

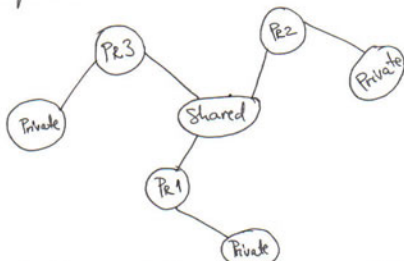
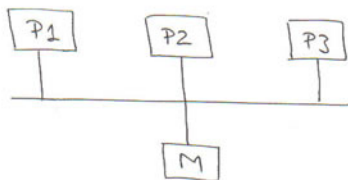
→ A în dreapta, B în jos;
fiecare înmulțește ce a primit

inițializare minimală

SPM.18

Standardul MPI

Open MPI se adresează sist. multiprocesor.



Fiecare fir de execuție beneficiază de un set de variabile proprii. Ptr. comunicare & memoria partajată.

Oricum am face implementarea, MPI vor avea o zonă privată de mem. și vor partaja o zonă comună, alături de progr. multitasking, astfel la progr. pe proces.

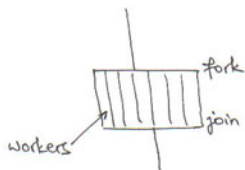
Stdul. MPI e un stdul. deschis → www.openmp.org

Standardul își propune:

→ standardizarea directivelor de calcul // (C/C++ & Fortran) ⇒ nu se creează cu reg. critice, bariere, etc → toate instrucțiunile sunt aduse în aceste directive;

→ mai 3 sr librări accesibile care permit apelarea unor funcții, ptr. a rafina programarea || → semafoare, bariere, etc.

Standardul e de tipul Fork-Join. Directiva Fork împarte (sparge) procesul principal în m. multe fire paralele. Când s-au sincronizat, acestea se unesc din nou (Join).



MP initial e master, MPs. ulterioare sunt workers. Toți workers formează o echipă (team). Masterul este singurul care define ID-urile de proces ale tuturor workers → master este sg. care poate face handle.

Ex: • directive încep cu #pragma omp. Urmează clauzele.

#pragma omp parallel for default(none) private(i,j,sum)
shared(m,n,a,b,c)

```
for(i=0; i<m; i++) // m multe utrx. cu vector
{
    sum=0;
    for(j=0; j<n; j++)
        sum = sum + b[i][j] * c[j];
    a[i] = sum;
}
```

directiva parallel → specifică cum va fi executată secțiunea; ~~for~~

for → specif. că sect. se va exe. || ptr. toate procesele

default(none) → face referire la cum sunt considerate variabilele

proc. menținerea acestei secțiuni
nu se folosesc (aici se ignoră tot ce a fost declarat anterior
în secțiunea de calcul ||)

shared → setul de var. din mem. comună (var. comune)

private → dtle. separate ale fiecărui fir de exe. (copii distincte ptr. fiecare)

Acest std. permite ca un progr. scris în C sub Linux compatibil OpenMP să fie portat pe o platf. C sub Windows compatibil OpenMP.

Aceste directive ne scutesc de testarea situațiilor de deadlock etc. (elimină analiza de pb apărând la programarea || ptr. că librăriile sunt perfect sigure).

3 directive legate de ~~de~~ granularitate \rightarrow câte ~~lips~~ sunt, câte taskuri \rightarrow procese
pb. rezolvate automat.

La compilare, for-ul inițial e defăcut, în equl. mcare avem 2 ~~lips~~, m
2 for-uri separate: $\left\{ \begin{array}{l} \text{for } (i=0; i < \lfloor \frac{m}{2} \rfloor; i++) \\ \text{for } (i = \lfloor \frac{m}{2} \rfloor + 1; i < m; i++) \end{array} \right\} \Rightarrow$ for a fost distribuit
la compilare

[parallel arată că instr. urm. va fi exe. în ||]

Granularitatea poate fi specific de programator, dar în equl. m care
nu e specific, compilatorul împarte automat totul la câte fire de execuție
avem.

! La exam: sub. legat de \uparrow e făcut de Radu Nedraaru \Rightarrow nu va
de teorie!!! \Rightarrow tb. citite tutorialele (unul bun e cel de la SUN).
(ce a predat azi)

Ex.: #pragma omp parallel if (conditie) ...

Rularea efectivă pe o anumită mașină elosată mreama
compilatorului (nu se pune pb. de câte lips. am) \Rightarrow de vreau exe. || mai
mult de pr. nivel, nu mai pot vedea (verifica) ce face compilatorul

#pragma omp parallel if (cond) default (none) ~~shared(m, a, b, c, x, y, z)~~
shared(m, a, b, c, x, y, z) private(f, i, scale)

{ #pragma omp for // restul e precizat mai târziu \uparrow
{ for (i=0; i < m; i++) // acest for se distribuie
z[i] = x[i] + y[i];
}

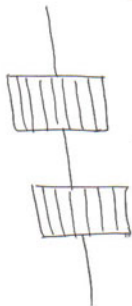
} #pragma omp for nowait // de vreau să nu se sincronizeze
// automat procesele

\downarrow
un thread executat nu mai tb. să se
aștepte și pe celelalte

Obs.: când paralelizarea se face ptr. un set f. mic de dte., e
mai avantajos calculul ||.

var. private \rightarrow au durată de viață limitată la durată firului de exe.
(X mai târziu și după execuția firului respectiv)

var. shared → sunt vizibile tuturor firelor de execuție, cu specificații specifice fiecărui fir; apoi au o stare nedefinită.



→ așa se comportă programul de mai sus; tot ce e în afara progr. e cu totul altceva.

Ex.: Dacă vrem să fol. o var. de dinaintea lui `#pragma...` 2 opțiuni private:

`A = 10;` // va fi viz. în toate firele de execuție

`#pragma omp parallel for private(i) firstprivate(A) lastprivate(B)`

→ B va fi disponibil și după exe. threads

va fi dat de ultimul thread care se încheie

private, ptr. că se fac copii după val. respective

Dc. în loc de `private(i)` am default atunci `A = 10` nu va fi modificat (când toate threads s-au încheiat, `A = 10` este viz. în continuare).

default (none) → `A = 10` nu este folosită, adică se fac copii după ea, și se folosesc acele copii.

O altă directivă este reduction (operator: list) → se face o colectare a mai multor valori din threadsuri.

listă parametri

crează o var. private ptr. fiecare thread și fol. respectiva operație

Ex.: `#pragma omp parallel`

• for // încercă paralelizare de date.

• sections // permite distribuția → paralelizare funcțională (altă secv. de instr. în alt fir)

• single // secv. de instr. e exe. în master → nu creează alt fir

Deci în locul lui for se poate folosi oricare din celelalte două:
fortarea granularității:

#pragma omp parallel schedule

static (chunk)
dynamic (chunk)
guided (chunk)

↳ secvența de împărțire

ex: chunk = 2:

P ₁	P ₂
0-1	2-3
4-5	6-7
⋮	⋮

de 0-1 nu s-ar fi terminat ar fi primit tot P₂ pe 4-5

Compilatorul face împărțirea constantă a volumului de lucru ptr fiecare thread. Dar de avem intr. sup./inf. Δ unele threads muncesc, altele nu ⇒
⇒ schedule se fol. ptr remediere.

Schedule

- static: distribuția se face la compilare
- dynamic: la rulare → librărie permite
- guided: implem. unor controale referitoare la gestiunea proceselor

chunk = setul de dte. / nr. de procesoare

La guided alocarea se face ca și la dynamic, dar P₁ și P₂ primesc câte o porție variabilă, iar această porție e redusă exponențial.

Mecanisme de barieră:

```
for { for (i=0; i<N; i++)  
    a[i] = b[i] + c[i];  
}  
for { for (i=0; i<N; i++)  
    d[i] = a[i] + b[i]  
}
```

⇒ apare dependența de dte.!

⇒ tb. declarate o barieră care așteaptă încheierea (t) proces diferit de master (sincronizare forțată a proceselor, până rămâne doar masterul)

Bariera: #pragma omp barrier

Dacă nu pun no wait toate procesele aşteaptă \rightarrow pun no wait şi apoi o barieră forţată care nu permite trecerea procesului master până când toate celelalte nu sunt gata. În mod implicit fiecare ~~for~~ are deja o barieră deja setată.

Ex.: directive sections, fiec. proces calc. un termen al unei sume (paralel)

#pragma omp critical

sum = sum + ...

/* în mom. acesta, în bucata asta de cod se efectuează un sg. task
 \rightarrow nu e foarte eficient */

Şi directive de operaţie atomice:

#pragma omp atomic // tot ce urmează nu poate fi întrerupt

#pragma omp ordered // op. din secţiunea respectivă sunt serializate

#pragma omp flush // asigură coerenţa unei var. comune
// are referire la mem. cache

Variable compiler \rightarrow pot fi modificate

OMP_NUM_THREADS \rightarrow câte fire de execuţie pot fi rulate în ||
(implicit 2)

OMP_SCHEDULE \rightarrow nr. iteraţii

OMP_DYNAMIC \rightarrow implicit e true (alocarea se face dinamic)

OMP_NESTED \rightarrow dc. se acceptă sau nu implicarea de directive ||
(implicit e FALSE)

Pe lângă aceste directive, se mai poate lucra cu funcţii incluse în bibliotecă:

Ex.: omp_lib.h (omp-lib.h)

omp_init_locks

--destroy--

--set--

omp_user_locks

Mai sunt disponibile şi parametri ce pot fi modifica dinamice în timpul rularii: