

Embedded System Software 과제 2

(과제 수행 결과 보고서)

과목명: [CSE4116] 임베디드시스템소프트웨어

담당교수: 서강대학교 컴퓨터공학과 박 성 용

학번 및 이름: 20181625, 남현준

개발기간: 2024. 05. 03. -2024. 05. 17.

최 종 보 고 서

I. 개발 목표

- 각 과제마다 주어지는 주제를 바탕으로 본 과제에서 추구하는 개발 목표를 설정하고 그 내용을 기술할 것.

과제 2에서는 수업에서 배운 내용을 바탕으로 실습에서 사용하는 Achorimx 보드의 FPGA 모듈을 활용해 타이머의 디바이스 드라이버 및 관련 테스트 응용 프로그램의 개발을 목표로 한다.

개발 과정에서, 응용 프로그램은 디바이스 드라이버를 기존의 방식이 아닌 ioctl 을 통해 타이머 디바이스의 제어를 하게 된다. ioctl 을 통해 전달된 구동 옵션을 이용해 input 으로 주어지는 초기값을 기준으로 타이머의 초기화를 진행하고, 그 후 추가적인 ioctl 을 통해 타이머 디바이스가 명세서의 세부기능에 맞게 구동될 수 있도록 구현을 진행한다.

II. 개발 범위 및 내용

- 자신들이 설계한 개발 목표를 달성하기 위하여 어떠한 내용의 개발을 수행할 지 그 범위와 개발 내용을 기술할 것.

가. 개발 범위

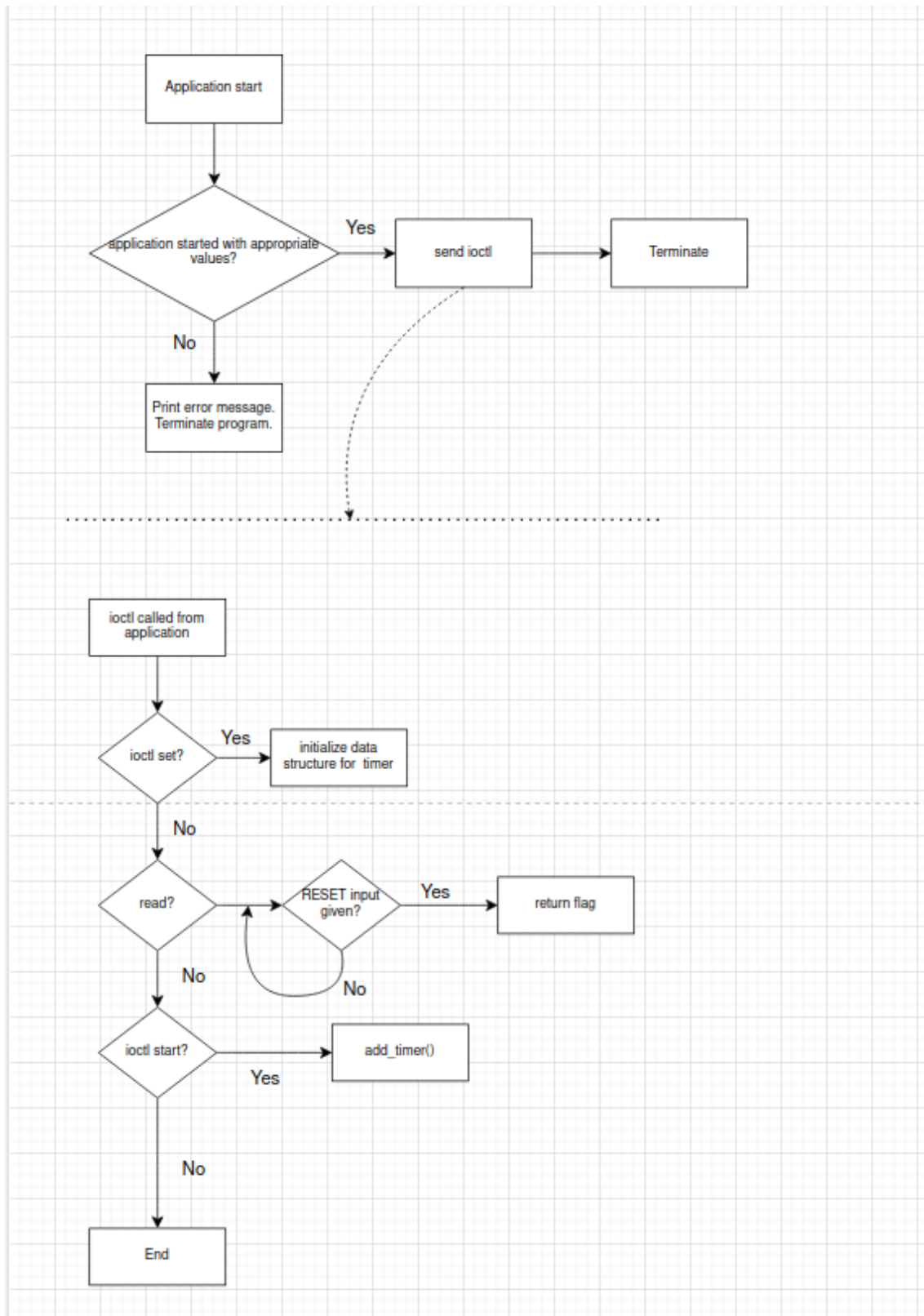
A. 응용 프로그램

타이머 디바이스의 구동에 사용될 초기값들을 입력받고, ioctl 을 통해 device driver 에 특정 요청을 전달하는 응용 application 의 개발을 진행한다. ioctl 을 통해 전달되는 명령은 두 가지로, 초기값을 전달하여 타이머 디바이스의 initialization 을 진행하는 명령과 타이머 디바이스에 설정된 값을 이용한 실제 구동 명령을 내리는 ioctl 이 구현될 것이다.

B. 타이머 디바이스 드라이버

타이머 디바이스의 제어를 하게 되는 device driver 를 개발한다. 응용 프로그램으로부터 전달받는 값으로 임베디드 보드에 있는 FPGA 모듈들의 초기화를 진행하거나, 타이머 디바이스의 구동 명령을 받아 정의한 로직대로 타이머 디바이스가

구동될 수 있도록 한다.



나. 개발 내용

A. 응용 프로그램

타이머 디바이스에 명령을 내리게 될 `ioctl()`와 관련된 개발을 진행한다. 과제 명세서에서 타이머 디바이스는 `/dev/dev_driver` 라는 이름을 가진다고 명시되어 있고, 이에 따라 `/dev/dev_driver` 에 대해 `open()`, `ioctl()`, `read()`, `close()`를 수행할 수 있도록 개발을 진행한다. 이 과정에서 `ioctl` 을 통해 전달되는 명령 중, 타이머 디바이스의 초기화와 관련된 부분에서 `TIMER_INTERVAL` 이 1 ~ 100, `TIMER_CNT` 가 1 ~ 200, `TIMER_INIT` 가 0001 ~ 8000 (입력 값이 00X0 과 같이 0 이 3 개, 1 ~ 8 범위의 숫자 1 개로 구성)의 범위를 가짐을 유의하고 해당 부분에 대해 예외 처리가 진행될 수 있도록 한다.

B. 타이머 디바이스

명령을 받게 되면, 타이머 디바이스는 다음과 같은 FPGA 모듈에 대해 제어를 하게 된다 :

1. DOT
2. FND
3. LCD
4. LED
5. PUSH_SWITCH

과제 명세서와 함께 주어진 과제 2_driver 의 내용을 참고하여 `ioremap()`, `iounmap()`과 같은 함수들을 이용해 FPGA 모듈을 memory mapped I/O 방식으로 활용될 수 있도록 physical address 에 매핑을 진행하고, `outw()` 함수를 통해 모듈에서 사용될 내용이 write 될 수 있도록 한다.

FPGA 모듈의 제어를 하는 과정에서 다음과 같이 작동될 수 있도록 한다.

- 사용하는 타이머 디바이스는 `/dev/dev_driver`, `dev_driver.ko` 를 통해 driver 의 설치, 제거 및 사용될 수 있도록 한다.
- 타이머 디바이스의 register 사용하는 device type 은 character device, Major number 는 242 로 설정하도록 한다.
- `ioctl` 을 통해서 전달되는 초기값에서 `TIMER_INTERVAL` 은 1 ~ 200, `TIMER_CNT` 는 1 ~ 200, `TIMER_INIT` 은 0001 ~ 8000 사이의 범위에서만

전달될 수 있도록 하고 범위를 벗어나거나 조건에 어긋나는 경우 디바이스를 초기화하는 것이 아닌 에러를 출력하고 응용 프로그램이 종료될 수 있도록 한다.

- TIMER_INTERVAL 이 0 이 되기 전까지, 매 interval 마다 FPGA 모듈을 제어하고 갱신된 값이 모듈을 통해 출력될 수 있도록 한다.
- FND 에 출력되는 값은 매 interval 마다 현재 0 이 아닌 값에서 1 증가된 값으로 갱신될 수 있도록 한다. 만약, 현재 digit 의 값이 8 이라면 다음 값은 9 가 아닌 1 이 되도록 설정하도록 한다. 초기에 입력 받았던 값을 기준으로 digit 이 증가하며 기존 값과 같은 값이 되는 경우 digit 의 위치를 한 칸 오른쪽으로 이동시킬 수 있도록 한다. 가령, 기존 값이 8 이었던 경우 1 ~ 7 까지 1 바퀴를 돈 다음 8 로 갱신되는 순간, shift right 와 유사하게 FND 의 4 digit 을 기준으로 1 칸 오른쪽으로 이동될 수 있도록 한다. 현재의 0 이 아닌 digit 의 위치가 000X, 즉 가장 오른쪽이었던 경우 X000 이 될 수 있도록 한다.
- DOT 에 출력되는 값은 현재 FND 에 출력되는 00X0 과 같은 4 digit 중, 0 이 아닌 값과 같은 값을 DOT 모듈 상에 출력될 수 있도록 한다. 가령, 0020 이 현재 FND 에 출력된 상태라면 DOT 모듈에는 2 가 출력되어야 한다.
- LCD 는 총 32 length 이며 첫 16 character 가 LCD 의 첫 번째 줄, 다음 16 character 가 LCD 의 두 번째 줄에 출력되는 내용을 담게 된다. 첫 번째 줄에는 본인의 학번을 좌측 정렬, 응용 프로그램을 통해 전달받게 되는 TIMER_CNT 의 값을 우측 정렬로 표시될 수 있도록 한다. 가령, 본인의 학번이 “2018XXXX”, 전달 받은 TIMER_CNT 가 100 인 경우 “2018XXXX 100”이 될 수 있도록 하며, 이외의 칸은 ‘ ’, 즉 공백으로 채워지도록 하여 가독성에 지장이 가지 않도록 한다. 이 중, TIMER_CNT 의 경우, ioctl 을 통해 구동 명령이 주어지는 경우, 매 interval 마다 값이 감소하게 되며 감소한 값에 맞게 적절히 right-align 하고 갱신된 값을 LCD 의 첫 번째 줄에 반영할 수 있도록 한다.
- LCD 의 두 번째 줄에는 본인의 이름 이니셜 3 자가 들어가게 된다. 이니셜의 경우 매 interval 마다 오른쪽/왼쪽으로 1 칸씩 이동될 수 있도록 한다. 초기에 이동하는 방향은 오른쪽으로 마지막 이니셜이 32 번째 index 에 오는 순간 이동 방향을 바꾸게 된다. 마찬가지로 이니셜이 왼쪽으로 1 칸씩 이동하는 경우, 첫 번째 이니셜이 16 번째 index 에 오는 경우 이동 방향을 바꾸게 된다.
- LED 의 경우, DOT 에 표현된 digit 에 해당되는 값과 같은 번호인 LED 가 turn on 될 수 있도록 한다.

- TIMER_CNT 회만큼 타이머 디바이스가 적절하게 수행되며 FPGA 모듈을 제어한 다음, FND 를 0000, DOT 와 LED 를 turn off 할 수 있도록 한다. LCD 의 경우 “Time’s up! 0WnTurn off in x…”을 출력하도록 하며 이 중, x 는 3 으로 설정되어 3 초 후에 LCD 의 내용을 clear 하게 된다. X 의 경우 interval (= 1 second)마다 값이 감소하며 0 이 되는 순간 LCD 가 clear out 될 수 있도록 timer 를 설정한다.

III. 추진 일정 및 개발 방법

- 자신들이 설정한 개발 목표를 달성하기 위한 개발 일정을 설정하고, 각 요소 문제를 해결하기 위해서 어떤 방법을 사용할 지 기술할 것.

가. 추진 일정

2024.05.03: 명세서 정독

2024.05.04 ~ 2024.05.17: 타이머 디바이스 application, device driver 구현

2024.05.18: 보고서 작성

다. 개발 방법

A. 응용 어플리케이션

응용 어플리케이션에서는 target device 에서 host 에서 compile 한 실행파일을 실행할 때 TIMER_INTERVAL, TIMER_CNT, TIMER_INIT 의 값을 같이 argument 로 넘겨주게 된다.

이 때, argument 의 수가 총 4 개가 되어야 하고, TIMER_INTERVAL 은 1 ~ 100, TIMER_CNT 는 1 ~ 200, TIMER_INIT 은 0 이 3 개, 0 이 아니고 1 ~ 8 의 범위의 숫자 하나로 구성되어 있어야 한다. 해당 조건을 만족하지 못하는 경우, error message 가 출력될 수 있도록 하고 응용 프로그램을 종료한다.

```
if (argc < 4 || argc > 4) {  
    printf("usage: ./app TIMER_INTERVAL[1-100] TIMER_CNT[1-200] TIMER_INIT[0001-8000]\n");  
    return -1;  
}
```

```

//check conditions. If conditions given to **argv is out of range, terminate program
if (TIMER_INTERVAL <= 0 || TIMER_INTERVAL > 100 || TIMER_CNT <= 0 || TIMER_CNT > 200) {
    printf("usage: ./app TIMER_INTERVAL[1-100] TIMER_CNT[1-200] TIMER_INIT[0001-8000, three zeros and one non-zero]\n");
    return -1;
}

int i, cnt = 0;
for(i = 0; i < 4; i++){
    if(argv[3][i] == '0') cnt += 1;
    if(argv[3][i] < '0' || argv[3][i] > '8'){
        printf("usage: ./app TIMER_INTERVAL[1-100] TIMER_CNT[1-200] TIMER_INIT[0001-8000, three zeros and one non-zero]\n");
        return -1;
    }
}

if(cnt != 3){
    printf("usage: ./app TIMER_INTERVAL[1-100] TIMER_CNT[1-200] TIMER_INIT[0001-8000, three zeros and one non-zero]\n");
    return -1;
}

```

입력에 문제가 없었을 경우, ioctl 을 통해 입력받은 TIMER_INTERVAL, TIMER_CNT, TIMER_INIT 을 바탕으로 타이머 디바이스의 초기화를 진행할 수 있도록 한다.

```

char options[15];
sprintf(options, "%03d %03d %04d", TIMER_INTERVAL, TIMER_CNT, TIMER_INIT);

ioctl(fd, IOCTL_SET, options);

```

이후, while()문과 read()를 통해 Achroimx 보드의 Reset 버튼이 눌러지는지 device driver 를 통해 모니터링을 하다가 Reset 입력이 주어지는 경우 while()문을 탈출하여 ioctl 을 통해 타이머 디바이스의 구동이 시작될 수 있도록 한다.

```

while(1){
    usleep(400000);
    int res = read(sw_dev, &push_sw_buff, sizeof(push_sw_buff));
    for(i=0;i<9;i++) {
        printf("[%d] ",push_sw_buff[i]);
    }
    printf(" res : %d\n", res);
    if(res == RESET_RECEIVED && push_sw_buff[0] == 80)
        break;
}
close(sw_dev);

fd = open(DEVICE_PATH, O_WRONLY);
ioctl(fd, IOCTL_START);

```

ioctl()을 성공적으로 전송했다면 close()를 통해 driver file 을 닫고 응용 프로그램이 종료될 수 있도록 한다.

B. 타이머 디바이스

타이머 디바이스의 작동을 제어할 디바이스 드라이버를 구현한다. 타이머 디바이스는 FND, DOT, LCD, PUSH_SWITCH, LED 를 제어할 수 있어야 한다. 이를 가능하게 하기 위해 디바이스 드라이버의 설치가 진행되는 `init()` 함수에서 FPGA 모듈들을 제어할 수 있도록 모듈의 physical address 와의 매핑을 진행한다.

```
/* physical mapping of fpga modules */
fpga_dot = ioremap(FPGA_DOT_ADDR, 0x10);
if(fpga_dot == NULL){
    printk(KERN_ERR "physical mapping unsuccessful.\n");
    return -1;
}

fpga_fnd = ioremap(FPGA_FND_ADDR, 0x02);
if(fpga_fnd == NULL){
    printk(KERN_ERR "physical mapping unsuccessful.\n");
    return -1;
}

fpga_lcd = ioremap(FPGA_LCD_ADDR, 0x01);
if(fpga_lcd == NULL){
    printk(KERN_ERR "physical mapping unsuccessful.\n");
    return -1;
}

fpga_led = ioremap(FPGA_LED_ADDR, 0x32);
if(fpga_led == NULL){
    printk(KERN_ERR "physical mapping unsuccessful.\n");
    return -1;
}

fpga_push_switch = ioremap(FPGA_PUSH_SWITCH, 0x18);
if(fpga_push_switch == NULL){
    printk(KERN_ERR "physical mapping unsuccessful.\n");
    return -1;
}
/* physical mapping end */
```

디바이스 드라이버의 등록을 진행하며 `init()`에서 `register_chrdev()`를 호출해 유효한 디바이스 드라이버로 등록되며 `exit()`에서의 `unregister_chrdev()`를 통해 유효한 디바이스 드라이버의 목록에서 삭제된다. 한편, 응용 프로그램에서 주어지는 명령에 대해 `file_operations` 를 정의하는 `driver_fops` 구조체에서 특정 작동에 실행되는 함수를 현재 구현하는 driver module 에 구현된 함수로 지정하여 해당 함수에 정의된 작동을 할 수 있게 된다.


```
static struct file_operations driver_fops = {
    .owner = THIS_MODULE,
    .read = driver_read,
    .open = driver_open,
    .release = driver_release,
    .unlocked_ioctl = driver_ioctl,
};
```

타이머의 작동에 필요한 자료구조를 정의한다. 해당 과제에서는 timer 의 interval, 작동 횟수등이 주어지며 이를 interval, cnt 에 저장하도록 한다. 타이머가 interval 이 지남에 따라 FPGA 모듈의 값도 갱신되는데 이 때, FND 의 경우 현재 값이 00X0 이고 $(X+1) \% 8 \sim (X-1) \% 8$ 의 범위로 갱신되었다면 다음 갱신에는 000X 로 갱신되어야 한다. 이를 수월하게 관리할 수 있도록 init 을 선언했고 해당 변수에서 TIMER_INIT 으로 전달되는 값을 관리하게 된다.

그 외에도 LCD 의 제어에 필요한 본인의 학번, 이니셜을 관리하기 위해 st_id 와 name_initial 을 선언했고 first_initial, last_initial, dir 을 통해 현재 LCD 가 타이머의 interval 이 지남에 따라 어느 방향으로 갱신될 지 관리할 수 있도록 했다.

```
//Timer data structure
typedef struct _timer{
    struct timer_list timer;
    int interval;
    int cnt;
    int cnt_tmp;
    char init[5];
    int origin_num;

    char st_id[9];
    char name_initial[4];
    char lcd_timer_cnt[4];
    char first_initial;
    char last_initial;
    int start_idx;
    int dir;
    int lcd_timer_cnt_len;
}TIMER;

TIMER timer, timer2;
```

driver_ioctl()함수에서는 응용 프로그램에서 ioctl() 명령이 주어지는 경우, 전달된 parameter 중 cmd 의 값에 맞게 작동이 처리될 수 있도록 한다. 명령에는 두 가지 종류가 있고 각각 IOCTL_SET 과 IOCTL_START 이다.

```
//MACRO for ioctl command
#define IOCTL_SET_IOW(DRIVER_MAJOR_NUMBER, 0, char*)
#define IOCTL_START_IO(DRIVER_MAJOR_NUMBER, 0)
```

IOCTL_SET 은 응용 프로그램을 통해 전달된 TIMER_INTERVAL, TIMER_CNT, TIMER_INIT 을 값을 이용해 앞서 언급한 타이머에서 사용하는 자료구조의 초기화를 진행한다. 응용 프로그램에서 전달되는 string 에 해당 정보들이 저장되어 있고, 적절히 3, 3, 4 의 길이를 토대로 자료구조에 저장될 수 있도록 한다.

```
/* Parse TIMER_CNT passed from user application */
for(i = 6; i >= 4; i--){
    lcd_str[j] = str[i];
    timer_cnt[j] = str[i];
    j--;
}

/* Parse TIMER_INTERVAL passed from user application */
j = 0;
char timer_interval_str[4];
char timer_init[5];
for(i = 2; i >= 0; i--){
    timer_interval_str[i] = str[i];
}
}
```

```
/* Parse TIMER_INIT passed from user application */
j = 0, timer_val = 0;
for(i = 8; i < 12; i++){
    timer_init[j] = str[i];
    if(timer_init[j] != '0') timer_val = timer_init[j] - '0';
    printk("%c", timer_init[j]);
    j++;
}
timer_init[4] = '\0';
```

TIMER_CNT 로 전달되는 값을 통해 해당 문자열의 길이를 구한다. 해당 정보는 후에 interval 이 지나며 LCD 에 표시되는 TIMER_CNT 의 정보를 갱신하는 것에 사용된다. 학번, 이니셜 등을 LCD 의 갱신에서 사용될 수 있도록 자료구조의 초기화를 진행하며 해당 작업을 마쳤다면 타이머 디바이스에서 사용할 fpga 모듈들의 초기화와 타이머의 초기화 진행될 수 있도록 한다.

```

//timer_cnt_len is used to update TIMER_CNT shown on LCD.
printk("timer count : %d\n", timer_count);
int timer_cnt_len;
if(timer_count < 10){
    timer_cnt_len = 0;
}
else if(timer_count < 100){
    timer_cnt_len = 1;
}
else
    timer_cnt_len = 2;

```

```

// /* Initialize timer values */
printk("Setting initial values of timer\n");
timer.interval = timer_interval;
timer.cnt = timer_count;
strcpy(timer.init, timer_init);
timer.origin_num = timer_val;
strcpy(timer.st_id, "20181625");
strcpy(timer.name_initial, "NHJ");
strcpy(timer.lcd_timer_cnt, timer_cnt);
timer.dir = 2;
timer.first_initial = timer.name_initial[0];
timer.last_initial = timer.name_initial[2];
timer.start_idx = 16;
timer.lcd_timer_cnt_len = timer_cnt_len;
printk("Setting initial values of timer done\n");
/* Timer initialization done */

```

IOCTL_START 의 경우, 응용 프로그램에서 명령이 주어질 때 실제로 구동이 진행되도록 하며 driver_set()을 호출하는 것으로 timer 를 등록해 interval 이 지날 때마다 timer 에 등록된 function 의 작동이 수행될 수 있도록 한다.

```

case IOCTL_START:
    /* start timer device */
    driver_set();
    break;

```

```

/*
| driver_set(void) : Initialize timer and add timer to timer list.
*/
void driver_set(){
    printk("driver_set()\n");
    /*
    | Initialize timer and add timer to timer list
    */
    init_timer(&timer.timer);
    timer.timer.data = (unsigned long)&timer;
    timer.timer.expires = get_jiffies_64() + timer.interval * (HZ / 10);
    timer.timer.function = timer_blink;
    add_timer(&timer.timer);
}

```

Timer 에 등록되는 function 인 timer_blink()에서는 매 interval 마다 FPGA 모듈의 값을 갱신할 수 있도록 한다. 각각 fpga_fnd_blink(), fpga_lcd_blink(), fpga_dot_blink(), fpga_led_blink()로 모듈의 제어를 실행하며 이는 timer_cnt 의 값이 1 이상일 때까지 진행된다.

```

//If timer interrupt handling is executed less than TIMER_COUNT times, add timer to timer list.
if(timer_data->cnt >= 1){
    timer_data->timer.data = (unsigned long)&timer;
    timer_data->timer.expires = get_jiffies_64() + timer_data->interval * (HZ / 10);
    timer.timer.function = timer_blink;

    add_timer(&timer_data->timer);
}

```

다만, timer_cnt 가 0 이 되는 경우, 질의응답란에 답변을 참조하여 해당 timer 의 interval 이 지난 다음 “Time’s up!...”와 같은 종료 안내 메시지가 출력되는 것이 아닌, timer_cnt 가 만료된 직후 종료 안내 메시지가 출력될 수 있도록 time interval 이 아닌 0.2 초의 expiration 을 주었다.

```

else{ //timer expired. Set FND to 0000, clear DOT, turn of LED. Set LCD to "Time's up!....." string and set up another timer to handling closing message.
//fpga_lcd_blink();
char fnd_str[5] = {0,};
// char lcd_str[33] = {' ',};
// strcpy(lcd_str, "Time's up!      ");
// lcd_str[15] = '0';
timer2.cnt = 3;
// sprintf(lcd_str+16, "Shutdown in %d...", timer2.cnt);
// fpga_dot_init(0);
fpga_fnd_init(fnd_str);
// fpga_lcd_init(lcd_str);
fpga_dot_clear();
fpga_led_init(0);
init_timer(&timer2.timer);
timer2.timer.data = (unsigned long)&timer2;
timer2.timer.expires = get_jiffies_64() + 2 * (HZ / 10);
timer2.timer.function = timer_after_timer_cnt;

// timer.timer.data = (unsigned long)&timer;
// timer.timer.expires = get_jiffies_64() + timer.interval * (HZ / 10);
// timer.timer.function = timer_blink;
add_timer(&timer2.timer);
del_timer(&timer);
//add_timer(&timer_data->timer);
// fpga_led_init(0);
printk("timer_blink() expired\n");
}

```

이후의 timer 는 새로운 timer 인 timer2 로 해당 timer 를 timer list 에 등록 후, function 으로 timer_after_timer_cnt()를 선언하여 실행할 수 있도록 했다.

```

static void timer_after_timer_cnt(unsigned long data){
    printk("timer_after_timer_cnt() called\n");
    TIMER* timer_data = (TIMER*)data;
    timer_data->cnt--;
    printk("kernel_timer_blink %d\n", timer_data->cnt);
    fpga_lcd_blink_after_timer();

    //if timer interrupt handling executed less than timer cnt times, add timer to timer list.
    if(timer_data->cnt >= 0){
        timer_data->timer.data = (unsigned long)&timer2;
        timer_data->timer.expires = get_jiffies_64() + 10 * (HZ / 10);
        timer.timer.function = timer_after_timer_cnt;

        add_timer(&timer_data->timer);
    }
    else{
        char fnd_str[5] = {0, };
        char lcd_str[33] = {0, };
        // fpga_dot_init(0);

        /* blank out FND & LCD */
        fpga_fnd_init(fnd_str);
        fpga_lcd_init("                ");
        // fpga_led_init(0);

        //delete timer
        del_timer(&timer2);
        printk("Timer expired\n");
    }
}

```

timer_after_timer_cnt()에서는 LCD 에서 종료 되기 x 초 전이라는 메시지가 갱신될

수 있도록 했고 x 는 3 부터 시작하여 interval 인 1 초가 지날 때마다 1 씩 감소하게 되고 timer_cnt 가 0 이 된다면 LCD 를 blank line 으로 초기화하며 타이머 디바이스의 작동이 종료된다.

```
static void timer_after_timer_cnt(unsigned long data){
    printk("timer_after_timer_cnt() called\n");
    TIMER* timer_data = (TIMER*)data;
    timer_data->cnt--;
    printk("kernel_timer_blink %d\n", timer_data->cnt);
    fpga_lcd_blink_after_timer();

    //if timer interrupt handling executed less than timer cnt times, add timer to timer list.
    if(timer_data->cnt >= 0){
        timer_data->timer.data = (unsigned long)&timer2;
        timer_data->timer.expires = get_jiffies_64() + 10 * (HZ / 10);
        timer.timer.function = timer_after_timer_cnt;

        add_timer(&timer_data->timer);
    }
    else{
        char fnd_str[5] = {0, };
        char lcd_str[33] = {0, };
        // fpga_dot_init(0);

        /* blank out FND & LCD */
        fpga_fnd_init(fnd_str);
        fpga_lcd_init(" ");
        // fpga_led_init(0);

        //delete timer
        del_timer(&timer2);
        printk("Timer expired\n");
    }
}
```

IV. 연구 결과

- 최종 연구 개발 결과를 자유롭게 기술할 것.

강의자료 4 의 page 28 에 있는 overall flow of kernel timer handling 슬라이드의 내용을 바탕으로 timer interrupt 발생 시의 처리 과정을 구현하고 수행 결과를 확인할 수 있었다.

Timer 는 timer 가 사용하는 자료구조에서 count 를 비교하여 새로운 timer 를 등록하거나, timer 를 종료시킨다. 이 과정에서, `get_jiffies_64()` + timer interval 를 통해 현재부터 어느 정도가 지나야 timer 를 expire 할지 설정하고 한 timer 에서 다른 timer 의 등록도 가능하다는 것을 확인할 수 있었다.

```
else{
    //fpga_lcd_blink();
    char fnd_str[5] = {0,};
    // char lcd_str[33] = {' ',};
    // strcpy(lcd_str, "Time's up!      ");
    // lcd_str[15] = '0';
    timer2.cnt = 3;
    // sprintf(lcd_str+16, "Shutdown in %d...", timer2.cnt);
    // fpga_dot_init(0);
    fpga_fnd_init(fnd_str);
    // fpga_lcd_init(lcd_str);
    fpga_dot_clear();
    fpga_led_init(0);
    init_timer(&timer2.timer);
    timer2.timer.data = (unsigned long)&timer2;
    timer2.timer.expires = get_jiffies_64() + 2 * (HZ / 10);
    timer2.timer.function = timer_after_timer_cnt;

    // timer.timer.data = (unsigned long)&timer;
    // timer.timer.expires = get_jiffies_64() + timer.interval * (HZ / 10);
    // timer.timer.function = timer_blink;
    add_timer(&timer2.timer);
    del_timer(&timer);
    //add_timer(&timer_data->timer);
    // fpga_led_init(0);
    printk("timer_blink() expired\n");
}
```

V. 기타

- 본 설계 프로젝트를 수행하면서 느낀 점을 요약하여 기술할 것. 내용은 어떤 것이든 상관없으며, 본 프로젝트에 대한 문제점 제시 및 제안을 포함하여 자유롭게 기술할 것.

프로젝트를 수행하며 디바이스 드라이버의 활용을 통한 하드웨어 제어를 조금 더 자세하게 이해할 수 있었다.

하지만, 요구사항 명세서에서 조금씩 아쉬운 부분이 있었는데 조금 더 명확하게 타이머 디바이스가 TIMER_CNT 만큼 작동된 다음, 이후의 종료 안내 메시지의 처리가 진행되는지 적혀 있었다면 좋았을 것 같다.