电子电路与系统基础(B1)---线性电路---2020秋平

第4讲:信号分析

李国林

清华大学电子工程系

B 班 课程 内容安排

第一学期:线性	序号	第二学期: 非线性
电路定律	1	器件基础
电阻电源	2	二极管
电容电感	3	MOSFET
信号分析	4	ВЈТ
分压分流	5	反相电路
正弦稳态	6	数字门
时频特性	7	放大器
期中复习	8	期中复习
RLC二阶	9	负反馈
二阶时频	10	差分放大
受控源	11	频率特性
网络参量	12	正反馈
典型网络	13	振荡器
作业选讲	14	作业选讲
期末复习	15	期末复习

信号分析 内容

- 电路需要解决的基本问题是信号与系统问题
 - 电信号通过电路系统后有怎样的变化? ---电路分析
 - 如何设计出一个电路使得信号通过它后有期望的变化? ---电路设计
 - 因此同学应对电路分析和设计中出现的常见信号有一个基本的认识
- 复数回顾
- 正弦波信号
- 信号分类
- 信号的时域表述和频域表述
 - 时域波形和频谱结构
- 常见信号的频谱分析
 - 解释电路中出现冲激信号时存在的能量丢失问题

一、复数回顾

$$ax^2 + bx + c = 0$$

$$\Delta = b^2 - 4ac \ge 0$$
:

$$\Delta = b^2 - 4ac < 0$$

$$x_{1,2} = \frac{-b \pm j\sqrt{-\Delta}}{2a}$$

$$x_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a}$$

初中: 无解

高中: 有共轭复根

$$j = \sqrt{-1}$$

imaginary unit

虚数单元

复数运算是对实数运算的推广

$$s_{1} = A_{1} + jB_{1}$$

$$s_{1} + s_{2} = (A_{1} + A_{2}) + j(B_{1} + B_{2})$$

$$s_{2} = A_{2} + jB_{2}$$

$$s_{1} - s_{2} = (A_{1} - A_{2}) + j(B_{1} - B_{2})$$

$$\begin{split} s_1 \times s_2 &= \left(A_1 + j B_1 \right) \times \left(A_2 + j B_2 \right) \\ &= \left(A_1 A_2 - B_1 B_2 \right) + j \left(A_1 B_2 + A_2 B_1 \right) \end{split}$$

$$\frac{s_1}{s_2} = \frac{s_1 \times s_2^*}{s_2 \times s_2^*} = \frac{(A_1 + jB_1)(A_2 - jB_2)}{(A_2 + jB_2)(A_2 - jB_2)}$$
$$= \frac{A_1A_2 + B_1B_2}{A_2^2 + B_2^2} + j\frac{A_2B_1 - A_1B_2}{A_2^2 + B_2^2}$$

复数的矢量表示: 复平面

Im,
$$y$$

$$B = (A, B)$$

$$Re, x$$

$$O = A$$

$$\vec{S} = A\hat{x} + B\hat{y}$$

 $\hat{x} \leftarrow 1$ 实数单位 $\hat{y} \leftarrow j$ 虚数单位

$$S = A + jB$$

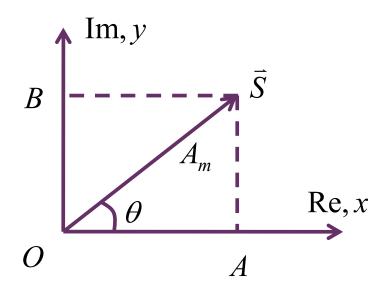
$$A_m = \left| S \right| = \sqrt{A^2 + B^2}$$

矢量大小 幅度amplitude

$$\theta = angle(S) = \arctan \frac{B}{A}$$
 矢量方向 相位**phase**

$$\theta = \begin{cases} \arctan \frac{B}{A} & A > 0 \\ \arctan \frac{B}{A} + \pi & A < 0 \end{cases}$$

幅度与相角



$$S = A + jB$$

$$A = A_m \cos \theta$$
$$B = A_m \sin \theta$$

$$S = A + jB = A_m \cos \theta + jA_m \sin \theta$$

= $A_m (\cos \theta + j \sin \theta)$
= $A_m e^{j\theta}$ 复数的矢量表述

$$S = A_m \angle \theta$$

矢量的 幅度相位描述方法

$$A_m = \sqrt{A^2 + B^2}$$
 $heta = \arctan \frac{B}{A}$ 矢量大小 矢量方向 相位phase

欧拉公式Euler's Formula

$$e^{j\theta} = \cos\theta + j\sin\theta$$

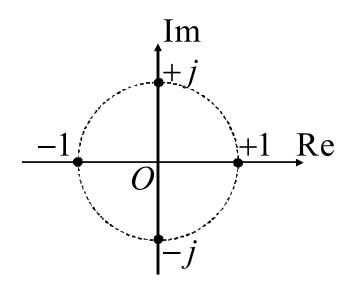
$$e^{j\theta} = 1 + (j\theta) + \frac{(j\theta)^2}{2!} + \frac{(j\theta)^3}{3!} + \dots \qquad j = \sqrt{-1}$$

$$= 1 - \frac{\theta^2}{2!} + \frac{\theta^4}{4!} - \dots \qquad j^3 = -j$$

$$+ j \left[\theta - \frac{\theta^3}{3!} + \frac{\theta^5}{5!} - \dots \right] \qquad j^4 = 1$$

$$= \cos \theta + j \sin \theta \qquad \dots$$

如何理解j



-1相对于1,称之为反相,或相移180°

j相对于1,称之为相位超前90°

逆时针旋转为正旋转方向

-j相对于1,称之为相位滞后90°

顺时针旋转为负旋转方向

简单地说,j就是90°相移(旋转)

$$j = \sqrt{-1}$$

$$j^{2} = e^{j\frac{\pi}{2} \cdot 2} = e^{j\pi} = -1$$

$$j^{3} = e^{j\frac{\pi}{2} \cdot 3} = e^{j\frac{3\pi}{2}} = -j$$

$$j^{4} = e^{j\frac{\pi}{2} \cdot 4} = e^{j2\pi} = 1$$

$$j^{5} = e^{j\frac{\pi}{2} \cdot 5} = e^{j\frac{5\pi}{2}} = j$$

复数的幅度相角表示利于乘除运算

$$s_1 = A_1 + jB_1 = A_{m1}e^{j\varphi_1}$$

 $s_2 = A_2 + jB_2 = A_{m2}e^{j\varphi_2}$
 $s = A + jB = A_m e^{j\varphi}$
 $s^* = A - jB = A_m e^{-j\varphi}$

$$s_1 \times s_2 = A_{m1} A_{m2} e^{j(\varphi_1 + \varphi_2)}$$

$$\frac{S_1}{S_2} = \frac{A_{m1}}{A_{m2}} e^{j(\varphi_1 - \varphi_2)}$$

$$s^n = A_m^n e^{jn\varphi}$$

$$s = A_m e^{j\varphi} = A_m e^{j(\varphi + 2\pi)} = A_m e^{j(\varphi + 4\pi)} = \dots$$

$$s^{\frac{1}{n}} = A_m^{\frac{1}{n}} e^{j\frac{\varphi}{n}}$$

$$s^{\frac{1}{n}} = A_m^{\frac{1}{n}} e^{j\frac{\varphi + 2k\pi}{n}}, k = 0, 1, 2, ..., n-1$$

$$1^{\frac{1}{3}} = 1$$

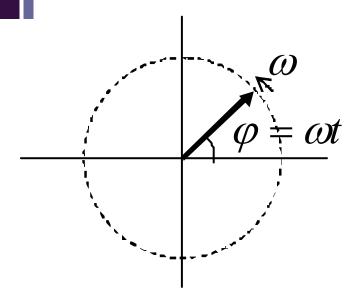
$$1^{\frac{1}{3}} = e^{j\frac{2k\pi}{3}} = 1, e^{j\frac{2\pi}{3}}, e^{j\frac{4\pi}{3}}$$

二、正弦波信号

- 电路问题是信号与系统问题,而电路系统分析中,很多情况都是以 正弦波为激励信号来考察电路系统功能的
 - 电路系统处理的信号均可分解为单频正弦波的叠加(或积分)形式,单 频正弦波是这些信号的基信号
 - 对线性系统而言,如果其对单频信号的响应清楚了,根据线性系统的 叠加性,系统对实际信号的响应就是诸多单频信号系统响应的叠加
 - 非线性系统也多采用正弦信号作为激励研究其非线性特性
 - 对正弦信号的理解十分的重要,是理解电路功能的一把钥匙

- 2.1 旋转矢量
- 2.2 正弦信号的复数表示

2.1 旋转矢量



$$f = \frac{1}{T}$$

$$\omega = 2\pi f$$

$$\varphi = \omega t = 2\pi f t = 2\pi \frac{t}{T}$$

■ 一个矢量做匀速旋转运动,假设旋转 一周需要的时间为T(s),则1s时间内可 旋转1/T周,称之为频率f,T称为周期 (period)

■ T=1s f=1Hz

■ T=1ms f=1kHz

■ T=2µs f=500kHz=0.5MHz

每旋转一周,角度增加360°,也就是2π (rad),从角度看,角度增加的速度为2π/T=2πf,定义其为角速度(angular speed),或者称其为角频率ω

■ T=1s f=1Hz ω =2 π rad/s

■ T=1ms f=1kHz ω =2000 π rad/s

■ 假设初始角度为0,那么经过时间†, 角度旋转了ωt (rad)

T=1s f=1Hz $\omega=2\pi$ rad/s

 $\phi = \pi/2 = 90^{\circ}$

• t=0.3s $\varphi=0.6\pi=108^{\circ}$

正弦信号的 复数表述

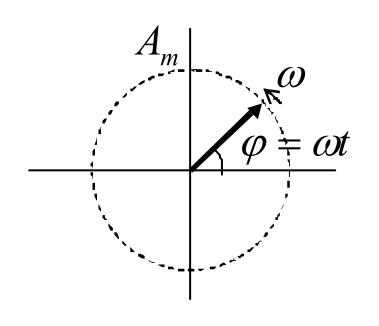
$$s(t) = x(t) + jy(t)$$

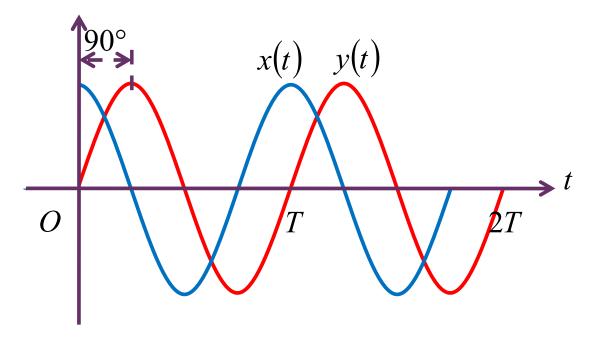
$$= A_m \cos \omega t + jA_m \sin \omega t$$

$$= A_m e^{j\omega t}$$

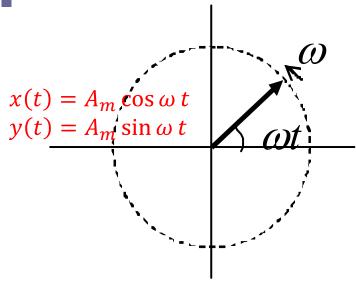
- 旋转矢量在X轴上的投影为余弦信号,在y轴上的投影为正弦信号
- 正弦信号可以用旋转矢量替代表述
 - 复数表述

$$x(t) = A_m \cos \varphi = A_m \cos \omega t$$
$$y(t) = A_m \sin \varphi = A_m \sin \omega t$$





正频率和负频率



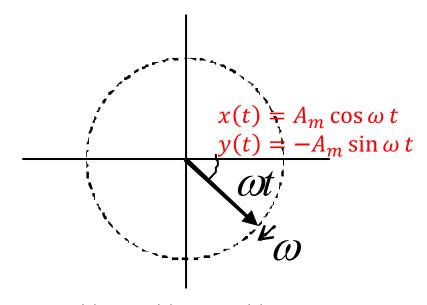
$$\vec{s}(t) = x(t)\hat{x} + y(t)\hat{y}$$

$$s(t) = x(t) + jy(t)$$

$$= A_m \cos \omega t + jA_m \sin \omega t$$

$$= A_m e^{j\omega t} = s_+$$

逆时针旋转矢量可视为正频率矢量



$$\vec{s}(t) = x(t)\hat{x} + y(t)\hat{y}$$

$$s(t) = x(t) + jy(t)$$

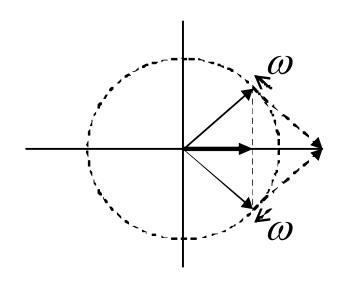
$$= A_m \cos \omega t - jA_m \sin \omega t$$

$$= A_m \cos(-\omega t) + jA_m \sin(-\omega t)$$

$$= A_m e^{-j\omega t} = s_-$$

顺时针旋转矢量可视为负频率矢量

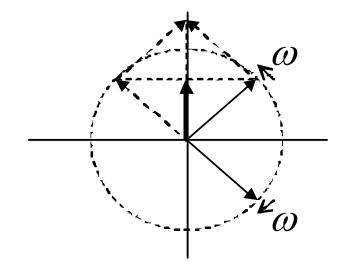
正弦信号可分解为正频率和负频率矢量



$$\cos \omega t = \frac{1}{2} \left(e^{j\omega t} + e^{-j\omega t} \right)$$

正弦信号可分解为正频率分量和负频率分量

$$\cos \omega t = \frac{1}{2}e^{j\omega t} + \frac{1}{2}e^{-j\omega t}$$

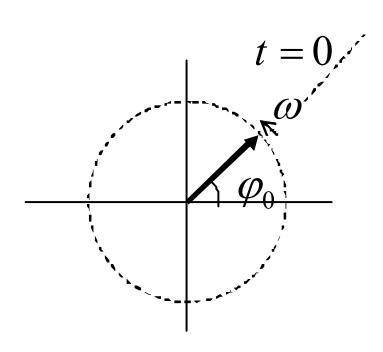


$$j\sin\omega t = \frac{1}{2}\left(e^{j\omega t} - e^{-j\omega t}\right)$$

$$\sin \omega t = \frac{1}{2j} \left(e^{j\omega t} - e^{-j\omega t} \right)$$

$$\sin \omega t = \frac{1}{2}e^{-j\frac{\pi}{2}}e^{j\omega t} + \frac{1}{2}e^{+j\frac{\pi}{2}}e^{-j\omega t}$$

初始相位



$$\varphi(t) = \omega t + \varphi_0$$

$$s(t) = x(t) + jy(t)$$

$$= A_m \cos \varphi(t) + jA_m \sin \varphi(t)$$

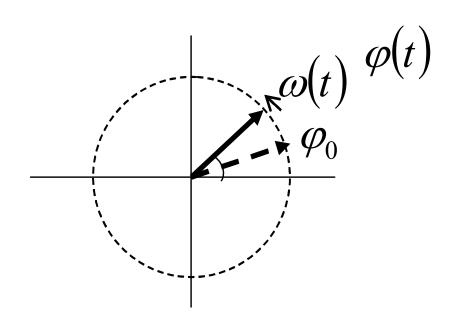
$$= A_m e^{j\varphi(t)} = A_m e^{j(\omega t + \varphi_0)}$$

$$= (A_m e^{j\varphi_0}) e^{j\omega t}$$

描述正弦信号的三要素:幅度 $\mathbf{A}_{\mathbf{m}}$,频率 $\boldsymbol{\omega}$,初始相位 $\boldsymbol{\varphi}_{\mathbf{0}}$

$$x(t) = A_m \cos(\omega t + \varphi_0)$$

频率和相位 vs 速度和距离



$$x(t) = A_m \cos \varphi(t)$$

$$\varphi(t) = \int_0^t \omega(\tau) \cdot d\tau + \varphi_0$$

角度是角速度的积分

$$\omega(t) = \frac{d\varphi(t)}{dt}$$

角速度是角度对时间的微分

$$\omega(t) = \omega_0 \quad \Leftrightarrow \quad \varphi(t) = \int_0^t \omega(\tau) \cdot d\tau + \varphi_0 = \omega_0 t + \varphi_0$$

三、信号分类

■ 确定性信号与随机信号

- 周期信号和非周期信号
 - ■周期信号

$$f(t) = f(t + nT)$$
 $n = 0, \pm 1, \pm 2, ...$

- 满足上式的最小T, 称为周期
- 非周期信号

信号分类

■ 连续时间信号,离散时间信号

■ 连续时间信号: 时间是连续的(不可数)

$$-\infty < t < +\infty$$

$$t \geq 0$$

$$t_1 < t < t_2$$

■ 离散时间信号: 时间是离散的(可数)

$$f(n), n = 0, \pm 1, \pm 2,...$$

...,
$$f(-3)$$
, $f(-2)$, $f(-1)$, $f(0)$, $f(1)$, $f(2)$, $f(3)$,...

信号分类

- 模拟信号,数字信号
 - 模拟信号: 时间连续, 幅度连续

$$f(t) = \sin(2\pi t)$$

 $t \ge 0$

■ 抽样信号: 时间离散, 幅度连续

$$f(n\cdot 0.05) = \sin(2\pi n\cdot 0.05)$$

 $\Delta T = 0.05$

n = 0,1,2,...

■ 数字信号: 时间离散, 幅度离散

$$f(0) = 0.000$$
$$f(1) = 0.309_{01699}$$

所谓离散,就是可数

$$f(2) = 0.587_{78525}$$

电路中的数字信号指二进制**01**表述的有限位数的信号

$$f(3) = 0.809_{01699\dots}$$

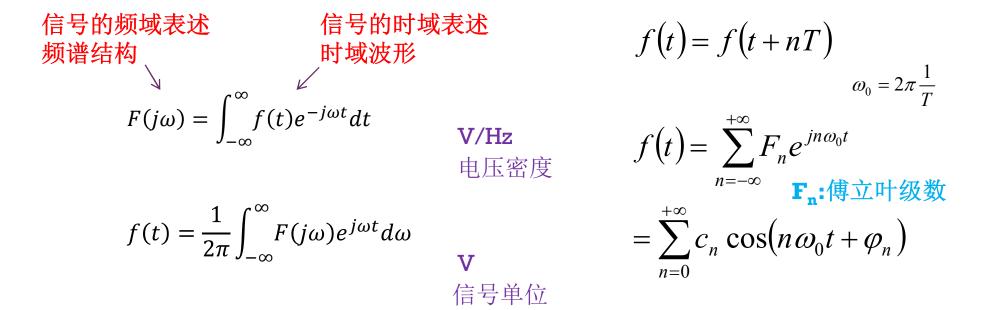
四、信号的时域和频域表述

- 傅立叶变换(Fourier Transform),可以将时域(Time Domain) 信号变换到频域(Frequency Domain)中处理
 - 傅立叶逆变换可将频域信号变换到时域
 - 傅立叶变换关系下,时域和频域等同:包含的信息等同

$$f(t)$$
 傅立叶变换 $F(j\omega)$

$$f(t)$$
 傅立叶逆变换 $F(j\omega)$

傅立叶变换的物理意义



傅立叶变换在本学期数学课上讲,这里只给结论,同学这里认可下述结论即可:

时域信号可以表述为单频正弦信号的叠加(积分) 周期信号可以分解为正弦信号的叠加

单频旋转矢量的傅立叶变换**页超纲,不做要求

$$f(t) = A_m e^{j\omega_0 t}$$

 ω_0 频点位置的单频分量

V

$$F(j\omega) = \mathcal{F}(f(t)) = \int_{-\infty}^{\infty} f(t)e^{-j\omega t}dt$$
$$= \int_{-\infty}^{\infty} A_m e^{j\omega_0 t} \cdot e^{-j\omega t}dt = A_m \int_{-\infty}^{\infty} e^{-j(\omega - \omega_0)t}dt$$

$$= \begin{cases} 0 & \omega \neq \omega_0 \\ A_m \int_{-\infty}^{\infty} e^{-j0t} dt & \omega = \omega_0 \end{cases}$$

$$= \begin{cases} 0 & \omega \neq \omega_0 \\ 2\pi A_m \delta & \omega = \omega_0 \end{cases}$$

$$=2\pi A_m \delta(\omega-\omega_0)$$

 ω_0 频点位置的单频分量

V/(rad/s)

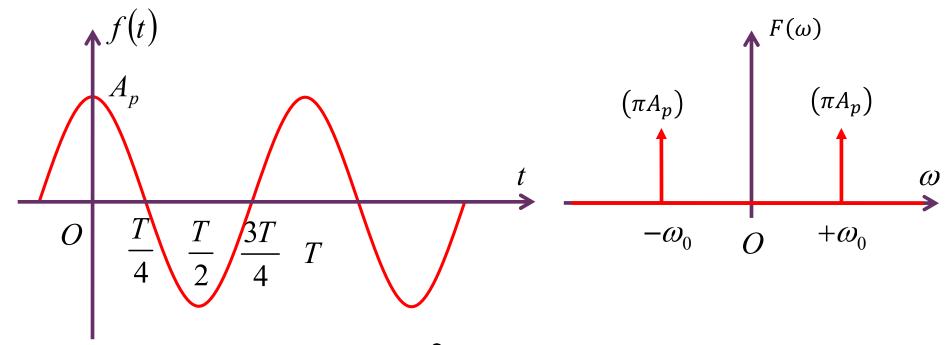
$$=A_m\delta(f-f_0)$$

fo频点位置的单频分量

V/Hz

余弦函数的频谱结构

$$f(t) = A_p \cos \omega_0 t = 0.5 A_p \left(e^{-j\omega_0 t} + e^{j\omega_0 t} \right)$$
$$= F_{-1} \cdot e^{-j\omega_0 t} + F_{+1} \cdot e^{j\omega_0 t}$$



$$T = \frac{1}{f_0}$$
 $\omega_0 = 2\pi f_0$ $T = \frac{2\pi}{\omega_0}$

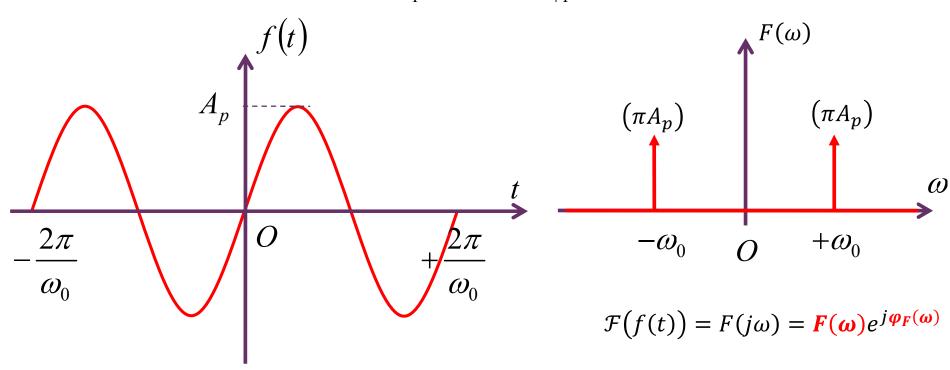
$$\mathcal{F}(f(t)) = F(j\omega) = \mathbf{F}(\boldsymbol{\omega})e^{j\boldsymbol{\varphi_F}(\boldsymbol{\omega})}$$

正弦函数的频谱结构

$$f(t) = A_p \sin \omega_0 t = -0.5 j A_p \left(e^{j\omega_0 t} - e^{-j\omega_0 t} \right)$$

$$= 0.5 A_p e^{j\frac{\pi}{2}} e^{-j\omega_0 t} + 0.5 A_p e^{-j\frac{\pi}{2}} e^{j\omega_0 t}$$

$$= F_{-1} \cdot e^{-j\omega_0 t} + F_{+1} \cdot e^{j\omega_0 t}$$



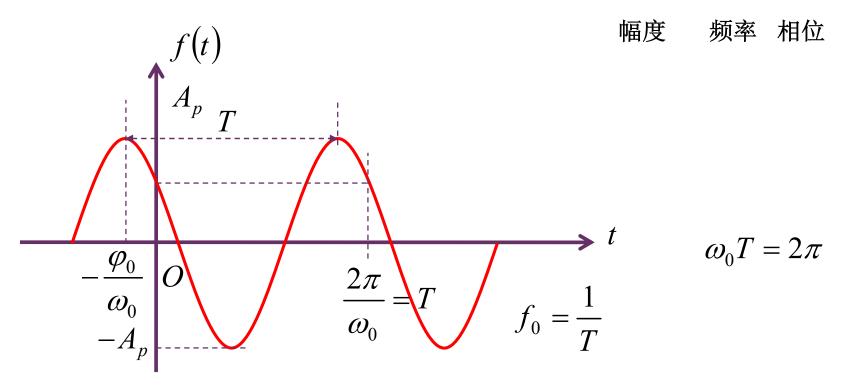
五、常见信号的频谱结构

- 5.1 正弦信号
- 5.2 直流信号、交流信号
- 5.3 方波信号
- 5.4 阶跃信号
- 5.5 冲激信号
 - 电路中冲激电压/电流产生时,有电能丢失现象,电能到底丢失到哪里去 了?
- 5.6 噪声信号
- 5.7 语音信号(实际信号)

5.1 正弦信号

- 正弦函数表述的信号和余弦函数表述的信号在相位上仅差90°相移,被统称为正弦信号
 - 并且多以余弦函数表述为准

$$f(t) = A_p \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

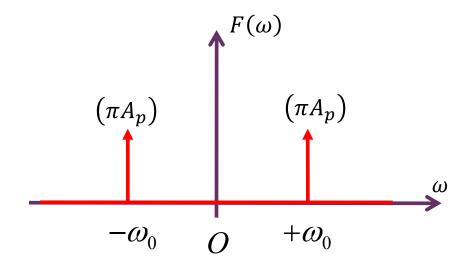


频谱结构

$$f(t) = A_p \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$$

$$= 0.5 A_p e^{-j\varphi_0} e^{-j\omega_0 t} + 0.5 A_p e^{j\varphi_0} e^{j\omega_0 t}$$

$$= F_{-1} \cdot e^{-j\omega_0 t} + F_{+1} \cdot e^{j\omega_0 t}$$



$$\mathcal{F}(f(t)) = F(j\omega) = \mathbf{F}(\boldsymbol{\omega})e^{j\boldsymbol{\varphi_F}(\boldsymbol{\omega})}$$

有效值

$f(t) = A_n \cos(\omega_0 t + \varphi_0)$

rms: root mean square

均方根值

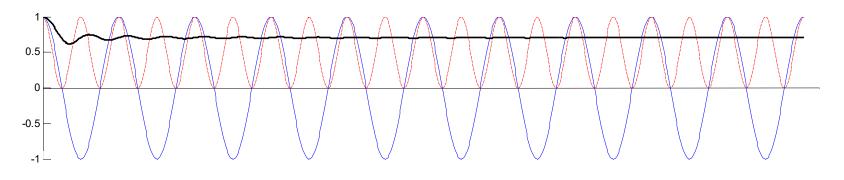
由功率折算的有效幅度值相同幅度的直流具有相同功率

$$f^{2}(t) = A_{p}^{2} \cos^{2}(\omega_{0}t + \varphi_{0}) = A_{p}^{2} \frac{1 + \cos(2\omega_{0}t + 2\varphi_{0})}{2}$$

$$\overline{f^2(t)} = \frac{A_p^2}{2}$$

$$\sqrt{f^2(t)} = \frac{A_p}{\sqrt{2}} = A_{rms} = 0.707 A_p$$

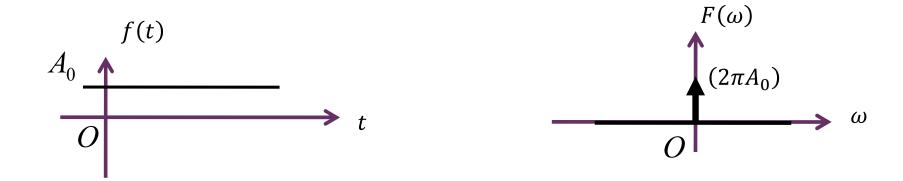
功率只和幅度有关,和相位无关



5.2 直流信号

- 如果信号幅度和时间无关,是一个常量,则为直流信号
 - Direct Current: DC
- 直流信号可视为正弦信号频率趋于零的极限情况,直流信号的频谱 在零频上

$$f(t) = A_0 = A_0 e^{j \cdot 0 \cdot t}$$



交流信号

- 平均值为零的信号, 称为交流信号
 - Alternate Current: AC
 - Alternate: 轮流的, 交替的
- 任何一个信号均可分为直流分量与交流分量之和

$$f(t) = f_{DC} + f_{AC}(t)$$

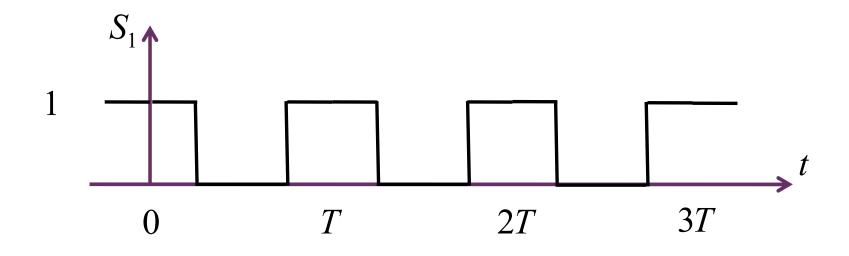
$$f_{DC} = \overline{f(t)} = \lim_{T \to \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} f(t) dt$$

$$f_{AC}(t) = f(t) - \overline{f(t)}$$

$$f_{AC}(t) = \overline{f(t)} - \overline{f(t)} = 0$$

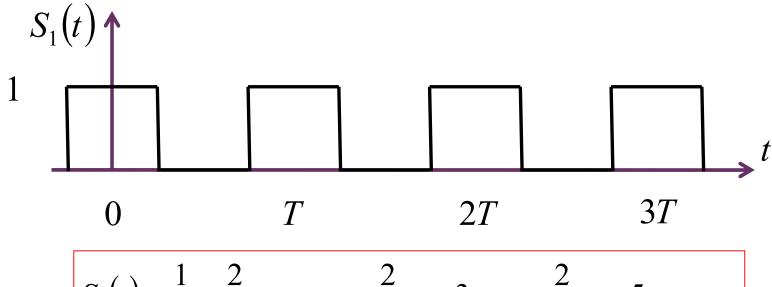
$$\frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{+\frac{T}{2}} f(t) dt$$
如果是周期信号,只需在一个周期内求平均即可

5.3 方波信号: 开关信号



$$S_{1}(t) = \begin{cases} 1 & t \in \left[kT - \frac{T}{4}, kT + \frac{T}{4}\right] \\ 0 & t \in \left[kT + \frac{T}{4}, kT + \frac{3T}{4}\right] \end{cases} \quad k = 0, \pm 1, \pm 2, \dots$$

傅立叶级数展开



$$S_1(t) = \frac{1}{2} + \frac{2}{\pi} \cos \omega_0 t - \frac{2}{3\pi} \cos 3\omega_0 t + \frac{2}{5\pi} \cos 5\omega_0 t - \dots$$

基波 直流 分量 分量

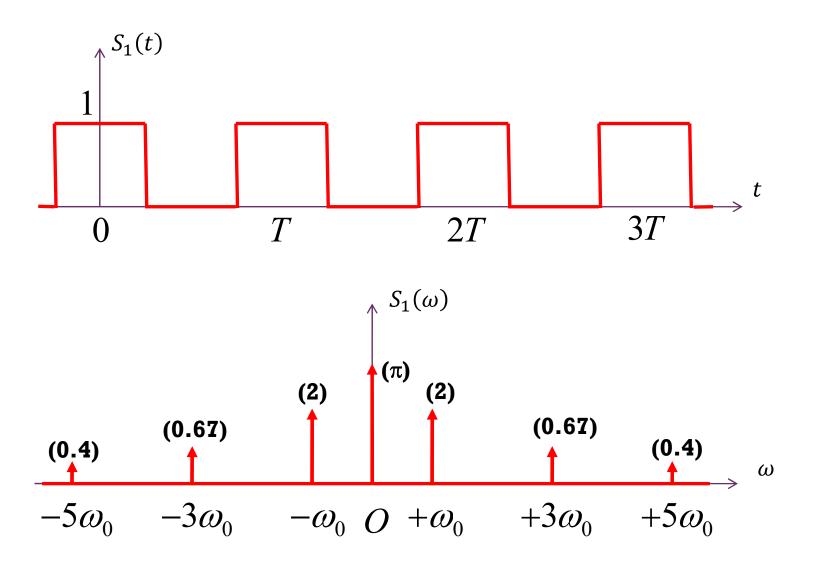
三次谐波分量

五次谐波分量

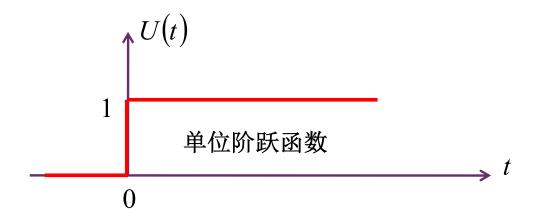
0/1方波信号中包含直流分量,基波分量,奇次谐波分量 (三次、五次、七次、...)

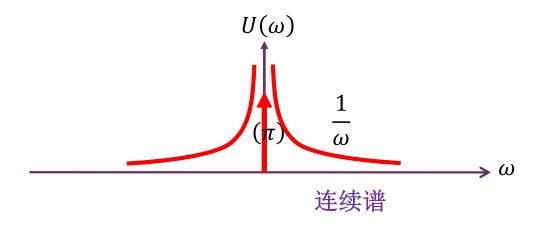
频谱结构

$$S_1(t) = \frac{1}{2} + \frac{2}{\pi} \cos \omega_0 t - \frac{2}{3\pi} \cos 3\omega_0 t + \frac{2}{5\pi} \cos 5\omega_0 t - \dots$$

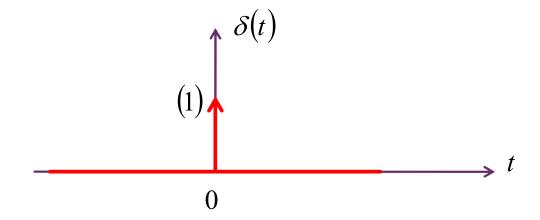


5.4 单位阶跃信号

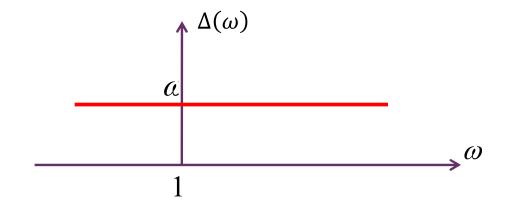




5.5 单位冲激信号



$$\Delta(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) \, e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) \, e^{-j\omega \cdot 0} dt = e^{-j\omega \cdot 0} \int_{-\infty}^{+\infty} \delta(t) \, dt = 1$$



$d_{AB} << \lambda$

$$\sum_{k} i_{k} = 0$$
KCL

$$\sum_{k} i_{k} = 0$$

$$\sum_{k} v_{k} = 0$$

$v = v_{\varsigma}$ $i = i_S$

电源

$$\nabla \cdot \vec{D} = \rho_S$$

$$\nabla \times \vec{H} = \vec{J}_S + \sigma \vec{E} + \frac{\partial \vec{D}}{\partial t} \epsilon \vec{E}$$

麦克斯韦方程

$$\nabla \times \vec{E} = -\frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \, \mu \vec{H}$$

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0 \qquad v = L \frac{d}{dt}i$$

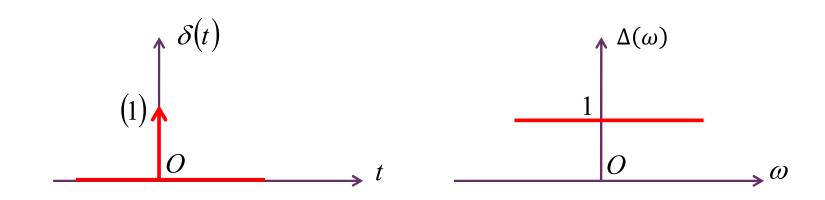
广义欧姆定律

欧姆定律

i = Gv

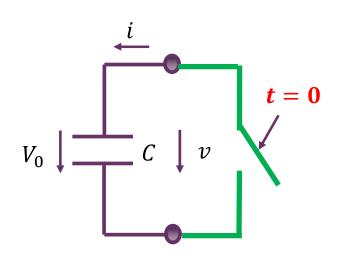
电阻

冲激信号产生意味着电磁辐射发生



只有满足准静态条件 d_{AB} << λ , 电磁场问题方可抽象为电路问题。对于冲激信号,其频谱覆盖全频带且所有频率分量幅值相同,因而电路中不可能存在这种信号。当数学上抽象出冲激信号时,在电路中则表现为电磁辐射,原因是此时电路尺寸大于或可比拟高频信号的波长,此时电路已经无法将电磁波束缚在电路导体、介质周围空间,电路变成开放结构(天线),以电磁辐射形式将能量释放到周围空间。

有初始电压的电容短路



$$v_{\mathcal{C}}(0^{-}) = V_{0}$$
 $E_{\mathcal{C}}(0^{-}) = \frac{1}{2}CV_{0}^{2}$

$$v_C(0^+) = 0$$
 $E_C(0^+) = 0$

$$i_c(t) = C\frac{d}{d}v_c(t) = -CV_0\delta(t)$$

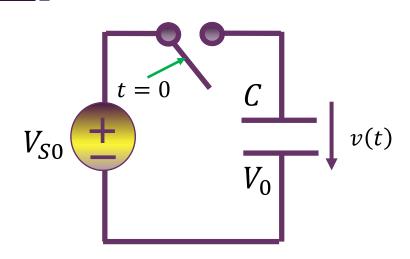
 $Q = CV_0$ 的电荷被瞬间释放

$$\Delta E = E_{\mathcal{C}}(0^{+}) - E_{\mathcal{C}}(0^{-}) = -\frac{1}{2}CV_{0}^{2}$$

电容储能 $\frac{1}{2}CV_0^2$ 以电磁辐射形式被瞬间释放

冲激信号的产生意味着电磁辐射的发生

直流恒压源对接电容



电压源t=0瞬间以恒压 V_{S0} 向外提供 $C(V_{S0}-V_0)$ 的电荷量,电源对外做功

$$W_S = C(V_{S0} - V_0)V_{S0}$$

而电容储能增加量为

$$\Delta E_C = \frac{1}{2} C V_{S0}^2 - \frac{1}{2} C V_0^2$$

$$v(t) = \begin{cases} V_0 & t < 0 \\ V_{S0} & t > 0 \end{cases}$$

$$= V_0 + (V_{S0} - V_0)U(t)$$

$$i(t) = C\frac{d}{dt}v(t) = C(V_{S0} - V_0)\delta(t)$$

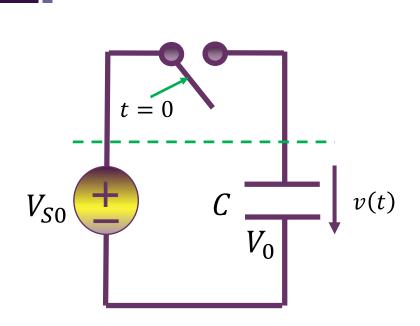
电压源向外提供的电荷量为

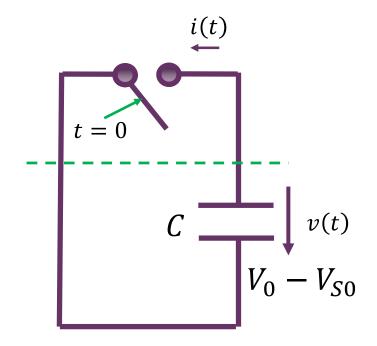
$$\Delta q = \int_{0^{-}}^{0^{+}} i(t) dt = C(V_{S0} - V_{0})$$

$$\Delta E = W_S - \Delta E_C = \frac{1}{2}C(V_{S0} - V_0)^2$$

能量丢到了哪里去了?丢失的能量以电磁辐射的形式耗散到周围空间去了!

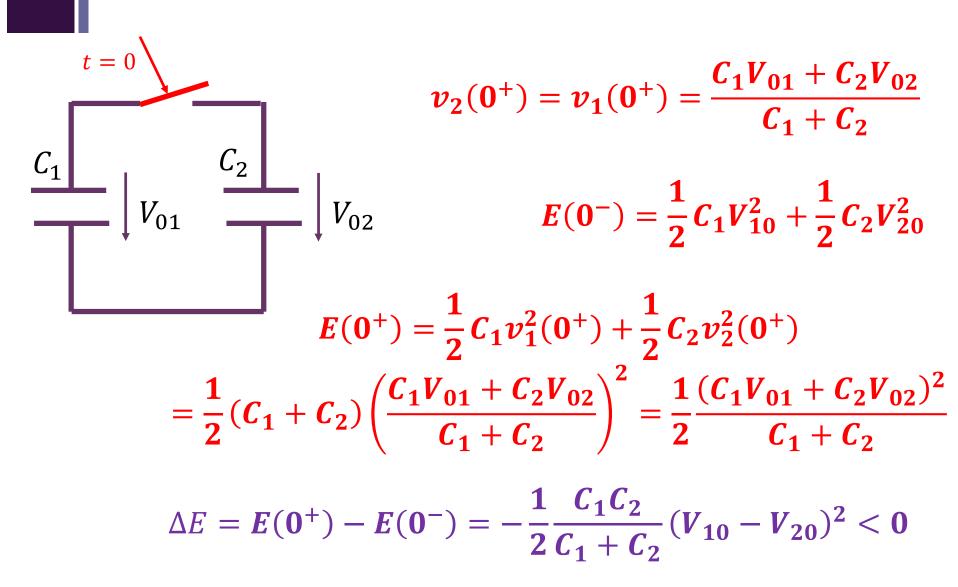
等效电路角度看能量丢失



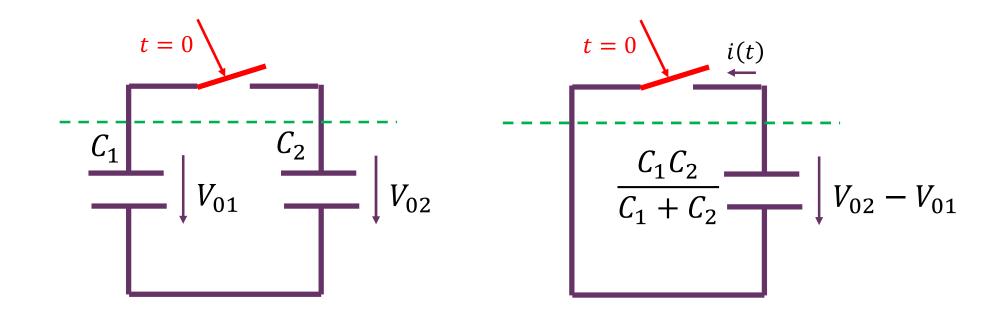


从虚线端口(开关对接端口)看,是一个具有 $V_0 - V_{S0}$ 初始电压容值为C的电容被开关短路,显然该等效电路将在开关闭合瞬间释放 $C(V_0 - V_{S0})$ 的电荷,因而产生 $i(t) = C(V_0 - V_{S0})\delta(t)$ 的冲激电流,以电磁辐射形式将等效电容的储能 $\frac{1}{2}C(V_{S0} - V_0)^2$ 全部释放出去

两个具有初始电压的电容对接



等效电路解读



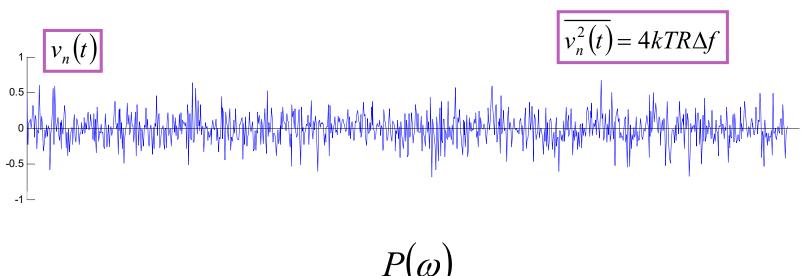
从虚线端口(开关对接端口)看,是一个具有 $V_0 = V_{02} - V_{01}$ 初始电压容值为 $C = \frac{c_1c_2}{c_1+c_2}$ 的电容被开关短路,显然该等效电路将在开关闭合瞬间释放 $CV_0 = \frac{c_1c_2}{c_1+c_2}(V_{02}-V_{01})$ 的电荷,因而产生 $i(t) = \frac{c_1c_2}{c_1+c_2}(V_{02}-V_{01})\delta(t)$ 的冲激电流,以电磁辐射形式将等效电容的储能 $\frac{1}{2}CV_0^2 = \frac{1}{2}\frac{c_1c_2}{c_1+c_2}(V_{02}-V_{01})^2$ 全部释放出去

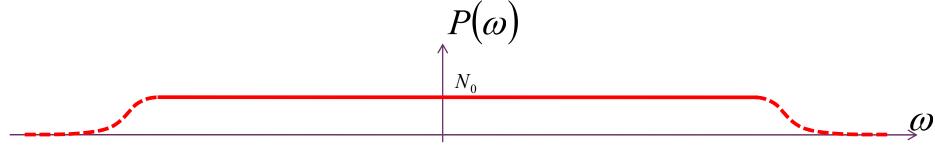
5.6 噪声信号

$$k = 1.38 \times 10^{-23} J/K$$

■ 电阻热噪声属白噪声,其功率谱为常数

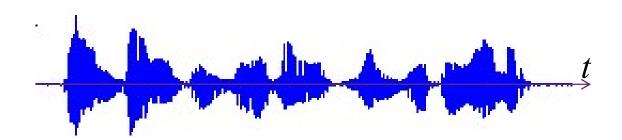
$$T = 273 + {}^{\circ}C$$





5.7 语音信号

■ 对于确定性信号, 由于可以预测其大 小,因而可以认为 它不含有新的信息

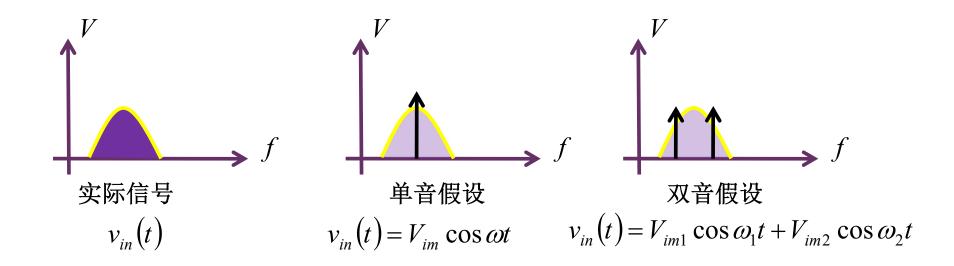


■ 实际含有信息的信 号往往都是随机的, 如语音信号



电路中的信号简化

- 实际包含信息的信号是随机信号, 其功率谱基本上都是连续谱
- 为了分析简单,我们往往取连续谱中的一个或两个谱线作为研究对象,用确定性的正弦信号替代非确定的随机信号,分析其被电路系统处理后的信号变化情况,然后将对正弦信号的分析结果推广到随机信号上去

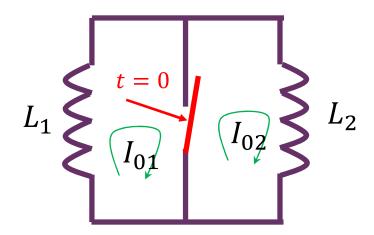


作业1/2 复数的幅度相位表述

- 1、将下列复数的实部虚部表述形式转化为幅度相位表述形式
 - 1+i
 - 1-j
 - -1+j
 - -1-j
 - A+jB, A>0
 - A+jB, A<0
 - A-jB, A>0
 - A-jB, A<0
- 2、已知两个复数分别为 $S_1=6 \angle 50^\circ$, $S_2=3 \angle 30^\circ$,请给出它们加减 乘除后复数解的幅度相位表述

作业3 能量丢失分析: 等效电路法简单

- 分析电感能量丢失
 - 1.求开关断开前后电感储能变化,说明丢失能量大小
 - 2.用等效电路法一步求出能量丢失(转化为电磁辐射)



作业4滤波分析

- 滤波器为线性时不变系统,输入单频正弦信号,输出必然是同频的单频正弦信号, 只不过幅度和相位有可能发生变化,即
 - 输入 $v_i(t) = V_{im}\cos(\omega t + \varphi_i)$, 输出 $v_o(t) = V_{om}\cos(\omega t + \varphi_o) = A(\omega)V_{im}\cos(\omega t + \varphi_i + \varphi(\omega))$
- 将输入输出正弦波表述为旋转矢量形式,问题分析将大大简化
- $\pi H(j\omega) = A(\omega)e^{j\varphi(\omega)}$ 为滤波器的传递函数,理想低通滤波器通带内幅频特性为常值,相频特性为负斜率直线;通带外信号完全滤除
 - 通带: $A(\omega) = 1$, $\varphi(\omega) = -\omega \tau$, $\tau = 100 \mu s$, $|\omega| < 2\pi f_c$, $f_c = 6kHz$
 - 阻带: A(ω) = 0, 其他频率
- 如是,通带内信号将无失真通过,通带外信号全部被滤除。将周期为1ms的方波电压接到上述理想低通滤波器输入端,写出输入信号在通带内的信号,滤波器输出端信号,说明滤波器输出信号是输入通带内信号的无失真传输: $v_o(t)=v_{i,passband}(t-\tau)$
 - $v_i(t) = 5S_1(t), S_1(t) = \frac{1}{2} + \frac{2}{\pi}\cos\omega_0 t \frac{2}{3\pi}\cos3\omega_0 t + \frac{2}{5\pi}\cos5\omega_0 t \dots$
 - $v_{i,passband}(t) = ?$
 - $v_o(t)$ =? (利用线性系统的叠加性)

作业5调幅波和调频波的波形理解(选作)

■ 调幅就是将低频信号V_b(†)线性负荷到正弦波的幅度上,调频则是将 低频信号V_b(t)线性负荷到正弦波的频率上,请画出如下调幅波和调 频波的波形

$$v_{AM} = V_0 (1 + k_{AM} v_b(t)) \cos(\omega_c t)$$

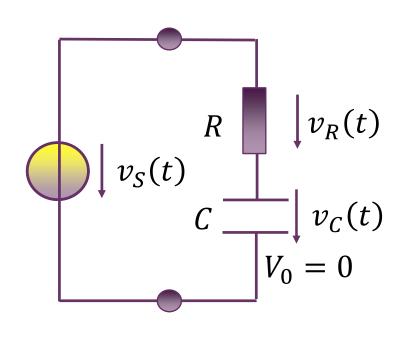
$$v_{FM} = V_0 \cos \left(\omega_c t + k_{FM} \int_0^t v_b(t) dt \right)$$

■ 为了画图方便、假设

$$v_b(t) = \cos \Omega t$$
 $\Omega = 2\pi F$ $F = 1kHz$ $\omega_c = 2\pi f_c$ $f_c = 10kHz$ $k_{AM} = 0.5$ $k_{FM} = 4\pi \times 10^3$

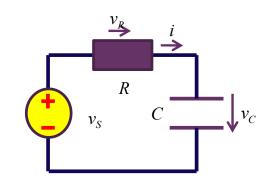
■ 请尽快学会使用matlab帮助你做图,可以手工画图

CAD:用FFT分析信号频谱



- 图中电压源为0-5V之间变化的方波电压源,设定其周期为T=1ms
- 假设电阻R=1kΩ
- 改变电容C,使得 $\tau = RC = \alpha T$,其中 $\alpha = 0.001, 0.01, 0.1, 1, 10, 100, 1000$,观察电阻和电容的分压 $v_R(t)$, $v_C(t)$ 时域波形
- 当波形稳定后,对稳定波形 $v_S(t)$ 、 $v_R(t)$ 、 $v_C(t)$ 进行FFT变换,观察其频谱结构,说明电阻分压 $v_R(t)$ 是 $v_S(t)$ 中的高频分量, $v_C(t)$ 是 $v_S(t)$ 中的低频分量,考察时间常数 τ 对应频率 $f_0 = \frac{1}{2\pi t} = \frac{1}{2\pi RC}$ 在其中的作用:低频和高频的分界频点?

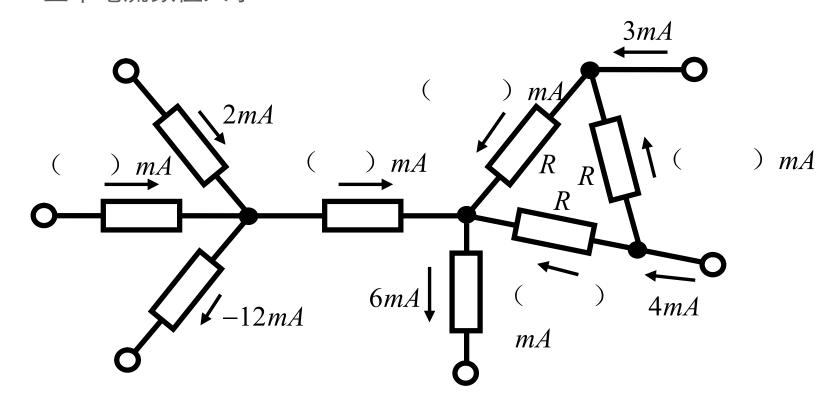
虚拟仪器测试



- 方波信号源
- 改变方波周期,使得其周期从远远大于RC时间常数到远远小于时间常数,观察电容电源,电阻电压波形,并给出分析
 - ■大电容
 - 电容电压取平均(直流)(对直流开路)
 - 电阻电压取交流 (耦合电容高频短路)
 - 小电容
 - 电容电压削高频(寄生低通滤波)
 - 电阻电压尖脉冲(寄生耦合)

作业选讲 作业1.1:基尔霍夫定律和欧姆定律

■ 基尔霍夫定律和欧姆定律是电路基本定律,在任何电路中,这两个 定律都是始终成立的。请利用基尔霍夫定律和欧姆定律,分析图中 空中电流数值大小



┃作业选讲 ┃作业2.1 有效值

- 一个正弦波电压源与 $1k\Omega$ 电阻对接,电压源的源电压为
 - $v_s(t) = V_0 + 10\sin(\omega t)$ (V)
 - 其中, V₀为直流偏置电压。
 - 1)绘制电源输出瞬时功率p(t)的波形示意图
 - 可以利用matlab画,可以手工画示意图
 - 2)确定电源输出的平均功率及其对应的电压有效值,两种情况: V₀=0 和V₀=10V
 - 3) 假设用方波发生器替换该电源。方波信号峰峰值为20V,平均值 $V_0=0$,确定此时电源输出的平均功率及其电压有效值
 - 4) 进一步,如果方波电源峰峰值为20V,平均值V₀=10V,确定此时电 源输出的平均功率及其电压有效值
 - 5) 使用dB数表述2、3、4问中求得的功率分别为多少dBm

本节课内容在教材中的章节对应

- P943-946: A3 复数
- P946-948: A4 旋转矢量与正弦信号
- P949-952: A5 信号的傅里叶分析
- P953-962: A6 信号分类和典型信号
- P687-688: 9.2.3-6 冲激抽象是对能量快速释放的数学抽象