

操作系统原理课程设计报告

姓 名: 王彬

学院: 计算机科学与技术

专 业: 计算机科学与技术

班 级: 计卓2101班

学 号: U202112071

指导教师: 阳富民

分数	
教师签名	

目 录

1 1 5
6
6 6
7
7
7
7

实验一 打印用户程序调用栈

1.1 实验目的

通过修改 PKE 内核,来实现从给定应用(user/app_print_backtrace.c)到预期输出的转换。

1.2 实验内容

对于 print_backtrace()函数的实现要求,应用程序调用 print_backtrace()时,应能够通过控制输入的参数 (如例子 user/app_print_backtrace.c 中的 7) 控制回溯的层数。例如,如果调用 print_backtrace(5)则只输出 5 层回溯;如果调用 print_backtrace(100),则应只回溯到 main 函数就停止回溯 (因为调用的深度小于100)。

为完成该挑战,PKE 内核的完善应包含以下内容:

- 系统调用路径上的完善,可参见 3.2 中的知识;
- 在操作系统内核中获取用户程序的栈。这里需要注意的是,PKE 系统中当用户程序通过系统调用陷入到内核时,会切换到 S 模式的"用户内核"栈,而不是在用户栈上继续操作。我们的 print_backtrace()函数的设计目标是回溯并打印用户进程的函数调用情况,所以,进入操作系统内核后,需要找到用户进程的用户态栈来开始回溯;
- 找到用户态栈后,我们需要了解用户态栈的结构。实际上,这一点在我们的第一章就有举例来说明,读者可以回顾一下第一章的例子;
- 通过用户栈找到函数的返回地址后,需要将虚拟地址转换为源程序中的符号。这一点,读者需要了解 ELF 文件中的符号节(.symtab section),以及字符串节(.strtab section)的相关知识,了解这两个节(section)里存储的内容以及存储的格式等内容。对 ELF 的这两个节,网上有大量的介绍,例如这里,或阅读 Linux Man Page。

首先在应用层添加相应的库函数,我们定义 SYS_print_user_backtrace,并将打印参数深度作为第二个参数传入。

```
// Added @lab1_challenge1.
int print_backtrace(int depth){
   return do_user_call(SYS_print_user_backtrace,depth,0,0,0,0,0);
}
```

为了保证顺利调用,还需要在 syscall.c 中的 do_syscall 函数内加入对于传入的第一个参数的选择。

```
long do_syscall(long a0, long a1, long a2, long a3, long a4, lon
switch (a0) {
    case SYS_user_print:
        return sys_user_print((const char*)a1, a2);
    case SYS_user_exit:
        return sys_user_exit(a1);
        case SYS_print_user_backtrace:
        return print_user_backtrace(a1);
    default:
        panic("Unknown syscall %ld \n", a0);
}
```

我们通过编写具体的 print_user_backtrace 函数对于打印调用栈进行支持。具体地,我们需要做的是:

- 在 kernel 内获取函数的调用信息;
- 读取.elf 节头信息,解析出相应函数名称字符串。

对于用户调用栈的跟踪,我们先取出 current->trapframe->regs.sp+24,即用户 栈栈底,而后每次以 16 字节累加以此追踪每个函数对应的符号。而后在引入外 部变量 elf_loader,即解析后的符号集,并输出每个函数对应的符号。

```
ssize_t print_user_backtrace(int64 depth){
      // uint64 user_sp_top = current->trapframe->regs.sp + 24;
      // // 目前的调用栈深度
      uint64 reg_user_sp = current->trapframe->regs.sp + 16 + 8;
      int64 current_depth = 0;
       for (uint64 cur_p = reg_user_sp; current_depth <= depth; cur_p += 16)</pre>
             uint64 ra = *(uint64 *) cur_p;
            if (ra == 0) break;// * 到达用户栈底
             // * 追踪符号
            uint64 tmp = 0;
             int symbol_idx = -1;
             // sprint("ra: %x\n", ra);
             for (int idx = 0; idx < elf_loader.symbol_cnt; ++idx) {</pre>
                  if (elf_loader.symbols[idx].st_info == STT_FUNC && elf_loader.symbols
                        tmp = elf_loader.symbols[idx].st_value;
                          symbol_idx = idx;
             //sprint("Symbol_idx: %d %x depth=%d\n", symbol_idx, elf_loader.symbol_idx, elf_loader.symb
             if (symbol idx != -1) {
                   if (elf_loader.symbols[symbol_idx].st_value >= 0x81000000 )
                          sprint("%s\n", &elf_loader.str_table[elf_loader.symbols[symbol_
                          // && elf_loader.symbols[symbol_idx].st_value <= 0x81000000 +</pre>
                   else
                          continue:
```

对于 elf 节头的解析,我们在内核每次加载 elf 节头信息时,附带调用我们写的 get_elf_symbol()函数,对于 elf 头进行解析,并将相应信息存放至 elf_loader 中。相应的解析函数如下所示。

```
// Added @lab1_challenge1
elf_status get_elf_symbol(elf_ctx *t){
  // elf头 -> h
 elf_section_header h;
 int strtab_length = 0;
 // load symbol_table & string_table
  for (int i=0, offset_ctx=t->ehdr.shoff; i<t->ehdr.shnum;++i, offset_ct
   // 如果读错直接返回
    if (elf fpread(t, &h,sizeof(h),offset ctx)!=sizeof(h)) return EL EIO
    if (h.sh_type == SHT_SYMTAB){ // 加载.symtab节
     if (elf_fpread(t, &t->symbols, h.sh_size, h.sh_offset) != h.sh_siz
      return EL EIO;
      // 得到symbol个数
     t->symbol_cnt = h.sh_size / ELF_SYMBOL_SIZE;
   else if (h.sh_type == SHT_STRTAB){
     if (elf_fpread(t, &t->str_table + strtab_length, h.sh_size, h.sh_o
       return EL EIO;
      strtab_length += h.sh_size;
  return EL_OK;
```

为了支撑其所有结构,我们上网搜索了 elf 节头的相关信息,并在 elf.h 中编写了存放节头信息的结构体:

```
// elf节头信息
// section header structure
typedef struct elf_section_header_t {
  uint32 sh_name; /* Section name */
                     /* Section type */
  uint32 sh type;
  uint64 sh_flags;
                     /* Section flags */
                     /* Section virtual address at execution
  uint64 sh addr;
                     /* Section offset of file */
  uint64 sh_offset;
  uint64 sh_size;
                     /* Section's size in bytes */
                     /* Section header table link which link
  uint32 sh_link;
  uint32 sh info;
  uint64 sh_addralign; /* Section address alignment constraine
  uint64 sh entsize;
                     /* Entry size in bytes if section holds
} elf_section_header;
```

1.3 实验调试及心得

本实验调试较为困难,我先是调了很多遍,发现打印出来的结果较为混乱,百思不得其解。之后我打印了每个 elf 的对应信息,最后调整了 elf_loader[symbol_idx].st_value 的取值范围后顺利运行。

实验二 复杂缺页异常

1.1 实验目的

通过修改 PKE 内核(包括 machine 文件夹下的代码),使得对于不同情况的缺页异常进行不同的处理。

1.2 实验内容

程序思路基本同 lab2_3 一致,对给定 n 计算 0 到 n 的和,但要求将每一步递归的结果保存在数组 ans 中。

创建数组时,我们使用了当前的 malloc 函数申请了一个页面(4KB)的大小,对应可以存储的个数上限为 1024。在函数调用时,我们试图计算 1025 求和,首先由于 n 足够大,所以在函数递归执行时会触发用户栈的缺页,你需要对其进行正确处理,确保程序正确运行;其次,1025 在最后一次计算时会访问数组越界地址,由于该处虚拟地址尚未有对应的物理地址映射,因此属于非法地址的访问,这是不被允许的,对于这种缺页异常,应该提示用户并退出程序执行。

这里我们只需要判断缺页异常的原因,从而使用不同的方式进行解决。

```
uint64 stackp = current->trapframe->regs.sp;
if (stval - stackp < 32){
    user_vm_map(current->pagetable, stval / PGSIZE * PGSIZE, PGSIZE)
}
else panic("this address is not available!");
```

1.3 实验调试及心得

挑战实验二的难度没有挑战一那么困难,只需要在 strap.c 中进行少量修改即可。

实验三 进程等待和数据段复制

1.1 实验目的

通过修改 PKE 内核和系统调用,为用户程序提供 wait 函数的功能, wait 函数接受一个参数 pid:

- 当 pid 为-1 时,父进程等待任意一个子进程退出即返回子进程的 pid;
- 当 pid 大于 0 时,父进程等待进程号为 pid 的子进程退出即返回子进程的 pid;
- 如果 pid 不合法或 pid 大于 0 且 pid 对应的进程不是当前进程的子进程, 返回-1。

补充 do_fork 函数,实验 3_1 实现了代码段的复制,你需要继续实现数据段的复制并保证 fork 后父子进程的数据段相互独立。

1.2 实验内容

当一个进程被释放时,如果父进程存在且被阻塞,则需要将其加入就绪队列。 本实验需要特别注意的是编写 sys_user_wait()函数,即按照题设对于 wait 函 数进行支持。我们的代码如下:

```
bool get_pid_ready_queue(int pid){
 process *p;
 for ( p = ready_queue_head;p->queue_next != NULL; p=p->queue_next){
   if (p->pid == pid) return TRUE;
 if (p->pid == pid) return TRUE;
 return FALSE;
// added @lab3_challenge1
ssize_t sys_user_wait(int pid){
 if (pid == -1){
   // 等待任一子进程退出, 进入调度
   current->status = BLOCKED;
   schedule();
 if (pid < NPROC){</pre>
   if (get_pid_ready_queue(pid)){
     current->status = BLOCKED;
     schedule();
     return 0;
  return 0;
```

其中,我们通过编写 get_pid_ready_queue()函数来查找就绪队列中是否存在 进程号为 pid 的目标进程。若是且合法,则将其置为阻塞并进入调度。

对于函数 $do_fork()$,我们需要增加数据段(DATA_SEGMENT)的支持,代码如下:

```
case DATA_SEGMENT:
    // added @lab3_challenge1
    for (int j = 0; j < parent->mapped_info[i].npages; j++) {
        uint64 pa_of_mapped_va = lookup_pa(parent->pagetable, parent->
        void *new_addr = alloc_page();
        memcpy(new_addr, (void *) pa_of_mapped_va, PGSIZE);
        map_pages(child->pagetable, parent->mapped_info[i].va + j * PC
}

// after mapping, register the vm region (do not delete codes be child->mapped_info[child->total_mapped_region].va = parent->mapped_indcled->total_mapped_region].npages =
        parent->mapped_info[i].npages;
    child->mapped_info[child->total_mapped_region].seg_type = DATA_S child->total_mapped_region++;
    break;
```

1.3 实验调试及心得

挑战实验三总体上难度不是非常高,只需要小心并注意一些细节即可。刚开始由于我数据段的代码直接复制了代码段的 do_fork()代码,导致里面有几处 CODE_SEGMENT 未改成 DATA_SEGMENT 导致了错误。这些细节需要更加细致。

实验四 相对路径

1.1 实验目的

通过修改 PKE 文件系统代码,提供解析相对路径的支持。具体来说,用户应用程序在使用任何需要传递路径字符串的函数时,都可以传递相对路径而不会影响程序的功能。

完成用户层 pwd 函数(显示进程当前工作目录)、cd 函数(切换进程当前工作目录)。

1.2 实验内容

对内核代码的修改可能包含以下内容:

- 添加系统调用,完成进程 cwd 的读取和修改。
- 修改文件系统对路径字符串的解析过程,使其能够正确处理相对路径。
- 对 RFS 进行适当的修改。

由于我们需要实现的是对于相对路径的支持,而在文件系统中已经有了相关 的绝对路径文件的打开和其它操作,因此我们只需要将相对路径转换为绝对路 径,再运行之前的代码即可。

具体地,我们需要支持的主要是两个函数,即读当前工作目录,以及写当前工作目录,这里我们分别编写 sys_user_rcwd()函数和 sys_user_ccwd()函数进行实现。

```
// added @lab4_challenge1
ssize_t sys_user_rcwd(uint64 path){
    // 先将用户态va转换为用户态pa
    uint64 pa = (uint64)user_va_to_pa((pagetable_t)(current->pagetable), (void*)path);
    // 将用户态文件名导入物理地址
    memcpy((char*)pa, current->pfiles->cwd->name, sizeof(current->pfiles->cwd->name));
    return 0;
}
```

读工作目录的代码如上。我们通过读当前工作目录,实现写相对路径。相对路径有下列三种形式,即"./""../"和"/",分别指代在当前目录下、在上一级目录下和在当前子目录下。这里我们需要对目录字符串进行一些处理,例如找到倒数第二个"/",实现对于目录的切换。

```
ssize_t sys_user_ccwd(uint64 path){
 uint64 pa = (uint64)user_va_to_pa((pagetable_t)(current->pagetable), (void*)path);
 char* dir_data = (char*)pa;
 char dir[MAX_PATH_LEN];
 memset(dir,0x0,MAX_PATH_LEN);
 memcpy(dir, current->pfiles->cwd->name, strlen(current->pfiles->cwd->name));
 if (dir_data[0]=='.'){
   if (dir_data[1] == '.'){
     // 上级目录 ..
     int path_len = strlen(dir);
     // 回溯至上一级
     for (int i = path_len-1;i>=0;--i){
      if (dir[i] == '/'){
        dir[i] = 0;
         break;
       dir[i] = 0;
     path_len = strlen(dir);
     // 对根目录的情形特殊讨论
     if (path_len == 0){
       dir[1] = 0;
       dir[0] = '/';
```

相似地,我们在用户库函数中更改 open()函数的内容,实现将相对路径转换 为绝对路径,使得调用内核时均采用绝对路径的形式。

```
int open(const char *pathname, int flags) {
 // added @lab4_challenge1
 char current path[MAX PATH LEN];
 read_cwd(current_path);
 // 对相对路径实现支持
 char* dir_data = (char*)pathname;
 char dir[MAX_PATH_LEN];
 memset(dir,0x0,MAX_PATH_LEN);
 memcpy(dir, current_path, strlen(current_path));
 // 支持相对路径
 if (dir_data[0]=='.'){
   if (dir_data[1] == '.'){
     // 上级目录 ..
     int path_len = strlen(dir);
     // 回溯至上一级
     for (int i = path_len-1;i>=0;--i){
       if (dir[i] == '/'){
         dir[i] = 0;
         break;
       dir[i] = 0;
```

其中,函数需要调用的 read_cwd()函数,亦即读取当前工作目录,这只需在 syscall 中调用即可。

1.3 实验调试及心得

挑战实验四的核心在于实现对相对路径的支持,只需要将相对路径转化为绝对路径后,支持对当前工作目录的读取即可。