

# 1. Primeras definiciones

## Definición 1.1

Sea  $X$  un conjunto tal que  $X \neq \emptyset$ . Una aplicación  $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}$  es una métrica o distancia definida en  $X$  si cumple las siguientes propiedades:

- (D.1)  $d(x, y) \geq 0 \quad \forall x, y \in X.$
- (D.2)  $d(x, y) = 0 \iff x = y \quad \forall x, y \in X.$
- (D.3)  $d(x, y) = d(y, x) \quad \forall x, y \in X.$
- (D.4)  $d(x, z) \leq d(x, y) + d(y, z) \quad \forall x, y, z \in X.$

El par  $(X, d)$  recibe el nombre de *espacio métrico*. El número real  $d(x, y)$  recibe el nombre de *distancia de  $x$  a  $y$* . El axioma (D.4) suele llamarse *desigualdad triangular*.

## Definición 1.2

Sean  $(X, d)$  un espacio métrico y  $Y \neq \emptyset$  con  $Y \subseteq X$  un subconjunto. Se considera la restricción

$$d|_{Y \times Y} : Y \times Y \longrightarrow \mathbb{R}, \quad (y, y') \mapsto d(y, y').$$

La aplicación  $d|_{Y \times Y}$  es una métrica en  $Y$  que recibe el nombre de *métrica inducida* por  $d$ . El espacio métrico  $(Y, d|_{Y \times Y})$  se llama *subespacio métrico* de  $(X, d)$ .

## Definición 1.3

Sea  $(X, d)$  un espacio métrico,  $x \in X$  y  $\varepsilon \in \mathbb{R}$  con  $\varepsilon > 0$ . Se definen:

$$\begin{aligned} B_d(x, \varepsilon) &:= \{y \in X : d(x, y) < \varepsilon\} && \text{(bola abierta de centro } x \text{ y radio } \varepsilon\text{),} \\ D_d(x, \varepsilon) &:= \{y \in X : d(x, y) \leq \varepsilon\} && \text{(disco cerrado de centro } x \text{ y radio } \varepsilon\text{),} \\ S_d(x, \varepsilon) &:= \{y \in X : d(x, y) = \varepsilon\} && \text{(esfera de centro } x \text{ y radio } \varepsilon\text{).} \end{aligned}$$

## Notas

**Nota 1.1** Cuando no haya lugar a confusión se omitirá el subíndice que indica la métrica.

**Nota 1.2** Propiedades elementales (para  $\varepsilon, \varepsilon_1, \varepsilon_2 > 0$ ):

1. Si  $0 < \varepsilon_1 \leq \varepsilon_2$  entonces  $B_d(x, \varepsilon_1) \subseteq B_d(x, \varepsilon_2)$ .
2.  $S_d(x, \varepsilon) \cap B_d(x, \varepsilon) = \emptyset$  para todo  $\varepsilon > 0$ .
3.  $D_d(x, \varepsilon) = S_d(x, \varepsilon) \cup B_d(x, \varepsilon)$  para todo  $\varepsilon > 0$ .