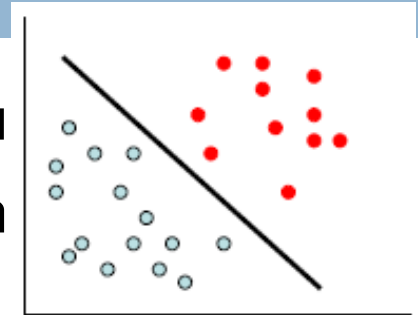
- Sinais são apresentados à entrada.
- Cada sinal é multiplicado por um peso.
- Soma ponderada produz um nível de ativação.
- Se esse nível excede um limite (threshold) a unidade produz uma saída.



Neurônio Artificial

62

- ❑ O perceptron só resolve problemas linearmente separáveis, porém, os problemas reais, muitas vezes são mais complexos.
- ❑ Se for criada uma nova dimensão os problemas tornam-se linearmente separáveis (SVM), em RNA, isso é feito usando camadas escondidas



Multi-Layer Perceptron (MLP)

63

- Refere-se a várias camadas de perceptrons
- A adição de uma camada extra (escondida) entre as camadas de entrada e saída pode ser vista como uma característica a mais que aumenta a dimensionalidade do vetor
- Dado uma quantidade suficiente de neurônios na camada escondida, é possível resolver “qualquer” tipo de problema

Redes Multicamadas

64

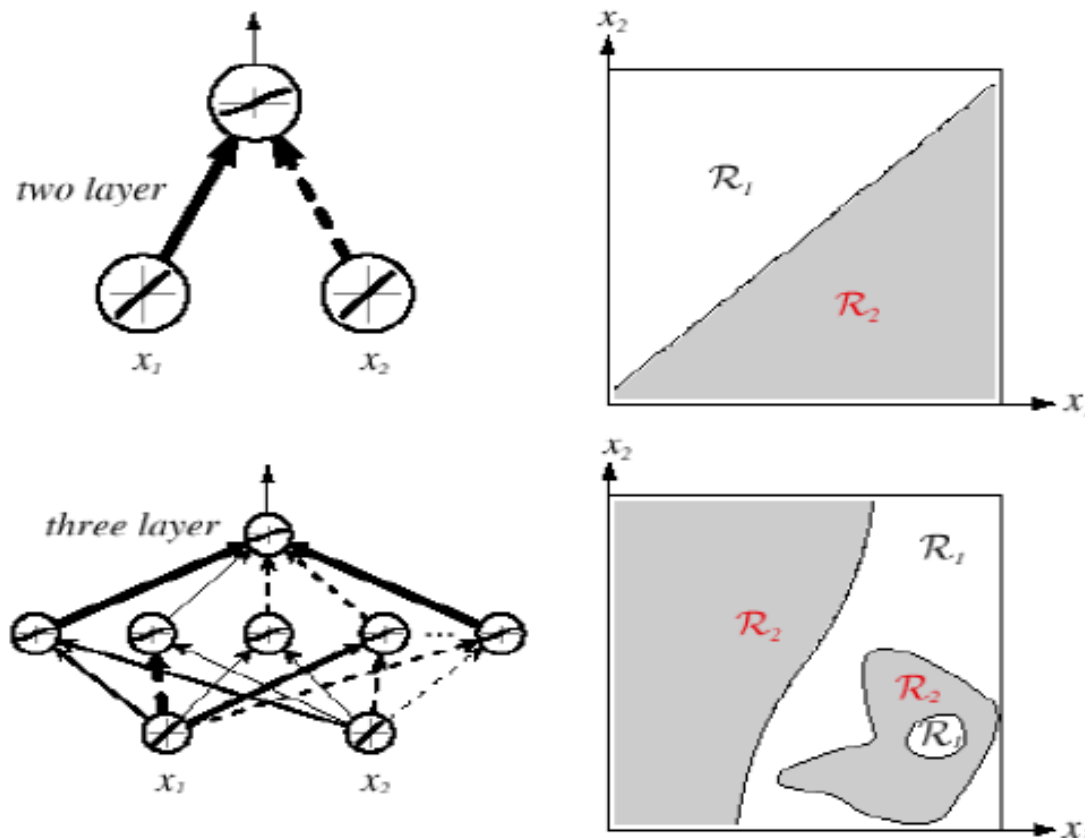


FIGURE 6.3. Whereas a two-layer network classifier can only implement a linear decision boundary, given an adequate number of hidden units, three-, four- and higher-layer networks can implement arbitrary decision boundaries. The decision regions need not be convex or simply connected. From: Richard O. Duda, Peter E. Hart, and David G. Stork, *Pattern Classification*. Copyright © 2001 by John Wiley & Sons, Inc.

Algoritmo Backpropagation

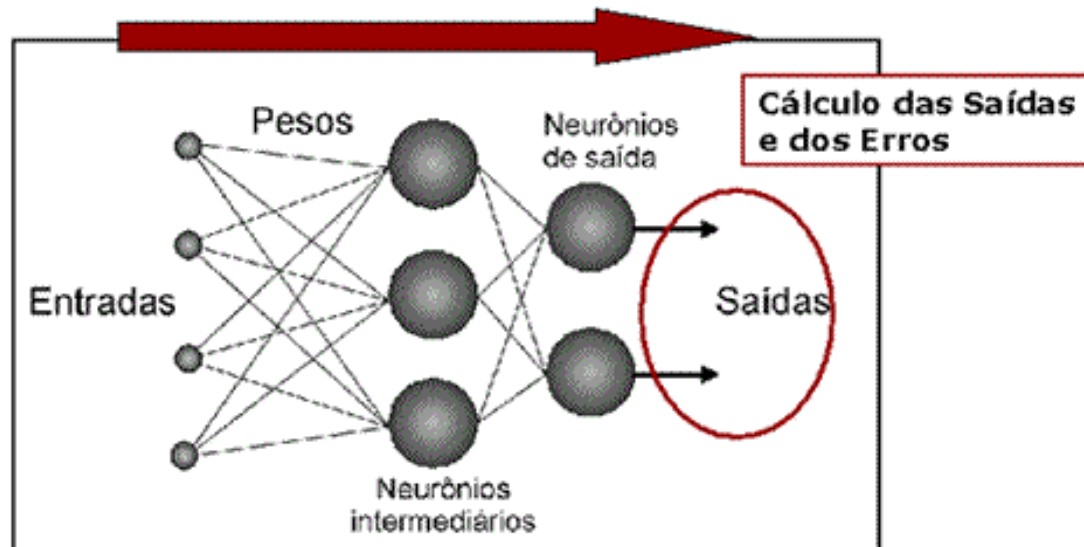
65

- É o algoritmo para treinamento de Redes Multi-Camadas mais difundido
- Pode ser dividido em duas etapas
 - ▣ Propagação
 - ▣ Retropropagação

Propagação

66

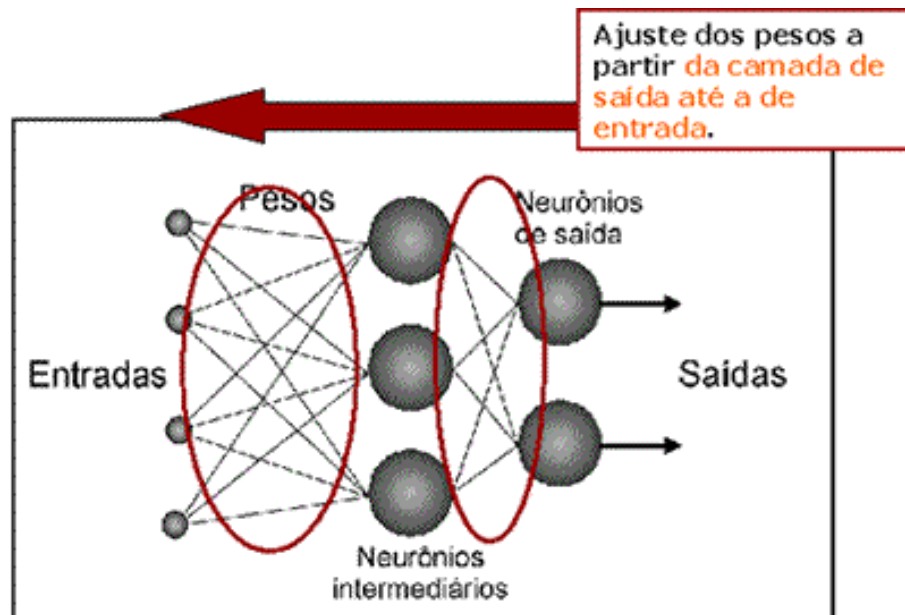
- Depois de apresentado o padrão de entrada, a resposta de uma unidade é propagada como entrada para as unidades na camada seguinte, até a camada de saída, onde é obtida a resposta da rede e o erro é calculado



Retropropagação

67

- Desde a camada de saída até a camada de entrada, são feitas alterações nos pesos sinápticos



Algoritmo Backpropagation

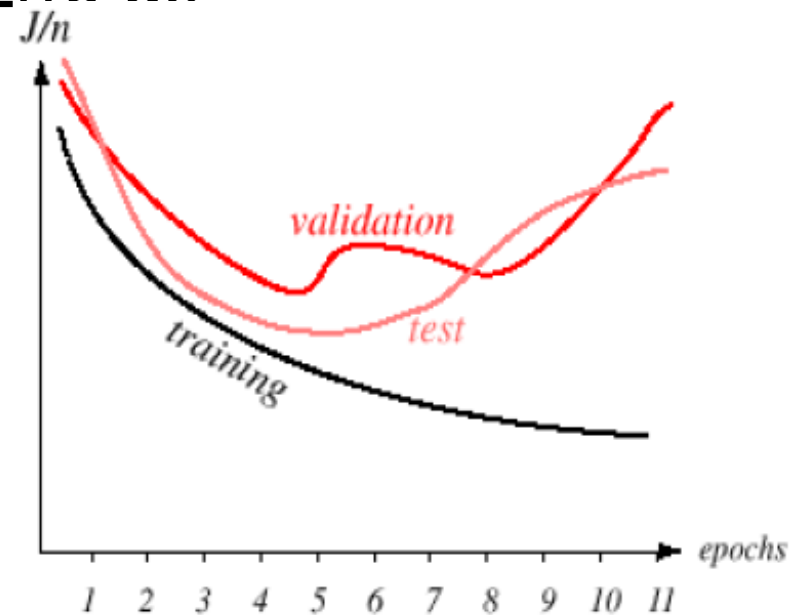
68

- Durante o treinamento apresenta um conjunto de características e o valor da resposta.
- A saída é comparada à resposta e é calculado o erro global da rede, que influenciará na correção dos pesos no passo de retropropagação.
- Apesar de não haver garantias que a rede forneça uma solução ótima para o problema, este processo é muito utilizado por apresentar uma boa solução para o treinamento de MLP

Generalização x Sobreajuste

69

- A linha inferior mostra o decréscimo do erro sobre os exemplos de treinamento em função do número de iterações de treinamento (Erro de Aprendizagem)
- A linha superior mostra o erro medido sobre exemplos de validação (Precisão da Generalização)



Prática

70

- Na pasta javanns tem-se:
 - JavaNNS-win – Simulador de RNA
 - tr300.pat – base de treinamento
 - vl300.pat – base de validação
 - Analyze – Interpretador de resultados JavaNNS
 - Snns – gera os resultados na linguagem C

Treinamento

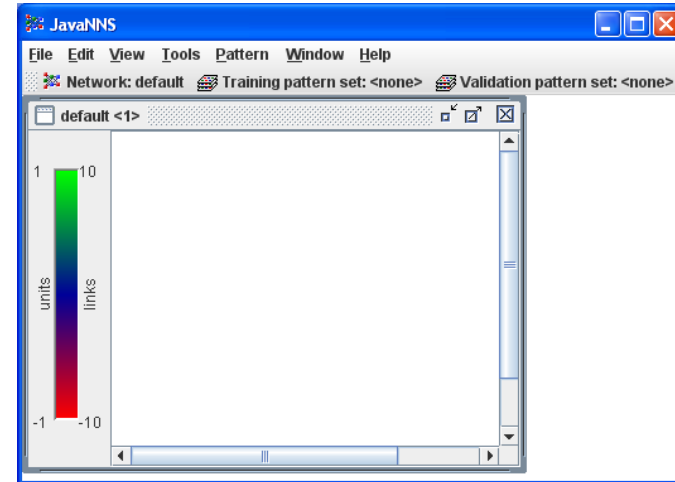
71

- Na base tem-se 300 elementos com 132 características (vetor de entrada) de letras manuscritas, gerando 26 possíveis classes (vetor de saída)
- A arquitetura da rede depende do vetor de característica e do número de classes.
- Para se definir a quantidade de elementos na camada oculta usa-se “tentativa e erro”
 - ▣ Para iniciar $(\text{entrada} + \text{saida})/2 \rightarrow (132+26)/2 = 79$ neurônios na camada oculta.

Construindo a rede

72

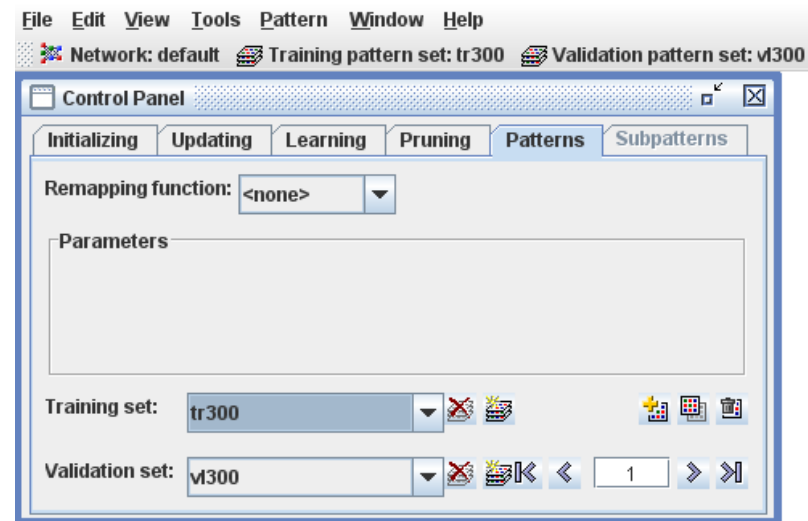
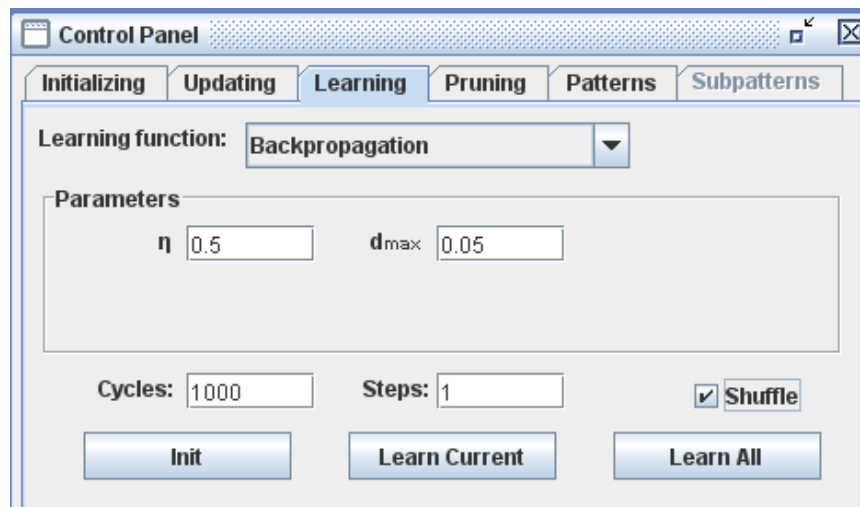
- Abra o JavaNNS
- File->Open
 - ▣ Marque tr300.pat e vl300.pat
- Tools->Create->Layers
 - ▣ Entrada (Height = 132 e Unit Type = Input)
 - ▣ Oculta (Height = 79 e Unit Type = Hidden)
 - ▣ Saída (Height = 26 e Unit Type = Output)
- Tools->Create->Connections
 - ▣ Connect feed-forward



Configurando a Rede

73

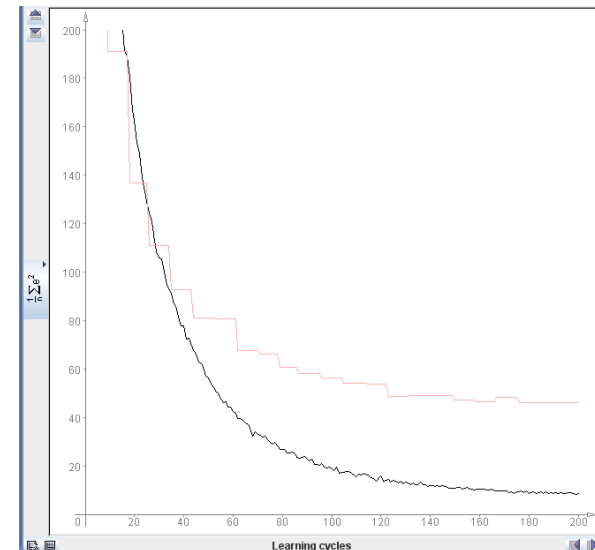
- Tools->Control Panel->Patterns
 - Training set – tr300
 - Validation set – vl300
- Na paleta Learning



Treinando a rede

74

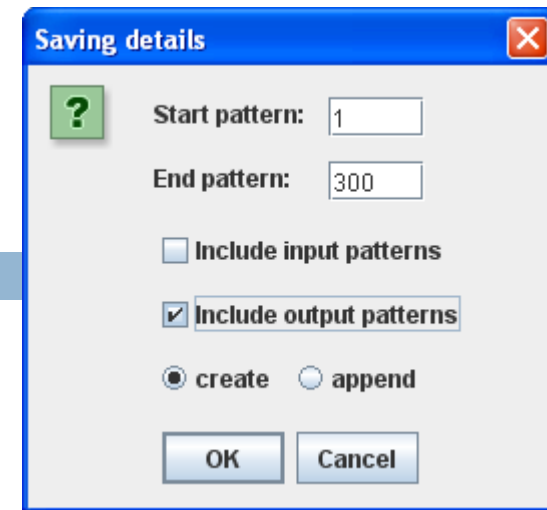
- Antes de iniciar o treinamento minimize a tela da rede (o processo é mais rápido)
- Vá em View->Error Graph
 - ▣ Isso permitirá acompanharmos a evolução do treinamento e validação
 - ▣ Escolha o erro médio quadrático $\frac{1}{n} \sum e^2$
- Clique no botão “Init”
 - ▣ Irá randomizar os pesos iniciais
- Clique no botão “Learn All”



Testando a rede

75

- Salve a rede
 - ▣ File->Save as
- Para testar a rede precisa-se gerar um arquivo de resultado
 - ▣ File->Save data
 - ▣ Inclua os padrões de saída
- Agora para testar os resultados usa-se o programa “Analyze”
 - ▣ Analyze -scvm -e WTA -i arq.res



Resultado da rede

76

```
STATISTICS ( 300 patterns )
wrong      : 1.00 % ( 3 pattern(s) )
right      : 99.00 % ( 297 pattern(s) )
unknown    : 0.00 % ( 0 pattern(s) )
error      : 5.221146
```

```
1ST ORDER STATISTICS FOR CLASS NO. : 0
wrong      : 0.00 % ( 0 pattern(s) )
right      : 100.00 % ( 12 pattern(s) )
unknown    : 0.00 % ( 0 pattern(s) )
```

```
1ST ORDER STATISTICS FOR CLASS NO. : 6
wrong      : 0.00 % ( 0 pattern(s) )
right      : 100.00 % ( 12 pattern(s) )
unknown    : 0.00 % ( 0 pattern(s) )
```

```
1ST ORDER STATISTICS FOR CLASS NO. : 7
wrong      : 16.67 % ( 2 pattern(s) )
right      : 83.33 % ( 10 pattern(s) )
unknown    :  0.00 % ( 0 pattern(s) )
```

```
1ST ORDER STATISTICS FOR CLASS NO. : 15
wrong      : 9.09 % ( 1 pattern(s) )
right      : 90.91 % ( 10 pattern(s) )
unknown    : 0.00 % ( 0 pattern(s) )
```

CONFUSION MATRIX (rows: teaching input, columns: classification)

[illegible]

Outros Exemplos



www.cs.cmu.edu/afs/cs/project/alv/www/index.html

0:30

3:00

5:30

www.bostondynamics.com



<https://www.youtube.com/user/BostonDynamics>

Exercícios

78

- Usando a base de letras, e as características extraídas na semana passada, apresente um relatório com as matrizes de confusão e os resultados usando ao menos dois classificadores